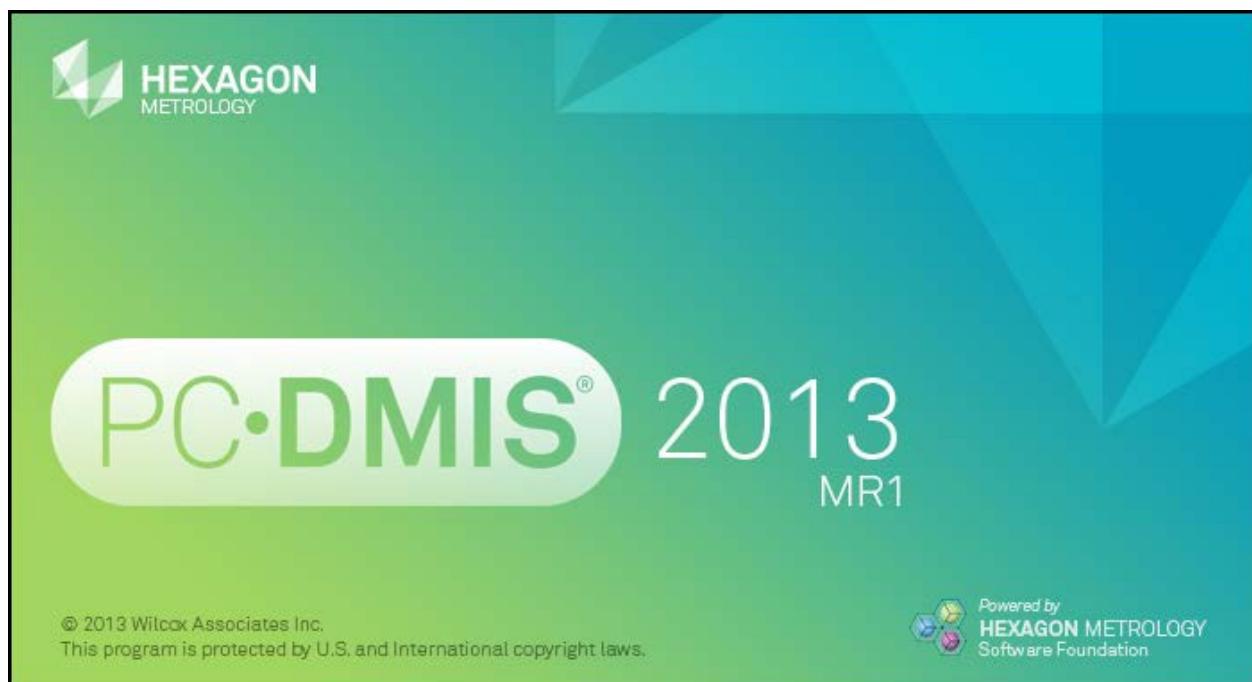

PC-DMIS Laser Manual – Chinese Simplified

For PC-DMIS 2013 MR1



By Wilcox Associates, Inc.

Copyright © 1999-2001, 2002-2014 Hexagon Metrology and Wilcox Associates Incorporated. All rights reserved.

PC-DMIS, Direct CAD, Tutor for Windows, Remote Panel Application, DataPage, and Micro Measure IV are either registered trademarks or trademarks of Hexagon Metrology and Wilcox Associates, Incorporated.

SPC-Light is a trademark of Lighthouse.

HyperView is a trademark of Dundas Software Limited and HyperCube Incorporated.

Orbix 3 is a trademark of IONA Technologies.

I-DEAS and Unigraphics are either trademarks or registered trademarks of EDS.

Pro/ENGINEER is a registered trademark of PTC.

CATIA is either a trademark or registered trademark of Dassault Systemes and IBM Corporation.

ACIS is either a trademark or registered trademark of Spatial and Dassault Systemes.

3DxWare is either a trademark or registered trademark of 3Dconnexion.

lp_solve is a free software package licensed and used under the GNU LGPL.

PC-DMIS for Windows uses a free, open source package called lp_solve (or lpsolve) that is distributed under the GNU lesser general public license (LGPL).

```
lpsolve citation data
-----
Description: Open source (Mixed-Integer) Linear Programming system
Language: Multi-platform, pure ANSI C / POSIX source code, Lex/Yacc based parsing
Official name: lp_solve (alternatively lpsolve)
Release date: Version 5.1.0.0 dated 1 May 2004
Co-developers: Michel Berkelaar, Kjell Eikland, Peter Notebaert
License terms: GNU LGPL (Lesser General Public License)
Citation policy: General references as per LGPL
Module specific references as specified therein
You can get this package from:
http://groups.yahoo.com/group/lp_solve/
```

PC-DMIS for Windows uses this crash reporting tool:

“CrashRpt”
Copyright © 2003, Michael Carruth
All rights reserved.
Redistribution and use in source and binary forms, with or without modification, are permitted provided that the following conditions are met:

Redistributions of source code must retain the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer.

Redistributions in binary form must reproduce the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer in the documentation and/or other materials provided with the distribution.

Neither the name of the author nor the names of its contributors may be used to endorse or promote products derived from this software without specific prior written permission.

THIS SOFTWARE IS PROVIDED BY THE COPYRIGHT HOLDERS AND CONTRIBUTORS "AS IS" AND ANY EXPRESS OR IMPLIED WARRANTIES, INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, THE IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY AND FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE ARE DISCLAIMED. IN NO EVENT SHALL THE COPYRIGHT HOLDER OR CONTRIBUTORS BE LIABLE FOR ANY DIRECT, INDIRECT, INCIDENTAL, SPECIAL, EXEMPLARY, OR CONSEQUENTIAL DAMAGES (INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, PROCUREMENT OF SUBSTITUTE GOODS OR SERVICES; LOSS OF USE, DATA, OR PROFITS; OR BUSINESS INTERRUPTION) HOWEVER CAUSED AND ON ANY THEORY OF LIABILITY, WHETHER IN CONTRACT, STRICT LIABILITY, OR TORT (INCLUDING NEGLIGENCE OR OTHERWISE) ARISING IN ANY WAY OUT OF THE USE OF THIS SOFTWARE, EVEN IF ADVISED OF

目录

Using PC-DMIS Laser	1
PC-DMIS Laser: 简介	1
激光测量属性	2
Getting Started	3
步骤1:安装并运行PC-DMIS	3
步骤2 : 定义激光测头	3
Step 3: Define Setup Options for the Laser Sensor	4
Step 4: Calibrate the Laser Probe	6
步骤5 : 检查校验结果	15
Using the Probe Toolbox in PC-DMIS Laser	16
Laser Probe Toolbox: Position Probe tab.....	18
激光测头工具栏: 特征定位选项卡	19
Laser Probe Toolbox: Laser Scan Properties tab.....	20
Laser Probe Toolbox: Laser Filtering Properties tab	26
Laser Probe Toolbox: Laser Pixel Locator Properties tab	43
激光测头工具箱: 激光剪辑区域属性选项卡	45
Laser Probe Toolbox: Feature Extraction tab.....	47
CWS参数测头工具框对话框	52
使用按顺序执行模式	54
使用声音事件	55
使用激光视图	56

使用扫描线指示器	57
了解可视化工具	59
Using Pointclouds	62
操做点云	63
点云命令模式文本	64
点云中点的信息	64
点云运算步骤窗口	66
Pointcloud Operators	68
操作点云运算符	69
布尔点云运算	70
清洁点云运算	71
求反点云运算	72
横截面点云运算	73
清空 点云运算	76
导出点云运算	77
面色图点云运算	78
过滤器 点云运算	81
导入 点云运算	83
无点云运算	84
点色图点云运算	85
清除点云运算	87
重置 点云运算	88

SELECT	89
Pointcloud Alignments	90
创建点云/CAD对齐:	90
点云/CAD坐标系对话框描述.....	94
TCP/IP 点云服务器	97
Extracting Auto Features from Pointclouds.....	97
点击点云定义激光自动特征	98
执行扫描抽取的自动特征.....	99
将自动特征与CAD对齐	100
Creating Auto Features with a Laser Probe.....	100
Common Laser Auto Feature Dialog Box Options	101
Laser Surface Point.....	104
Laser Edge Point.....	107
Laser Plane	110
Laser Circle	114
Laser Slot.....	117
Laser Flush and Gap.....	122
Laser Polygon	132
Laser Cylinder.....	135
Laser Cone	141
Laser Sphere.....	144
清除自动特征扫描数据	147
Scanning Your Part Using a Laser Probe	147

执行高级扫描简介	148
Common Functions of the Scan Dialog Box.....	148
Performing a Linear Open Advanced Scan.....	158
Performing a Patch Advanced Scan	160
Performing a Perimeter Advanced Scan	163
执行自由高级扫描	168
执行手动激光扫描	169
为扫描设置机器速度.....	170
使用‘出错’处理激光测头错误	170
术语表.....	173
索引.....	175

Using PC-DMIS Laser

PC-DMIS Laser: 简介

此文介绍了如何使用带激光测头的 PC-DMIS

来测量零件上的特征或采集数据。激光测头能够很容易地收集成百万上千万的点数据（称作点云）。这些点云在 PC-

DMIS 中用于曲面轮廓映射，导出至反向工程包和创建构造特征和自动特征。本文介绍了如何使用带非接触激光测头的 PC-DMIS 来收集并解释点云。

PC-DMIS Laser 支持这些硬件配置：

- Perceptron — 数字式、V4、V4i、V4ix 和 V5
- CMS — 106 和 108（适用于 DCC）及 108（适用于 Portable）

本帮助文档的主要主题如下：

- [激光测量属性](#)
- [入门](#)
- [在PC-DMIS Laser中使用测头工具栏](#)
- [使用同步执行](#)
- [使用声音事件](#)
- [使用激光视图](#)
- [使用扫描直线指示器](#)
- [了解可视化工具](#)
- [使用点云](#)
- [点云操作](#)
- [点云对齐](#)
- [TCP/IP点云服务器](#)
- [自动特征抽取](#)
- [使用激光测头创建自动特征](#)
- [清除自动特征扫描数据](#)
- [使用激光测头扫描零件](#)
- [处理激光测头误差](#)

若遇到此处未涉及的软件问题，可将本文档与 **PC-DMIS** 主文档结合使用。

激光测量属性

在深入了解非接触激光传感器的细节以前，您需要了解其属性，以便于改善提高测量结果。激光测头在快速收集大量数据方面尤佳。测量在接触测头压力下会变形的零件时，激光测头效果也很好。

但是，需要记住的是，使用激光传感器进行的测量会受到其他因素的影响，例如阳光，表面粗糙度，曲面反射性和曲面颜色。为了补偿其中的几个因素，可以对数据使用过滤器。但是需要了解这些条目是怎样和为什么会影响结果的。

阳光

与其他非接触系统不同，激光传感器通常不受标准工业照明的影响。激光传感器可以在不同照明条件下工作，因为传感器的频率被调节为其激光频率。只有与激光本身频率相同的光能够影响测量。因为阳光包含了所有频率的光，所以将检查室的阳光降到最低，这一点非常重要。

曲面光滑度

因为接触测头要比大部分曲面光滑度中的偏离大，接触测头起了平均过滤器的作用。当接触测头与曲面接触时，将提供曲面上最高点的平均。使用的是激光传感器时，光线在零件曲面上反射。光怎样反射很大程度上取决于曲面的粗糙度，即使在肉眼看起来或触摸起来不粗糙。

曲面反射率

通常情况下，雾面布纹曲面比亮面光面曲面效果要好。光面通常有方向性反射。根据光的角度，可能会有太多或太少光。甚至可能有“热点”（在图形显示区域的一个类似团状的东西）。此团状实际上是光源的图像。光的反射可能添加一些其他的点到扫描线，但是其他的点不受反射影响。可以通过使用粉或漆喷射零件来补偿曲面反射率。

曲面颜色

因为激光是光，所以曲面颜色本身也有可能对测量产生影响。与黑色能够吸收太阳的热相似，黑色曲面将吸收激光光线，使得黑色曲面测量比较困难。较深颜色会产生很多问题。如果零件过暗，您只能应用粉末涂料，使取样变得容易。

经过一段时间和经验的积累，才能够在处理特定零件过程中和在具体环境中确定什么设置对您是最好的。需要对您特定传感器的各种功能进行不断尝试来改善测量结果。

⚠一定要记住您正在使用的是激光传感器。关于安全问题和创造安全工作环境的步骤，请查阅测头资料。

Getting Started

在将PC-DMIS用于您的激光设备之前，一定要做一些基本步骤来验证您的系统已经正确的准备好。

要将PC-DMIS应用于激光测头，遵循以下步骤：

若要在 Romer 臂上使用 Perceptron 激光，请参见 PC-DMIS Portable 文档中的“使用 Romer Portable CMM”一节。

步骤1:安装并运行PC-DMIS

在使用激光设备前，请确认您的电脑系统已正确安装了PC-DMIS。

为激光设备安装PC-DMIS：

1. 根据机器的规格，一定要合理设置和配置运行激光测头的机器。按照激光测头随附文件，正确连接硬件。
2. 加配一个编有**Laser**选项的密码狗至电脑上。还必须从编入的**Laser**类型下拉框选择正确的激光测头类型。密码狗的设置必须在安装PC-DMIS之前配置好，确保Laser需要的所有组件全部被安装。如果您的密码狗没有合理配置请联系PC-DMIS软件经销商。
3. 安装PC-DMIS。
4. 选择启动 | (所有) 程序 | PC-DMIS for Windows | Online，启动PC-DMIS的联机模式。
5. 打开已有零件程序或创建新的。如果创建一个新的零件程序，**测头功能**对话框弹出。

注：安装驱动器等应由PC-DMIS安装器管理。

无零件程序时设置参数：

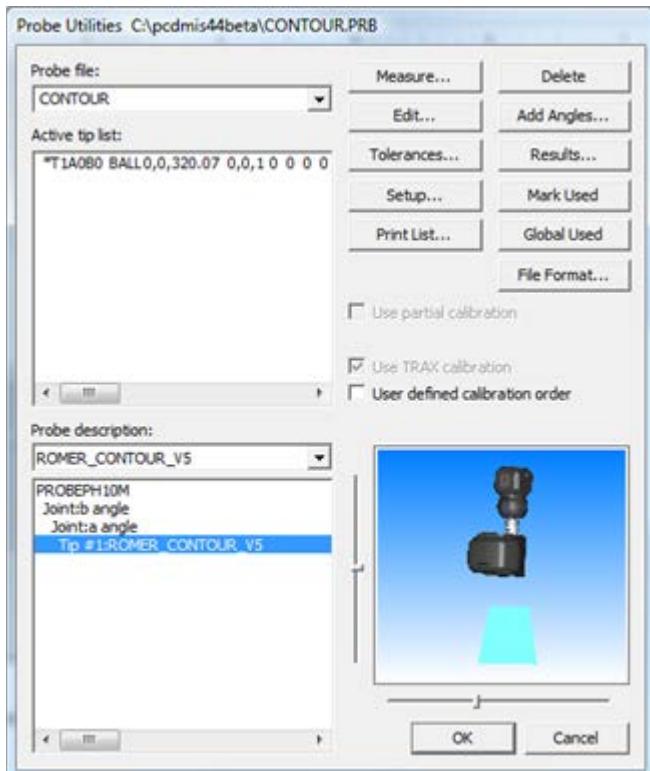
有些用户可能需要在不打开零件程序的情况下更改激光参数的功能。如果需要，可以按 F5 键或选择编辑 | 首选项 | 设置，访问设置选项对话框中当前激光传感器的**激光传感器**选项卡。**激光传感器**选项卡见[步骤 3](#)。

步骤2：定义激光测头

如果还没有定义激光测头类型，需要使用**测头功能**对话框创建测头文件。

为激光传感器创建新测头文件：

1. 选择 **插入 | 硬件定义 | 测头**菜单项。弹出**测头工具**对话框。（创建一个新零件程序时该对话框会自动弹出。）



测头功能对话框

2. 键入最佳描述激光传感器的测头文件名称。
3. 突出显示: 无定义测头
4. 从测头说明下拉列表选择合适测头。大部分激光传感器直接与 PH10M 测头连接。当在 DCC 测量机上使用时, CMS 108 传感器需连接到 Tesastar 测头。
5. 根据需要, 按照同样方式选择另外的组件用于“空白连接”, 直至完成测头定义。完成后, 定义好的测尖将显示在活动测尖列表。
6. 注意, 测头图像将不再显示。这是可取的, 为了在测量时不影响查看零件。而要激活测头组件显示, 则可以在测头组件上双击打开编辑测头组件对话框。选择绘制此组件旁边的复选框。
7. 如果使用的是PH10, Tesa,或连续类型测座带有C关节, 需要确保关节角度适度调整, 用于查看。否则, PC-DMIS不能正确地将传感器数据与机器位置相关联。需要明白的是, 测头文件并不定义关节周围传感器的方位, 只定义测头矢量。如果您的测头没有正确围绕关节旋转, 就需要手动为激光提供另外的旋转, 方法是在组件上右击并更改默认连接旋转角度条目, 来反映所需旋转。

如需定义测头的其它信息, 请参见 PC-DMIS 主文档中的“定义硬件”一节。

Step 3: Define Setup Options for the Laser Sensor

1. 如果看到测头功能对话框, 将其关闭。

2. 按 F5 键打开设置选项对话框，或者选择编辑 | 首选项 | 设置。
3. 选择激光传感器选项卡。根据密码狗配置中指定的激光传感器类型，此选项卡会有所变化。该选项卡为以下测头类型提供了具体信息。

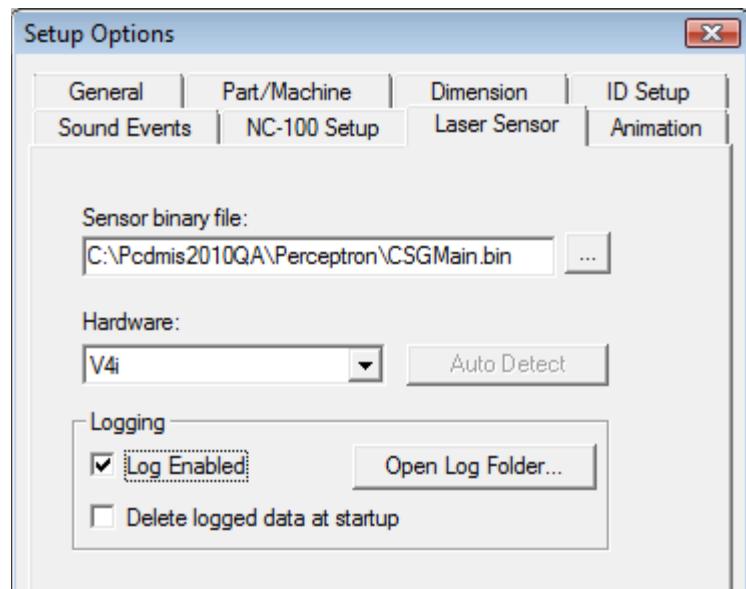
- [Perceptron 传感器](#)
- CMS 传感器

对激光传感器执行以下设置选项操作说明。

激光测头的注册表设置

设置编辑器中有两个设置：允许自动切换PH10测座上的接触测头和Perceptron测头(PICSDDifferentialSwitch Bit) 和控制激光测头预热站的加电与否(WarmUpStationPowerBit)。

Perceptron 传感器



“激光传感器”选项卡指向 Perceptron 传感器的二进制文件

在传感器二进制文件框中，使用...按钮浏览至CSGMMain.bin二进制文件的位置。此文件包含与您的测头适配的传感器配置，在为测头安装工具包和驱动器时安装。

从下拉列表中指定硬件可以使PC-DMIS记住，即使在离线的情况下，是否允许某些选项(Greysums, V5 Projectors, Flat Target Calibration, 等等)。在离线时，所选硬件类型的所有选项都可以修改。

点击自动探测将检查当前附属在机器上的硬件。这将核实硬件下拉列表中特定硬件是否正确。

日志区域决定软件是否生成基于文本的日志文件，包括零件程序执行时PC-DMIS和激光传感器之间的通信。发送到日志文件的信息包括：扫描，所计算特征的标称值等。技术支持可以使用这些文件解决激光传感器的问题。

激活日志 - 此复选框可以激活或者禁用向日志文件发送信息。

打开日志文件夹 - 此按钮打开日志文件所在的文件夹。例如，对于PC-DMIS 2010 MR3，文件夹内容位于C:\ProgramData\WAI\PC-DMIS\2010 MR3\NCSensorsLogs\

启动时删除日志数据 - 如果选中，则在任何创建零件程序时PC-DMIS删除日志文件夹中的日志数据文件。

Step 4: Calibrate the Laser Probe

本步骤的校准过程取决于“[测量激光测头选项](#)”和已安装接口的类型。关于校准选项的详细信息，请参考“[测量激光测头选项](#)”。

校验 Perceptron 测头

注：校验时，PC-

DMIS使用“校验时的曝光量和灰度总计”主题中详细介绍的默认曝光量和灰度总计，来覆盖当前的曝光量和灰度总计值。完成校验后，软件将恢复原始值。

下面总结了当您第一次进行校准激光测头时的步骤。

1. 从测头工具对话框中的**活动测尖列表**中选择测尖，该测尖是在[步骤 3](#)中定义的。
2. 在测头工具对话框上单击**测量**按钮。这将打开“[测量激光测头](#)”对话框。
3. 选择**校验操作类型**，然后为 Perceptron 测头选择**偏置**。
4. 根据需要选择其他校验选项：**运动类型**，**移动速度**，**参数集**和**校验工具**。

注：如果使用多传感器坐标测量机，应该首先使用校验过的接触测头查找激光校验工具的球位置，以便于激光测头测量数据与接触测头校验相关联。

5. 点击**测量**开始校验过程。按照屏幕上的指导操作。您看到的前几个提示与触发测头的设置过程相同。

注：如果使用**手动**或**手动+DCC**运行，或者对于“球的位置移动了吗？”回答了**是**，那么您就需要手动对校验球进行平分。参见[“手动平分校验球”](#)。如果是偏置校验，就不再要求将球平分，除非您对“球移动了吗？”回答**是**。

6. 对于**DCC**
Perceptron传感器，某些测尖位置可能导致激光束落在量规座的一部分。某些情况下，测尖的测头校验的标准偏离超过了预期。这时，PC-DMIS将显示一条信息，询问是否要重复这些测尖的校验。如果点击**是**来重复校验受到影响的测尖，那么系统将使用第一次测量得出的偏置和方位，不再使用理论值。这将在目标周围剪辑，使得此次重新校验更加准确。
7. 执行完毕后，PC-DMIS回归学习模式并显示**测头功能**对话框。

8. 传感器校验完成后, PC-DMIS将显示测头功能对话框。
9. 需要时, 点击**添加角度**, 定义其他需要校验的测尖角度。
10. 从测头功能对话框的**活动测尖列表**选择任何测尖, 进行测尖校验。初始的测尖校验只找到测头配置的偏置信息。
11. 点击**测量**, 开始在所有选择角度开始测尖校验。如果没有角度选中, 将提示您是否要校验所有测尖。
12. 从**测量激光测头**对话框选择**测尖选项**。
13. 核实与测尖校验选择了同一**校验工具**。
14. 单击**测量**。PC-DMIS进行测尖校验, 并在完成时显示**测头功能**对话框。

注:**Perceptron**

传感器每个轴的偏置都保存在注册表中: **HotSpotErrorEstimateX**、**HotSpotErrorEstimateY** 和 **HotSpotErrorEstimateZ**。

一旦执行了**偏置**或**传感器校验**, 取决于测头类型, 对于使用同一传感器和 CMM 的新测头文件, 则仅需执行步骤 8 至 13。

校验时, PC-DMIS

使用“校验时的曝光量和灰度总计”主题中详细介绍的默认曝光量和灰度总计, 来覆盖当前的曝光量和灰度总计值。完成校验后, 软件将恢复原始值。

校验便携CMS激光测头

下面总结了用平面加工品来校验便携激光CMS时的步骤:

1. 在**测头工具**对话框上单击**测量**按钮。这将打开“**测量激光测头**”对话框。参见“[激光测头校验选项](#)”。
2. 选择相应的传感器模式。默认值是 **Zoom2A**。
3. 将平面加工品放在便于关节臂测量的位置。
4. 点击**测量**开始校验过程。按照屏幕上的指导操作。

注: 校验过程需要从平面加工品上获取17个条纹。激光在相对于平面加工品的不同位置和方位捕获这些条纹。

对于要获取的每个条纹, 系统将在活动视图上画一条黄色目标线, 帮助看清楚获取位置。

校验DCC CMS激光测头

本步骤的校准过程取决于“激光测头选项”和已安装接口的类型。关于校准选项的详细信息, 请参考“[测量激光测头选项](#)”。

下面总结了当您第一次进行校准激光测头时的步骤。

1. 从**测头功能**对话框中的**活动测尖列表**中选择测尖, 这个测尖是在**步骤3**中定义的。
2. 在**测头工具**对话框上单击**测量**按钮。这将打开“**测量激光测头**”对话框。
3. 选择相应的传感器模式。默认值是 **Zoom2A**。

4. 根据需要选择其他校验选项：运动类型，移动速度，参数集和校验工具。

注：如果使用多传感器坐标测量机，应该首先使用校验过的接触测头查找激光校验工具的球位置，以便于激光测头测量数据与接触测头校验相关联。

5. 点击**测量**开始校验过程。按照屏幕上的指导操作。您看到的前几个提示与触发测头的设置过程相同。

注：如果使用**手动**或**手动+DCC**运行，或者对于“球的位置移动了吗？”回答了**是**，那么您就需要手动对校验球进行平分。参见“[手动平分校验球](#)”。

6. 执行完毕后，PC-DMIS回归学习模式并显示**测头功能**对话框。

7. 需要时，点击**添加角度**，定义其他需要校验的测尖角度。

8. 从**测头功能**对话框的**活动测尖列表**选择任何测尖，进行测尖校验。初始的测尖校验只找到测头配置的偏置信息。

9. 点击**测量**，开始在所有选择角度开始测尖校验。如果没有角度选中，将提示您是否要校验所有测尖。

10. 选择相应的传感器模式。默认值是**Zoom2A**。

11. 从**测量激光测头**对话框选择**测尖**选项。

12. 核实选择了与测尖校验相同的校验工具。

13. 单击**测量**。PC-DMIS进行测尖校验，并在完成时显示**测头功能**对话框。

14. 对于**CMS**传感器，某些测尖位置可能导致激光束落在量规座的一部分。某些情况下，测尖的测头校验的标准偏离超过了预期。这时，PC-DMIS将显示一条信息，询问是否要重复这些测尖的校验。如果点击**是**来重复校验受到影响的测尖，那么系统将使用第一次测量得出的偏置和方位，不再使用理论值。这将在目标周围剪辑，使得此次重新校验更加准确。

校验时工具球体自动校准中心

在已移动球体的情况下，在校验时对工具球体执行自动自定心，目前仅**CMS**激光传感器有这一功能。

该激光功能适用于传感器校验时球体被移动，并且PC-DMIS要求平分校验球体的情况。

此种情况发生时，而非PC-

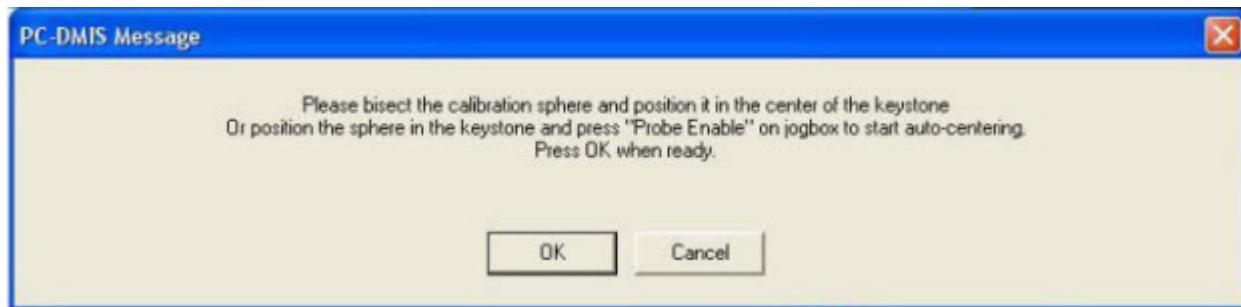
DMIS要求使用者手动平分球体时，使用者可使用额外的功能，即显示即时取景过程的校验程序，并自动将激光传感器驱动到球体中心。

使用者在此点运行有两种可能：

- 手动平分球体将达到基石中心，然后按**确定**启动激光校验
- 显示即时取景中一部分校验球体，然后按**激活测头**按钮来自动校准球体中心。完成后，使用者按**确认**按钮完成激光校验。

CMS 自动校准中心

PC-DMIS一旦决定校验球体已被移动，就会出现PC-DMIS消息对话框



按照消息框中描述的指导执行操作。

完成时按**确定**按钮。

注: 在自动校准中心过程中, 为方便起见, 激光传感器对准条纹将显示黄色。

映射无极臂测座 DCC CMS 激光测头

使用 CMS 激光传感器和无限极分度测座创建的测头 (如 CW43L) 可标定无限测尖方向, 该方向通过激光测座图 (LWM) 由测座角度 A、B 和 C 定义。标定含指定 A、B 和 C 角范围的测尖方向网格, 可创建 LWM。

为特定测头创建 LWM

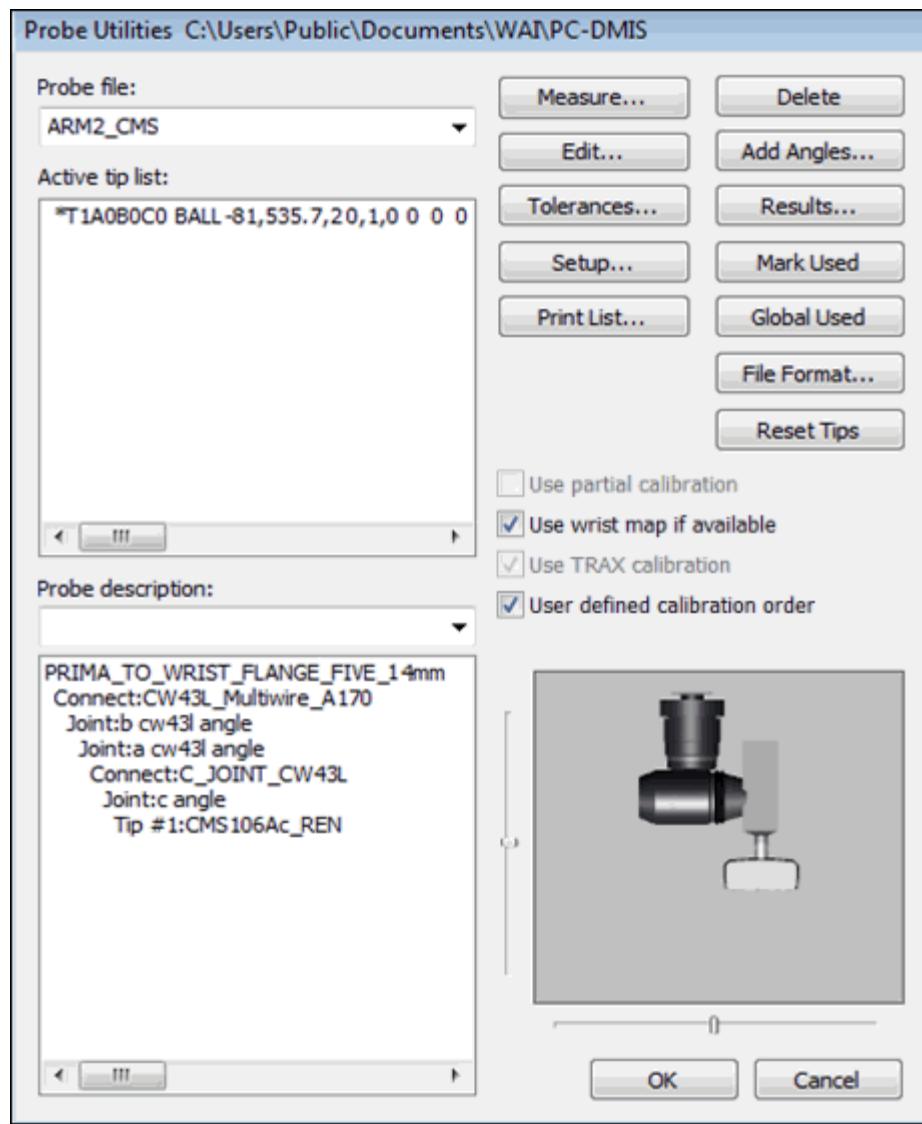
后, 添加到测头并在角度范围 (创建测座图时指定) 内的每个新测尖都将自动标定并准备进行测量。

注: 每次更改测座组件时 (例如, 更改 CJoint 时), 都应重新创建 LWM。您也要适时参阅硬件和供应商信息以映射测座, 因为根据设备构造和制造商建议可对此进行更改。

以下步骤对映射无极臂测座 DCC CMS 激光测头的程序进行了说明:

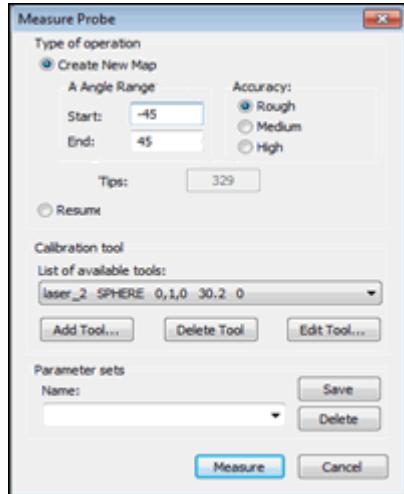
1. 定义测头:
 - a. 在[测头工具对话框](#)中创建或插入如下所建的测头:
 - 无限极分度测座, 如 CW43L
 - C转接
 - CMS 激光传感器

比如:



样例测头工具对话框

- b. 选择使用测座图（如有）复选框。
- c. 单击测量。屏幕上会出现测量测头对话框。比如：



2. 创建测座图:

a. 选择新建测座图选项。

b. 为 A 角范围键入所需的起始和终止值。此范围定义测座图标定所有测尖方向所在的圆锥。

注：B 和 C 角始终在全物理范围（一般为 -180 至 +180 度）内进行映射。

c. 对于精度，选择所需的选项：

- 粗略 - 步距角 : A ~40、B ~40、C ~40
- 中等 - 步距角 : A ~30、B ~30、C ~20
- 高 - 步距角 : A ~20、B ~20、C ~10

测尖框显示创建测座图所需测量的测尖总数。

d. 单击测量。PC-DMIS 将自动执行以下两步：

- PC-DMIS 将在球体工具周围测量五个传感器方向。
- PC-DMIS 将在映射网格中测量所有测尖。

更新现有测座图

只要传感器-

测座系统的几何或热参数发生更改（例如传感器发生物理碰撞之后，或创建测座图后室温发生更改时），您可对所有测尖恢复正确标定。

要恢复正确标定：

1. 从测量测头对话框中选择更新测座图选项。
2. 单击测量。

PC-DMIS 将在球体工具周围重新测量五个相同的传感器方向，如创建测座图过程中的测量步骤一样。

恢复测座图的创建

若中断测座图创建（例如，测量机电源中断，导致中断了测座图的创建，或出现一些数学校准错误），则测量测头对话框中将显示恢复选项。您可以使用此选项继续创建测座图。

要恢复测座图的创建:

1. 从**测量测头**对话框中选择**恢复**选项。PC-DMIS
将自动计算当前测座图中仍丢失测尖数并创建待测丢失测尖列表。

注: 成功完成测座图之后, 您可再次使用**恢复**选项。

2. 单击**测量**。PC-DMIS 将开始测量必要的测尖, 完成测座图的创建。

定义参数集以创建测座图

您可以定义参数集, 创建测座图。您也可以在零件程序内使用 AUTOCALIBRATE 命令, 更新测座图。

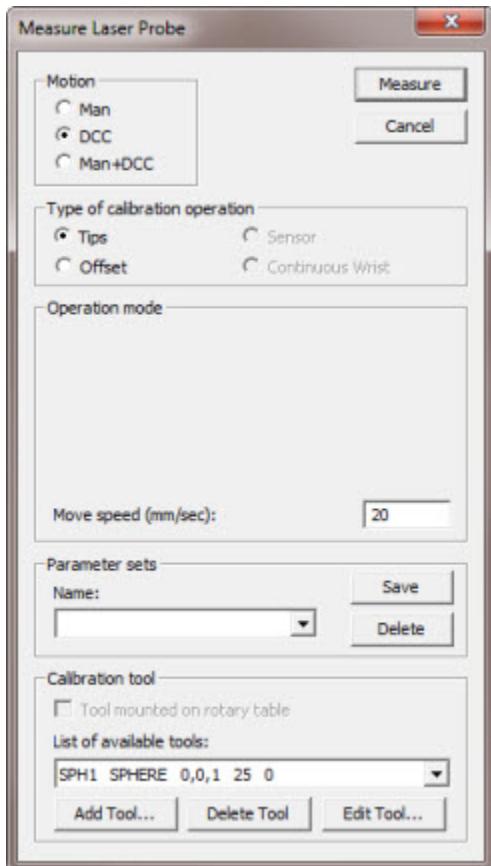
要定义参数集:

1. 在**测量测头**对话框中选择并键入所需值。
2. 在**名称**框中键入参数集名称。
3. 点击**保存**。
4. 要关闭此对话框, 请单击**取消**。

有关参数集和使用 AUTOCALIBRATE 命令的更多信息, 请参见 PC-DMIS
核心文档中“[带测座校准的双臂示例](#)”。

激光测头校验选项

激光测头校验对话框中的可用选项用于确定激光测头校验的执行程序。



校验激光测头对话框

按照“[第4步：校验激光测头](#)”，根据需要更改以下选项。

运动

- 手动 -**

需要您手动将关节臂放置在几个不同位置，这些位置将校验工具平分。根据传感器生产商会有变化。这是关节臂机器的唯一可用运行选项。

- DCC -**

在激光传感器具有传感器生产商提供的准确偏置时，或者已经运行过校验偏置程序时，使用DCC模式。这将使机器移动通过一系列传感器生产商推荐的位置。对于每一个被校验测尖，就不需要再手动定位测头。

- Man+DCC -**

这种模式与DCC相似，除了要求您将传感器置于球上方以便于开始对每个校验测尖开始校验程序。校验程序开始时，应用程序将提示您定位球。

校验类型

注：根据激光测头，该部分可用选项不同。测尖适用于所有测头，但偏置仅适用于 Perceptron 传感器。

- 测尖 -**此选项用于标准校验或激光测头的所有标记测尖。

- 偏置 -**

此选项用于估计Perceptron各种激光测头类型的激光测头偏置。偏置校验用于使机器正确放置，以校验测尖。如果略过了此步，球可能在测尖校验中丢失。

首次校验Perceptron测头: 首先, 使用偏置选项校验一个测尖。其次, 使用测尖选项校验第一个测尖角度和其他任何测尖角度。参见“步骤5: 校验激光测头”。

操作模式

该区域的条目会根据不同的激光传感器而变化。

- **移动速度 [%]** - 确定校验过程中使用的速度是机器最大速度的百分之多少。
- **传感器模式** - 就像[“扫描缩放模式 \(CMS传感器\)”](#)主题, 这部分的选项按钮仅用于CMS传感器。可以选择预定义的传感器模式, 每种模式包括特定的传感器频率, 数据密度和视场 (FOV) 宽度。

参数设置

为激光测头创建集合、保存集合和使用保存的集合。这些信息作为测头文件的一部分保存, 并包含你的激光测头的设置。

创建自己命名的参数集:

1. 修改[测量激光测头](#)对话框上的参数。
2. 在[参数设置](#)区域, 为新参数设置在名称输入框输入一个名字, 并点击**保存**。PC-DMIS会显示一条消息, 通知您新的参数集已创建。您可以通过选中并点击**删除**轻松的删除保存的参数。

校验工具

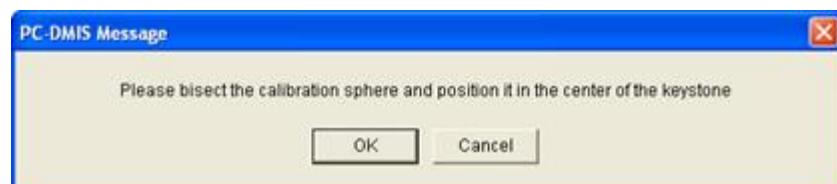
选择合适的[校验工具](#)。如果这是您第一次校验, 需要选择[添加工具](#)来定义工具。有关定义校验工具的具体信息, 请参见 PC-DMIS 主文档中的“[定义硬件](#)”一章。

重要:

校验时, 需确保使用您激光测头的配套球形校验工具。该工具的曲面特点设计帮助实现最佳扫描结果。使用其他厂家的工具可能产生不准确的数据。

手动平分校验球

使用手动或手动+DCC运行选项时, 会要求您手动平分校验球。这在移动了球或者不知道球的位置时也是必要的。需要移动机器时, 校验程序会提示您。



PC-DMIS 消息

手动平分球:

1. 保持PC-DMIS消息打开。
2. 切换到主要图形显示窗口上的[实时视图](#)选项卡。

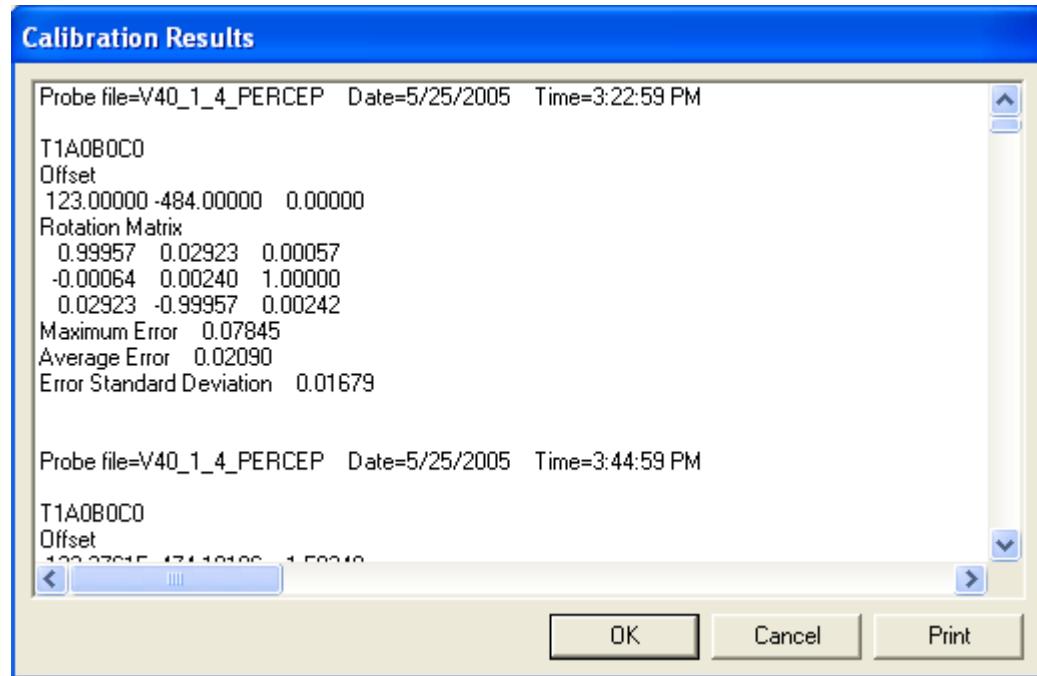
3. 单击开/关按钮。这将打开激光。**激光视图**选项卡的图形区域出现闪烁的红色弧和绿色十字线。红色弧是激光接触校验球的位置。
4. 使用操纵盒移动机器，将十字线集中在由弧形成的圆形区域的中心。移动机器，红色弧也移动。如果将闪烁弧想象为圆的边界，那么此想象圆的中心点应该与十字线的中心对齐。



5. 弧对齐完成后，再次点击开/关按钮。这将关闭激光。
6. 在**PC-DMIS 信息**上单击**确定**，接受对齐弧所做的更改。**PC-DMIS**处于执行模式，激光传感器移动通过一系列校验测尖的定义位置。
7. 在每一个位置，激光束打到球体上，呈现条纹，激光传感器从条纹收集数据。收集到的数据和相应的机器位置确定传感器在机器上的加载位置。
8. 执行完成后，**PC-DMIS**返回至学习模式，显示**测头功能**对话框。

步骤5：检查校验结果

在测头工具对话框上单击**结果**按钮。就会出现**校准结果**对话框。



校验结果

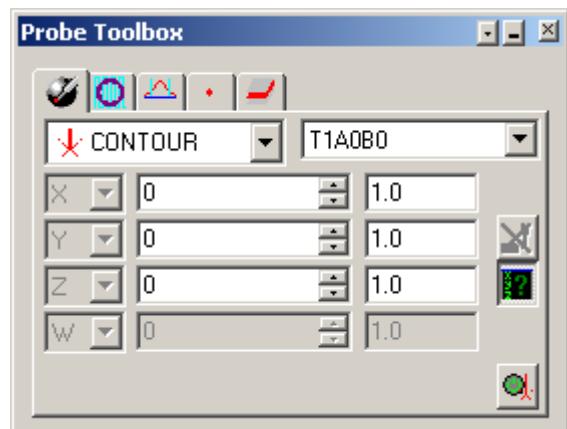
PC-DMIS会从对话框中的校准中记录许多东西。看一下最大、平均和标准偏差值。

最大应该在10到100微米之间。平均和标准偏差应为大约20微米。

如果看起来正确，请点击**确定**按钮关闭**校准结果**对话框。

现在您已经完成了校准激光测头的设置。您现在应该可以访问所有的激光相关的功能了。

Using the Probe Toolbox in PC-DMIS Laser



带有激光测头相关选项卡的测头工具箱

视图/测头工具箱菜单选项显示测头工具箱。测头工具箱包括各种激光测头的参数，用于获取零件编程所需要的点数据。

重要: 您的密码狗必须选择了Laser选项并且必须使用支持的激光测头，以便于访问工具箱中不同的PC-DMIS Laser相关选项卡。

测头工具箱在以下选项卡中包含激光参数：

用于便携配置：

-  [激光扫描属性 ^{*+!}](#)
-  [激光过滤属性 ⁺](#)
-  * [激光像素定位器属性 ^{*}](#)
-  [特征提取 [!]](#)

用于坐标测量机配置：

-  [测头定位](#)
-  [特征定位器](#)
-  [激光扫描属性](#)
-  [激光过滤属性](#)
-  * [激光像素定位器属性](#)
-  [激光剪辑区域属性](#)
-  [特征抽取](#)
-  [CWS参数](#)

 如上列表显示了所有可能测头工具箱选项卡。可用选项卡取决于系统上的传感器。如果选项卡中的功能不适用于您的传感器，那么选项卡将不可用。

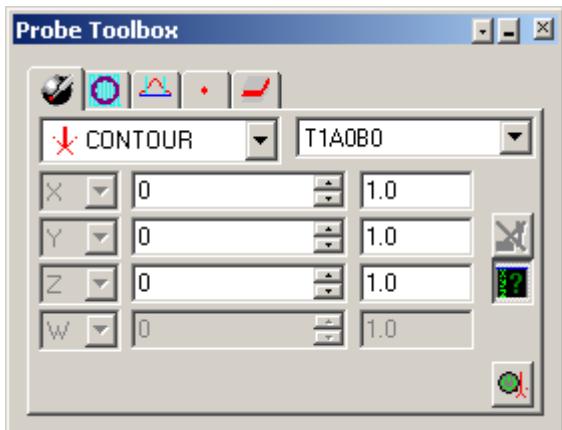
* 对于Perceptron测头，自动特征对话框关闭时，这些选项卡可见。

^ 对于 Perceptron 测头，自动特征对话框打开时这些选项卡可见。

+ 对于 CMS 测头，自动特征对话框关闭时这些选项卡可见。

!对于 CMS 测头，自动特征对话框打开时，这些选项卡可见。

Laser Probe Toolbox: Position Probe tab



测头工具栏—定位测头选项卡

定位测头选项卡可以选择当前测头文件和测尖。也显示当前测头在活动坐标系中的位置。可以双击X, Y或Z, 进行编辑。

⚠ 要记住的是，如果编辑当前测头位置，将移动机器至新坐标。使用该功能时一定要小心，因为可能会在没有任何提示的情况下移动您的机器。

如果在测头工具箱的测头和测头测尖列表中没有看到任何信息，则需先定义测头。有关定义测头的操作步骤，请参见 PC-DMIS 主文档中的“定义硬件”一节。

 您可以使用所有测头类型（接触、激光或光学）的选项卡，但本文仅介绍了 PC-DMIS Laser 相关的项目。如需与测头相关的工具箱的一般信息，请参见 PC-DMIS 主文档中的“使用测头工具箱”主题。

定位您的激光测头

1. 在增量编辑框中  调整增量值，可以用于指定当前位置编辑框增加或减少的量。
2. 点击上和下箭头可以修改当前位置编辑框  中的值。这会导致您的激光测头根据指定的值实时移动。作为另一种选择，您可以输入该值并回车，导致激光测头移动。

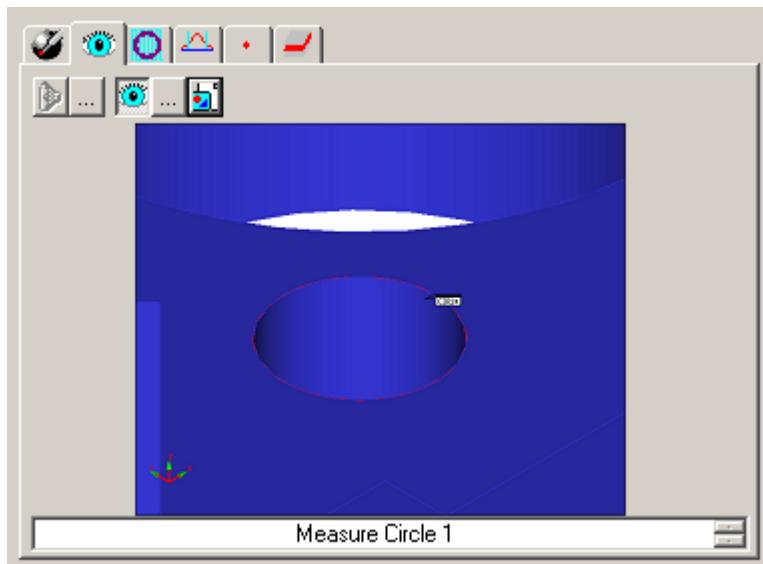
测头定位选项卡的控制

-  测头读出开关 -

此开关按钮可以显示或隐藏测头读出窗口。可轻松调整该窗口大小或重新放置该窗口。所有测头的“测头读出”窗口的大部分信息均相同，并且已经在 PC-DMIS 主文档中“使用其他窗口、编辑器和工具”一节的“[使用测头读出窗口](#)”主题中进行了讨论。

- 切换激光开/关 - 此开关按钮可以打开或关闭激光。只用于激光测头。
- 初始化测头 - 此按钮启动或初始化激光。任何操作只有在激光初始化后才能进行。需要大约15秒。（此按钮在该选项卡上用于DCC配置。）

激光测头工具栏：特征定位选项卡



测头工具栏 - 特征定位选项卡

通过**特征定位**选项卡，您可通过为当前特征进行说明来辅助操作员。辅助是通过在特征执行时提供如下提示给出的：

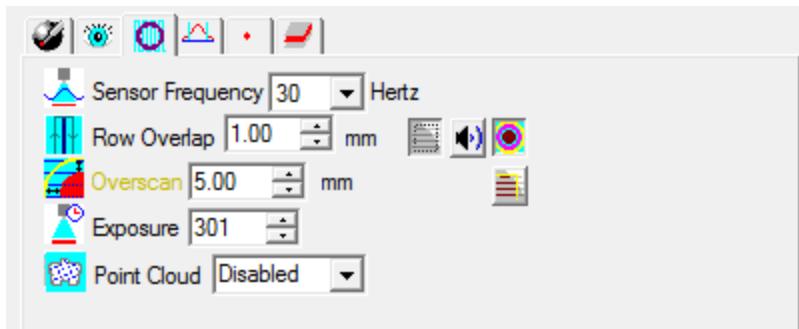
- 屏幕捕获位图，用于显示特征位置。
- 语音提示，通过预录的.wav文件提供语音指示。
- 文本提示，提供书面指示。

提供特征定位信息：

1. 单击 (喇叭) 按钮旁边的 [...] 按钮，浏览与该自动特征相关的.wav文件。喇叭按钮必须为需要播放的声音文件选中。
2. 点击**特征定位位图文件**切换按钮 切换关联位图的显示。
3. 单击 (特征定位捕获 BMP) 按钮旁边的 [...] 按钮，浏览与该自动特征相关的.bmp文件。位图按钮必须为需要在**特征定位**选项卡中显示的位图文件选中。
4. 除了浏览至位图文件以外，您可以点击 按钮，从当前Cad视图或激光视图（其中活动的一个）捕获图像。该文件会被索引并保存到PC-DMIS的安装目录。例如，名为 Laser.prg 的零件程序会产生名为 Laser0.bmp、Laser1.bmp、Laser2.bmp 等的位图。

5. 在文本框中输入作为标题的信息。例如，在后续的特征执行中，“测量圆1”会显示在该选项卡上。

Laser Probe Toolbox: Laser Scan Properties tab

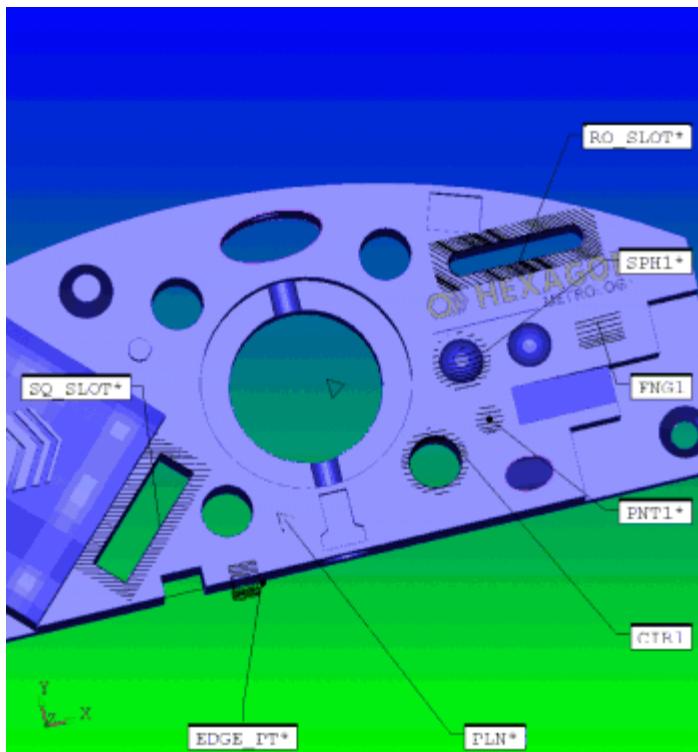


测头工具箱 - 激光扫描属性选项卡

激光扫描属性选项卡定义如何采集扫描数据，以及是否在“图形显示”窗口中显示扫描线和特征可视化。

- **显示/隐藏条纹 -**

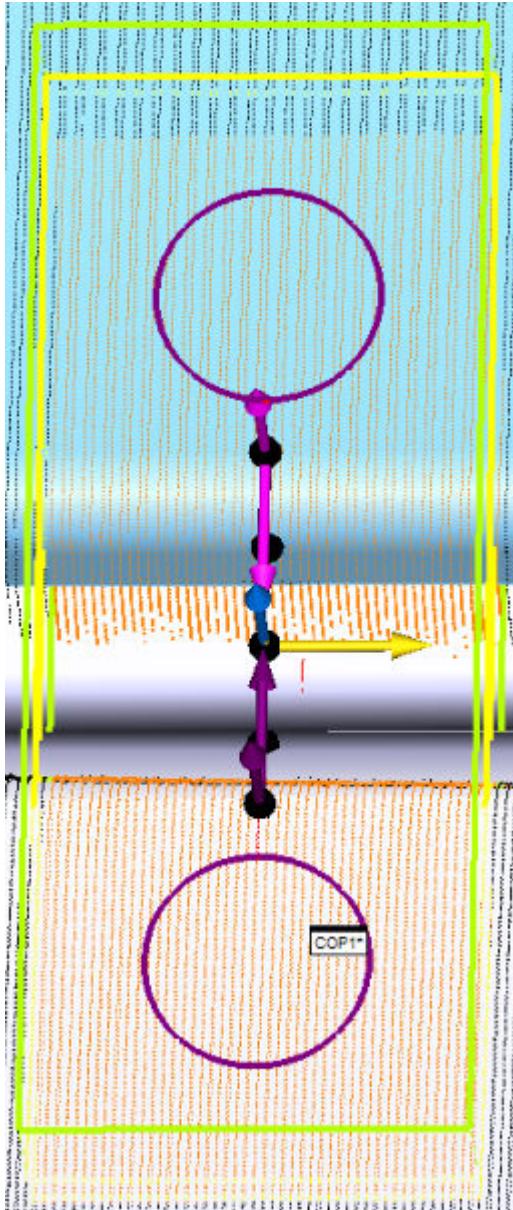
切换显示零件模型上的激光条纹。单击此按钮将实时显示激光扫描条纹。PC-DMIS 将条纹在“图形显示”窗口中的显示限制在特征标称距离加[过扫描](#)值。[过扫描](#)值控制条纹的剪裁量以及对使用者的可见性。下图提供了显示条纹的示例。



扫描特征显示条纹

- 声音开/关 - 声音开关切换。参见“[使用声音事件](#)”。
- 可视化工具开/关 - 切换是否显示彩色可视化工具。参见“[了解可视化工具](#)”。
- 显示/隐藏偏析点 -

对于那些要根据当前设置传递给特征抽取器的点，进行[显示这些点](#)的切换。

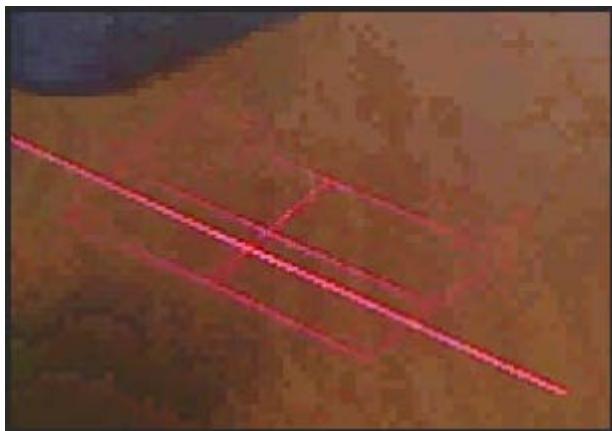


在一个样例平差和缝宽特征中显示隔离点

- 初始化测头 -

此按钮启动或初始化激光。任何操作只有在激光初始化后才能进行。需要大约15秒。（此按钮出现在选项卡上，用于便携配置。）

-  **投影仪:** 仅用于手动关节臂上的 V5 Perceptron 测头。单击该按钮，将打开投射的 [红光栅格](#)，在零件上闪亮。就像目标上的十字线。当您移动测头至零件或离开零件时，测头的激光扫描线也移动通过该目标。为了得到最佳效果，激光的扫描线应该与该目标的中心线对齐。这与[扫描线指示器](#)的功能相同，帮助在测量时使测头保持在最佳高度。因为只在手动时使用，所以在[自动特征对话框](#)中使用测头工具箱时此图标被禁用。

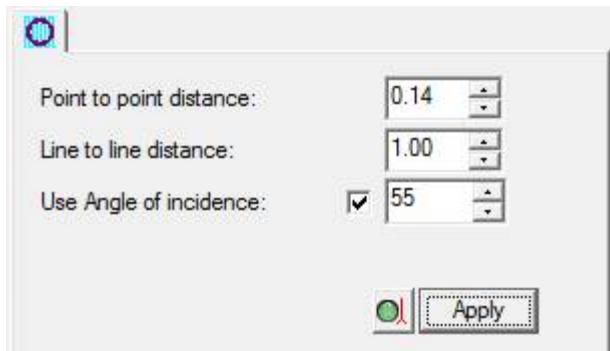


投影仪的实际图片显示出矩形栅格状光的投影。更明亮的水平线为激光的扫描线。

-  **自动缩放开/关** - 打开或关闭激光自动缩放功能。开始扫描后，自动缩放动态移动、缩放、旋转含“图形显示”窗口中激光数据的视图及调整该视图大小，显示传入数据。

Leica T-扫描的激光扫描属性

对于便携Leica T-Scan测头，[激光扫描属性](#)选项卡包括这些选项：



测头工具箱 - Leica T-Scan激光扫描属性选项卡

- **点至点距离 -**
确定扫描行中两个连续点之间的距离。当使用向上和向下箭头时，允许的值为0.035毫米和10毫米之间。
- **线至线距离 -**
确定两条连续扫描行之间的距离。当使用向上和向下箭头时，允许的值为0毫米和50毫米之间。
- **使用入射角角度 -**
确定扫描时使用的最大允许角度。此值在扫描时避免差条件（曲面反射，几何等）。此角度是光线与曲面法向矢量之间的角度。当使用向上和向下箭头时，允许的值为0和80度之间。如果标记了框

左边的复选框，PC-DMIS将发送场中的角度值。如果清空此复选框，PC-DMIS将发送90度角度至调度接口。键入90度的值等同于清空此复选框。

- **初始化扫描仪** -  此图标使用此选项卡中定义的值来启动T-Collect软件，并初始化扫描仪。
- **应用** - 此按钮在不停止扫描仪的情况下应用此选项卡中定义的值。

注：虽然可以直接手动键入值至以上框来覆盖向上向下箭头的限制，但是无效值将被机器拒绝，并强迫使用有效数字。

其他属性

传感器频率

该参数控制测头的内部传感器频率。显示的值为传感器每秒的脉冲。对于具有可变频率功能的传感器，频率越高，获得的数据越多。但同时也要明白，并不总是数据越多越好。对于频率可变扫描器，应该使用支持范围中部的频率。能够实现速度和准确性的平衡。

行重叠

如果特征或片区扫描比扫描线宽度更宽，测头将进行多次扫描。在该情况下，此参数控制此次与上次的重叠距离。默认值为 1.0 毫米。

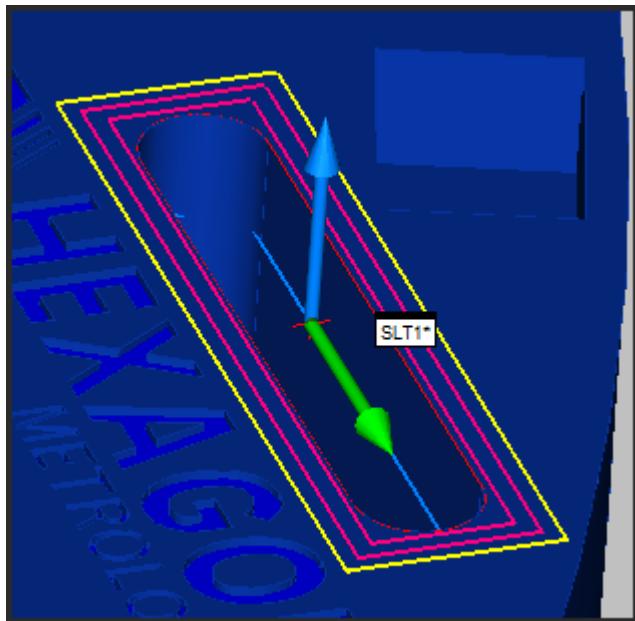
过扫描

对于DCC系统，测头越过标称特征尺寸进行扫描时，该参数控制沿特征主轴和次轴越过多远。默认值为 2.0 mm。如果测量特征的实际位置与理论位置相差明显，则需要增加此值，确保PC-DMIS测量整个特征。

在2010版本和更高版本中，**过扫描**值不再进行任何数据剪辑。剪辑现在由**特征抽取**选项卡的新**基于特征剪辑**区域处理。参见“[基于特征的剪辑参数](#)”主题。

对于DCC激光圆柱或圆锥特征，**过扫描**值应该为负值。

对于激光键特征（键特征，参见激光圆柱），**过扫描**值应该为正值。



用黄色显示过扫描的槽特征示例。

陈列

此参数控制传感器的曝光。对于多数零件，在默认值 150 的情况下可正常工作，但是对于吸收大量光线的零件（例如黑色的阳极氧化曲面），可能需要增加值。如果使用支持总灰度像素定位器型的传感器，当从测头工具箱的**激光像素 CG 定位器属性**选项卡上的**材料**列表中选择材料类型时，PC-DMIS 将把曝光值设置为与具体材料相对应的值。

以下表格显示了支持的Perceptron测头的可用最小和最大曝光量：

	Perceptron激光测头		
正常化的曝光量	V4i (便携)	V4ix (DCC)	v5
最小值:	32	1	1
最大值:	627	627	1716

如果设置的值不合适可能会导致不准确的测量。

注：对于Perceptron传感器，可以使用激光视图上的**自动曝光开关**按钮来计算最佳曝光量。另外，如果设置**AutoExposeWithLiveView**注册表为TRUE，在每次启动激光视图时PC-DMIS将自动设置测头工具箱中的曝光量为最佳值。

点云

此参数定义点云命令，用于特征抽取。如果选择“禁用”，那么扫描的数据将被PC-DMIS内部保存。可以使用[操作 | 激光自动特征](#)子菜单删除内部数据。参见“[清除自动特征扫描数据](#)”。

注: “禁用”选项只适用于DCC激光扫描。

增益(CMS传感器)



增益列表

CMS传感器提供另外一个增益列表，添加在测头工具框的激光扫描属性选项卡。可以在两种敏感模式之间选择。

- 正常 敏感度-

这是默认传感器模式，应用于大部分正常零件。在这种模式下，在编辑窗口命令模式中的质量过滤器开关字段自动设置为开，在编辑窗口显示关联字段，**质量过滤器**图标消失。

- 高 敏感度 -

处于联机模式时，**高敏感度**模式变为可选。如果扫描的零件材料比较麻烦，**正常敏感度**模式返回的数据较差时，才可以使用**高敏感度**模式。例如，具有光洁、深色或黑色曲面的零件会吸收很多光，需要这种模式。但是，要注意如果使用**高敏感度**模式扫描一个正常零件可能产生较差结果。

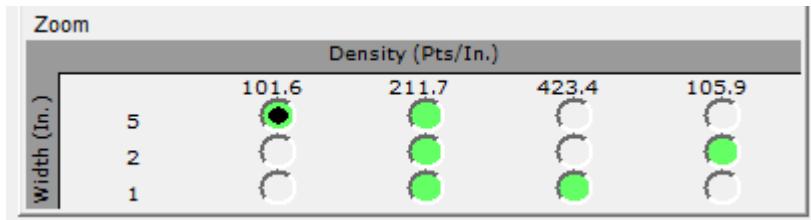
在**高**模式时，**增益**列表旁出现一个**质量过滤器**图标：



如果使用**质量过滤器**模式，将过滤掉低质量点包括双反射，边界上的差质量点和局外点。与该图标功能相同的是，在编辑窗口命令模式下，手动切换质量过滤器开关字段为开或关，可以显示或隐藏编辑窗口中的关联字段。

扫描缩放模式 (CMS传感器)

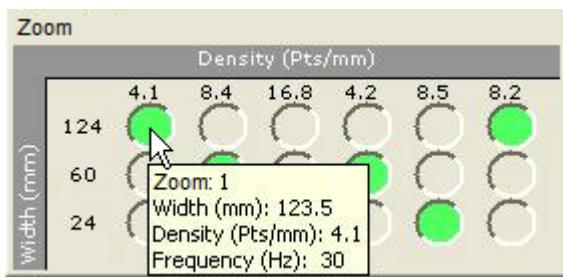
CMS传感器提供另外一个缩放列表，添加在测头工具箱的激光扫描属性选项卡。此区域告诉传感器以预定义的传感器模式工作，每种模式包括特定的传感器频率，数据密度和视场 (FOV) 宽度。



样例缩放区域

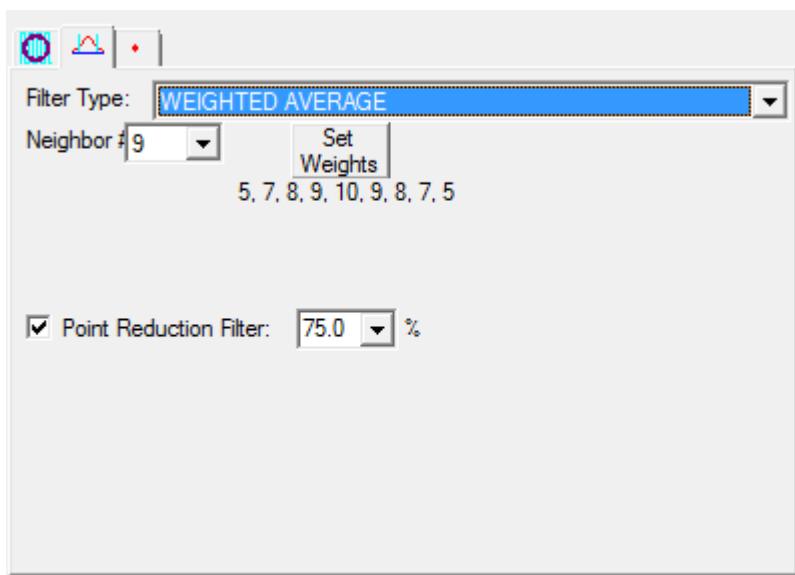
此区域显示的选项按钮像表格一样按行和列排列。跨过整个上方的列显示数据密度。沿着边的行显示视场宽度。您只能选择合适的组合（背景为绿色的按钮）。不合适的组合呈灰色。

将鼠标置于任何有效的选项按钮上，将使用黄色的即时信息显示所选的扫描模式信息。



鼠标下的样例即时信息

Laser Probe Toolbox: Laser Filtering Properties tab



激光测头工具箱 - 激光过滤属性选项卡

收集数据中需要过滤数据时，**过滤**选项卡非常实用。

因为使用**Perceptron**激光的便携设备的扫描方法与**DCC**机器不同，如果打开**自动特征**对话框并使用**Perceptron**激光便携设备，该选项卡将隐藏。

列表中有下列过滤选项：

过滤类型：仅对于Perceptron传感器可用

- 无 - 如果选择无，过滤不会发生。这是默认设置。
- 长线
- 中线
- 平均加权

过滤类型：仅对于CMS传感器可用

- 条纹

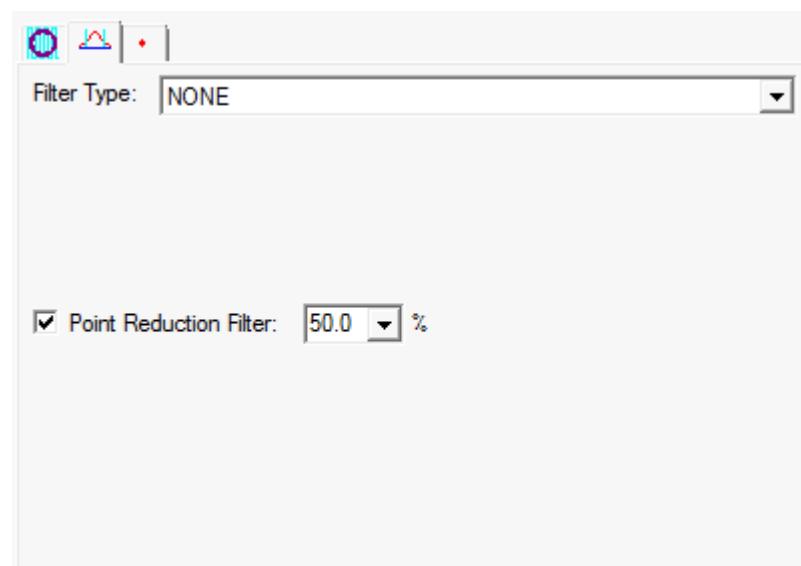
密度类型：仅对于Perceptron传感器可用

- 无 - 如果选择无，密度过滤不会发生。这是默认设置。
- 智能密度管理 (仅Contour V5)

注：在PC-DMIS 2010

MR3及以上版本，CMS点过滤类型和Perceptron列取样比例结合为常规点限制过滤器复选框，不管使用什么激光传感器都可以在所有过滤类型上可见。

过滤器类型：无

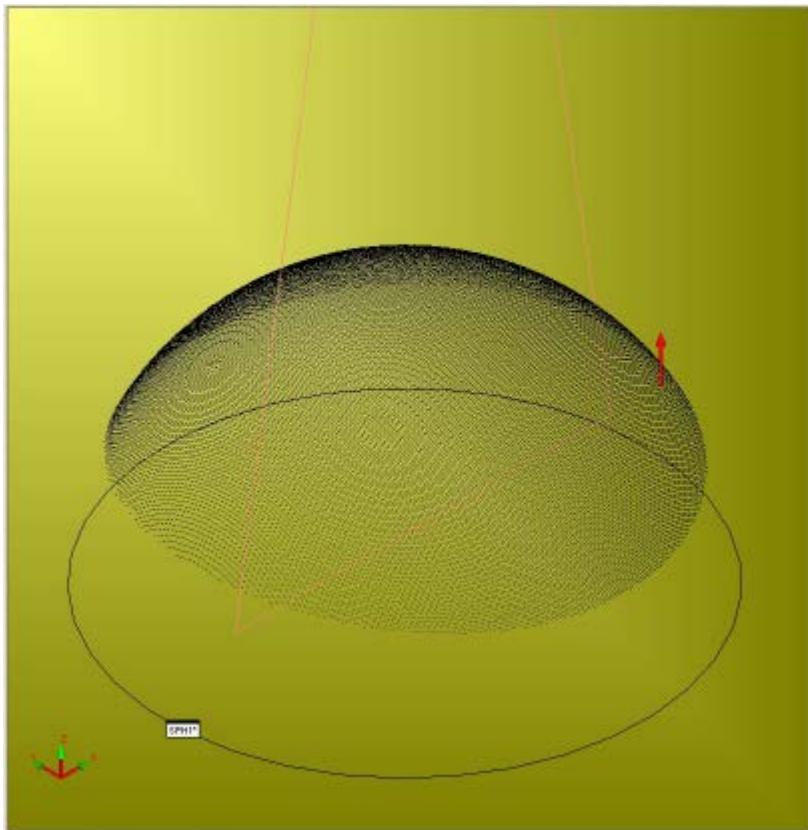


无过滤器类型

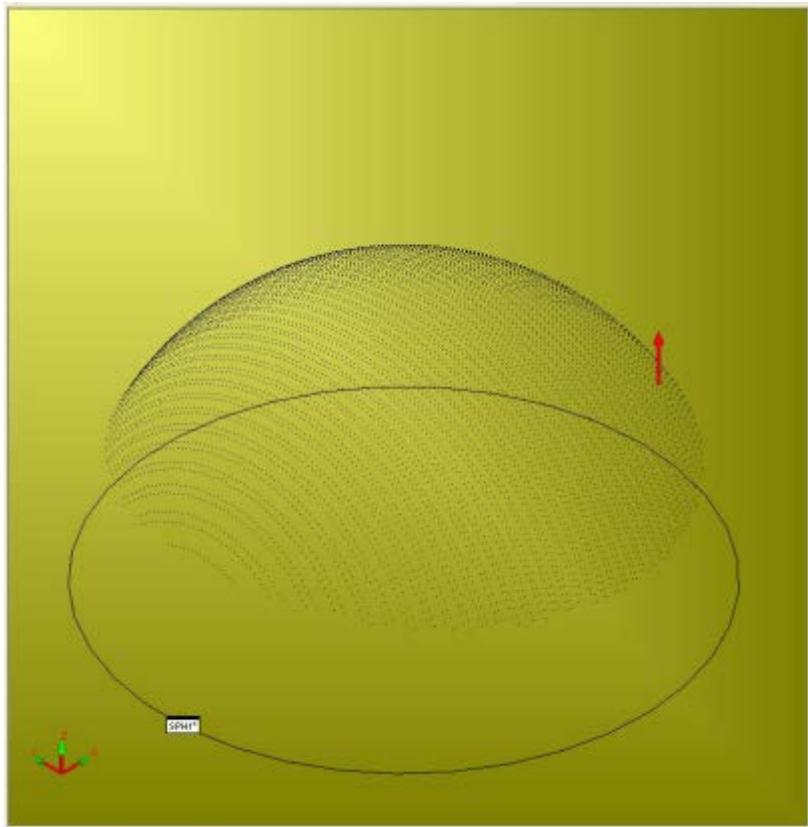
没有初始过滤器。但是，可以选择通过减少点进行过滤。

减少点过滤器: 该复选框决定PC-DMIS是否沿扫描行过滤点。标记后，您可以选择要过滤的总点数的百分比。如果取消标记，则获取整个数据集，不进行任何过滤。

[点过滤禁用示例](#)

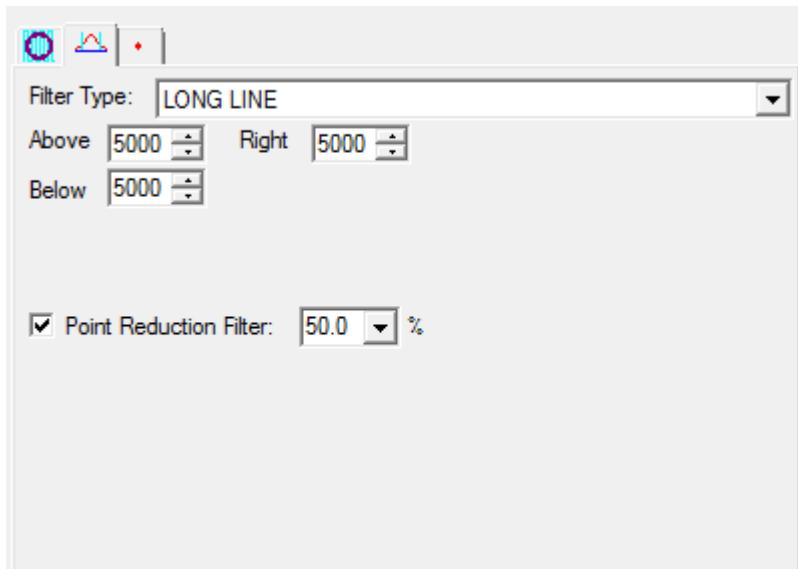


[点过滤50%示例](#)



过滤类型：长线

仅对于Perceptron传感器可用。



长线过滤类型

过滤器通常只用于测量球和一些圆柱上: 长线过滤器查找图像最长的连续线或数据条纹，并拒绝其余数据。长线过滤器在校验中也是强制使用的。由于测量零件的几何形状，激光条纹可能断开。该过滤器查找最长的不断线。经常用于球测量。条纹的一部分是否可以看做是连续的，取决于以下参数：

以上:

该值确定图像中的下一个像素上升多少像素，仍然可以被接受为连续线的一部分。此值指明高于当前像素多少百万像素，仍为过滤器所采用。

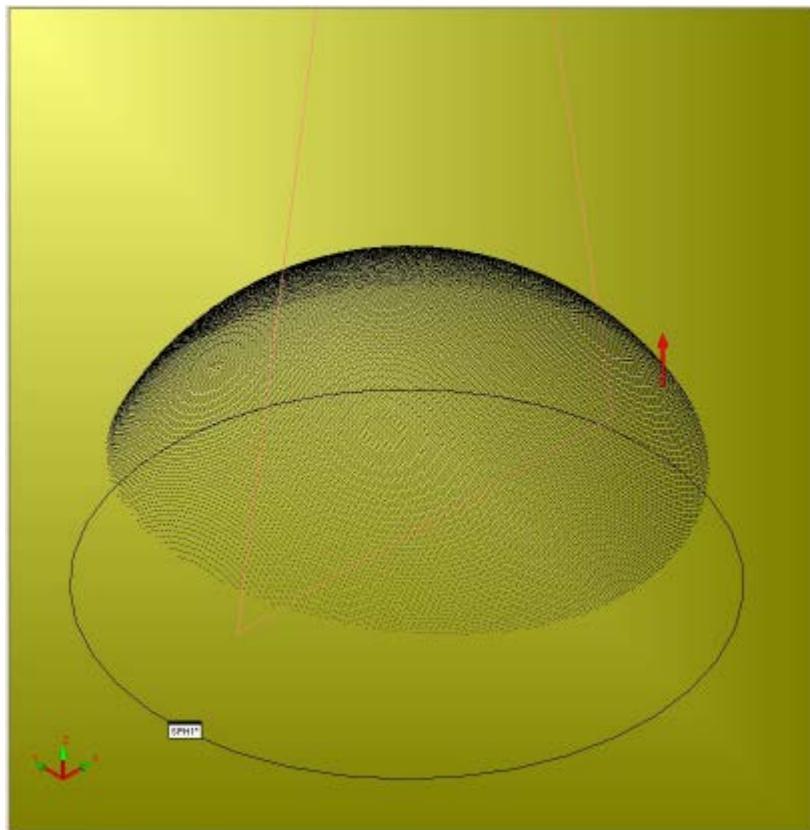
以下:

该值确定图像中的下一个像素下降多少像素，仍然可以被接受为连续线的一部分。此值指明低于当前像素多少百万像素，仍为过滤器所采用。

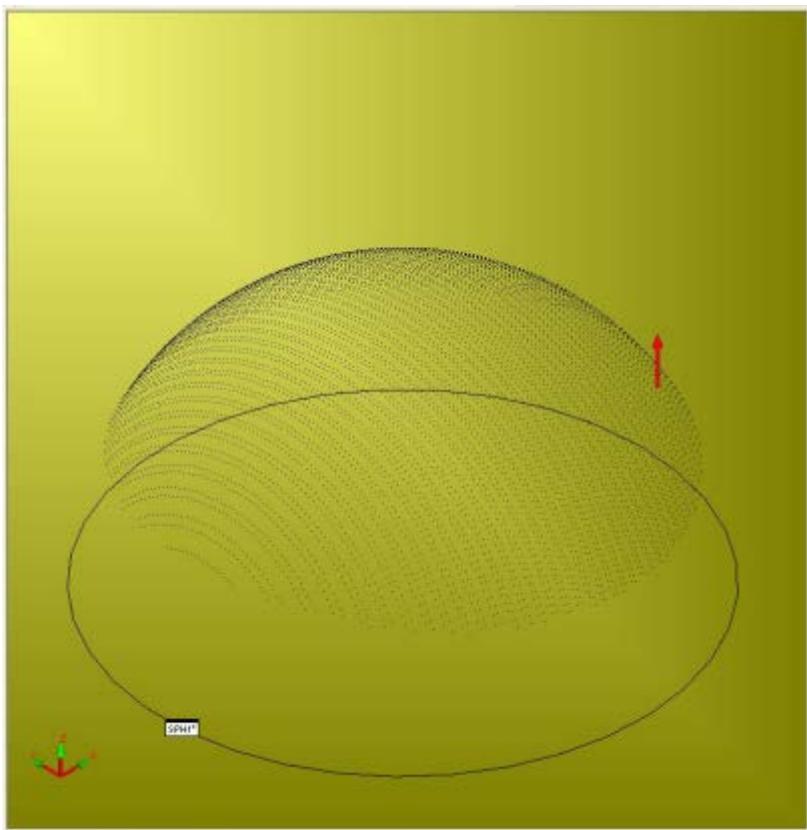
右边: 此值确定在当前像素右边丢失多少百万像素的情况下，仍可以看作是连续线。

减少点过滤器: 该复选框决定PC-DMIS是否沿扫描线过滤点。标记后，您可以选择要过滤的总点数的百分比。如果取消标记，则获取整个数据集，不进行任何过滤。

[点过滤禁用示例](#)

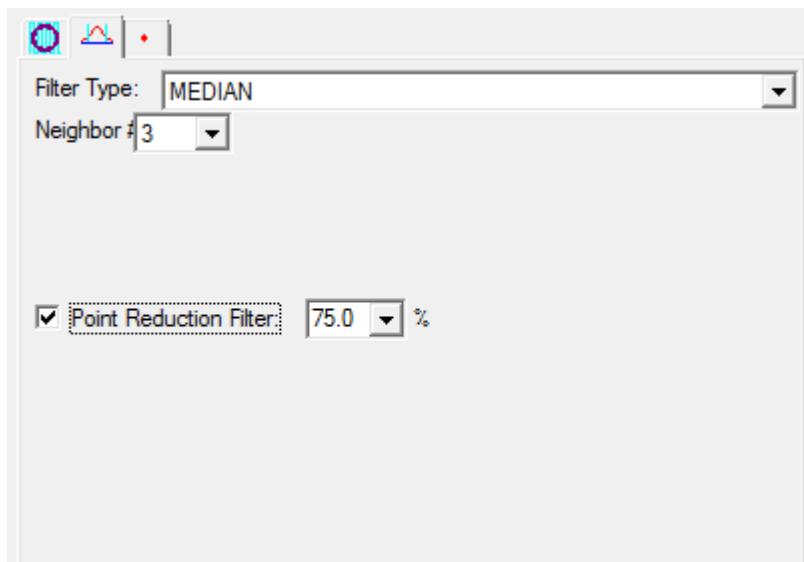


点过滤50%示例



过滤类型: 中值

仅对于Perceptron传感器可用。



中值过滤类型

中值过滤通过为每个像素计算新位置，使激光条纹数据更光滑。对于条纹中的每个像素，中值过滤器取最近的相邻像素，计算它们的中值并将中值用作像素的新位置。

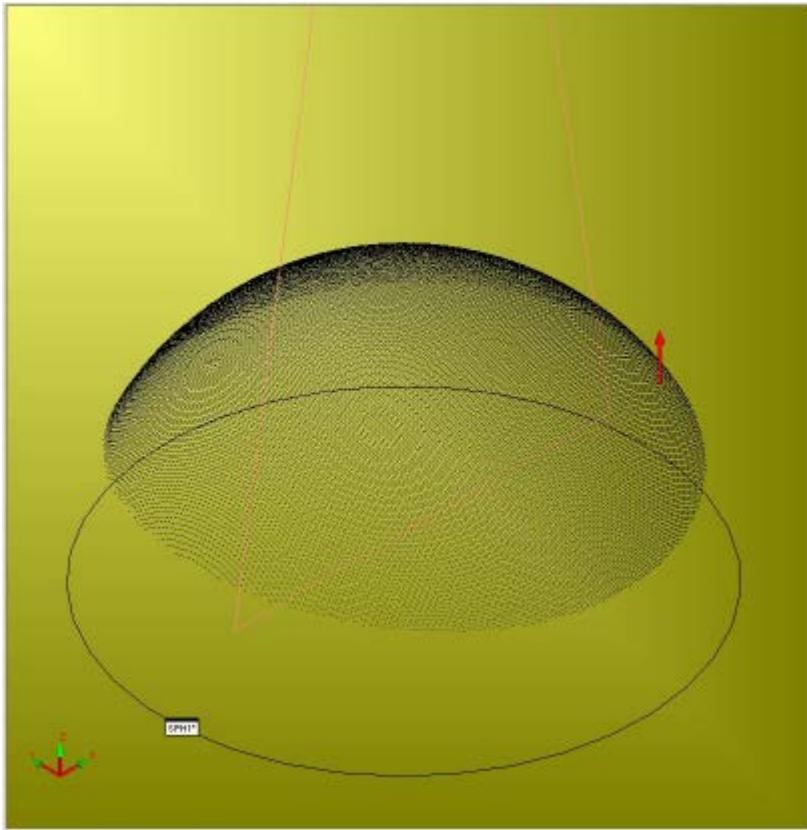
相邻数: 此值确定需要使用多少个相邻像素来计算一个条纹中给定像素的新位置。

例如，如果相邻数是9，那么对于条纹中的每一个像素，过滤器将在左边取四个数据点，右边取四个数据点（9个像素中包括当前一个）。接着计算中值，并将其用作当前像素的新位置。

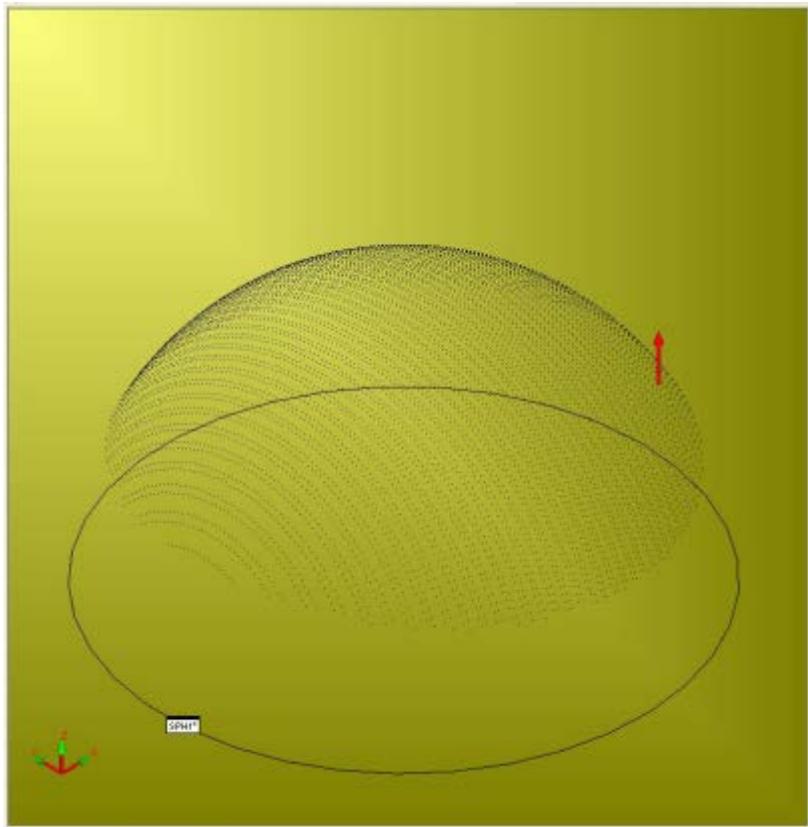
减少点过滤器: 该复选框决定PC-

DMIS是否沿扫描行过滤点。标记后，您可以选择要过滤的总点数的百分比。如果取消标记，则获取整个数据集，不进行任何过滤。

[点过滤禁用示例](#)

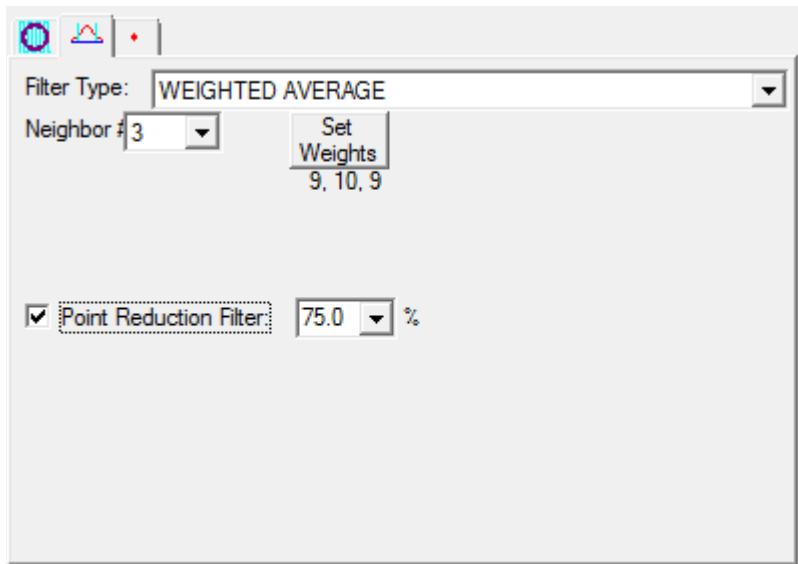


点过滤50%示例



过滤类型：加权平均

仅对于Perceptron传感器可用。

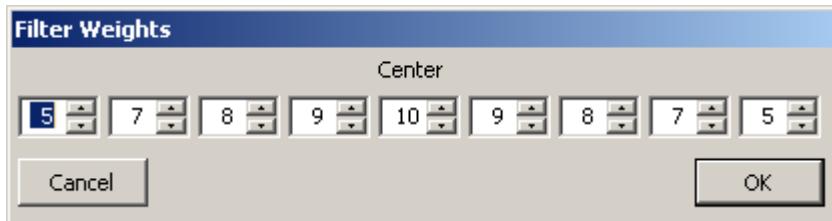


加权平均过滤类型

加权平均值过滤通过为每个像素计算新位置，使激光条纹数据更光滑。对于条纹中的每个像素，过滤器将对周围的像素进行加权平均，计算新位置。这是默认过滤器。

相邻数: 此值确定需要使用多少个相邻像素来计算一个条纹中给定像素的新位置。

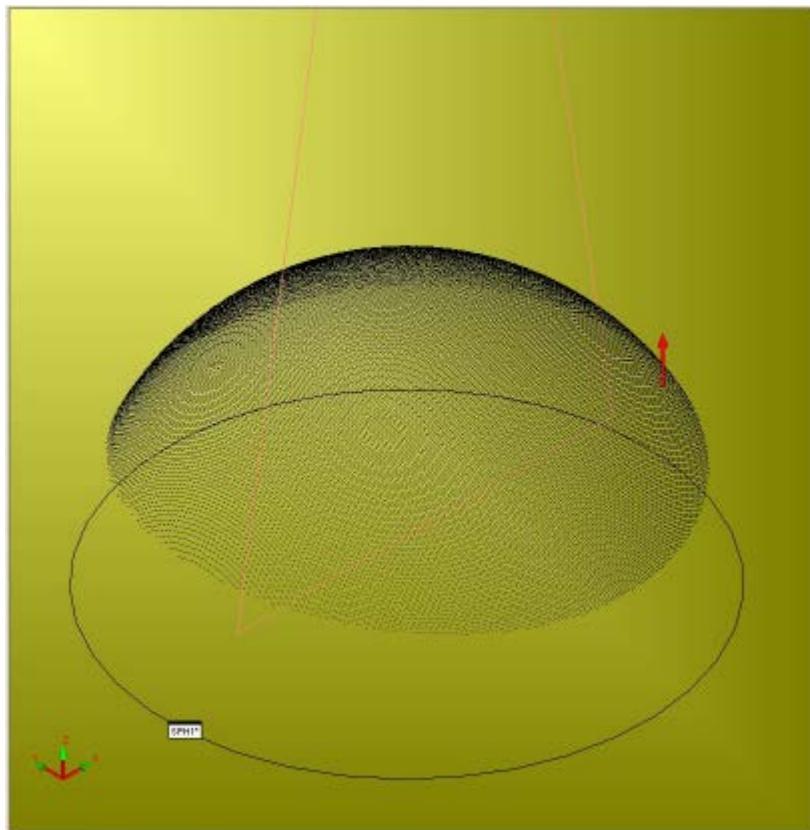
设置权重: 该按钮设置给定相邻像素的相对重要性。



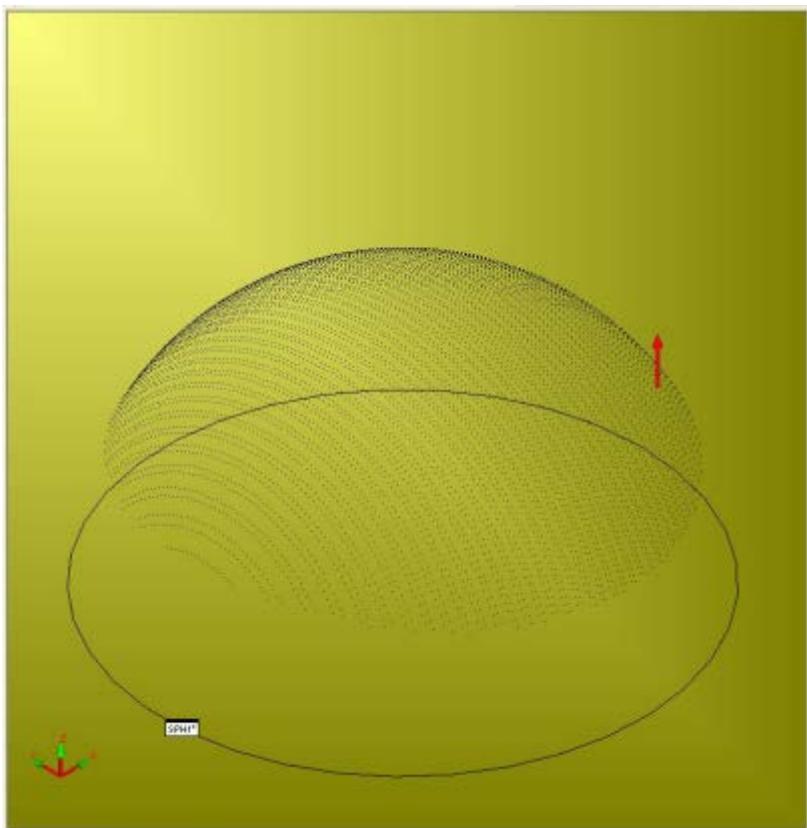
对于每个像素位置，使用向上和向下箭头。点击**确认**保存您的更改，或者点击**取消**关闭对话框，放弃保存。

减少点过滤器: 该复选框决定PC-DMIS是否沿扫描行过滤点。标记后，您可以选择要过滤的总点数的百分比。如果取消标记，则获取整个数据集，不进行任何过滤。

[点过滤禁用示例](#)



点过滤50%示例

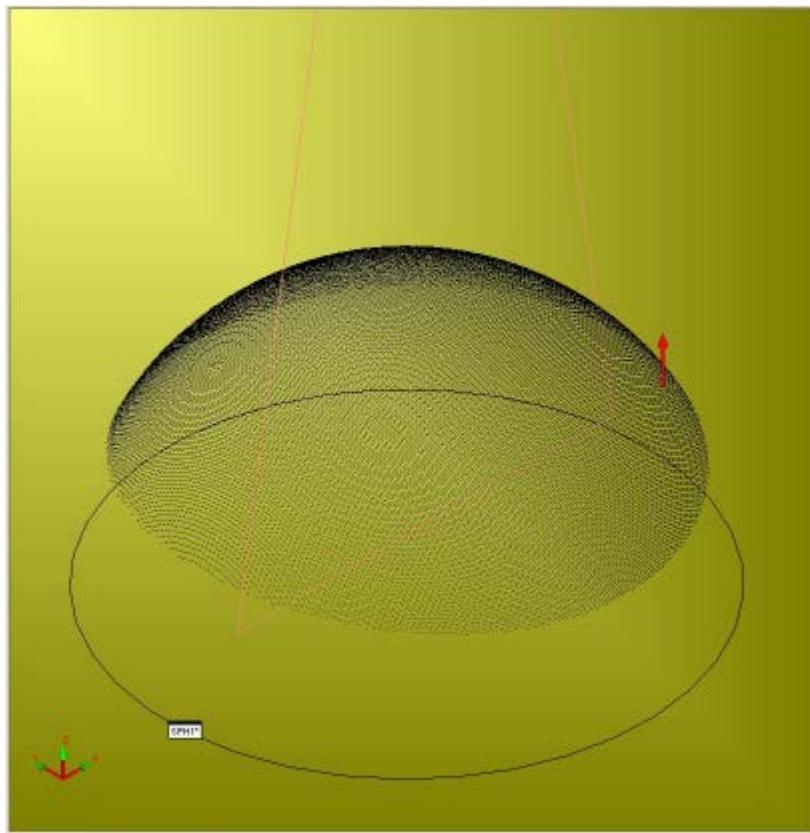


过滤器类型：条纹

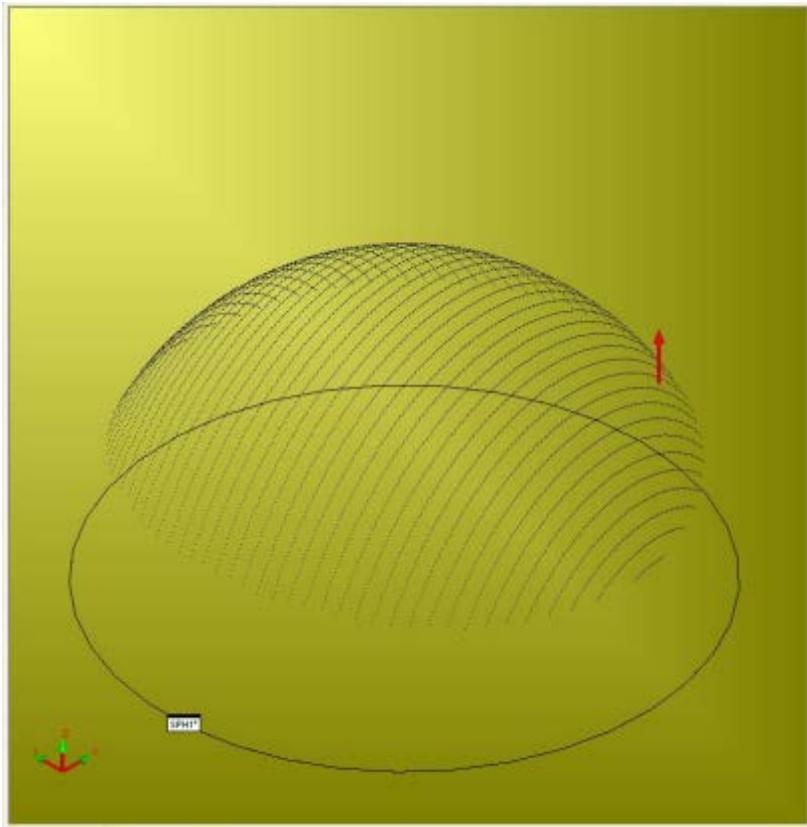
仅对于CMS传感器可用。

条纹过滤器列表可以沿扫描方向过滤扫描行。可以选择从1到10之间的级别（1代表最小过滤，10代表最大过滤）。如果禁用，则获取整个数据集，不进行任何过滤。

[条纹过滤禁用示例](#)



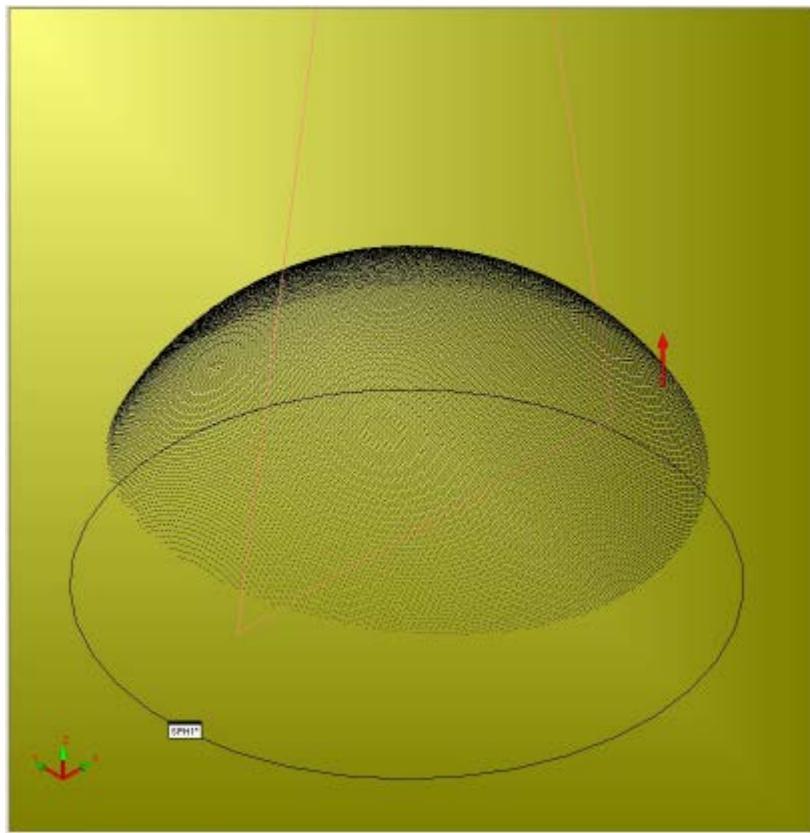
条纹过滤5示例



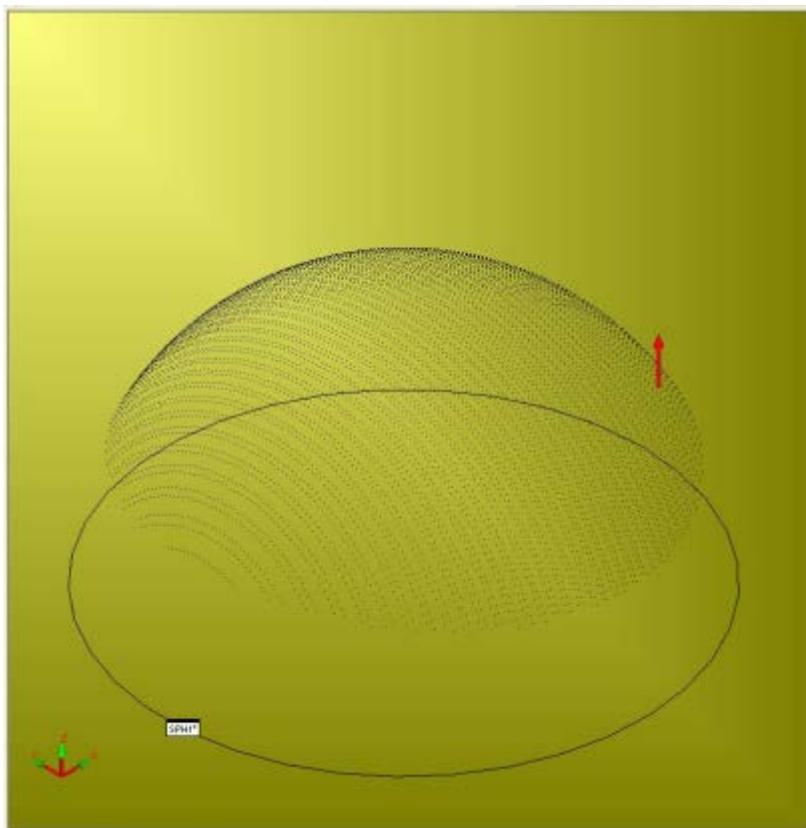
注: 如果使用的是CMS传感器和Perception Toolkit特征抽取器, 那么2010 MR和更高版本中的自动特征方槽特征则仅允许奇数条纹过滤器(1,3,5,7,9)。偶数过滤器将导致合并的条纹, 使得Toolkit无法获取槽。

减少点过滤器: 该复选框决定PC-DMIS是否沿扫描行过滤点。标记后, 您可以选择要过滤的总点数的百分比。如果取消标记, 则获取整个数据集, 不进行任何过滤。

[点过滤禁用示例](#)

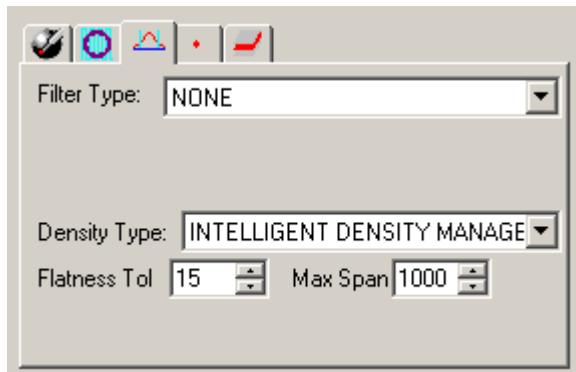


点过滤50%示例



密度类型：智能密度管理

仅适用于Perceptron Contour V5 传感器。



过滤类型 '无' 的智能密度管理

智能密度管理器 (IDM) 仅适用于 Perceptron V5 激光测头。高速扫描只能通过 IDM 完成。使用 IDM 扫描的特征也可用于 [自动特征抽取](#)，因为边界点可以通过 IDM 找到。

过滤类型

和 [密度类型](#) 可以一起使用。例如，您可能需要要用 IDM 密度和 [长线过滤](#)。但是，如果您想要只应用 IDM 密度时，过滤类型应该设置为“无”。

根据周围点的位置，这两个IDM设置一起确定哪些点应该被限制（去除）。当数据点被看做在同一平面上时，则只需要几个点。如果点位于平面公差以外或者达到了最大跨度距离，点将被保留。

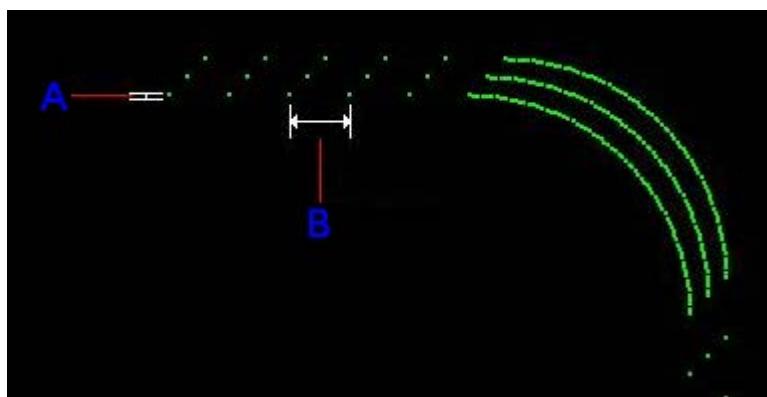
例如：在下图中，您可以看到沿直线只有很少的点被保留，但是沿曲线更多的点被保留。

IDM 使用以下设置：

平面度公差(A):提供微米数，其内的相邻点不被看做在同一平面。偏离该范围的值将被包括到点子集中。此值在1-60。

最大跨度 (B):

提供包含点之间最大距离（微米）。在平面度公差内的点，如果达到了最大跨度，那么就将作为新点包括到点子集当中了。此值为150-2500。



IDM示例 - 平面度公差 (A) 和 最大跨度 (B)

IDM 设置示例

平面度公差	最大跨度	结果
15	1000	按照标称1毫米的点间距提供数据。这样可以有效地实现数据减少，同时不会对曲面细节造成影响。这可以称作“最佳数据压缩”，因为它很好地平衡了CPU负载，内存使用和图形卡负载。
150	2500	可以看作数据缩减最大的IDM设置。对CPU形成了很大负载，但是内存使用和图形卡负载却减少了。
1	60	使用V5测头仿真V4测头。该设置对于CPU是不费力的，但确实需要更多内存并给图形卡增加了负载。
1	120	与关闭IDM相同。

Laser Probe Toolbox: Laser Pixel Locator Properties tab

按特征和材料的曝光量和灰度总计设置

根据特征类型与零件材料类型，应按照下表调整[激光扫描属性选项卡](#)上的[曝光](#)值，以及[激光像素 CG 定位器属性](#)选项卡上的[最小总灰度](#)和[最大总灰度](#)值：

曝光和灰度总计设置

基于特征				
特征	材料	陈列	最小灰度总计	最大灰度总计
球	Tungsten	120	10	300
	校验球	80	10	300
缝宽/平差	薄壁件	150	30	300
	白色	100	30	300
	蓝色	120	30	300
	黑	450	10	300
圆	薄壁件	100	50	300
	白色	100	50	300
	蓝色	120	50	300
	黑	450	30	300
	铝	80	50	300
槽	薄壁件	100	50	300
	白色	100	50	300
	蓝色	120	50	300
	铝	80	50	300
棱点	薄壁件	100	50	300
	白色	100	50	300
	蓝色	120	50	300
	黑	450	30	300
	铝	80	50	300
平面	薄壁件	100	30	300
	白色	100	30	300
	蓝色	120	30	300
	黑	450	10	300
	铝	80	30	300
曲面点	薄壁件	100	30	300
	白色	100	30	300
	蓝色	120	30	300
	黑	450	10	300
	铝	80	30	300

曝光和灰度总计设置

校准时的曝光和灰度总计

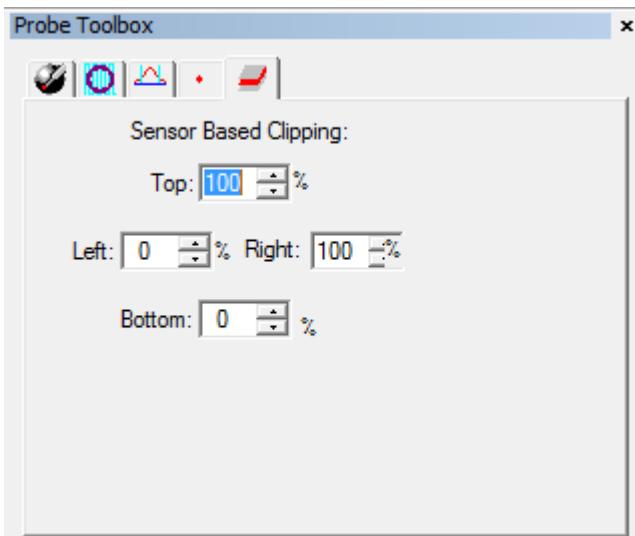
在开始校验之前，PC-DMIS会设置曝光量和灰度总计值为：

- 曝光量: 300
- 灰度总计最小: 10
- 灰度总计最大: 300

这些设置对于大多数校准场景都是最佳的。一旦校验完成，PC-DMIS将恢复原先的曝光和灰度总计值（至校验前）。灰度总计为10,300通常用于校准，而30,300则是正常扫描的典型值。

在一些罕见的照明条件下，例如在V4i在纳光灯，默认曝光值300有时并不足够。如果PC-DMIS在校验过程中很难接受弧，可能需要提高默认校验曝光量到400左右。在这种情况下，修改PC-DMIS设置编辑器**NCSensorSettings**部分的[PerceptronDefaultCalibrationExposure](#)注册表条目。参见PC-DMIS设置编辑器的文档。

激光测头工具箱：激光剪辑区域属性选项卡



激光剪辑区域属性选项卡

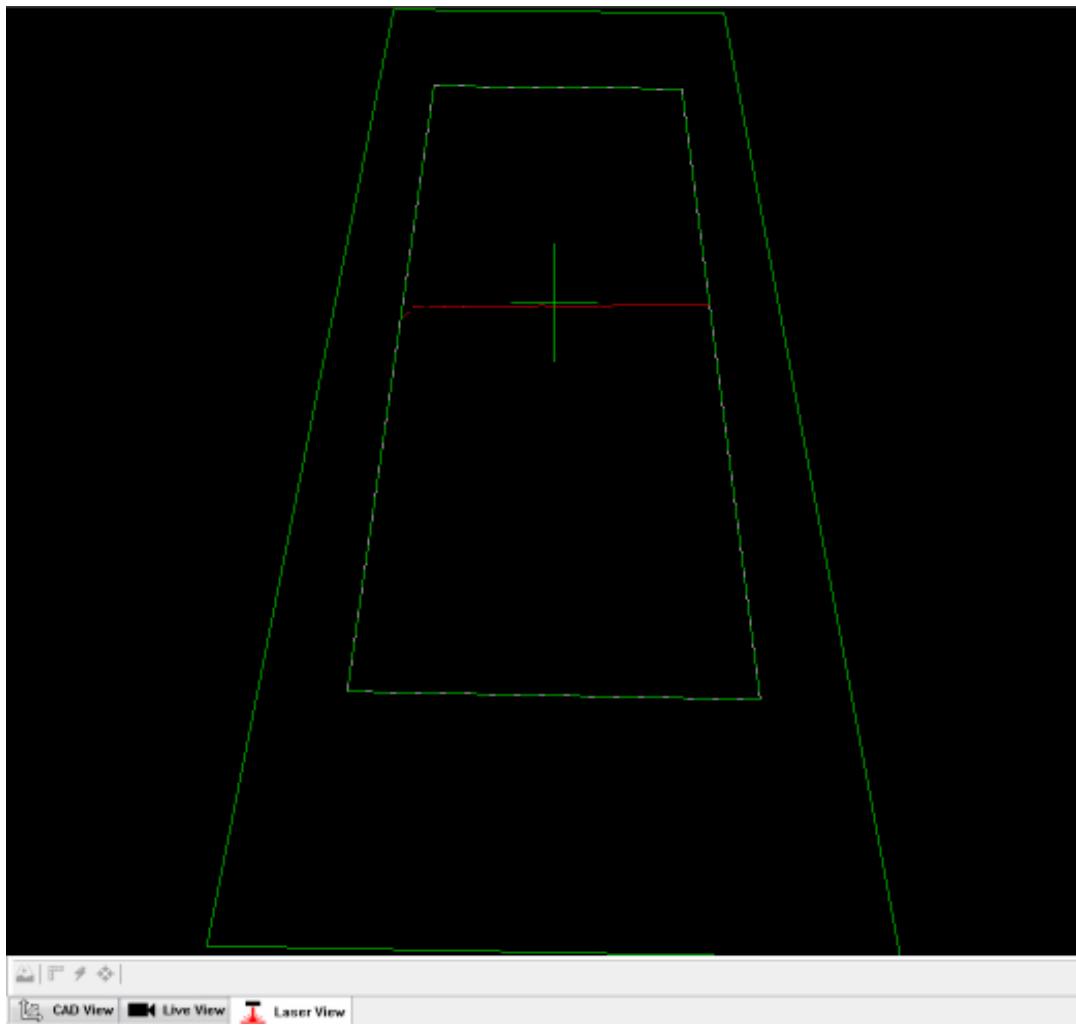
激光剪辑区域属性选项卡可以设置参数，舍弃传感器视场指定区域以外的数据。只保留相关数据。

梯形: 激光视图中的大绿色梯形（如下）代表了传感器的最大视场。剪辑区域位于该视场内。

基于传感器的剪辑区域: 传感器视场内更小的绿色梯形。

顶部，左边，右边和底部框可以设置0到100百分比的值，控制剪辑区域。可以丢弃不需要的数据。

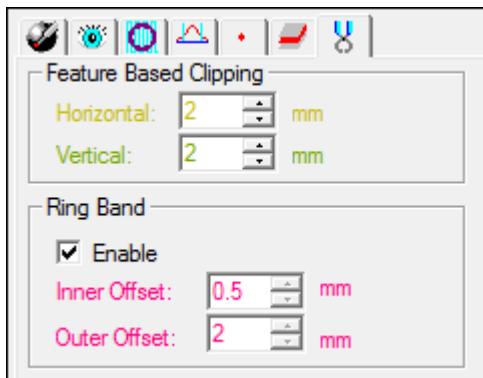
当**底部**和**左边**值为0%，**顶部**和**右边**值为100%时，传感器将收集所有数据，因为剪辑区域与视场最大时相同。



使用顶部 85、底部 85、左边 15 和右边 15 的剪辑数据示例

在测量孔时可以使用剪辑区域。当不想周围孔的数据干扰特征计算时，您可以控制剪辑区域，从而丢弃不需要数据。

Laser Probe Toolbox: Feature Extraction tab



特征抽取选项卡

您可使用**特征提取**选项卡，指定“环带”和基于特征的剪裁参数以及删除支持特征上的离群值。

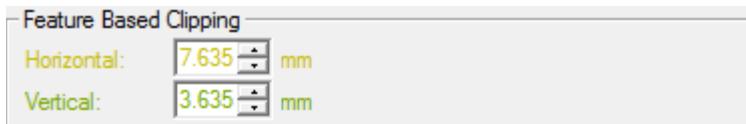
使用激光传感器时，方可使用**特征提取**选项卡；否则此选项卡不可用。

根据特征类型，可用的特征提取参数有：

- [基于特征的剪裁参数](#) - 所有可用的特征
- [环带参数](#) - 自动圆、自动圆槽和自动方槽
- [筛选器（删除离群值）](#) -
自动曲面点、自动平面、自动圆锥、自动圆柱、自动球体及自动平度和间距

另见“[从点云提取自动特征](#)”。

基于特征的剪辑参数



非平面自动特征的基于特征的剪裁

通过在**水平**框（可用时）及**垂直**框中键入距离，PC-DMIS

从水平和垂直方向上均可剪裁激光数据。此距离将剪裁定义距离之外的所有激光数据，从而当提取特征时将这些数据排除在外。

或者，对于平面自动特征，您可以剪裁曲面上所有 CAD 元素周围位移边界内的数据。这也称为**CAD 偏析**。请参见以下“[CAD 剪裁](#)”。

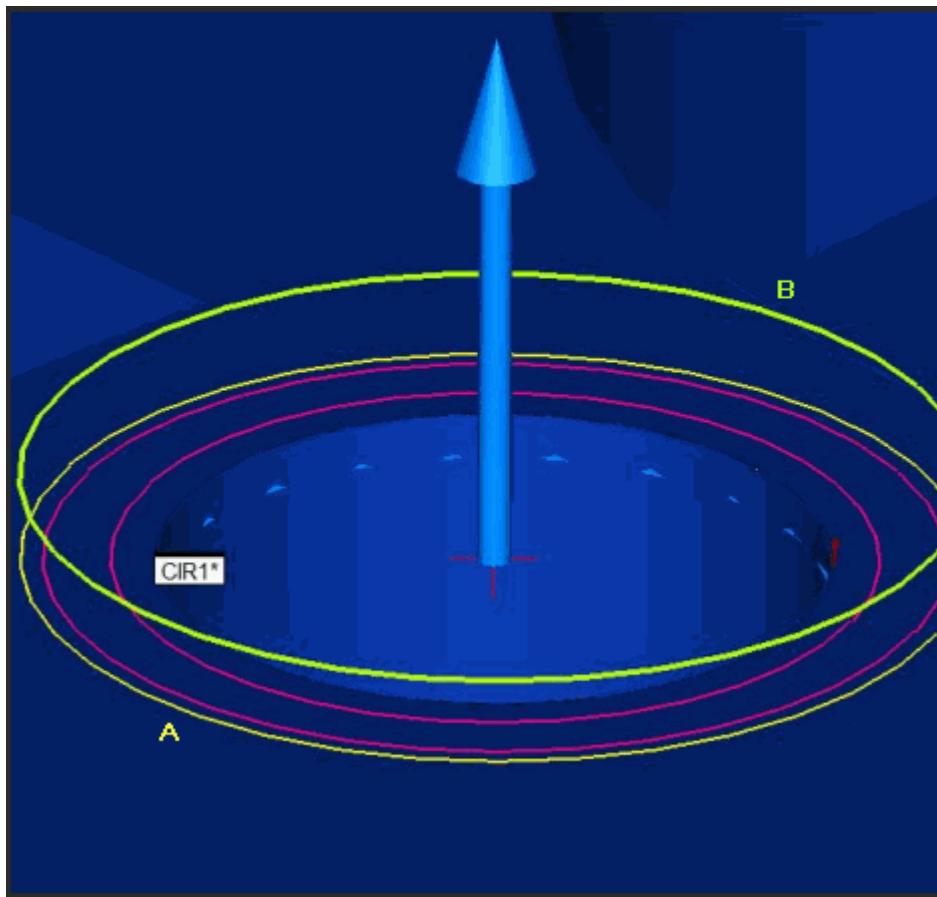
对于圆锥自动特征，**水平值**定义理论直径比特征点所在的圆形边界大多少。**垂直值**定义理论长度比特征点所在当圆柱边界长多少。

水平和垂直剪辑

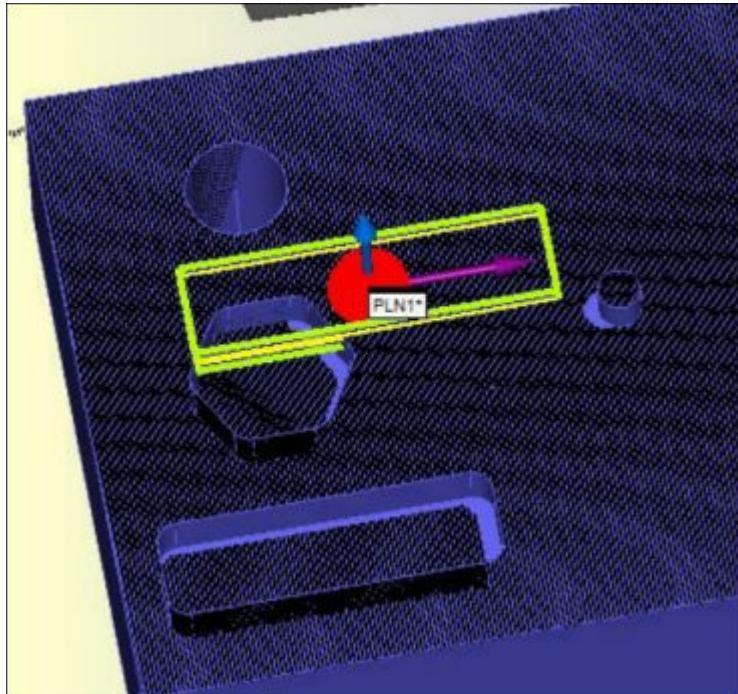
所有自动特征均支持水平剪裁。以下特征支持垂直剪裁：

- 圆
- 圆锥
- 圆柱
- 多边形
- 棱点
- 圆槽
- 方槽
- 曲面点
- 平面

在基于特征的剪裁环中定义的剪裁距离以带颜色的环显示。水平剪裁显示为黄色的环，而垂直剪裁显示为淡绿色的环。

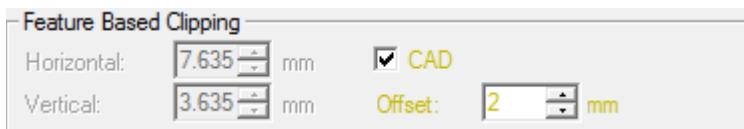


带有水平剪裁 (A) 和垂直剪裁环 (B) 的自动特征圆的示例



带有水平和垂直剪裁的示例平面自动特征已启用

CAD剪辑

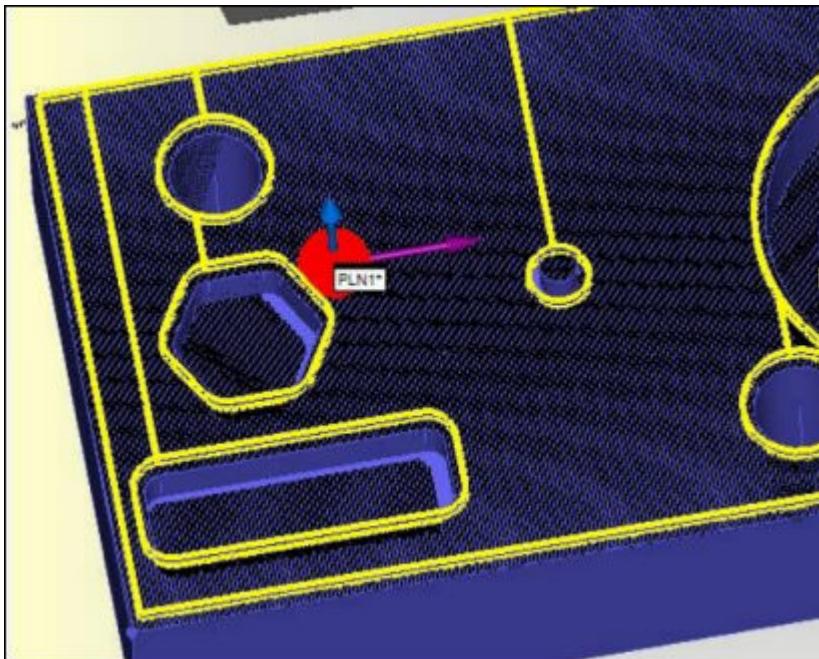


平面自动特征的基于特征的剪裁区域

注: 使用平面自动特征时, 方可出现 **CAD** 复选框和偏置框。

选中此复选框后, PC-DMIS 会在曲面 CAD

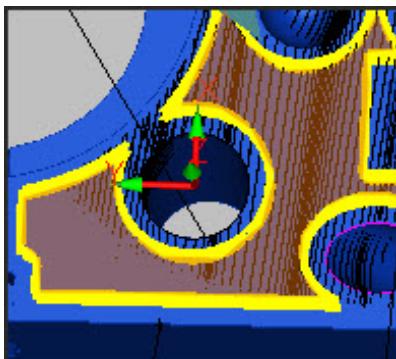
模型中每个特征周围创建黄色偏置界限。偏置界线由**偏置**值计算。该界线在远离曲面上的特征和棱边的指定距离处绘制。



带有基于 CAD 的剪裁的示例平面自动特征已启用

对于曲面上 CAD 模型中的所有特征，PC-DMIS 会剪裁位于偏置界限的激光数据。偏置界限外的资料可用于解决平面问题。

例如，建议改为显示示例零件区段的下图。添加至此处图像的半透明橙色覆盖仅用于说明，该橙色覆盖表示 PC-DMIS 创建平面自动特征所用的数据：



环带参数

Ring Band		
<input checked="" type="checkbox"/> Enable		
Inner Offset:	0.5	mm
Outer Offset:	2	mm

特征抽取 - 环带

环带区域用于计算特征的投影平面和法向矢量。特征数据将被投影至环带平面。以下**环带控制**用于完成圆，圆槽和方槽的特征抽取。

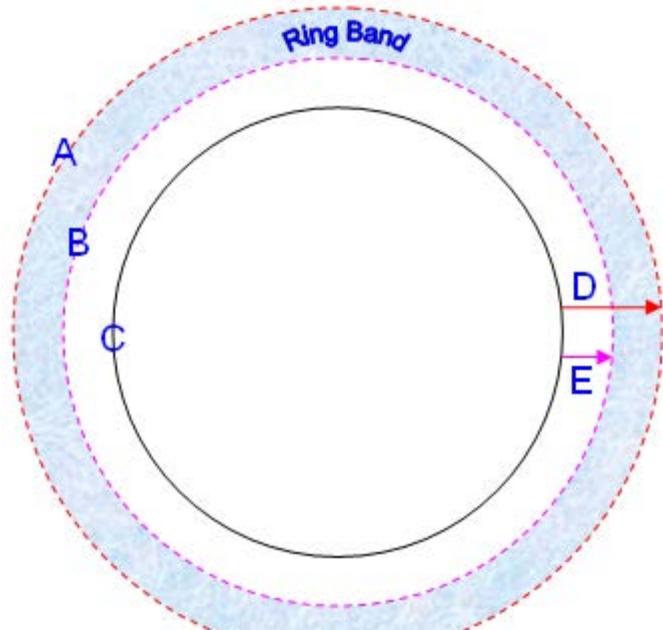
启用：选择该选项时，**环带**选项才起作用。当禁用时，将使用默认值：**内偏置 — 1.2 x 理论值，外偏置 — 比内偏置值大 5 毫米/英寸。**

内偏置 -

提供从理论特征半径的偏置或从环带**内**边界的偏置。此值使用零件特征单位表示，必须大于等于零（零值表示环带内边界与特征标称值吻合。）参见下图。

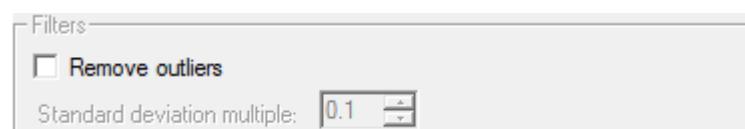
外偏置 -

提供从理论特征半径的偏置或从环带**外**边界的偏置。此值用零件程序单位比**内偏置**的值大。参见下图。



(A) 环带外边界 (B) 环带内边界 (C) 特征理论值 (D) 外偏置 和 (E) 内偏置

过滤器



特征提取 - 筛选器区域

删除离群值 -

选择此复选框后，会根据**标准偏差倍数**选项中的值排除特征离群值。**删除离群值**复选框仅适用于自动圆锥、自动曲面点、自动平面、自动圆柱、自动球体及自动平度和间距特征。

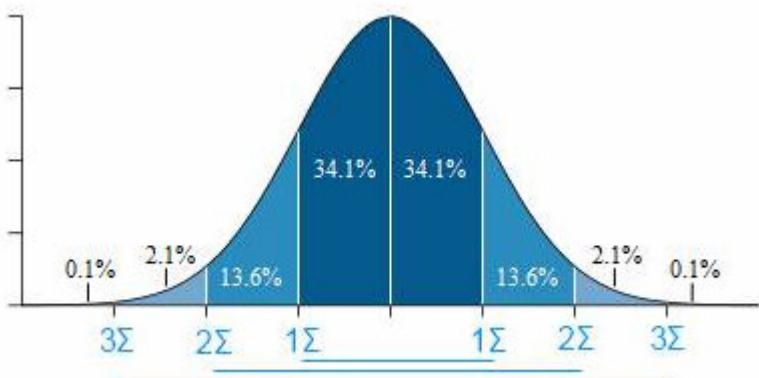
- 特征抽取器在内部对第一次评价进行两或更多次重新评价，尝试获得基于所有点的标准差

- 尝试基于所有点获取标准差。
- 连续尝试后，它会仅使用点重新评估特征，该点位于离群值乘以 Σ 范围内。 Σ 位于高斯分布的偏差范围内，其中 68.2% 的最佳点可用于调整特征。

标准偏差倍数 - 此选项值 定义筛选器的选择性。该值可为大于 0 的通用实数。如果 m 为选中值，这表示，与提取圆锥有偏差且大于 $m \times$ 实际标准偏差的所有扫描点（即与计算特征有关的测量点标准偏差）都不执行计算。因此， m 值越小，筛选器的选项就越多。

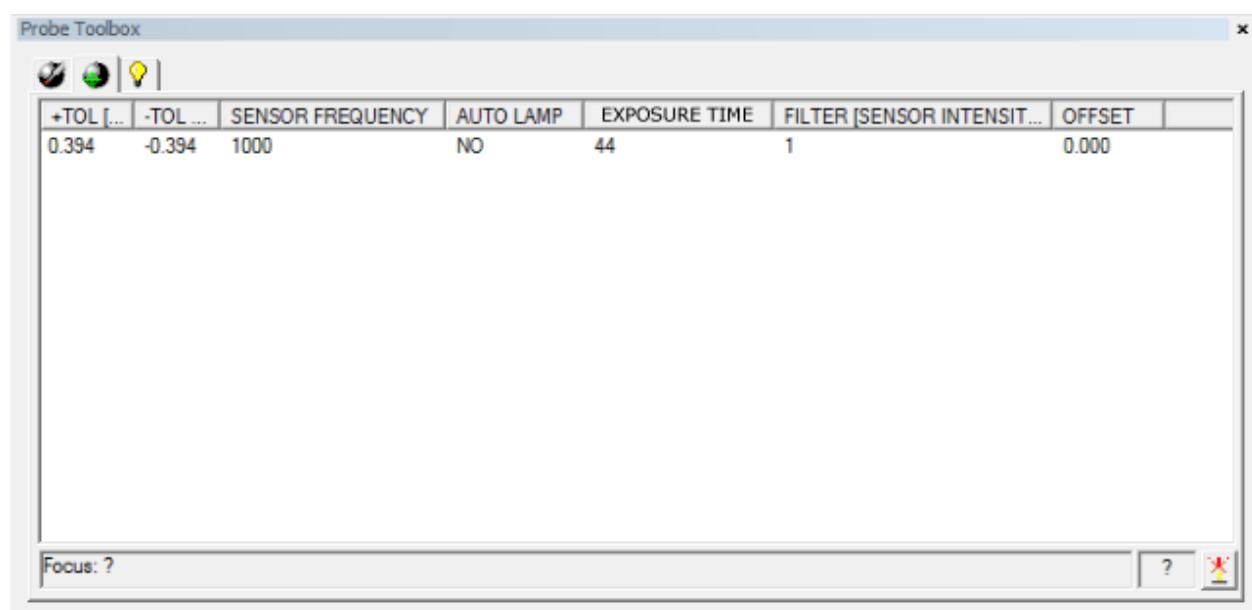
示例

第一次估算是在所有点上估算标准偏差。在常态分布中，表示方式如下：



这表示最佳点为 0 至 1Σ 。例如，若要仅在此范围内获得点，您需从 0 至 1 之间指定一个离群值。若采用的离群值较大，情况会变得更糟糕。

CWS参数测头工具框对话框



CWS参数测头工具框对话框

系统按如下所述操作正确配置后，“CWS 参数测头工具框”对话框将变为可用状态：

- CWS必须配置为活动激光系统。通常这由原厂在安装初始化程序中预设或者由服务工程师完成。
- 系统正确配置后，您必须使用正确的属性来定义测头。使用**测头工具**对话框构造测头。您应使用 **OPTIVE_FIXED** 选择以及含 CWS 的透镜。应在 **USRPROBE.DAT** 文件中对此进行定义。这也可由工厂在现场提供。

+ 公差

定义测量的上公差值。

- 公差

定义测量的下公差值。

传感器频率 (测量速率)

测量速率设置每时间单位光学传感器记录的测量值数目。例如，如果测量速率设置为2000 Hz，每秒钟将采2000测量值。显示的强度指示用于帮助选择正确的设置。

设置范围

通常的做法是，用户使用尽可能高的测量速率进行测量，在尽量短的时间内获得尽量多的测量值。在曲面的反射性非常低的情况下，可能需要降低测量速率。这将使得光学传感器的 CCD 线光感更长，即使在反射强度很低的情况下也可以实施测量。

对于在高反射曲面以小测量速率进行扫描，CCD线出现的过调制现象会导致测量错误。如果强度指示器显示出闪烁的“**Int: 999**”，则发生过调制现象。过调现象出现时，应该选择更高测量速率。如果已经设置最大测量速率 (CHRocodileS2000Hz, CHR150E1000Hz), 反射的强度可以通过以下两种方式降低：

- 通过重置感应头测量范围的上阈值或下阈值。
- 通过**自动适应功能**（其中**自动照明**设置为**是**）。这将根据零件反射强度不断调整灯的强度。这里不使用暗参考。这是在**PC-DMIS**支持的方法。

自动照明(调整灯的强度)

在调节灯的强度时，可以选择**LED**的相对脉冲持续时长和相应的光源有效亮度。

如果，例如，测量的是高度反射曲面，在即使最高测量速率也产生饱和现象的情况下，那么就可以减少镜头的曝光时间。

如果使用高测量速率来测量反射较差的曲面，可以使用较长脉冲持续时间来实现。

自动照明：关

此功能关闭时，将使用**LED**的当前照明强度。

自动照明：开

在测量不同曲面时，曝光中对闪烁时间的自动调整使得用户能够轻松自动接收最佳强度设置和随之的最佳信噪比。

对灯的亮度进行调制,实现调制幅度的一定百分比。值可以位于0%到75%的范围内。对于大部分应用，建议使用20%到40%之间的亮度值。

曝光时间（亮度值）

如果自动照明参数设置为是，曝光时间（亮度值）可以在这里选择。

对灯的亮度进行调制,实现调制幅度的一定百分比。值可以位于0%到75%的范围内。对于大部分应用，建议使用20%到40%之间的亮度值。

过滤 [传感器强度] (探测阈值)

在设置侦测阈值下，噪音与测量讯号之间的阈值可以设置。此阈值以下的最大使用量被辨识为无效并在显示器上显示为测量值“0”。

对于有效测量，强度应该位于0到CHRocodileS的999或CHR150E的99；否则，须更改测量速率。

如果测量到低反射率曲面的距离，反射光强度可以很低，但必须降低测量速度。对于低于 1 kHz 的测量速度，建议 CHRocodileS 上使用阈值 40，CHR150E 上使用阈值 25。这样可以防止测量值中强度过低，仅在噪音上略有上升，从而造假测量。

测量速率为1kHz或更高（仅对于CHRocodileS）时，阈值为15有利于完全发挥设备的动力。

偏置

这是在测量方向机器相对于测量位置移动的偏置。

使用按顺序执行模式

在顺序执行模式中，当零件程序测量并计算特征时，在完成对当前特征的计算之前，它不会继续执行。通过执行模式，您可以在出现错误消息时了解问题特征的具体信息。此外，当出现消息时会停止执行扫描，这有助于避免与零件发生冲突。顺序执行比默认模式（异步执行）慢，但顺序执行可让您监视出现的错误。

一般而言，首次执行零件程序或要测试测量机移动、激光参数或特征计算值时，应使用此模式。

如果在顺序执行过程中发生错误，**执行**对话框中将显示以下选项供您选择：



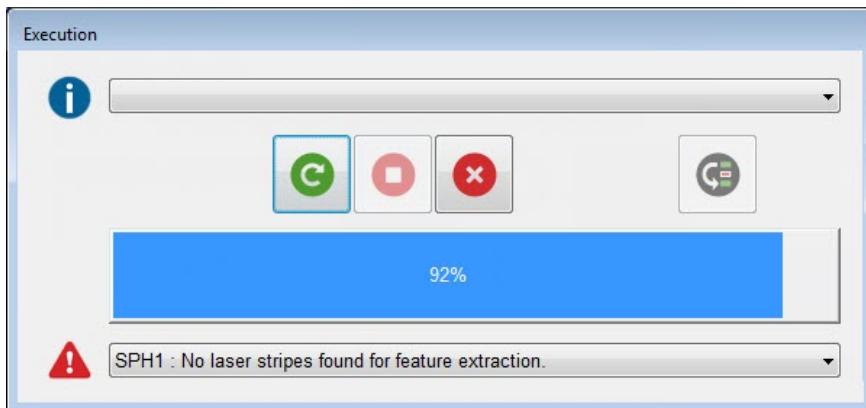
取消 - 取消零件程序的执行。



跳过 - 从下一个特征开始继续执行零件程序。跳过的特征命令将在“编辑”视窗中变为红色。



重试 - 从失败特征开始重试执行。



“执行”对话框

启用顺序执行模式

要激活按顺序执行模式，选择文件 | 执行 | 按次序执行或单击编辑窗口工具栏的按次序执行图标。



编辑窗口工具栏的按次序执行图标

此图标如单击顺序执行模式时所示。PC-DMIS 仅处于顺序执行中，以进行当前执行操作。之后，PC-DMIS 会还原至默认执行模式。

在此模式下使用 ONERROR

ONERROR 命令在顺序执行模式中无法正常工作。PC-DMIS 会忽略遇到的任何 ONERROR 命令。有关 ONERROR 命令的详细信息，请参见[“使用 ONERROR 处理激光测头错误”主题](#)。

使用声音事件

声音事件提供了除可视用户界面以外的声音反馈。可以实现在不需要观看 PC 屏幕的情况下执行测量动作。要访问设置选项对话框中的声音事件选项卡，请选择编辑 | 首选项 | 设置菜单项。

当使用激光设备工作时，声音事件选项特别有用。它们是：

激光手动校准底部 - 当某个给定范围的校准测量应在球体的上部进行时，播放相关声音。

激光手动校准范围计数器 - 在校准过程中播放相关声音，指示应进行哪个范围的校准测量。

- 1 蜂鸣 - 远
- 2 蜂音 - 左
- 3 蜂音 - 右

激光手动校准顶部 - 当某个给定范围的校准测量应在球体的下部进行时，播放相关声音。

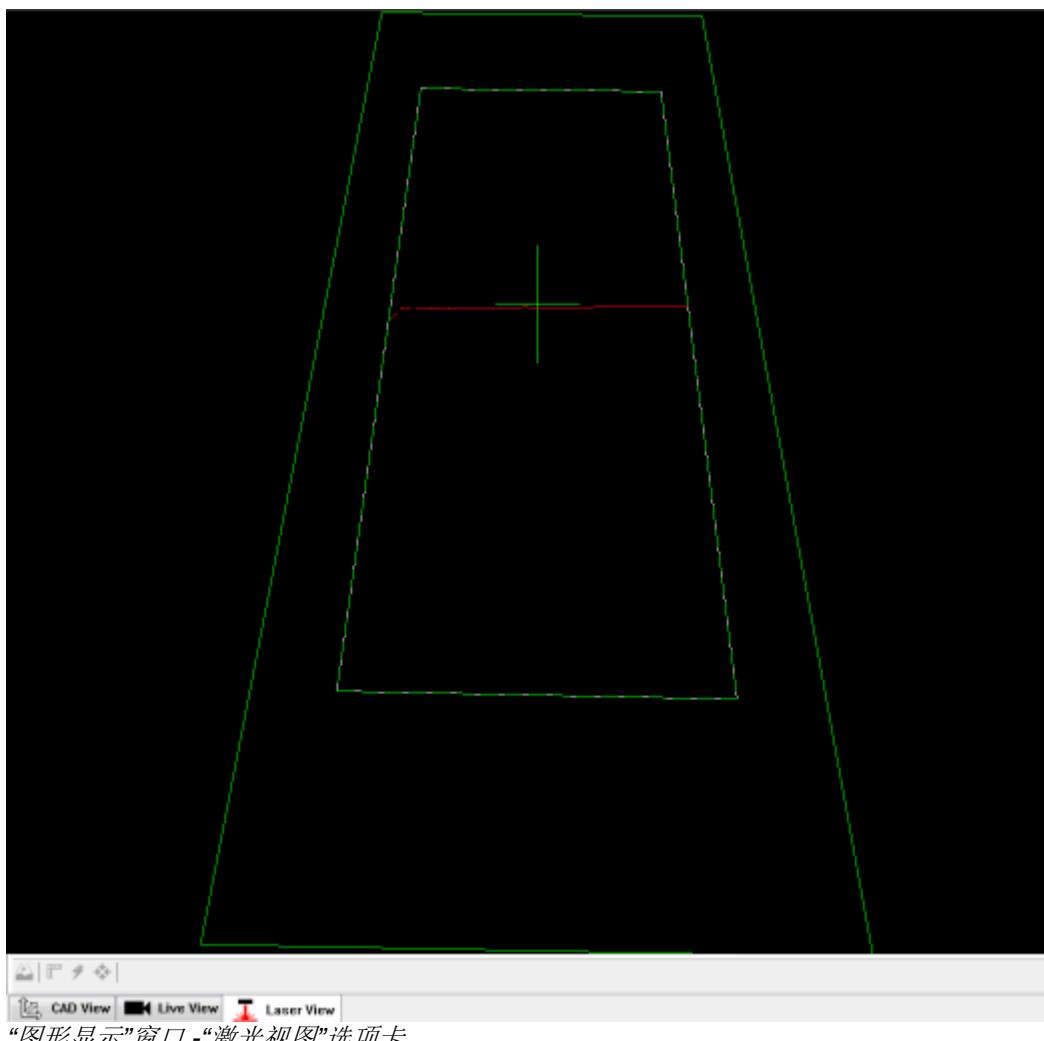
激光测头初始化结束 - 在激光传感器初始化结束时，播放相关声音。

激光测头初始化开始 - 在激光传感器初始化开始时，播放相关声音。

激光扫描 - 对于传感器校准过程中的每一个新步骤，均会播放相关声音。

使用激光视图

在激光测头校验、扫描和自动特征测量时，您将使用**激光视图**选项卡。图形显示窗口的**激光视图**选项卡有助于可视化传感器“看到”的内容。它可以显示所使用的信息。请记住，位于剪裁区域矩形以外的任何数据，将在扫描过程中弃用。如需详细信息，请参见“[激光测头工具箱：激光剪裁区域属性选项卡](#)”。



单击启动/停止按钮

，切换从激光视图查看的激光状态。在测头工具箱中进行更改后，需切换激光状态，方可应用更改。

Perceptron传感器添加:

切换自动曝光 - 在对准零件时单击此按钮，PC-DMIS 会自动确定测量所要使用的最佳曝光。请参见“[曝光](#)”。

Metrix XC 传感器添加:

如果您正在使用的是 Metris XC 传感器，将启用三个附加按钮，编号为 1-3。Metris XC 内部具有三种激光，这些按钮使您可选择激光视图选项卡中哪种激光处于活动状态。选择 **1、2 或 3** 按钮



指定想要查看哪种激光信息。

Perceptron 和 CMS 传感器添加:

如果使用的是 CMS 或 Perceptron 传感器，将出现这些按钮：



自动剪裁 - 根据激光视图选项卡中的数据，自动设置剪裁。



重置剪裁 -

清除现有剪裁，返回选定扫描缩放模式的完整传感器视图。请参见“[扫描缩放模式（适用于 CMS 传感器）](#)”。



标尺 - 在传感器的视野中置中零件。

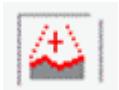
另外，对于 Perceptron 和 CMS 传感器，可以使用鼠标拖动剪辑区域。这比起在 **测头工具箱** 键入值来调节剪辑区域，更容易操作。

使用扫描线指示器

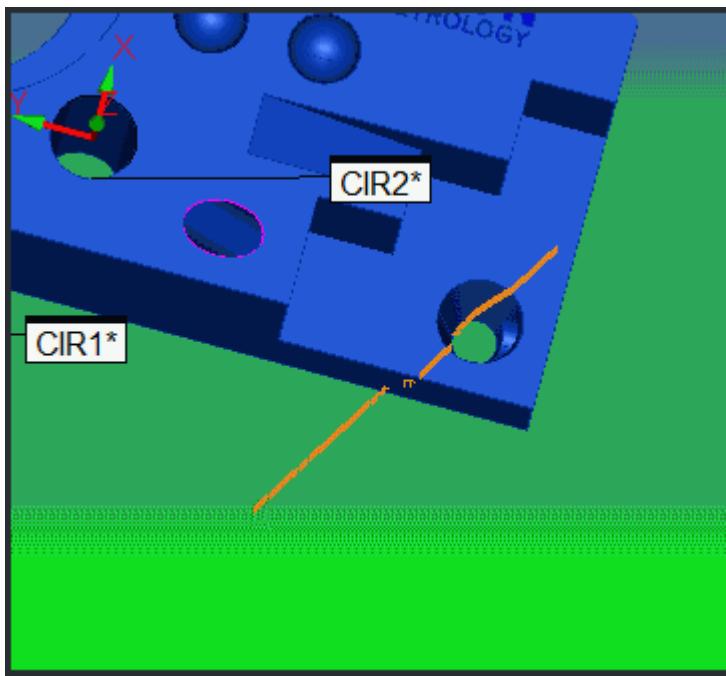
PC-DMIS Laser

能在“图形显示”窗口中显示扫描线指示器。这种标有颜色的指示器，表示实际射束的扫描线在 3D 空间的位置。仅在 PC-DMIS 运行于联机模式，且实际的激光测头实时指向零件时，指示器方可工作。

在激光视图选项卡中单击 **开始/停止活动视图** 图标，打开或关闭它（和活动视图）。

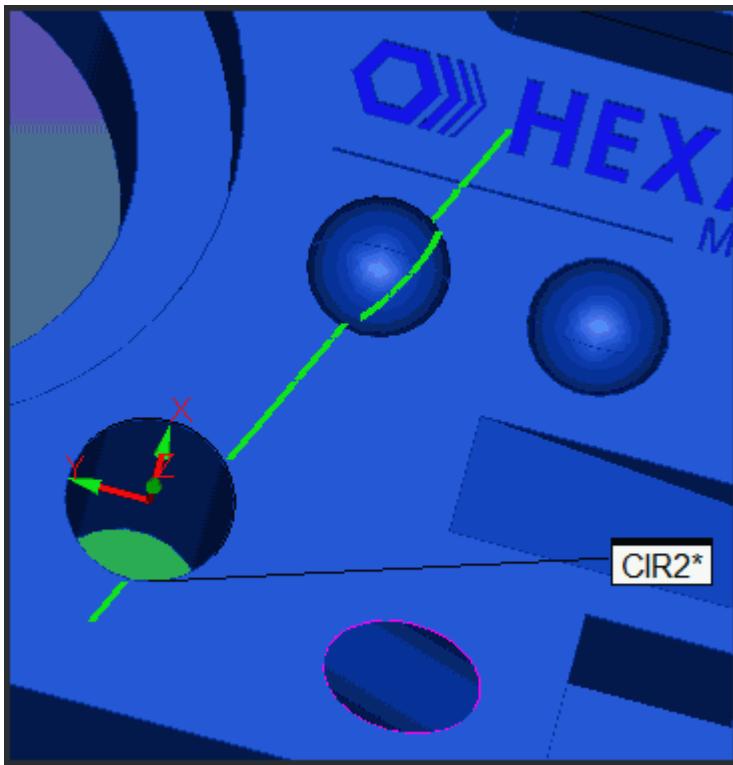


若射束在范围之内，则指示器将显示在“图形显示”窗口中，并在射束发生脉冲时闪烁。在移开零件或移近零件时，指示器会改变颜色。在靠近目标焦距范围时，指示器将由红变橘，然后变黄，再变黄绿，最终变为绿色。



样例扫描线指示器（橙色），显示激光束的扫描线位置在零件上方很远。

绿颜色表明激光束离扫描零件的距离最佳。



样例扫描线指示器（绿色）表明激光束扫描线位置为最佳焦点距离。

如果您将激光束移动至靠零件太近，将会从想要的绿颜色变为红颜色。

了解可视化工具

PC-DMIS 的 2009 MR1

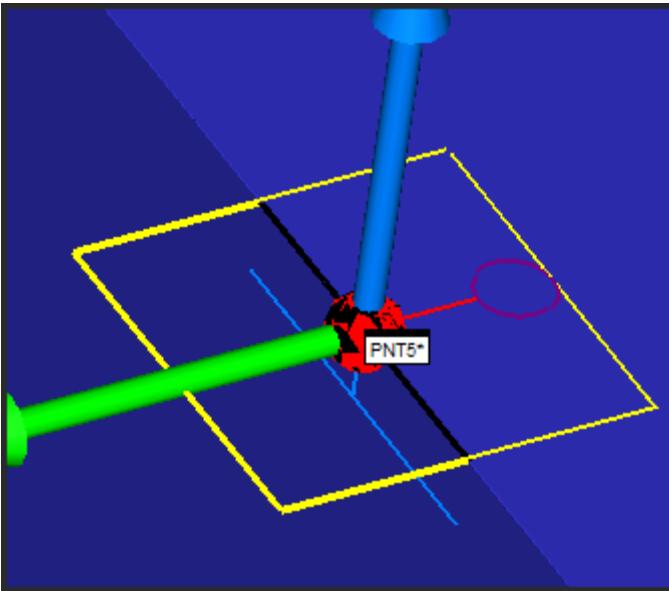
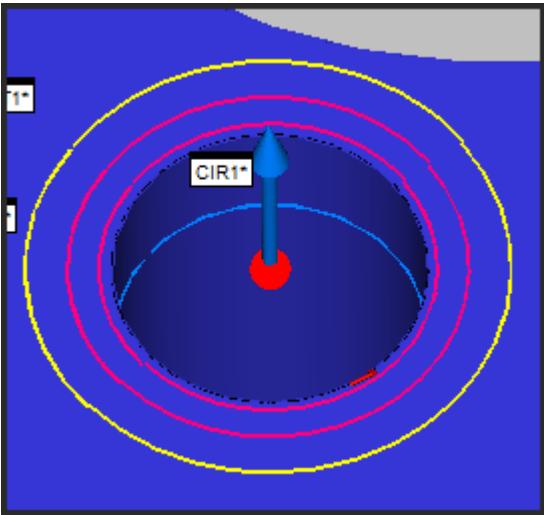
和之后的版本为您提供“图形显示”窗口中生成的或编辑的特征顶端或周围画上的图形覆盖。这些上颜色的覆盖为您提供测头工具栏和自动特征对话框中匹配上颜色参数或设置的视觉角度。

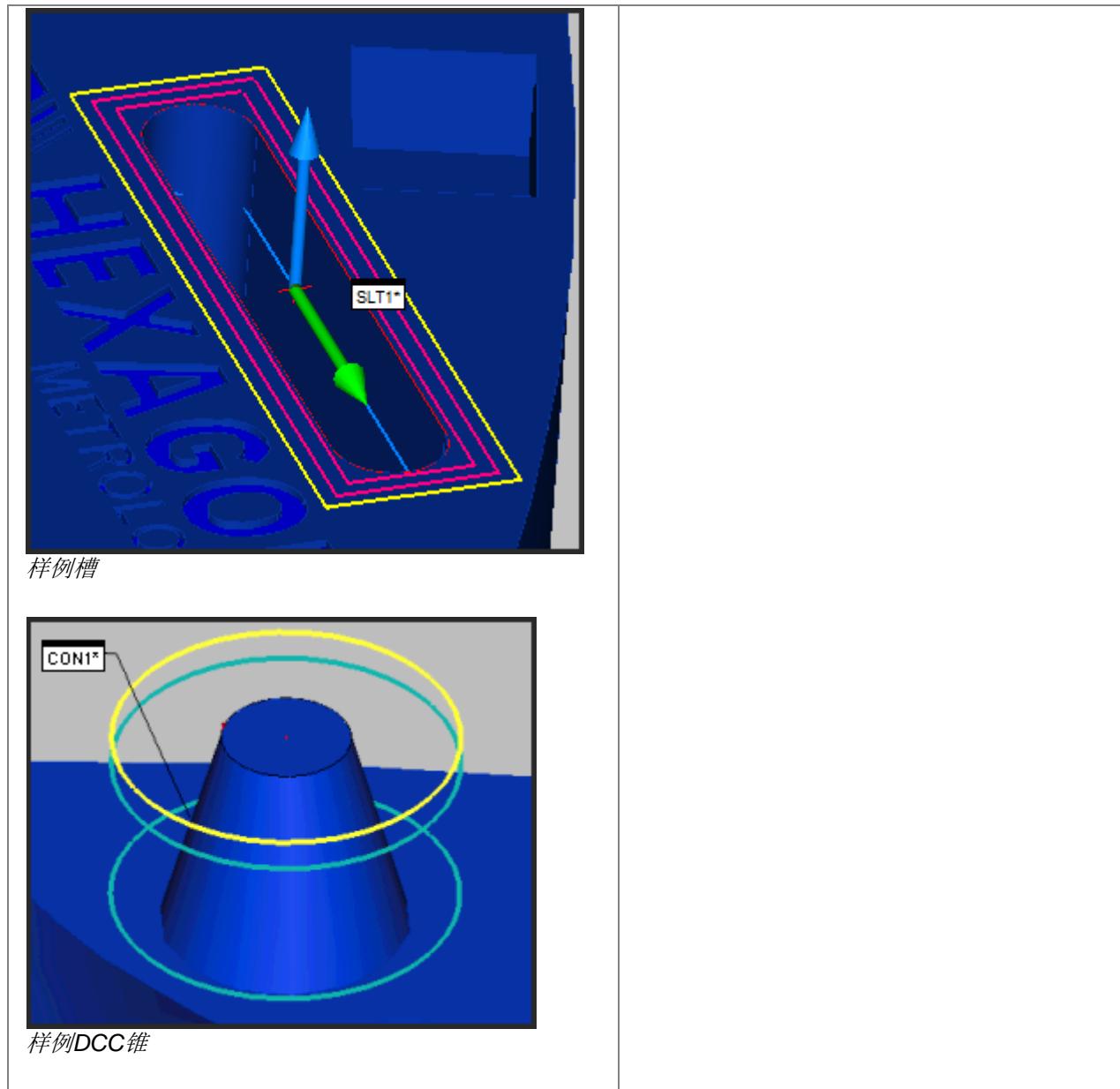
位于测头工具箱中[激光扫描属性](#)选项卡上的可视化工具开/关图标用于打开或关闭该功能。

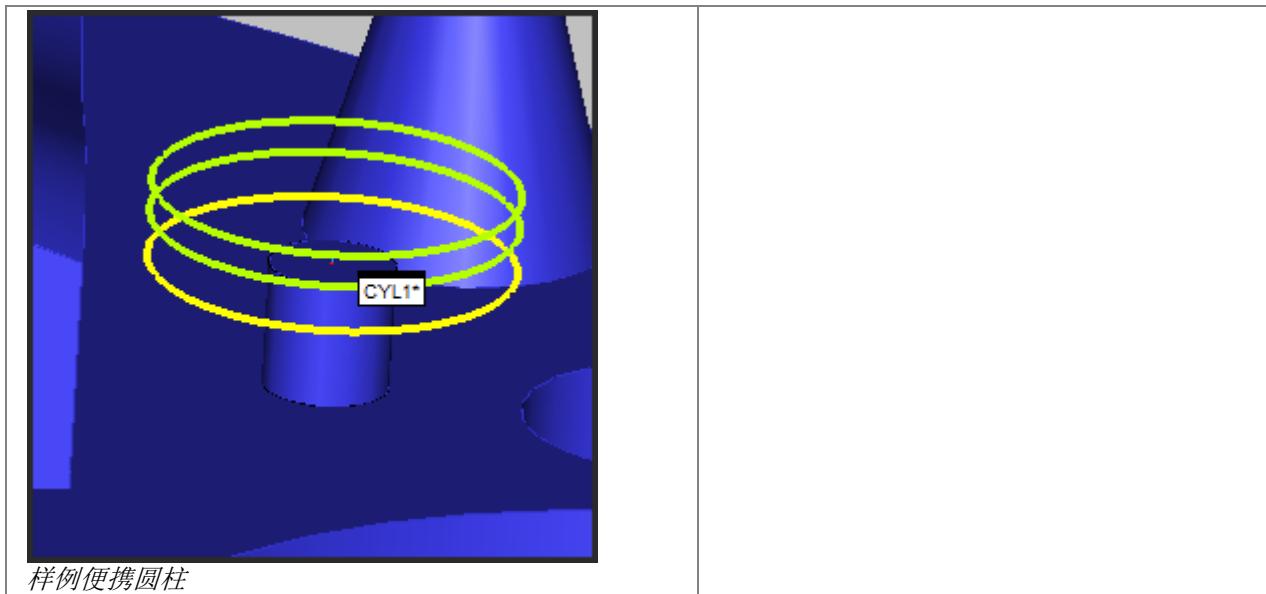


可视化工具 开/关图标

这提供一些样例。包括所有可能的图层。

<p>一些带图层的样例特征</p> 	<p>彩色图层注解</p> <ul style="list-style-type: none"> ■ 黄色线或圆 - 过扫描区域。 ■ 蓝色线或圆 - 特征的深度值。 ■ 红线 - 特征缩进值。 ■ 紫色圆 - 特征间隔值。 ■ 粉红圆或粉红矩形 - 特征环带值。 <p>圆锥和圆柱图层</p> <ul style="list-style-type: none"> • DCC圆柱和圆锥将其边界（起始和终止点加上过扫描值）画成淡海蓝色。参见样例便携圆柱图如下。 • 便携圆柱和圆锥（或特征抽取仅特征）将其边界（起始和终止点减去垂直剪辑值）画成石灰绿色。参见样例便携圆柱图如下。 <p>参数或特征的具体信息，请参见该文献使用“激光测头创建自动特征”章节的相应主题。</p>
<p>样例边界点</p>  <p>样例圆</p>	





Using Pointclouds

相关扫描命令产生的，直接来自激光传感器的XYZ坐标数据可以使用点云命令（COP）储存。也可以从其他PC-DMIS特征或外部数据文件(XYZ, IGES, or PSL)直接输入数据至点云。

添加点云至零件程序的方法有很多：

- 选择文件 | 导入 点云子菜单，并选择要导入的数据文件（**XYZ**、**PSL** 或 **STL**）。

STL: STL 文件类型与内核 PC-DMIS 文档的"导入一个STL文件"主题中涉及的文件类型相同，除了一点：它导入的文件不是CAD 模式而是点云。

XYZ: XYZ文件类型与内核 PC-DMIS 文档的"导入一个XYZIJK文件"主题中涉及的文件类型相同，除了一点：它导入的文件不是CAD 模式而是点云。

- 选择插入 | 点云 | 特征菜单项，打开点云对话框。
- 手动键入点云命令至编辑窗口。参见“[点云命令模式文本](#)”。在编辑窗口中的点云命令上按**F9**，将打开点云对话框。
- 从点云工具栏单击点云按钮 ，打开点云对话框。

关于从点云对话框处理点云的信息，请参考[“操作点云”](#)主题。

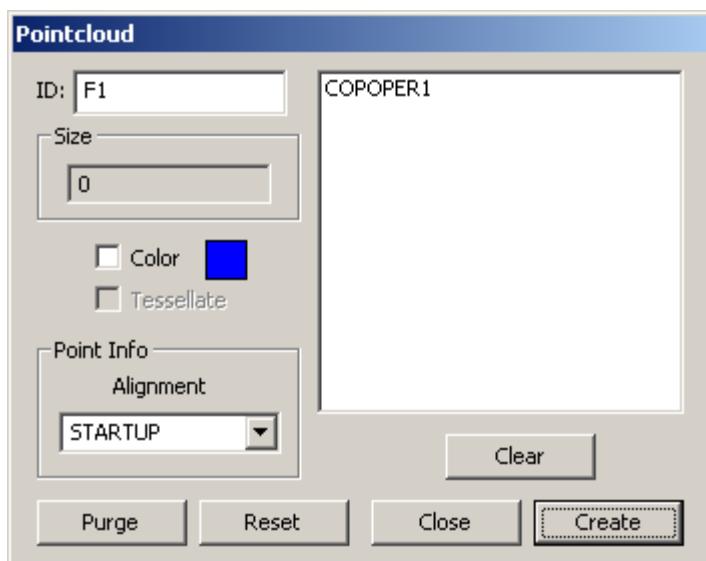
PC-DMIS使用另外的、与激光有关的命令和支持点云功能的工具。其中包括：

- [点云操作](#)
- [点云对齐](#)

- [点云中点的信息](#)
- [点云运算步骤窗口](#)

注: 您的密码狗可能编有点云选项, 能够使用点云功能。

操作点云



点云对话框



点云对话框包含以下元素:

- **ID** - 包含正在编辑的点云命令的独有标识。
- **尺寸** - 点云中的总点数。
- **颜色** -
可以对色图的显示使用不同颜色。要更改点云颜色, 可以选择**颜色**复选框并点击**颜色**框从**颜色**对话框中选择所需颜色。
- **渲染** - 选择此复选框渲染点云。可以提高显示点云的质量。
- **命令列表** - 该区域中包括了特征或扫描列表, 这些特征或扫描在对话框中向点云命令发送数据。
- **点信息** -
在点云对话框打开时, 单击图形显示窗口的一个点云点可以打开**点云点信息**对话框, 包括了对齐中点的信息。该框中包括点的数字标识, 坐标, 和估计法向。相对应的**CAD**点也显示带有**CAD**坐标和**CAD**法向。最后, 点与**CAD**之间的偏离使用对话框中指定的偏离等级箭头显示出来。点选择没

有相关的点云运算命令。在**点云点信息**对话框打开的情况下，点击**创建点**按钮，可能出现两种状况：

- 如果零件程序中有**CAD**模型，并且点云已对齐，将在所选位置创建、插入并解析一个**激光曲面点**。
 - 否则，创建**构造偏置点**，并插入至零件程序。
- **清除/重置 -**
重置按钮恢复点云命令中储存的所有数据。**清除**按钮永久删除点云中当前未显示，未选择或未过滤的所有数据。这使得点云只保留可视数据。

查看点云点偏离信息，参考“[点云点信息](#)”。

点云命令模式文本

编辑窗口命令模式中的点云命令类似如下：

```
点云1 =点云/数据,尺寸=0  
参考,,
```

在零件程序中，如果扫描涉及了一个点云命令，那么点云命令必须在扫描的前面。

例如，例子REF，SCN2指向SCN2扫描并使用其数据：

```
点云2 =点云/数据,尺寸=0  
参考,扫描2,,
```



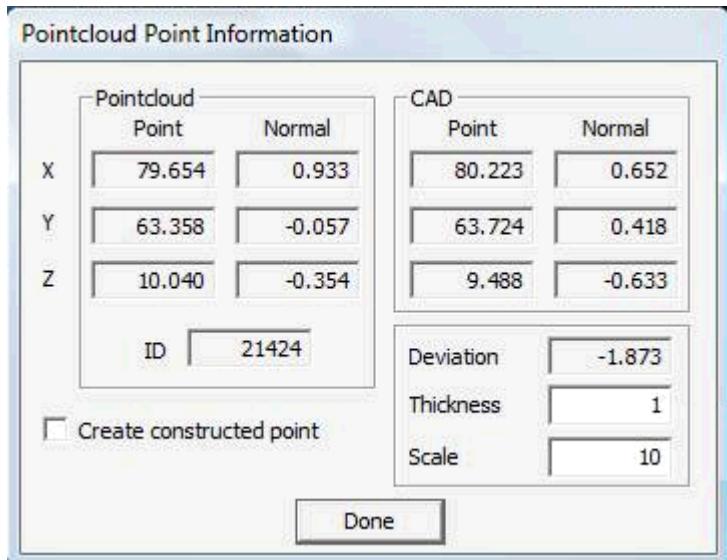
超过一个扫描涉及同一个点云命令

重要：请注意，如果剪切一个 COP

命令，然后再粘贴该命令，则得到的命令会粘贴上，但不带数据点。如需将 COP 命令移动到“编辑”窗口中的其他位置，需在所需位置重新创建 COP 命令，然后删除之前的命令。

点云中点的信息

在打开**点云**对话框时，通过在**图形显示**窗口中按所需的点，可查看该点的特定信息。此操作将打开**点云点信息**对话框。



点云点信息对话框

从此框，可以查看点云点的**XYZ**和**法向**点矢量值，还有所选点的**ID**。相应的**CADXYZ**和**法向**矢量值也显示。

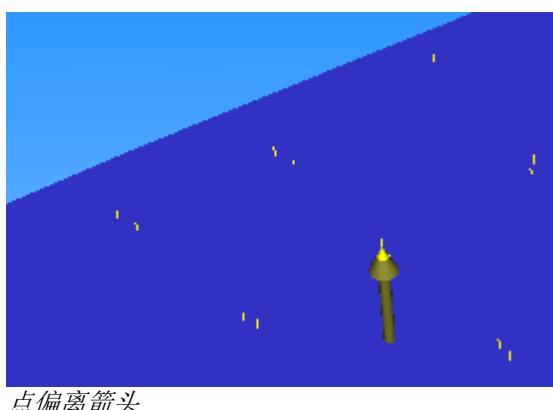
偏离: 显示从点云点到相应的**CAD**点的距离。

厚度:

点击点云点时，该值加到计算出的偏差**CAD**值。例如，如果是曲面模型并需要添加材料厚度时，此值就很实用。

比例: 此值确定在图形显示窗口中显示偏差箭头的比例。例如，若比例为 10，则将把箭头显示为偏差长度的 10 倍。

当从**图形显示**窗口选择一个点时，将显示偏差箭头。此箭头指示点偏离 **CAD** 的方向。



点偏离箭头

创建构造点: 选择此复选框时，将为选中点创建构造点。构造点遵循以下规则命名并添加到零件程序：**<点云名>_P<点ID>**（例如**COP1_P185048**）



从点云构造点

将点数据用于自动特征

自动特征对话框打开时，可以从点云中点击所需点，为给定自动特征的提供输入数据。详见“[自动特征抽取](#)”。

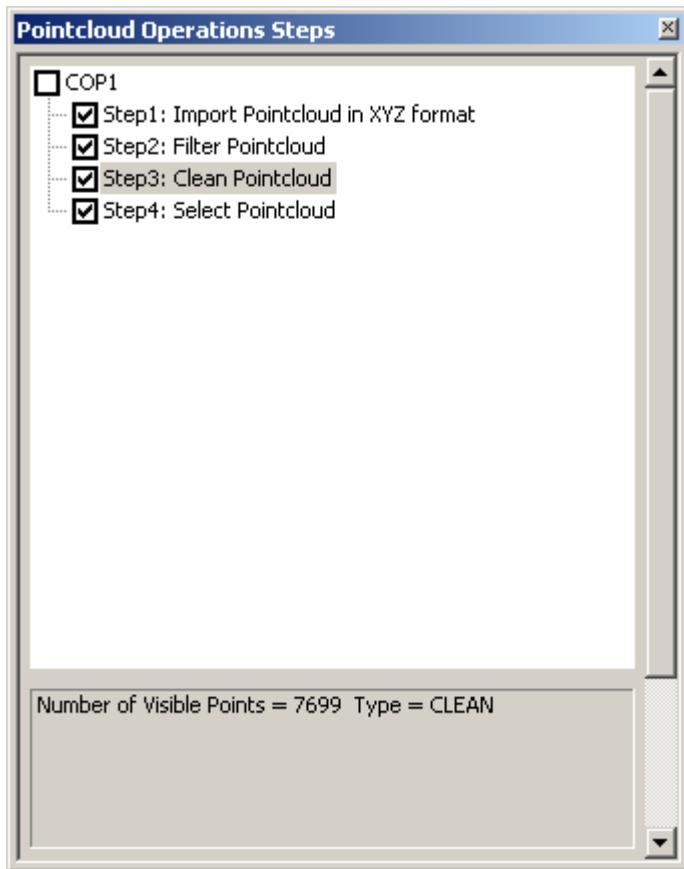
点云运算步骤窗口

选择视图 | 其他窗口 | 点云运算步骤或单击点云工具栏的点云运算步骤图标



，显示点云运算步骤窗口。这可以应用和查看由点云运算符产生的变化后，再将其添加至零件程序。

窗口打开时，点云运算符命令作为窗口步骤添加，而不是零件程序。否则，点云运算命令直接添加到零件程序。运算步骤储存在点云中。



点云运算步骤对话框

当从该窗口选择或取消选择步骤时，将在**点云操作步骤**窗口下方显示统计结果。如可见点数、操作类型与操作参数等信息均会显示。点云点的显示也会在“图形显示”窗口中更改，以反映此更改。通过这种方式，可在应用每项点云操作时检查减少的点的结果。

停靠和移动窗口

默认情况下，此窗口固定于“编辑”窗口的右边。可按住并拖动其标题栏将其移动至屏幕的其他区域。如果将其拖至屏幕边缘，它将固定至此位置上的应用程序。如果需要浮动窗口，将其拖出至“图形显示”窗口，然后按住 **CTRL** 键并将窗口拖至所需位置。

步骤列表弹出菜单项

删除：右击并选择**删除**或按**Del**键删除选中点云或点云运算符步骤。

编辑：右击并选择**编辑**或按**F9**键编辑选中点云或点云运算步骤。

插入至编辑窗口：右击并选择**插入至编辑窗口**或按**Ins**键，插入选中点云或点云运算步骤至零件程序。

状态窗口弹出菜单项

撤销，剪切，复制，粘贴和删除：在状态窗口右击并选择这些选项，执行标准窗口操作。

全选: 在状态窗口右击并选择此菜单项，加亮显示状态信息。

从右至左读出顺序: 选择此选项时，状态信息从右至左显示。

显示Unicode控制字符: 选择此选项时，状态信息用Unicode显示。

插入Unicode控制字符: 从此子菜单，可以插入控制字符。

Pointcloud Operators

点云运算符命令（点云运算）在点云（COP）命令和其他点云运算命令上执行不同操作。

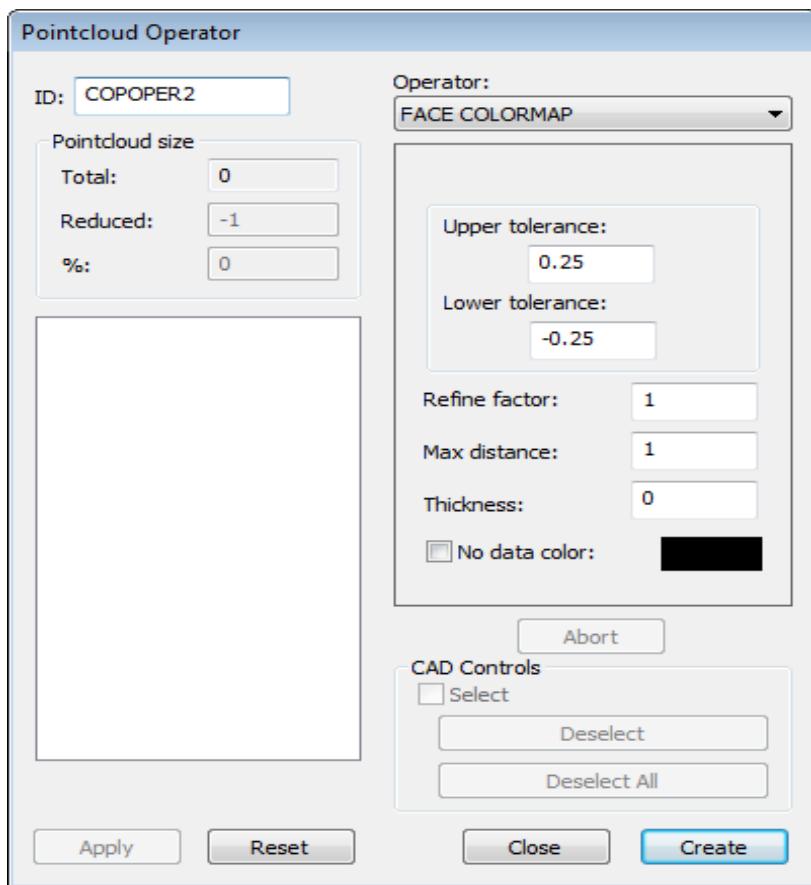
注: 点云运算命令的单位是毫米。

添加点云运算符至零件程序的方法有很多：

- 选择**插入 | 点云 | 运算符**菜单项。
- 从下列子菜单选择菜单项：
 - **文件 | 导入 | 点云:** 从数据文件导入到点云。
 - **文件 | 导出 | 点云:** 从点云导出到数据文件。
 - **插入 | 点云:** 从该子菜单添加一条基本的点云命令。这些命令包括 COP、COOPER 以及可更改点云在“图形显示”窗口中的显示的特定 COOPER 命令（[截面](#)、[面颜色映射](#)或[点颜色映射](#)）。
 - **运算 | 点云:** 更改点云或点云运算命令中包括的点数量。此子菜单中的项目包括：[清洁](#)、[清空](#)、[过滤](#)、[清除](#)、[重置](#)和[选择](#)。
 - 手动键入点云运算命令至编辑窗口。在编辑窗口中的点云运算命令上按**F9**，将打开**点云运算符**对话框。
 - 从点云工具栏单击所需**点云运算符**按钮，打开关联**点云运算符**对话框。点云运算符将被应用到点云。

注: 您的密码狗必须编有点云选项，才能够使用点云运算功能。另外，如果密码狗编有**Vision**选项，您将不能使用点云运算命令。使用激光时**Vision**应该禁用。

操作点云运算符

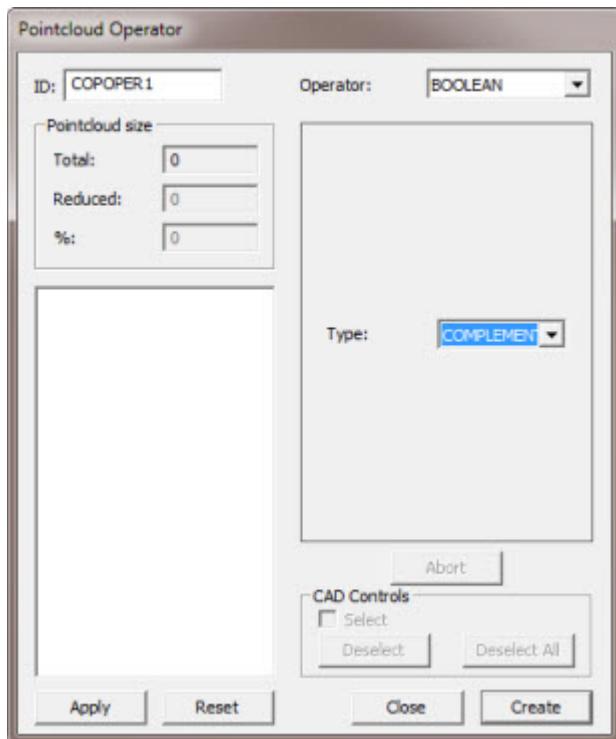


点云运算符对话框

点云运算符对话框包含以下元素：

- **ID** - 被编辑点云运算符命令的特定身份。
- **点云尺寸** -
该区域包括列表框所选中点云运算符的**总尺寸**。变小后的尺寸和尺寸缩减百分比（%）也显示。
- **点云 和 点云运算 列表** -
该区域列出点云或点云运算命令，这些命令发送数据至ID框的点云运算命令。
- **重置** - 恢复点云命令中存储的所有数据。
- **应用** - 应用运算符至选中点云或点云运算命令。
- **CAD 控制** - 应用运算至所选CAD元素。参见“[CAD控制区域](#)”，对扫描进行详细描述。
 - **运算符**-
此区域包含的下拉列表用于选择运算符类型。根据选择的不同运算符类型，对话框中可用选项也不同。详细信息，请参阅以下运算符类型：

布尔点云运算



点云运算符对话框 - 布尔运算符

此运算应用于一个或两个点云运算命令，参考同一点云命令。



要对点云应用布尔运算，可以单击点云工具栏上的点云布尔运算按钮，或者选择运算 | 点云 | 布尔菜单项。

布尔运算符使用以下选项：

- **类型** – 指明应用的布尔运算符: 交集, 并集, 差分 或 求反。

并集 –

应用于点云运算1和点云运算2时，并集类型生成的数据点集包括了点云运算1和2中的所有点。

交集 – 此类型生成的数据点集合是点云运算1和点云运算2中有相同位置的点。

差分 – 此类型从点云运算1中删除与点云运算2的共同点。

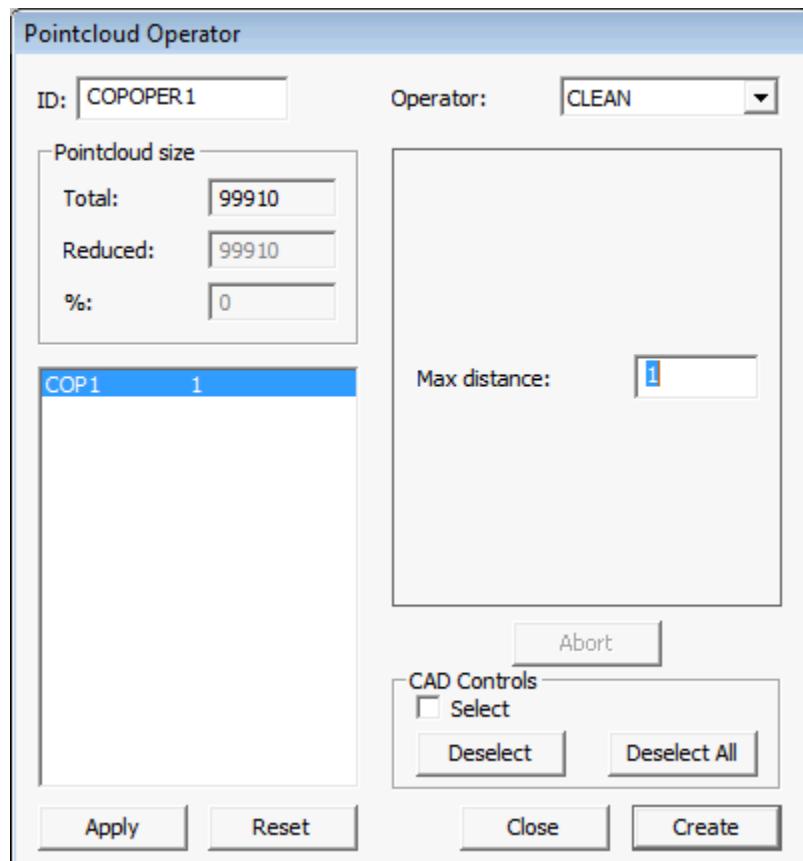
求反 – 该类型生成的点为点云运算1中看不见的，应用于单个点云或点云运算命令。

编辑命令后点击创建，插入一个BOOLEAN SECTION命令至编辑窗口，如下例所示：

点云运算5 =点云运算/布尔, 并集, 尺寸=0

参考,点云运算2,点云运算3,,

清洁点云运算



点云运算符对话框 - 清洁运算符

该操作可以根据点离零件**CAD**模型的距离来清除局外点。如果点的距离超过最大距离值，该点就被看做局外点，不属于零件。要使用该操作，必须有一个粗建的对齐（参见“[粗建对齐](#)”）。



要对点云应用清洁操作，可以单击点云工具栏上的**清洁点云**按钮，或者选择**操作 | 点云 | 清洁**菜单项。

清洁运算符使用以下选项“

- **最大距离** – 指明点离**CAD**模型的最大距离，超过时被当做局外点。
- **CAD 控件** -

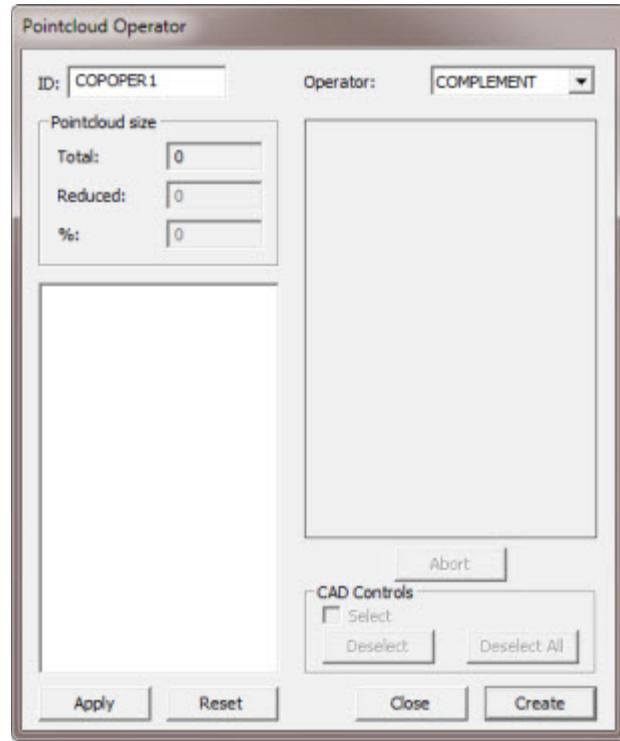
在此区域中选中**选择**可选择“图形显示”窗口中的曲面，清除操作以此窗口为基础。选定曲面将突出显示为红色。此操作影响与选定曲面相关的整个点云。任何与选定曲面的距离大于指定的**最大距离**的点将被弃用。例如，假设选择一个曲面并键入值**10**。这意味着**COP** 中与选定曲面的距离为 **10** 个单位或以上的点将被清除。**COP** 中与选定曲面的距离在 **10** 以内的所有点将被保留。

编辑命令后点击**创建**，插入一个点云运算/清洁命令至**编辑**窗口，如下例所示：

点云运算5 =点云运算/清洁, 最大距离=0.005, 尺寸=0

参考, 点云运算2,,

求反点云运算



“点云运算符”对话框 — 求补运算符

该操作隐藏所有显示数据, 显示所有隐藏数据。

例如, 您的点云命令中有10000个数据点, 在点云运算命令中过滤为3000个点。在相关点云运算命令中没有使用的7000个点, 点云运算/求反命令将提取。

可以通过选择使用此运算。如果是框选, 求反可以确定要选择框内还是框外数据。如果是整个点云, 求反就是空集。空集的求反就是整个点云。

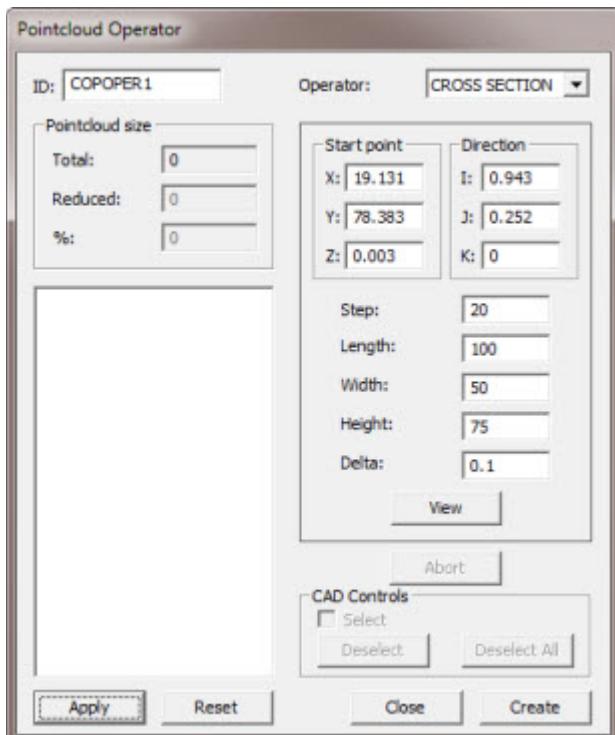
点击**创建**, 插入一个点云运算/求反命令至**编辑窗口**, 如下例所示:

点云运算9 =点云运算/求反, 尺寸=0

参考, 点云运算4,,

在点云运算符对话框中选择求反运算符并点击应用, 进行求反。

横截面点云运算



点云运算符对话框 - 横截面运算符

该运算生成多义线子集，由平行平面集合与点云按指定相交生成。平面集合由起始点、方向矢量、平面间距步距和长度定义。平面的数目的确定方法是，**长度除以步距后加一**。

注: 横截面运算符可以使用轮廓尺寸评价。



要对点云应用横截面操作，可以单击点云工具栏上的**横截面点云**按钮，或者选择**插入 | 点云 | 横截面**菜单项。

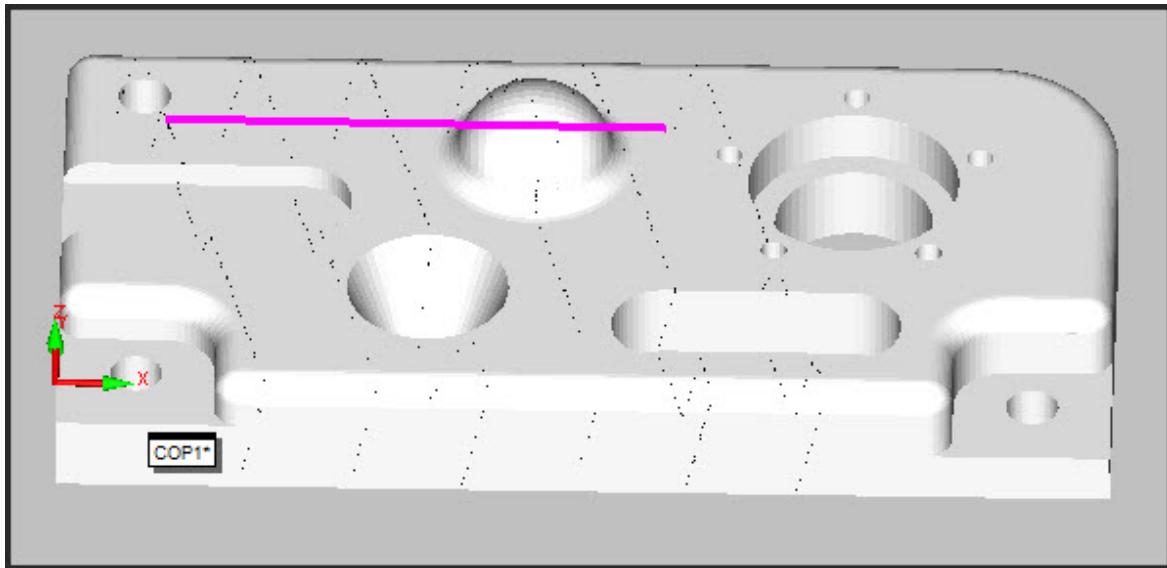
横截面运算符使用以下选项：

- **起点 -**
指示属于切割点云的第一个平面的点的坐标。可通过在“图形显示”窗口上单击的第一下和第二下定义。在实际的“编辑”窗口命令中，起点值由 **START PT** 参数提供。
- **方向 -**
此值指示法矢量的方向。可通过在“图形显示”窗口上单击的第一下定义。在实际的“编辑”窗口命令中，方向值由 **NORMA** 参数提供。
- **步距 -** 此值表示平面间的距离。在实际编辑窗口命令中，步距值在增量参数中。

注: 如果 **步距** 值大于 **长度** 值，那么在起始点只创建一个截面。

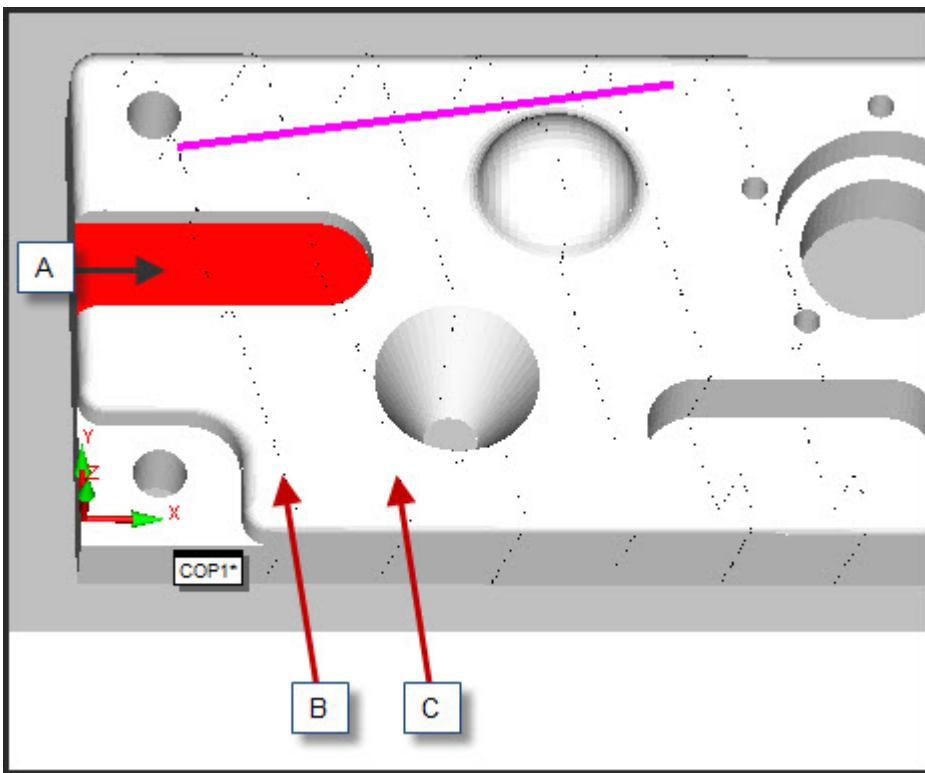
- **长度 -** 此值说明第一个和最后一个平面间的最大距离，长度值在长度参数中。
- **宽度 -** 此值表示考虑中的截面宽度。

- **高度** - 此值表示考虑中的截面高度。
- **Delta** -
此值说明了点离开平面的最大距离内可以被作为截面的一部分。在实际编辑窗口命令中，Delta 值在公差参数中。
- **查看** - 单击**查看**，显示在生成折线前 PC-DMIS
生成截面所要使用的点。点云中不使用的点将被隐藏。仅可用的点显示在“图形显示”窗口中。**选择**复选框和任何选定曲面不会影响此预览。



查看按钮显示来自一个横截面运算的六个平面，长度为100，步长为20，Delta为.1。

- **CAD 控件** - 选中此区域中的**选择**可选择“图形显示”窗口中的曲面。当单击**创建**时，PC-DMIS 可筛选所有未通过选定曲面的截面。例如，使用以下图形，如果选择了曲面 A，则仅生成 B 和 C 的截面：

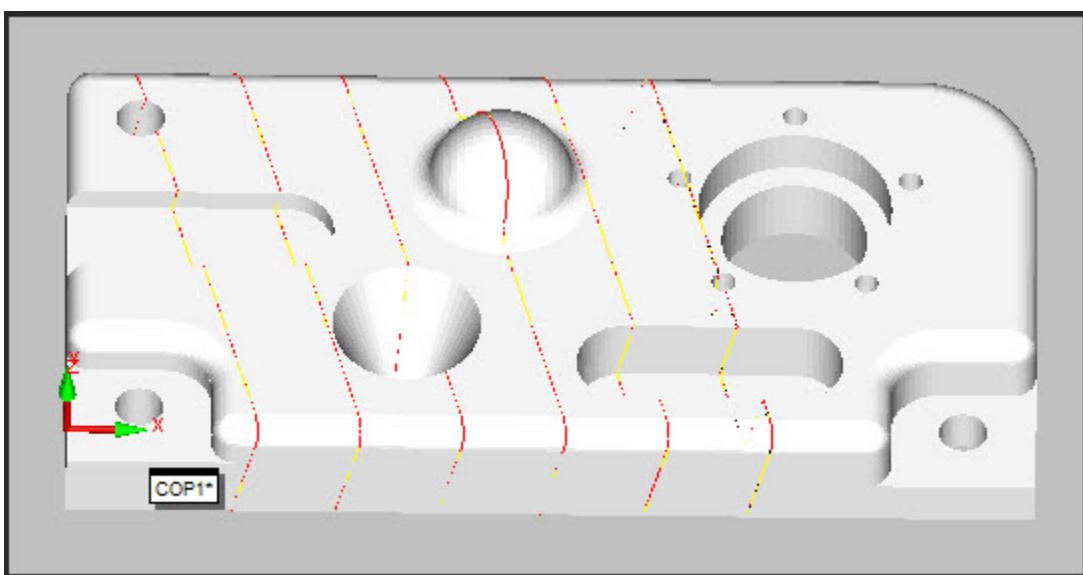


选择曲面A限制截面为B和C示例

所选曲面不影响点击**查看**按钮时所看到的。

点击**创建**, 为每个平面插入一个点云运算/横截面命令至**编辑窗口**, 如下例所示:

```
点云运算2 =点云/运算,增量=20,公差=0.1,长度=10,  
起始点= <19.131,78.383,0.003>,法向 = <0.9431684,0.2523126,-0.2162679>,  
参考,点云1,,
```



完成后的截面显示六个平面

键入值定义截面

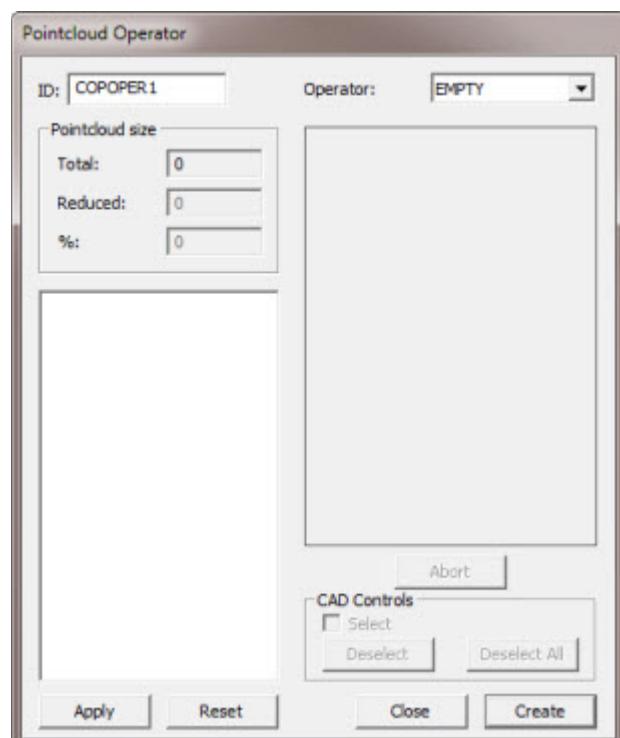
点云运算符对话框让您手动键入所需值。对于**增量**，指定步框中的值。对于**长度**，指定**长度**框的值。对于**公差**，指定**Delta**框中的值。对于**起始点**，使用**起始点**框指定。对于**法向**，使用**方向**框指定矢量。

使用“图形显示”窗口定义截面

通过单击“图形显示”窗口，也可定义截面 COPOTER

参数。通过单击“图形显示”窗口以选择**起点**即可轻松完成。出现粉红色线条。再单击其他地方确定**方向**矢量和**长度**。

清空 点云运算



“点云运算符”对话框 — 空运算符

此运算删除点云命令中包含的所有数据。执行该命令时，PC-DMIS去除关联点云的数据。



要对点云应用清空操作，可以单击点云工具栏上的**清空运算**按钮，或者选择**运算 | 点云 | 清空**菜单项。

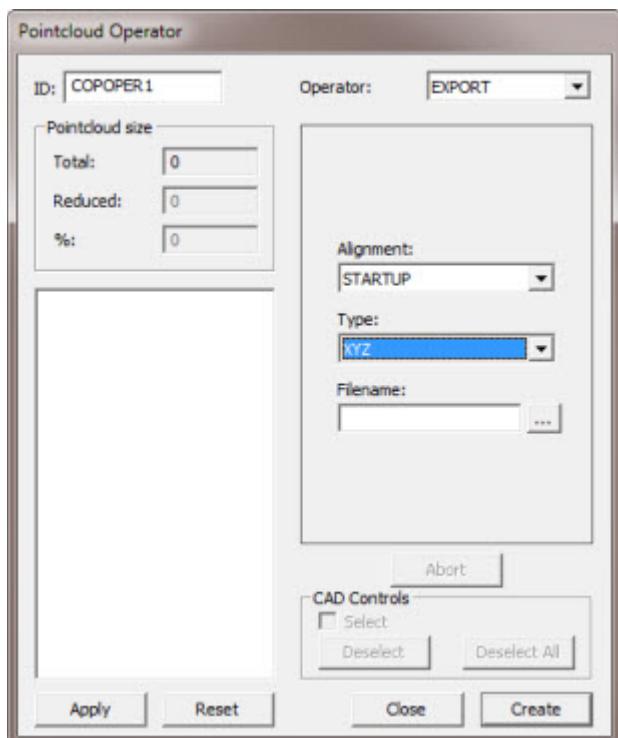
点击**创建**，插入一个点云运算/清空命令至**编辑**窗口，如下例所示：

点云运算10 =点云运算/清空,尺寸=0

参考,点云2,,



导出点云运算



点云运算符对话框 - 导出运算符

该操作将点云或点云运算命令中的数据按照指定格式导入到外部文件。该操作的对话与[导入](#)相似。



要对点云应用导出操作, 可以选择点击点云工具栏上的导出按钮 (XYZ,IGES,或PSL) , 或者选择文件 | 导出 | 点云子菜单的菜单项。

导出运算使用下列选项:

- **坐标系** - 指示导出时所含坐标系的类型。
- **类型** - 指明数据导出至的格式类型。可以为XYZ, IGES或PSL (Polyworks) 类型。
- **文件名** - 指明导出文件的文件名。

点击**创建**, 插入一个点云运算/导出命令至**编辑窗口**, 如下例所示:

点云运算2=点云运算/导出, 格式=IGES, 文件名=D:/DATAOUT.IGS, 大小=0

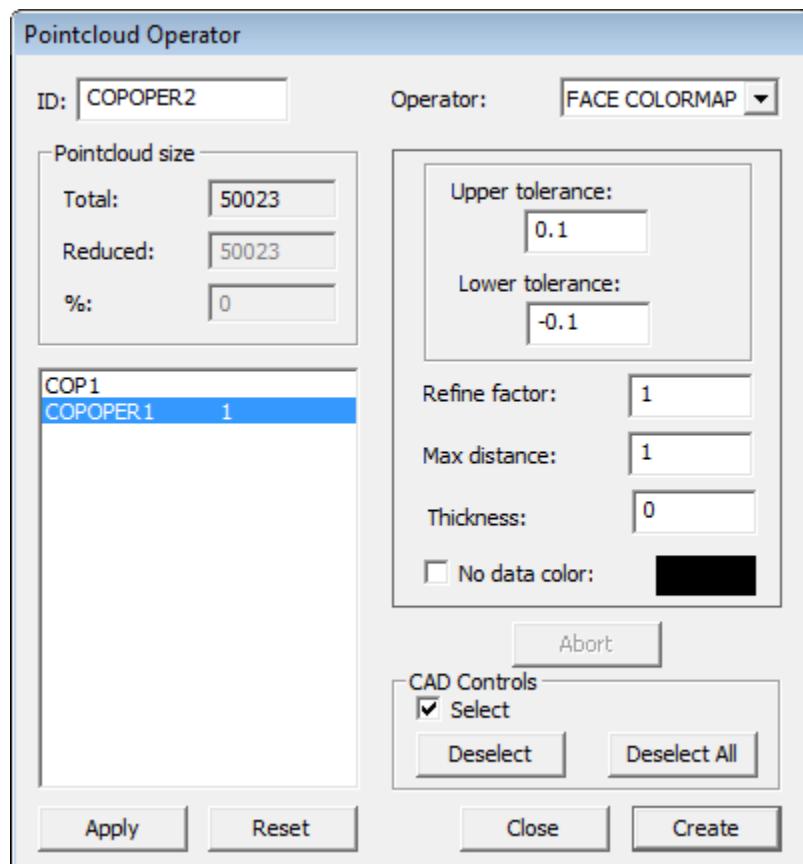
参考,点云1,

在格式中指定格式，在文件名中指定输出文件名，然后参考包含数据的点云命令。如果点云命令已经应用了过滤器，那么点云运算/过滤命令应该用于参考导出，而不是最初的点云命令。例如，参考`点云运算1`，而不是参考`点云1`。这将确保导出文件反映过滤。

点云运算2=点云运算/导出，格式=IGES，文件名=D:/DATAOUT.IGS，大小=0

参考`点云运算1`，

面色图点云运算



点云运算符对话框 - 面颜色符运算符

根据点云与 CAD

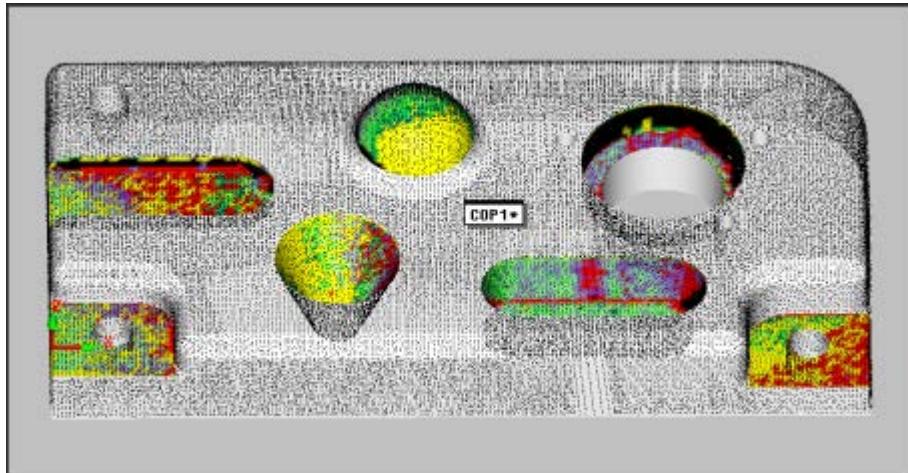
相比的偏差，使用**编辑尺寸颜色**对话框中定义的颜色和下述**公差上限**和**公差下限**框中指定的公差范围，对 CAD 模型进行变化着色。

颜色映像所使用的颜色在**编辑尺寸颜色**对话框中定义，通过单击**编辑 | 图形显示窗口 | 尺寸颜色**可访问该对话框。

选择**视图 | 其他窗口 | 尺寸颜色**菜单项，可以从**尺寸颜色**窗口查看色度。



从点云工具栏单击点云曲面色图按钮，或选择插入 | 点云 | 曲面色图菜单项，可以应用面色图至点云。



面色图应用至所选CAD元素示例

面色图运算符使用以下选项：

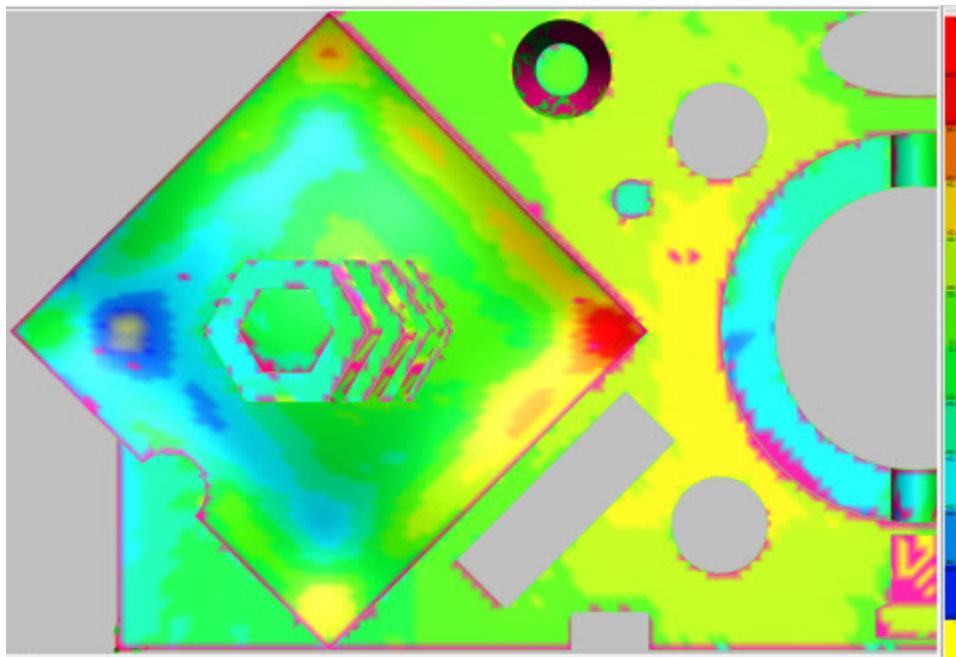
公差上限 - 定义公差上限。例如，公差上限为 .03，则测量值可比标称值高 .03，且仍被认为是在公差范围内。

公差下限 - 定义公差下限。例如，公差下限为 .04，则测量值可比标称值低 .04，且仍被认为是在公差范围内。

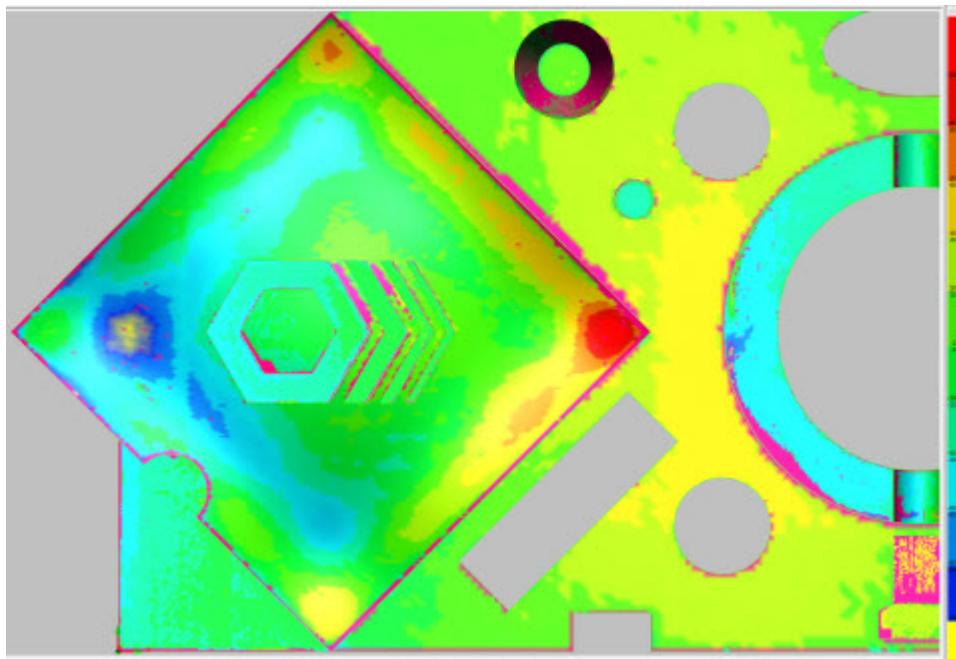
细化因子 - 调整表面色图的精度。若更改此值，PC-DMIS

将绘制已更改的新色图。基础测量数据不会更改。该色图可渲染覆盖彩色三角形的 CAD 模型。每个三角形顶点所涂颜色均对应于其与点云的偏差。上述颜色取自上述尺寸色阶。通过使用更小或更大的细化因子值，可分别生成更精细或更粗糙的棋盘形背景。您可能想减小细化因子，使 CAD 的阴影更流畅，偏差表示更准确。但是，将细化因子调小，会产生更多的三角形，从而增加计算时间以及 CAD 模型的大小。作比较时，请注意三角形数量的细化因子为 0.5，与细化因子 1.0 相比，为 4 倍多；然而，细化因子 0.1 与 1.0 相比，为 100 多倍。

[显示细化因子 1 的示例:](#)



显示细化因子 0.1 的示例:



最大距离 - 该值可以放弃对超过指定最大距离的点应用色图。

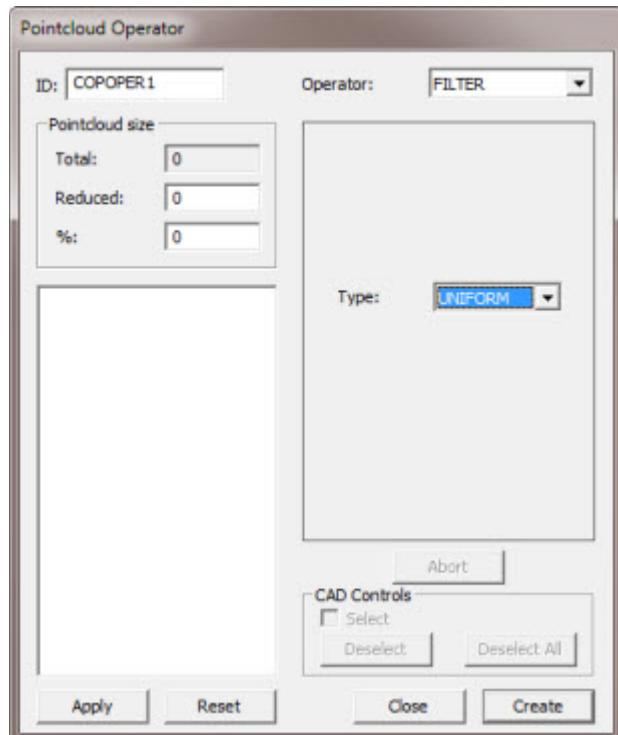
厚度 - 对色图上的偏差添加厚度值。在要添加材料厚度至CAD曲面模型时非常有用。

无数据颜色 - 选择该选项时，将在无数据曲面使用指定颜色。

点击**创建**，插入一个点云运算/面 色图命令至**编辑窗口**，如下例所示：

点云运算1 =点云/运算, FACE 色图, 正公差=0.25, 负公差=-0.25, 厚度=0
参考, 点云1,,

过滤器 点云运算



点云运算符对话框 - 过滤器运算符

该操作将数据过滤为小的点子集。



要对点云应用过滤操作，可以单击点云工具栏上的过滤点云按钮，或者选择操作 | 点云 | 过滤菜单项。

过滤运算符使用以下选项：

- **类型** – 指明要应用的过滤运算符类型: 无, 统一, 任意, 曲率 或 距离。

无– PC-DMIS 不过滤点数据。

统一 -

生成的点子集在X,Y和Z方向均匀分布。与2D规则栅格产生的效果相同，只是这里是3D而已。

任意 – 生成的子集中的点在点云中任意分布。

曲率 – 使用最高估计曲率生成点子集，主要在曲面的棱，顶点和高度弯曲区域。

距离 – 生成的点子集中的点之间的距离至少间隔为指定**距离**。

- **距离** – 指定距离过滤的距离。

要过滤点云数据:

1. 从**类型**列表中选择过滤类型。
2. 选择要应用过滤器的点云命令, 形成命令列表。
3. 在限制或%框中指定应用过滤器后的点数或点比例。不适用于**距离**过滤器。
4. 单击**应用**按钮。

PC-DMIS

将筛选数据, 并且“图形显示”窗口会显示结果。筛选数据的大小可能与所指定的值略有不同。在执行程序并从扫描命令收集数据时, 差别会更显著。在用激光传感器反复扫描同一个实体时, 一般不可能获得完全相同的点数。

5. 当您对结果满意时, 按**创建**按钮。PC-DMIS添加点云运算/过滤命令至零件程序, 包括所有刚应用的过滤器的相关信息。

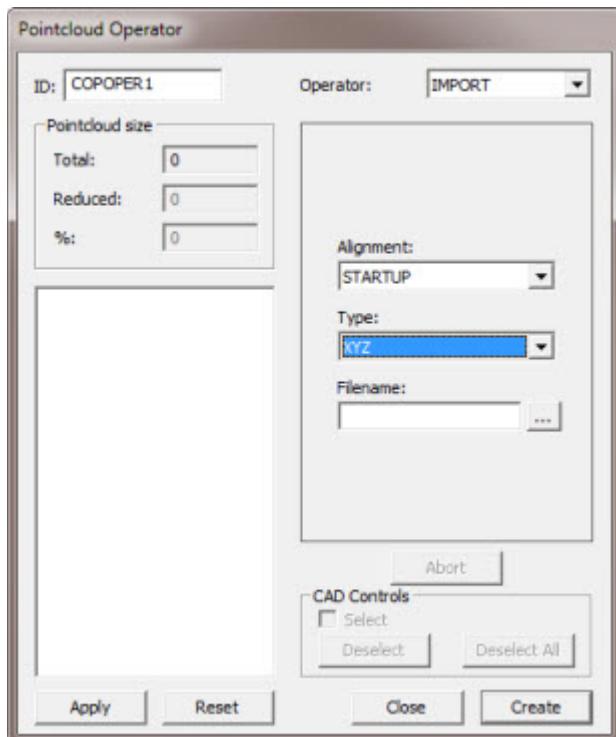
点击**创建**, 插入一个点云运算/过滤命令至**编辑窗口**, 如下例所示:

点云运算3=点云运算/**过滤**, 同一, 尺寸=3000

参考, 点云1,,

在上例中, 如果点云1的初始尺寸是10000点, 过滤器将点云1中的10000点替换为过滤后的3000点, 所以点云1现在有3000过滤点构成。PC-DMIS标志未使用的7000点, 以便于使用点云运算/重置操作撤销过滤操作。或者根据需要, 您可以使用点云运算/清除来永久清除未使用的7000点。参见“[重置点云运算](#)”和“[清除点云运算](#)”。

导入 点云运算



点云运算符对话框 - 导入运算符

该操作按照特定格式从外部文件导入数据至点云命令。该操作的对话与[导出](#)相似。



要对点云应用导入操作，可以选择点击点云工具栏上的导入按钮（XYZ,IGES,或PSL），或者选择文件 | 导入 | 点云子菜单的菜单项。

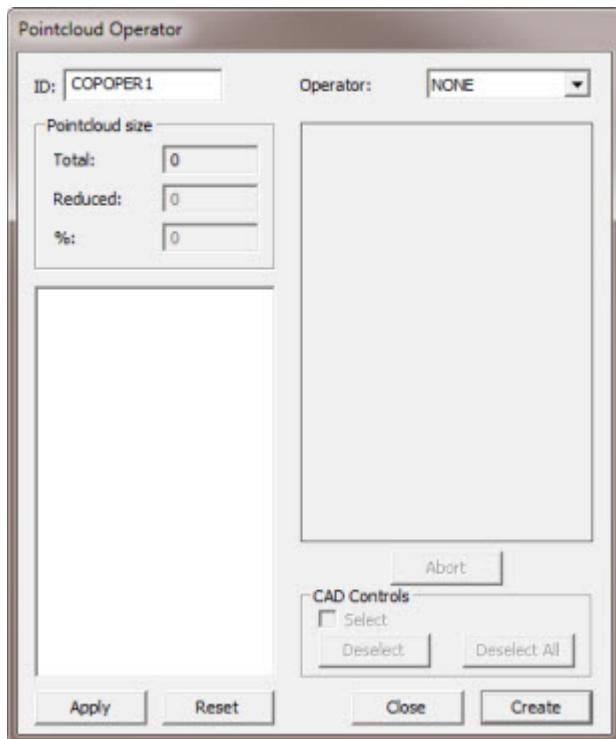
导入运算使用下列选项：

- **坐标系** - 指示导出时所含坐标系的类型。
- **类型** - 指明数据导入自的格式类型。可为 XYZ、PSL (Polyworks) 或 STL 类型。
- **文件名** - 指明导出文件的文件名。

点击**创建**，插入一个点云运算/导入命令至编辑窗口，如下例所示：

```
COPOPER1=COPOPER, IMPORT, FORMAT=XYZ, FILENAME=D:/DATAIN.XYZ, SIZE=0
参考, 点云1,
```

无点云运算



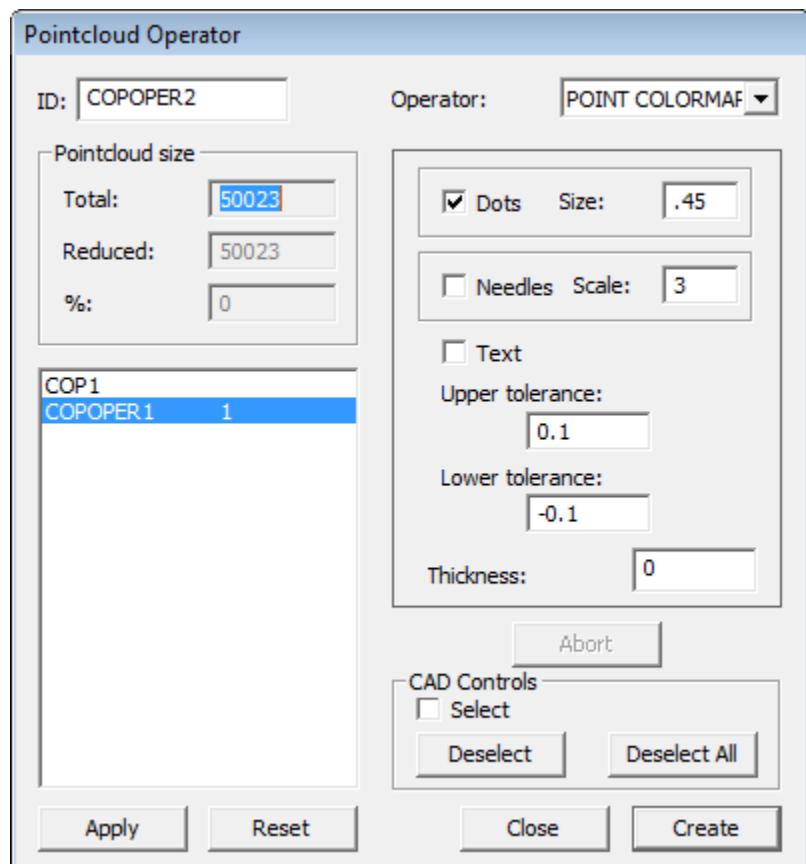
“点云运算符”对话框 — 无运算符

这是点云运算命令的默认形式。不执行任何运算，仅作为一个存放位置，直到将无更改为有效运算。

点击**创建**插入一个点云运算/无命令至**编辑**窗口，如下例所示：

点云运算1=点云运算/无,尺寸=0

点色图点云运算



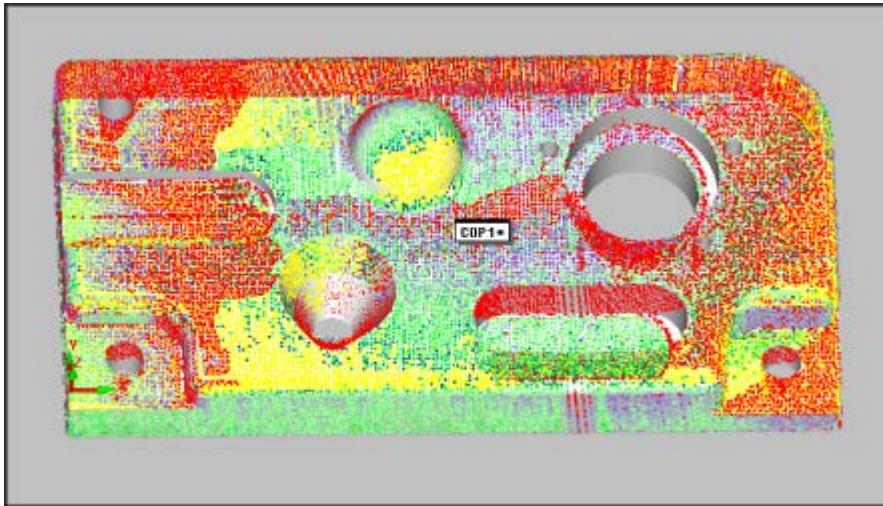
点云运算符对话框 - 点颜色符运算符

点云命令中的数据点与 CAD

目标相比较得出的偏离，使用此操作进行评价。偏离可以用彩色点表征，彩色针显示实际偏离或偏离的数字值。需要指定的为：正负公差，点的尺寸，针的缩放比例和起始手动坐标系。



从点云工具栏单击点云点色图按钮，或选择插入 | 点云 | 点色图菜单项，可以应用点色图操作至点云。



点色图应用至整个模型的示例

点色图运算符使用以下选项：

点 - 彩色点

尺寸 - 点尺寸

针 - 按比例缩放的偏离表现为彩色的线段，垂直于CAD

缩放 - 针表征使用的比例值

文本 - 偏离的数值

上公差-上公差值

下公差 - 下公差值

厚度 - 允许对色图上的偏离添加厚度值。在要添加材料厚度至CAD曲面模型时非常有用。

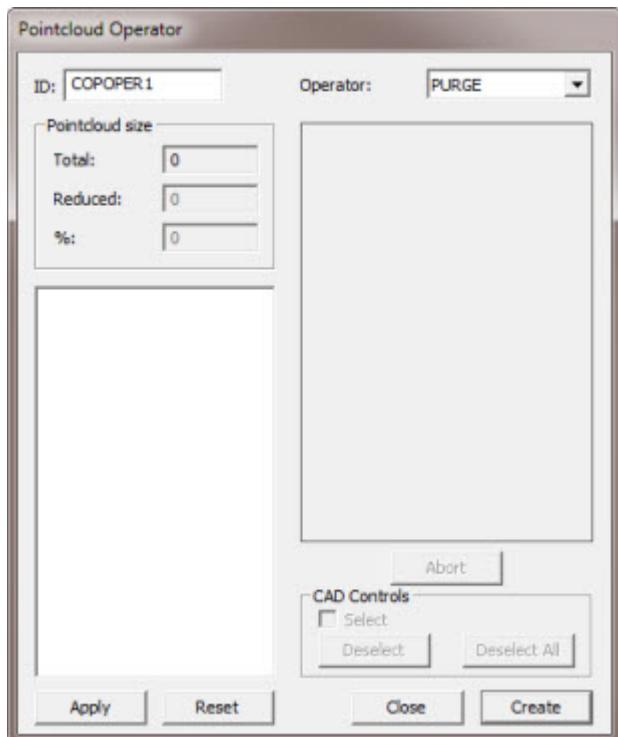
点击**创建**，插入一个点云运算/点色图命令至**编辑窗口**，如下例所示：

点云运算2 =点云/运算,点色图, 正公差=0.25, 负公差=-0.25, 厚度=0

显示点=否,显示针=否,显示标签=是, 尺寸=0

参考,点云1,,

清除点云运算



“点云运算符”对话框 — 清除运算符

此运算，从点云运算参考的点云命令中，去除不属于点云运算命令的所有数据。这是不可逆的，并对参考同一点云容器的所有点云运算命令造成影响。



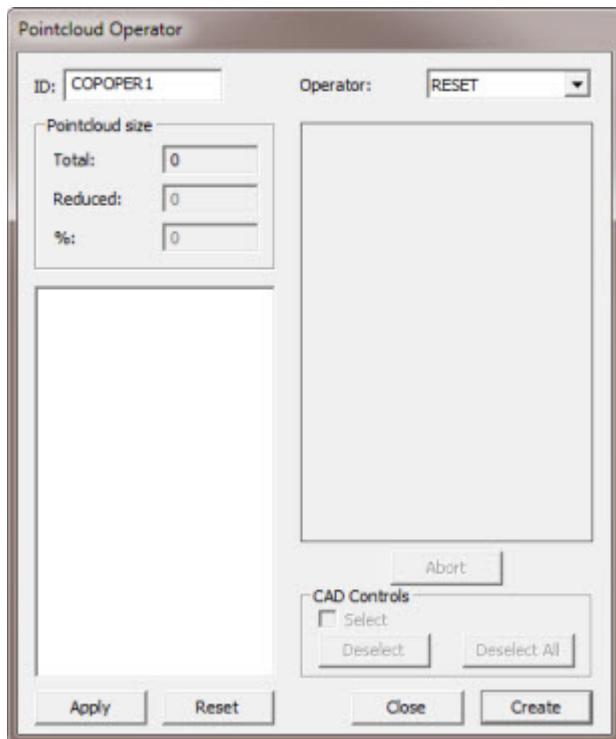
要对点云应用清除运算，可以单击点云工具栏上的清除点云按钮，或者选择操作 | 点云 | 清除菜单项。

点击创建，插入一个点云运算/清除命令至编辑窗口，如下例所示：

点云运算8 =点云运算,清除,尺寸=0

参考,点云运算1,,

重置 点云运算



“点云运算符”对话框 — 重置运算符

此操作与撤销相似，并对先前点云运算命令中参考的数据进行重置，以便于新点云运算命令代表参考点云命令中的所有数据，而不是仅仅一个子集。



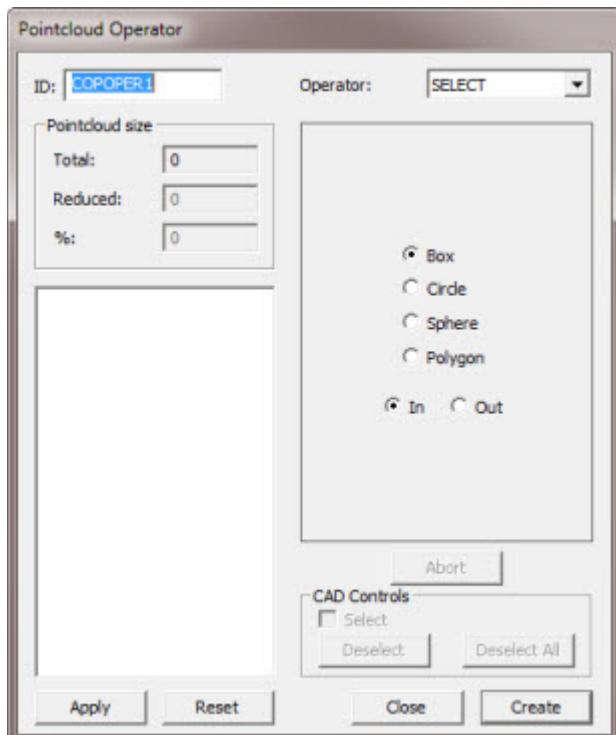
要对点云应用**重置**操作，可以单击点云工具栏上的**重置点云**按钮，或者选择**操作 | 点云 | 重置**菜单项。

点击**创建**，插入一个点云运算/重置命令至编辑窗口，如下例所示：

点云运算7 =点云运算, **重置**, 尺寸=0

参考, 点云运算2,,

SELECT



点云运算符对话框 - 选择运算符

此运算选择点云命令中的数据子集。



要对点云应用选择运算，可以单击点云工具栏上的选择点云按钮，或者选择操作 | 点云 | 选择菜单项。应用点云工具栏的选择运算符时，默认使用多边形选择方法。

选择一个区域的点：

- 在对话框中选择所需选项按钮：

框
圆
球体
多边形

注：按结束键，关闭多边形选择。

- 从命令列表中选择需要应用选择的点云命令。
- 单击并拖动“图形显示”窗口中的 CAD，以定义选择类型。所选实体的轴线应垂直于当前视图。请根据下文“表 1”执行选择操作。
- 如果需要将点保持在选择域内，选择内；如果需要将点保持在选择域外，选择外。

5. 在图形显示窗口中单击所需的点来定义选择类型后，请单击**应用**按钮。PC-DMIS 将把位于选定范围内部或外部的点显示在“图形显示”窗口中。若使用**球体**选择类型，则将以最接近的点云点作球心。
6. 完成操作后，单击**创建**。PC-DMIS 将插入一条 COPOPER/SELECT 命令。请参见“COPOPER/SELECT”。

如果想要选择求反数据，点击**选择**后，点击**求反**按钮，然后选择**创建**按钮。PC-DMIS在编辑窗口创建点云运算/求反命令。参见“点云运算/求反”。

表 1

类型	所需点
框	选择两角
圆	选择中心和一个点，指定圆半径。
球	点击一点。PC-DMIS 将其投射到点云上，查找最近点。这代表选中球体的中心。点击另外一点。PC-DMIS 使用第二点确定球半径。
多边形	选择多边形的顶点。按结束键，关闭多边形。
点	在要选择的点云点上点击。

选择点时，将打开一个对话框，包含点的信息。该框中包括点的数字标识，坐标，和估计法向。对应的CAD点也显示带有CAD坐标和CAD法向。最后显示点与CAD的偏离。点选择没有相关的点云运算命令。

点击**创建**，插入一个点云运算/选择命令至**编辑**窗口，如下例所示：

```
点云运算4 =点云运算/选择, 框, 尺寸=27377  
参考, 点云1,,
```

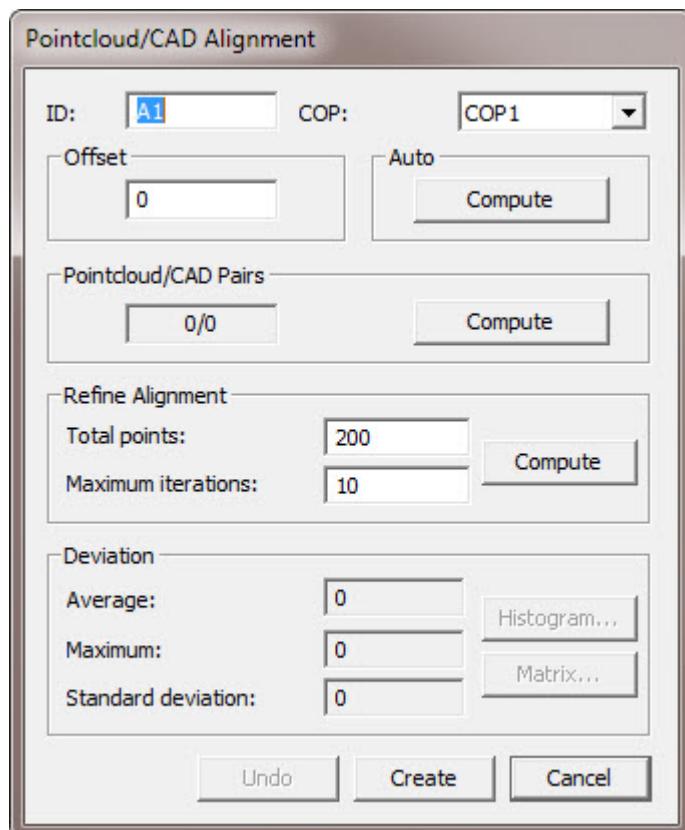
Pointcloud Alignments

为了正确使用点云中收集的数据，需要在点云和零件模型CAD数据之间创建坐标系。可以使用**点云/CAD坐标系**对话框进行操作。

创建点云/CAD对齐：

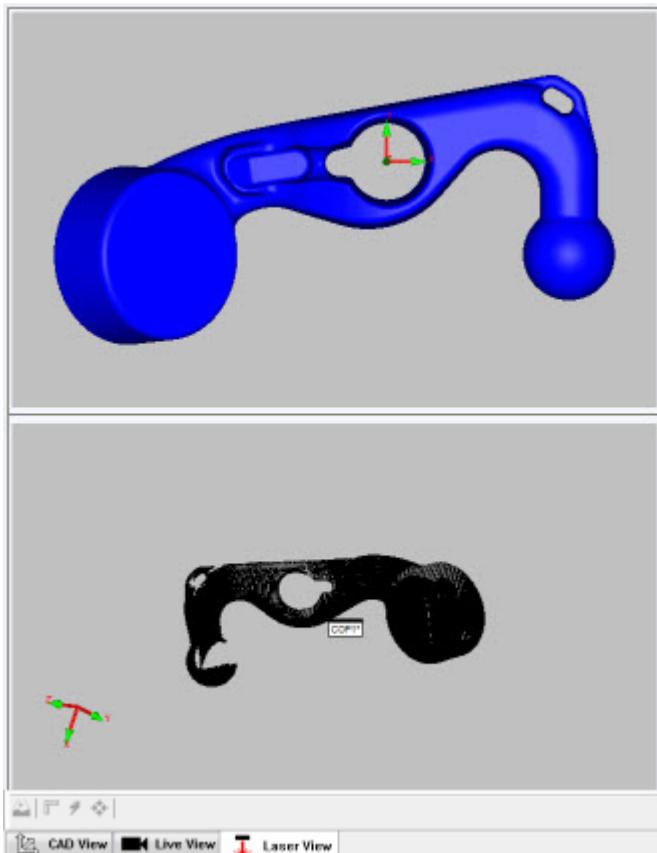
要创建点云至CAD坐标系，需执行以下操作：

1. 确保您已在“图形显示”窗口中导入 CAD 模型，在零件程序中导入 COP 命令。这些元素需与 CAD 点云对齐。
2. 选择插入 | 点云 | 坐标系 菜单项。您也可以在“编辑”窗口命令模式 (ALIGNMENT/START 与 ALIGNMENT/END 命令之间) 中键入 COPALIGN 命令，访问此对话框。
3. 对话框出现：



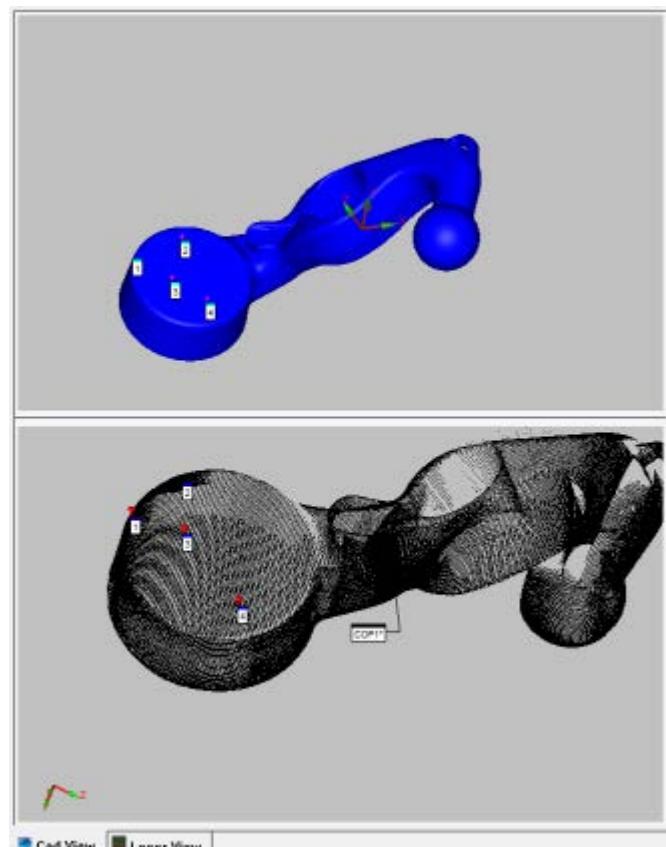
点云/CAD 坐标系对话框

4. CAD 模型的临时分割屏幕视图及点云会出现在“图形显示”窗口中。您可以使用此 CAD 视图直观地看到对齐方式。



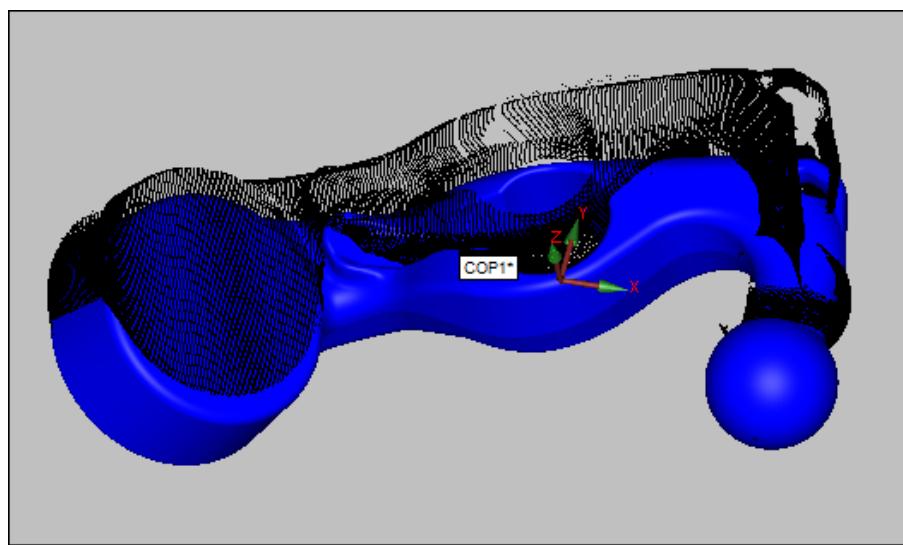
拆分屏幕视图显示CAD模型于顶视图，显示点云于底视图

5. 如果零件程序中有超过一个点云，从点云列表中选择所需点云。
6. 执行坐标系：
 - 第一步，使用**点云/CAD对**区域执行粗建坐标系，将点云尽可能靠近**CAD**（如果原来不靠近），以便于根据需要进一步精建坐标系。如果点云不完整或包含的某些扫描数据属于夹具、台等，应使用这种坐标系。
 - 在点云上点击所需的点数。
 - 在**CAD**模型上的相应位置点击。



拆分视图显示所选云点和相应的CAD点。

- 在模型和点云不同区域选取的点越多，将生成更加完善的坐标系。
- 点击**计算**，粗建坐标系。
- 第二步，需要精建坐标系时，使用**精建坐标系**区域，使得点云与CAD模型更加接近。为了能够获得好的精建坐标系，在粗建坐标系中点云点必须与CAD点足够靠近。 

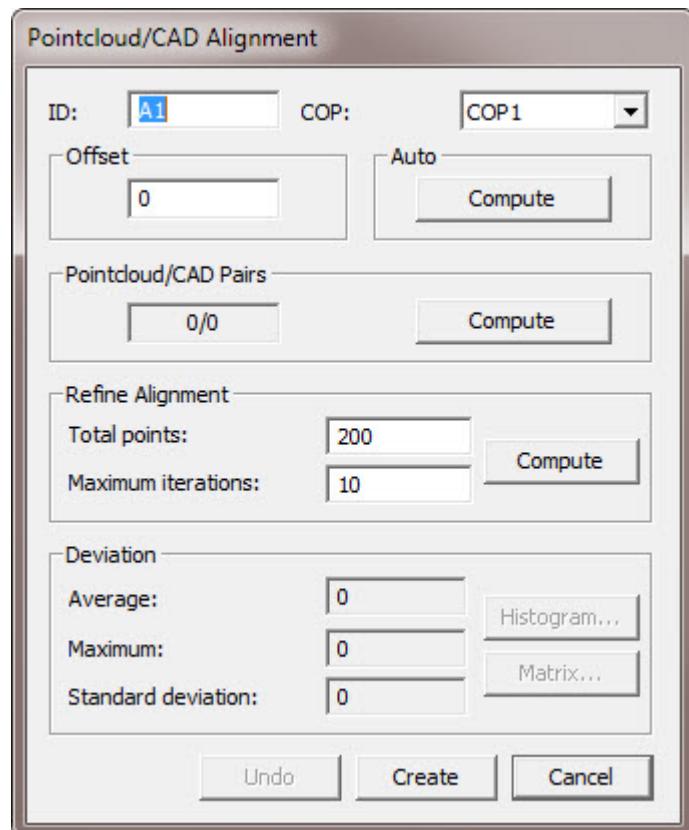


需要精建的粗建坐标系样例

- 在**总点数**中定义每次迭代中使用的随意样例点数。
 - 在**最大迭代次数**框中定义迭代次数。
 - 点击**计算**，精建坐标系。
 - 或者，您可以使用**自动区域**，自动创建坐标系。只有在点云整洁（无局外点）并且零件外部的面扫描完全的情况下，才可以使用。直接点击**计算**。这也对生成的坐标系进行精建。
7. 如果点云的一部分与**CAD**拟合得不够好，可以点击**撤销**按钮，使用相同类型的坐标系和其他的参数进行重新计算，或者可以尝试不同的坐标系。
 8. 如果您需要拟合至**CAD**模型中没有的面，可以定义一个**偏置值**。
 9. 使用**偏差区域**，确定点云与**CAD**拟合的程度。
 10. 坐标系满意后，点击**创建**。**PC-DMIS**将关闭临时拆分屏幕视图，并将**点云坐标系命令模式文本**主题。

注：如果需要，您可以调整**CadGridSizeForPointcloudCadAutoAlignment**注册表条目，定义用于将点云与**CAD**模型拟合的网格点间的距离。

点云/CAD坐标系对话框描述



“点云/CAD 坐标系”对话框

ID: 显示坐标系的标识标签。

点云: 此列表用于选择在建坐标系中使用的点云。

偏置: 为曲面**CAD**模型定义的偏置值通常用于钣金件。可以应用偏置值来为曲面**CAD**模型提供一个厚度值，以便于将点云数据拟合于曲面**CAD**模型中未表示的不同面。例如，如果曲面**CAD**模型为零件的顶部，但是需要拟合至相应的底部曲面，则您可以应用零件厚度的偏置值，将扫描数据拟合于底部一侧。如果应用厚度的方向与曲面法向矢量一致，使用正值，反之亦然。

自动: 此区域使用**计算**按钮自动将**CAD**与点云拟合。

点云/CAD对: 根据**CAD**上选择的点与相应的点云中选择的点，粗建坐标系。选择了所需对后，使用**计算**按钮执行粗建坐标系。

精建坐标系: 此区域可以进一步精建坐标系。包括以下条目：

总点数: 此框定义用于精建坐标系的任意样例点的数目。此值最小为3。较好的数目为200左右。

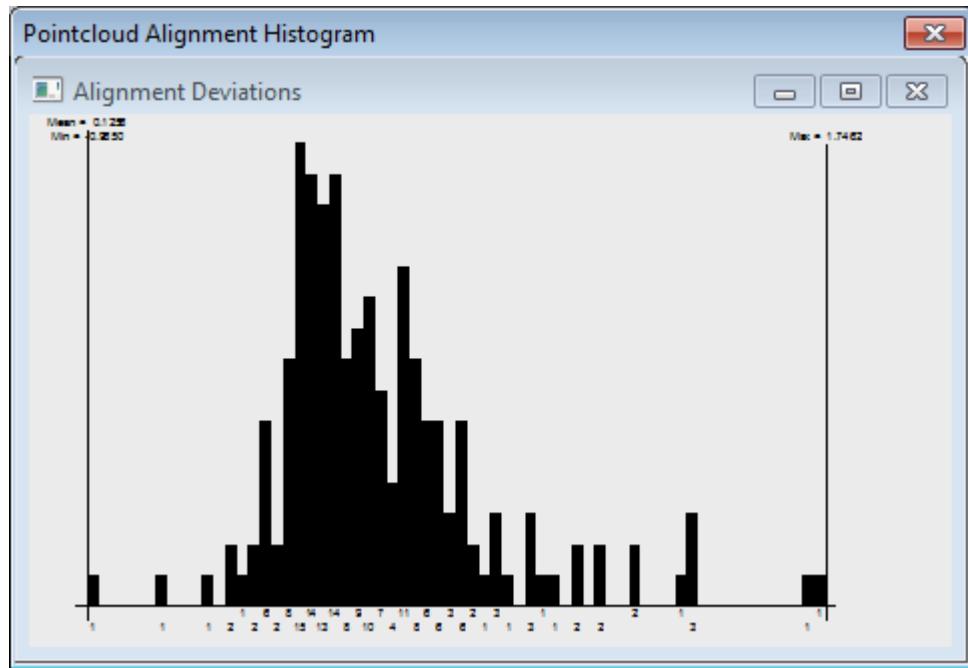
最大迭代次数: 此框定义精建坐标系过程的重复次数。

计算: 此按钮开始精建坐标系过程。随着坐标系迭代的过程的进行，状态栏上的进度条显示相应的进度。

偏差: 此区域包括以下条目：

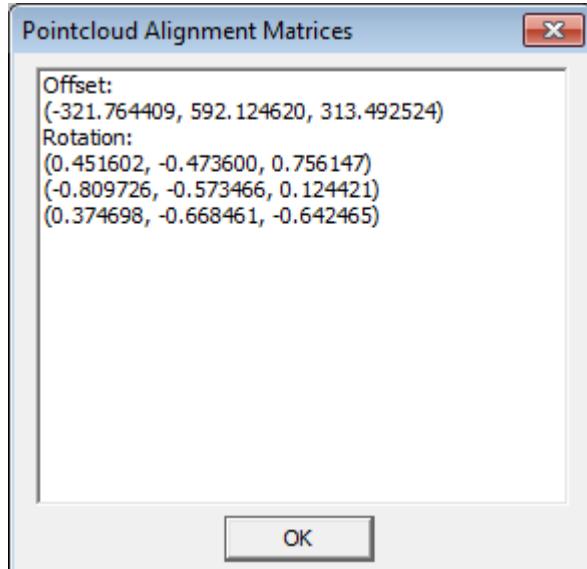
信息框显示相对于**CAD**模型的点云的**平均值**，**最大值**和**标准偏差**。

直方图: 此按钮从点云中任意提取一组样例点，投影至**CAD**，并在**点云坐标系直方图**对话框中显示该样例的偏差。



样例点云坐标系直方图对话框

矩阵: 此按钮显示点云坐标系矩阵对话框。显示的是坐标系的数值：偏置和旋转矩阵。



点云坐标系矩阵对话框

点云对齐命令可以将点云与CAD数据对齐。

F1=点云坐标系/精建 = n1,n2,n3,n4 显示所有参数=TOG1

粗建对齐/

理论值/x,y,z,i,j,k

测量/x1,y1,z1

`REF, TOG2,`

n1代表精建中使用的样例点总数。

n2代表迭代的最大次数。

n3代表收敛阈值。

n4代表应用厚度时的偏置值。

TOG1可以显示或者隐藏粗建坐标系的参数。可以设置为是或者否。

粗建坐标系 /

理论 / `x, y, z, i, j, k,`

测量 / `x1, y1, z1`

使用“图形显示”窗口可对上述粗对齐点进行定义/选择。`THEO/` 旁边的值表示 CAD 上的点。`MEAS/` 旁边的值表示云点上对应的点。这些点对用于确定 CAD 与点云之间的粗略转换，从而可以让点云尽可能地接近 CAD，以进一步精细坐标系。

TOG2可以选择用于坐标系的点云。

TCP/IP 点云服务器

PC-DMIS 可将您的点云数据发送到定义的第三方软件。它为此使用TCP/IP 通讯协议。为建立连接，您定制的应用必须能负载一个名为PcDmisPointCloudClientDII.dll的动态连接库文件。您可从海克斯康计量技术集团的用户支持处求得此文件。

一旦您的应用加载了dll文件，点击PC-DMIS点云工具栏的其中一个TCP/IP点云服务器图标来建立连接：



带有局部复制的TCP/IP 点云服务器连接 -

可与客户建立连接，直接发送点云数据给客户，并且扫描结束时，点云数据仍位于零件程序 内部。



无局部复制的TCP/IP 点云服务器连接 -

可与客户建立连接，直接发送点云数据给客户，并且扫描结束时，点云数据从零件程序中 删除。

Extracting Auto Features from Pointclouds

激光自动特征可以从扫描的点云数据中抽取。自动特征设置完成后，可以直接扫描零件并从扫描中抽取自动特征信息。一个点云可以包括和抽取多个自动特征。

查看下列主题，执行抽取自动特征自手动扫描：

- [点击点云定义激光自动特征](#)
- [执行扫描抽取的自动特征](#)
- [将自动特征与CAD对齐](#)

参见“[激光测头工具栏：特征抽取选项卡](#)”。

点击点云定义激光自动特征

用户通常在**CAD**上点击定义自动特征。当没有**CAD**存在时，可以扫描零件并点击点云的点来定义自动特征；或者从点云中框选特征。

用点云的点定义自动特征：

1. 扫描零件上自动特征所在的曲面。
2. 从**自动特征**工具栏点击所需自动特征，或点击**插入 | 特征 | 自动子菜单**。这将打开**自动特征**对话框。
3. 或者从点云选择点，所选的点需要能够最好地定义特征的标称位置，或者直接在点云上拖动框来让**PC-DMIS**在拖动框的点中抽取特征。**PC-DMIS**将根据选择定义自动特征。

选择点定义特征

下表显示了定义自动特征位置所需的点数。

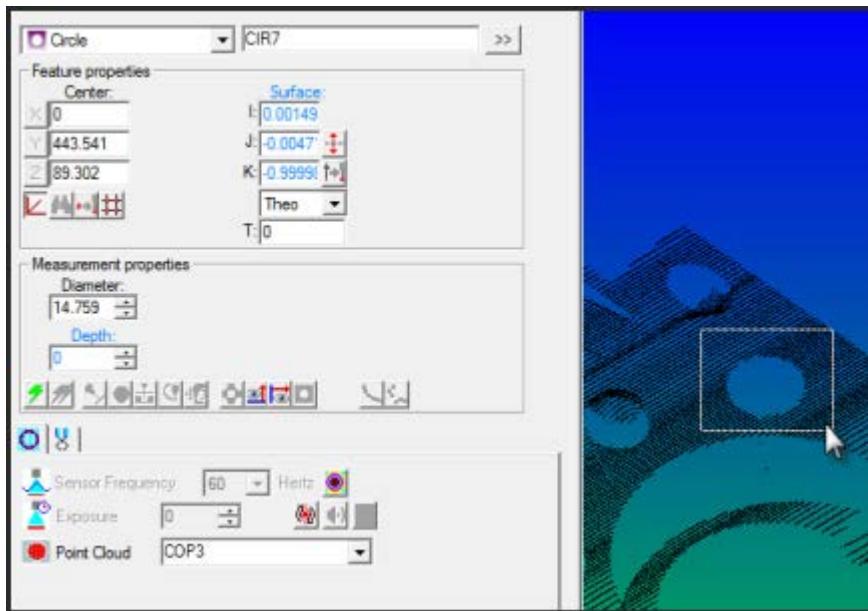
特征	选择的点
曲面点	在测量曲面区域的所需位置选择一点。
棱点	沿测量边界在所需位置选择一点。
平面	选择最能定义所需平面标称位置的至少三点。
圆	在测量圆的周边选择至少三点。
圆槽	沿槽的一个弧选择三点，接着沿另一个弧选择另外三点。
方槽	在 自动特征 对话框内键入槽的标称 宽度 。沿槽的一条长边选择两点。在槽一条短边上选择一点。在槽的另一条长边上选择一点。最后，在槽的另一条短边上选择一点。
平度和间隙	在缝的每一边选择一点。
圆柱	对于定义圆柱形状和长度范围的两个圆，每个选择三个点。
球	绕测量球的曲面选择至少5个点。

框选定义特征

在学习模式中，您可以在点云上绕所需特征拖动框，用所选数据点抽取支持的自动特征。

该功能的缺点为：

- **PC-DMIS**只计算曲面矢量。您就可能需要手动定义角度矢量，例如多边形特征。
- 如果框选包括了Z轴深度不同的多个点，可能抽取特征结果较差。可以剪辑获取，或者使用点云运算/选择在框选前排除那些点。



框选创建圆特征示例

支持以下特征:

- 曲面点
- 平面
- 圆
- 圆槽
- 方槽
- 球
- 多边形

其他自动特征必须使用点选择方法:

执行扫描抽取的自动特征

执行要提取自动特征的手动扫描时，应执行以下操作:

1. 以任意顺序扫描零件程序中的自动特征。穿过一次或多次均可完成此过程。在第一次穿过时，若扫描的“点云”点有某个特征发生更改，则该特征的测量值将被重新计算。
2. 当与该扫描相关的所有自动特征均已成功求解时，“编辑”窗口中的命令会以黄色突出显示。
3. 当自动特征已求解并且已正确报告时，“编辑”窗口中的命令会以绿色突出显示。
4. 若某个已求解的特征有添加的扫描数据，该特征的测量值会更新解。
5. 在所含的自动特征全部求解完毕后，可选择继续扫描，以进一步细化测量结果，也可单击

执行对话框的扫描完成按钮 。按测量臂上的【完成】按钮，也可完成扫描。

注: 成功测量完所含的所有自动特征后，扫描完成按钮方可使用。

参见“[使用点云](#)”。

将自动特征与CAD对齐

此处所述的过程只适用于使用手动激光测头（便携臂上）和导入CAD数据来测量自动特征。可以从点云选择实际测定特征，其与从CAD选择的标称特征相对应。

将测量自动特征与CAD标称特征对齐：

1. 导入CAD数据。
2. 为将被包括在手动对齐中的特征，打开**自动特征**对话框。
3. 选择特征的标称位置，方法是在CAD曲面上的所需特征旁单击。
4. 根据需要修改自动特征参数并单击**创建**。自动特征就会添加到零件程序中。
5. 对于对齐的每个自动特征，重复步骤2到4。

注：开始创建新激光自动特征时，PC-DMIS将自动添加新抽取点云。手动对齐的特征可能在同一点云中。抽取自动特征的点云，具体由“激光测头工具箱：激光扫描属性选项卡”给定。

6. 执行零件程序。PC-DMIS提示您扫描激光自动特征，作为便携激对对齐部分。
7. 扫描零件来包含用于手动对齐自动特征。
8. 完成特征测量后，按下臂上的【完成】按钮。可能需要多次扫描才能充分定义每个特征。
9. PC-DMIS现在提示您定义第一个手动对齐征。遵循对话框和状态栏的说明执行，接着按**确认**。选择结束时将显示自动特征的初步形状。
10. 对于每个手动对齐征，重复步骤9。

注：PC-DMIS使用CAD的理论值和测量点云的实际值来解决激光自动特征。

11. 选择**插入 | 坐标系 | 新建菜单项 (Ctrl+Alt+A)**，打开**坐标系功能**对话框。
12. 从列表框中选择坐标系特征，并单击**自动对齐**。PC-DMIS 将使用相应的 CAD 标称值对齐点云中已定义的特征。手动激光坐标系建立完成。

Creating Auto Features with a Laser Probe

PC-DMIS Laser 可以使用激光测头创建某些自动特征。包括：

- [激光表面点](#)
- [Laser棱点](#)
- [激光平面](#)
- [激光圆](#)
- [激光槽](#)
- [激光 平差](#)

- [激光多边形](#)
- [激光圆柱](#)
- [激光圆锥](#)
- [激光球](#)



此主题仅讨论使用激光测头操作的自动特征。如需自动特征的详细信息，请参见 PC-DMIS 主文档中的“创建自动特征”一节。

Common Laser Auto Feature Dialog Box Options

在 PC-DMIS Laser

中，**自动特征对话框**与**测头工具箱**一起创建完整的激光自动特征命令。要编辑自动特征，可以使用编辑窗口修改命令，或者在**自动特征对话框**和**测头工具箱**中更改参数。关于工具箱的信息，请参见“[使用激光测头工具箱：](#)”。

对于所有支持的激光自动特征类型，下列**自动特征对话框**选项通用，并针对每个对话框区域进行了简短讨论。

- [特征属性区域](#)
- [测量属性区域](#)
- [高级测量选项区域](#)
- [命令按钮](#)

更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中的“通用自动特征对话框选项”主题。

针对特定自动特征的选项在各自的部分中进行了讨论。

特征属性区域

XYZ 中心或点 - 这些框显示零件坐标中特征的 XYZ 中心或点位置。

IJK 曲面、棱边、槽或间隙方向（矢量） -

这些框设置特征的曲面法矢量、棱边矢量、槽矢量或间隙方向。

IJK 角度矢量 - 这些框使您可定义特征的第二矢量。此选项有助于控制特征的方向。

极坐标/直角坐标切换 - 此按钮可切换显示极坐标模式与直角坐标模式。

查找最近的 CAD - 当从一个“中心”框选择一条轴 (X、Y 或 Z) 并单击此按钮时，PC-DMIS 将在“图形显示”窗口中查找距离该轴最近的 CAD 元素。

 **从测量机读取的点** - 单击此按钮，PC-DMIS 将对特征的 XYZ 坐标使用测量机的 XYZ 位置。

 **查找矢量** - 此按钮将沿 XYZ 点与 IJK 矢量穿过所有曲面以查找最接近的点。曲面法矢量将显示为 IJK NOM VEC，但 XYZ 值不变。**注：**此选项仅适用曲面点特征与棱点特征。

 **翻转矢量** - 此按钮可翻转曲面法矢量。例如，0,0,1 将被翻转为 0,0,-1。

 **使用厚度** -

此按钮可对特征应用厚度。在选定此按钮时，可指定是使用实际值还是理论值，并提供该厚度值。

 **交换矢量** - 单击此按钮将使当前棱边矢量与曲面矢量彼此互换。**注：**此选项仅适用棱点特征。

 **现在测量** - 此切换按钮确定在单击**创建**时 PC-DMIS 是否测量特征。

 **重新测量** - 此切换按钮确定在测量完某特征后 PC-DMIS

是否自动重新测量一次该特征。它将把第一次测量的测量值作为第二次测量的目标位置。

测量属性区域

该章节中有关特定参数的详细信息，请参考以下主题：

- [边缘点特定参数](#)
- [平面特定参数](#)
- [圆特定参数](#)
- [槽特定参数](#)
- [平宽和缝差特定参数](#)
- [圆柱特定参数](#)
- [球特定参数](#)

 **自动测座** - 此切换按钮将使测头方向移至与自动特征的曲面矢量一致的矢量方向。

 **视图法线** - 按此按钮将使 CAD 的方向变为可俯视特征的方向。

 **视图垂线** - 按此按钮将使 CAD 的方向变为可侧视特征的方向。

 **测头工具箱切换** - 通过设置**自动特征**对话框中的特征，显示/隐藏测头工具箱。

高级测量选项区域

最佳拟合数学类型

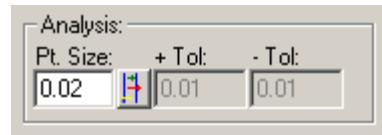
激光自动特征圆也可以定义最佳拟合数学类型。此内容已在 PC-DMIS 核心文档中的“最佳拟合类型”主题中进行了论述。Perceptron 系统的有效选项包括最大内切，最小外接和最小二乘法。

相对于

允许您保持给定特征和自动特征之间的相对位置和方位。点击

 按钮可以打开**相对特征**对话框，选择与自动特征相关联的特征。可以为每个轴 (XYZ) 定义多个相对于自动特征的特征。

分析区域



分析区域将允许你设置每个触测/点的显示方式。

点大小 - 确定在 CAD 视图中绘制测定点的大小。此值可指定当前单位（毫米或英寸）的直径。

图形分析按钮  - 打开时，PC-DMIS

将对每个点执行公差检查（距离实际计算特征的远近），并根据当前定义的尺寸颜色范围相应进行绘制。

正公差 -

提供到标称值的正向公差，并采用当前零件程序中的单位。到标称值的距离大于此值的点，将根据标准的 PC-DMIS 正公差颜色进行着色。请参见 PC-DMIS 核心文档中的“编辑尺寸颜色”主题。

负公差 -

提供与标称值的负向公差，以当前零件程序的单位指定。到标称值的距离小于此值的点，将根据标准的 PC-DMIS 负公差颜色进行着色。请参见 PC-DMIS 核心文档中的“编辑尺寸颜色”主题。

命令按钮

 - 此按钮可展开**自动特征**对话框，显示其他更高级的自动特征选项。

 - 此按钮可隐藏**自动特征**对话框的较复杂功能。

 - 此按钮可移动图形显示窗口的视野，并将该窗口置中于特征 XYZ 位置。若特征由多点组成（如直线），则按此按钮将在组成该特征的点之间切换。对于激光槽自动特征，视野将移至槽特征中心。

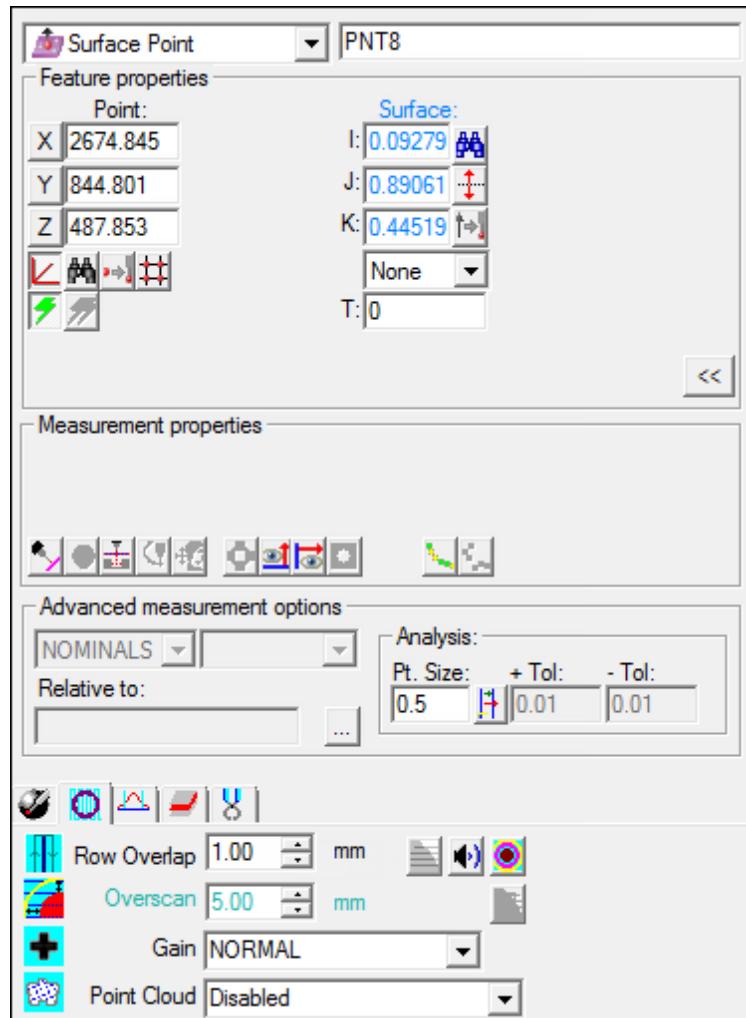
 - 此按钮可在 PC-DMIS 创建一个自动特征前先测试该特征。对于激光特征，测量机将扫描该特征，并计算该特征的测量值。

Create - 此按钮可在**自动特征对话框**仍保持打开的情况下，创建自动特征。

Close - 此按钮可在不创建特征的情况下，关闭**自动特征对话框**。

Laser Surface Point

计算激光曲面点有两种方法：平面法和球形法。更多信息，请参见计算方法。



曲面点自动特征

要使用激光测头测量激光曲面点：

1. 在**自动特征对话框**中，单击**曲面点**。
2. 执行以下操作之一：
 - a. 单击**CAD**，指定点的位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。
 - b. 使用**图形显示窗口**的**激光视图**选项卡将测量机移动到点位置。然后，按**从位置读取点**按钮。最后，手动输入任何剩余信息。

- c. 手动输入理论值 x、y、z、i、j、k 等。
3. 在测头工具箱选项卡中输入必要的信息。您很可能希望循环查看激光扫描属性、激光过滤属性和激光剪辑区域属性选项卡来输入信息。
4. 需要时单击**测试**按钮。**警告：**机器现在开始移动。
5. 单击**创建**按钮，然后按**关闭**按钮。

曲面点特定参数

捕捉：此选项设置为是时，捕捉将零应用至次要的第二和第三轴值，以便于测量结果只在主轴上。例如，测量零件的顶曲面，则只对曲面Z轴高度感兴趣。X和Y值不是很重要，应该与理论值基本相同。可能由于隧道效应误差等，X和Y可能有一点偏差。

曲面点命令模式文本

编辑窗口命令模式中的曲面点命令类似如下：

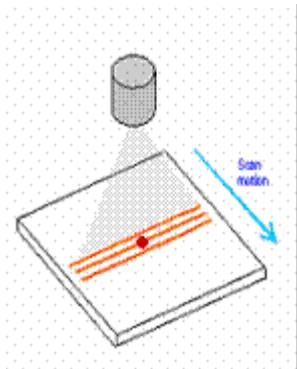
```

点1 =特征/激光/曲面点,笛卡尔
理论/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>
实际/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>
目标/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>
显示特征参数=是
曲面=理论_厚度,1
测量模式=标称
相对测量=无,无,无
自动测座=无
图形分析=无
特征定位器=无, 无, ""
显示_激光_参数=是
点云标识=禁用
传感器频率=25,过扫描=2,曝光量=18
过滤=无

```

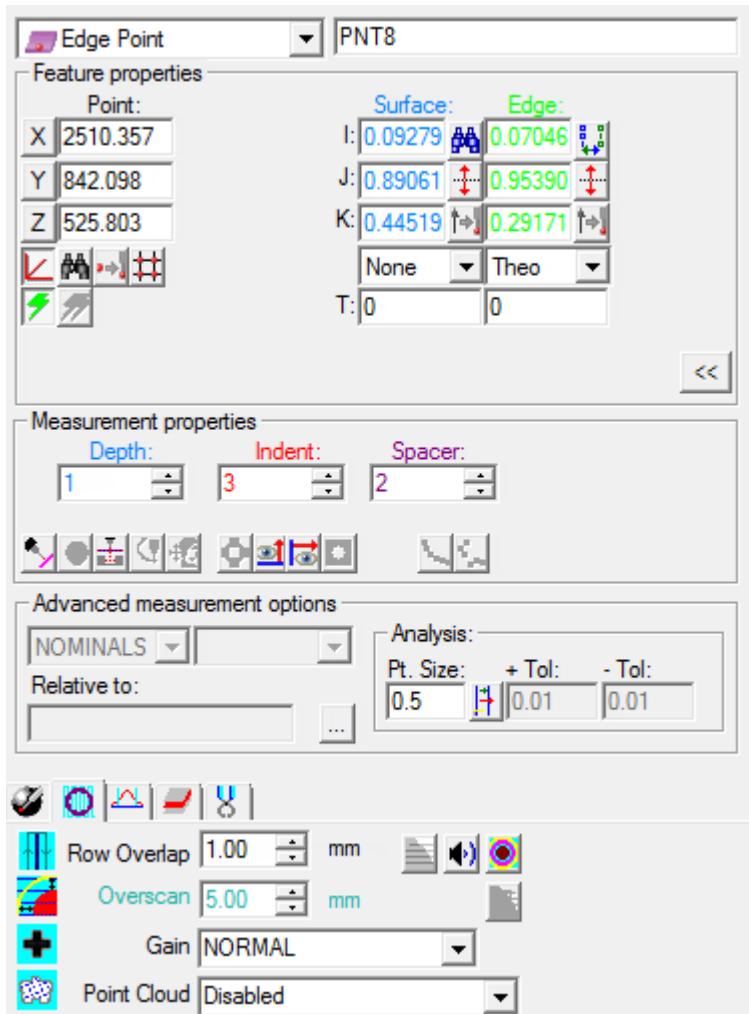
自动曲面点路径

路径方向基于条纹确定。



曲面点扫描路径方向

Laser Edge Point



边界点自动特征

要使用激光测头测量边界点:

1. 访问**自动特征**对话框，选择**边界点**。
2. 执行以下操作之一：
 - a. 在**cad**上点击给出点位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。
 - b. 使用“图形显示”窗口的**激光视图**选项卡将测量机移动到点位置。单击**从位置读取点**按钮。然后手动输入任何其余信息。
 - c. 手动输入所有理论x,y,z,i,j,k等。
3. 根据需要指定**深度**、**缩进**和**间隙**的值。PC-DMIS 将在“图形显示”窗口显示相应的图形可视化更改。
4. 在**测头工具箱**选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在**激光扫描**、**激光过滤**、和**激光剪辑属性**选项卡中循环来输入信息。
5. 需要时单击**测试**按钮。**警告：**机器现在开始移动。
6. 单击**创建**按钮，接着**关闭**。

边界点特定参数

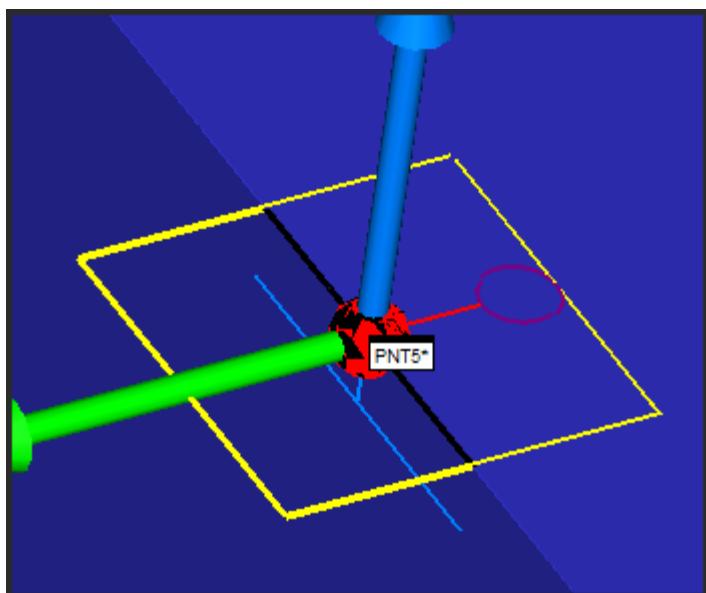
深度: 此参数控制激光焦点相对于圆柱外径（外圆柱）或圆柱中心轴（内圆柱）的位置。这样通过指定激光与圆柱表面的远近，可控制激光条纹落在圆柱表面的方式。内部特征深度为 0 表示激光测头中心位于圆柱中心轴。对于外部特征，激光测头中心位于外圆柱的表面。

间隔: 控制 PC-DMIS

计算特征法线所使用的区域大小。此项目对应于“图形显示”窗口中的紫色图形可视化。

缩进: 定义 PC-DMIS

计算特征法线所使用的区域位置。此项目对应于“图形显示”窗口中的红色图形可视化。



“图形显示”窗口中使用了“深度”、“间隔”与“缩进”图形可视化的棱点示例

边界点的图形分析和特征抽取注解

如果图形分析点没有计算为边界平面，则考虑以下：

- **边界直线点 -**

特征抽取器返回参考平面上的所有边界直线点，显示这些点。进行分析时，边界直线点的计算要使用从参考平面中心（间隔值定义的圆形曲面区域的中心）到边界线的距离（缩进值）。

- **参考平面点 -**

如果间距的值为 0.0，那么参考平面点不显示。如果间距的值不为 0.0，那么将使用特征抽取器返回的平面统计数据，按照以下规则从点云中抽取参考平面点：

- 规则1： **虚拟圆柱**以外的所有点被舍弃。

圆柱通过以下值确定：

中心=缩进中心点

矢量=曲面矢量

半径=间隔

- 规则2: 与虚拟平面距离大于最大平面误差值的所有点被舍弃。

平面通过以下值确定:

中心=测量边界点

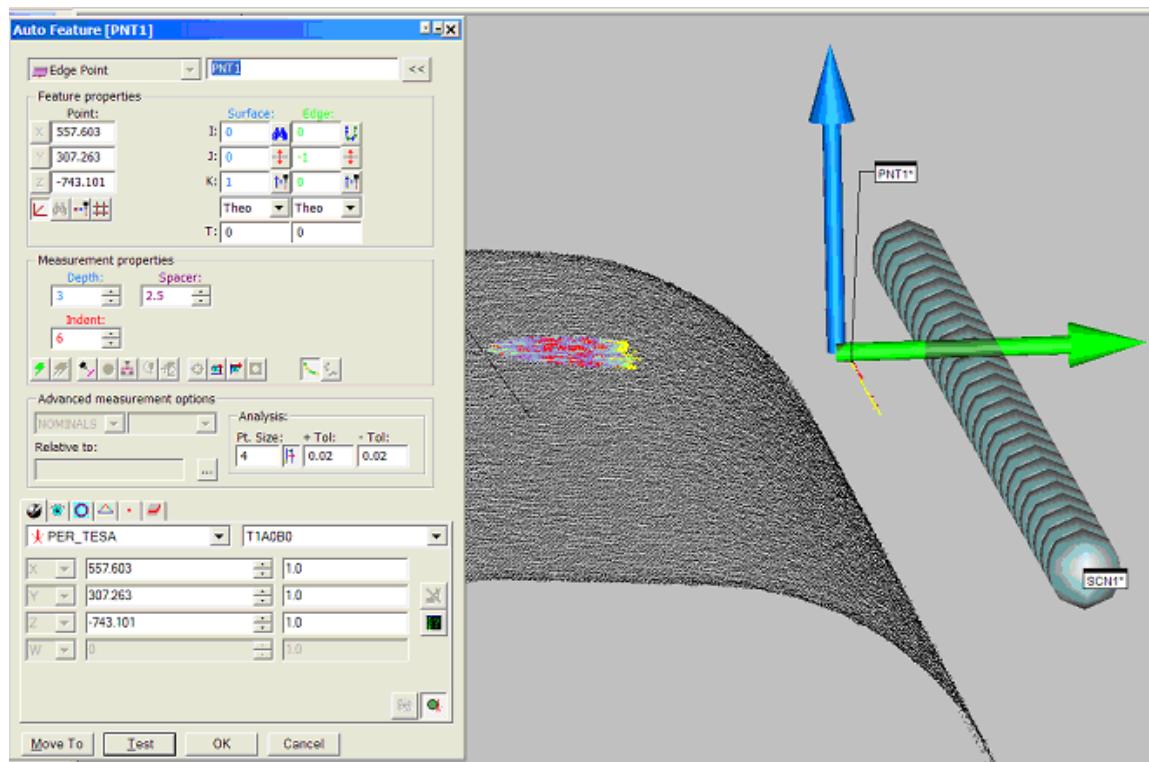
矢量=测量曲面矢量

- 规则3: 如果剩余点高于允许的数字 (19900), 点将统一减少为允许值。

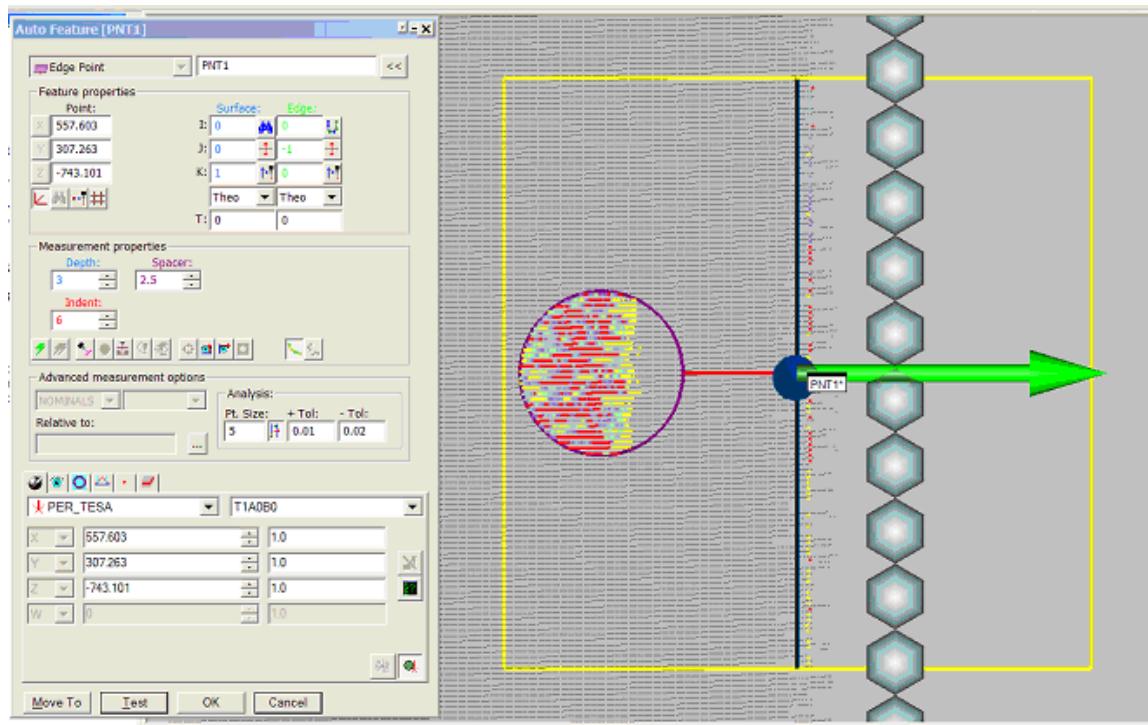
分析时, 每个参考平面点根据距离参考平面和测量曲面平面的距离来计算。

以下两图显示边界点激光图形分析:

- 图形分析示例 - 侧视图



- 图形分析示例 - 俯视图



边界点命令模式文本

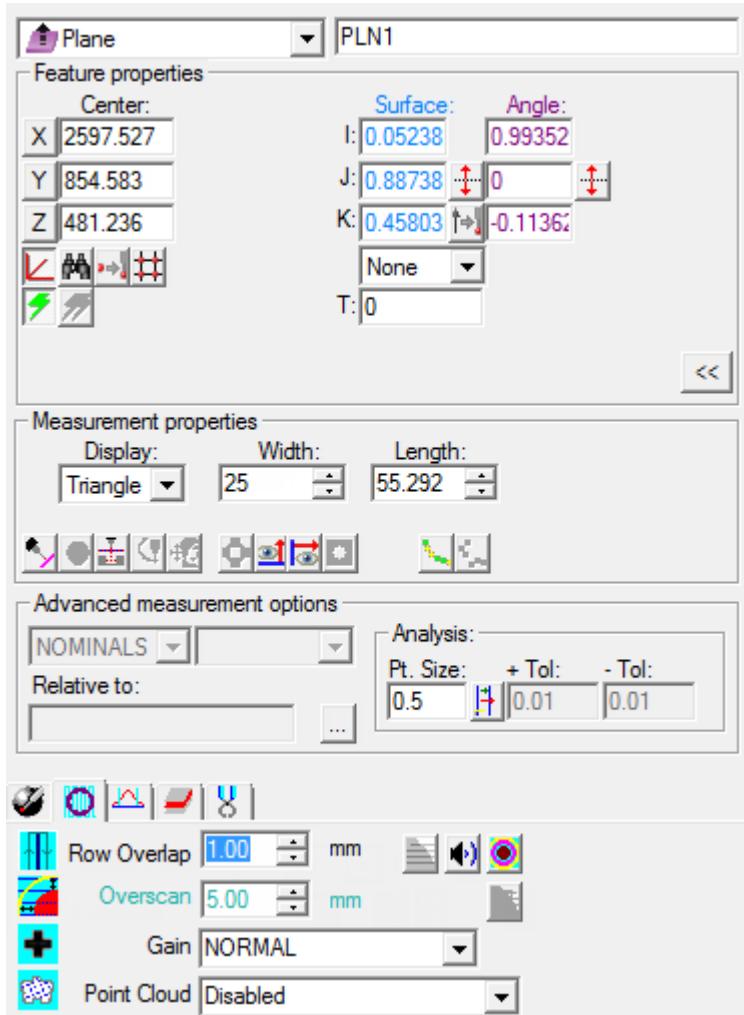
编辑窗口命令模式中的边界点命令类似如下：

```

点2 =特征/激光/边界点,笛卡尔
理论/<1.895,1.91,1>,<0,1,0>,<0,0,1>
实际/<1.895,1.91,1>,<0,1,0>,<0,0,1>
目标/<1.895,1.91,1>,<0,1,0>,<0,0,1>
显示特征参数=是
曲面1=理论_厚度,1
曲面2=理论_厚度,0
测量模式=标称
相对测量=无,无,无
自动测座=无
图形分析=无
特征定位器=无, 无, ""
显示_激光_参数=是
点云标识=禁用
传感器频率=25, 过扫描=2, 曝光量=18
过滤=无

```

Laser Plane



平面自动特征

要使用激光测头创建自动平面：

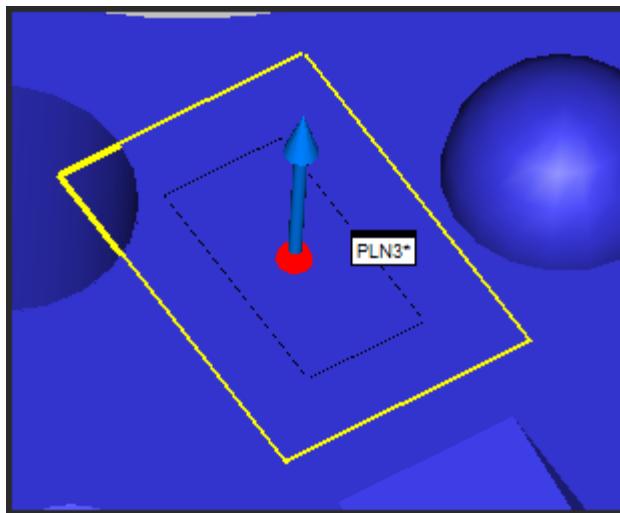
1. 访问**自动特征**对话框，选择**平面**。
2. 执行以下操作之一：
 - a. 在cad上单击给出平面位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。
 - b. 使用图形显示窗口的**激光视图**选项卡将机器移至平面中心。单击**从位置读取点**按钮。然后，手动输入显示、宽度、长度等其余信息。
 - c. 手动输入X、Y、Z、I、J、K、显示、宽度、长度等全部理论值。
3. 在**测头工具箱**选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在**激光扫描**、**激光过滤**，和**激光剪辑**属性选项卡中循环来输入信息。
4. 需要时单击**测试**按钮。**警告：**机器现在开始移动。
5. 单击**创建**按钮，接着**关闭**。

平面特定参数

宽度:该框中的值确定平面测量区域的宽度。

长度:该框中的值确定平面测量区域的长度。

显示: 可用于选择平面在“图形显示”窗口中的显示方式。可选择 **NONE**、**TRIANGLE** 或 **OUTLINE**。若选择 **NONE**，则不显示平面。若选择 **TRIANGLE**，PC-DMIS 将在平面正中心显示一个三角符号。若选择 **OUTLINE**，PC-DMIS 将显示平面各边的轮廓线。



“图形显示”窗口中采用 **OUTLINE** 显示（虚线）和“过扫描”（黄色矩形）的平面示例

平面命令模式文本

编辑窗口命令模式中的平面命令类似如下：

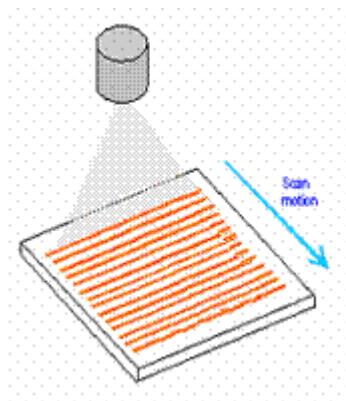
```
PNT1 =FEAT/LASER/EDGE POINT/DEFAULT,CARTESIAN,TRIANGLE
THEO/<-19.594,3.822,0>,<-1,0,0>,<0,0,1>
ACTL/<-19.594,3.822,0>,<-1,0,0>,<0,0,1>
TARG/<-19.594,3.822,0>,<-1,0,0>,<0,0,1>
深度=4
缩进=7
间距=1
显示特征参数=是
曲面1=理论_厚度,1
曲面2=理论_厚度,0
相对测量=无,无,无
自动测座=无
```

图形分析=无
显示_激光_参数=是
点云ID=COP2
水平剪切=9, 垂直剪切=9

自动平面路径

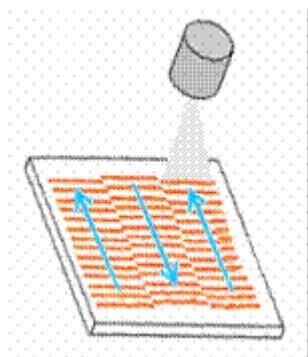
PC-DMIS为平面提供两个不同路径。根据圆直径和激光条纹可用部分的大小，PC-DMIS自动选择适当的路径。对于自动平面，PC-DMIS总是与条纹的方向垂直扫描。

路径1：较小宽度



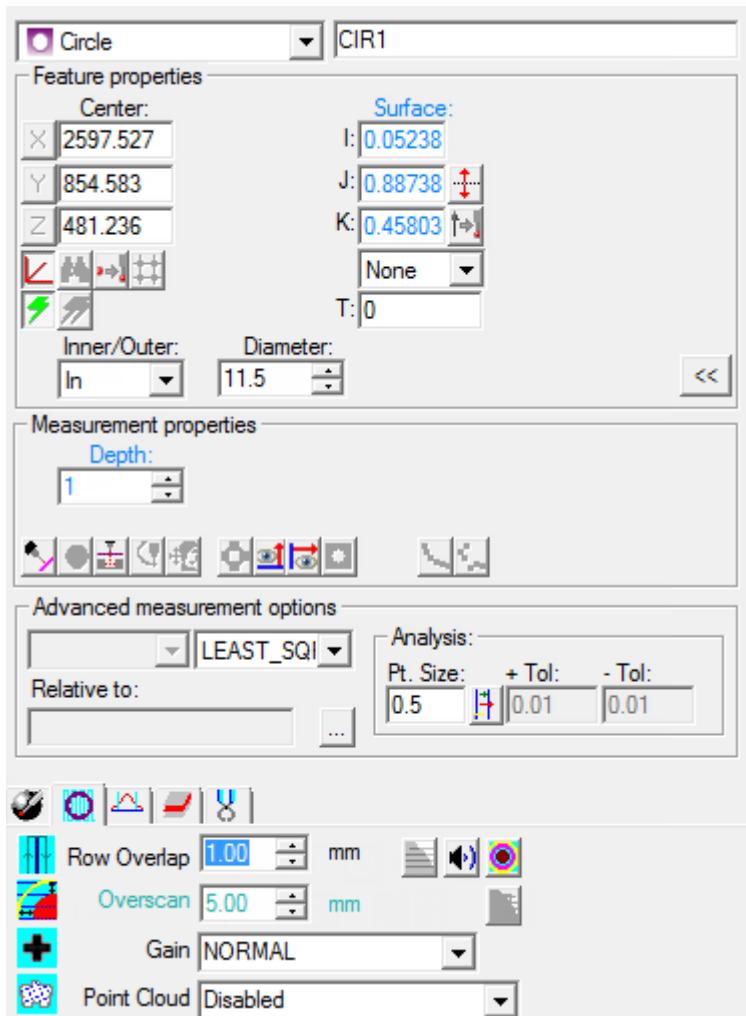
平面宽度小于条纹的可用部分。

路径2：较大宽度



平面宽度大于条纹的可用部分。

Laser Circle



圆自动特征

要创建激光自动圆：

1. 访问自动特征对话框，并选择圆。
2. 执行以下操作之一：
 - a. 在cad上点击给出圆位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。
 - b. 使用图形显示窗口的激光视图选项卡，将测量机移至圆位置。从特征属性区域，单击从测量机读取点 。然后手动输入直径、深度等其余信息。
 - c. 手动输入 X、Y、Z、I、J、K、直径、深度等全部理论信息。
3. 在测头工具箱选项卡中输入必要的信息。循环浏览激光扫描属性、激光筛选属性以及激光剪裁属性选项卡来输入信息。
4. 需要时单击测试按钮。**警告：**机器现在开始移动。
5. 单击创建按钮，然后单击关闭。



当前使用激光测头只能够测量内圆（孔）。

圆特定参数

直径: 此框指定圆的直径。当在“图形显示”窗口中用鼠标选定一个圆时，PC-DMIS 自动将 CAD 模型的圆直径插入该框。

深度: 该参数控制PC-

DMIS 使用什么数据计算特征的特点。您可以使用深度值去除一个倒角上的数据，也可以去除在特征计算中不需要的特征过渡部分。指定正值可以告知PC-

DMIS 沿着特征从哪个地方开始计算特征特点。深度为0时，将在曲面平面高度计算特征，使用离曲面平面尽可能低的深度处的数据。使用其他深度数据将使计算在指定深度处进行。由于硬件限制，如果对该特征类型使用高于0的深度值，深度值最小为0.3 mm (.01181英寸)。

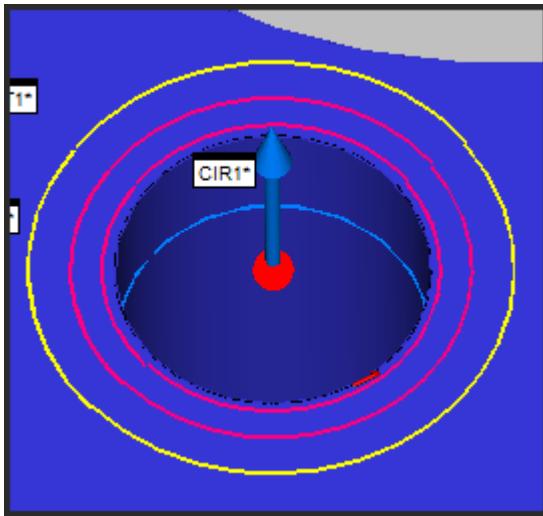


深度默认为0。此默认值适用于没有拉伸边界的平面特征。当零件绘图有特定要求时，只需将其更改为另外的值。否则，PC-DMIS 将无法成功在指定深度锁定点，将产生特征抽取模块中的特征计算误差。

例如，深度为3时表明您想使用3毫米（或英寸，取决于零件程序的单位）及以上的所有数据进行计算。如果指定0，则表明您要将所有可用数据用于计算。对于薄壁特征，0值可能有效，但是对于有一定深度的零件，可能就需要指定深度来获得准确结果。



即使指定了一个大于0的深度，测量结果也总是投影到特征所在的平面。



“图形显示”窗口中显示深度（蓝色圆）、环带（粉色圆）和过扫描（黄色圆）的圆示例

自动圆命令模式文本

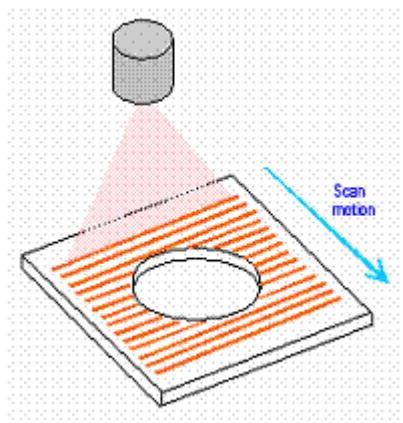
编辑窗口命令模式中的自动圆命令类似如下：

```
圆2 =特征/激光/圆,笛卡尔
理论/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,1.895
实际/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,1.895
目标/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>
角度 矢量=<0,0,1>
深度=3
显示特征参数=是
测量模式=标称
相对测量=无,无,无
自动测座=无
图形分析=无
特征定位器=无, 无, ""
显示_激光_参数=是
点云标识=禁用
传感器频率=25,过扫描=2,曝光量=18
过滤=无
```

自动圆路径

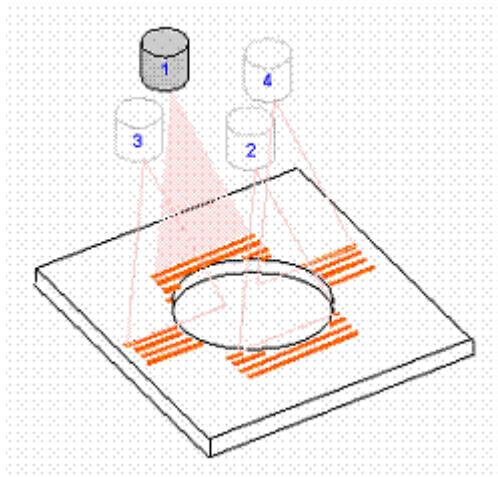
PC-DMIS为圆提供两个不同路径。根据圆直径和激光条纹可用部分的大小，PC-DMIS自动选择适当的路径。对于自动圆，PC-DMIS总是垂直于条纹的方向扫描。

路径1：较小的直径



圆的直径比条纹可用部分小

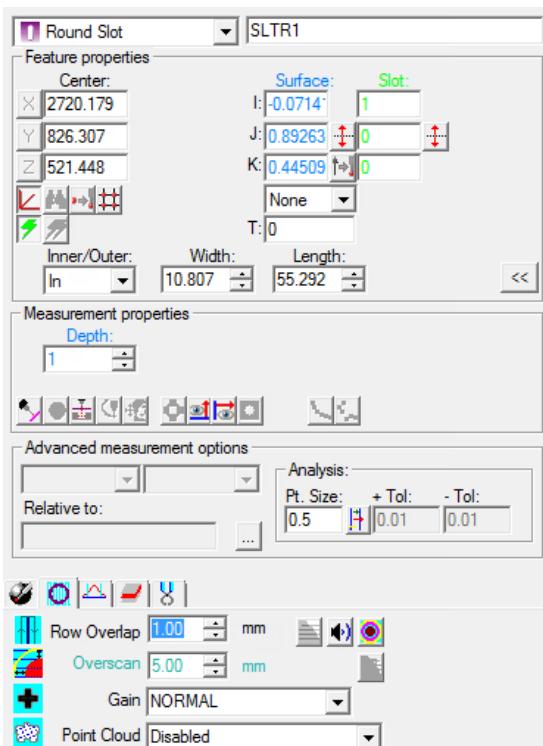
路径2：较大的直径



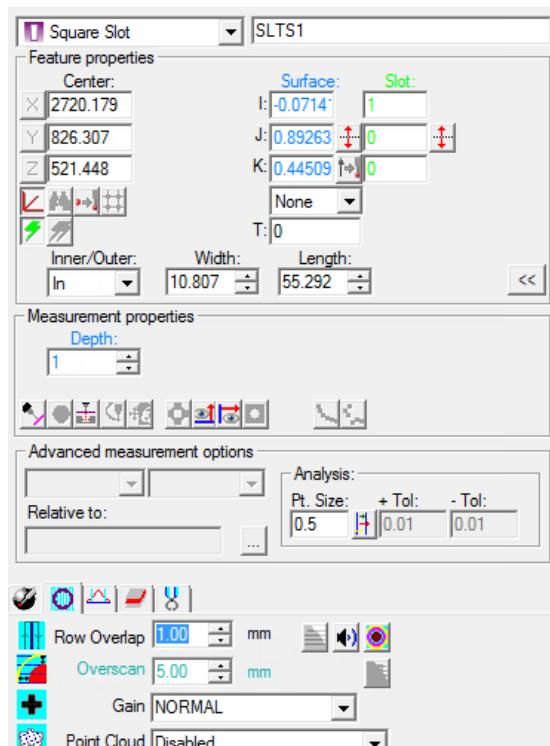
圆的直径比条纹可用部分大

注： 测量大直径圆的方法改善为测量1:30, 4:30, 7:30, 和 10:30四条通道，而不是图像中描述的12:00, 3:00, 6:00, 和 9:00。

Laser Slot



圆槽自动特征



方槽自动特征

要使用激光测头测量方槽:

1. 访问自动特征对话框，选择圆槽或方槽。
2. 执行以下操作之一：
 - a. 单击 CAD 以收集 X、Y、Z、I、J、K 信息：

圆槽:

1. 在图形显示窗口中单击槽的圆边。PC-DMIS 会提示您在同一条圆边上再单击两次。
2. 在此边界上点击两次。PC-DMIS 接着提示您在另外一个圆边界上点击。
3. 在另外一个圆边界上点击。PC-DMIS 提示您在那同一圆边界上再点击两次。
4. 在第二个圆边界上点击两次。PC-DMIS 建立了圆槽的方位。

方槽:

1. 在图形显示窗口中单击槽的长边。PC-DMIS 会提示您再单击同一条边上的其他位置以确定方槽的方向。
2. 在第二条边界上点击，与第一条成90度。
3. 在第三条边界上点击，与第二条成90度。设定宽度。
4. 点击第四条边界也是最后一条边界。设定长度。

- b. 使用图形显示窗口的激光视图选项卡，将测量机移至槽位置。单击从位置读取点按钮。
- 3. 手动输入 X、Y、Z、I、J、K、宽度、长度、深度、高度等全部理论值。
- 4. 在测头工具箱选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在激光扫描，激光过滤，和激光剪辑属性选项卡中循环来输入信息。
- 5. 需要时单击测试按钮。**警告：**机器现在开始移动。
- 6. 单击创建按钮，接着关闭。

槽特定参数

内/外：该列表可以选择槽是内槽（孔）还是外槽（键）。

宽度：此框中的值确定槽的宽度。

长度：此框中的值确定槽的长度。

深度：该参数控制PC-

DMIS使用什么数据计算特征的特点。您可以使用深度值去除一个倒角上的数据，也可以去除在特征计算中不需要的特征过渡部分。深度为0时，将在曲面平面高度计算特征，使用离曲面平面尽可能低的深度处的数据。使用其他深度数据将使计算在指定深度处进行。指定正值可以告知PC-DMIS沿着特征从哪个地方开始计算特征特点。由于硬件限制，如果对该特征类型使用高于0的深度值，深度值最小为0.3 mm (.01181英寸)。

例如，深度为3时表明您想使用3毫米（或英寸，取决于零件程序的单位）及以上的所有数据进行计算。如果指定0，则表明您要将所有可用数据用于计算。对于薄壁特征，0值可能有效，但是对于有一定深度的零件，可能就需要指定深度来获得准确结果。

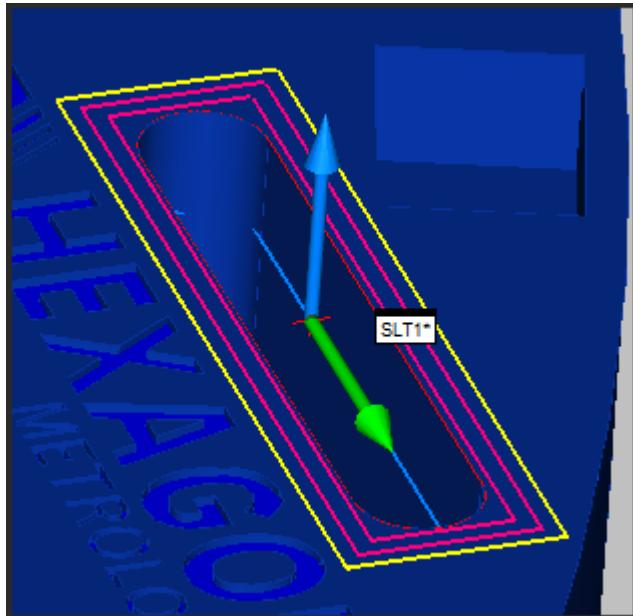


即使指定了一个大于0的深度，测量结果也总是投影到特征所在的平面。



深度默认为0。此默认值适用于没有拉伸边界的平面特征。当零件绘图有特定要求时，只需将其更改为另外的值。否则，PC-DMIS将无法成功在指定深度锁定点，将产生特征抽取模块中的特征计算误差。

槽（矢量）：这些框定义槽的方位。



“图形显示”窗口中显示深度（蓝色槽线）、环带（粉色矩形）和过扫描（黄色矩形）的圆槽示例

槽命令模式文本

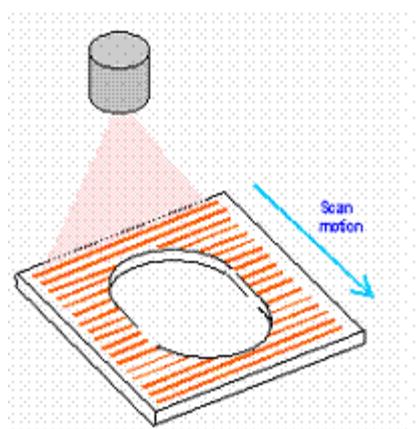
编辑窗口命令模式中的槽命令类似如下：

```
槽1 =特征/激光/方槽,笛卡尔  
理论/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,<0,1,0>,3,7  
实际/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,<0,1,0>,3,7  
目标/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>  
深度=3  
显示特征参数=是  
曲面=理论_厚度,1  
测量模式=标称  
相对测量=无,无,无  
自动测座=无  
图形分析=无  
特征定位器=无, 无, ""  
显示_激光_参数=是  
点云标识=禁用  
传感器频率=25,过扫描=2,曝光量=18  
过滤=无
```

自动圆槽路径

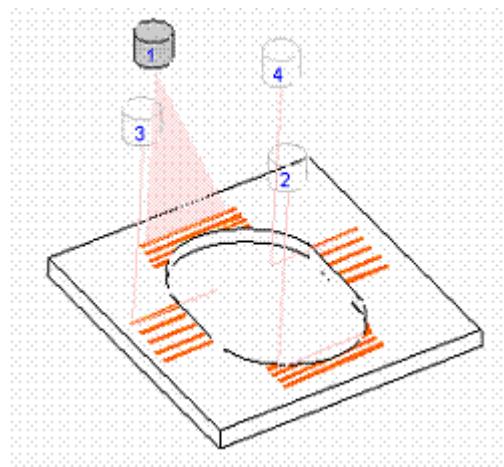
PC-DMIS在测量时根据圆槽宽度选取其中一种路径：

路径1：窄的宽度



圆槽宽度小于条纹的可用部分。

路径2：较大宽度

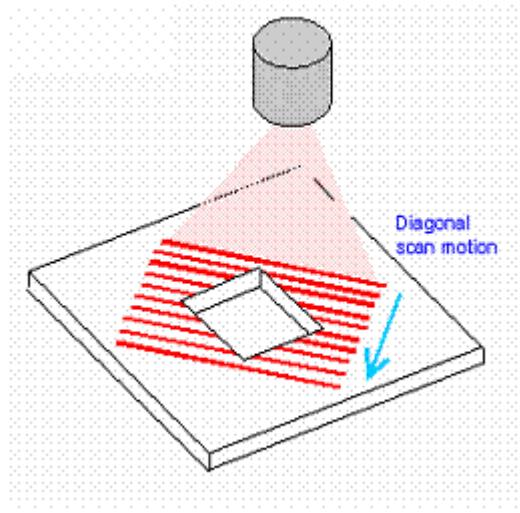


圆槽宽度大于条纹的可用部分。

自动方槽路径

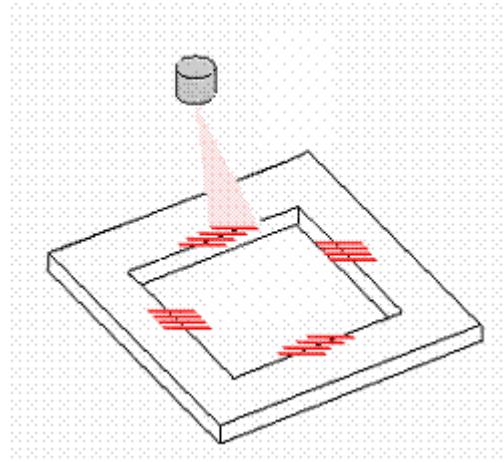
PC-DMIS必须按与槽成45度测量自动方槽（见下图）。PC-DMIS根据方槽尺寸选取两种路径之一。

路径1：小槽 - 使用激光测头测量一次。



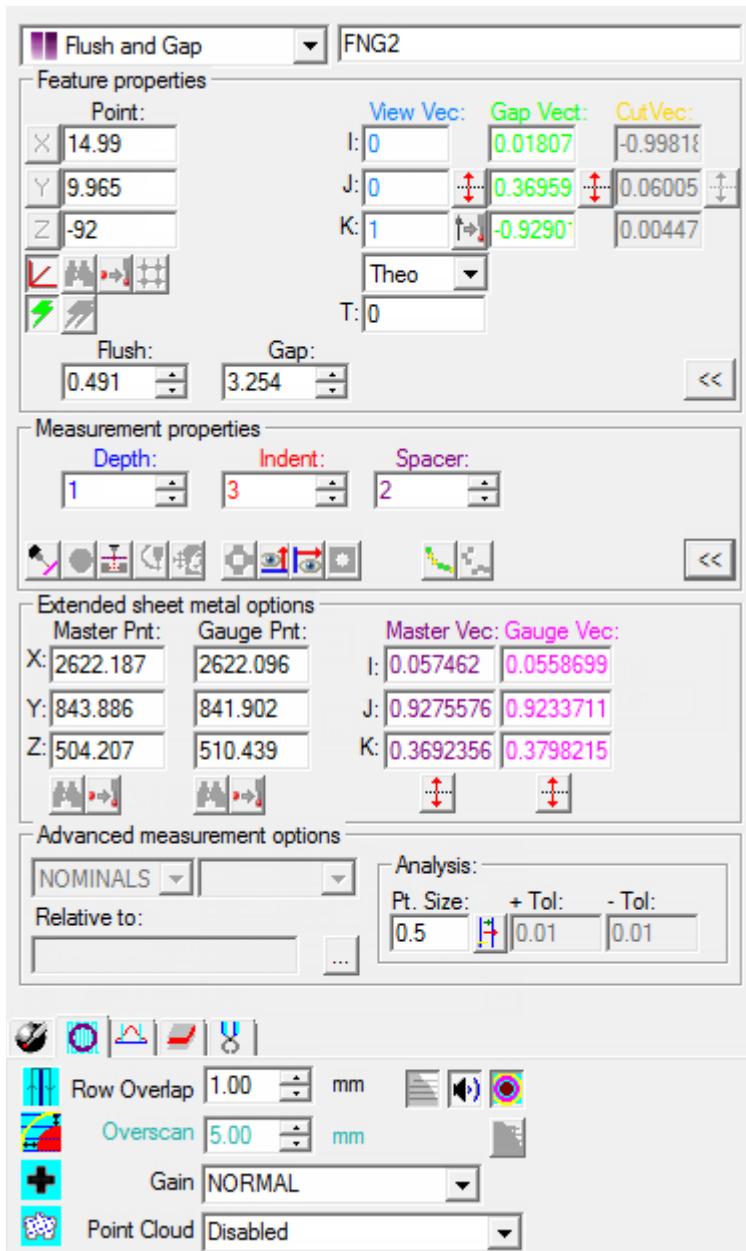
小方槽要求一次激光测头条纹。

路径2：大槽 - 使用激光测头的多次测量



大方槽要求多次激光测头条纹。

Laser Flush and Gap



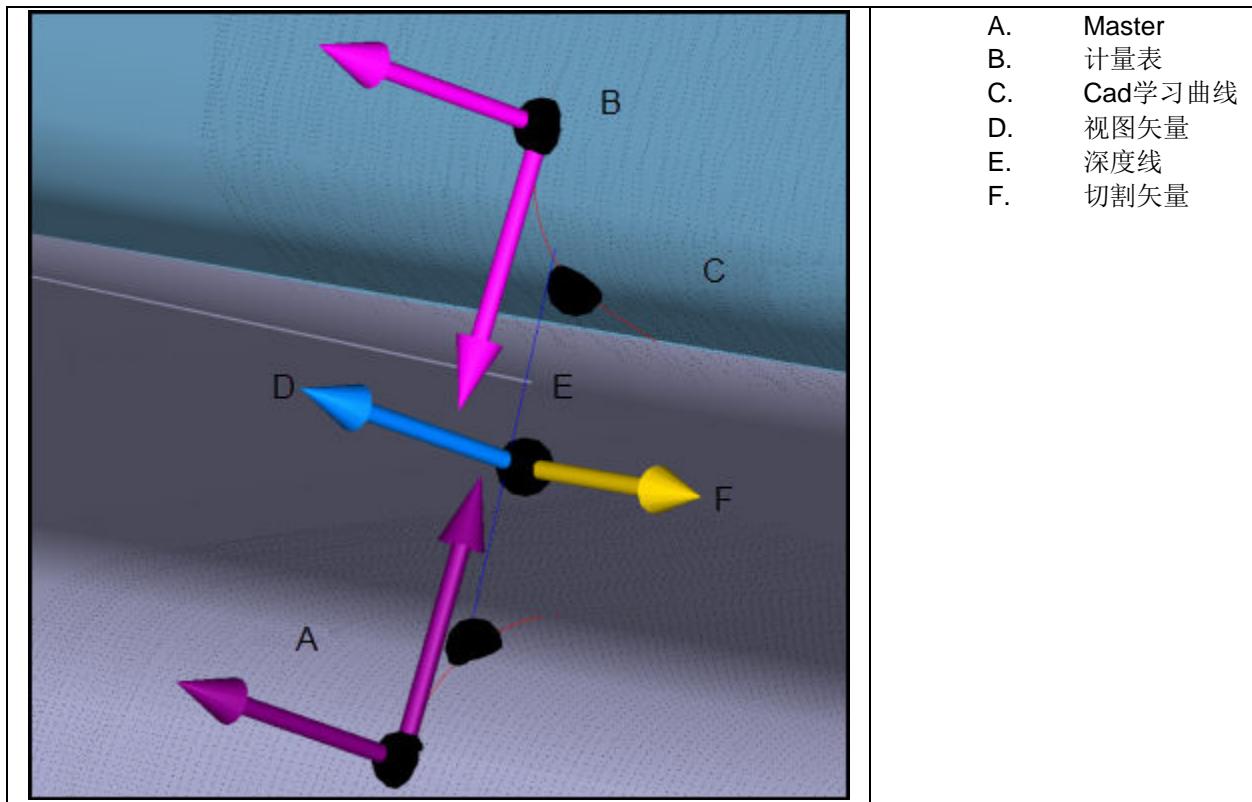
平差和缝宽自动特征

平差和缝宽测量两个匹配钣金件之间的高度差（平差）和两个匹配钣金件之间的距离（缝宽）。

要使用激光测头测量平差和缝宽，请访问自动特征对话框并选择**平差&缝宽**。此对话框自动展开**钣金件扩展选项**区域。此区域提供主和量器点的**XYZ**位置框和**IJK**矢量框。请遵循以下程序。

有CAD数据

1. 加载CAD模型。
2. 点击主面。
3. 点击标准面。



4. 这些点必须位于参考“平”曲面上，PC-DMIS将在此设置用于计算平差的平面，而不是在弯曲部分上。
5. PC-DMIS将学习理论平差。
6. PC-DMIS将从CAD模型学习曲线。
7. PC-DMIS将学习缝宽主面和标准面的点坐标和矢量。
8. PC-DMIS将应用定义深度值，并在刺穿曲线后计算指定深度的理论缝宽。
9. PC-DMIS也将计算切割矢量（沿rail）和缝宽方向（跨过rail）。
10. 设置缩进和间距值，使其只包括平曲面上的点，而不包括弯曲部分的点。
11. 根据需要设置其他参数。见“[平差和缝宽特定参数](#)”。
12. 在[测头工具箱](#)选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在[激光扫描](#)，[激光过滤](#)，和[激光剪辑](#)属性选项卡中循环来输入信息。
13. 需要时单击[测试](#)按钮。**警告：**机器现在开始移动。
14. 单击[创建](#)按钮，接着[关闭](#)。

平差和缝宽CAD选择功能

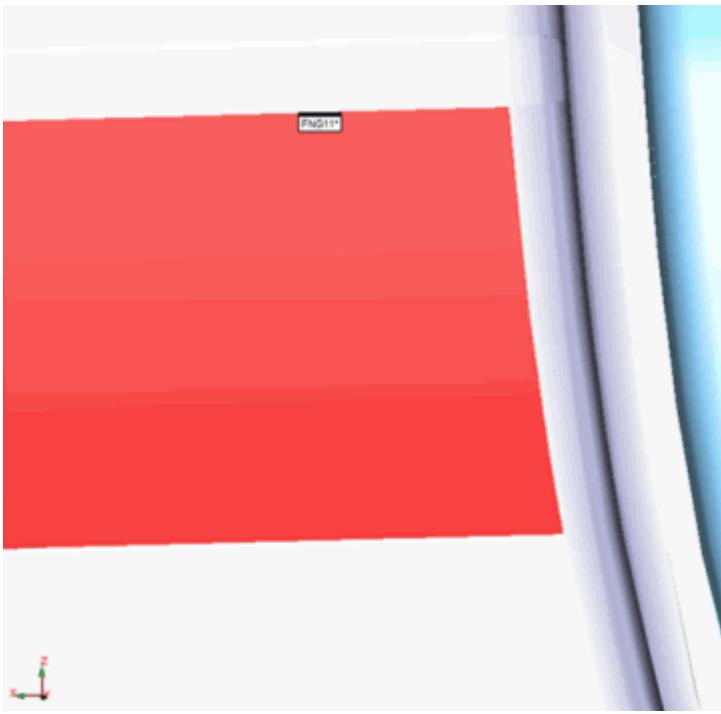
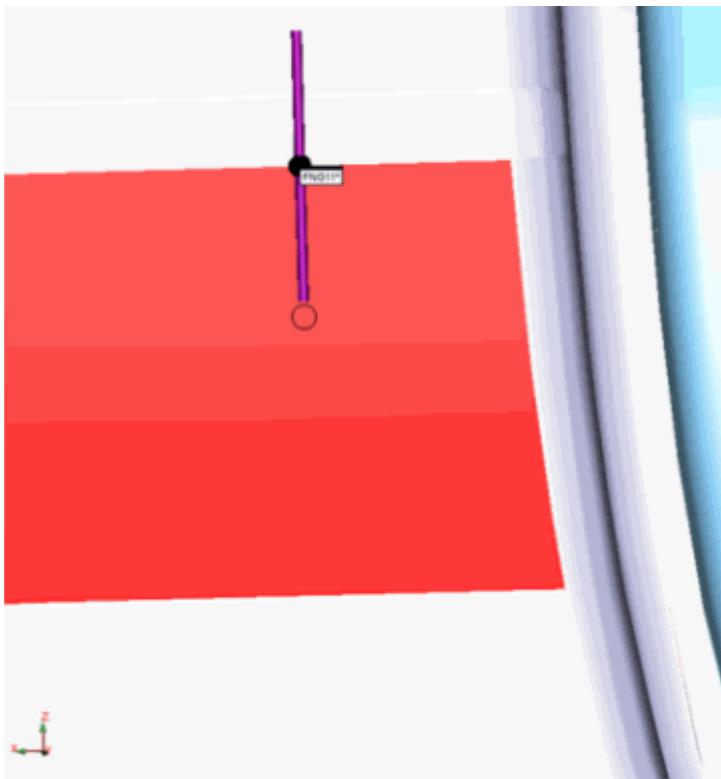
在定义或重新定义零件程序时，通常需要能够在所选曲面上重新点击第一个CAD点。

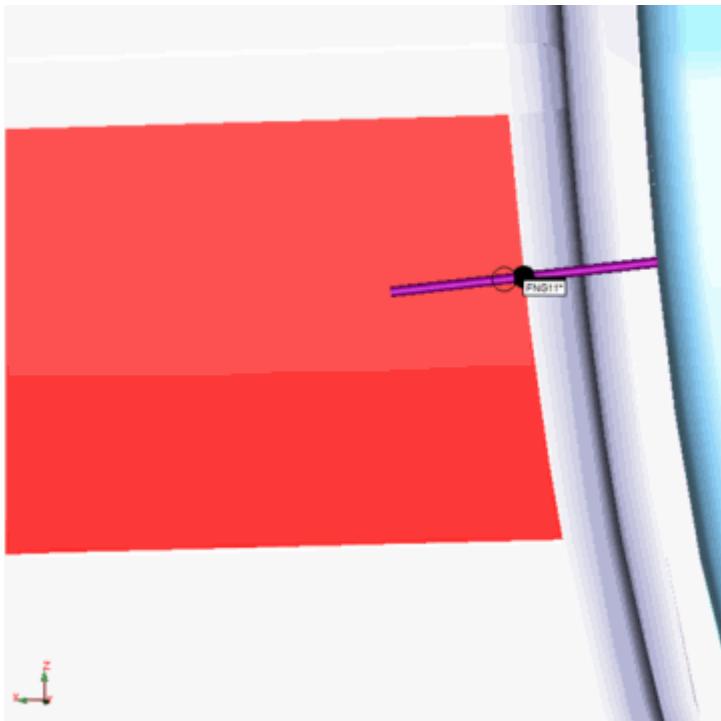
图形窗口中第一个点击的点，而不是主面点和边界矢量，现在显示为黑色的圆，中心是选中的点，并且所选曲面将突出显示。

有时候主面点位于错误的曲面边界位置，点需要重新点击。有以下两种方式：

1. 如果所需主面点位于突出显示曲面的边界上，那么只需在曲面上非常靠近边界处重新点击一个点。

2. 如果所需主面点不在突出显示的曲面上，则点击画出的圆区域将重置界面。PC-DMIS将准备好重新采第一个点。为了帮助重新定义新曲面选择，先前曲面将保持突出显示。见下图。





平差和缝宽 CAD 选择功能示例

无CAD数据

1. 使用“图形显示”窗口的**激光视图**选项卡，将测量机移至缝宽位置。
2. 单击**从位置读取点**按钮。
3. 手动键入所有理论xyz和ijk值。包括平差和缝宽点，**视图矢量**，**Gap Dir**（缝宽方向），**Master Pnt**（主面点），**Gauge Pnt**（标准面点），**Master Vec**（主面矢量），和**Gauge Vec**（标准面矢量）。
4. 注意，如果更改了某些参数，同时也没有任何CAD数据的情况下，PC-DMIS将自动调整一些参数值。参见“[自动调整平差和缝宽值](#)”。
5. 设置**缩进**和**间距**值，使其只包括平曲面上的点，而不包括弯曲部分的点。
6. 根据需要设置其他参数。见“[平差和缝宽特定参数](#)”。
7. 在**测头工具箱**选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在**激光扫描**，**激光过滤**，和**激光剪辑**属性选项卡中循环来输入信息。
8. 需要时单击**测试**按钮。**警告：**机器现在开始移动。
9. 单击**创建**按钮，接着**关闭**。

平宽和缝差特定参数

关于这些参数的视觉示例，请参考以下图表：

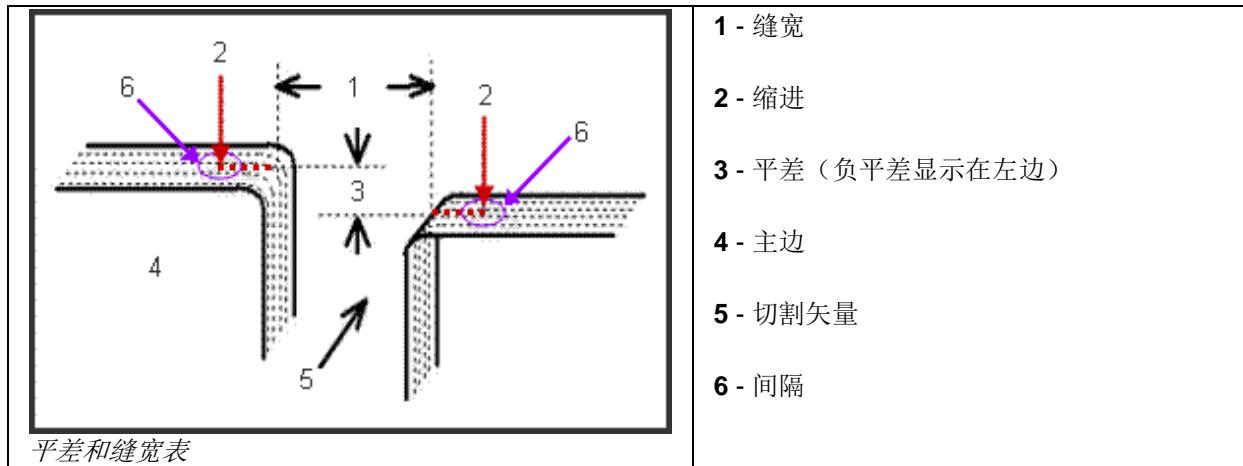
平差: 此框决定两个配对薄壁件零件之间的高度差。平差值的正负取决于是高于还是低于主边。

缝宽: 此框决定两个配对薄壁件零件之间的距离（位于相同平面）。

缩进: 缩进指定在离缝宽边界多远处进行平差测量。

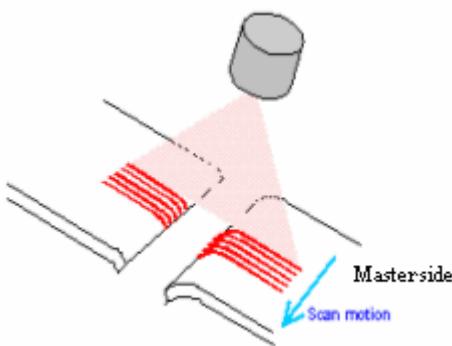
间隔: 位于缩进点的圆，用于计算出使用的曲面矢量。

缝宽方向（矢量）: 特征属性区域中的这些框可用于定义缝宽的方向。



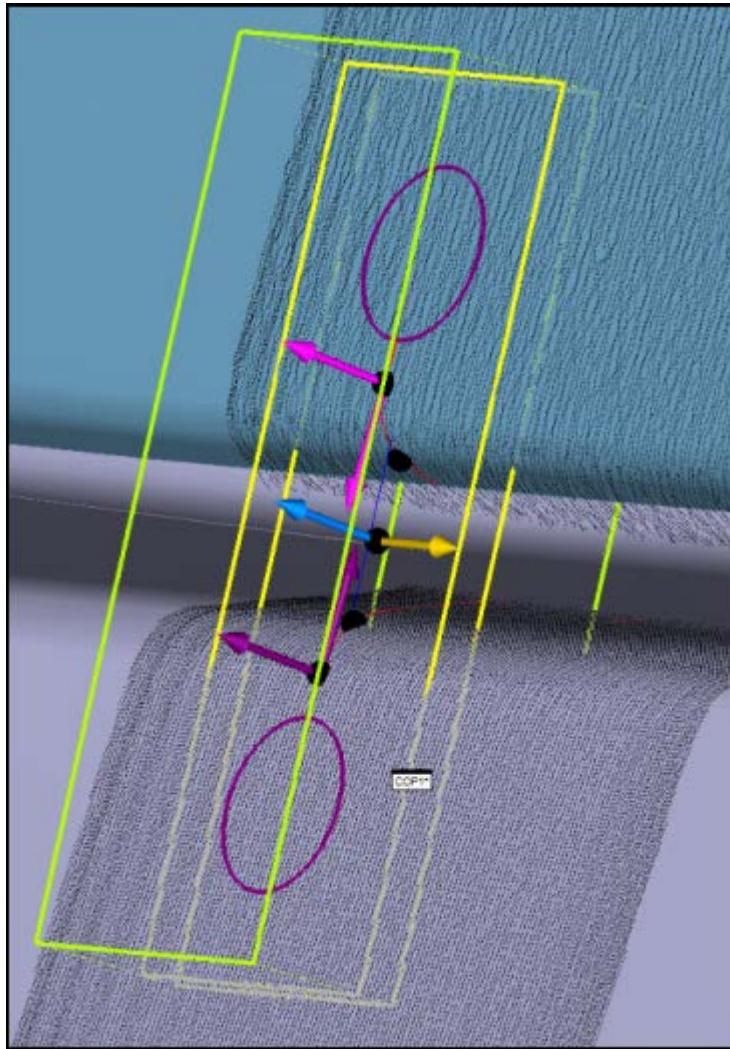
主面总是在扫描/缝宽方向的左边。

扫描方向由指定的切割矢量控制，而不是由激光条纹方向控制。



扫描方向

主面总是在切割矢量的左边。



“图形显示”窗口中的平度和间隙显示缩进（红线）、空格（紫色圆）、深度（蓝线）、水平剪裁区域（黄线）、垂直剪裁区域（绿色）、视矢量（蓝色箭头）及切矢量（黄色箭头）。

平差和缝宽命令模式文本

编辑窗口命令模式中的平差和缝宽命令类似如下：

平差和缝宽2 =特征/激光/平差和缝宽/默认,笛卡尔

理论/<124.012,13.241,0>,<0,0,1>,<1,0,0>,0,7.985

实际/<124.012,13.241,0>,<0,0,1>,<1,0,0>,0,7.985

目标/<124.012,13.241,0>,<0,0,1>

主面点

理论/ <128, 13.241, 0>, <0, 0, 1>

实际/ <0, 0, 0>, <0, 0, 0>

标准面点

理论/ <120, 13.241, 0>, <0, 0, 1>

实际/ <0, 0, 0>, <0, 0, 0>

切割平面矢量<0, 1, 0>, <0, 1, 0>

深度=1

缩进=3

间距=1.5

显示特征参数=否

显示_激光_参数=是

点云标识=禁用

缩放=2A, 增益=一般, 重叠=1

过扫描=5

缩减过滤器=关

过滤行=禁用

剪辑顶部=100, 底部=0, 左=0, 右=100

声音=开

水平剪辑=2, 垂直剪辑=5

平差和缝宽图形分析

平差和缝宽分析包括这三个区域。请参考此主题底部的图表：

1. 缝宽区域 -

在缝宽区域中，分析的点位于中心在缝宽点的框中，沿缝宽矢量定向。框的高度是缝宽长度值的60%。宽度是缝宽长度值的130%。

2. 主面平差区域 -

在主平差区域，点分析区域开始于主面点，方向与主面界矢量相反。长度值是缝宽长度值的60%。

3. 标准面平差区域 -

在标准平差区域，点分析区域开始于标准面点，方向与标准面界矢量相反。长度值是缝宽长度值的60%。

平差和缝宽分析使用这些测量条目进行。

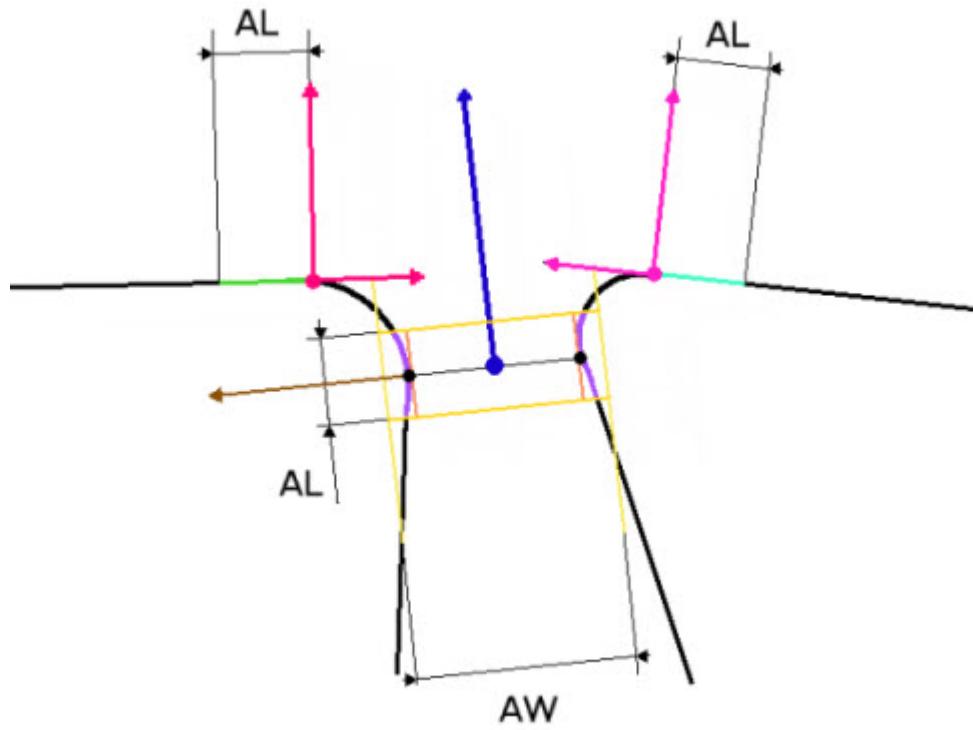
- 缝宽点和矢量
- 主面点
- 主面曲面和边界矢量
- 标准面点
- 标准面曲面和边界矢量

PC-DMIS计算平差和缝宽测量点与这四个测量参考平面间的距离：

- 前两个平面是缝宽分析参考平面，根据两个测量最小距离点（计算缝宽距离）和测量缝宽矢量定义。
- 第三个平面是测量主面分析参考平面。根据测量主面点和测量主面点曲面矢量定义。
- 第四个平面是测量标准面分析参考平面。根据测量标准面点和测量标准面点曲面矢量定义
- 。

为了减少分析时间，PC-DMIS仅使用与切割平面最近的点（小于0.5毫米或0.19685英尺）。

图形分析图表



图例：

AL 分析长度。是缝宽长度值的60%。

AW 分析宽度。是缝宽长度值的130%。

● 最小距离点

→ 缝宽矢量

→ 缝宽点和视图矢量

→ 标准面点和矢量

→ 主面点和矢量

● 主面平差分析区域。参考平面。

● 标准面平差分析区域。参考平面。

● 缝宽分析区域



缝宽分析参考平面

自动调整平差和缝宽值

注意，如果更改了某些平差和缝宽参数，同时在没有任何CAD数据的情况下，PC-DMIS将自动调整一些参数值。此主题详细讨论了更改的内容以及软件怎样计算这些自动值。

提示： 查看以下等式时使用这些缩略语：

CPV = 切割平面矢量

VV = 视图矢量

x = 交叉乘积

GV = 缝宽矢量

GD = 缝宽距离

GP = 缝宽点

GPV = 缝宽点矢量

当键入缝宽点值或使用读取位置对其更改时...

- 当前测头矢量用作视图矢量。
- 当前条纹矢量用作缝宽矢量。
- 新的切割平面位于缝宽点，并且新的切割平面矢量计算为：` $CPV = VV \cdot x(GV)$ `
- 主面点和标准面点估计为沿缝宽矢量离新缝宽点` $(GD)/2$ `处。

如果平差距离为正，主面点沿视图矢量平移平差值。

如果平差距离为负，标准面点沿视图矢量平移平差值。

- 主面曲面矢量和标准面曲面矢量使用视图矢量设置。

键入视图矢量值时...

- 新的切割平面位于缝宽点，并且新的切割平面矢量计算为：` $CPV = VV \cdot x(GV)$ `
- 缝宽矢量计算为与新的视图矢量垂直：` $GV=CPV \cdot x(VV)$ `
- 主面曲面矢量和标准面曲面矢量投影至新的切割平面。
- 主面点和标准面点投影至新的切割平面。

键入缝宽矢量值时...

- 新的切割平面位于缝宽点，并且新的切割平面矢量计算为：` $CPV = VV \cdot x(GV)$ `
- 视图矢量计算为与新的缝宽矢量垂直：` $VV=GV.x(CPV)$ `.
- 主面曲面矢量和标准面曲面矢量投影至新的切割平面。
- 主面点和标准面点投影至新的切割平面。

当键入主面点值或使用读取位置对其更改时...

- 新切割平面计算为垂直于视图矢量和主面点减缝宽点：` $CPV=VV.x(MSP-GP)$ `
- 缝宽矢量计算为与新视图矢量垂直。` $GV = CPV.x(VV)$ `

- 主面曲面矢量，标准面曲面矢量和标准面点平移至新切割平面。

当键入标准面点值或使用读取位置对其更改时...

- 新切割平面计算为中心于新主面点，垂直于于视图矢量和主面点减标准面点: `CPV=VV.x(M SP-GSP)`
- 缝宽矢量计算为与新视图矢量垂直: `GV=CPV . x(VV)`
- 主面曲面矢量，标准面曲面矢量和缝宽点平移至新切割平面。

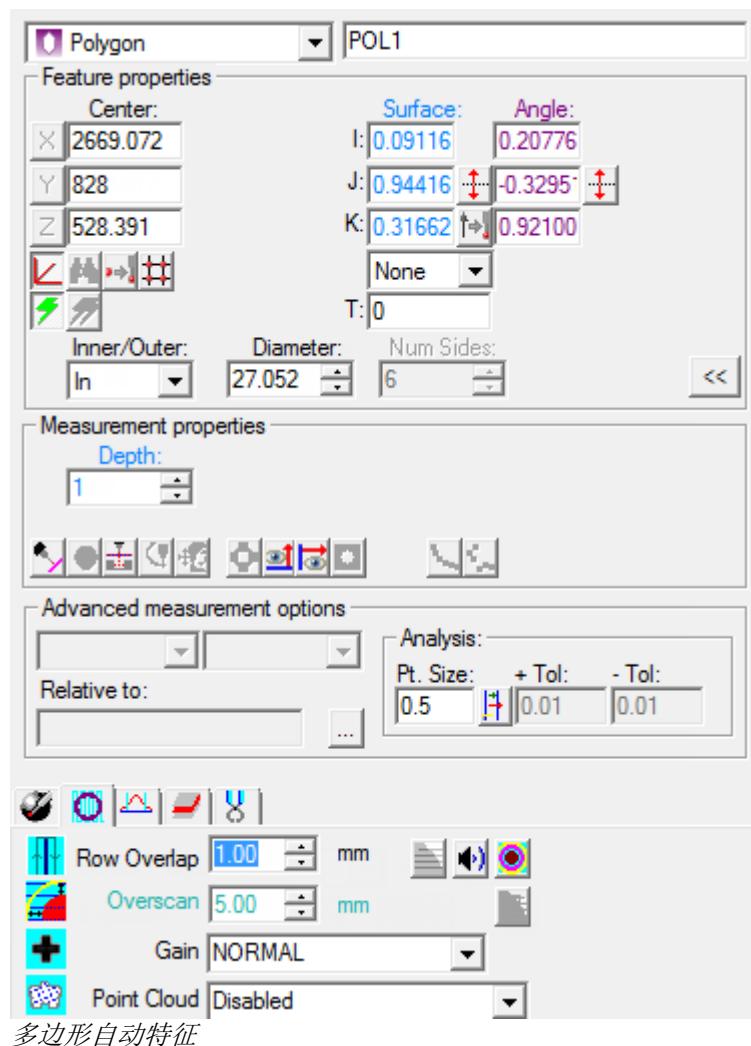
键入平差距离值时...

- 主面点和/或标准面点沿主面或标准面曲面矢量以新平差值平移。

键入距离值时...

- 主面点和/或标准面点沿缝宽矢量以新缝宽值平移。

Laser Polygon



当前，您只能使用该对话框测量六边形特征（有六条边的多边形）。

要使用激光测头测量六边形特征：

1. 访问自动特征对话框，选择**多边形**。
2. 执行以下操作之一：
 - a. 在cad上点击给出多边形位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。
 - b. 使用图形显示窗口的**激光视图**选项卡，将测量机移至球体位置。单击**从位置读取点**按钮。然后手动输入直径等其余信息。
 - c. 手动输入X、Y、Z、I、J、K、直径等全部理论值。
3. 在**测头工具箱**选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在**激光扫描**，**激光过滤**，和**激光剪辑**属性选项卡中循环来输入信息。
4. 需要时单击**测试**按钮。**警告：**机器现在开始移动。
5. 单击**创建**按钮，接着**关闭**。

多边形特定参数

边数：此参数定义用于多边形的边数。对于激光设备，自动特征多边形的变数固定为6。

直径：该框中的值定义多边形直径。

深度：该参数控制PC-

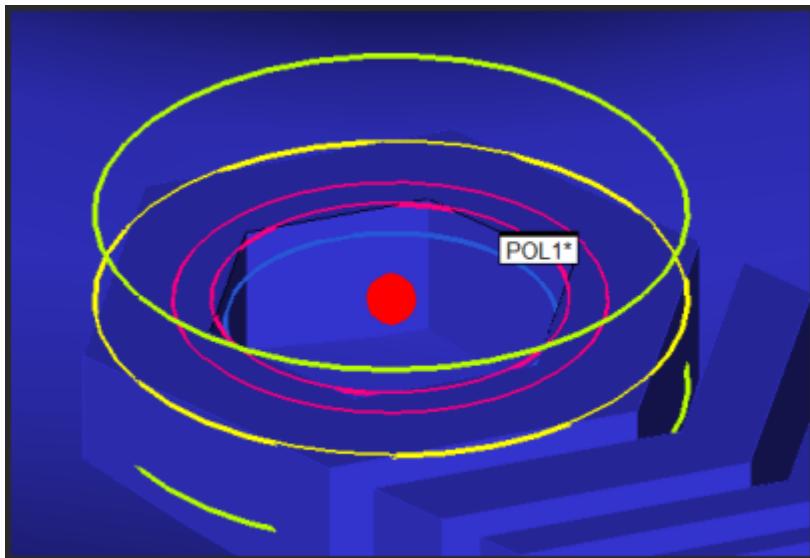
DMIS使用什么数据计算特征的特点。您可以使用深度值去除一个倒角上的数据，也可以去除在特征计算中不需要的特征过渡部分。指定正值可以告知PC-

DMIS沿着特征从哪个地方开始计算特征特点。深度为0时，将在曲面平面高度计算特征，使用离曲面平面尽可能低的深度处的数据。使用其他深度数据将使计算在指定深度处进行。由于硬件限制，如果对该特征类型使用高于0的深度值，深度值最小为0.3 mm (.01181英寸)。

 深度默认为0。此默认值适用于没有拉伸边界的平面特征。当零件绘图有特定要求时，只需将其更改为另外的值。否则，PC-DMIS将无法成功在指定深度锁定点，将产生特征抽取模块中的特征计算误差。

例如，深度为3时表明您想使用3毫米（或英寸，取决于零件程序的单位）及以上的所有数据进行计算。如果指定0，则表明您要将所有可用数据用于计算。对于薄壁特征，0值可能有效，但是对于有一定深度的零件，可能就需要指定深度来获得准确结果。

 即使指定了一个大于0的深度，测量结果也总是投影到特征所在的平面。



“图形显示”窗口中显示环带（粉色圆）和水平过扫描（黄色圆）、垂直过扫描（绿色圆）以及深度（蓝色）的多边形示例

多边形命令模式文本

编辑窗口命令模式中的多边形命令类似如下：

多边形1 =特征/激光/多边形,笛卡尔

理论/<1.0379,1.9488,0.5906>,<0,0,1>,<0.8660254,-0.5,0>,0.5118

实际/<1.0379,1.9488,0.5906>,<0,0,1>,<0.8660254,-0.5,0>,0.5118

目标/<1.0379,1.9488,0.5906>,<0,0,1><0.8660254,-0.5,0>

边数=6

深度=0

显示特征参数=否

显示_激光_参数=是

点云标识=禁用

传感器频率=30, 交叠=0.0394

过扫描=0.0787, 曝光量E=35

过滤=无

像素指示器=灰度总计, 最小=30, 最大=300

剪辑顶部=100, 底部=0, 左=0, 右=100

环带=否

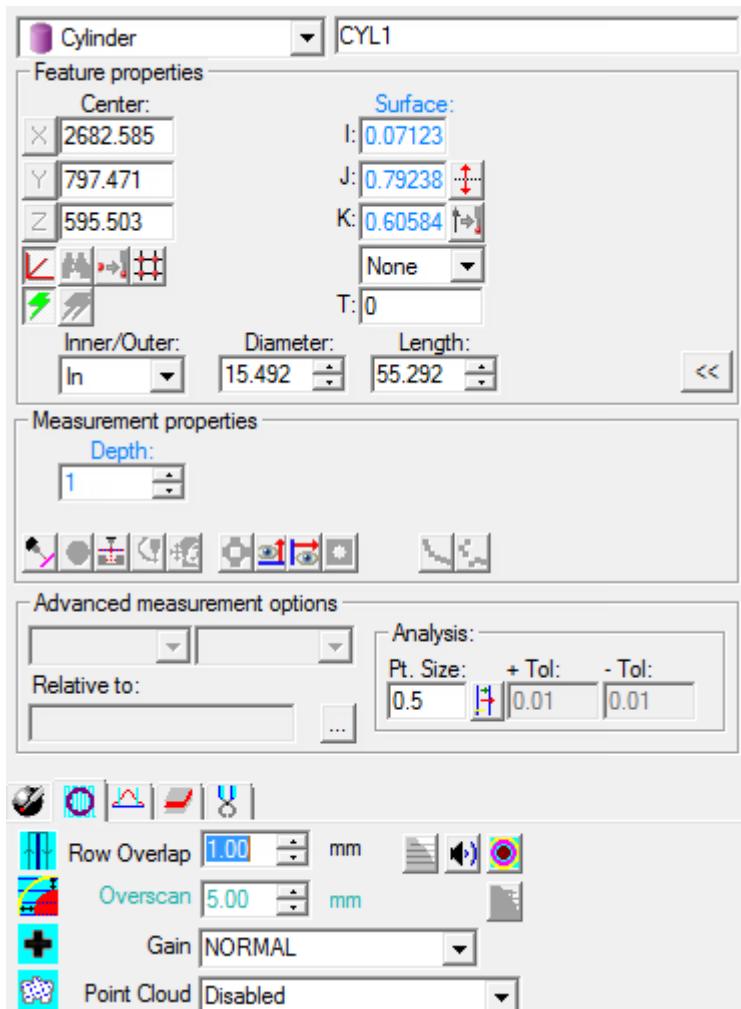
自动多边形路径

PC-DMIS使用角度IJK矢量来确定扫描方向。



特征的扫描线或激光条纹（如2）与特征的角度矢量（如1）垂直。

Laser Cylinder



圆柱自动特征

要使用激光测头测量圆柱：

1. 访问自动特征对话框，选择圆柱。
2. 从内/外框中选择内或外。
3. 执行以下操作之一：
 - a. 在cad上点击给出圆柱位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。

- b. 使用图形显示窗口的激光
视图选项卡将机器移动至圆柱位置。单击从位置读取点按钮。然后手动输入内/外值、直径、长度等其余信息。
 - c. 手动输入 X、Y、Z、I、J、K、内/外值、直径、长度、深度等全部理论值。
4. 在测头工具箱选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在激光扫描，激光过滤，和激光剪辑属性选项卡中循环来输入信息。
5. 需要时单击测试按钮。警告：机器现在开始移动。
6. 单击创建按钮，接着关闭。

注：特征位置和方向矢量定义圆柱轴中心。

圆柱特定参数

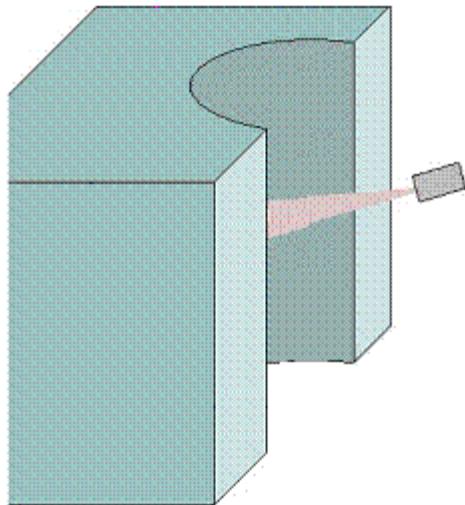
直径：此框中的值定义圆柱直径。

长度：此框中的值提供圆柱轴的长度（高度）。长度参数只作为标称值有效。不会进行实际长度测量。

内/外：此参数定义圆柱是内圆柱（孔）还是外圆柱（键）。

重要：

使用激光不可能完整测量内圆柱孔。只能测量一半圆柱，例如块状中切入的一个圆柱形通道（参见以下示例）。



注：测头工具箱激光扫描属性选项卡上的过扫描值应该使用负值，这与其他激光自动特征不同。这限制了测量沿圆柱轴在圆柱区域内进行。

深度：

该参数，相对于圆柱外直径（外圆柱）或圆柱中心轴（内圆柱），控制激光焦点位置。这样可以控制激光条纹落在圆柱曲面的方式，方法是指定激光与圆柱曲面的远近。对于内部特征，深度0意味着激光测头中心位于圆柱中心轴上。对于外部特征，意味着在外圆柱的曲面上。

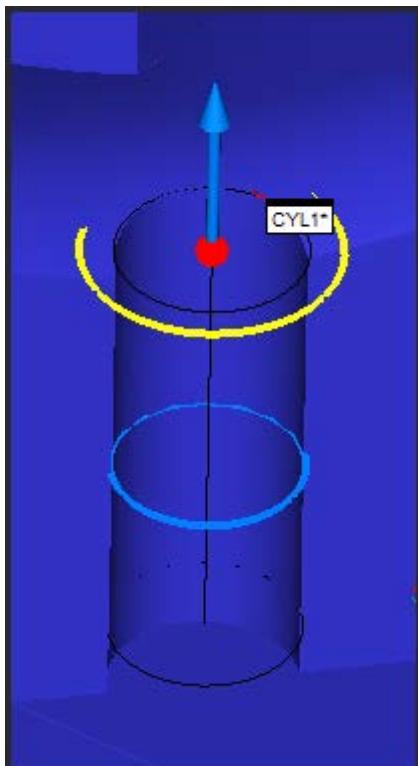
- 负的深度值将激光测头中心从圆柱曲面移开。
- 正的深度值将激光测头中心移动靠近圆柱曲面。

测量模式: 如果内/外设置为外, 此列表显示。可以选择圆柱或键, 进一步定义测量模式。如果是外圆柱, 平面部分就没有意义了; 如果有的话, 必须避免。如果是键, 需要测量平面。选择键, 显示中心偏置和搜索距离测量属性。

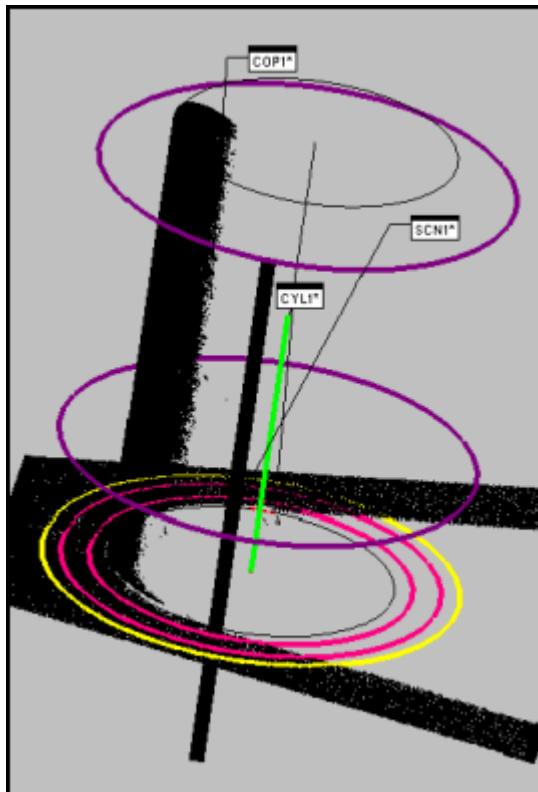
中心偏置: 此值确定键的圆柱部分的中心。

搜索长度: 此值指定圆柱的长度部分。

 深度默认为0。此默认值适用于没有拉伸边界的平面特征。当零件绘图有特定要求时, 只需将其更改为另外的值。否则, PC-DMIS将无法成功在指定深度锁定点, 将产生特征抽取模块中的特征计算误差。



内圆柱样例显示深度（蓝色圆），长度（底部圆）和过扫描（黄色圆）。



样例键圆柱显示搜索长度（紫色圆），中心偏置（绿线），搜索长度（紫色）和过扫描（黄色圆）和环带（粉红圆）。

圆柱命令模式文本

键圆柱样例

```
圆柱1 =特征/激光/圆柱/默认,笛卡尔,外  
理论/<3.1425,2.7539,0>,<0,0,1>,0.25,0.25  
实际/<3.1425,2.7539,0>,<0,0,1>,0.25,0.25  
目标/<3.1425,2.7539,0>,<0,0,1>  
深度=0  
测量模式=键  
中心偏置=0  
搜索长度=0  
显示特征参数=否  
显示_激光_参数=是  
点云ID=COP1  
水平剪切=0.0787, 垂直剪切=0.0787
```

内圆柱样例

```
圆柱2 =特征/激光/,圆柱2=特征/激光,笛卡尔,内  
理论/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,1.895,7  
实际/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,1.895,7
```

目标/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>

深度=3

显示特征参数=是

曲面=理论_厚度,1

测量模式=标称

相对测量=无,无,无

自动测座=无

图形分析=无

特征定位器=无, 无," "

显示_激光_参数=是

点云标识=禁用

传感器频率=25, 过扫描=2, 曝光量=18

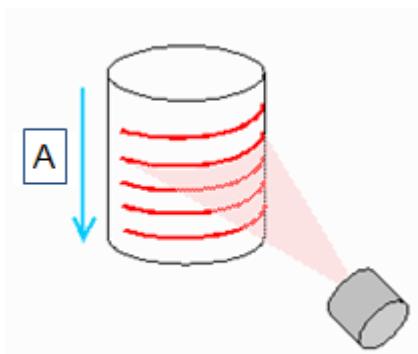
过滤=无

自动圆柱路径

圆柱测量

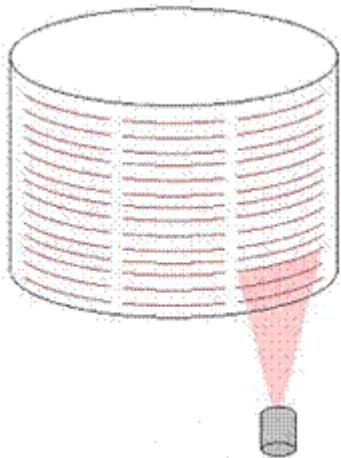
调整激光视图中的处理窗口，使其涵盖尽量多的圆柱曲面。激光平面必须大致与圆柱轴垂直（少于30度的偏离）。PC-DMIS根据圆柱直径在测量时取这些路径中的一个：

路径1：单扫描



圆柱直径小于条纹的可用部分。A为扫描运动。

路径2：多扫描

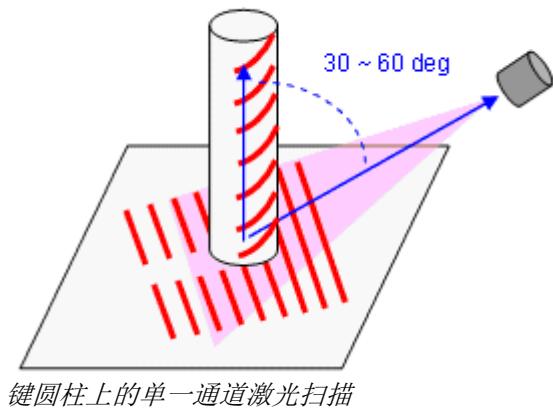


圆柱直径大于条纹的可用部分。

键测量

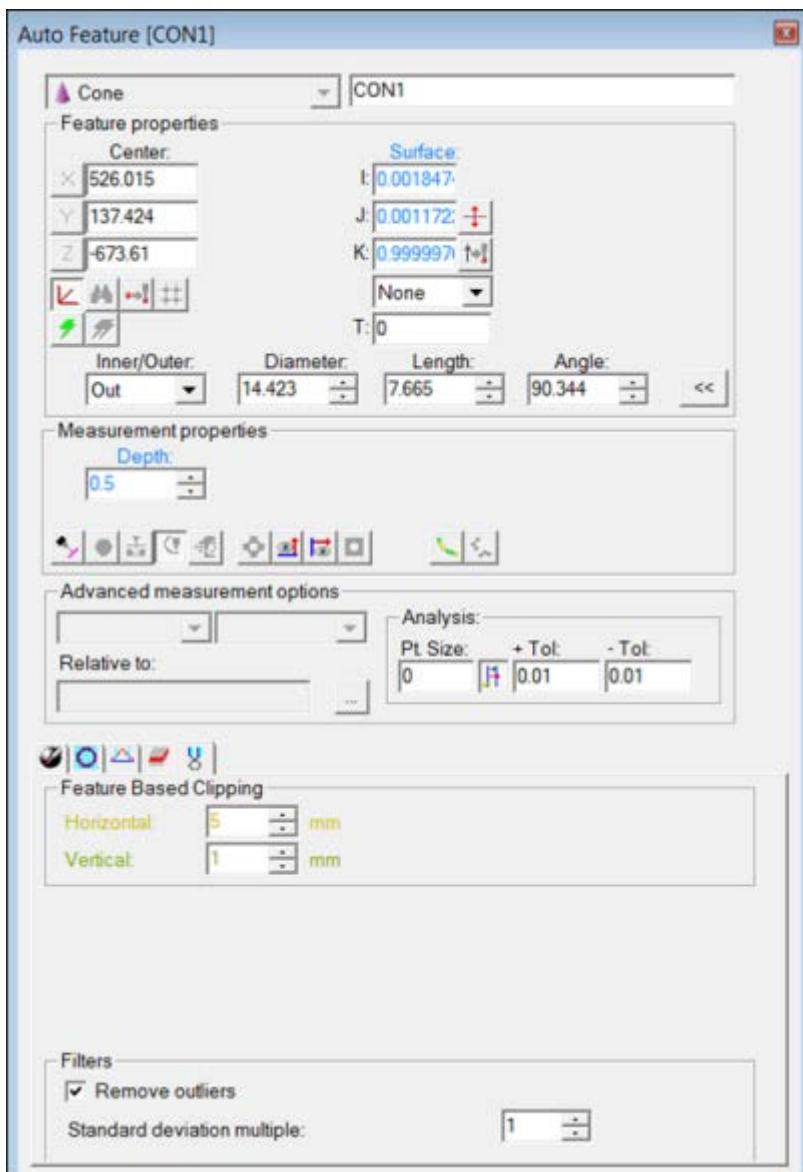
单扫描

调整激光视图中的处理窗口，使其涵盖尽量多的圆柱曲面。激光平面必须与圆柱轴大致成 30~60 度。扫描必须捕捉键中加载圆柱的基底平面。



键圆柱上的单一通道激光扫描

Laser Cone



圆锥自动特征

要使用激光测头测量圆锥：

1. 访问自动特征对话框，选择圆锥。
2. 从内/外框中，选择内或外。
3. 执行以下操作之一：
 - 单击 CAD，指定圆锥的位置和矢量，然后手动输入任何其余信息。
 - 使用图形显示窗口的激光

视图选项卡，将测量机移至圆锥位置。单击从位置读取点按钮。然后手动输入内/外值、直径、长度等其余信息。

- 手动输入 X、Y、Z、I、J、K、内/外值、直径、长度、深度等全部理论值。

4. 在测头工具箱选项卡中输入必要的信息。您可以循环浏览选项卡上的**激光扫描**、**激光筛选**与**激光剪裁**属性来输入信息。
5. 若需要，可单击**测试**按钮。**警告：**测量机将立即移动！
6. 单击**创建**，接着关闭。

注：特征的位置和方向矢量定义圆锥的中心轴。

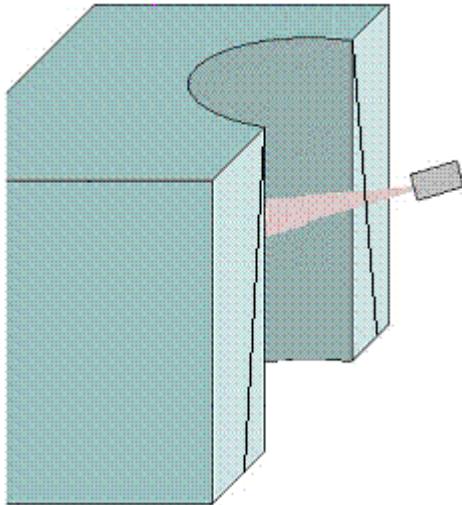
圆锥特定参数

直径：该框中的值定义圆锥直径。

长度：该框中的值提供圆锥轴的长度（高度）。长度参数只作为标称值有效。不会进行实际长度测量。

内/外：该参数定义圆锥式内锥（孔）还是外锥（键）。

重要：使用激光不可能完整测量内锥。只能测量一半圆锥，例如切入到块当中的一个锥形通道（如下例）。

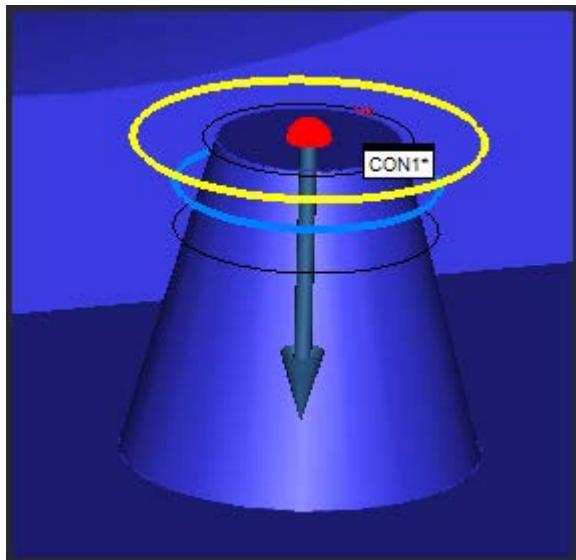


 **测头工具箱激光扫描属性**选项卡上的**过扫描**值应该使用负值，这与其他激光自动特征不同。这就限制了测量在圆锥区域内沿圆锥轴进行。

深度：

该参数，相对于圆锥外直径（外圆锥）或圆锥中心轴（内圆锥），控制激光焦点位置。这样可以控制激光条纹落在圆锥曲面的方式，方法是指定激光与圆锥曲面的远近。深度为0时，将在曲面平面高度计算特征，使用离曲面平面尽可能低的深度处的数据。使用其他深度数据将使计算在指定深度处进行。

 深度默认为0。此默认值适用于没有拉伸边界的平面特征。当零件绘图有特定要求时，只需将其更改为另外的值。否则，PC-DMIS将无法成功在指定深度锁定点，将产生特征抽取模块中的特征计算误差。



“图形显示”窗口中显示直径（上方的黑色圆）、长度（下方的黑色圆）、深度（蓝色圆）和过扫描（黄色圆）的外圆锥示例

圆锥命令模式文本

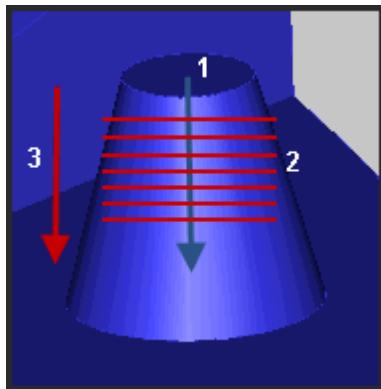
```

CON1      =FEAT/LASER/CONE/DEFAULT,CARTESIAN,OUT
          THEO/<526.015,137.424,-673.61>,<0.0018474,0.0011722,0.9999976>,90.344,7.665,14.423
          ACTL/<526.04,137.433,-673.61>,<0.0010103,0.0012137,0.9999988>,90.175,7.665,14.473
          TARG/<526.015,137.424,-673.61>,<0.0018474,0.0011722,0.9999976>
          DEPTH=0.5
          SHOW FEATURE PARAMETERS=YES
          SURFACE=THICKNESS_NONE,0
          RMEAS=NONE,NONE,NONE
          AUTO WRIST=NO
          GRAPHICAL ANALYSIS=YES,0,0.01,0.01
          SHOW LASER PARAMETERS=YES
          POINT CLOUD ID=COP1
          SOUND=OFF
          HORIZONTAL CLIPPING=5,VERTICAL CLIPPING=1
          OUTLIER_REMOVAL=ON,1

```

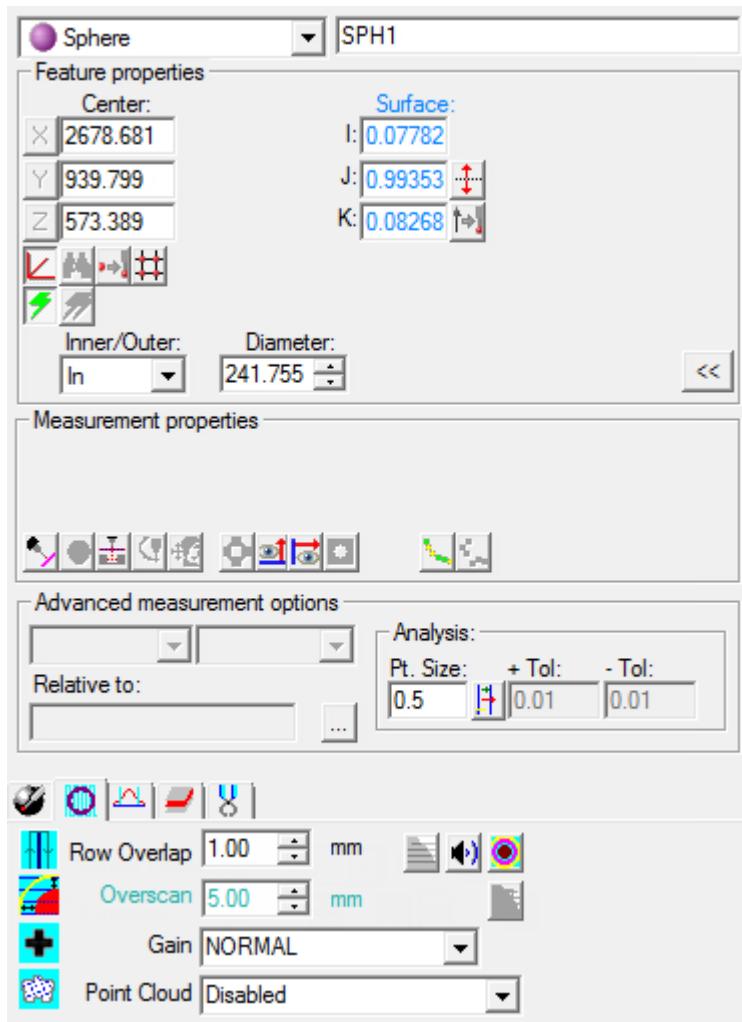
自动圆锥路径

激光测头沿圆锥长度扫描，按圆锥矢量方向移动。激光必须与矢量几乎垂直。



特征的扫描线或激光条纹（如2）与特征的矢量（如1）垂直。扫描方向（3）遵循特征矢量。

Laser Sphere



球自动特征

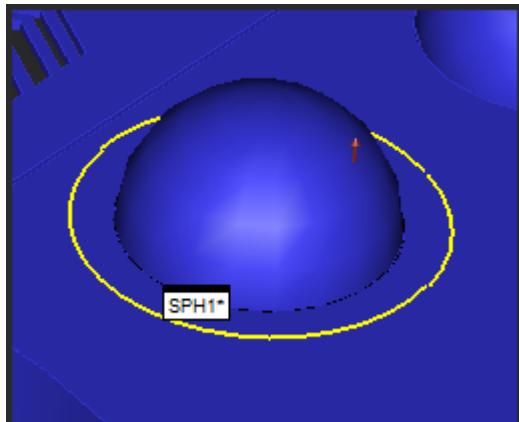
要使用激光测头测量球：

1. 访问自动特征对话框，选择**球体**。
2. 从**内/外**框中选择**内**或**外**。
3. 执行以下操作之一：
 - a. 在**cad**上点击给出球位置和矢量。接着手动输入任何剩余信息。
 - b. 使用**图形显示**窗口的**激光视图**选项卡，将测量机移至球体位置。单击**从位置读取点**按钮。然后手动输入**内/外**值、直径等其余信息。
 - c. 手动输入 X、Y、Z、I、J、K、**内/外**值、直径等全部理论值。
4. 在**测头工具箱**选项卡中输入必要的信息。您很有可能希望在**激光扫描**，**激光过滤**，和**激光剪辑**属性选项卡中循环来输入信息。
5. 需要时单击**测试**按钮。**警告：**机器现在开始移动。
6. 单击**创建**按钮，接着**关闭**。

球特定参数

内/外: 该参数定义球是内球（凹）还是外球（凸）。

直径: 该框中的值定义球直径。



“图形显示”窗口中显示过扫描（黄色圆）的外球示例

球命令模式文本

编辑窗口命令模式中的球命令类似如下：

球1 =特征/激光/球,笛卡尔,内,最小二乘方

理论/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,1.895

实际/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>,1.895

目标/<1.895,1.91,1>,<0,0,1>

起始角 1=0, 终止角1=0

起始角 2=0, 终止角2=0

显示特征参数=是

曲面=理论_厚度,0

测量模式=标称

相对测量=无, 无, 无

自动测座=无

图形分析=无

特征定位器=无, 无, ""

显示_激光_参数=是

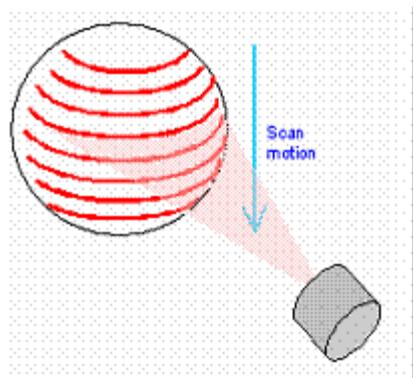
点云标识=禁用

传感器频率=25, 过扫描=2, 曝光量=18

过滤=无

自动球体路径

路径方向基于条纹确定。



扫描路径方向

清除自动特征扫描数据

PC-

DMIS激光自动特征有时候在扫描数据创建后将其保留为内部点云。这发生在[激光扫描属性](#)选项卡上的[点云](#)参数设置为禁用时。

根据需要，有两个菜单项可以清除该内部数据。这些菜单项位于[操作 | 激光自动特征](#)子菜单下，可以去除内部数据从而帮助缩小零件程序尺寸：

- **立即清除全部扫描数据 -**

一旦选择该菜单项，在零件程序中将立即删除所有激光自动特征的所有内部点云。

- **执行后清除所有扫描数据 -**

该菜单项可以标记对号。默认情况下，菜单项没有标记，但是一经选择后就变为标记的了。标记后，任何激光自动特征在执行后都将删除其内部点云。

注：仅在自动特征的内部点云上执行。不会影响零件程序中的点云命令。

Scanning Your Part Using a Laser Probe

使用激光测头，PC-

DMIS可以扫描零件曲面，定义测量区域。用激光测头进行扫描时，收集点数据，向零件程序中定义的参考点云目标传送。需要清楚的是，操作点云和扫描时，扫描不包含任何数据。他们只定义机器移动。所有数据都存储在点云目标中。

本部分主要介绍[插入 | 扫描](#)子菜单中使用激光测头时的可用选项：

- [执行高级扫描简介](#)
- [扫描对话框的通用功能](#)
- [执行高级开线扫描](#)
- [执行片段高级扫描](#)
- [执行周边高级扫描](#)
- [执行自由高级扫描](#)
- [执行手动激光扫描](#)
- [为扫描设置机器速度](#)
- [CWS参数测头工具栏对话框](#)

执行高级扫描简介

高级扫描是按照预定义路径进行的DCC连续运行扫描。不论实际零件形状为何，PC-DMIS都将遵循预定义路径。路径有几种定义方式，将在随后解释。

高级扫描使用激光扫描测头，可以自动数字化曲面。执行高级扫描：

1. 指定所选DCC扫描的必要参数。
2. 单击**生成**按钮。**PC-DMIS**生成扫描。
3. 完成后，单击**创建**按钮。**PC-DMIS**扫描算法随后控制测量过程。

PC-DMIS 支持的高级扫描类型包括：

- [开线扫描](#)
- [片区扫描](#)
- [周边扫描](#)
- [自由扫描](#)
- [手动激光扫描](#)

本文将首先介绍**扫描**对话框可用的[共同功能](#)，该对话框可用于执行这些扫描，然后再介绍如何执行可用的高级扫描。

另外，关于设置机器扫描速度的更多信息，请参考“[设置机器扫描速度](#)”。

Common Functions of the Scan Dialog Box

以下所述的多项功能都是 DCC 和手动扫描的共同功能。同时也将指出专门与其中一种扫描模式相关的功能。

扫描类型



在不关闭对话框的同时，**扫描类型**列表可以选择不同的扫描类型，很容易地更改扫描类型。

标识

标识框显示将创建的扫描的标识。

扫描参数

根据执行的扫描类型，**扫描参数**区域提供不同控制。参见每种扫描类型下的具体主题。

- [开线扫描参数](#)
- [片区扫描参数](#)
- [周边扫描参数](#)

CAD控制



CAD控制区域

CAD控制区域可以指定CAD曲面元素，用于定义“理论点”。有时，扫描可能会从某一曲面上开始，并在完成之前经过其它许多曲面。此时，PC-DMIS 并不知道将使用哪些 CAD 元素来生成扫描。因此，它必须搜索 CAD 模型中的每个曲面。如果 CAD 模型包含的曲面较多，则可能需要很长的时间才能成功完成扫描生成。

使用该功能选择CAD曲面时，必须能够导入和使用CAD曲面数据。确保选择了**画出曲面**键
，否则当您在CAD模型上点击时，最近的线就会被选中，而不是所选曲面。

要避免这种延迟，请执行以下步骤：

1. 选中**选择**复选框。
2. 单击相应的曲面。在选择 CAD 曲面后，它将在“图形显示”窗口中突出显示。“状态”列将显示已经选择的曲面数。
3. 即使已经选择了曲面，PC-DMIS 仍然使用剖面和起始点切割所有曲面来生成曲面的理论点。如要只将选中曲面用于生成，则选择**仅选中**选项。

如果误选了曲面，请再次单击该曲面。这将取消选择该曲面。通过单击**取消选择**按钮，可以从一组突出显示的曲面中一次取消选择一个曲面，直至所有曲面都已取消选择。如果单击**全部取消**选择按钮，则将同时将所有突出显示曲面取消选择。

如果未选中**选择**复选框，PC-DMIS 会将曲面上所有单击当作是边界点。

选择

选择复选框允许您选择将用来查找标称值的 CAD 曲面和线框元素。

仅选择

仅选中复选框强制路径生成程序仅使用用户选择的曲面。

取消选择

通过**取消选择**按钮，一次可以从一组用**选择**复选框创建的 CAD 元素中删除一个突出显示的 CAD 元素。

Theoretical Scan Points Area

您可以定义扫描的理论点，通过：

- 从文件中读取
- 读取机器位置
- 从定义的边界点生成
- 使用CAD 数据

这些主题在下文详细介绍。

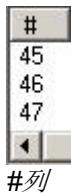
Theoretical Scan Points							
#	X	Y	Z	I	J	K	▲
1	100.977	8.619	21	0	0	1	▲
2	102.977	8.619	21	0	0	1	▼
3	104.977	8.619	21	0	0	1	▼

Read File **Manual Points** **Spline Points**

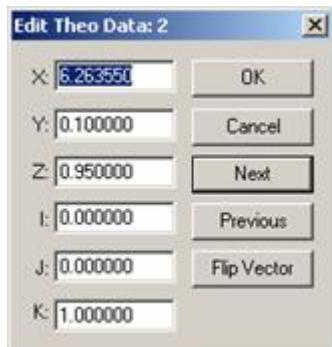
理论扫描点区域

编辑理论点

要编辑理论点，在**#**列的列表框中双击所需点的编号。



此时将显示**编辑理论数据**对话框。使用该对话框编辑 X、Y、Z，I，J，K 值。对话框的标题栏显示正在编辑的点的ID。



编辑理论数据对话框，描述下一个，上一个，和翻转矢量按钮。

可以点击下一个或上一个按钮在理论点之间循环。

也可以点击**翻转矢量**按钮，翻转所选点的矢量。

删除理论点

您可以轻易清除任何扫描类型的理论点列表。在**理论点**列表内右击。将显示**重置理论点**提示。单击提示清除列表中的任何点。

读文件

读文件按钮使PC-DMIS从文本文件读取理论点。点的格式必须是 X,Y,Z,I,J,K，使用逗号分开。点之间的空白间距表明开始新的扫描行。

手动点

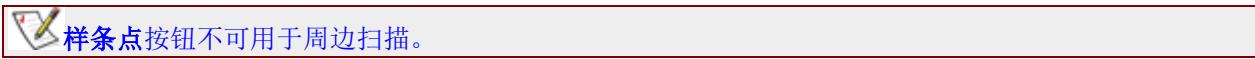
选择**手动点**复选框，可以手动添加点至理论点列表。采集这些点时，移动测头至所需位置，点击操纵盒上的**测头激活**按钮或点击**CAD**文件上的点。

新行

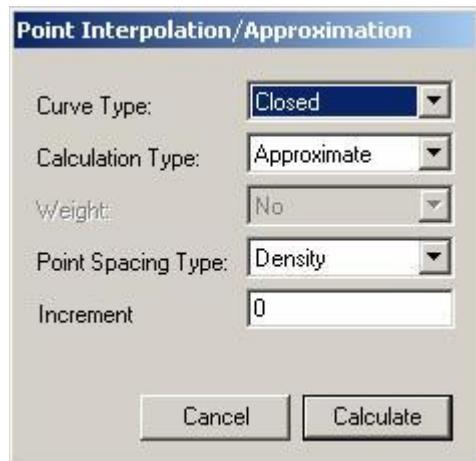
新行复选框仅用于片区扫描。选择了新行复选框，PC-DMIS就将在采手动点时开始新的一行。

Spline Points

如果是手动采点，间隔和路径通常都不能保持一贯。有了样条点按钮，您就可以构造样条曲线，使其沿路径通过一系列手动点，从而创建平滑、均匀分布的路径。对于开线扫描，PC-DMIS将所有点置于切割平面上。对于片区扫描，将每扫描行的点置于此扫描行的切割平面内。



单击样条点按钮，显示点插补/近似对话框。



点的插补/近似

曲线类型

使用样条线程序能够构造三种曲线：

开放: 此选项创建两端开放曲线。也就是说，曲线从一个位置开始，在另外一个位置结束。

闭合: 此选项创建两端闭合曲线。也就是说，曲线开始和结束于同一位置。

直线:

此选项不同于开放或闭合选项。不使用理论点，相反使用边界点，在边界点内按照边界点方向规则创建直线。

计算类型

有两种计算类型可以用于样条路径。

近似: 该选项允许路径稍微偏离实际输入点，以便于产生平滑曲线，从中进行新的采点。

插补: 该选项强制曲线准确通过每个输入点。

加权

选择近似计算类型时，此列表可用。构造曲线时，给相距较远的点更多权重。选项的两个选择为是和否。

点间距类型

此选项可以控制样条线程序的输出点。

密度: 此选项用于指定每个输出点之间的增量距离。PC-DMIS根据曲线长度和用户定义增量来确定输出点的数量。

点数: 此选项用于指定输出中所需的点数。不管曲线多长，PC-DMIS在曲线长度上将用户定义的点均匀分隔开来。

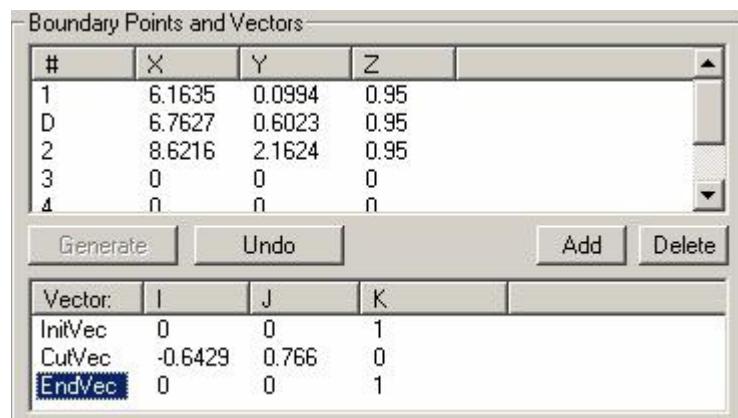
增量

该框保存了[点间隔类型](#)的增量值：密度或者点数。

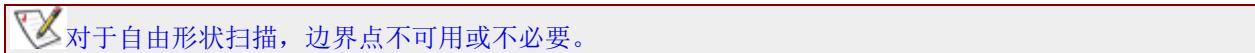
Boundary Points Area

PC-

DMIS定义扫描边界的方法是：直接键入单个边界点的XYZ值，或使用激光测头测量这些点，或使用CAD数据。



边界点和矢量区域



要更改**边界点**列表的列宽，可以用鼠标左键选择列头的右边界或左边界，拖动边界至所需尺寸。每一次更改的信息都将保存到您的PC-DMIS设置编辑器中。

使用键入方法设置边界点

使用键入方法设置扫描的边界：

1. 双击“#”列中的所需边界点。此时将显示**编辑扫描项**对话框。



编辑扫描项对话框

2. 手动编辑X、Y或Z值。
3. 单击**确定**按钮应用更改。

取消按钮用于忽略所作的任何更改并关闭对话框。

下一步按钮用于接受更改并打开下一个边界点进行编辑。

使用读位置方法设置边界点

要使用测定点设置扫描的边界，

1. 将激光测头置于所需位置。
2. 点击操纵盒上的激活测头按钮（只在DEA/B&S机器上可用）。

注：每次按下时，操纵盒上的测头激活灯会交替开关。这不会影响测头本身。

这将自动更新**边界点**和**矢量**列表中当前选中边界点的值。焦点将移至下一个边界点（如果有）。对于片区扫描，如果当前点是列表中的最后一个点，则将自动添加一个额外的边界点。片区扫描将显示最后一个点（这一方面与先前点相同）。当选择**确定**按键PC-DMIS会删除最后一个点。

使用 CAD 数据方法设置边界点

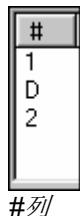
PC-DMIS可以使用曲面CAD数据选择边界点。

当使用 CAD 曲面数据时：

1. 确保已导入了立体 CAD 数据。
2. 选择**绘制曲面图标** 
3. 通过单击“图形显示”窗口中的所需位置来选择边界点。此时，PC-DMIS 加亮显示选中曲面，并自动更新当前选择的边界点的值。然后，焦点将移至下一个边界点（如果有）。对于片区扫描，如果当前点是列表中的最后一个点，则将自动添加一个额外的边界点。

编辑边界点

要编辑边界点，可以在“#”列中双击所需点的编号。



此时将显示**编辑扫描项对话框**，用于编辑 X、Y、Z 值。



编辑扫描项对话框

清除边界点

您可以轻易清除任何扫描类型的**边界点**列表。

1. 光标位于**边界点**列表内时右击。
2. **重置边界点**按钮将显示。
3. 单击该按钮。会将所有边界点重置为零，并将边界点数设置为每种扫描类型所需的最小数目。

生成

生成按钮仅用于使用 CAD 数据的 DCC 扫描。

当定义扫描的边界点后，点击**生成**按钮。**PC-DMIS**使用由起始点和切割矢量定义的平面来切割CAD，从切割定义的曲线生成理论点。如果在此时点创建按钮，就将在零件程序中插入包含标称触测数据的扫描。

撤销

撤消用于删除用**生成**按钮生成的触测（具体步骤参见[常规](#)部分）。

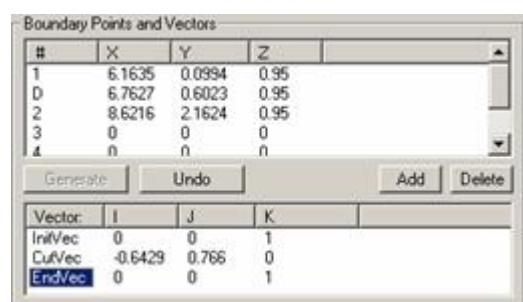
添加和删除边界点



添加/删除按钮

添加和删除按钮用于在**边界点**列表中添加或删除**边界点**。但是，每种扫描都存在一些限制。例如，开线扫描仅采起始点，方向点和终止点。这几个点不允许删除，也不允许添加其它点。要了解各种扫描类型的限制，请参考具体的扫描类型。

Vectors Area



边界点和矢量区域

边界点和矢量区域的底部部分显示的矢量列表，PC-DMIS用于启动和停止扫描用的。对于特定的扫描，可能找不到以下列出的某些矢量，这表示该扫描不使用这些矢量。有关详细信息，请参阅每种扫描。要编辑矢量列中的矢量，可以双击该矢量进行编辑。



此时将显示**编辑扫描项**对话框。



编辑扫描项对话框

其中的不同字段可编辑 I、J、K 值。

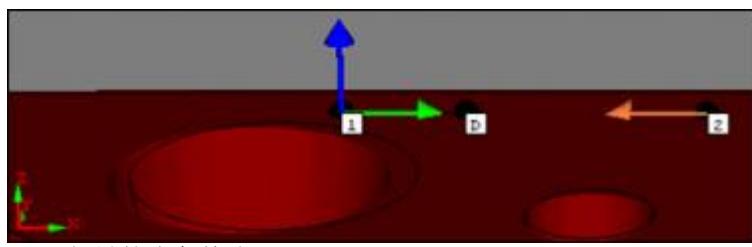
- 如果单击**编辑扫描项**对话框上的**确定**按钮，将应用作出的任何更改。
 - 单击**取消**按钮后，将关闭**编辑扫描项**对话框，而没有应用任何更改。
 - 通过按下一个按钮，可循环查看**起始矢量**列表中的可用矢量。
- 某些起始矢量可以翻转。如果可以翻转，**编辑扫描项**对话框上的**翻转**按钮将变为可用。
- 点击**翻转**按钮，翻转所选矢量的方向。

矢量的图形表示

在设置扫描的起点、方向点和终点时，PC-DMIS

允许查看起始接触矢量、方向矢量以及垂直于停止扫描的边界平面的矢量的图形标识。

这些矢量在零件的“图形显示”区域显示为蓝色、绿色和橙色的箭头。



显示矢量的彩色箭头

矢量点	图形表示
起始接触	蓝色箭头
方向	绿色箭头
边界平面	橙色箭头

起始接触矢量（起始矢量）

起始接触矢量行中所显示的值表示 PC-DMIS 将用来在扫描过程中进行第一次接触的矢量。

要编辑 I、J、K 起始接触矢量，请执行以下步骤：

1. 双击矢量列上的起始矢量。此时将显示**编辑扫描项**对话框，
2. 对值进行更改。
3. 单击**确定**按钮。此时将关闭对话框。

切割平面矢量（切割矢量）

切割平面用于内部DCC扫描计算。起始接触矢量，和DCC开线扫描第一个点和最后一个点之间的矢量，派生了该切割平面。有关如何派生切割平面矢量的详细信息，请参见各种扫描。

终止接触矢量（终止矢量）

终止接触矢量是扫描在行末端的逼近矢量。它仅用于停止扫描或移至下一行（对于片区扫描）。

点云参考特征

PC-

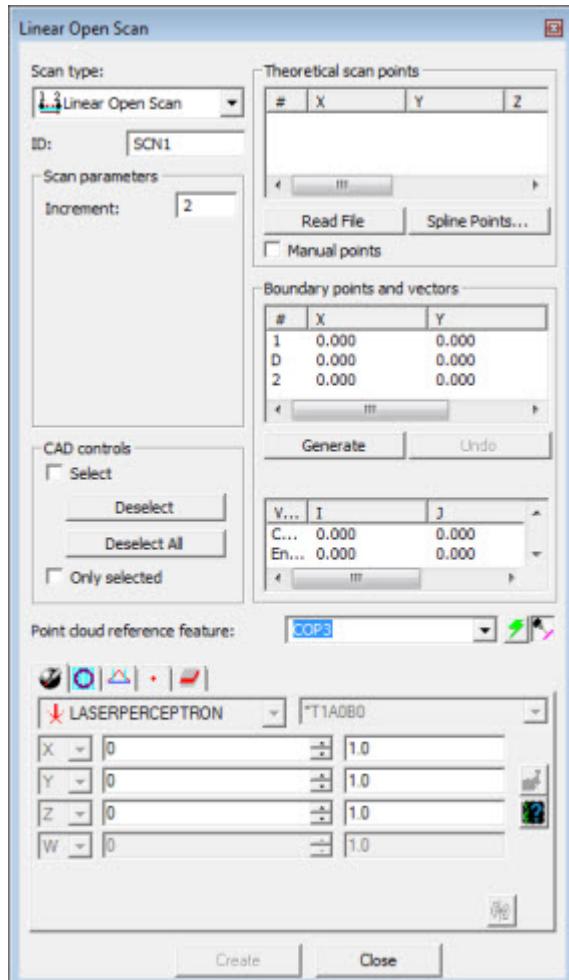
DMIS放置曲面数据的点云目标由**点云参考特征**定义。从要添加数据的组合框中选择所需点云。此区域必须提供，否则PC-DMIS不能创建扫描。

测量

假如选中**测量**复选框并且单击**创建**按钮，PC-

DMIS立即开始执行扫描。假如当单击**创建**按钮时**测量**复选框内没有被选中，PC-DMIS将会在编辑窗口中插入扫描程序用于随后测量。通过这种方法，可以设置一系列扫描插入到“编辑”窗口并在随后进行测量的扫描

Performing a Linear Open Advanced Scan



“扫描”对话框 - 开线扫描

开线扫描方法将沿线扫描曲面。此过程将使用直线的起点和终点以及一个方向点来计算切割平面。当执行扫描时，测头将仍然保留在切割平面内。

创建开放路径扫描

1. 确保启用了激光测头。
 2. 将 PC-DMIS 置于 DCC 模式。
 3. 选择 **插入 | 扫描 |**
- 开线菜单项。屏幕上将出现**扫描**对话框以及从**扫描类型**列表中选中的**开线 扫描**。
4. 如果扫描经过多个曲面，应考虑“[按照 CAD 控制](#)”主题中所述选择多个曲面。
 5. 按照“[边界点](#)”主题中所述的相应步骤，向扫描中添加**1**点（起点）、**D**点（扫描方向）和**2**点（终点），定义扫描路径。
 6. 在**矢量**列表中对矢量进行所需的更改。要进行更改，双击矢量，在**编辑扫描项**对话框中更改，然后单击**确定**返回**扫描**对话框。

7. 在**标识**框中键入扫描的名称。
8. 根据需要，选择**测量**复选框。
9. 在**增量**框设置生成理论点之间的距离。
10. 从**读文件**，**手动点**，**生成**和**样条点**选项选择定义扫描路径的方法。
11. 如果需要，您可以从**理论路径**区域一次选择一个点并按下**DELETE**键删除点。
12. 根据需要修改扫描。
13. 将接收曲面数据的点云目标的**ID**，键入至**点云参考特征**框。

要记住的是，如果标记了**测量**复选框，机器将在点击**创建**后开始移动。

14. 单击**创建**按钮。C-DMIS 在“编辑”窗口中插入扫描。

扫描参数

单击**生成**按钮时，**扫描参数**区域的**增量**框能够设定理论点之间的增量距离。

矢量

可用矢量包括：

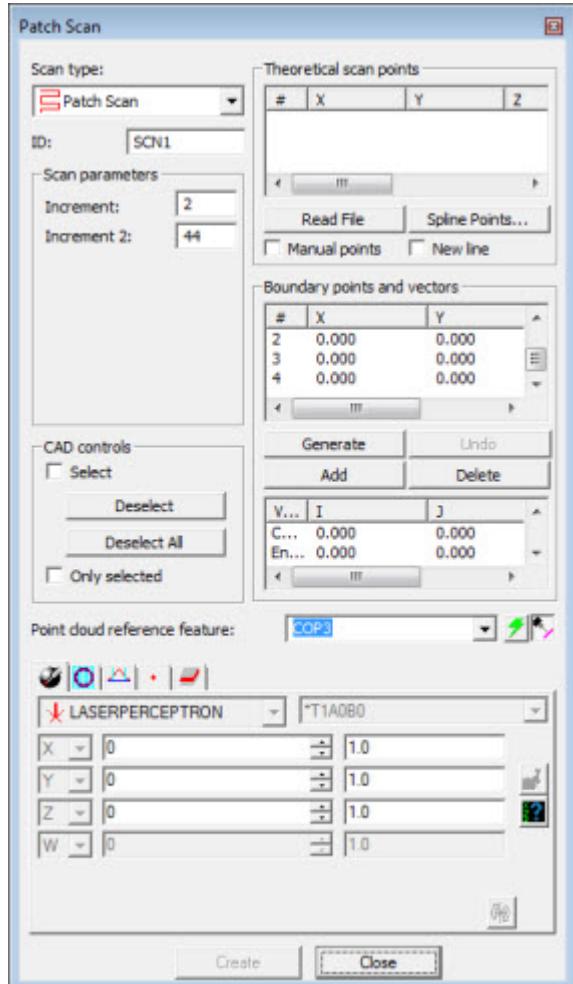
- [剖面（切割矢量）](#)
- [初始接触（初始矢量）](#)
- [终止接触（终止矢量）](#)

其他信息，参见“[扫描对话框的共同功能](#)”中的“[矢量](#)”。



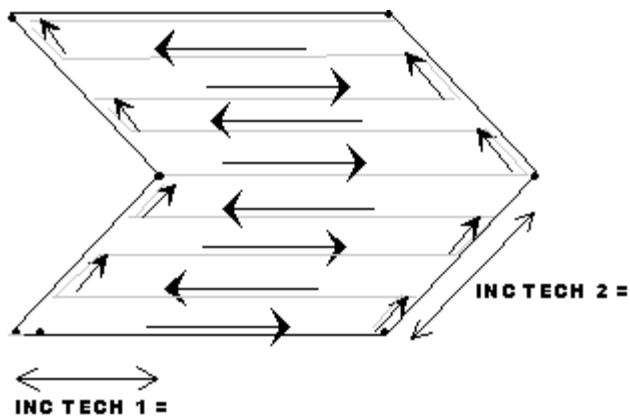
切割平面矢量（切割矢量）是起始接触矢量（起始矢量）与起点及终点间直线的差积。

Performing a Patch Advanced Scan



“扫描”对话框 — 片区扫描

片区扫描类似一系列彼此平行的开放路径。片区扫描方法根据扫描参数扫描零件曲面。测头进行每一扫描行时，总是保持在



片区扫描增量示例

创建片区扫描

1. 确保启用了激光测头。
2. 将 PC-DMIS 置于 DCC 模式。
3. 选择 **插入 | 扫描 | 片区**。
片区菜单项。屏幕上将出现**扫描**对话框以及从**扫描类型**列表中选中的**片区扫描**。
4. 设置**增量**和**增量 2**值。如果选择**生成**或**样条**按钮，或者新行复选框来定义扫描时，这些定义了点之间的间隔。**增量**定义扫描行上的每点之间的间隔，**增量 2**定义扫描行之间的间隔。
5. 如果扫描经过多个曲面，应考虑按照“[CAD 控制](#)”主题中所述选择多个曲面。
6. 添加 1 点（起点）、D 点（开始扫描的方向）、2 点（第一条线的终点）、3 点（生成最小区域），如果需要，还可以添加 4 点（形成正方形或矩形区域），使用边界点帮助定义扫描路径。这将选择您要扫描的区域。按照“[边界点](#)”主题中所述的相应步骤选取这些点。
7. 在**矢量**列表中对矢量进行所需的更改。要进行更改，双击矢量，在**编辑扫描项**对话框中更改，然后单击**确定**返回**扫描**对话框。
8. 在**标识**框中键入扫描的名称。
9. 如果您想执行扫描并在创建时测量，标志**测量**复选框。
10. 选择**生成**按钮，在“图形显示”窗口的 CAD 模型上生成扫描预览。在生成扫描时，PC-DMIS 将从起点开始扫描，并沿选择的方向，直至到达边界点，然后沿选定区域以指定的增量值成列地来回移动，直至结束此过程。
11. 如果需要，您可以从**理论路径**区域一次选择一个点并按下 DELETE 键删除点。
12. 根据需要修改扫描。
13. 将接收曲面数据的点云目标的 ID，键入至**点云参考特征**框。

要记住的是，如果标记了**测量**复选框，机器将在点击**创建**后开始移动。

14. 单击**创建**按钮。C-DMIS 在“编辑”窗口中插入扫描。

片区扫描参数

创建和测量片区扫描时可用以下描述的**增量**和**增量 2**框。

增量

当使用“生成”或“样条/线”定义扫描路径时，可以使用**增量**来设置每点间的增量距离。

增量 2

当使用“生成”或“样条/线”定义扫描路径时，可以使用**增量 2**来设置扫描线之间的增量距离。

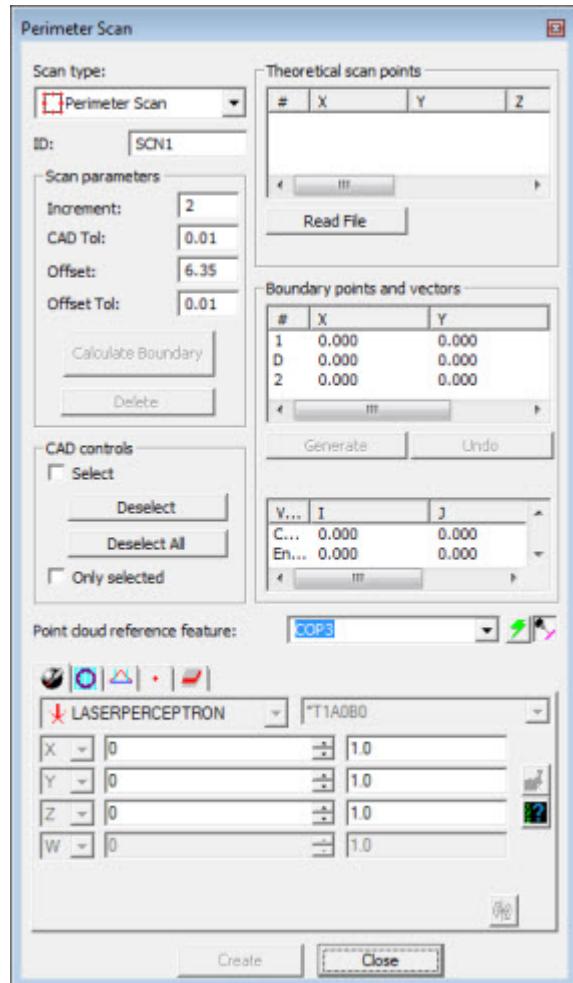
起始矢量

可用矢量包括:

- 剖面（切割矢量）
- 初始接触（初始矢量）
- 终止接触（终止矢量）

剖面矢量由初始接触矢量（初始矢量）和第一个点与第二个点之间直线的交叉而产生。然后，将使用第二与第三个点之间的直线将切割平面矢量设置到正确的方向。终止接触矢量（终止矢量）是用于采第二个边界点的矢量，可用于在完成第一行后跳至第二行。

Performing a Perimeter Advanced Scan



“扫描”对话框——周边扫描

周边扫描方法根据所选曲面扫描零件曲面。该过程将在创建的边界内越过所选曲面扫描。

创建周边扫描

创建周边扫描：

1. 确保启用了激光测头。
2. 将 PC-DMIS 置于 DCC 模式。
3. 选择**插入 | 扫描 |**

周边菜单项。屏幕上将出现**扫描**对话框以及从**扫描类型**列表中选中的**周边扫描**。

4. 选择将用于创建边界的曲面。如果选择多个曲面，曲面的选择顺序应与扫描经过这些曲面的顺序相同。要选择必需的曲面，请执行以下操作：
5. 验证**选择**复选框已选中。每个被选中的曲面将被加亮。
6. 当选择所需曲面后，清空**选择**复选框。

7. 在边界附近的曲面上单击要让扫描开始的点。这就是起点。
8. 以执行扫描的方向再次单击同一曲面。这就是方向点。
9. 单击要让扫描终止的点。该点时可选的。如果未能提供终点，扫描会在起点结束。
10. 在扫描构造区域中键入适当的值。这包含如下输入框：
 - 增量框
 - CAD 公差 框
 - 偏置框
 - 偏置公差 (+/-) 框
11. 选择**计算边界**按钮。此时将计算用于创建扫描的边界。边界上的红点表示在周边扫描上的触测位置。



边界计算应该是比较快的过程。

如果发现边界不正确，单击**删除**按钮。这样将删除边界并允许创建另一个边界。

如果边界显得不正确，通常表示需要增大 CAD 公差。

当更改CAD公差后，单击**计算边界**按钮，以重新计算边界。

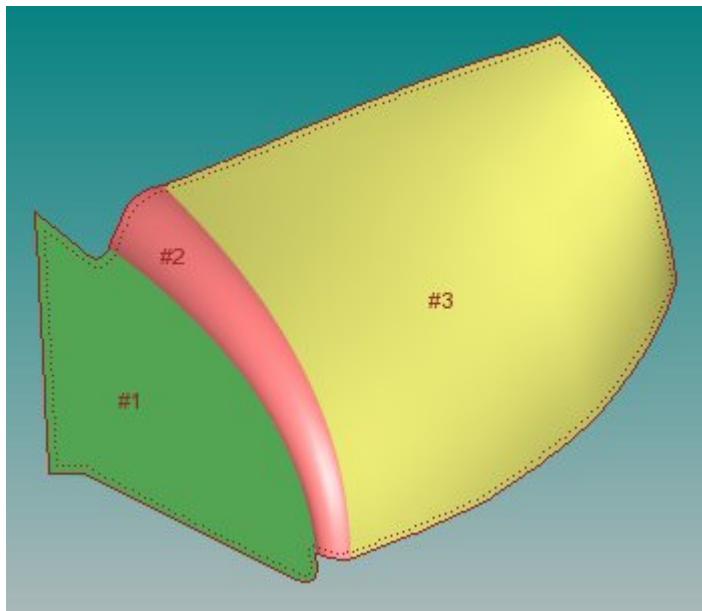
在计算周边扫描之前，应验证边界正确，因为计算扫描路径所需的时间比重新计算边界所需的时间长。

12. 验证偏置值正确。
13. 单击**生成**按钮。此时，PC-DMIS 会计算将用于执行扫描的理论值。根据所需曲面的复杂性和所计算的点数目，可能需要一段时间才能计算出扫描路径。根据所需曲面的复杂性和所计算的点数目，可能需要一段时间才能计算出扫描路径。（五分钟等待是正常的）如果扫描看起来不对，可以使用**撤销**按钮来删除提议的扫描路径。如果需要，可以更改偏置公差并重新计算扫描。
14. 如果需要，您可以从**理论路径**区域一次选择一个点并按下**DELETE**键删除点。
15. 将接收曲面数据的点云目标的ID，键入至**点云参考特征**框。

要记住的是，如果标记了测量复选框，机器将在点击创建**后开始移动。**

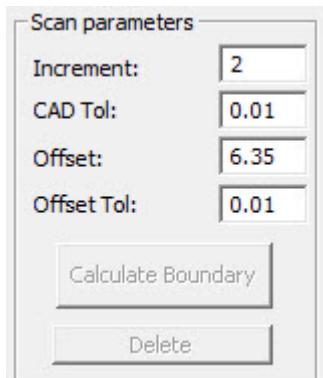
16. 单击**创建**按钮，将周边扫描存储在“编辑”窗口中。其执行方式将与其它任何扫描相同。如果您启用了PC-DMIS自动腕方法，而没有任何校准测尖，PC-DMIS会在添加新测尖时显示提示信息告知您需要校准。在所有其他情况下，PC-DMIS会询问您是为需要的测尖角度使用最接近的校准过的测尖，还是在需要的角度添加新的未校准测尖。

选择了三个曲面。每个曲面与另一个曲面接边，每个曲面的外边构成了复合边界（使用实线表示）偏置距离是扫描离复合边界的偏置距离（用虚线表示）。



周边扫描示例

周边扫描参数



扫描参数区域

对话框的**扫描参数**区域包括用于构造周边扫描的各个选项。包括：

增量

增量框用于指定扫描上各个触测点之间的距离。

CAD 公差

CAD 公差框用于检测相邻的曲面。公差越大，可看作是相邻曲面的 CAD 曲面就可以相距越远。

偏置

偏置框用于指定创建和执行扫描时离开周边的距离。

正负偏置

正负偏差框用于指定偏离偏置值的允许偏差量。它是用户提供的值。

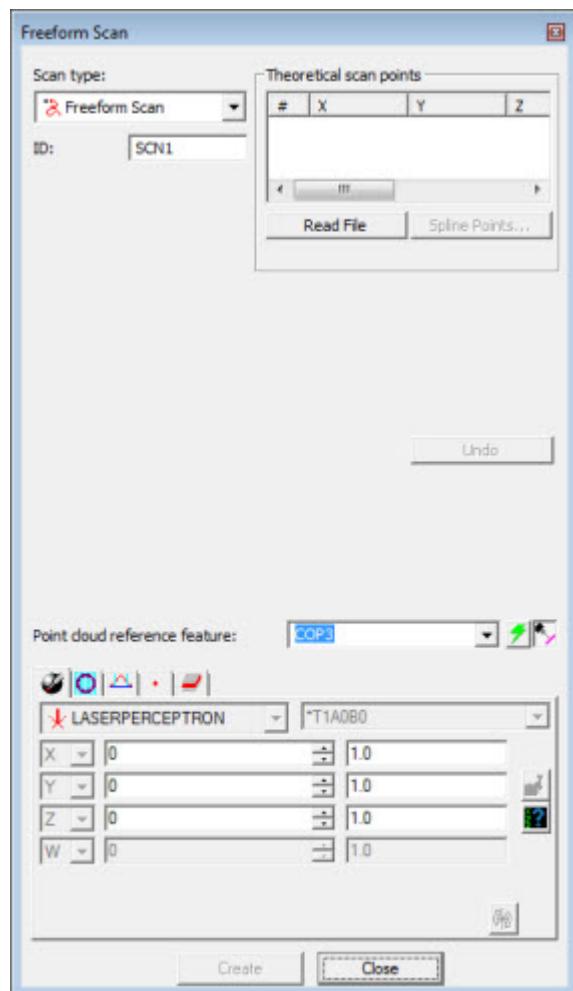
计算边界

计算边界按钮用于确定输入曲面的组合边界。计算所得的边界在“图形显示”窗口中显示为红点。

删除

删除按钮用于删除先前创建的边界。

执行自由高级扫描



“扫描”对话框 — 自由扫描

插入 | 扫描 |

自由方法允许用户不受任何特定规则集的限制，进行路径定义。扫描路径可以定义为朝任何方向移动，包括回退。

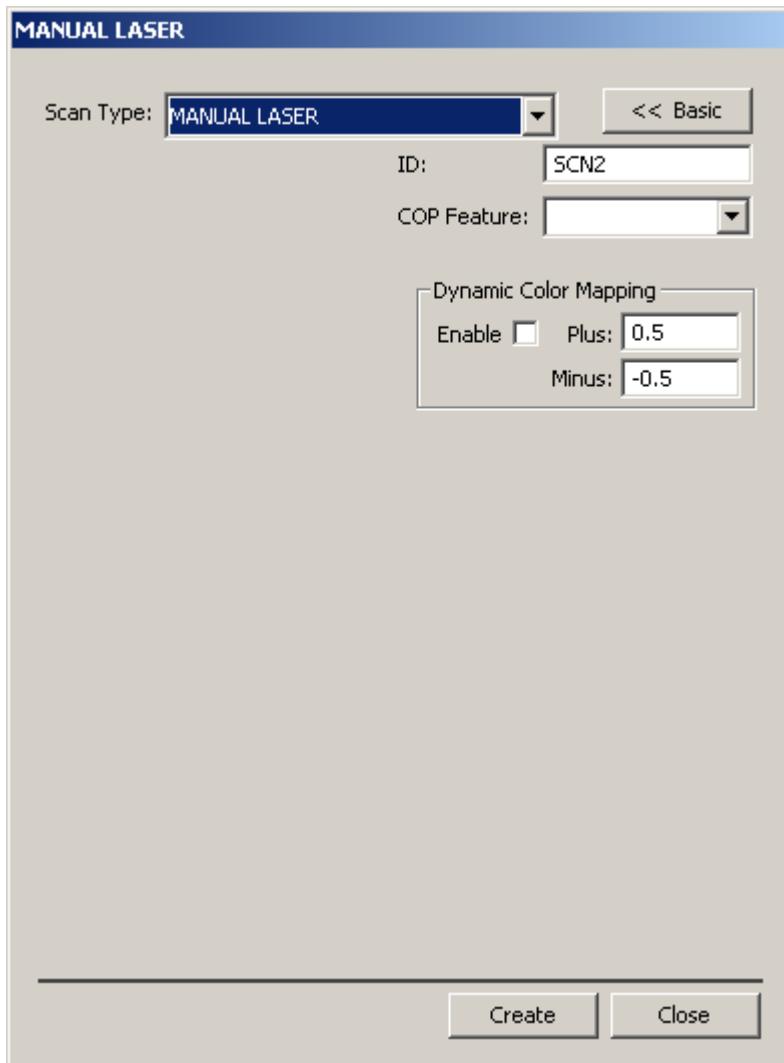
创建自由扫描

1. 将 PC-DMIS 置于 DCC 模式。
2. 选择 **插入 | 扫描 | 自由**菜单项。出现的**扫描**对话框已从**扫描类型**列表中选中**自由扫描**。
3. 下一步，您需要定义扫描路径。可以使用**读文件**选项或**手动点**方法做到。
4. 如果需要，您可以从**理论路径**区域一次选择一个点并按下**DELETE**键删除点。
5. 有五个或更多**理论点**时，使用**样条点**选项来更好定义路径。
6. 根据需要修改扫描。
7. 将接收曲面数据的点云目标的**ID**，键入至**点云参考特征**框。

要记住的是，如果标记了**测量**复选框，机器将在点击**创建**后开始移动。

8. 点击 **创建** 按钮。C-DMIS 在“编辑”窗口中插入扫描。如果您开启了PC-DMIS自动腕方法，而没有任何校准测尖，PC-DMIS会在添加新测尖时显示提示信息告知您需要校准。在所有其他情况下，PC-DMIS会询问您是为需要的测尖角度使用最接近的校准过的测尖，还是在需要的角度添加新的未校准测尖。

执行手动激光扫描



手动激光扫描对话框

插入 | 扫描 | 手动激光法定义不受特定规则集限定的扫描路径。被扫描的点将被添加至选定的 COP 命令，而不是创建手动扫描特征。您可以将此扫描路径定义为在任意方向移动，包括自我交叉。这些扫描点可用于创建自动特征。有关从这些点中提取自动特征的信息，请参见“[自动特征提取](#)”。

注：当激光传感器附着到便携式关节臂机器进行扫描时，扫描数据将添加到关联的点云命令，而不是手动激光扫描命令。

要创建手动激光扫描:

1. 将 PC-DMIS 置于手动模式。
2. 选择 **插入 | 扫描 | 手动激光** 菜单项，显示 **手动激光** 对话框。
3. 在 **标识** 框中键入扫描的名称。
4. 选择扫描点相关的 **COP 特征**。
5. 要使用 **动态颜色映像**，请选中启用复选框，指定正或负公差值。这样 PC-DMIS Laser 将根据指定的尺寸颜色，计算应对所收集的各点应用的颜色。
6. 单击 **创建**。屏幕上将打开 **执行** 对话框，等候您使用测量臂开始扫描。

为扫描设置机器速度

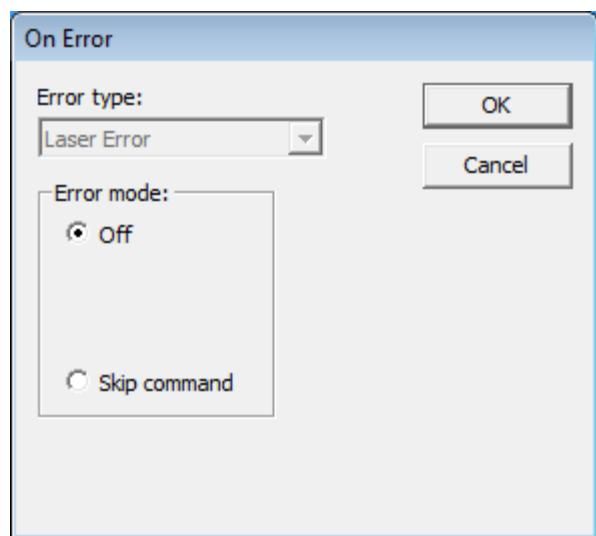
要正确定义机器使用激光的扫描速度，您需要:

- 控制器必须支持 VHSS。如果坐标测量机支持，PC-DMIS 默认使用此高速模式。
- **扫描速度** 注册表条目位于 PC-DMIS 设置编辑器中的 **Leitz** 部分，界定了发送至控制器的最大扫描速度值。默认设置为 50 毫米/秒。扫描速度编辑窗口命令设定的任何值，都受到 **扫描速度** 注册表条目中的值的限制。此值可根据坐标测量机的界限而增加。
- 默认时，**参数设置** 对话框中 **Opt. 测头** 选项卡中的 **加速值** 设置得很低（10 毫米/秒）。要获得更高的扫描速度，您可以增加该值，直至您机器允许的界限。要访问此选项卡，选择 **编辑 | 首选项 | 参数** 菜单项，接着单击 **Opt. 测头** 选项卡。

使用‘出错’处理激光测头错误

通过使用 **ONERROR** 命令，可以让 PC-DMIS 跳过执行时生成某些与激光测头相关的错误。该命令仅适用于默认异步执行模式。要插入此命令，请执行以下操作：**插入 | 流控制命令 | On Error**。屏幕上将出现 **On Error** 对话框。选择 **跳过命令**，然后单击 **确定**。

"ON ERROR" 对话框



出错对话框

本主题主要介绍激光设置信息。有关此对话框及如何应用至触觉式测头的更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中的“发生错误时分支”主题。

错误模式区域包含两个选项：

- **关闭** - 无法跳过命令。如果 PC-DMIS 在此模式中发生错误，执行程序将会完全停止。
- **跳过** - 执行程序继续进行，如果发生以下任一错误便会跳过命令：
 - 没有发现用于特征执行的激光条纹
 - 无扫描数据
 - 特征计算错误

如果发生任何其他其他激光错误，执行程序将会停止，同时 ONERROR 命令将被跳过。

“编辑”窗口命令模式中的命令语法如下：

`ONERROR/LASER_ERROR,TOG1`

TOG1 = 在“跳过”或“关闭”之间切换。

术语表

C

CCD: 电荷耦合元件 - 数码相机两种主要图像传感器中的一种。

COP:

点云命令是XYZ坐标数据的容器。数据可以从外部文件输入，或通过参考扫描命令从激光传感器直接获得。

L

LWM: Laser 测座映射

陈

陈列: 该参数控制激光传感器曝光量。

传

传感器频率: 该参数控制测头的内部传感器频率。显示的值为传感器每秒的脉冲。

点

点云:

点云命令是XYZ坐标数据的容器。数据可以从外部文件输入，或通过参考扫描命令从激光传感器直接获得。

过

过扫描:

对于DCC系统，测头越过标称特征尺寸进行扫描时，该参数控制沿特征主轴和次轴越过多远。

基

基准面点: 在平差和缝宽自动特征中，此点位于基准面上，表示要测量平差的位置。

量

量规面点:

在平差和缝宽自动特征中，此点在规范面一侧，表示应测量平差的位置。（也称量测点）

曲

曲面CAD模式:

曲面CAD模式仅有曲面，不生成刚性。一些例子包括一个平面特征，或无闭合容量的圆柱曲面。

行

行重叠: 此参数控制每次扫描与上次重叠多远。

索引

C

COPOPER命令

Boolean	70
SELECT	89
无	84
过滤器	82
导入	83
导出	78
求反	73
面色差	79
点颜色图	85
重置	88
清空	77
清洁	72
清除	87
横截面	73
COP命令	65
CWS参数	53

I

IDM	43
-----------	----

P

PC-DMIS 激光	1
Perceptron传感器	5
T	
TCP/IP 点云服务器	99
二划	
入门	3
四划	
切割平面矢量	162
手动激光扫描	173
五划	
矢量	164
出错	174
边界点	157
生成	160
使用CAD 数据方法设置	159
使用测定点方法设置	158
使用键入方法设置	158
清除	160
添加和删除	160

编辑	159	速度	174
对齐点云.....	91	扫描线指示器.....	59
六划		过滤器	52
执行模式.....	56	灰度总计设置.....	44
扫描	24, 151	曲面高级扫描.....	165
CAD控制	153	创建	166
开线扫描	163	参数	166
手动激光	173	新行	156
矢量区域	160	自由高级扫描.....	171
矢量的图形表示.....	161	自动方槽(Laser)	119
边界	167	命令模式文本	122
边界点.....	157	参数	121
扫描参数	153	路径	123
扫描类型	152	自动平面(Laser)	113
共同功能	152	命令模式文本	114
曲面	165	参数	114
自由曲面	171	路径	115
自动特征	101	自动曲面点(Laser)	105
行重叠.....	24	命令模式文本	107
点云参考特征	162	参数	107
测量	162	路径	107
起始矢量	167	自动间隙与平差(Laser).....	124

命令模式文本	131	自动特征抽取	99
参数	129	无CAD数据	99
自动圆(Laser)	116	自动球(Laser)	148
命令模式文本	118	命令模式文本	149
参数	117	参数	149
路径	118	路径	150
自动圆柱(Laser)	139, 142	自动棱点(激光)	108
命令模式文本	142	命令模式文本	112
参数	140	导出点云运算	78
路径	143	七划	
自动圆槽(Laser)	119	声音事件	57
命令模式文本	122	删除超差数据	52
参数	121	八划	
路径	123	图形覆盖	61
自动特征(激光)	102	周边高级扫描	167
扫描	101	创建	168
命令按钮	105	参数	170
相对于	104	终止接触矢量	162
测量属性	104	九划	
特征属性	103	按顺序执行模式	56
高级测量选项	104	点云	63, 64
最佳拟合数学类型	104	点信息	66

操作	64	十划	
点云对齐命令	98	起始矢量	167
点云运算步骤窗口	67	起始接触矢量	162
点云坐标系	91	校验	
创建	91	激光测头	6
点云服务器	99	校验球	
点云操作	69	手动二等分	14
Boolean	70	样条点	156
过滤	82	计算类型	157
导入	83	加权	157
导出	78	曲线类型	156
求反	73	点间距类型	157
空	77	增量	157
肃清	87	圆环	51
面色差	79	特征抽出	48
点颜色图	85	高级线性开放扫描	163
选择	89	创建	163
重置	88	参数	164
清除	72	十一划	
横截面	73	理论点	154
操作	69	手动点	155
选择 点云运算	89	删除	155

读文件.....	155	Laser Clipping Region Properties.....	46
编辑	154	Laser Filtering Properties	27
密度类型.....	43	中值过滤类型.....	33
十二划		长线过滤.....	30
智能密度管理.....	43	加权平均过滤类型	36
十三划		定位测头选项卡.....	18
错误处理.....	174	定位您的激光测头	18
十六划		控件	19
激光传感器标签页	5	特征定位器选项卡	19
激光表面点		激光扫描属性	20
测量使用	105	传感器频率	24
激光视图.....	57	陈列.....	25
激光测头工具栏	16	激光测头校验选项.....	12
		激光属性.....	2