

PC-DMIS Vision Manual

For Version 2018 R2



Generated June 20, 2018
Hexagon Manufacturing Intelligence

Copyright © 1999-2001, 2002-2018 Hexagon Manufacturing Intelligence – Metrology Software, Inc. and Wilcox Associates Incorporated. All rights reserved.

PC-DMIS, Direct CAD, Tutor for Windows, Remote Panel Application, DataPage, DataPage+, and Micro Measure IV are either registered trademarks or trademarks of Hexagon Manufacturing Intelligence – Metrology Software, Inc. and Wilcox Associates, Inc.

SPC-Light is a trademark of Lighthouse.

HyperView is a trademark of Dundas Software Limited and HyperCube Incorporated.

Orbix 3 is a trademark of IONA Technologies.

Unigraphics and NX are either trademarks or registered trademarks of EDS.

Teamcenter is either a trademark or registered trademark of Siemens.

Pro/ENGINEER and Creo are either trademarks or registered trademarks of PTC.

CATIA is either a trademark or registered trademark of Dassault Systemes and IBM Corporation.

ACIS is either a trademark or registered trademark of Spatial and Dassault Systemes.

3DxWare is either a trademark or registered trademark of 3Dconnexion.

The dnAnalytics library v.0.3, copyright 2008 dnAnalytics

Ip_solve is a free software package licensed and used under the GNU LGPL below.

nanoflann is a free software package licensed and used under the BSD license below.

NLOpt is a free software package licensed and used under the GNU LGPL below.

Qhull is a free software package licensed and used under the license below.

Eigen is a free software package licensed and used under the MPL2 and GNU LGPL licenses below.

RapidJSON is a free software package licensed and used under the MIT license below.

Ipsolve information

PC-DMIS uses a free, open source package called lp_solve (or Ipsolve) that is distributed under the GNU Lesser General Public License (LGPL).

```
lp_solve citation data
-----
Description: Open source (Mixed-Integer) Linear Programming
system
Language: Multi-platform, pure ANSI C / POSIX source code,
Lex/Yacc based parsing
Official name: lp_solve (alternatively lp_solve)
Release date: Version 5.1.0.0 dated 1 May 2004
Co-developers: Michel Berkelaar, Kjell Eikland, Peter
Notebaert
Licence terms: GNU LGPL (Lesser General Public Licence)
Citation policy: General references as per LGPL
Module specific references as specified therein
You can get this package from:
http://groups.yahoo.com/group/lp\_solve/
```

Crash Reporting Tool

PC-DMIS uses this crash reporting tool:

"CrashRpt"

Copyright © 2003, Michael Carruth

All rights reserved.

Redistribution and use in source and binary forms, with or without modification, are permitted provided that the following conditions are met:

Redistributions of source code must retain the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer.

Redistributions in binary form must reproduce the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer in the documentation and/or other materials provided with the distribution.

Neither the name of the author nor the names of its contributors may be used to endorse or promote products derived from this software without specific prior written permission.

THIS SOFTWARE IS PROVIDED BY THE COPYRIGHT HOLDERS AND CONTRIBUTORS "AS IS" AND ANY EXPRESS OR IMPLIED WARRANTIES, INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, THE IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY AND FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE ARE DISCLAIMED. IN NO EVENT SHALL THE COPYRIGHT HOLDER OR CONTRIBUTORS BE LIABLE FOR ANY DIRECT, INDIRECT, INCIDENTAL, SPECIAL, EXEMPLARY, OR CONSEQUENTIAL DAMAGES (INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, PROCUREMENT OF SUBSTITUTE GOODS OR SERVICES; LOSS OF USE, DATA, OR PROFITS; OR BUSINESS INTERRUPTION) HOWEVER CAUSED AND ON ANY THEORY OF LIABILITY, WHETHER IN CONTRACT, STRICT LIABILITY, OR TORT (INCLUDING NEGLIGENCE OR OTHERWISE) ARISING IN ANY WAY OUT OF THE USE OF THIS SOFTWARE, EVEN IF ADVISED OF THE POSSIBILITY OF SUCH DAMAGE.

nanoflann Library

PC-DMIS uses the nanoflann library (version 1.1.8). The nanoflann library is distributed under the BSD License:

Software License Agreement (BSD License)

Copyright 2008-2009 Marius Muja (mariusm@cs.ubc.ca). All rights reserved.

Copyright 2008-2009 David G. Lowe (lowe@cs.ubc.ca). All rights reserved.

Copyright 2011 Jose L. Blanco (joseluisblancoc@gmail.com). All rights reserved.

THE BSD LICENSE

Redistribution and use in source and binary forms, with or without modification, are permitted provided that the following conditions are met:

1. Redistributions of source code must retain the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer.
2. Redistributions in binary form must reproduce the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer in the documentation and/or other materials provided with the distribution.

THIS SOFTWARE IS PROVIDED BY THE AUTHOR "AS IS" AND ANY EXPRESS OR IMPLIED WARRANTIES, INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, THE IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY AND FITNESS FOR A PARTICULAR

PURPOSE ARE DISCLAIMED. IN NO EVENT SHALL THE AUTHOR BE LIABLE FOR ANY DIRECT, INDIRECT, INCIDENTAL, SPECIAL, EXEMPLARY, OR CONSEQUENTIAL DAMAGES (INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, PROCUREMENT OF SUBSTITUTE GOODS OR SERVICES; LOSS OF USE, DATA, OR PROFITS; OR BUSINESS INTERRUPTION) HOWEVER CAUSED AND ON ANY THEORY OF LIABILITY, WHETHER IN CONTRACT, STRICT LIABILITY, OR TORT (INCLUDING NEGLIGENCE OR OTHERWISE) ARISING IN ANY WAY OUT OF THE USE OF THIS SOFTWARE, EVEN IF ADVISED OF THE POSSIBILITY OF SUCH DAMAGE.

NLopt Library

PC-DMIS uses the NLopt library (2.4.2). The NLopt library is distributed under the GNU Lesser General Public Licence.

NLopt has this main copyright:

Copyright © 2007-2014 Massachusetts Institute of Technology Permission is hereby granted, free of charge, to any person obtaining a copy of this software and associated documentation files (the "Software"), to deal in the Software without restriction, including without limitation the rights to use, copy, modify, merge, publish, distribute, sublicense, and/or sell copies of the Software, and to permit persons to whom the Software is furnished to do so, subject to the following conditions:

The above copyright notice and this permission notice shall be included in all copies or substantial portions of the Software.

THE SOFTWARE IS PROVIDED "AS IS", WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND, EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO THE WARRANTIES OF MERCHANTABILITY, FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE AND NONINFRINGEMENT. IN NO EVENT SHALL THE AUTHORS OR COPYRIGHT HOLDERS BE LIABLE FOR ANY CLAIM, DAMAGES OR OTHER LIABILITY, WHETHER IN AN ACTION OF CONTRACT, TORT OR OTHERWISE, ARISING FROM, OUT OF OR IN CONNECTION WITH THE SOFTWARE OR THE USE OR OTHER DEALINGS IN THE SOFTWARE.

NLopt also contains additional subdirectories with their own copyrights that are too numerous to list here (see the subdirectories on this project page: <https://github.com/stevengj/nlopt>).

Qhull Library

PC-DMIS uses the Qhull library (2012.1):

Qhull, Copyright © 1993-2012

C.B. Barber

Arlington, MA

and

The National Science and Technology Research Center for Computation and Visualization of Geometric Structures

(The Geometry Center)

University of Minnesota

email: qhull@qhull.org

This software includes Qhull from C.B. Barber and The Geometry Center.

Qhull is copyrighted as noted above. Qhull is free software and may be obtained via http from www.qhull.org. It may be freely copied, modified, and redistributed under the following conditions:

1. All copyright notices must remain intact in all files.
2. A copy of this text file must be distributed along with any copies of Qhull that you redistribute; this includes copies that you have modified, or copies of programs or other software products that include Qhull.
3. If you modify Qhull, you must include a notice giving the name of the person performing the modification, the date of modification, and the reason for such modification.
4. When distributing modified versions of Qhull, or other software products that include Qhull, you must provide notice that the original source code may be obtained as noted above.
5. There is no warranty or other guarantee of fitness for Qhull, it is provided solely "as is". Bug reports or fixes may be sent to qhull_bug@qhull.org; the authors may or may not act on them as they desire.

Eigen Library

PC-DMIS uses the Eigen Library. This library is primarily licensed under the Mozilla Public Library Version 2.0 (MPL2) license (<https://www.mozilla.org/en-US/MPL/2.0/>) and

partly licensed under the GNU Lesser General Public Licence (LGPL). For more information, see Licensing at <http://eigen.tuxfamily.org>.

RapidJSON Information

PC-DMIS uses the RapidJSON software package. The software is used and distributed under this MIT license:

Terms of the MIT License:

Permission is hereby granted, free of charge, to any person obtaining a copy of this software and associated documentation files (the "Software"), to deal in the Software without restriction, including without limitation the rights to use, copy, modify, merge, publish, distribute, sublicense, and/or sell copies of the Software, and to permit persons to whom the Software is furnished to do so, subject to the following conditions:

The above copyright notice and this permission notice shall be included in all copies or substantial portions of the Software.

THE SOFTWARE IS PROVIDED "AS IS", WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND, EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO THE WARRANTIES OF MERCHANTABILITY, FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE AND NONINFRINGEMENT. IN NO EVENT SHALL THE AUTHORS OR COPYRIGHT HOLDERS BE LIABLE FOR ANY CLAIM, DAMAGES OR OTHER LIABILITY, WHETHER IN AN ACTION OF CONTRACT, TORT OR OTHERWISE, ARISING FROM, OUT OF OR IN CONNECTION WITH THE SOFTWARE OR THE USE OR OTHER DEALINGS IN THE SOFTWARE.

Protocol Buffers Information

PC-DMIS uses Google's protocol buffers mechanism. The code is used and distributed under the terms of this license:

Copyright 2014, Google Inc. All rights reserved.

Redistribution and use in source and binary forms, with or without modification, are permitted provided that the following conditions are met:

- Redistributions of source code must retain the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer.
- Redistributions in binary form must reproduce the above copyright notice, this list of conditions and the following disclaimer in the documentation and/or other materials provided with the distribution.

- Neither the name of Google Inc. nor the names of its contributors may be used to endorse or promote products derived from this software without specific prior written permission.

THIS SOFTWARE IS PROVIDED BY THE COPYRIGHT HOLDERS AND CONTRIBUTORS "AS IS" AND ANY EXPRESS OR IMPLIED WARRANTIES, INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, THE IMPLIED WARRANTIES OF MERCHANTABILITY AND FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE ARE DISCLAIMED. IN NO EVENT SHALL THE COPYRIGHT OWNER OR CONTRIBUTORS BE LIABLE FOR ANY DIRECT, INDIRECT, INCIDENTAL, SPECIAL, EXEMPLARY, OR CONSEQUENTIAL DAMAGES (INCLUDING, BUT NOT LIMITED TO, PROCUREMENT OF SUBSTITUTE GOODS OR SERVICES; LOSS OF USE, DATA, OR PROFITS; OR BUSINESS INTERRUPTION) HOWEVER CAUSED AND ON ANY THEORY OF LIABILITY, WHETHER IN CONTRACT, STRICT LIABILITY, OR TORT (INCLUDING NEGLIGENCE OR OTHERWISE) ARISING IN ANY WAY OUT OF THE USE OF THIS SOFTWARE, EVEN IF ADVISED OF THE POSSIBILITY OF SUCH DAMAGE. Code generated by the Protocol Buffer compiler is owned by the owner of the input file used when generating it. This code is not standalone and requires a support library to be linked with it. This support library is itself covered by the above license.

Non-Negative Least Squares

PC-DMIS uses the Non-Negative Least Squares Algorithm for Eigen:

Copyright © 2013 Hannes Matuschek

It is available at <https://github.com/hmatuschek/eigen3-nnls>. It is subject to the terms of the Mozilla Public License v. 2.0. You can find the license at <http://mozilla.org/MPL/2.0/>.

ZeroMQ libzmq 4.0.4 Library

PC-DMIS uses the libzmq 4.0.4 library by ZeroMQ (<http://zeromq.org>). The code is used and distributed under the terms of the GNU Lesser General Public License V3 (<https://www.gnu.org/licenses/lgpl-3.0.en.html>). For more information on the ZeroMQ license, see <http://zeromq.org/area:licensing>.

Freeicons.png Information

These icons from freeiconspng.com are used in our help documentation:

- eye icon
- computer icon
- lightbulb icon

IPOPT Large-scale Nonlinear Optimization Library

PC-DMIS uses the IPOPT large-scale nonlinear optimization library which is distributed under the Eclipse Public License (EPL). For details on the IPOPT large-scale nonlinear optimization library, see <https://projects.coin-or.org/Ipopt>.

For details on the Eclipse Public License, please see <https://www.eclipse.org/legal/epl-v10.html>.

Hfb / Miniball Library

PC-DMIS uses the hfb / miniball library for some of its computations. The code is used and distributed under the terms of this Apache 2.0 License:

Copyright 2017 Martin Kutz, Kaspar Fischer, Bernd Gärtner

Licensed under the Apache License, Version 2.0 (the "License");

you may not use this file except in compliance with the License.

You may obtain a copy of the License at

<http://www.apache.org/licenses/LICENSE-2.0>

Unless required by applicable law or agreed to in writing, software

distributed under the License is distributed on an "AS IS" BASIS,

WITHOUT WARRANTIES OR CONDITIONS OF ANY KIND, either express or implied.

See the License for the specific language governing permissions and
limitations under the License.

For details on the hfb / miniball library, see <https://github.com/hbf/miniball>.

For details on the Apache 2.0 License, see <http://www.apache.org/licenses/LICENSE-2.0.html>.

目录

使用 PC-DMIS Vision	1
PC-DMIS Vision : 介绍	1
使用 PC-DMIS Vision 测量的影响因素	2
照明	2
放大倍率	3
边缘质量	3
了解 PC-DMIS Vision 中的目标	4
入门	5
步骤 1: 安装并运行 PC-DMIS Vision	5
步骤 2: 系统回家	6
步骤 3 : 创建 Vision 测头文件	7
步骤 4 : 编辑 Vision 测尖	8
步骤 5 : 执行校验	11
步骤 6 : 修改机器选项	12
帧捕获器	12
校验影像测头	13
校验光学中心	16

目录

校验光学	18
校验照明	26
校验测头偏置	30
测头定义的注意事项	40
影像测头需要考虑的事项	40
使用光学校验标准认证数据	41
Parcentricity 校验模式	42
设置机器选项	43
机器选项：常规选项卡	44
机器选项：运动选项卡	47
机器选项：照明选项卡	49
机器选项：关节腕选项卡	50
机器选项：运动控制器通讯选项卡	51
机器选项：照明通讯选项卡	52
机器选项：调试选项卡	53
可用 Vision 设置选项	54
Vision QuickMeasure 工具栏	55
在 PC-DMIS Vision 中使用图形显示窗口	56
CAD 视图	56

活动视图	58
激光视图	77
使用色差白光传感器 (CWS)	78
典型 CWS 系统	80
CWS 参数	82
使用 CWS 传感器的扫描测量	85
使用 CWS 传感器的点测量	87
单击点云定义曲面点	88
CWS 曲面点命令模式文本	89
CWS 曲面点摘要模式	91
在 PC-DMIS Vision 中使用测头工具框	93
测头工具框：测头定位选项卡	94
测头工具框：触测目标选项卡	99
测头工具栏：特征定位选项卡	121
测头工具框：放大倍率选项卡	122
测头工具框：照明选项卡	125
测头工具框：聚焦选项卡	130
测头工具框：量规选项卡	135
测头工具栏：Vision 诊断选项卡	141

使用 Vision 量规	142
使用有量规的测头读出	143
十字线量规	145
圆形量规	146
矩形量规	148
量角器量规	149
半径图量规	151
栅格图量规	152
创建坐标系	153
活动视图坐标系	154
CAD 视图坐标系	161
CAD 的活动视图坐标系	172
使用影像测头测量自动特征	173
在 PC-DMIS Vision CAD 视图中实施 QuickFeatures	173
在 PC-DMIS Vision 实时视图中实施 QuickFeatures	176
Vision 测量方法	181
PC-DMIS Vision 中的自动特征对话框	190
创建自动特征	202
执行 Vision 测量例程的注释	232

使用自动特征对话框修改已编设特征.....	233
大特征测量模式.....	235
使用自动调谐执行.....	240
自动调谐怎样工作	241
使用“出错”命令	242
使用图像捕获命令	244
使用一个 uEye 相机来创建多“虚拟”相机	245
附录 A : PC-DMIS Vision 常见问题解决.....	245
附录 B : 增加环形工具.....	247
术语表.....	251
索引	253

使用 PC-DMIS Vision

PC-DMIS Vision：介绍

本文档介绍如何使用 PC-DMIS Vision 和光学测量系统来测量零件上的特征。Vision 测头提供了为一个特征收集多个测量点的途径。您也可以使用这种非接触的触测法测量“平”型特征。例如，一个电路板可以在主电路板上重叠不同颜色。跳过零件的接触测头无法检测此特征。但使用 Vision 测头可“捕获”特征。

您可以使用 PC-DMIS Vision 在脱机或联机模式准备测量例程。通过 CAD 相机功能可以其中任意一种模式运行此测量例程。此外，许多其他的机器类型可以使用一般 Metronics 接口支持。安装可能需要一些个人电脑硬件的升级。

本文档中的主要主题包括：

- 使用 PC-DMIS Vision 测量的影响因素
- 理解 PC-DMIS Vision 中的目标
- 开始
- 校验影像测头
- 设置测量机选项
- 可用 Vision 设置选项
- Vision QuickMeasure 工具栏
- 在 PC-DMIS Vision 中使用图形显示窗口
- 使用色差白光传感器 (CWS)
- 在 PC-DMIS Vision 中使用测头工具栏

- 使用 Vision 量规
- 创建坐标系
- 使用影像测头测量自动特征
- 使用自动调整执行
- 使用 On Error 命令
- 使用图像捕获命令
- 使用一个 uEye 相机来创建多“虚拟”相机

也包括下面的附录：

- 附录 A：PC-DMIS Vision 常见问题解决
- 附录 B：增加环形工具

若遇到此处未涉及的软件问题，可将本文件与 PC-DMIS 主文档结合使用。

使用 PC-DMIS Vision 测量的影响因素

使用 PC-DMIS Vision 测量时，应考虑三个基本因素。这些因素对测量准确性和可重复性有很大的影响。

- 照明
- 放大倍率
- 边缘质量

照明

如果您无法看到产品，则您无法测量它。光照或许是测量影像测头时最基本的因素。也是测量一个边缘时的首要参数。

灯光的类型，强度和光源的材质对您的 **Vision** 系统的精确性有着显著的影响。如果可能，请只使用子工作台光，它会减少曲面上材质的量，并改进边缘检测的性能。

您可以“校验照明”并通过“测头工具栏：照明选项卡”作出必要的调整，确保测量使用了正确的灯光。

放大倍率

改变放大倍数会直接影响您将会得到结果的精确性。在一些情况下，整个测量过程可以在一个单独的放大倍数级别完成，然而放大倍数随着特征类型、发生改变也非常常见。**PC-DMIS Vision** 会做出调整以适应放大倍数的改变。

聚焦的精度会受到放大倍数的影响。较高的放大倍数可以获得较高的聚焦精度。对于 Z 的测量几乎全部是在最高放大倍数级别完成的。

放大倍数是通过“视野校验”校验，并且为您的特征的最优测量通过“测头工具栏：放大倍数选项卡”调整的。

边缘质量

边缘的质量对于测量结果的质量有着直接的影响。通过调整边缘质量工具，**PC-DMIS Vision** 可以改进正在测量特征的可视边缘的已经存在的所有不足。

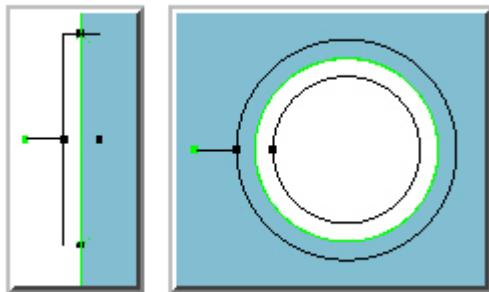
一些可以改进图像质量的方法包括：

- 确保目标的大小恰好包含了您试图测量的目标边缘。
- 使用环光（如果有的话）确保边缘尽可能的尖锐和高对比度。
- 聪明的过滤和样本测量允许您获得理想的结果。

使用“测头工具栏：触测目标选项卡”，您可以限制测量特征时包含的数据。

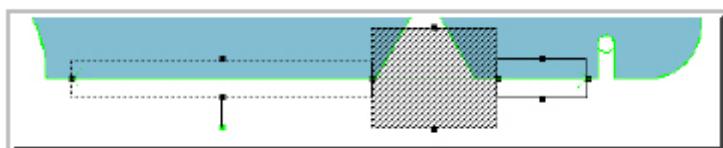
了解 PC-DMIS Vision 中的目标

在 PC-DMIS Vision 中，将目标放在元素上来获得测定点。使用目标类型根据被测量元素自动选择。在如下示例中，测量直线元素使用了一个矩形目标。测量圆元素使用环形目标。



直线和圆目标示例

元素可用一个或多个目标测量。在如下示例中，直线使用三个目标测量，中间目标不用于收集数据。



使用三个目标测量直线示例

测量元素大小决定了目标跨度。例如，位于视场内的一个小圆可以用一个单一目标测量，但超过视场的一个大圆则需要多个目标来跨越周边。选择了要测量的自动元素后，创建目标：

1. 从 CAD 模型选择元素。
2. 手动输入标称值。
3. 创建目标锚点。

更多信息参见“使用 Vision 测头测量自动特征”主题。

入门

在开始与您的 Vision 机器一起使用 PC-DMIS Vision 之前，一定要做一些基本步骤来验证您的系统已经正确的准备好。



在以下情况下会产生最佳测量结果：

- 您的光学测量系统安装在光线昏暗的房间内。
- 房间内没有许多未遮住的窗户或明亮光线。
- 房间几乎没有温度变化。

开始使用 PC-DMIS Vision 需要以下几个步骤：

步骤 1：安装并运行 PC-DMIS Vision

在使用光学测量系统前，请确认您的电脑系统已正确安装了 PC-DMIS Vision。

安装 PC-DMIS Vision：

1. 确保您的 LMS 许可证或端口锁使用 **Vision** 选项进行编程。您还必须从 **Vision** 类型列表中选择正确的 Vision 测头类型，并将其编入许可证中。在安装 PC-DMIS 之前，您的许可证必须具有正确的配置。这可确保安装正确的 Vision 组件。如果您在许可配置方面需要帮助，请联系您的 PC-DMIS 软件分销商。
2. 安装 PC-DMIS。如需这样做，参见 Readme.pdf 文件中的发行说明。在初始 PC-DMIS 安装过程，将提示您安装帧捕获器软件。如需更多信息，请参见“帧捕获器”主题。

3. 核实 Vision 设备已完成特定校验测试。这些测试应已由经过培训的技术人员完成。要证实机器准备就绪，可以通过确认电脑安装 PC-DMIS 的根目录中有下列文件：

- ***.ilc**：可在测量机灯的校验过程中创建带有 .ilc 扩展名的文件。这些文件可保存每个灯与光学透镜组合的照明校验数据。
- ***.ocf, *.mcf** 与 ***.fvc**：这些文件在校验及其光学过程中创建。存储校验信息，用于创建像素尺寸与真实单位间的映射关系，并且纠正光学同心/对焦误差。
- **Comp.dat**: 该文件在校验机器平台时创建，保存了在 X、Y、Z 轴上校验位置的数据。

这些校验文件可能存在，也可能不存在，它们不是运行 PC-DMIS Vision 的先决条件。如果为新的安装，这些文件是不存在的。这些文件是在您执行 PC-DMIS 内的校准时创建的。



在任何情况下不能更改这些文件。必须是经过培训的服务工程师才能对系统这些区域进行校验调整。

4. 选择开始 | 程序 | <版本> | <版本> 在线，以在线模式启动 PC-DMIS，其中 <版本> 表示 PC-DMIS 的版本。
5. 打开现有测量例程或创建一个新的测量例程。若创建新测量例程，屏幕上将显示测头工具对话框。

步骤 2: 系统回家

启动 PC-DMIS Vision 后，就可以系统回家了。

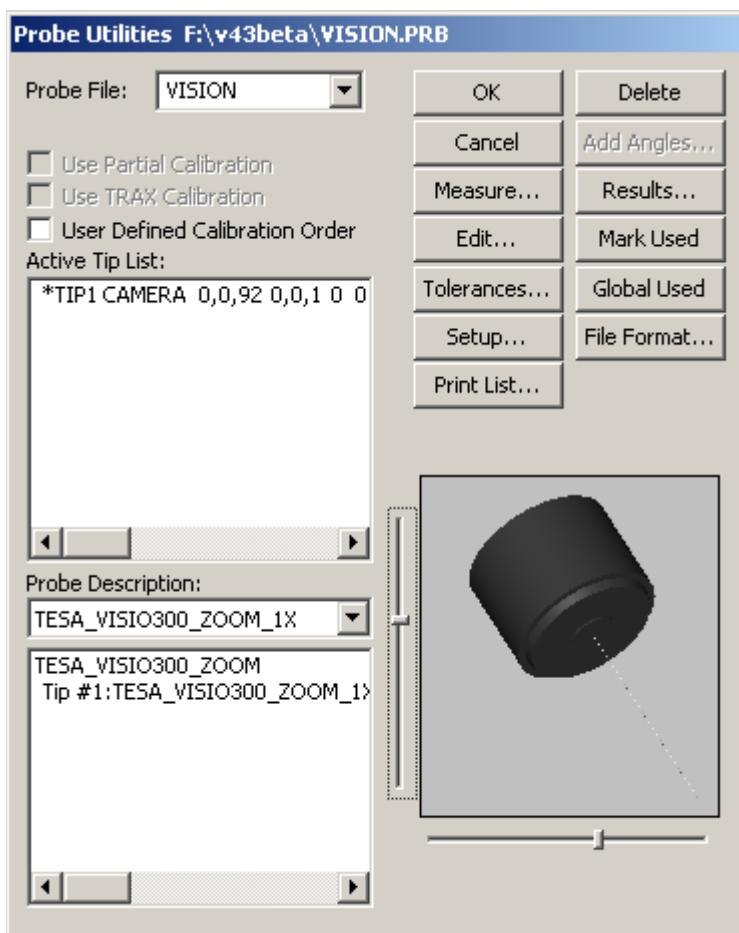
为了找到机器光栅零位置,在操作之前必须先使机器回家。不同系统之间回家的方法很多,大部分 DCC VISION 在启动时自动回家。如果需要其它特定系统的回家信息,参考光学机器随机文件。

步骤 3：创建 Vision 测头文件

若未定义测头(相机)类型,则使用**测头工具**对话框创建测头文件。

为 Vision 测头创建新测头文件：

1. 选择插入 | 硬件定义 | 测头菜单项。屏幕上会显示**测头工具**对话框。(只要创建新的测量例程,此对话框将自动出现。)



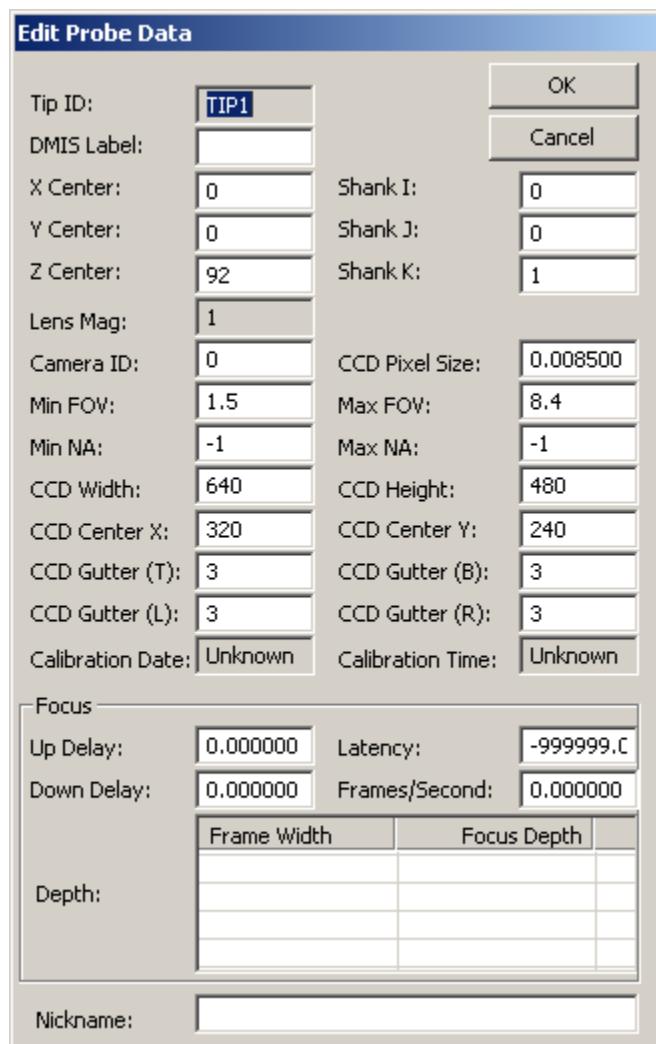
测头工具对话框

2. 键入最佳描述 Vision 测头的测头文件名称。
3. 突出显示：**未定义测头**
4. 从测头描述下拉列表选择合适测头。
5. 根据需要，按照同样方式选择另外的组件用于“空白连接”，直至完成测头定义。完成后，定义好的测尖将显示在**活动测尖列表**中。
6. 注意，测头图像将不再显示。这是可取的，为了在测量时不影响查看零件。而要激活测头组件显示，则可以在测头组件上双击打开**编辑测头组件**对话框。选择**绘制此组件**旁边的复选框。

如需定义测头的其它信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中的“**定义硬件**”一章。

步骤 4：编辑 Vision 测尖

创建 Vision 测尖后，从**测头实用工具**对话框中选择**编辑**以编辑所选测尖的测头数据。默认值取决于定义的测头。此操作将打开**编辑测头数据**对话框。



为 Vision 测尖编辑测头数据对话框

根据定义的 Vision 测头，您可以根据需要编辑或查看您 Vision 测尖的以下值：

测尖 ID：显示产生测头数据的测尖 ID。

DMIS 标签：该框显示 DMIS 标签。当输入 DMIS 文件时，PC-DMIS 用该值识别在输入的 DMIS 文件中的任意 SNSDEF。

XYZ 中心：相机焦点的中心。由“校验测头偏置”更新，使得相机和接触测头在同一参考系统中。

柱测尖 IJK：这三个值提供了光学镜头指向方向的光学矢量。

镜头放大倍数: 显示定义测头镜头的放大倍数。

相机 ID: 可以为使用相机提供 ID。对于双相机支持，将使用一个整数表明该测尖图像取自 Frame Grabber 相机输入 0 或 1。

CCD 像素大小: 图像数据评价的像素大小。更小的值表明图像捕捉的更高分辨率。

最小视场: 该值允许您调整允许的最小视场大小。

最大 FOV: 该值允许您调整允许的最大视场大小。

最小 NA: 该值可以调整允许的最小数值孔径。

最大 NA: 该值可以调整允许的最大数值孔径。



数值孔径通常印在显微镜目标镜头上，软件用其来估计合适的聚焦范围。未定义的值为-1

CCD 宽度: 提供光学设备的视频帧宽度。

CCD 高度: 提供光学设备的视频帧高度。

CCD 中心 X: 提供视频帧沿 X 轴的光学中心。

CCD 中心 Y: 提供视频帧沿 Y 轴的光学中心。



校验 Vision 测头光学中心时，将使用和更新 **CCD 宽度**、**高度**和**中心 XY**。参见“校验光学中心”。

CCD 盲区 (TBLR)：这些值提供了在校验和测量时应该避免的相机图像边缘的顶 (T) 行数，底 (B) 行数，左 (L) 行数和右 (R) 行数 (像素)。有些相机在该区域显示“坏点”。

校验日期：显示 Vision 测尖的校验日期。

校验时间：显示 Vision 测尖的校验时间。

聚焦区域

向上延迟：当聚焦运动为正或向上时，估计聚焦运动开始和稳定的时间延迟，单位为秒。

等待：记录平台位置数据和记录视频帧数据之间的平均时间，单位为秒。

向下延迟：当聚焦运动为负或向下时，估计聚焦运动开始和稳定的时间延迟，单位为秒。

帧/秒：聚焦时每秒的测定帧。

深度：景深值。

别名：测尖的用户自定义名。

步骤 5：执行校验

在使用 Vision 测头测量前，大部分情况下需要对机器进行各种校验。其中包括以下项目：

- 光学中心

- 光学
- 照明
- 测头偏置

有关校验 Vision 测头的信息，参见“校验 Vision 测头”主题。

如需平台校验和认证，请联系 Hexagon 技术支持。

步骤 6：修改机器选项

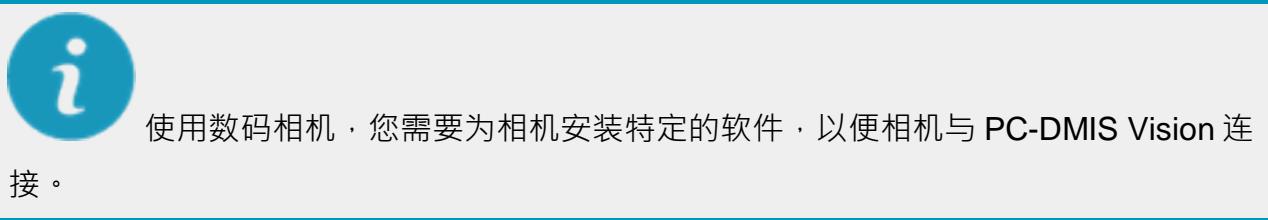
在创建了 Vision 测头文件和编辑了测头测尖数据后，就可以修改机器选项了。机器选项控制使用 Vision 机器工作的各个方面。

编辑 Vision 机器选项：

1. 选择编辑 | 首选项 | 机器接口设置菜单项，打开机器接口设置对话框。
2. 调整“设置机器选项”一章中所述的值。

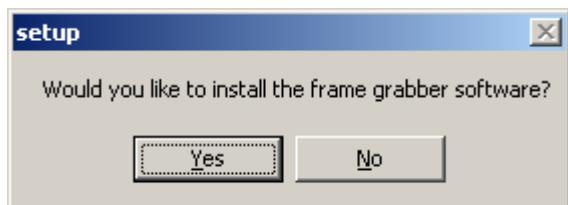
帧捕获器

帧捕获器是一块 PC 板，可以将模拟视频信号转化为数字信号。这样会创建每一帧的图像，可以在以后使用软件检索和分析。PC-DMIS Vision 支持多种帧捕获器作为视频数据输入。从模拟相机得到的活动图形通过帧捕获器提供给 PC-DMIS 中的活动视图。较新的数字相机混合了相机和帧捕获器，因为他们已经使用数字形式提供了视频图形数据。

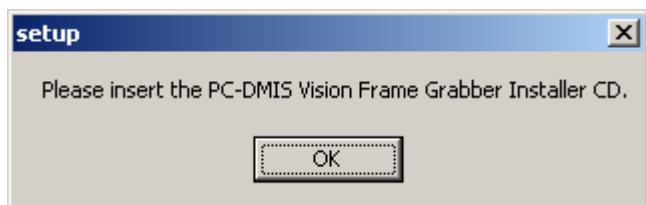


使用数码相机，您需要为相机安装特定的软件，以便相机与 PC-DMIS Vision 连接。

通过 **Vision** 选项编设您的 LMS 许可或端口锁而且没有安装帧捕获器软件时，将提示您安装帧捕获器软件。



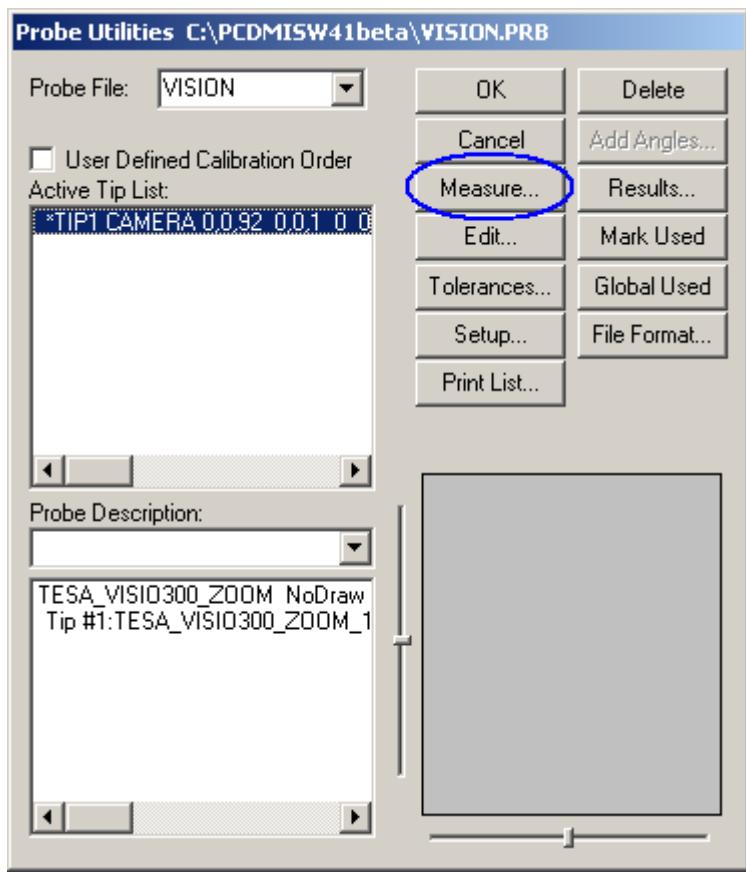
点击是继续，或点击否跳过帧捕获器的安装。您会被提示插入安装 CD。



一旦插入了安装程序 CD，或者您想要浏览安装程序可执行文件（`SetupFramegrabber.exe`），请单击确定。找到 `SetupFramegrabber.exe` 后，运行该程序，从列表中选择您的图像采集卡，然后按照说明安装 Frame Grabber 软件。

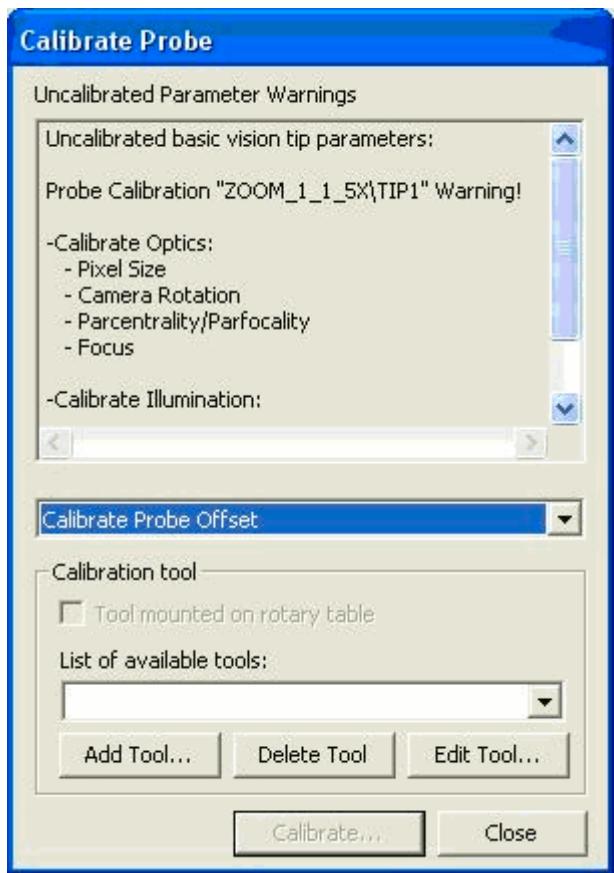
校验影像测头

Vision 测头要通过测头工具对话框完成。在大多数情况下，应在测量 Vision 测头前完成每个校验。要访问此对话框，从编辑窗口选择已添加的测头。然后单击 **F9** 或者选择插入 | 硬件定义 | 测头菜单项。



测头工具对话框 - 特定于影像测头

使用所需的组件定义 Vision 测头。从活动测尖列表选择该测尖，然后点击测量来访问校验测头对话框



校验测头对话框

通过**校验测头对话框**，您可以选择并执行如下校验。必须按照如下列表顺序进行校验：

- 校验光学中心
- 校验光学
- 校验照明
- 校验测头偏置



对于某些校验（测头偏移和照明），需首先校验像素尺寸。如果不这样，则校验按钮将被禁用，并在对话框中出现警示信息。参考“校验光学”主题中的“像素大小”说明。

校验光学中心

通过这些步骤可以校验缩放单元的光学中心。光学中心是相机视野中的一个点，也就是特征不会随着单元缩放而发生侧移的位置。该位置信息随着放大倍率的变化而保持图像视野的稳定。这可以最大限度地减少不同放大倍率下的特征之间的测量误差。光学硬件必须组装为保持其位置尽可能的靠近视野的中心，实现视野的最大利用。光学中心校验使用软件调校位置。请注意，以相同的放大倍率测量相关特征是比较满意的方式。改变了放大倍率而不会在图像中发生侧移的缩放单元被称同心。改变放大倍率而不会改变焦距的缩放单元则被称为齐焦。

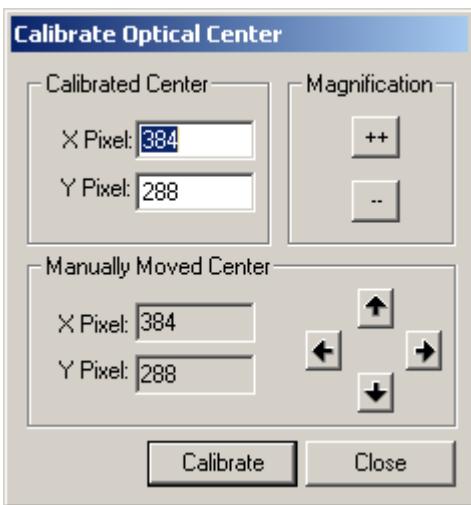
视频相机或工作台未以任何方式发生实际更改。您所做的更改仅显示在“图形显示”窗口的 **Vision** 选项卡中。



在开始校准光学中心之前，打开测头工具箱对话框，选择量规选项卡，然后选择十字头量规。这会让十字线出现在 **Vision** 选项卡中。

校验光学中心

1. 在校验测头对话框的下拉列表中选择校验光学。
2. 单击校验以打开检验光学中心对话框。



校验光学中心对话框

3. 指定校验的中心。PC-DMIS Vision 支持任意大小的视频帧，但最常见的是 640 X 480 和 768 X 576 像素。编辑 **X 像素** 和 **Y 像素** 框，调整视频帧光学中心的位置。



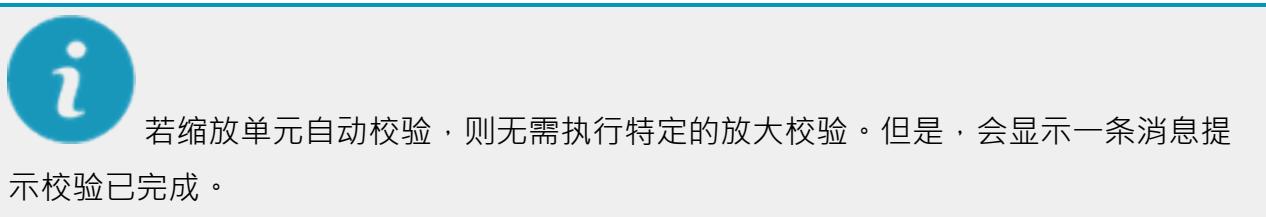
服务技术人员已设置初始显示值。若您对光学装置或与光学装置相关的相机进行了更改，光学中心值需重新计算。

4. 点击 **++** 按钮，进入最大放大倍率级别。镜头完全放大时，可能需要调整光亮才能看清楚。
5. 识别小的灰尘粒子，并手工移动工作台，使十字线的中心对准灰尘粒子。
6. 点击 **--** 按钮，进入最小放大倍率级别。镜头完全缩小时，可能需要调整光亮才能看清楚。
7. 如果十字线未能与“灰尘”重合，点击 **手工移动中心** 区域的箭头可以将十字线与“灰尘”对齐。“灰尘”对齐后，重复步骤 4 到 7。
8. 当从最大放大倍率到最小放大倍率，没有可以感知的偏离或偏离小于一个像素时，单击 **校验** 可以用手工调整值更新已校验中心的值。
9. 当平均中心建立后，单击 **关闭**。

校验光学

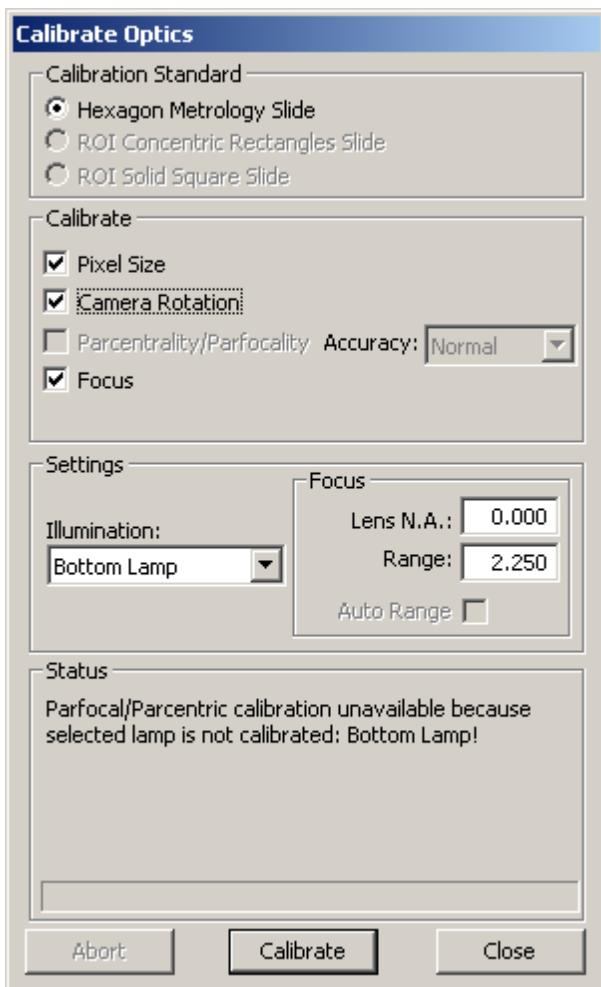
该选项校验系统的光学。支持四种独立的校验（取决于硬件和可用的校验制品）：

- **像素大小** - 通过变焦单元格的放大倍数 (mag) 范围或通过给定的光学设备配置，校验视野的大小。遵从制造商关于光学校验间隔的指导。只要变焦单元格或显微镜发生更改（如返厂维修），则需重新校验光学放大倍数。
- **相机旋转** - 校验相机或工作台的旋转，并清除任何旋转。在 CMM-V 系统中，这通常是显而易见的。
- **同心校验/等焦校验** - 该校验确保透镜的中心和视野的中心对齐。只有下面这些条件达到时，才会出现这些选项：
 - 您正在使用缩放透镜。
 - 选中的灯之前已经校验。参见“校验照明”。
 - 选择像素尺寸校验。
- **对焦** - 聚焦深度和延迟的校验是通过一系列在不同放大级别的对焦调整完成的。



校验光学：

1. 在校验测头对话框的下拉列表中选择校验光学。
2. 单击校验以打开校验光学对话框。



校验光学对话框



3. 在校验标准区域中，选择从系统接收到的校验标准的类型对应的校验标准。支持的标准包括：

- **HexagonMI 校验片**
- **ROI 同心矩形校验片 (仅限 ROI 机器)**
- **ROI 实体矩形校验片 (仅限 ROI 机器)**

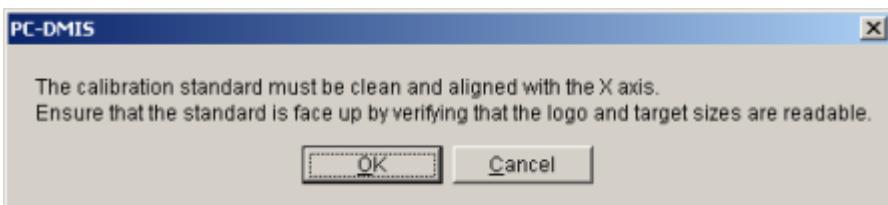
4. 在校验区域选择需要的选项。

- **像素大小** - 在不同的放大倍数下校验像素的大小，以确定测量的特征大小。
- **相机旋转** - 此选项允许 PC-DMIS Vision 确定相机相对于工作台是否有任何旋转，并执行必要调整。
- **同心校验/等焦校验** - 当选中该选项时，同心校验/等焦校验将会是校验像素大小的校验。藉助此过程无需执行光学中心校验。仅在使用 **HexagonMI 校验片** (Hexagon Manufacturing Intelligence) · 并且您的测量机使用变焦镜头时，方可使用此选项。将“校验光学中心”选项用于使用固定（非变焦）镜片的机器。同样可参见“齐心校验模式”主题。
- **精确性** - 校验等焦校验/同心校验有两种方法。
 - **标准在 FOV (像素大小)** 校验所用的相同矩形上执行校验，但是校验速度更快。
 - **高在校验标准的同心圆上** 执行校验。这将提供质量较佳的结果，但是执行所需的时间较长。
- **对焦** - 此选项针对深度和延迟执行对焦校验。

5. 在设置区域 · 选择校验设置：

- **照明** - 选择**照明源**。如果边缘的对比比较尖锐，使用底/子工作台灯光进行校验通常会比较好。选择**<当前>**将会使用当前的照明设置，并不会改变了校验时的照明。现在 CMM-V 可使用其环形灯照明，环形灯默认为光源。
- **对焦 - 透镜 N.A** - 指定当前已知透镜的数值孔径 (N.A.)，若无已知透镜，则会将此框保留空白。此值可以使校验程序优化在校验时使用的焦点。
- **对焦 - 范围** - 在未给定数值孔径时指定对焦范围。此值提供了完成对焦的范围。
- **自动范围** - 选中此复选框，自动计算最适合的对焦范围。不是所有的系统都有该选项！

6. 单击校验按钮。出现一个信息框，提示您的校验标准必须清理并对齐到 X 轴。您也必须确保该标准正面朝上。



 尽管校验处理考虑了干扰技术的噪点和杂点，一个较脏的校验标准还是会导
致校验的失败，或导致精度较差的测量值。请确保清洁任何灰尘，杂点，手印或
其他来自校验标准中玻璃部分的材料。使用一种温和的不会沉积的清洁方法，例如
摩擦酒精和软的无棉织物。另外也必须清洁放置校验标准件的工作台玻璃。正确的
清洁技术，请参考硬件文档。若载有玻璃标准件的工作台将在校验期间移动，应用
粘土或灰泥将标准件放到工作台上。

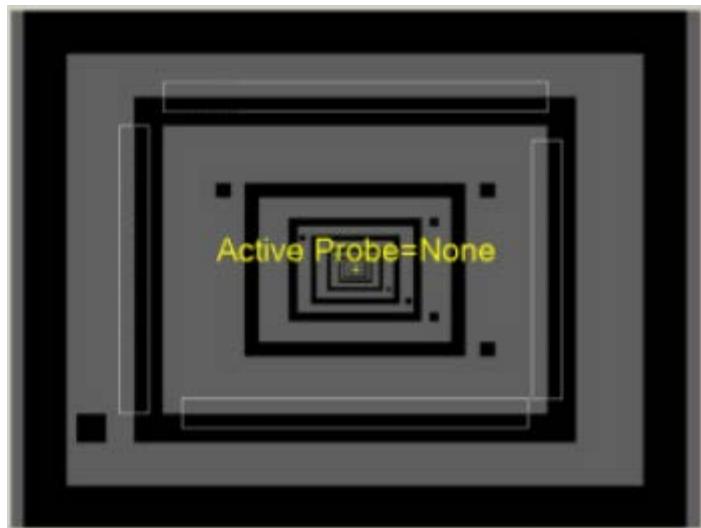
7. 将校验制品置于工作台上，这样标准的长度就会沿着机器的 X 轴。对于 ROI 校验片，确保较大的目标位于左侧（-X 方向），而较小的目标位于右侧（+X 方向）。通过观察横穿工作台 X 轴时标准上的水平线，可以验证与 X 轴的对齐。这条线必须要位于视野当中，并且比较理想的接近中心。
8. 单击**确定**按钮。将显示其他信息，要求您将目标置中。
9. 放置一个目标，使之完全在相机的视野之中。目标必须大体上位于视野的中心并已经聚焦之上。聚焦不必是最佳的，只需要是一个用于软件聚焦过程的起点。
10. 单击**确定**按钮，如果您使用的是 DCC 测量机，将自动聚焦目标。如果使用的是手动测量机，屏幕上将出现一条提示，要求您对焦目标。
11. 使用手工控制将光学测量系统移动，直到大体上矩形或方块校验标准位于视野的中央。PC-DMIS 会根据您的光学设备确定目标的大小。



切勿在执行其余校验程序时更改 Z 位置或焦点。

12. 将目标置中后单击**确定**按钮。校验例程将自动根据选择的校验选项继续执行操作：

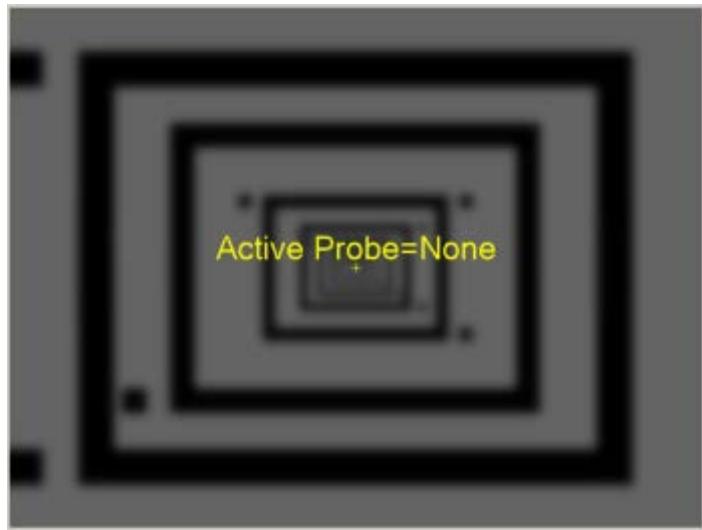
- 如果机器支持 DCC 照明控制，而且照明灯在照明范围内已经被选中，PC-DMIS Vision 会在测量目标（或一系列目标）的地方执行一个光亮灰度调整，跨越整个放大范围。
- 若系统采用手动照明控制，将根据需要提示您增大或减小照明级别。
- 如果您选择了像素大小，系统将根据需要移动到下一个目标。如果您使用“仅手动”阶段，PC-DMIS Vision 会提示您移动到下一个目标。在被提示手动移动工作台时，您必须确保信息框中显示的 X 和 Y 值尽可能接近零。此过程继续，直至完成足够的目标测量。



像素尺寸校验

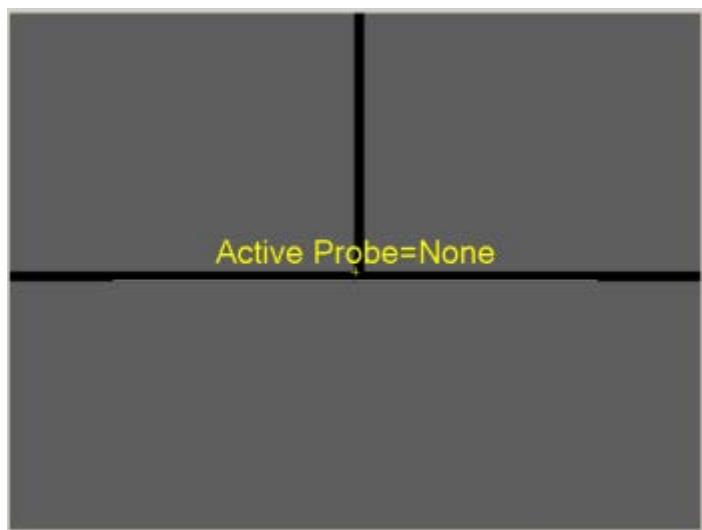
- 如果为同心校验/等焦校验精度选择普通，PC-DMIS Vision 将在像素大小校验所使用的相同矩形上执行同心校验/等焦校验。

- 若选中了**聚焦**，系统将以不同级别的放大倍率移出和移入焦点。聚焦校验用于确定焦深和聚焦延迟。



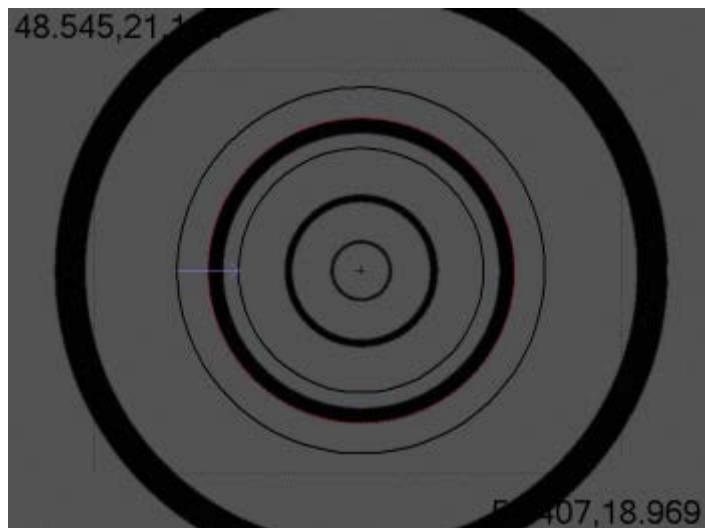
聚焦校验

- 若选中了**相机旋转**，PC-DMIS Vision 会多次测量检验片底部不同位置的线，以确定相机与工作台的旋转。若计算出来的旋转角度大于 5 度，将显示警告，指示应将硬件调整为更小的角度。您仍可应用校验补偿，但建议在工作台上调整测座/相机。此选项仅在使用 **HexagonMI 校验片** 时可用。



相机旋转校验

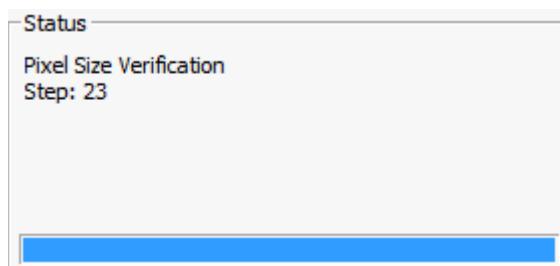
- 若将同心校验/等焦校验精度选为高，PC-DMIS Vision 将提示您“对齐目标中的 HexagonMI 标准同心圆”。根据下图对齐此圆并单击确定。



居中置于 HexagonMI 标准同心圆上的目标

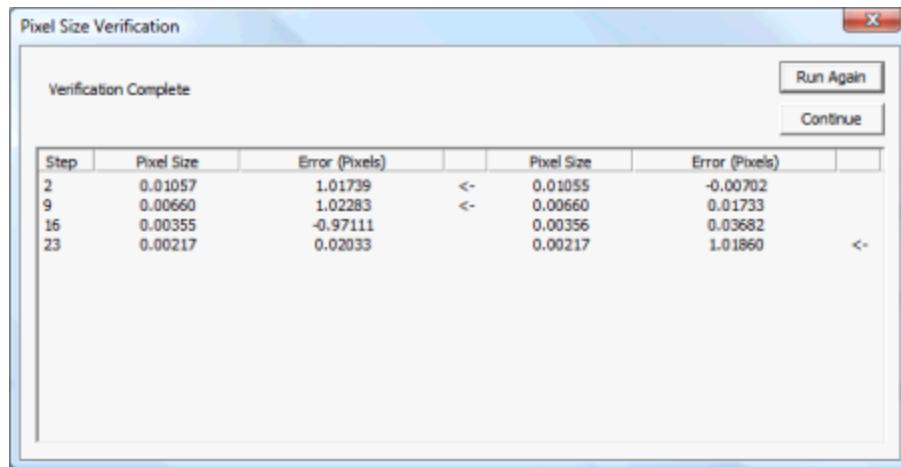
校验过程将继续聚焦并以不同放大倍率进行一系列测量。这会确保光学中心和对焦深度在整个对焦范围内一致。这意味着如果以一个放大倍率对焦并测量圆，将会以另一放大倍率显示相同的 XYZ 位置。

- 在校验快要结束时，PC-DMIS 会在后台生成一系列动态测量例程并运行这些程序。这样做是为了执行测量校验数据子集的基本身份验证。随着软件在这些测量例程中对每个目标进行测量，校验光学设备对话框的状态区域将更新显示步骤数的消息。



状态信息展示了像素大小和错误

14. 当像素验证完成时，PC-DMIS 可能会显示验证完成对话框。该对话框只会在验证数据点超出公差时才会出现。该对话框的条目包含了测量的不同步骤，像素大小和错误。 $<-$ 符号右侧的错误值指明了该错误超出了指定的公差。



验证完成对话框

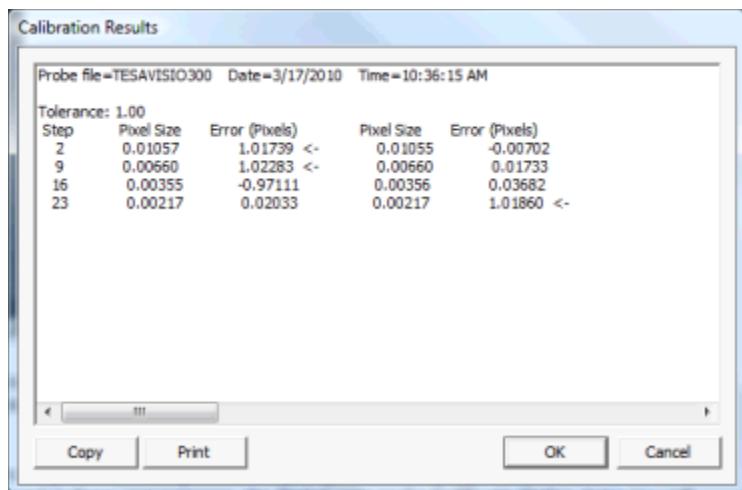
如果出现此对话框，您可以通过点击重新运行来重新运行验证过程。这样有助于确定验证中是否存在任何错误。如果验证多次失败，可以尝试重新运行完整的像素大小校验。如果校准和验证两者均重复出现故障，请联系 Hexagon 技术支持。

您可以点击继续来接受验证的结果。



PC-DMIS 设置编辑器的测头校验部分包含了影响像素大小校验的一些注册表条目。

15. 单击关闭按钮关闭校验光学对话框。该软件也会将校验结果写入校验结果对话框，以便稍后查看校验结果。要查看结果，请单击测头工具对话框中的结果按钮：



校验结果对话框

您现在有了校验过的视野。为每个您希望在机器中使用的透镜重复这个过程。



在 CMM-V 照相机上，只需校验 A0B0 测座角度的 FOV。您可能想要在“校验成品支架”（零件号：CALB-0001）之下的 CMM 工作台上放置一些反射性白纸。“校验 artifact 架”包括一个玻璃的滑块(CALB-0002)和一个环形量规，用于校验 CMM-V 相机。

校验照明

校验过程中允许您为机器校验灯。灯校验可以确保照明范围是线性的，这样在硬件的能力范围内缩放单元缩放放大倍率时不会显著的改变零件上的照明。

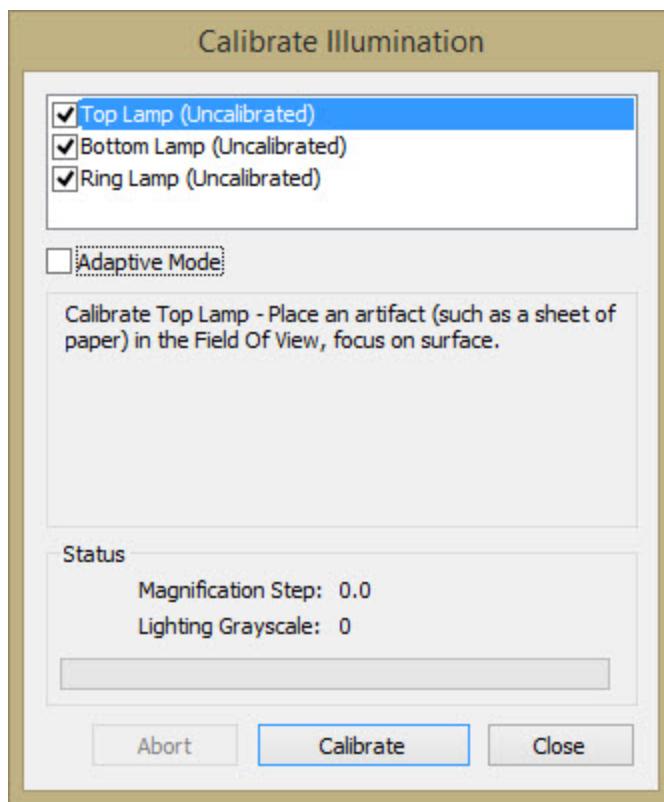
这时必须校验您的光学系统的照明：

- 无论您何时修改或替换灯，必须重新校验灯。
- 无论何时您对房间内的照明作出显著的变更。
- 周期性的贯穿灯的生命周期。
- 当您更改亮度或获取相机设置时。

- 当光学设备被替换时。
- 当缩放单元被修理时。
- 当相机被替换时。
- 校验"校验光学设备"之前必须校验同心校验/等焦校验，因为这是校验必须的。

校验灯：

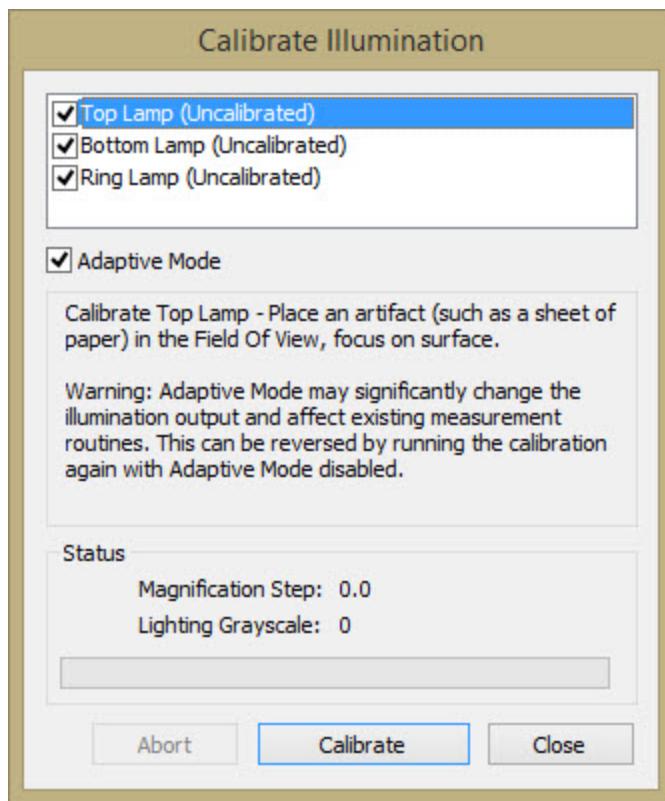
1. 在校验测头对话框的下拉列表中选择校验照明。
2. 单击校验以显示校验照明对话框，而且每个灯的校验数据也会显示在括号中。如果您尚未对灯进行校验，括号中的文字将显示“未校验”。



校验照明对话框

3. 选择需要校验的灯旁边的复选框。
4. 根据灯的类型准备校验：

- 子工作台（底/轮廓）灯在校验时，需要在保持图像对焦到工作台的情况下清除工作台。
 - 顶（表面/环形）灯在校验时，需要在保持图像对焦到工作台的情况下，有一个制品或一片纸位于视野当中。
5. 若需要，标记**自适应模式**复选框，对校验过程应用自适应校验模式。

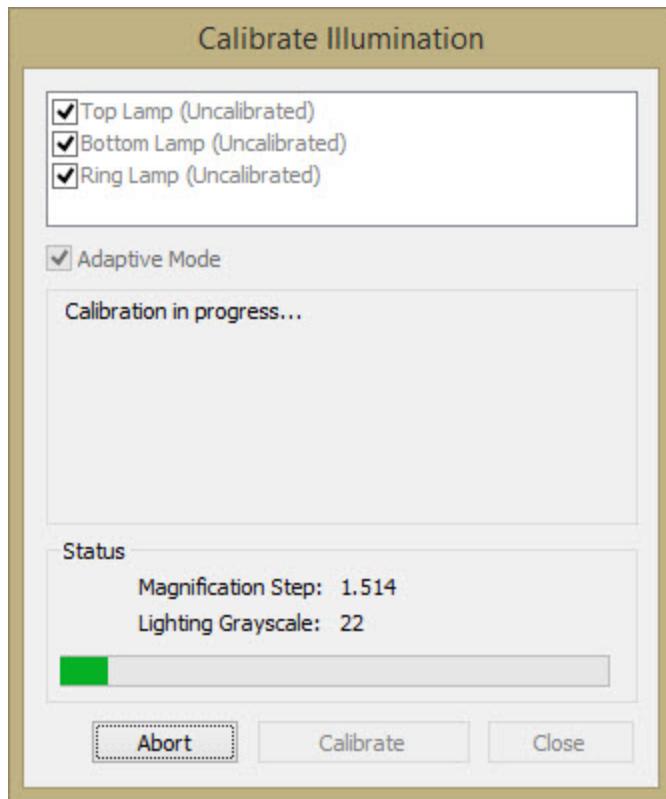


已标记“自适应模式”复选框的“校验照明”对话框

 “自适应校验”模式可能会导致现有测量例程出现问题。若没有“自适应校验”模式，某些硬件配置的层将不一致。在相机上看到的实际照明与命令值不匹配。在“自适应校验”模式进行照明校验后，在相机中看到的机器照明将与命令值匹配。

6. 点击**校验**。校验过程开始。这个过程需要花费几分钟。

- 在校验带有缩放单元的系统时，正如**放大倍数步骤值**所显示的，PC-DMIS Vision 选择不同放大倍数用于照明测量。此值显示当前放大倍数，并与**测头工具框**中的**放大倍数**选项卡中显示的值相对应。
- 校验也会设置对应在不同放大倍数不同命令的照明的照明强度。**光亮刻度**指明了照明的强度。该值的范围从 0 (黑) 到 100 (白) 。



校验照明 - 进行中

- 校验完成后，**校验照明**对话框会显示每个已校验的灯的新数据。
 - 点击**关闭**按钮或完成步骤 3 到 5 完成对另一个灯的校验。
 - **放弃**按钮只会在校验时出现。该按钮会停止校验，放弃过程中收集的所有数据，并为当前灯的已存在校验文件恢复状态。

校验测头偏置

校验过程中允许您为影像测头校验测头位移。PC-DMIS Vision 也允许您为不同的测尖类型校验多感应器配置。例如，影像测头和接触式测头根据相同的工具进行测量，来建立参考的普通位移框体。每个测尖校验位移值与相关的常用工具是交叉引用的，例如环规或球体。更多信息请见“测尖和工具的关系”主题。

针对常用工具或标准的校验测尖类型（它们都是接触式或者是混合接触、vision 和激光）允许每一次测量使用不同的测尖。

使用测头偏移校验时

这时使用测头校验：

- 当您的测量系统有多个测头时
- 当您有不同放大倍数的视频测头（如 1X 和 2X 镜头或双虚拟相机）

首先校准哪种测头类型并不重要。但是，在坐标测量机上，通常首先需要校准触摸测头，然后在 Vision 多感应器机器上进行校准，首先校准光学测头。在第二个测头的校验期间，对于显示的问题“是否已移动验证工具或更改机器零点？”，您的答案必须为 否。.

一旦知道了工作台上的工具位置，并且从**测头工具**对话框校验了测尖偏置，即可向测量例程添加自动校验活动测尖步骤，来作为测量例程的一部分校验测头偏置。若有接触测头，Vision 测头的自动校验将根据指定的参数设置执行。

关于 Vision 测头的更多信息，请参阅“测头定义的注意事项”和“Vision 测头校验”主题。



测尖偏移校验已经扩展为支持使用球体或环形工具校验接触式测头和影像测头偏移。使用方式遵循测尖偏移和直径校验的一般规则。

在开始影像测头校验之前，请确保校验影像测头的光学中心（如果是缩放单元），视野和照明。本例使用环形工具进行测量。

校验 Vision 测头偏移



CWS 传感器在**设定选项**对话框中没有选项卡选项。有关校准 CWS 传感器探头偏移的详细信息，请参阅 PC-DMIS 激光文档中的“**步骤 4：校准激光测头**”。

1. 识别环的面的 Z 测量点。该点的位置定义在机器的坐标系上，位于环规口的相对中心的位置。可以通过“测头工具栏：规选项卡”实现。当添加环形工具时使用这些值。
2. 从**校验 Vision** 测头对话框的下拉列表中选择**校验测头偏移**。
3. 从**工具列表**中选择需要的工具，或点击**添加**来定义新工具。



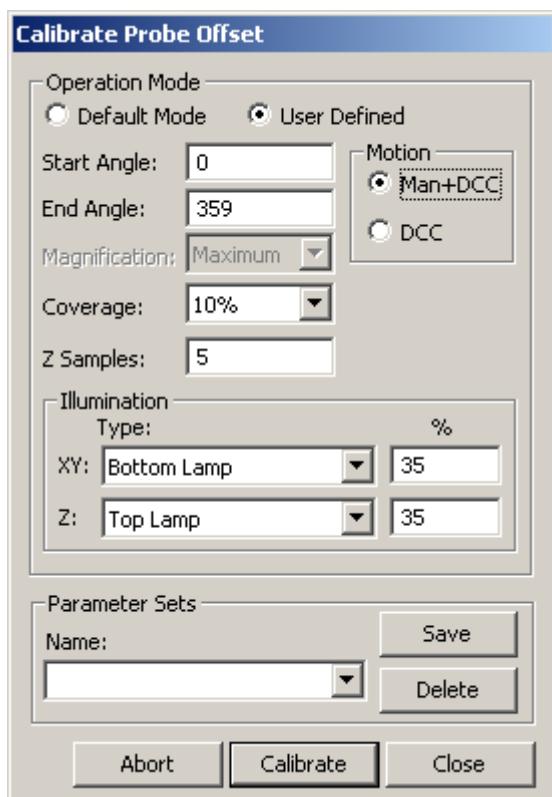
在此示例中，您可以为 20mm 的环形工具指定以下值：

- **工具 ID**：20mm 环形
- **工具类型**：环形
- **直径**：20
- **Z 点偏置 X**：15
- **Z 点偏置 Y**：0

- Z 点偏置 Z : 0
- 基准深度起点 : 1 (以适应环形孔上的倒角)
- 基准深度终点 : 14
- 对焦偏置 : -0.5 (提供 Z 上从表面顶部到孔圆焦点高度的距离)

参见“附录 B：增加环形工具”。

4. 单击校验以打开校验测头偏移对话框。



5. 根据需要设置下面的参数：

操作模式 - 默认模式使用默认值。用户定义，使您能够更改值。

运动 - Man+DCC 模式要求不论您指示工具位置是否有更改，均要在开始时手动采集 3 个点。余下的点将会自动取得。**DCC** 模式会自动取所有的点，除非您指出工具已经移动。

起始角 - 俯视直角坐标系或 -Z 坐标中以度为单位的角度。一个 0 开始角度为 +X。一个 90 度的起始角度则与 +Y 轴对齐。默认值为 0。

终止角 - 俯视直角坐标系或 -Z 轴中以度为单位的角度。一个 0 结束角度为 +X。一个 90 结束角度则为 +Y 轴。默认值为 359。



这里指明的开始和结束角度与接触式测头和球体工具使用角度有所不同，它们指的是从球体赤道到两极的角度。

放大倍数 - 此选项允许将放大倍数设为“最大”或是使用 **<当前>** 放大倍数。为确保最高精度，应使用“最大”放大倍数校验 Vision 测头偏置。默认设置为“最大”。

范围 - 此百分比值定义多大区域将包含在测量中。默认值为 10%。



起始角、终止角和范围百分比共同定义了圆周围 Vision 测量目标的位置和大小。圆越大，光学放大倍率越高，通过减小范围百分比提高速度就越明显。请参见“校验测头偏移参数的 Vision 圆目标示例”主题。

Z 样本 - 这是计算 Z 位置所要采集的 Z 样本数。默认值为 5。

照明 XY - 这指示 XY 测量使用的照明源。环形量规孔径边缘通常使用底部照明或子级照明。此值也可设为**<当前>**来使用当前照明设置。

照明 XY - 这指示 XY 测量使用的照明源。对于环规曲面，通常使用顶或圆。此值也可设为**<当前>**来使用当前照明设置。



为任意照明设置使用的**<当前>**都包含了环灯的灯泡是否开启。



如果照明设置在校验时工作良好，可以创建一个照明快速设置，可以快速的唤回这个设置。

参数集 - 这允许您创建、保存参数集并对 Vision 测头使用所保存的参数集。这些信息作为测头文件的一部分保存，并包含你的影像测头的设置。以后校验时可检索此参数集，其中包含自动校验测量例程特征。

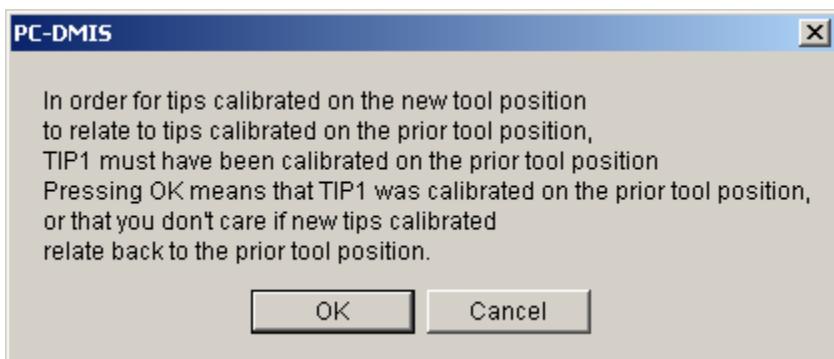
创建自己命名的参数集：

- a. 在**校验测头偏移**对话框修改任意参数。
 - b. 在**参数集**区域，为新参数集在**名称**输入框输入一个名字，并点击**保存**。PC-DMIS 会显示一条消息，告知您新的参数集已创建。要删除保存的参数集，则选择该参数集并单击**删除**。
6. 点击**校验**。出现一条消息询问标定工具是否已经被移动或测量机零点被更改：



- 如果 PC-DMIS 没有测量工作台中实际工具位置，选择**是**。
- 如果该工具已经通过不同的测头类型进行了测量，则选择**否**。

7. 在提醒必须校验测尖时单击**确定**。



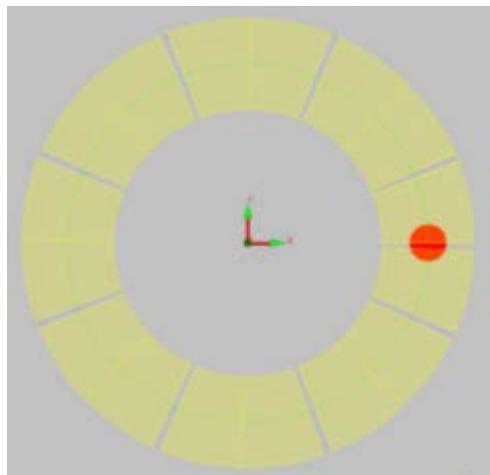
8. 如果工具已经移动，或 **Man+DCC** 移动已经选择，请在基准孔圆的顶部均匀的取三个十字线点。调整工作台位置，如果需要还要包含聚焦。校验序列提示窗口将会自动执行。它将对焦孔径顶边，测量孔径圆，相对于孔径移至 Z 焦点偏移，并执行 Z 位置对焦测量。测尖偏移数据和测量偏移根据环形工具测量进行更新。若确认工具已被移动，此测量将确定工具在工作台上的 XYZ 位置。

校验测头偏置参数的 Vision 圆目标示例

下例中，圆目标中已填充或者带十字阴影线的区域表示 PC-DMIS 不会进行边缘测量。

示例 1

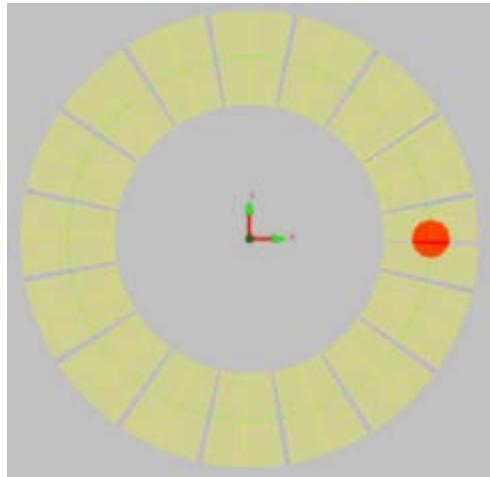
该示例更适用于执行时间比较慢的较大环形直径和更高光学放大倍率。



目标区域的起始角是 0, 终止角是 358 , 5%的覆盖率

示例 2

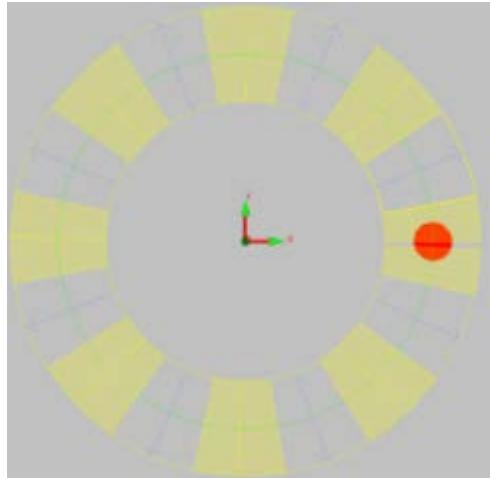
这个示例更适合于测量重复性更好，执行时间更长的大环形直径和高光学放大倍率。



目标区域的起始角是 0, 终止角是 358 · 10%的覆盖率

示例 3

这个示例更适合于小环形·直径和中低的光学放大倍率。



目标区域的起始角是 0, 终止角是 358 · 50%的覆盖率

接触测头偏移

使用校验影像测头的相同工具校验接触式测头偏移时，校验可以建立一个通用的参考偏移框体。

校验接触式测头偏移

1. 选择 **插入 | 硬件定义 | 测头**菜单项。
2. 在测头工具对话框定义接触式测头和测尖。
3. 选择**测量**打开**测量测头**对话框。
4. 在**测量测头**对话框指明如下的值：
 - 移动：手工+DCC
 - 操作类型：校验测尖
 - 校验模式：用户定义
 - 开始角度：0
 - 结束角度：359
 - 可用工具列表：20mm 圆环（使用确定影像测头偏移的相同工具。）
5. 选择**测量**，若询问否移动了工具，此次单击**否**。这将告知 PC-DMIS 已了解工作台上的实际工具位置。
6. 在测尖提示信息框上单击**确定**。
7. 会出现一个信息框提示您在工具面之下或在从口中心的-Y 方向取一个测点。单击**确定**，然后采集该接触点。然后校验例程会执行一次粗口测量，一个面平面测量，一个更精确的口测量，然后是一个 Z 偏移点测量。

现在测头已经测量了该工具，并且有了基于相同工具位置数据的偏移值。

CMM-V 测头偏移

校验 CMM-V 测头偏移，可以这样做：

- 通过要使用的所有角度创建接触式测头，以便使用 CMM-V 影像测头进行测量。

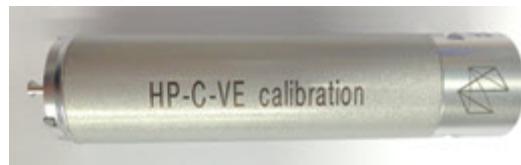


您的接触式测头必须是至少包含 3 个测尖的星状测头。

- 在球体上校验所有指定的接触式测头。
- 在环规上测量 AOB0 测头角度。
- 如果在同一个环规上测量 AOB0 视频测头，当软件询问工具是否已经移动，请单击“否”。
- 若已经选择 CMM-V 测头，单击**添加角度**。PC-DMIS Vision 会以一份接触式测头列表提示您，而不是显示标准的**添加角度**对话框。
- 选择您在球体上校验的接触测头，并单击**确定**。PC-DMIS Vision 自动将这些角度和校验添加到 CMM-V 视频测头。

星形测头具有 3 个正交布置的探针

建议：具有星型配置的接触式测头包括如下所示的校准扩展。



带星形配置的接触式测头的加权扩展

测尖和工具的关系

测尖偏置校验基于工具在工具台上的位置。校验测尖时，若移动过校验工具，工具在工作台上的位置取决于测尖偏置。若测尖未被校准，则使用 probe.data 中的测尖偏置。

有时为测尖偏移校验维护一个普通的参考帧非常重要。当使用常规工具校验多个测尖时，测尖会有相同的参考偏移帧。通过假定第二个工具移动并通过在第一个工具上校验过的测尖进行了测尖偏移校验，该参考帧可以扩展为第二个工具。使用同一个参考帧测量的特征

位置，必须得到同样的结果（在装备测量能力内）。如果您在工具上校验的测尖并不是位于同一个帧，而且没有假设工具已经移动，则测尖校验参考帧变更为该工具。使用在不同参考帧校验的测尖测量的特征会得出显著不同的答案。

考虑一个新的系统，这里没有校验过的测头或工具，使用球体和环形工具进行测尖校验。使用球体工具校验接触式测头，并假定工具移动。然后在环规上校验同一个接触测头并假定工具移动。两次为接触测尖的校验建立了工具和接触测尖之间的参考。现在，在环规上校验 **vision** 测尖。接触测尖和 **vision** 测尖将会有相同的参考偏移校验帧。两个工具的两个测头的偏移校验是关联的，因为当环形工具假设已经移动时，测头在球体上进行的偏移校验已经在环形工具上校验。因为环形工具假定已经移动（或者说其位置未知），当使用环形工具校验接触测尖时，将会根据接触测尖的测量偏移确定环形工具在工作台中的位置。接触测尖的偏移将会用于确定两个工具的工作台位置，然后影像测头的偏移则是根据其中一个工具的工作台位置。

如果接触测尖在球体工具上校验，然后 **vision** 测尖在环形工具上校验，那么这两个测尖不会交叉参考。如果接触测尖在球体工具上已经校验，**vision** 测尖在环形工具上已经校验，然后接触测尖在环形工具上校验，两种测尖就会位于同一个参考帧，但是这将会是与球体或在球体工具上校验的其他任何测尖所不同的参考帧。这是因为 **vision** 测尖用于在环形工具移动时确定它的位置，但是 **vision** 测尖还未能在球体工具上校验。接触测尖参考帧会改变以匹配环形工具。为了维护测尖交叉工具的联系，每当工具移动时（也意味着一个未知位置的工具），在刚刚移动的工具上的校验测尖必须与第一个工具位于同一个参考帧。

您只可以在环规上校验星状测尖校验测头的底测尖。一个球体工具或一个结合环规的球体工具可以用于提供测头星状测尖和影像测头的交叉参考。通常情况下，该交叉参考可以通过校验球体上的所有接触测头星状测尖完成。然后在环规上校验底测尖，也就是说工具已经移动。然后，在环形工具上校验 **vision** 测尖。然后您可以使用球体工具和环形工具上的影像测头校验接触测尖。

测头定义的注意事项

当 PC-DMIS 在 DCC 模式下校验 Vision 测头时，将使用现有的测量数据，或者在没有测量数据时使用测头定义的标称值。PC-DMIS 将标准测头定义保存在 **probe.dat** 文件，而将机器具体的测头定义创建在 **usrprobe.dat** 文件中。在 PC-DMIS 卸载或版本更新安装时，**Probe.dat** 文件可能被删除或替代，而 **usrprobe.dat** 文件不会被删除或替代。

因为定位容差可能会让视野中和高放大率系统中的工具非常的小，所以在 **usrprobe.dat** 中创建数据提供了调整默认测头属性的一种方法。机器特定的默认测尖位移可能足以提供更精确的标称位移信息。

影像测头需要考虑的事项

接触测头硬件即定义好的机械组件（测头安装点、测头主体、测头模块、测尖）与可预测的装配点及标称测尖偏移（位置变化可由触测移动处理）的组合。但是，Vision 测头的可预测性一般要低一些，因为它们往往有非标准的装配硬件，工作距离、硬件调整或校验等会发生变化。鉴于此，通过探测移动可能更难找到所需的目标。Vision 测头不像接触测头一样进行扫描，因此变化要更明显。

一些机器甚至有可调节的测头加载，使得测头位置在默认的 **probe.dat** 定义中变得不可预测。因为来自高放大倍率和机器变化的较紧公差，用户可能需要首次在新测尖上进行测头偏置校验时，进行手动+DCC 执行，即使工具位置已知。这将为随后的测尖偏置校验过程提供高质量的测量偏置数据，因为将使用测量测尖偏置，而不是标称值。

不像大部分的坐标测量机，大部分的影像多感应机器没有一个标准的关节臂测头加载端。取而代之的是一个 Z 列，为光学和接触测头的标准加载提供了一个 **proprietary** 加载。为了使用准确的相对偏置来定义标称测头偏置值，经常使用适配器元素，用于 **probe.dat** 或 **usrprobe.dat** 定义。此适配器定义了机器测头参考点（如关节臂的端）和测头之间的偏置。例如，如果选择了缩放单元镜头面作为参考点，则需要一个适配器元素，定义从缩放单元镜头面到接触测头加载点的偏置距离。接着定义接触测头，选择适配器，接着测头（如 TP200），接着测针。完成后，影像测头和接触测头间的标称测头偏置将接近硬件。

使用光学校验标准认证数据

在 Vision 测头的光学校验期间，如果测头目录中存在认证数据文件 (fovcert.dat) ， PC-DMIS 将读取文件并使用此文件调整标称值中的校验数据。fovcert.dat 文件支持以下参数的数据：

- 同轴矩形的 X 和 Y 大小
- 同心圆的 X 和 Y 中心位置

关于 fovcert.dat 文件的信息

- 第一行必须为文件模式号。
- 以分号开头的行表示该行为注释行。
- 注释行不可以空格符开头。
- [PATTERN] 值是一个十六进制位掩码，表示在 X 和 Y 内测量的矩形边界。边界位置为从左至右，从上到下。例如，十六进制值 0xAA 是二进制的 1010 1010。表示矩形测量在 X 方向使用第一和第三个边界，在 Y 方向上使用第一和第三个边界。
- 所有的值以毫米为单位。



本实例包含样例 fovcert.dat 文件：

2

[阵列]

0xAA

[矩形]

;X 尺寸 Y 尺寸

17.2 13.2

10.75 8.25

6.45 4.95

```

4.3 3.3
2.15 1.65
1.29 .99
.86 .66
.5375 .4125
.3225 .2475
.215 .165
.1075 .0825
.043 .033

[圆]

; 标称值 直径 圆心x 圆心y

30 .0 .0
20 .0 .0
10 .0 .0
5 .0 .0
2.5 .0 .0
1.25 .0 .0
.625 .0 .0
.25 .0 .0

```

Parcentricity 校验模式

Parcentricity 校验有三种模式：

- **模式 1**：此模式使用 `fovcert.dat` 文件的 `concentricity` 数据。如果 `fovcert.dat` 文件存在并且包括同心度证书数据，那么 PC-DMIS 将使用此校验模式。
- **模式 2**：此模式测量圆的系列，并且将这些圆连接到一起，以便于在标准中对同心度误差自动修正。如果 `fovcert.dat` 文件中没有同心度数据，并且
`ProbeQualVisionParCalibrationUseBridging` 注册表条目（位于设置编辑器 **USER_ProbeCal** 部分）保持默认设置“TRUE”，那么将使用此模式。

- **模式 3**：此模式测量标准同心圆并假定其完全同心。若 `fovcert.dat` 文件中不包含同心度数据，且 `ProbeQualVisionParCalibrationUseBridging` 登录表项被设置为“`FALSE`”，PC-DMIS 将使用此校验模式。

一个关联注册表条目 `ProbeQualVisionParCalibrationXYSamples`，位于设置编辑器的相同部分，默認為 3。定义了在 `parcentric` 高校验时给定圆在给定放大倍数上的测量次数。

设置机器选项

选择 **编辑 | 首选项 | 机器接口设置** 菜单项，打开**机器选项**对话框。此对话框中显示的选项卡依据光学测量机的类型以及所执行的是在线还是脱机模式而有所不同。但光学测量机通常允许您：

- 指定您将使用的光学测量系统的硬件元素。也就是说，如果某些硬件元素损毁了，仍然可以使用光学机器的另外某些元素。参见“**机器选项：常规选项卡**”。
- 更改机器的速度和行程限制。参见“**机器选项：运动选项卡**”。
- 指定机器上的可用灯。参见“**机器选项：照明选项卡**”。联机模式和脱机模式都可使用。
- 确定测座设备设置。参见“**机器选项：操作选项卡**”。
- 指定光学测量设备和计算机之间通讯口和设置。参见“**机器选项：运动控制通讯选项卡**”和“**机器选项：照明通讯选项卡**”。
- 保存在 PC-DMIS Vision 和光学机器的任意通讯，用于调试目的。参见“**机器选项：调试选项卡**”。

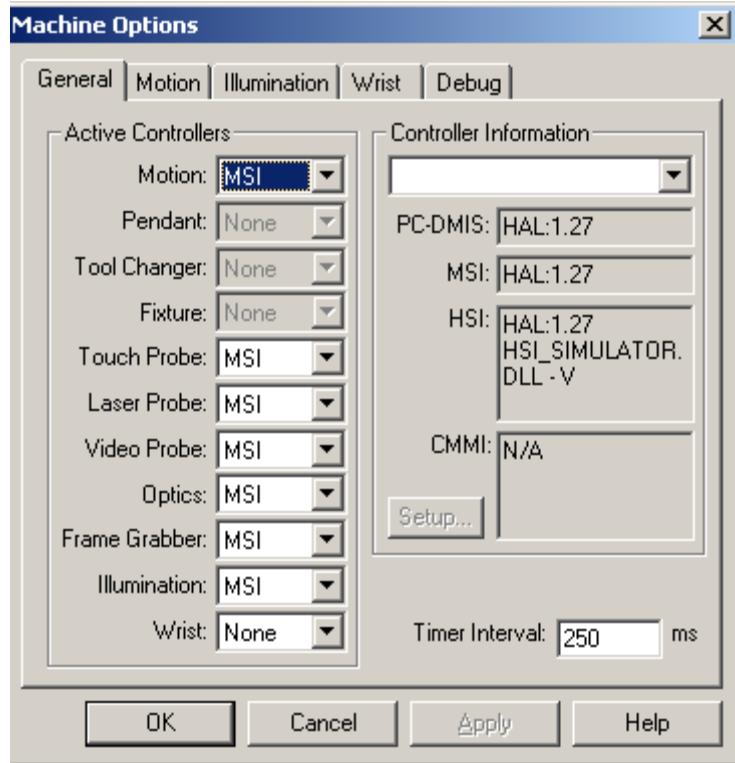


若在 CMM 上运行带 CMM-V 测头的 PC-DMIS Vision，则上述某些页面不一定都可用。要访问标准 CMM 控制器设置，请选择常规选项卡上 **CMMI** 区段中的设置按钮。



大部分功能位于测头工具对话框中，是集中校验程序的一部分。校验是因测头而异的。

机器选项：常规选项卡



机器选项对话框 – 常规选项卡

常规选项卡可启用或禁用对 PC-DMIS 使用控制器。若更改此选项卡上的任何选项，必须重新启动 PC-DMIS。此选项卡上有三个主要区域：

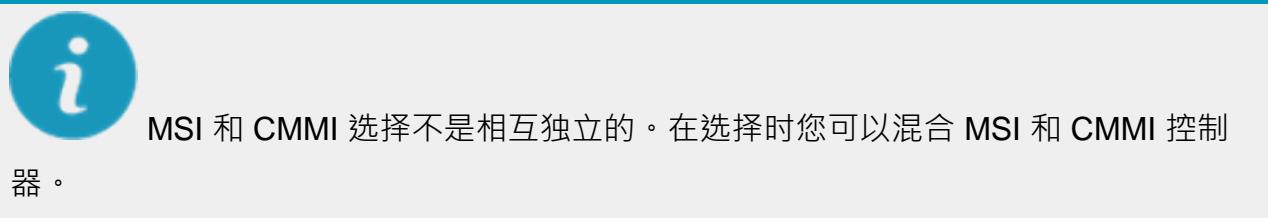
- 激活的控制器

- 控制器信息
- 定时间隔

激活的控制器

活动控制器部分定义了在 PC-DMIS 进行在线操作时，PC-DMIS 控制每个硬件部分所使用的机器接口。您有三个选择 **MSI**、**CMMI** 或 **无**。

- **MSI**: (多传感器接口) 。若想使用 MSI 处理控制器部分，可选择此选项。对于专用型 Vision 测量机 (如 ROI 、 TESA 和 MYCRONA) ，测量机上的所有活动控制器将采用 MSI 。在 CMM 上，只有 Vision 特定的控制器 (照明、光学装置、帧抓取器) 一般将设置为 MSI 。其他 (移动、悬架、工具更换架、测座、接触测头、激光测头) 将使用标准 CMM 接口 (CMMI) 。
- **CMMI** : 对于 CMM 上的 Vision 测头 (如 CMM-V 相机) ，若原控制器 (如 LEITZ) 用于控制移动、接触测头、测座、激光测头和测量机操作的工具更换架元素，应选择此选项。
- **注意**：如果硬件组件并不存在或已经损坏，请选此选项。如果组件已经损坏，选择该选项可以继续使用光学测量机的功能性零件。



控制器信息

控制器信息区域显示 PC-DMIS 在线执行时发现的控制器。此部分有四个显示方框，其信息如下：

- **控制器**下拉列表：为支持多个测量机模型的接口选择测量机模型。例如，Metronics 接口的类型有“**TESA VISIO 300 手动**”、“**TESA VISIO 300 DCC**”和“**自定义**”。必须设置此选项，方可为目标测量机正确设置测量机设置。对于仅支持一种测量机的接口，此选项将自动选择。
- **PC-DMIS 连接**：显示该版本的 PC-DMIS 支持的硬件抽象层（HAL）接口的版本。HAL 的版本必须与 PC-DMIS、MSI 和 HSI 相同。如果遇到不同的版本，会出现警告。
- **MSI**（多传感器接口）连接：显示此 MSI 的 HAL 接口支持的版本。
- **HSI**（硬件特定接口）：显示执行时使用的 HSI。此组件控制特定硬件设备。
- **CMMI**（坐标测量机接口）：显示要使用的 CMMI 接口名称。单击**设置**打开 CMMI 控制器（如 Brown 和 Sharpe LEITZ）的测量机接口设置选项。

报告问题时，您必须向 Hexagon 技术支持团队提供这些信息。

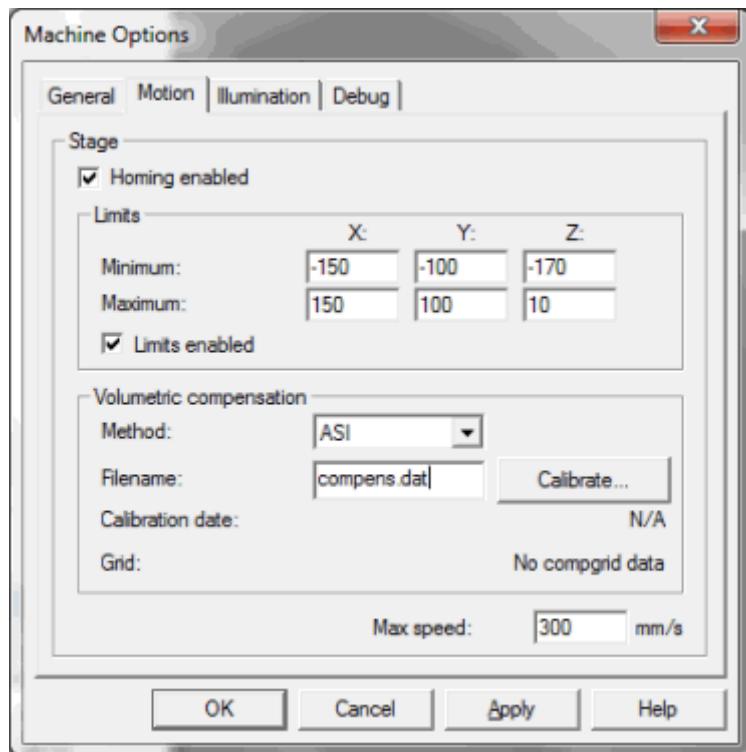
时间间隔

时间间隔框表明 PC-DMIS Vision 在询问硬件当前运动，照明和光学设置前等待的时间。



除非由专业技术人员指导，否则**不要更改该值**。

机器选项：运动选项卡



机器选项对话框 - 运动选项卡

通过**运动选项卡**，您可以定义机器的移动参数。您的技术服务人员已经在系统的安装过程中设置了运动选项。



该选项卡不适用于 CMM-V。

激活回零复选框

若想要使用带有固定装置的工作台，您需要执行返回首页操作。对于使用任何分段式线性或非线性错误修正的系统来说也需要返回首页操作。必须标识特定的工作台位置，以便使工作台位置与错误修正数据关联起来。此操作可创建测量机的零位置。

选择此复选框之后，PC-DMIS 会在启动时使测量机返回首页。一些硬件将保持其首页状态，直至关闭。如果硬件无需返回首页，或者硬件无需设置以返回首页，则选择此复选框将不会产生影响。

行程限制和空间补偿区域

该区域指定机器的行程范围和空间补偿。

服务技术员已经为系统定好了最佳的行程范围和空间补偿。

只有受过训练的技术员可以执行平台校验功能。对话框显示上次平台校验的日期/时间。

激活限制复选框：可以关闭对限制的检查。通常关闭此复选框的唯一时间就是在某些系统上进行平台校验，需要直接与平台行程限制接触的时候。我们不建议在其他时间禁止该复选框，因为这样可以保护硬件不会在移出限制时遭到损坏。

校验：该按钮启动平台校验程序。如需平台校验和认证，请联系 Hexagon 技术支持。



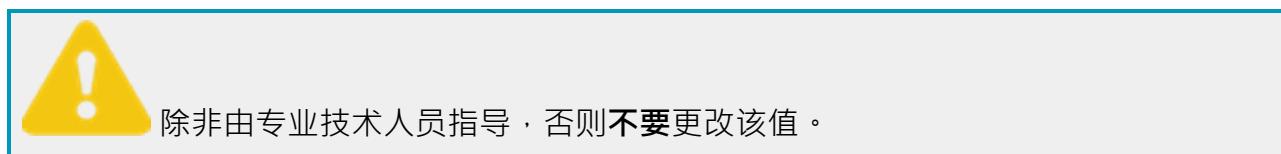
除非由经过培训的专业技术人员指导，否则不要更改这些值。

校验日期字段是上次使用**校验**按钮生成新的或更新的校验文件的日期。

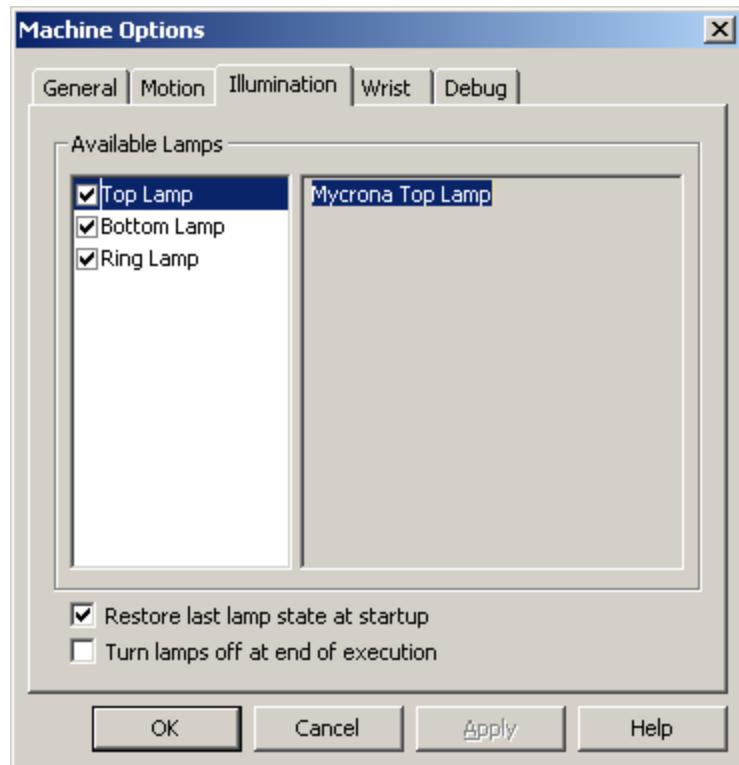
网格字段显示 Hybrid Volcomp 中网格数据所用的当前数据格式版本。如果所用的滤镜不是 Hybrid Volcomp 中用于收集网格数据的滤镜，则**网格**字段必须指出 comp grid 为 2 版或更高版本。若不是，请联系 Hexagon 技术支持。

最高速度框

最大速度编辑框指示 DCC 移动速度。如需修改移动速度百分比，最好从参数设置对话框的移动选项卡上进行更改。



机器选项：照明选项卡



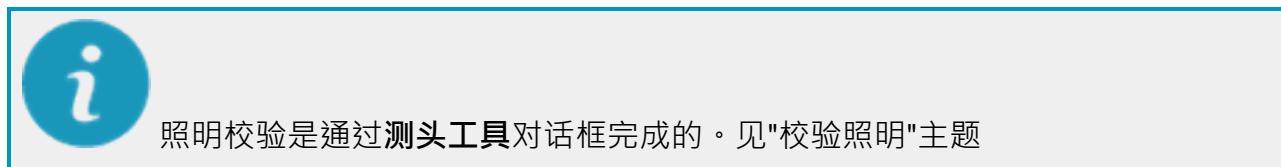
机器选项对话框 – 照明选项卡

照明选项卡可用于从测量机供货商提供的灯中选择您的测量机上安装的灯。

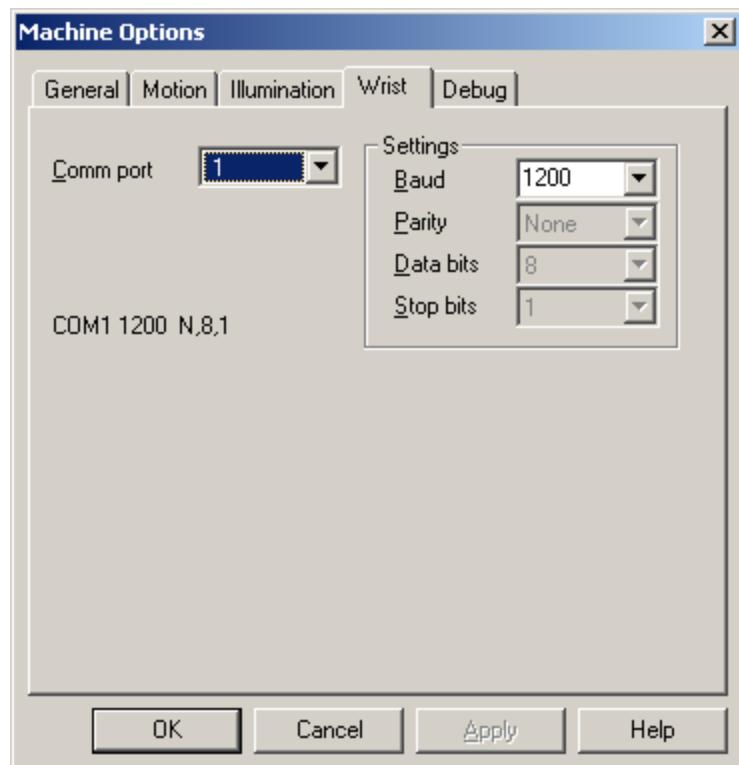
从可用灯列表选择灯旁边的复选框，这些灯已经在物理上安装到了机器上。

选择启动时恢复最后一个灯的状态，将在启动 PC-DMIS 时打开灯的最后状态。

选择**执行结束关闭灯**将在完成测量例程时关闭灯。该特征不会用于单个特征的执行（**Ctrl + E**，或立刻测量或测试），只能用于完全、执行块或从光标处开始执行。默认情况下，此复选框为“关闭”。



机器选项：关节腕选项卡



机器选项对话框 - 测座选项

通过**测座选项卡**，您可以指明用于连接计算机到光学测量设备测座控制器的通讯端口和设置。这适用于安装 PH9 型测座并且选择了测座 LMS 许可证或端口锁选项（如 Mycrona）的专用 vision 机器。



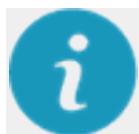
在一个 CMM-V 上，当测座控制已经通过现有的 CMMI 接口完成时，该选项卡不可用。

机器选项：运动控制器通讯选项卡



机器选项对话框 - 运动控制器通讯选项卡

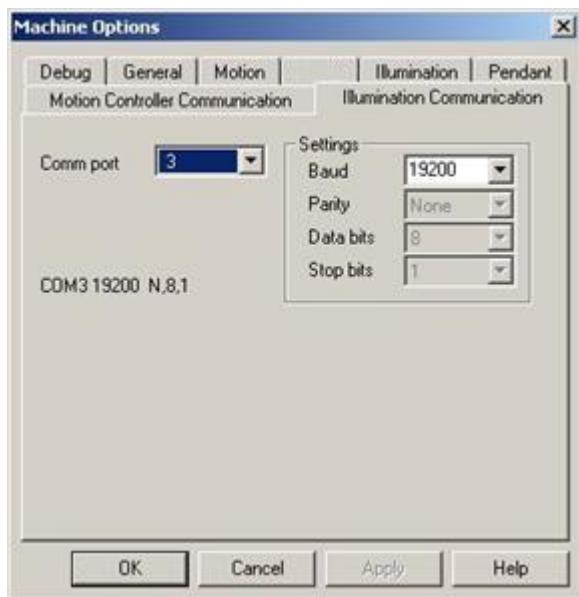
通过**运动控制器通讯**选项卡，您可以指明用于连接计算机到光学测量设备运动控制器的通讯端口和设置。



对于 TESA Visio1 测量机只有一个针对运动和照明的**测量机控制器**选项卡。

对于 Metronics (如 TESA VISIO 300) 和 Mycrona 界面系统来说，则没有**测量机控制器**选项卡。

机器选项：照明通讯选项卡



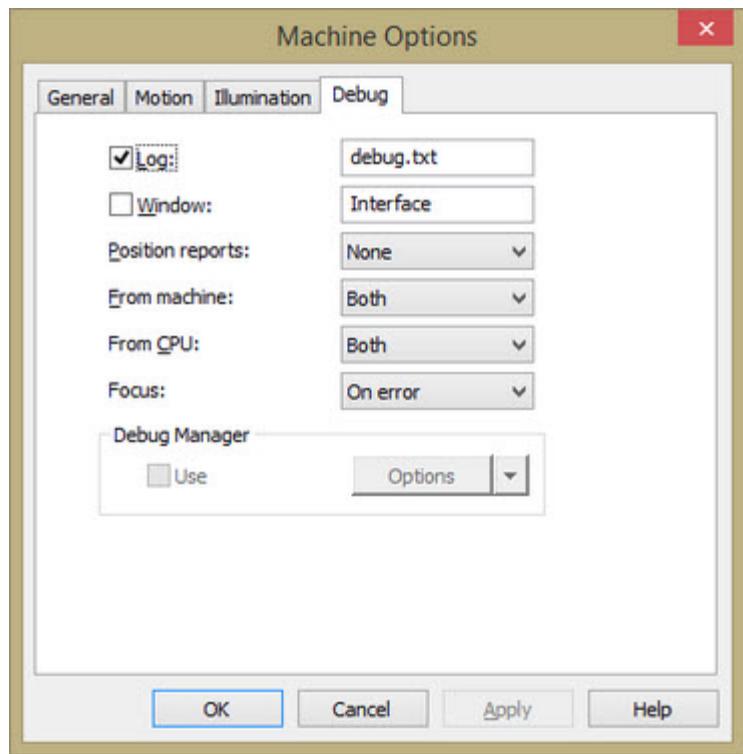
机器选项对话框 - 照明通讯选项卡

通过**照明通讯**选项卡，您可以指明用于连接计算机到照明装置的通讯端口和设置，照明装置主要是光学测量设备所使用的。

 对于 TESA Visio1 测量机只有一个针对运动和照明的**测量机控制器**选项卡。

对于 Metronics (如 TESA VISIO 300) 和 Mycrona 界面系统来说，则没有**测量机控制器**选项卡。

机器选项：调试选项卡



机器选项对话框 - 试选项卡 (当连接至 Vision 机器)

PC-DMIS Vision 具有此种功能，即生成一个文件，记录测量例程执行期间软硬件之间的通信。“调试文件”可以用于确定您的光学测量系统可能会遇到的所有问题。

当连接至 Vision 机器时，可以使用 **Focus** 模式选项：

- **焦点列表**：要记录与 Vision 系统相关的调试信息，请选择：
 - **无** - 无焦点记录
 - **出错** - 仅在发生焦点错误时记录对焦数据
 - **始终** - 记录所有焦点数据

焦点日志文件名为 **debug_focus.txt**。



默认情况下，PC-DMIS 将调试文件发送到 ProgramData 目录。这通常是“C:\ProgramData\Hexagon\PC-DMIS\<version>”，其中 <version> 是您正在运行的 PC-DMIS 版本。

如需更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档的“设置您的首选项”一章中的“生成一个调试文件”主题。

有关 PC-DMIS 文件默认位置的详细信息，请参阅 PC-DMIS 核心文档“设定您的首选项”一章中的“了解文件位置”主题。



当您使用 CMM-V 时，可以从 **CMMI 设置** 对话框访问 **调试** 选项卡。Vision 和标准 CMM 调试信息将被同时写入至同一个指定的 debug.txt 文件中。

可用 Vision 设置选项

除了设置机器选项，用户还可以使用**设置选项对话框（编辑 | 首选项 | 设置）**设置一些 Vision 特定的软件选项。在**常规**选项卡中，会出现用于 Vision 机器的以下复选框：

禁用影像加载测头对话框

Suppress **V**ision **L**oad **P**robe **D**ialogs

此设置影响 Vision 多感应测量机。在创建测量例程和插入上一个可用的 Vision 测头时，可通过**隐藏测头工具**对话框将 Vision 测头的加载测头消息缩到最小。只有满足下面这些条件时，才会这样：

- 密码狗或许可证上激活了 Vision 选项。
- 用户使用的影像系统类型不是 CMM-V。

- 上次加载的测头是影像测头。



PC-DMIS 将上次使用的 vision 测头名称存储在位于 PC-DMIS 设置编辑器的选项部分的 `LastProbeFileMultisensor` 注册表项中。

沿相机矢量方向焦点

Focus Along Camera Vector

基于特征的聚焦操作默认模式是使用相机矢量，而不是特征法向矢量。如果用户希望使用特征法向矢量，需要清空此复选框。此设置适用于当前的测量例程。

自动边界密度

Auto Edge Strength

确定 PC-DMIS 是否根据 teaching 结果来更新边界密度。默认在 teach 时自动选中边缘强度，并相应更新。若清除此复选框，棱边强度将在示教发生之前及之后保持不变。

Vision QuickMeasure 工具栏



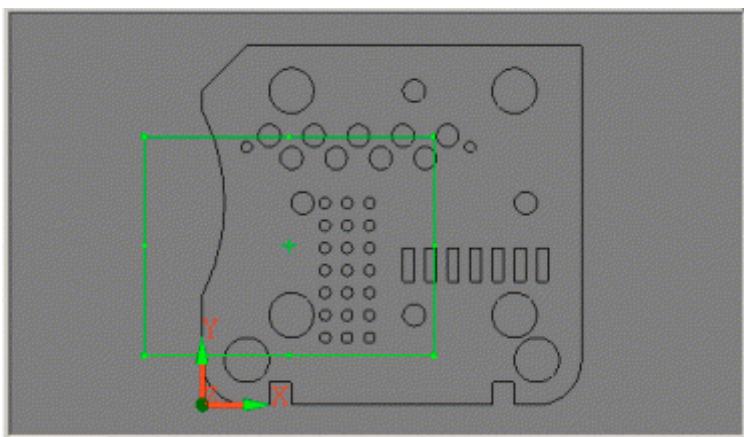
Vision QuickMeasure 工具栏模拟 Vision 系统上的典型操作流程。您可从视图 | 工具栏菜单访问它，具体取决于系统配置。这等同于 PC-DMIS CMM 文档中的 **QuickMeasure** 工具栏。有关 **QuickMeasure** 工具栏的信息，请参见 "PC-DMIS CMM" 文档中的“CMM QuickMeasure 工具栏”主题。

在 PC-DMIS Vision 中使用图形显示窗口

PC-DMIS Vision 允许在“图形显示”窗口中对两种视图模式进行切换：**CAD** 和 **Vision** 选项卡。

如果色差白光传感器 (CWS) 是测量例程的活动测头，那么激光视图选项卡是可见的。

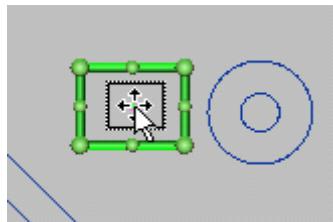
CAD 视图



展示影像测头视野的 Cad 视图示例

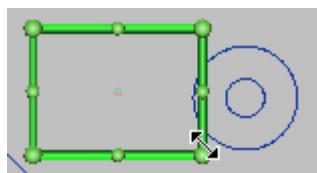
CAD 视图（本文中又称“CAD 视图”）是零件的标准视图。其工作原理与在标准 PC-DMIS 软件中的相同。如需 **CAD 选项卡** 的详细信息，请参见 PC-DMIS 主文档中“浏览界面”一章中的“图形显示窗口”主题。

绿色矩形区域是“视野”(FOV)。FOV 代表了从视频摄像机中看到的视图。视野的中心有一个十字线。对于支持 DCC 移动的机器，您可以点击并拖拽十字线，将 FOV 移至零件的新位置：



移动 FOV

对于支持 DCC 光学变更的机器，您可以拖拽绿方框的一角缩放（放大或缩小）FOV。这会改变当前的放大倍率：



缩放 FOV

导入 Vision 演示零件

可导入并使用不同格式的 CAD 模型，以创建测量例程。在使用 CAD 数据的整个文件中，示例所用的 Vision 示范零件名称为 **HexagonDemoPart.ig**。要导入此示范零件：

1. 选择文件 | 导入 | **IGES** 菜单项。
2. 从打开对话框，定位并选择 **HexagonDemoPart.igs** 文件，点击导入。该文件通常在 PC-DMIS 安装目录下。
3. **IGES** 文件对话框打开后，单击处理可以处理演示文件。然后单击确定结束导入过程。CAD 演示零件就会显示在 CAD 视图中。

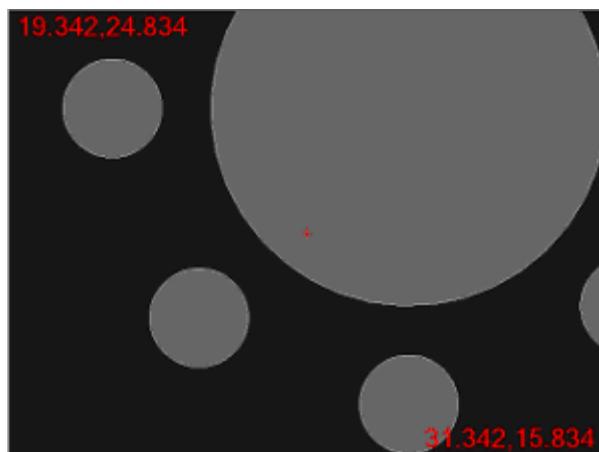
活动视图



“图形显示”窗口的实时视图示例

如果软件处于在线模式，**Vision** 选项卡显示视频相机的实际“实时”视图。

如果软件处于脱机模式，**Vision** 选项卡将根据所导入的 CAD 图纸，显示视频相机可见的“模拟”视图。它模拟了几何形状，同时还模拟了照明。此过程称为 **CAD 相机**。



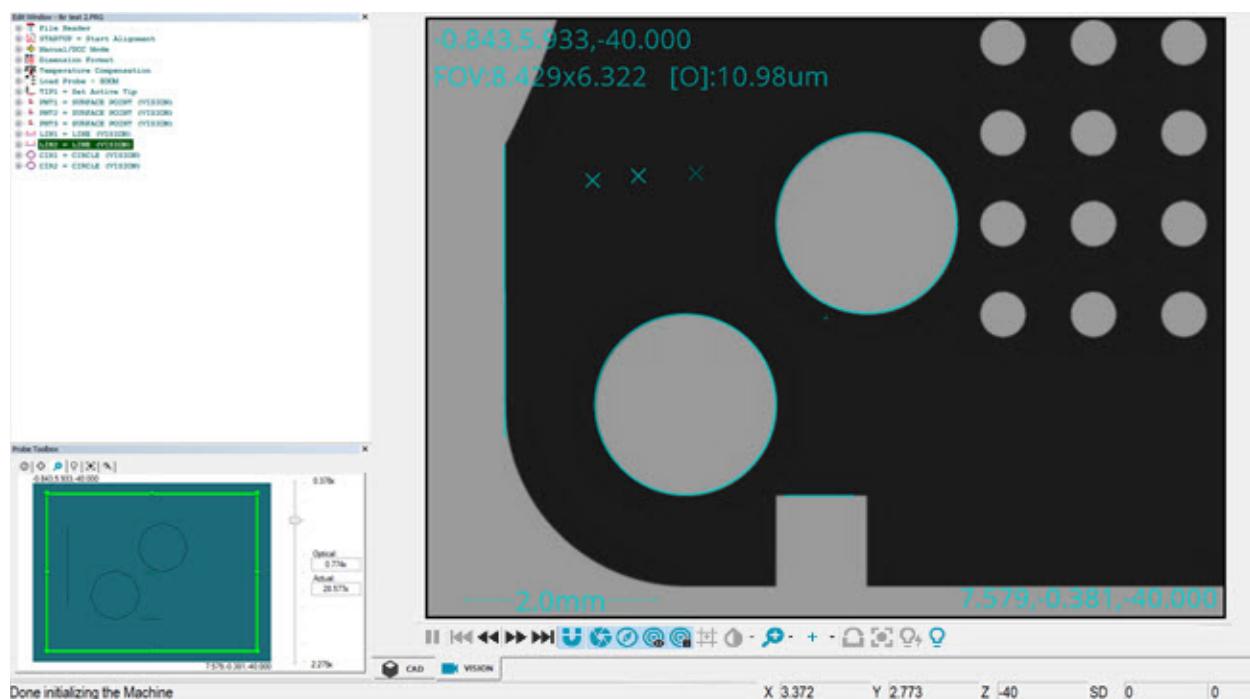
模拟活动视图（CAD 相机）



右键单击并拖动鼠标。这样可基本上将图像拖动到相机下方，以便您将 FOV 放置在零件上的新位置。此功能仅适用于 DCC 测量机，或者在脱机状态下使用。

显示“实时视图”中的特征

测量例程中的功能可以在“实时视图”中显示。



显示在“实时视图”中的特征示例

所有功能必须具有相同的摄像机矢量，并且应该大致在相同的 Z 高度。

要在“实时视图”中显示特征，请在“设置编辑器”应用程序中启用

`FindFeaturesInFOVenable` 注册表项。有关详细信息，请参阅设置编辑器文档中的“`FindFeaturesInFOVEnable`”主题。

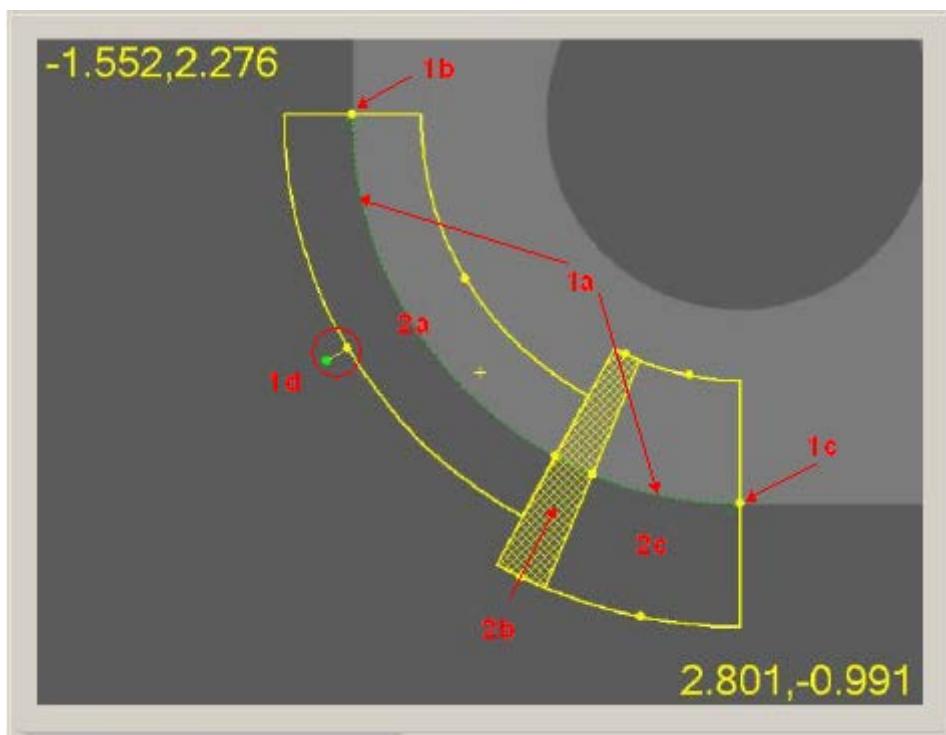
在某些条件下，不会在实时视图中绘制测量例程中的特征。这样做是为了防止绘制超出上下文信息，或者阻止具有太多信息的实时视图。

这些条件是：

- 在测量程序执行过程中。
- 当在实时视图上激活量规时。您可以将量规移动到某个特征，并进行使用，而不会受到覆盖的影响。
- 在聚焦期间。
- 当照明叠加激活时。
- 编辑特征时，显示测量点或过滤点。这样您能看到测量点，而不会受到覆盖的影响。
- 2D 轮廓描图期间。

活动视图屏幕元素

本主题介绍 **Vision** 选项卡中可用的各个屏幕元素。



PC-DMIS Vision - 活动视图展示了跟踪仪和目标

Vision 选项卡中的元素可以通过点击和拖拽句柄（绿色或黄色点）调整到理想的位置。通过句柄可以控制目标的大小、方向以及开始和结束角度。

跟踪器：特征的可视化用户界面。在上面描述的圆特征中，跟踪仪展示了圆的大小（**1a** - 明亮黄色圆环之间的绿色点状圆），并允许开始角度（**1b**），结束角度（**1c**）和朝向（**1d** - 通过拖动位于线末端的绿点句柄进行调整）被修改。

目标：这是一个可寻址用户界面，可进行点检测。在每个区域中，您可以通过在目标中单击，或者通过拖动操作柄控制每个目标参数。目标参数会在测头工具栏的**触测目标**选项卡改变。在上述圆特征中，圆有三个目标（**2a**、**2b** 和 **2c**）。每个目标都有些不同的点监测参数。**2a** - 配置中有一个较小的扫描范围。**2b** - 配置为无检测点。



PC-DMIS Vision - 活动视图展示了 ROI 和 FOV 坐标系

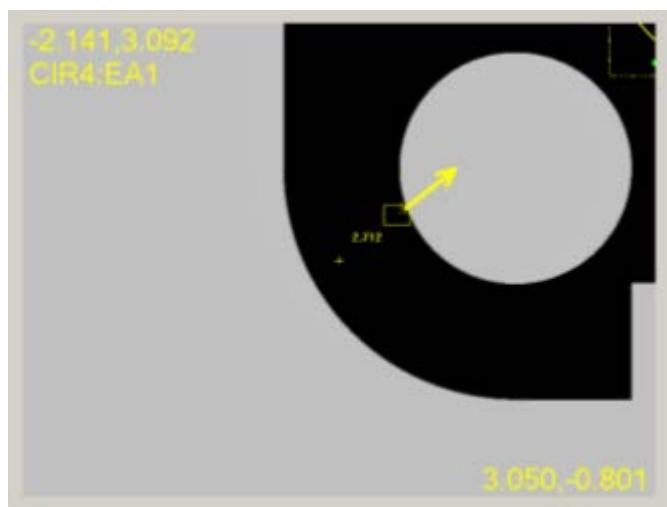
ROI（感兴趣的区域）：在运行时间内，PC-DMIS Vision 可能会需要将目标分隔为几部分，这样每个部分都适合进入视野（FOV）。如果目标比 FOV 大，ROI 会与目标不同。除了一些可视化指示器之外，没有用户与 ROI 的交互（上图中的 **3a**。左

上角的 AutoShutter 光圈勾画出了 ROI；目标部分在此放大倍率可以安全的适配到 FOV。)

FOV 坐标：屏幕上下方的重叠编号列出了 FOV 左上角和右下角的 X 与 Y 的位置 (4a)。右键“实时视图”并拖动它，括号中所示的其他数字将显示相机的移动距离。其他信息的显示情况取决于当前选择的测头工具箱选项卡，但在上例中，您可以看到特征和目标名称。

自动快门与自动界限：根据“实时视图”设置，使用自动特征测量的任何手动特征运用“自动快门”和“自动界限”技术。如需实时视图设置对话框中的自动快门和自动界限设置的更多信息，请参见“设置实时视图”。

自动罗盘：指导操作员移动工作台，使下一个特征进入视野。它通过显示移动箭头和移动距离来实现这一用途。



PC-DMIS Vision - 活动视图展示了自动罗盘

您需要移动工作台，这样整个虚线矩形框可以舒适地进入 FOV。



PC-DMIS Vision - 活动视图展示了彩色灯光计数

自动快门：一旦目标在 FOV 内，实时视图上会显示一个彩色的倒计时（参见上图）。在对当前实时视图内的所有目标自动执行边缘检测之前，它会检查阶段的稳定性。



如果自动快门过程中检测到了工作台移动，它会抛弃这些点，并自动重启计数重新测量。

对焦图：当您执行表面点、测头工具箱焦点或 SensiFocus 时，软件绘制焦点数据的图形。当空间允许时，该软件将其绘制到目标的右侧或左侧。如果目标空间不足，软件会在右上角进行绘制。当您调整目标的大小时，移动该阶段，或按 Shift 键，未绘制图形。

活动视图控件

本主题说明 **Vision** 选项卡底部的控件。

实时视图冻结 :  该按钮“暂停”实时视图显示的更新。若您要保留屏幕上的某些内容进行分析或屏幕捕获，但又希望继续在后台进行测量，此按钮将十分有用。要重新启动“实时视图”更新，释放此按钮即可。

移至上一个目标 :  此按钮视野 (FOV) 移至目标列表中的上一个目标。

后移目标 :  此按钮可沿一个目标将 FOV 向上一个目标后移。这样有助于看到所测的整个特征的概况，即便特征不在 FOV 之内。

前移目标 :  此按钮沿一个目标将 FOV 零件向下一个目标前移。这样有助于看到所测的整个特征的概况，即便特征不在 FOV 之内。

移动到下一个目标 :  该按钮将 FOV 移动到目标列表中的下一个目标。

对齐到边缘切换 :  此按钮特征创建所选的点沿最近的边缘对齐到最靠近的点。若未选择，则点仍将位于单击之处。如需此特征的更多信息，请参见“设置实时视图”。

对齐到边缘也在执行手动目标时使用。如果打开此选项，当您拖放手动目标时，PC-DMIS 将执行边缘检测，以将十字线对齐到边缘。

自动快门切换 :  此按钮启用自动快门功能测量特征。如需此特征的更多信息，请参见“设置实时视图”。

界限切换 :  此按钮可使 AutoCompass 显示箭头以及下一个目标的移动距离。如需此特征的更多信息，请参见“设置实时视图”。

显示目标切换 :  此按钮会切换在“图形显示”窗口或“实时视图”中的目标显示。这与**自动特征**对话框中显示目标按钮的功能相同。若使用的是“快速启动”窗口并且未打开**自动特征**对话框，此功能尤为有用。

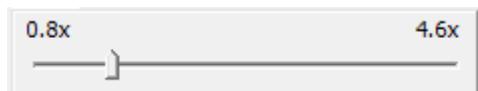
 **锁定目标开关：**当该按钮按下时，会锁定图形显示窗口或实时视图中的目标显示。若锁定目标显示，将无法选择并将目标拖动至 **Vision** 选项卡上的新位置。

 **显示灰度开关：**当该按钮按下时，会切换 **Vision** 选项卡中灰度的显示。使用彩色相机时，才显示此按钮。对于黑白或单色相机，此按钮将不显示此图标。

 **透明度：**选中后，此按钮下将显示一个滚动条。可拖动滚动条，设置实时视图内显示的重叠透明度。拖曳滑杆时透明度会自动更新。仅可在此处更改重叠透明度。默认值为 50%。0% = 完全透明。100% = 实线。



 **放大倍率：**当该按钮选中时，会在下面显示一个滚动条。您可以拖动滚动条设置实时视图的放大倍率，无需使用测头工具箱上的**放大倍率**选项卡。在您拖动滚动条时放大倍率会自动更新。如需关于放大倍率的更多信息，请参见“测头工具箱：放大倍率选项卡”。



 **量规重叠：**选中后，此按钮可切换当前所选的量规重叠的显示。选择黑色向下箭头将在该按钮下显示**量规选择器**工具栏，使用此工具栏可选择显示的不同量规类型。如需量规的更多信息，请参见“测头工具箱：量规选项卡”。



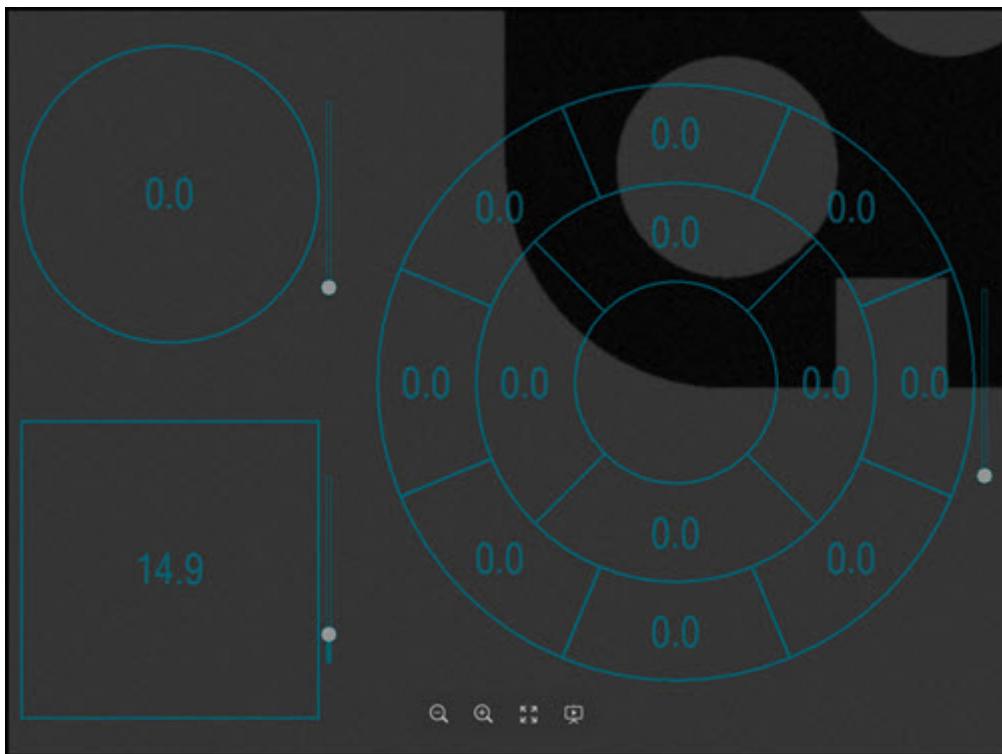
 **自动空隙：**当选择此按钮时，将对当前编辑的特征执行空隙检测。它会在检测到的空隙区域自动添加具有零点密度的目标。

 **SensiFocus：**此按钮可用于在 **Vision** 选项卡的中心执行自动“感应聚焦”。

- 在 DCC 主机上，会自动移动工作台并将其返回到对焦位置。该对焦使用的参数并非来自测头工具栏的**对焦**选项卡。相反，他们基于可用的数据，如像素大小、对焦深度和帧率等。对焦目标大小是固定的，位于 **Vision** 选项卡的中心。
- 在手工机器上，该按钮不可用。

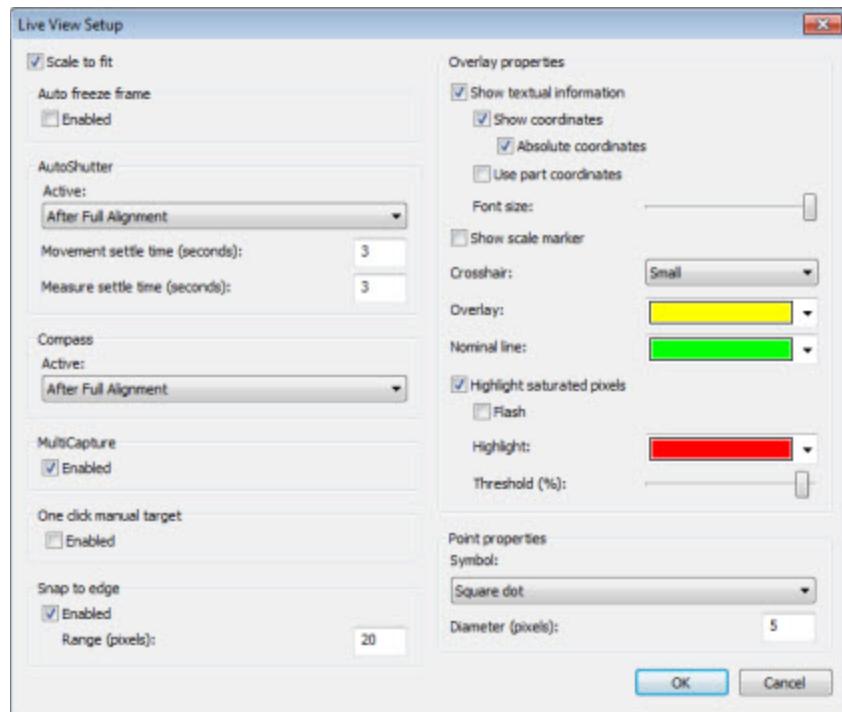
SensiLight :  此按钮立即自动调整“感应照明”，以获取最佳结果。一旦进行自动调整，**照明**选项卡将快速变为选定状态。如需 SensiLight 如何作为边缘特征参数使用的信息，请参见“自动触测目标 — 边缘参数设置”下的 SensiLight 描述。

照明覆盖 :  此按钮可在 **Vision** 选项卡上切换**照明覆盖**的显示。如需照明的更多信息，请参见“测头工具箱：照明选项卡”。



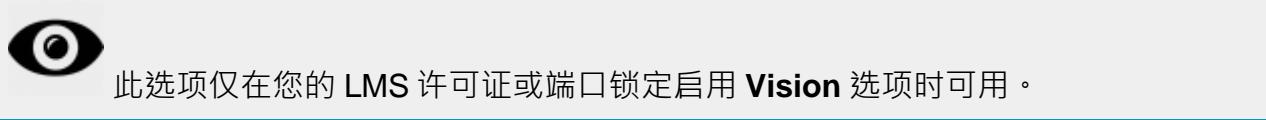
激光切换 :  该按钮切换激光的开关状态。此按钮适用于有激光测头或安装了激光指针的系统（如 TESA VISIO 300 和 500）。

设置活动视图



实时视图设置对话框 — 手动模式

要打开实时视图设置对话框，请选择编辑 | 图形显示窗口 | 实时视图设置菜单或右键单击 **Vision** 选项卡并从生成的快捷菜单中选择设置。



实时图像设置对话框允许您配置图像在“图形显示”窗口的 **Vision** 选项卡中的显示方式。它包含以下控件：

调整为合适大小 - 此复选框可确定零件显示是否应缩放到“图形窗口”的极限。此功能仅在某些光学测量机上可用。

自动冻结帧

标记已启用复选框时，您可以按实时查看冻结按钮在测量例程执行时间内打开或关闭该功能。此操作冻结屏幕上的测量点，直到下一个点可用于显示。

对于工作台移动时发生“图像撕裂”情况的测量机也很有用。

自动快门

当目标（可能由多个 ROI 组成）准备好测量点时，自动快门将进行检测。准备好的三个标准为：ROI 完全在 FOV 内；工作台停止了移动；用户定义的延迟已过。若满足这三个标准，PC-DMIS 自动采集点，并继续处理下一个 ROI。



若选择 **Vision** 选项卡下方的**自动快门切换**，将使用此区域中的选项（请参见“实时视图控制”）。



自动快门不适用于手动找位被激活的 DCC 模式元素。

激活 - 确定何时使用“自动快门”功能测量特征：**始终**、**部分对齐后**和**完全对齐后**

移动设置时间 (秒) - 此字段可在点检测启动之前指定设置时间（以秒为单位）。一旦目前尚未完全属于 FOV 的 ROI 完全进入 FOV 时，即开始该停留时间。用户可使用此字段略微延迟自动启动的时间，以查看/改进 FOV 中的 ROI 位置。

测量设置时间 (秒) – 此字段可在特征第一个 ROI 的点检测之前指定设置时间（以秒为单位），即使此 ROI 已完全位于 FOV 中。用户可使用此字段略微延迟自动启动的时间，以查看/改进 FOV 中的 ROI 位置。此值仅适用于特征的第一个 ROI。



检测的移动调整是决定值，若其与测量特征调整值相冲突。

圆规



圆规特征仅在手动模式中可用。

通过显示移动箭头和移动距离，引导操作员移动工作台，将下一个特征放入视野中。

激活 - 确定何时使用圆规功能测量特征：始终、部分对齐后和完全对齐后



若选择 **Vision** 选项卡下方的圆规切换 ，将应用激活选项（参见“实时视图控制”）。

多次捕获

为加快执行速度，多次捕获功能采用软件来提前查看测量例程中的特征，并创建可在单个相机图片（实时视图）中执行的多个群组。将这些元素捆绑在一起，同时执行。当标记启用复选框时将使用此功能。

PC-DMIS 默认选中该复选框。在大部分时间启用此复选框，因为它能够加快测量速度。但有时，您可能希望得到每个元素测量时更多看得见的数据。在这些情况下，您需要取消选中复选框。

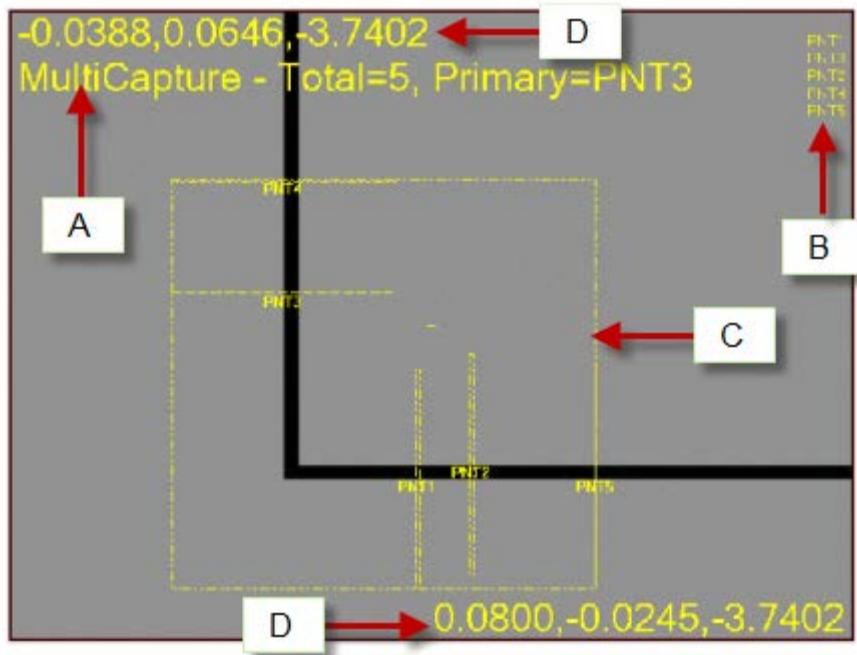


对话框的**多重捕获**区域仅在 DCC 模式下是激活的，或者在手动模式下满足自动快门条件时也是可用的。

例如，假设您有完全适应单个“实时视图”的五个棱点特征并已启用“多次捕获”。测量机将不会对五个棱点特征进行单独测量，在执行期间，PC-DMIS 将显示整体特征集的“多次捕

获”覆盖。此重叠提供关于群组中所含特征及其数量的信息。它们将全部同时执行，与单独特征的执行相似。

该多重捕获覆盖图示例显示了将 5 个边界点结合为一个组。覆盖图提供如下信息：



- A. 多重捕获信息让您知道您处于多重捕获模式下。显示了当前组要测量元素的总数，和该组中的首要元素。
- B. 显示多次捕获区域中要测量的所有特征。
- C. 虚线矩形框表示多重捕获区域。分割当前分组的全部特征。
- D. 这些数字是多重捕获区域左上角和右下角的 XYZ 坐标。

单击手动目标

在此区域中选择已启用复选框，启用“手动目标单击执行”特征。执行时启用之后，“实时图像视图”显示上将出现一个较大的黑白色十字线光标 。将十字线光标置于目标位置并单击鼠标左键，而不是拖放手动目标至特征的所需位置。若启用“对齐边缘”，PC-DMIS 将自动执行边缘检测，将十字线光标对齐到边缘。

对齐到边缘

若选中**启用**复选框时，当在**Vision**选项卡中编程特征时，PC-DMIS Vision 将检测最近的边缘，并将目标锚点对齐到边缘上。**范围(像素)**框中的值表示此边缘的软件搜索距离。若边缘模糊无法聚焦，不必使用“对齐到边缘”，可在设置特征时指定锚点。这也适用于手动目标的运行时间。

Vision选项卡 下方的**对齐到边缘切换**也可启用或禁用此功能（请参见“实时视图控制”）。

覆盖图属性

此区域允许您设置**Vision**选项卡中可能显示的不同重叠元素。

显示文本信息 - 此复选框显示或隐藏**Vision**选项卡中显示的各种实时图像信息叠加。

显示坐标 - 此复选框可确定是否在**Vision**选项卡中显示坐标。

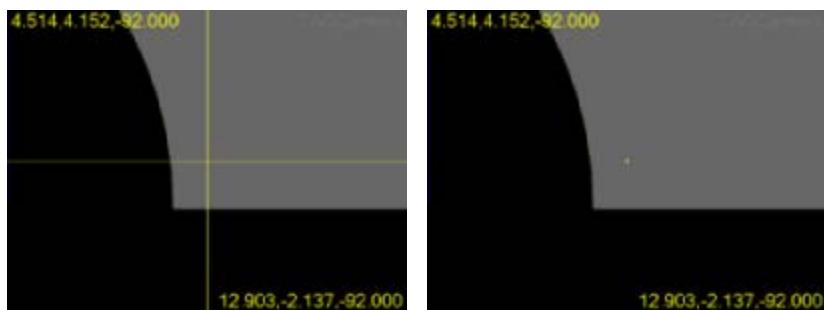
绝对坐标 - 当选中此复选框时，重叠坐标显示为绝对值。对于绝对值，左上和右下的坐标显示这些端点在当前测量机坐标中的实际位置。未选择此选项时，则显示相对值。对于相对值，左上角显示 0,0，右下角显示 FOV 的长度和宽度（采用当前单位）。

使用零件坐标 - 此复选框可确定是否在零件坐标中显示坐标。

字号 - 此滚动条可用来更改任何文本重叠的字号。

显示缩放标记 - 该复选框用于在**Vision**选项卡底部左侧显示一个缩放标记。

十字线 - 此列表包含三个选项**无**、**小**或**大**。若选择**大**，十字线将扩展至**Vision**选项卡的所有侧面。若选择**小**，十字线将显示为“实时视图”中间的小加号。若选择**无**，则不显示十字线。



大十字线

小十字线

重叠 - 此列表允许您选择 **Vision** 选项卡上显示的大部分重叠图形和文本所使用的颜色。此列表影响测点、目标、量规以及 FOV 坐标文本信息、放大倍数和聚焦。默认颜色为红色。

标称线 - 此列表允许您选择目标中标称线所使用的颜色。

突出显示饱和像素 - 选择此复选框后，如果照明强度大于所定义的阈值，则实时图像视图上的像素将突出显示，使其更易看见。

闪烁 - 此复选框确定突出显示的饱和像素是否闪烁。

突出显示 - 此列表可用于选择突出显示饱和像素所用的颜色。

阈值 (%) - 此滑块更改照明强度值。大于此值的像素被视为饱和。

点属性

PC-DMIS 执行 **Vision** 特征时，将在 **Vision** 中绘制检测到的边界点。这些点将在执行过程中即时显示，不会在编辑与测试过程中删除。该区域用于控制在 **Vision** 选项卡中点的大小与形状。

符号 - 此列表可确定点符号的显示方式。其选项包括方点、圆点或无（不绘制点）。

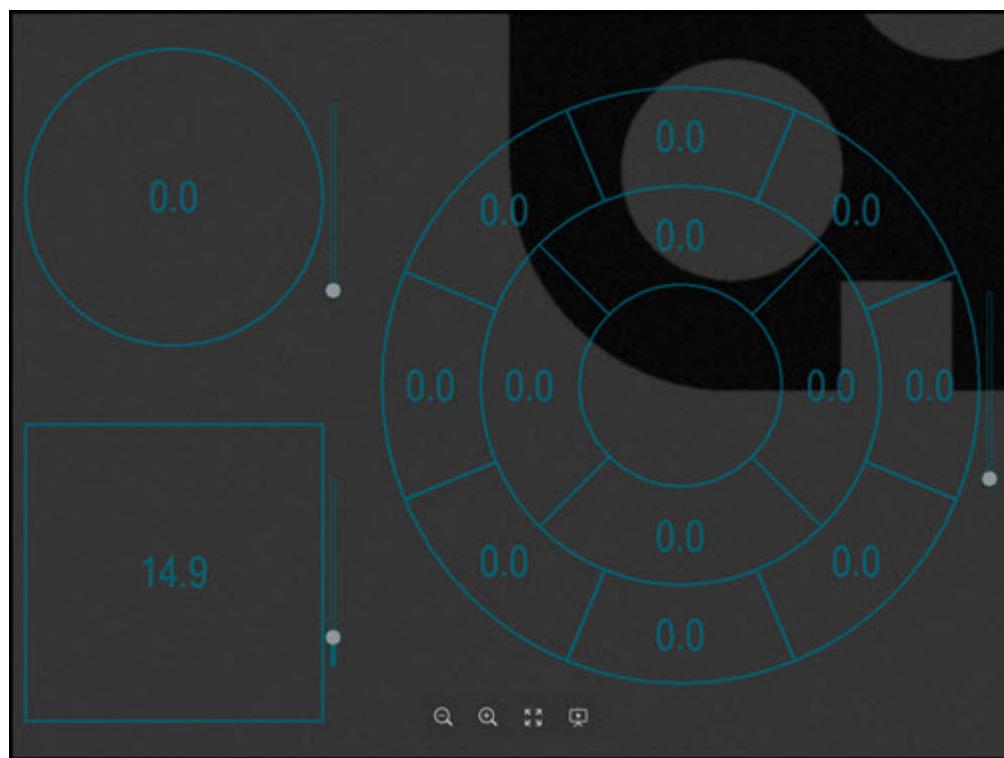
直径（像素） - 该列表用于确定显示的方点或圆点的大小。

使用实时视图照明叠加

Vision 选项卡也支持机器灯配置图像的覆盖图显示功能。若要启用此图像覆盖图，在 **Vision** 选项卡中单击 **照明叠加图标**。

该覆盖图与测头工具箱照明选项卡中显示的灯配置图像一致。在该图像覆盖图的不同区域点击，可以执行一些功能，这些功能也在 **照明** 选项卡中可用。

图形灯覆盖图看起来像如下示例图像中所显示。您的覆盖图看起来可能有所不同，这取决于机器支持的照明类型：



Vision 选项卡中环形灯图形覆盖图示例

覆盖图代表不同灯泡和每一个灯泡的灯光强度。您可以通过单击灯泡来选择您想要控制的灯泡。在灯泡上单击并拖动鼠标光标以选择多个灯泡，或者按住 **Ctrl** 键，然后分别单击它们。

通过右击切换所选灯泡的开或关状态。

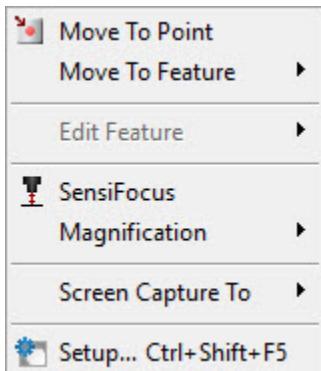
若要调整所选灯泡的强度，可使用鼠标的滚轮。滚动的同时按下 **Ctrl** 键，以更快速地调节强度。或者，单击并拖动叠加层中每个灯右侧的滑块手柄；或将鼠标悬停在滑块上，并使用鼠标滚轮调整强度。

使用快捷菜单

有两个菜单快捷方式，可以访问常用的命令和选项：

活动视图菜单

要访问**实时视图**快捷菜单，访问 **Vision** 选项卡，然后右击 **Vision** 选项卡（不要在目标）上的任一位置即可。



移动至点：选择此选项时，将把“实时视图”影像的中心移至右击的位置。

移动至特征：从该子菜单中选择距离最近 10 个特征的一个，将移动活动视图图像中心至所选特征中心。

编辑特征：从该子菜单中选择距离最近十个特征中的一个，打开**自动特征**对话框，可以编辑所选特征的属性。参见“PC-DMIS Vision 中的自动特征对话框”。



移至特征和编辑特征子菜单下的特征是按照距离的升序列出的。

SensiFocus：在右击的“实时视图”位置执行自动 SensiFocus，以访问快捷菜单。请参阅“实时控制”主题中所述的 “SensiFocus” 按钮。

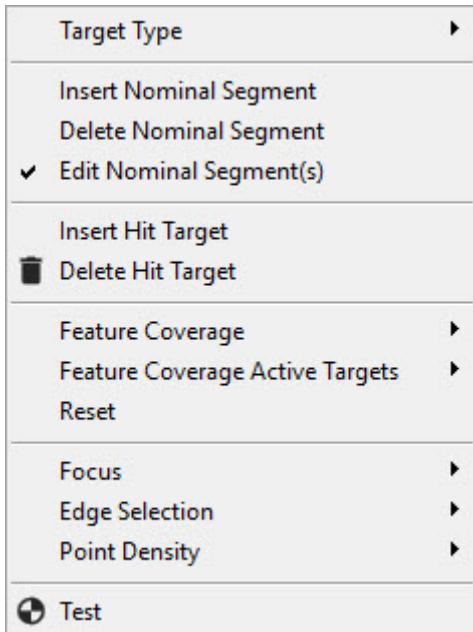
放大倍率：这个子菜单给出另一种影响照相机视场放大倍率的方式。该子菜单包含菜单选项，其功能类似于在 “更改图像的放大倍率” 中讨论的快捷键。

屏幕捕获至：该子菜单可以保存 **Vision** 选项卡的一个屏幕抓图至文件、剪贴板或 PC-DMIS 报告。当前选择的视图（**CAD** 选项卡或 **Vision** 选项卡）被捕获。

设置：该菜单项可用于访问活动图像设置对话框。请参见“设置实时视图”。

活动视图目标菜单

右击 **Vision** 的一个目标，访问实时视图目标菜单。



目标类型：右击目标，并变更下列目标类型：自动目标、手动目标、量规目标和光学比较仪。如需每种目标类型的详细信息，请参见“测头工具箱：触测目标选项卡”。

插入标称段：要插入段，请右击所需位置并选择**插入标称段**菜单项。这将为目标添加一个控点，您可以拖曳此控点以匹配目标的几何形状。例如，您可能需要将直棱上的 V 形凹槽添加到目标中。

删除标称段：要删除段，请右击控点并选择**删除标称段**菜单项。这样将删除所选的控点。适用于通过删除详细信息简化标称目标形式。



插入和删出标称线段仅能用于 2D 轮廓特征。这些选项允许操作者增加和删除 2D 轮廓形状的线段，以便更精确地匹配特征。

插入触测目标：要插入新的触测目标，请右击所需位置并选择**插入触测目标**菜单项。这与从测头工具箱中的**插入触测目标**按钮不同，选择此按钮将随机插入一个新的**触测目标**。

删除触测目标：删除触测目标，可右击相应的目标，选择**删除触测目标**菜单选项。

特征覆盖率：该菜单项可以快速更改特征的覆盖率。根据所选的覆盖百分比，新目标将被创建或删除。如需相关信息，请参见“测尖目标控件”。

特征覆盖率活动目标：此菜单项确定使用的目标准数，以显示**目标特征覆盖率**列表中选择的覆盖百分比。如需相关信息，请参见“测尖目标控件”。

重置：重置特征的目标区域，在所需特征的一个目标上右击并选择**重置**菜单项。这将删除整个先前添加的目标，保留单个的默认目标。

聚焦：这个开/关切换可以在目标测量前进行聚焦。在边缘探测前，每个目标部分都可以进行聚焦。这与“测头工具栏：聚焦选项卡”中的选项相同。

边缘选择：右击目标，并更改目标边缘选择法：**自动目标**、**手动目标**、**量规目标**和**光学比较仪**。如需详细信息，请参见“测头工具箱：触测目标选项卡”。

点密度：要更改目标**点密度**，右击一个目标并从**点密度**子菜单选择相应菜单项。可用**点密度**选项的更多信息，请参见“边界参数设置”。

测试：要测试一个元素，右击元素并选择**测试**菜单项。关于测试特征的更多信息，请参见“**Vision 控件 - 命令按钮**”主题。

激光视图

如果测量例程中的活动测尖是色差白光传感器 (CWS)，PC-DMIS Vision 将添加一个带有频谱图的**激光**选项卡。软件未执行测量例程时，频谱图显示 CWS 信号（“噪音”）的结构。这有助于选择照明和频度等参数的最佳设置。

请注意以下内容：

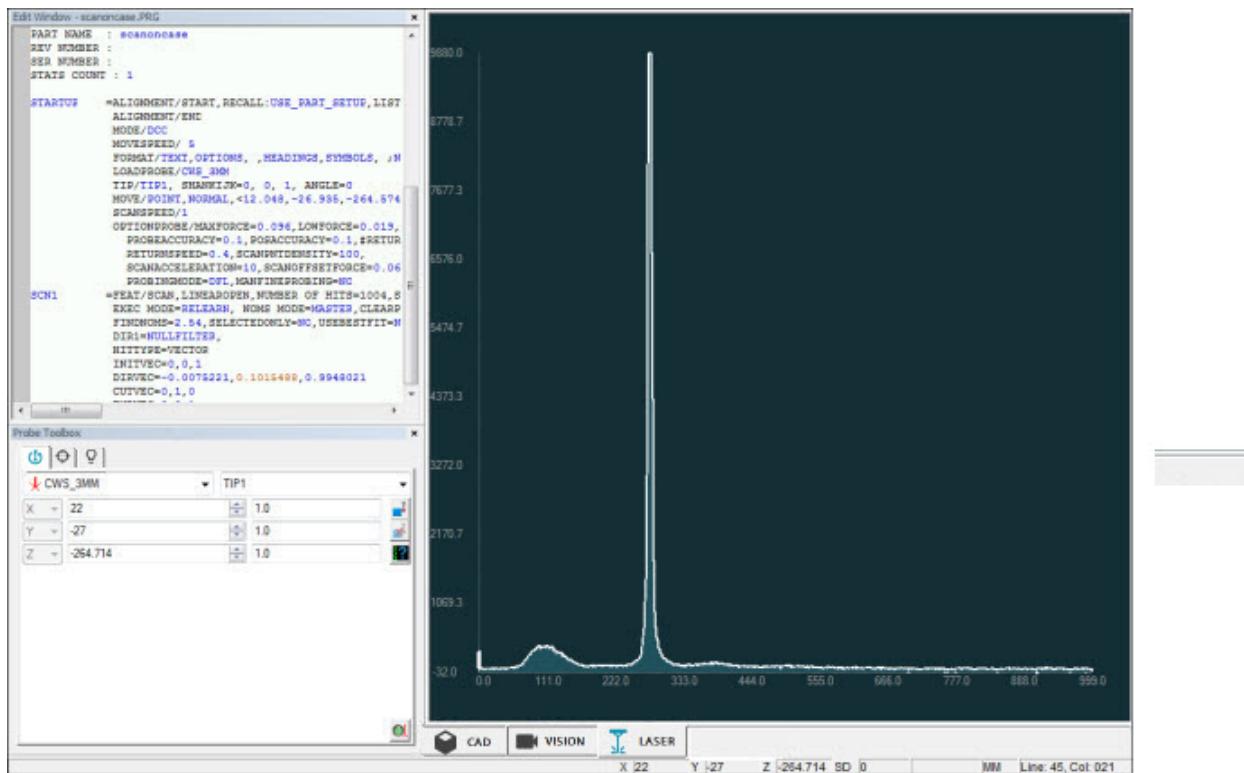
- 在执行测量例程期间，PC-DMIS 不会更新频谱图。
- 选取**激光**选项卡并进行更新时，CWS 强度和距离读数不会显示在测头读数窗口中。

这里是使用频谱图的最低要求：

- CHRocodile S 或 CHRocodile SE 白光传感器
- CHRocodile 固件版本始自 5.97
- 经由 USB 缆线连接至个人计算机的 CHRocodile 传感器

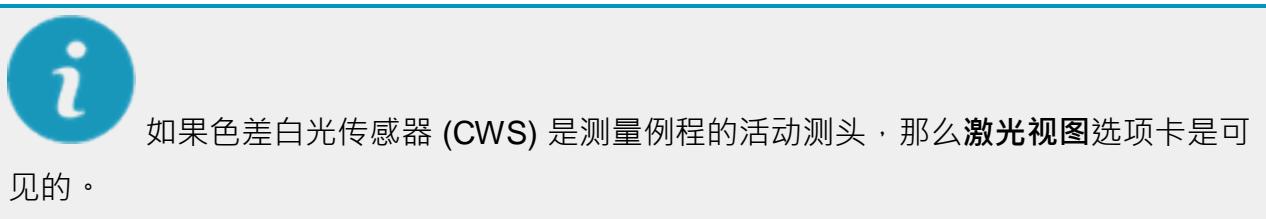
X 轴 - 频谱图的 X 轴代表传感器与位于传感器总范围 1/1000 步的零件之间的未校验或原始距离。由于 Z 轴向正方向移动，图谱的峰值从左向右移动。因为显示器显示原始数据，所有图谱峰值的移动并不是线性的。

Y 轴 - 频谱图的 Y 轴显示信号强度。对于距离测量的最佳结果，应存在一个单独且清晰的主峰值，与此示例中所示类似：



激光视图选项卡中的频谱图示例

使用色差白光传感器 (CWS)



在使用色差白光传感器 (CWS) 时，务必注意控制箱指示器上显示的信息。

CWS 控制箱通常拥有以下特征：

强度栏

强度栏显示对数刻度中测量信号的强度。强度值通常显示在强度栏附近的其他显示器中。显示器将相对单位显示为 0 与 999 之间的数值。如果正在测量到反射不良的表面的距

离，则反射光强度可以很低，因此这是非常重要的信息。在此情况下，必须降低测量速度。相反地，传感器的过调制（强度读数：999，闪光）会引起错误误差。

距离栏

距离栏显示线性刻度中当前的测量值。

测量值作为数字（单位： μm ）显示在距离栏附近的其他显示器中。这可让您看到传感器当前所在的范围。

CWS Dark 参考命令

“PassThru To Controller”命令用于向 NC 控制器发送命令。

您可以使用代表 Precitec 控制器 (CWS) 的前缀“CWS”和标记“#”将命令发送给 Precitec 控制器。

例如，如需获取 dark 参考，请在编辑窗口中输入命令 **CWS # \$ DRK**。

CWS# - 将命令发送到 Precitec 控制器。

\$DRK - 开始采取 dark 参考。



所有 Precitec 控制器命令都需要以 \$ 开头。

如果没有前缀 (CWS#)，则将 PassThru 命令发送到 NC 控制器。

该解决方法将用于：

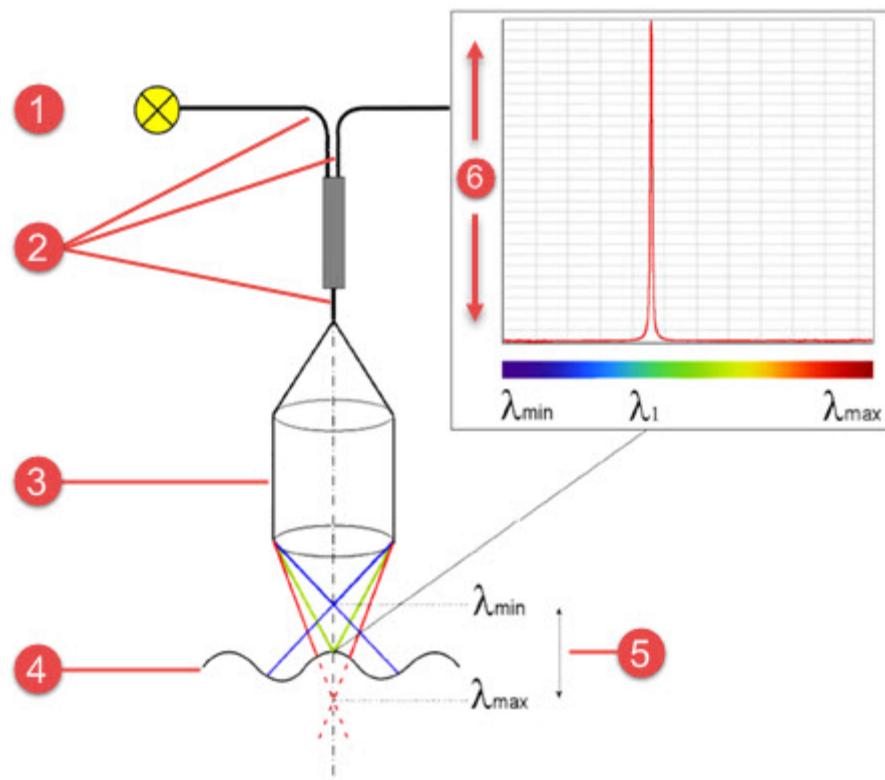
- FDC-SLC
- FDC-Vision 框



它不适用于嵌入式控制器。

典型 CWS 系统

典型 CWS 系统的示例如下所示：



1 - 光源

2 - 光纤电缆

3 - 测量头

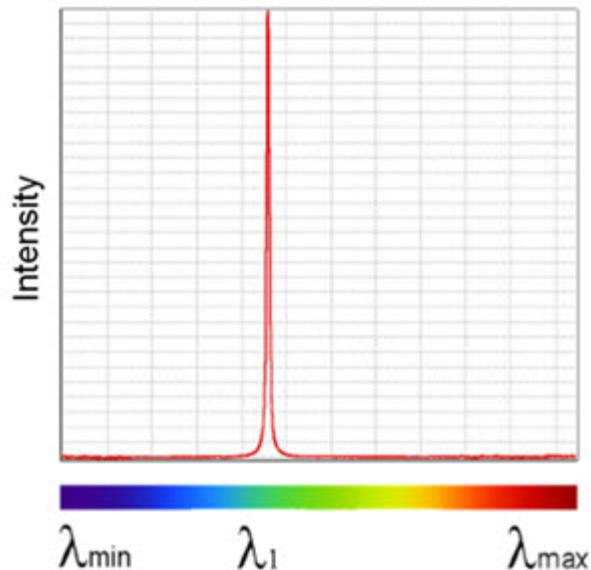
4 - 正在扫描的特征的表面

5 - 测量范围

6 - 强度

CWS 光谱

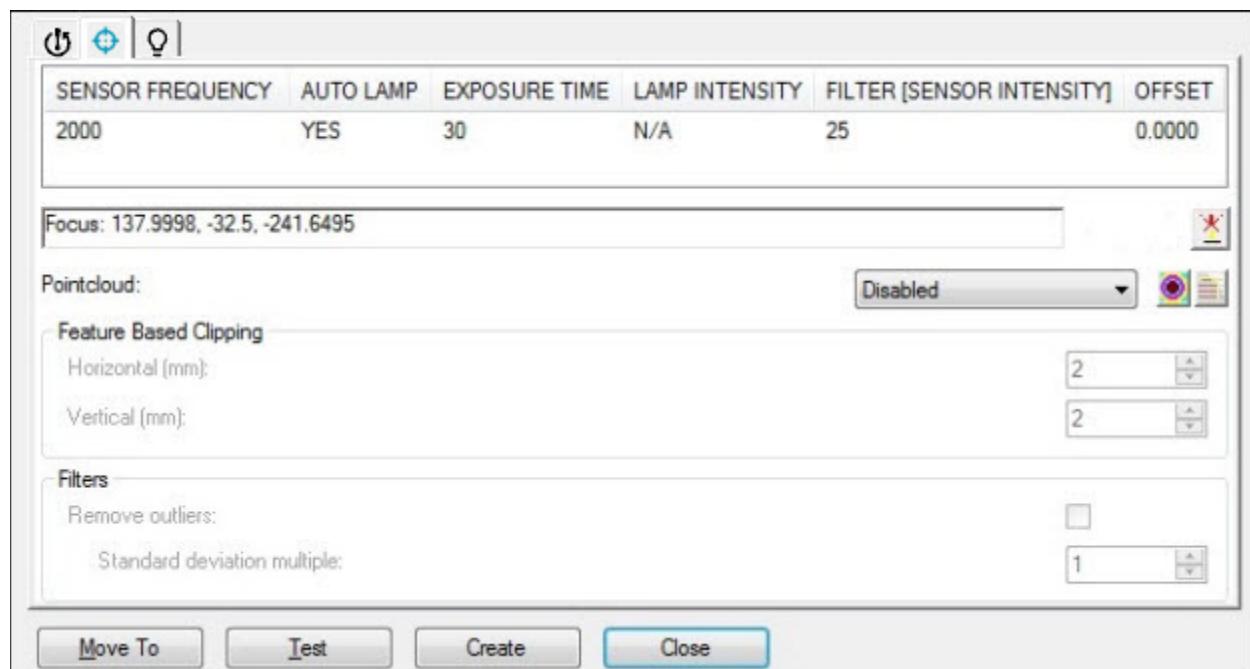
CWS 传感器中的光谱图在许多方面都非常类似于相机中的焦点图。



CWS 光谱图的示例

类似于焦点图，通过光谱可快速看到测量的质量。它还可帮助您为正在采样的材料选择正确的设置。

CWS 参数



显示 CWS 扫描参数的 PC-DMIS Vision 测头工具箱示例

传感器频率

测量速度设置 CWS 每单位时间内记录的测量值数量。例如，将测量速度设为 2000 Hz，每秒将记录 2000 个测量值。显示器上的亮度指示器可协助选择正确的设置。在表面反射率极低的情况下，需要降低测量速度。这样做会使光学传感器的 CCD 线照亮更长时间，即使反射强度非常低也能进行测量。

自动灯和曝光时间

在灯强度之下，可选择 LED 相对脉冲持续时间及光源有效强度。当测量曲面反射率更改时，自动灯选项十分有用。例如，如果正在测量具有高反射率的表面，使用最大测量速度仍会导致出现过调制，那么将自动灯设置为“否”并手动设置灯强度选项是合理的。

此外，也可使自动灯设置为“是”，并减少曝光时间。如果测量的表面反射率较差，采用的测量速度也很快，那么增加脉冲持续时间或曝光时间可以完成测量。



每次对曝光时间作出更改之后，绝对需要使用深色参照物。请参见《CWS 装置操作手册》的相应章节！

筛选器（传感器强度）

使用阈值时，噪音与测量信号之间的所有数据可被筛选出。此阈值以下的最大使用量被辨识为无效并在显示器上显示为测量值 0（零）。



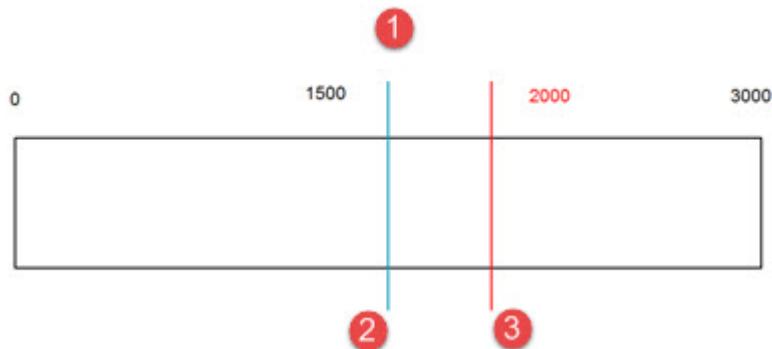
筛选器（传感器强度）与“强度”之间无线性关系。例如，如果您将筛选器（传感器强度）设置为 = 50，这并不意味着将筛选出强度小于 50 的所有值。

对于低于 1 kHz 的测量速度，建议使用筛选器（传感器强度）最小值 40。这样可以防止测量值中强度过低，仅在噪音上略有上升，从而造假测量。测量速率为 1kHz 或更高时，最小值为 15 有利于完全发挥设备的动力。

偏置

最佳强度值可能出现在传感器范围的不同区域中，具体取决于表面的反射率和测量速度（频率）。

偏移设置移至传感器的最佳扫描区域。此偏移的输入为 + 或 – 值（单位：mm）。



1 - 距离 (3mm 传感器的传感器范围)

2 - 偏置 = 0.000

3 - 偏置 = 0.500

显示更改偏置值的效果的图形

焦点

对焦按钮读取当前机器位置和与 CWS 传感器之间的距离值。这些值计算对焦方框中显示的对焦位置。

点云

您可以从之前扫描的点云数据中抽取自动特征。

点云参数定义点云命令，用于抽取的自动特征。

若要通过点云选项选择特征抽取，可从列表中选择之前扫描的点云。若要启用 PC-DMIS 已使用已定义的 CWS 扫描参数并直接测量自动特征，可选择禁用。

基于特征的剪辑

通过在**水平**框及**垂直**框中键入距离，PC-DMIS 从水平和垂直方向上均可剪裁 vision 数据。此距离将剪裁定义距离之外的所有激光数据，但在提取特征时将这些数据排除在外。

筛选器

删除离群值 - 若选择此复选框，会根据**标准偏差倍数**选项中的值排除特征离群值。

- 在首次尝试根据所有点获得标准偏差时，特征抽取器将从内部对特征进行两次或两次以上的评估。
- 连续尝试后，它会仅使用点重新评估特征，该点位于离群值乘以 Σ 范围内。 Σ 位于高斯分布的偏差范围内，其中 68.2% 的最佳点可用于调整特征。

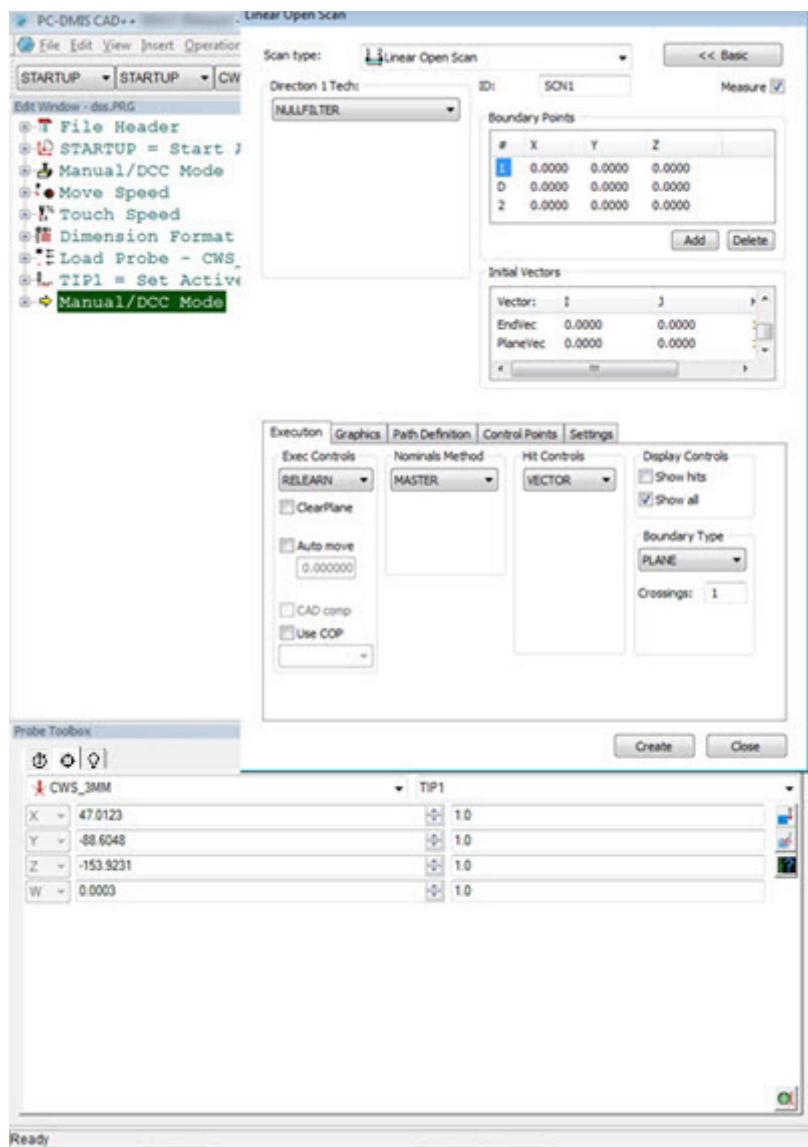
标准偏差倍数 - 此选项值定义筛选器的选择性。该值可为大于 0 的通用实数。如果 **m** 为所选值，这表示，与抽取圆锥有偏差且大于 **m** x 实际标准偏差（即测量点相对计算特征的标准偏差）的所有扫描点都不执行计算。因此，**m** 值越小，筛选器的选项就越多。

使用 CWS 传感器的扫描测量

使用最佳设置定位传感器后，单击测头工具箱对话框上的**采集测点图标**，选择点，以填充**1**、**D** 和 **2** 点。

更新坐标后，您可测试或创建特征。

使用 PC-DMIS Vision





执行模式注释：

已定义的 - 首次执行与**重新学习**的操作相同。后续执行将执行已定义的路径扫描。

重新学习 - (FDC) 首次和后续执行跟踪传感器范围内的表面。

重新学习 - (非 FDC) 首次和后续执行将执行来源于起点、方向点和终点的直线扫描。将不执行跟踪。

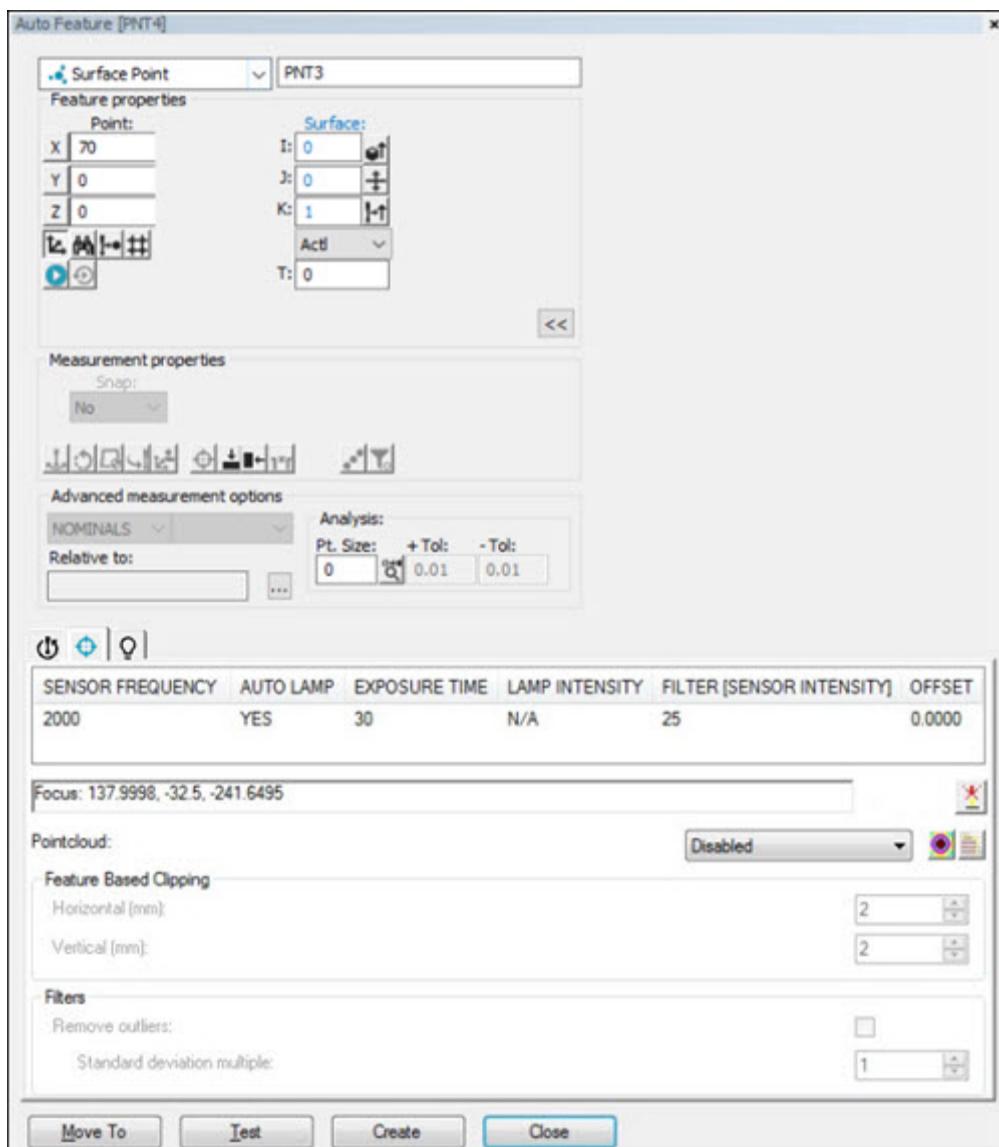
Mycrona - 可在单独的 **Heartbeat** 应用程序中将跟踪切换为“开/关”。

筛选模式注释：

强度 和 **频率** 参数定义传感器的点密度。然后，PC-DMIS 会根据**空筛选器**和**点密度**设置执行二次筛选。

使用 CWS 传感器的点测量

使用最佳设置定位传感器后，选择对话框上的**读取位置**图标，更新坐标。然后，您可测试或创建特征。



使用 CWS 传感器的点测量

单击点云定义曲面点

通常情况下，用户通过单击 CAD 定义曲面点。当没有 CAD 存在时，可以扫描零件并点击点云的点来定义您的曲面特征。您也可以从点云中框选特征。

若要从点云的点定义曲面点：

1. 扫描存在所需曲面点的零件曲面。

2. 从 自动特征工具栏中选择自动曲面点，或者选择插入 | 特征 | 自动| 曲面点。这将打开自动特征对话框。
3. 执行以下其中一项操作：
 - 从最适合定义特征标称位置的点云中选择点。
 - 直接在点云上拖动一个方框以使 PC-DMIS 从位于拖动方框内的点中抽取特征。

PC-DMIS 根据您的选择定义曲面点。

通过选择点定义特征

若要定义一个曲面点的位置，在测量曲面区域内所需的位置选择一个点。

通过框选定义特征

在学习模式中，您可以在点云上绕所需特征拖动方框，用所选数据点抽取曲面点。该功能的缺点为：

- PC-DMIS 只计算曲面矢量。您就可能需要手动定义角度矢量，例如多边形特征。
- 如果框选包含 Z 轴上深度不同的多个点，抽取特征结果可能较差。在框选前剪裁抽取或使用 `COP/OPER, SELECT` 排除这些点，可避免出现这种情况。

CWS 曲面点命令模式文本

命令模式下编辑窗口中的曲面点命令类似于此：

- 点云已禁用

```
STARTUP =ALIGNMENT/START,RECALL:USE_PART_SETUP,LIST=YES
          ALIGNMENT/END
          MODE/MANUAL
          移动速度/50
```

触测速度/3

```
FORMAT/TEXT,OPTIONS, ,HEADINGS,SYMBOLS,
;NOM,TOL,MEAS,DEV,OUTTOL,
```

加载测头/CWS_3MM

```
TIP/TIP1, SHANKIJK=0, 0, 1, ANGLE=0
```

```
COP1 =COP/DATA,TOTAL SIZE=0,REDUCED SIZE=0,
```

参考,,

```
PNT1 =FEAT/LASER/SURFACE POINT/DEFAULT,CARTESIAN
```

```
THEO/<105,-66,-242>,<0,0,1>
```

```
ACTL/<105,-66,-242>,<0,0,1>
```

```
TARG/<105,-66,-242>,<0,0,1>
```

```
SHOW FEATURE PARAMETERS=YES
```

```
SURFACE=THEO_THICKNESS,0
```

```
RMEAS=NONE,NONE,NONE
```

图形分析=无

```
SHOW_LASER_PARAMETERS=YES
```

```
POINT CLOUD ID=DISABLED
```

```
,SENSOR FREQUENCY=2000,FILTER [SENSOR
INTENSITY]=25, OFFSET=0
```

```
AUTO LAMP=YES,EXPOSURE TIME=30,LAMP
INTENSITY=N/A
```

- 点云已指定

```
STARTUP =ALIGNMENT/START,RECALL:USE_PART_SETUP,LIST=YES
```

```
ALIGNMENT/END
```

```
MODE/MANUAL
```

移动速度/50

触测速度/3

```
FORMAT/TEXT,OPTIONS, ,HEADINGS,SYMBOLS,
;NOM,TOL,MEAS,DEV,OUTTOL,
```

加载测头/CWS_3MM

```
TIP/TIP1, SHANKIJK=0, 0, 1, ANGLE=0
COP1 =COP/DATA, TOTAL SIZE=0, REDUCED SIZE=0,
参考.,
PNT1 =FEAT/LASER/SURFACE POINT/DEFAULT,CARTESIAN
        THEO/<105,-66,-242>,<0,0,1>
        ACTL/<105,-66,-242>,<0,0,1>
        TARG/<105,-66,-242>,<0,0,1>
        SHOW FEATURE PARAMETERS=YES
        SURFACE=THEO_THICKNESS,0
        RMEAS=NONE,NONE,NONE
        图形分析=无
        SHOW_LASER_PARAMETERS=YES
        POINT CLOUD ID=COP1
        HORIZONTAL CLIPPING=2, VERTICAL CLIPPING=2
        OUTLIER_REMOVAL=OFF
```

CWS 曲面点摘要模式

命令模式下编辑窗口中的曲面点摘要类似于此：

- 点云已禁用

```
File Header
STARTUP = Start Alignment
Manual/DCC Mode
Move Speed
Touch Speed
Dimension Format
Load Probe - CWS_3MM
TIP1 = Set Active Tip
COP1 = Pointcloud
PNT1 = SURFACE POINT (LASER)
    Theoreticals
    Actuals
    Targets
    Settings
    Laser Settings
        Point Cloud : Disabled
        SENSOR FREQUENCY : 2000
        FILTER [SENSOR INTENSITY] : 25
        OFFSET : 0
        AUTO LAMP : YES
        EXPOSURE TIME : 30
        LAMP INTENSITY : N/A
```

点云已禁用

- 点云已指定

```

Edit Window - LaserSurfacePointExample.PRG
+ File Header
+ STARTUP = Start Alignment
+ Manual/DCC Mode
+ Move Speed
+ Touch Speed
+ Dimension Format
+ Load Probe - CWS_3MM
+ TIP1 = Set Active Tip
+ COP1 = Pointcloud
PNT1 = SURFACE POINT (LASER)
  + Theoreticals
  + Actuals
  + Targets
  + Settings
  + Laser Settings
    + Point Cloud : COP1
    + Horizontal Clipping : 2
    + Vertical Clipping : 2
    + Use Outlier Removal : OFF

```

点云已指定

在 PC-DMIS Vision 中使用测头工具框

测头工具箱并非专用于 PC-DMIS Vision，它是标准 PC-DMIS 软件的一部分。此工具箱显示选项卡以及与当前所用测头类型的相关信息。当影像工具箱处于活动状态时，测头工具箱中将包含测量例程获取数据点所需的各种 Vision 参数。

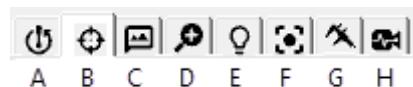


必须通过选中 **Vision** 选项和有效的 Vision 测头类型为 LMS 许可和端口锁编程。同样地，您必须使用受支持的 Vision 测头，才可访问各种 PC-DMIS Vision 相关选项卡。

测头工具箱与自动特征对话框结合使用时，可定义测量自动特征所需的参数。可在创建自动特征时单独执行测头移动、放大、照明、对焦和量规测量灯功能。

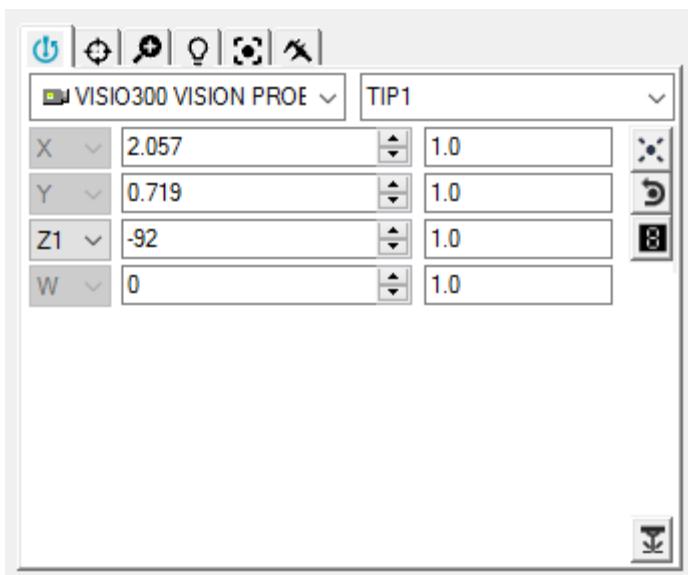
查看 | 其他窗口 | 测头工具箱菜单项显示测头工具箱。

测头工具箱的以下选项卡中包含光学参数：



- A. 定位测头
- B. 触测目标
- C. 特征定位器
- D. 放大倍率
- E. 照明
- F. 聚焦
- G. 量规
- H. Vision 诊断

测头工具框：测头定位选项卡



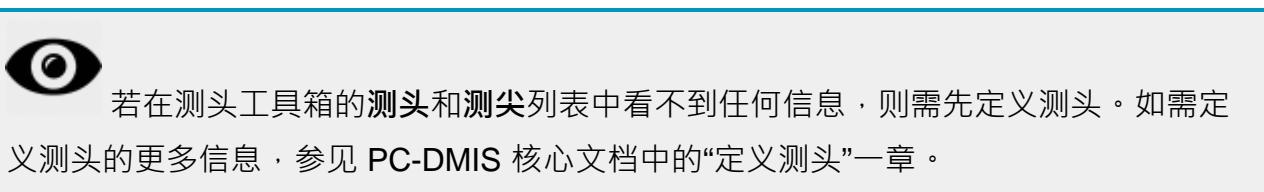
测头工具栏—定位测头选项卡

使用**定位测头**选项卡定位测头/相机，这样它就可以到达待测量特征之上，就像是一种形式的“虚拟操纵杆”。

定位您的 Vision 测头：

1. 在**增量编辑框**中 **[1.0]** 调整**增量值**，可以用于指定**当前位置**编辑框增加或减少的量。
2. 点击**上**和**下**箭头以修改**当前位置**编辑框中的值。这会导致您的**Vision** 测头根据指定的值实时移动。作为另一种选择，您可以输入该值并回车，导致**Vision** 测头移动。

对于有多轴（例如两个转台）的机器，它也允许当前活动的转台被选中。





鉴于可对所有类型的测头（接触、激光或光学）使用此选项卡，因此本文档仅说明与 PC-DMIS Vision 相关的项目。如需工具箱与测头的一般信息，请参见 PC-DMIS Core 文档中的“使用测头工具箱”。

定位测头选项卡按钮

	单击 采集测点 按钮将测量视野中心的边缘点。边缘点必须位于要测量的视野中心 60 像素范围内。
	单击 删除一个测点 按钮，删除使用鼠标左键采集的锚点。此按钮将保持禁用状态，直至您输入锚点测点。
	单击 测头读数 按钮以显示测头读数窗口。可调整该窗口大小或重新放置该窗口。请参见“使用测头读数窗口和光学测头”主题。
	激光 On/Off 按钮只在拥有激光测头或激光指针配合的系统上可用（例如 TESA VISIO 300 和 500）。该按钮切换激光的开和关。

使用带光学测头的测头读出窗口

Probe Readout	
X	3.768
Y	6.584
Z	0.000
VX	3.768
VY	6.584
VZ	0.000
DX	-3.768
DY	-6.584
DZ	0.000
Mag	86.6x
W	0.000
Hits	0

“测头读数”窗口

所有测头的“测头读数”窗口的大部分信息均相同，并且已经在 PC-DMIS 核心文档中“使用其他窗口、编辑器和工具”一章的“使用测头读数窗口”主题中进行了讨论。当然，如果使用 Vision 测头，窗口中会显示以下额外信息。

VX / VY / VZ：如果使用 Vision 测头，X、Y 和 Z 值表示视野 (FOV) 中心十字线的坐标。VX、VY 和 VZ 值表示特征目标或量规相对于当前坐标系的位置。

DX / DY / DZ：DX、DY 和 DZ 值表示相机与特征位置之间的差异。要显示这些值，必须在测头读数设置对话框中选择与目标的距离选项。如需更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档的“设置您的首选项”一章中的“设置测头读数窗口”。

放大倍率：该数值表示当前相机的放大倍率设置。在**放大倍率**选项卡中所作的更改均显示在测头读数窗口的此行上。请参见“测头工具箱：放大倍率选项卡”。

W：显示单个转台的当前转台轴。

V：使用叠层转台时，测头读数窗口也为第二旋转轴显示一个“V”值。

色差白光传感器读数

如果色差白光传感器 (CWS) 是活动传感器，测头读数窗口将显示 X、Y 和 Z 读数，以及以下参数：

- **强度** - 显示在圆形图内的百分比。99% 以上的值表示测量错误；例如，传感器可能超出检测范围。如果出现测量错误，图形的非灰色部分将变为红色。
- **距离** - 测量的目前单位（英寸或毫米）。值显示在圆形图内。如果距离值处于传感器范围上限或下限的 10% 以内，图形的非灰色部分将变为红色。

为了显示这些读数，请勿选择 CWS 的激光选项卡。在选择激光视图选项卡之后，将不再向测头读数窗口发送它们。

出现以下示例：



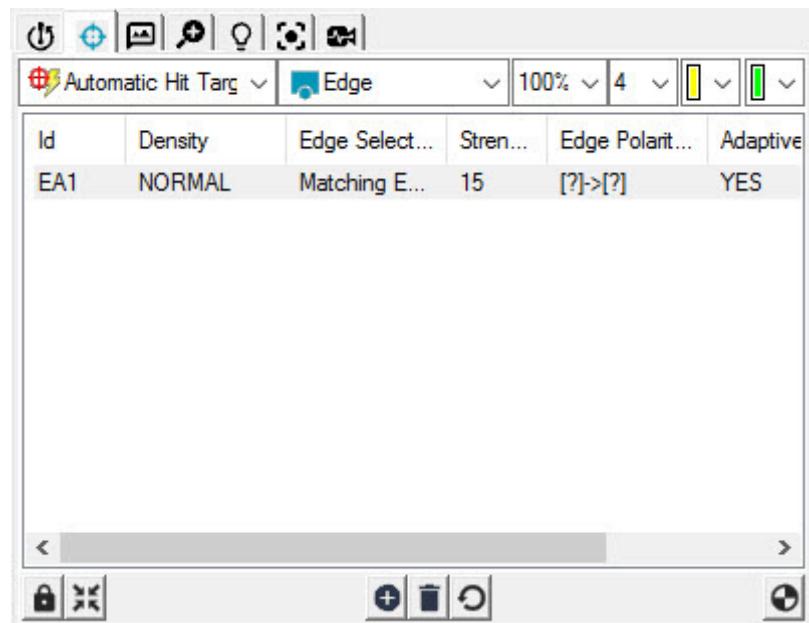
关于光学测尖的注意事项

Vision 测头与接触测头的概念在某些方面十分相似。显而易见，Vision 测头与零件不发生实际接触，但接触测头与光学测头均使用“测尖”一词指定相关测头的不同位置。（用于“测头测尖”的其他可互换术语为 AB 角度、AB 位置、测尖、测尖角等等。）Vision 测头上的实际测尖包含光学设备（相机）。

如果您选择了测头列表或测尖列表中的测头，PC-DMIS Vision 会在对应的“编辑”窗口中分别插入 [LOADPROBE](#) / 命令或 [TIP](#) / 命令。

当 PC-DMIS Vision 执行这些命令时，它会执行关联的测头定义。

测头工具框：触测目标选项卡



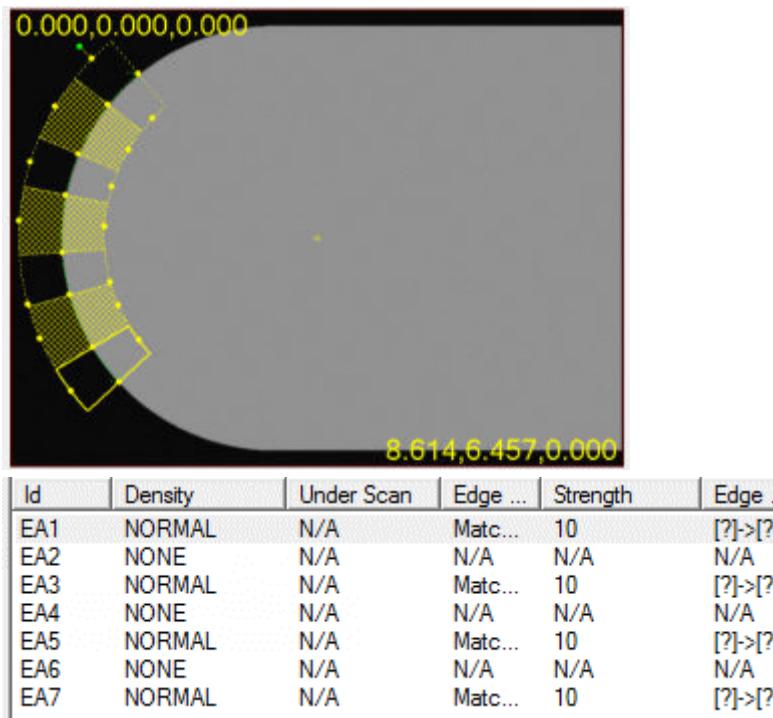
测头工具框 - 触测目标选项卡



只有您定义并使用支持的影像测头时才会出现该选项卡。

触测目标选项卡显示边缘检测以及用于测量特征的聚焦参数。

使用 **Vision** 测头时，可调整并测试目标。此选项也可用于将一个默认目标分割为多个带有自身参数集的子目标。例如，您可使用默认的一个目标测量一个圆，或将此圆分割为独立的弧段，每个弧段有自己的目标参数集。这些目标参数包括边缘检测法、照明、点密度等。



显示 7 个目标且带 4 个活动（标准）目标区域的弧示例。请注意，目标列表中的每个目标都有其独立的目标参数集。

特征的目标及其关联参数也会成列显示于选项卡的目标列表中。您可以定义多个目标。若从此列表中选择了一个或多个目标，您可以在“图形显示”窗口的 **Vision** 选项卡中以粗体格式查看这些目标。

在列表条目上双击修改目标的参数。您可以在**测头工具栏**上通过选择多个目标行并右键在同一时间修改多个目标。

Vision 选项卡和 **CAD** 选项卡中均显示目标。可以调整两个视图中的目标大小，但鉴于目标是二维的，因此在 **Vision** 选项卡上调整更方便，因为此视图采用二维显示零件。

可用参数设置

通过选项卡工具栏上的**参数集**列表，可更改当前查看的目标参数的类型。

根据您针对的特征类型，顶端工具栏中的**参数集**列表将显示一个或多个可用选项：**边缘**、**过滤器**、**聚焦**和 **RGB 混合**。

 **边缘**：此参数集定义获取特征上的边缘点所使用的目标边缘参数。

 **过滤器**：此参数集定义所获取的边缘点及其关联参数使用的过滤器。过滤器可用于移除边缘点集合中的异常值，也可在测量前清洁图像。

 **聚焦**：此参数集定义获取边缘点前目标是否应执行聚焦，若要聚焦，有哪些聚焦参数。

图标	特征类型	可用参数设置
	曲面点	焦点
	边缘点	边缘，聚焦
	直线	边缘，聚焦，过滤
	圆	边缘，聚焦，过滤
	圆槽	边缘，聚焦，过滤
	方槽	边缘，聚焦，过滤



 **RGB 混合**：此参数集提供红色 (R)、绿色 (G) 和蓝色 (B) 混合控件，以覆盖图像处理和“实时视图”中的默认颜色。

Id	R (Edge)	G (Edge)	B (Edge)
EA1	0.700	0.200	0.100

如果将所有值都设置为 -1，则 PC-DMIS 会使用内部默认值。该值定义比率。由此，值 0.7、0.2 和 0.1 用于计算灰度时，将显示为 70% 红色、20% 绿色和 10% 蓝色。

如果使用的是彩色相机，边缘处理完成之前，图像数据会转换至灰度，由此灰度亮度根据红色、绿色和蓝色亮度值进行计算。设置为灰度模式时，“实时视图”也显示颜色加权图像。

请参见下例，了解具体参数及其用法说明。

使用影像测头测量特征

您可以通过从**触测目标**选项卡的**目标类型**列表中选择来指定测量方法。取决于特征类型，使用 Vision 测头有四种方法可以进行特征测量：



方法 1 – 量规触测目标 - 需在图上调整特征（本例中为圆）的大小，并将其定位到符合“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡上的特征。您还可以在公差带中查看此图像。以圆为例，将提供 XY 位置和直径。此模式的参数在“量规触测目标特征参数”主题中进行了介绍。

方法 2 – 手动触测目标 - 需绕特征（本例中为圆）定位指定数目的点。然后 PC-DMIS Vision 使用这些点计算特征。可使用任意数目的目标协助测量特征。此模式的参数在“手动触测目标特征参数”主题中进行了介绍。

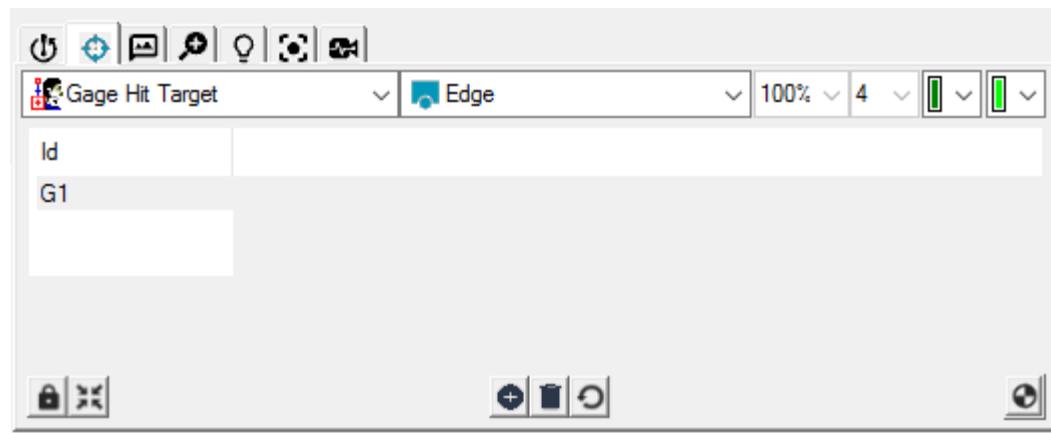
方法 3 – 自动触测目标 - 采用图像处理自动检测特征（本例中为圆）。然后根据所定义的目标计算圆。此模式的参数在“自动触测目标特征参数”主题中进行了介绍。

方法 4 – 光学比较仪触测目标 - 对目标测量运用公差带的上下限。在特征执行过程中，可目测此公差带内的特征。然后，从执行对话框中单击继续（通过）或跳过（失败）来接受或拒绝此特征。关于此模式的参数将在“光学比较触测目标 - 边缘参数设置”主题讨论。

量规触测目标特征参数

当使用量规测量法测量特征时，**触测目标**选项卡中目标列表的栏标题中显示如下参数（有关可用的测量法，请参见“使用 Vision 测头测量特征”）：

边缘参数设置



在理想目标的当前值上右键，可以修改它的值。如果某值是 N/A，那么说明该参数“不适用于”当前设置。

ID：显示目标列表中某个项目的唯一标识符。相同的 ID 也会用在“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡中。

照明：显示用于该目标的照明值。在**触测目标**选项卡，或“图形显示”窗口的 **Vision** 选项卡上选择目标，并修改**照明**选项卡的照明值，可以修改特定目标的照明。如需如何更改照明的更多信息，请参见“测头工具箱：照明选项卡”。

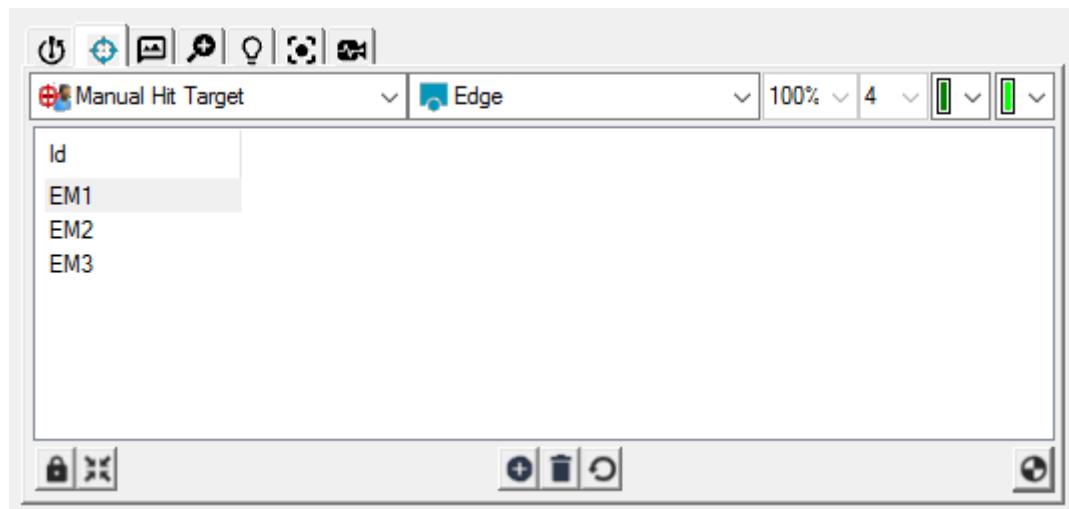
聚焦参数设置

更多信息，请看“触测目标聚焦参数设置”目标。

手工触测目标特征参数

当使用**手动目标测量法**测量特征时，**触测目标**选项卡中目标列表的栏标题中显示如下参数（有关可用的测量法，请参见“使用 Vision 测头测量特征”）：

边缘参数设置



在理想目标的当前值上双击，可以修改它的值。如果某值是 N/A，那么说明该参数“不适用于”当前设置。如果希望同时修改多个目标，可以在他们之上右键并修改该值。将会更新所有的值。

ID：显示目标列表中某个项目的唯一标识符。相同的 ID 也会用在“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡中。

照明：显示用于该目标的照明值。在**触测目标**选项卡，或“图形显示”窗口的 **Vision** 选项卡上选择目标，并修改**照明**选项卡的照明值，可以修改特定目标的照明。有关执行此操作的信息，请参见“测头工具箱：照明选项卡”。

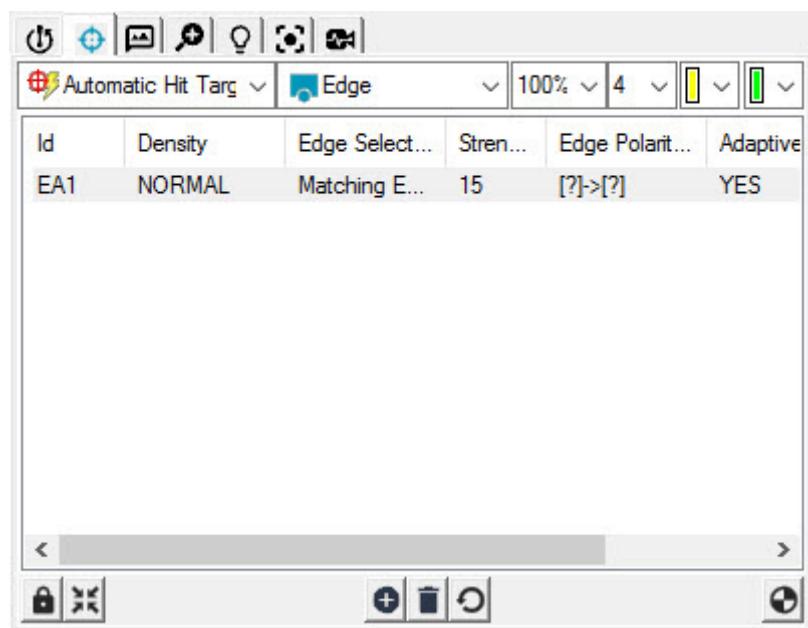
聚焦参数设置

更多信息，请看“触测目标聚焦参数设置”目标。

自动触测目标特征参数

当使用**自动目标测量法**测量特征时，**触测目标**选项卡中目标列表的栏标题中显示如下参数（有关可用的测量法，请参见“使用 Vision 测头测量特征”）：

自动触测目标 - 边缘参数设置



在理想目标的当前值上右键，可以修改它的值。如果某值是 N/A，那么说明该参数“不适用于”当前设置。

ID：该列显示目标列表中某个项目的唯一标识符。相同的 ID 也会用在“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡中。

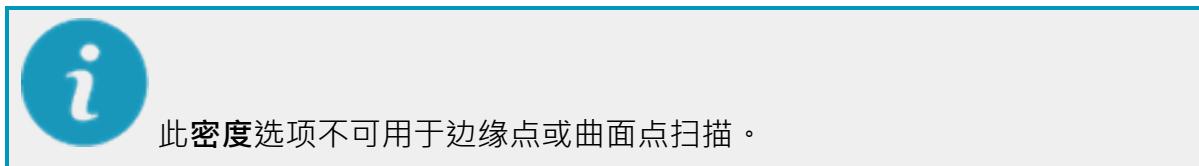
最小/最大类型：对于边缘点，当选择**最小**、**最大**或**平均**选项时，目标实际上是矩形区域。它有扫描方向，且矩形区域的大小可以更改。在定义的矩形区域内，建立与目标边缘

检测的扫描方向平行的多个边缘扫描。每个边缘扫描检测一个点，并根据选择的选项计算结果。

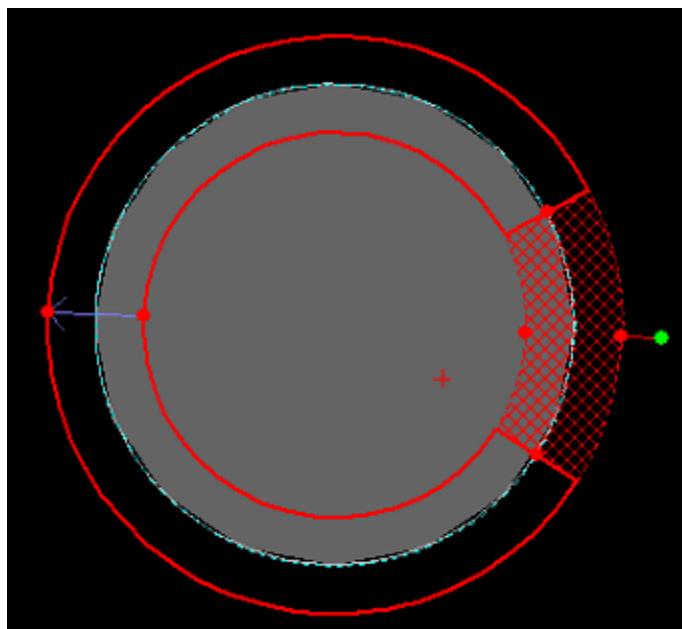
可用的选项有：

- **无**：返回一个正常的边缘点，一个线目标穿过边缘。仅检测到一个点。
- **最小**：返回是扫描点沿扫描方向最小距离的点。
- **最大**：返回是扫描点沿扫描方向最大距离的点。
- **平均**：返回所有检测点沿扫描方向的平均值。

密度：该列显示当前目标的触测密度类型。可用的密度类型包括：



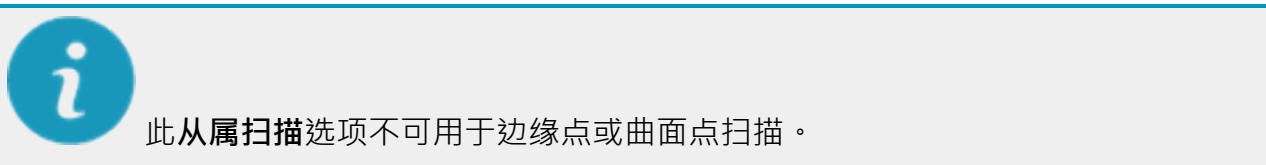
- **无**：不返回点。当在目标上排除一个区域时使用该类型。在特征之上使用网状线来表明排除区域。



一个目标的排除区域使用网状线来标识

- **低**：返回最低数量的点（每 10 个像素一个点）。如果您的特征形状在该区域改变不大，或者不是零件的关键区域，请使用该密度类型。
- **正常**：为该特征类型返回默认数量的点（每 4 个像素一个点）。
- **高**：返回最高数量的点（每一个像素一个点）。若特征形状在此区域发生巨大变化，或者被认为是零件的关键区域，可使用此密度类型。

从属扫描：定义了（当前单位）在目标内应用到非混合区域的从属扫描距离（例如，两边组成的夹角）。PC-DMIS Vision 不会从目标上的从属扫描区域返回任何点，且显示指示忽略的区域。PC-DMIS Vision 会尝试将**从属扫描**值设置为合适的默认值。



边缘选择：PC-DMIS Vision 会尝试使用最合适的方法检测一个边缘。它支持以下方法：

- **主导边缘**：通常情况下，当使用底灯照明零件时，通过返回主导（或者最强的）边缘您可以获得最佳的结果。
- **最接近标称**：该方法可以检测距离标称边缘的最接近的符合边缘。为您提供了选择用于测量的非主导边缘的简单方法。
- **匹配边缘**：该方法检测尺寸和位置与所需的特征最匹配的边缘。这是默认的边缘检测方法。有关可用于加快此边缘选择类型的步骤，请参阅“故障排除 PC-DMIS Vision”主题。
- **特定边缘**：该方法以当前定义的扫描方向进行，并从检测到的边缘选择一个强度值超过边缘强度阀值的特定边缘。“图形显示”窗口使用指向目标的蓝色箭头显示扫描的方向。您可以反转其方向以便按照期望的顺序选择边缘。

强度：展示了在特征测量中使用的边缘强度。当寻找一个边缘时，软件会忽略赋予的“强度”低于此阀值的边缘。您可以在 0-255 的范围内修改预定义的值。数字越大，边缘越

强。如果 PC-DMIS Vision 在一个边缘不能返回足够的点，可以减少该值。如果 Vision 返回一组错误的边缘，可以增大该值。

边缘极性：此值确定被查看和发现的边缘是由黑转白、由白转黑还是两者均可。可为以下类型的边缘指定此值：**主要边缘**、**最近标称边缘**、**匹配边缘**和**指定边缘**。

设定边缘的极性可以将特定极性的边缘从算法中排除，提供速度的改进。例如，将极性设置为`[>]`会抛弃所有不是从黑到白的边缘，就像对支配边缘那样。

测点目标方向：此值可确定算法在确定极性时将使用的方向。例如，若您沿着一个方向穿过目标，边缘将从白色变为黑色`(>[>])`，但是若采用相反方向，同一个边缘将从黑色变为白色`([>>])`。此值将始终可用于**指定边缘**类型。若将极性设置为`[?>?]`以外的值，则还可用于：**主要边缘**、**最近标称边缘**和**匹配边缘**。

特定边缘#：该值展示了最近讨论的**特定边缘**检测方法使用的边缘。指定值的范围在 1-10 之间。

自适应阈值：将此值设置为“是”以处理照明的变化。该设置默认设置为“是”，因为它在大多数情况下适用。必须打开这一设置，例如，当您的及其照明不均匀，特征的已知位置可能与执行时位于 FOV 中的位置有所不同。

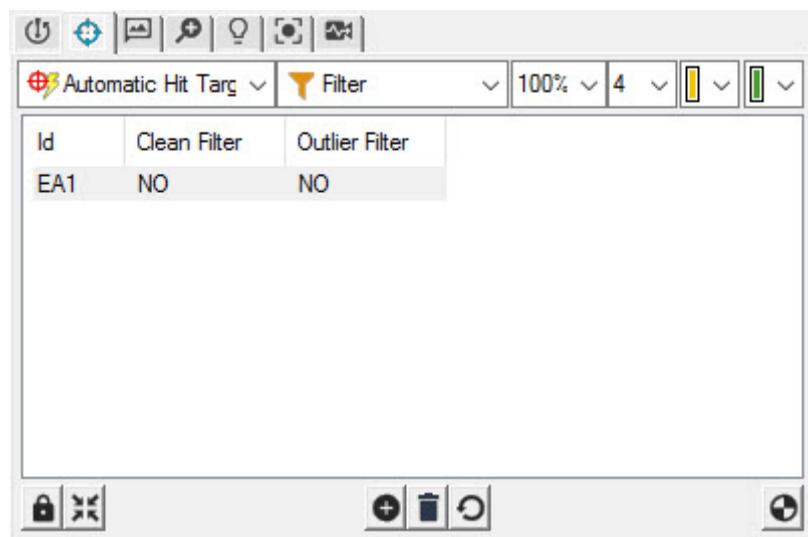
阈值固定的情况下，可能检测到不同的边缘点，引起测量错误或不稳定。但是，如果目标带中所含的零件区域因纹理或其他噪音而更改，这些变化可能造成自适应阈值的结果高于预期的边缘阈值。结果是未检测到预期边缘。在此情况下，最好将“**自适应阈值**”设置为“否”。

感应灯光：该值决定了测量机在测量之前是否执行一次自动灯光调整，主要是为了达到最佳的结果。若设为否，PC-DMIS 将根据获知的百分比设置照明，但亮度不会自动调整。**SensiLight** 是感应照明 (Sensible Lighting) 的缩写。

在执行时间，如果**感应照明**是打开的，会使用一个快速检查来确保照明不是太暗或太亮。如果是，会自动调整照明确保它的敏感。其给予操作员可以使用新的照明设置的选择，这样下一次测量特征时即可使用新的改善设置。

照明：该参数显示用于该目标的照明值。在**触测目标**选项卡，或“图形显示”窗口的**Vision**选项卡上选择目标，并修改**照明**选项卡的照明值，可以修改特定目标的照明。有关执行此操作的信息，请参见“测头工具箱：照明选项卡”。

自动触测目标 - 过滤参数设置



要更改值，右击所需目标的当前值。若只显示为 **N/A**，则此参数“不适用”当前设置。

ID - 显示目标列表中某个项目的唯一标识符。相同的 ID 也会用在“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡中。

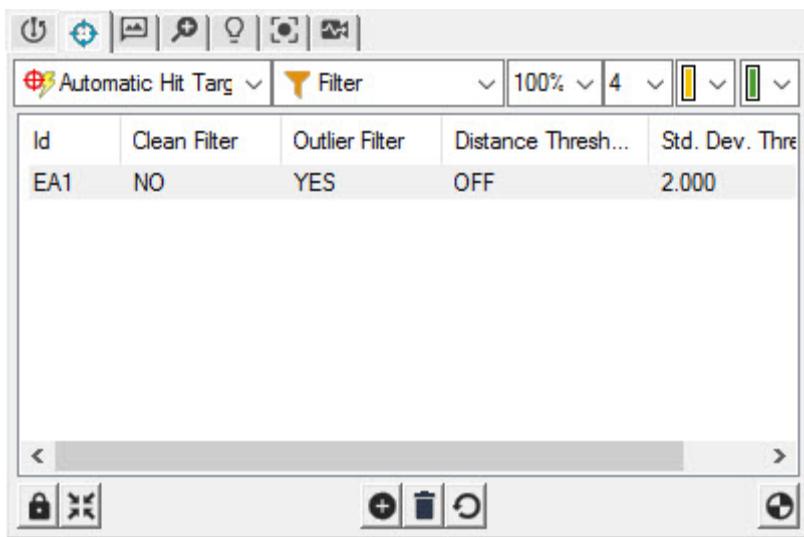
清洁筛选器 - 确定是否在棱边检测前移除粉尘和图像上的小噪声颗粒。

强度（清洁筛选器） - 指定对象的大小（像素），低于此值被视为是污垢或噪声。

异常值筛选器 - 确定此目标是否需要进行异常值筛选。

当您为**离群值过滤器**选择“是”时，不同的功能类型可以使用不同的过滤器参数。

过滤所有视觉功能类型的参数，除了非旧版 2D 轮廓



对于所有非旧版 2D 轮廓特征类型，当您从离群值过滤器列表中选择“是”时，这些选项可用：

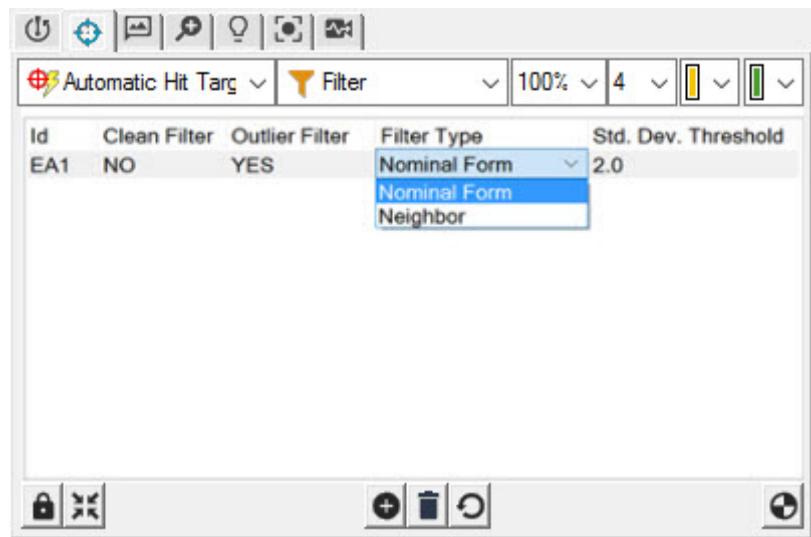
距离阈值（异常值筛选器） - 指定点与标称值距离多远后被弃用（单位为像素）。

标准偏差阈值（异常值筛选器） - 设置一个点需要与标准 CAD 保持多远距离才可决定其为异常值的标准偏差。

非旧版 2D 轮廓特征类型的过滤器参数

对于非旧版的 Vision 2D 轮廓特征，异常值筛选器有两种过滤器类型选项：是和否。

若选择是，两个异常值过滤器类型选项可用，标称形式和邻边。



每个选项都有自己的参数：

标称形式 - 该异常值过滤器以形式拟合为基础，仅适用于从 CAD 编程的非旧版本的视觉 2D 轮廓特征。该过滤器将测量数据与标称 CAD 曲线拟合。拟合后，计算每个测量点与标称 CAD 的偏差。偏差用于确定哪些点（如果有的话）是异常值。

选择后，**标准偏差阈值（异常值过滤器）** 选项可用：

标准偏差阈值（异常值筛选器） - 设置一个点需要与标准 CAD 保持多远距离才可决定其为异常值的标准偏差。

邻边 - 外层筛选器基于距离，仅用于 Vision 2D 轮廓特征的传统版本。

当您选择**邻边**过滤器类型时，这些选项可用：

异常值筛选器 - 提供带以下两个选项的下拉框：是（打开筛选器）、否（关闭筛选器）。

邻近值 - 定义被视为有效点所需的最小邻近值数。如果一个点小于距离（由下一参数部分定义）内的最小邻近值数，则此点为异常值。此参数的默认值为 2。

距离乘数 - 此参数用于计算以上提及的距离。此参数的默认值为 2.0。

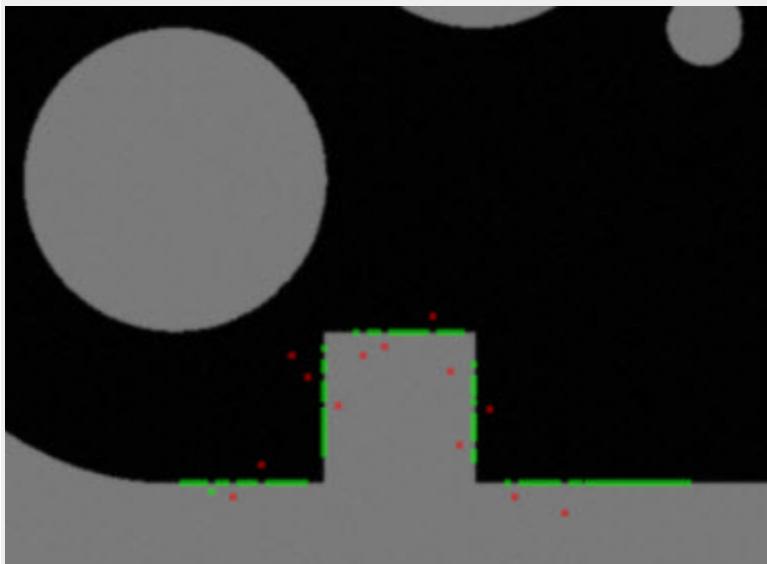


邻近点之间的中位数距离乘以**距离乘数**可计算出距离。根据目标内所有检测的点可计算出邻近点之间的中位数距离。

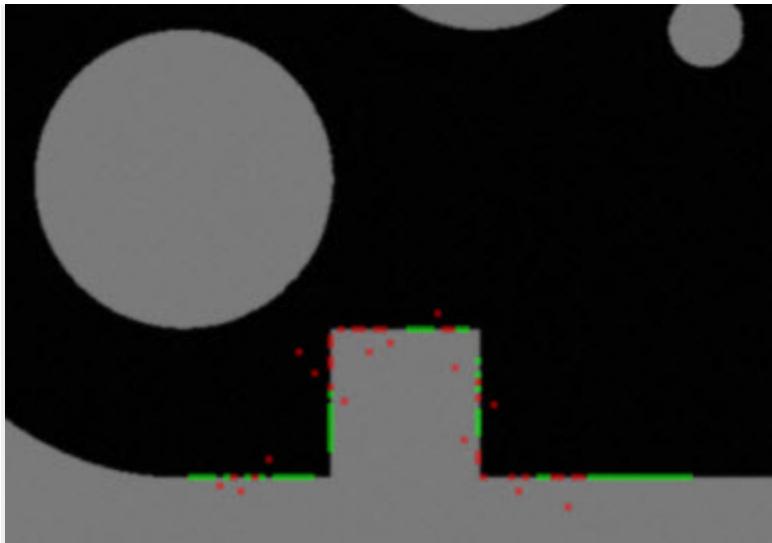
以下为使用不同**邻近值**和**距离乘数**的示例。



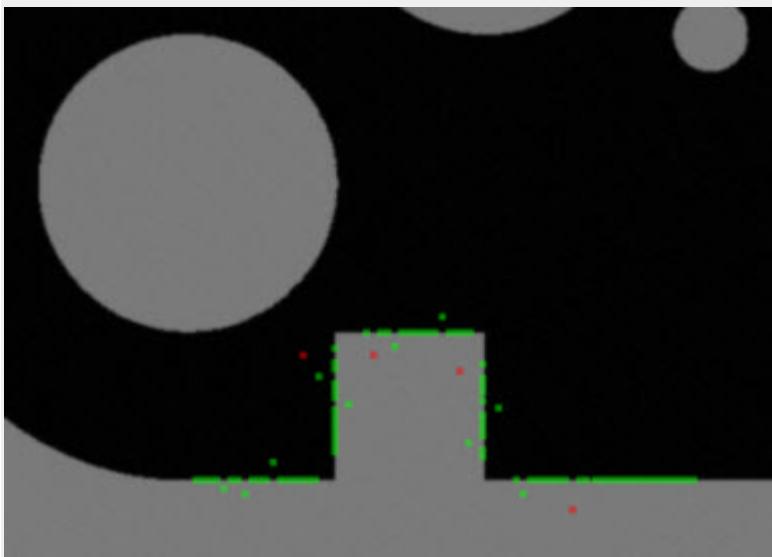
示例 1：邻近值 = 2 且距离乘数 = 2.0 :



示例 2：与示例 1 相同，除了邻近值 = 3 会造成更多待识别的异常值（以红色显示的点）之外：



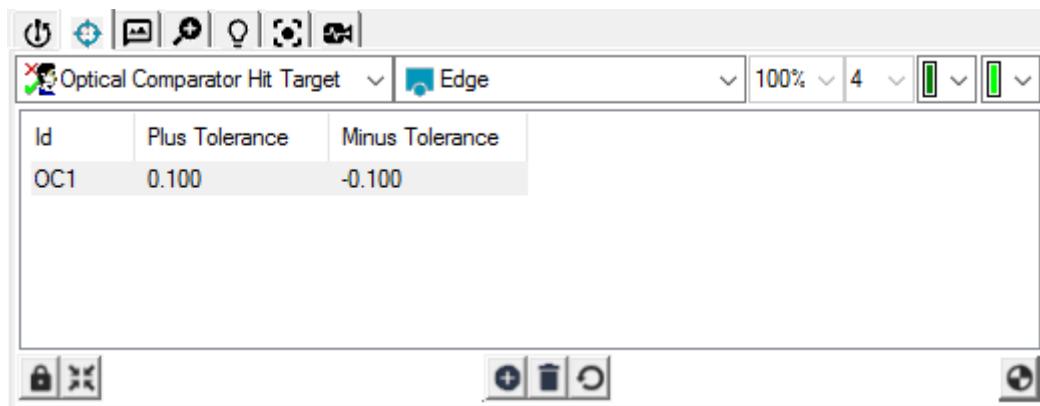
示例 3：当邻近值 = 1 且距离乘数 = 3.0 时，异常值变少（以红色显示的点）：



光学比较触测目标参数

当使用**光学比较仪**测量法测量特征时，**触测目标**选项卡中目标列表的栏标题中显示如下参数（有关可用的测量法，请参见“使用 Vision 测头测量特征”）：

边缘参数设置

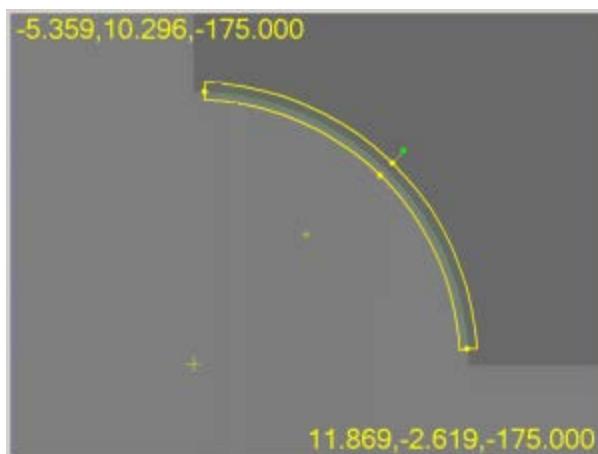


要更改值，右击所需目标的当前值。如果某值是 N/A，那么说明该参数“不适用于”当前设置。

ID：显示目标列表中某个项目的唯一标识符。相同的 ID 也会用在“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡中。

增加公差：执行过程中提供对于可视化比较对象的增加公差。

负公差：指定负公差，执行时据此目视比较目标。



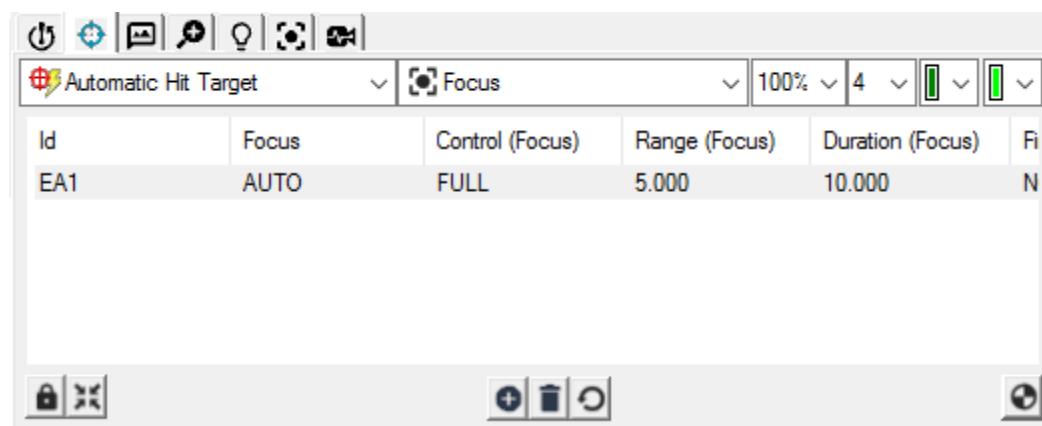
包含增加和减少公差带的光学比较示例

照明：该参数显示用于该目标的照明值。在**触测目标**选项卡，或“图形显示”窗口的**Vision**选项卡上选择目标，并修改**照明**选项卡的照明值，可以修改特定目标的照明。如需如何更改照明的更多信息，请参见“测头工具箱：照明选项卡”。

聚焦参数设置

更多信息，请看“触测目标聚焦参数设置”目标。

触测目标聚焦参数设置



要更改值，右击所需目标的当前值。若只显示为 N/A，则此参数“不适用于”当前设置。可对自动、手动、量规和光学比较仪触测目标进行聚焦参数设置调整。

ID：显示目标列表中某个项目的唯一标识符。相同的 ID 也会用在“图形显示”窗口 **Vision** 选项卡中。

聚焦：确定目标是否需要一个预边缘检测聚焦。



当使用 CAD++ 配置时，如果图形需要，则除了标准的“是/否”，自动选项都只进行一次聚焦。

控制（聚焦）：选择**自动**或**完全**。**自动**模式使用校验聚焦信息来自动设置范围和时间段参数。**完全**模式允许用户手工设置范围和时间段。

范围 (聚焦) : 这会显示从相机到零件的范围。它会指明执行聚焦的距离 (以当前的单位) 。使用该值，机器会在 Z 方向查找最佳焦距位置。

时间段 (聚焦) : 显示了自动和手工聚焦时，搜索最佳焦距位置所要花费的秒数。



如果您的范围和时间段组合导致聚焦时过快，将出现一条警告信息覆盖在 **Vision** 上。

查找曲面 (聚焦) : 显示是或否。将此选项设置为是，PC-DMIS 将执行第二次速度稍慢的通过尝试，以提高焦点位置的精确度。第二次穿透基于第一次穿透的图像数据及当前透镜的数值孔径进行优化。这对于测量的曲面高度不一，需要聚焦的范围很大的情况非常有用。

曲面变化 (对焦) : 当**查找曲面**选项被设为是时，此值用于确定初始快速扫描以查找零件位置，然后绕此区域完成标准对焦。一旦找到对焦位置，PC-DMIS 会在该区域执行快速对焦扫描。对于那些变化会导致焦点位置发生巨大改变的零件非常有用。

协助 (聚焦) : 主要用于包含激光或投影网格设备的系统。这些设备可以打开，在某些曲面上通过提高对比度来协助聚焦。将此选项设为**网格**可启用此功能。

照明-调整 : 该选项决定了测量机在聚焦之前是否执行一次自动灯光调整，主要是为了达到最佳的聚焦结果。若设为否，PC-DMIS 将根据获知的百分比设置照明，但亮度不会自动调整。

在中心测量 : 如果选中，会在视野的中心进行测量以改进精确性。

使用快捷键菜单

在 **Vision** 中，右击目标，出现快捷菜单。该菜单允许插入和删除段或者目标、重置触测目标，改变点密度、测试当前选中目标的边缘探测和改变触测目标类型。

类似地，在 **Vision** 选项卡上而不是在目标上单击，将提供一个菜单，用于调节放大倍率，捕获屏幕或打开实时图像设置对话框。

有关详细信息，请参见“在 PC-DMIS Vision 中使用图形显示窗口”主题下的“使用快捷菜单”主题。

触测目标控制

通过测头工具栏的触测目标选项卡中所示的控件，您可以编辑、测试和修改用于测量特征的目标和参数。

此工具栏在选项卡上：

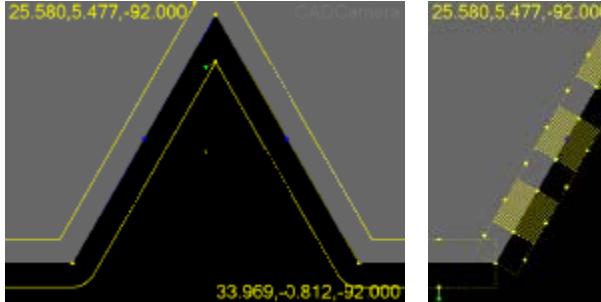


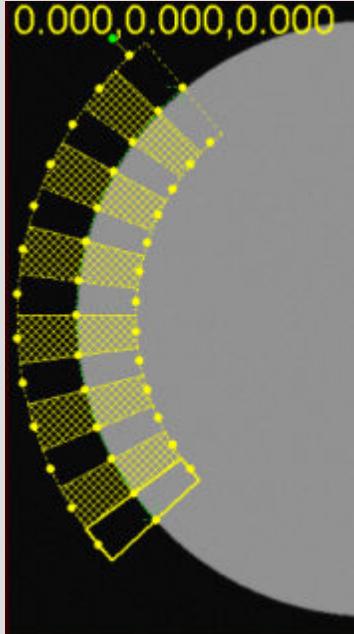
此工具栏在选项卡的底部上：



下面的表格描述了这些控件的作用：

定义目标按钮	描述
	<p>创建新目标时，使用目标类型列表可选择目标类型。可用的目标类型包括：</p> <ul style="list-style-type: none"> 光学比较触测目标 量规触测目标 手动触测目标 自动触测目标

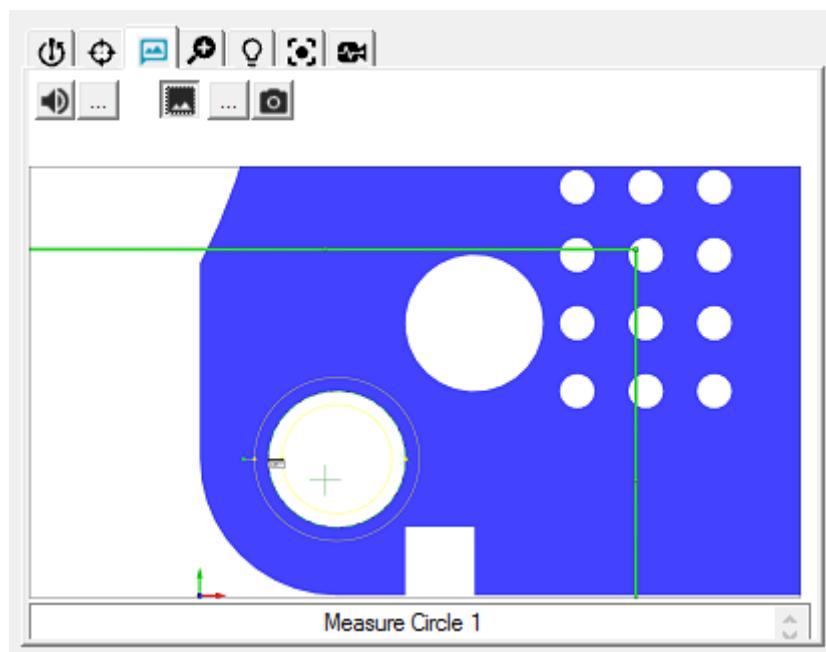
	<p>参数集清单可用于更改以下参数集：</p> <ul style="list-style-type: none"> • 边缘 • 过滤器 • 焦点 • RGB 混合 <p>“可用的参数集”中对上述内容作了介绍。</p>
	<p>目标特征覆盖率列表可用于快速创建目标部分，以便仅测量特征子集。通过限制覆盖率可减少特征执行时间。例如，以高倍数测量的大特征可能需要有很多个相机位置来获得所有边缘点。选择“10%”覆盖则仅测量特征附近位于特定位置的边缘点 - 也就是表格的 10%。</p> <p>注意在如下示例中，覆盖率为 100% 的同一个元素被更改为覆盖率为 50%，包括许多目标。</p> 

	2D 轮廓 - 100% 覆盖率	2D 轮廓 - 50% 覆盖率
	<p>设置目标特征覆盖率活动目标列表可用于确定要使用的目标数，以显示目标特征覆盖率列表中所选的覆盖百分比。默认值为 4。</p> <p>例如，弧上的覆盖率为 50%，同时在此列表中设置 7 个活动目标，则目标部分会如下所示：</p>  <p>活动目标示例</p>	
	 <p>触测目标颜色列表指定应用至特征触测目标的颜色。此方框可用于区分特征，或用于确保不同类型曲面上的可见性。</p>	

	标称颜色列表指定应用至特征标称线的颜色。此方框可用于区分特征，或用于确保不同类型曲面上的可见性。
	锁定触测目标到零件 按钮固定目标的大小、位置或旋转。
	<p>置中出侧目标按钮能将目标或视野(FOV)置中。实际移动情况取决于锁定触测目标到零件按钮的状态。</p> <p>若先选择锁定触测目标到零件按钮，然后选择置中触测目标按钮，PC-DMIS Vision将把当前 FOV 移至目标处。此功能仅在 DCC 移动测量机上可用。</p> <p>若取消选择锁定触测目标到零件按钮，然后选择置中触测目标按钮，目标将移至当前 FOV。</p>
	插入新触测目标 按钮可插入新的目标区域。然后可为此特定的特征区域设置不同参数。
	删除触测目标 按钮可删除特征中之前插入的目标。
	重置触测目标 按钮可删除特征中之前插入

	的所有目标区域，仅保留默认目标。
	触测目标测试 按钮可测试当前选定目标的 自动目标边缘检测 。PC-DMIS Vision 在“图形显示”窗口的 Vision 选项卡显示检测到的点。

测头工具栏：特征定位选项卡



测头工具箱 -“特征定位器”选项卡

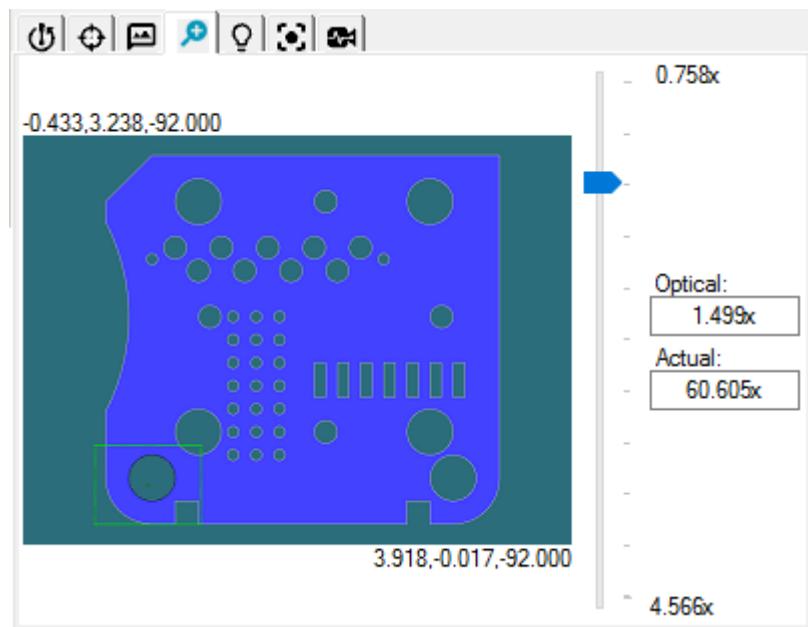
通过**特征定位**选项卡，您可通过为当前特征提供说明来辅助操作员。您可以在特征执行期间提供以下一个或多个提示：

- 屏幕捕获位图，用于显示特征位置。
- 语音提示，通过预录的 .wav 文件提供语音指示。
- 文本提示，提供书面指示。

提供特征定位信息：

1. 单击 (喇叭) 按钮旁边的 按钮浏览到与自动特征关联的 .wav 文件。喇叭按钮必须为需要播放的声音文件选中。
2. 点击**特征定位 BMP 文件**切换按钮 切换关联位图的显示。
3. 单击**捕获特征定位器 BMP**按钮 旁边的 按钮浏览到与自动特征关联的.bmp 文件。位图按钮必须为需要在**特征指示器**选项卡中显示的位图文件选中。
4. 您也可以不浏览位图图像，而是单击**捕获特征定位器 BMP**按钮，从“CAD 视图”或“实时视图”（取其中的活动视图）捕获图像。此文件被编入索引，并保存在 PC-DMIS 安装目录下。例如，名称为 Vision.prg 的测量例程将生成名称为 Vision0.bmp、Vision1.bmp、Vision2.bmp 的位图图像。
5. 在文本框中输入作为标题的信息。例如，在执行后续特征时，此选项卡上将显示“测量圆 1”。

测头工具框：放大倍率选项卡



测头工具框：放大倍率选项卡

放大倍率选项卡允许您更改当前视角 (FOV) 相机放大倍率。此外，此选项卡还提供了同步查看“图形显示”窗口的 **CAD** 视图和 **Vision** 选项卡的途径。如需在“图形显示”窗口中使用这些选项卡的信息，请参见“在 PC-DMIS Vision 中使用图形显示窗口”。

显示的放大倍数值有两个 – **光学放大**和**实际放大**。

光学是相机中 CCD 阵列的放大倍数大小。调整实时视图显示大小时无变化。

实际是活动视图的放大倍率大小。这将随实时视图的变大变小而增减。

当测头工具栏的放大倍率选项卡已经打开时，则 **Vision** 选项卡显示以下内容：

FOV= - 此覆盖值显示 FOV 的大小（采用测量例程的测量单位）。只有从测头工具框选择了**放大倍率**选项卡，才会在界面上出现。

[0]= - 此覆盖数值反映当前放大级别（像素大小）。随着放大靠近零件，此号大小降低。数字越接近零，机器越接近它的最大放大倍数。只有从测头工具框选择了**放大倍率**选项卡，才会在界面上出现。

同时查看 **CAD** 视图和活动视图

- 如果选择 **Cad** 视图，测头工具框的放大倍率选项卡包含一个小版本的 **Vision** 选项卡。
- 如果选择 **Cad** 视图，测头工具框的放大倍率选项卡包含一个小版本的 **CAD** 选项卡。

修改零件图像的放大倍数

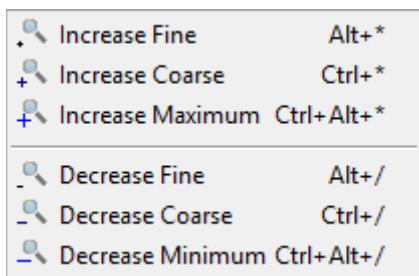
再有 DCC 缩放的机器上，有许多可以调整零件图像放大倍数的方法。

使用放大倍率选项卡：您可以通过上下移动滚动条，或通过在滚动条旁边的方框中键入值，来完成此操作。默认情况下，软件使用最低放大倍率获取最大视野 (FOV)。

拖动 FOV 的绿色手柄：在 **CAD** 选项卡中使用 FOV 手柄调整矩形大小。抓住绿色方框的角，将轮廓线拖到目标位置。在 DCC 工作台上，通过边缘（不是棱角）上的绿色方框可移动 FOV 的位置，但不更改其大小。

放大实时视图：在 **Vision** 选项卡中，同时按住左右鼠标按钮。在视图上拖动游标，创建一个方框轮廓。释放鼠标按钮时，视野将在所请求位置放大。

使用放大倍率菜单：从操作 | 放大倍率子菜单选择菜单项或在实时视图中使用放大倍率快捷菜单。您可以在 **Vision** 选项卡内右击已访问快捷菜单。确保您的光标在右击访问快捷菜单时没有放在目标上。

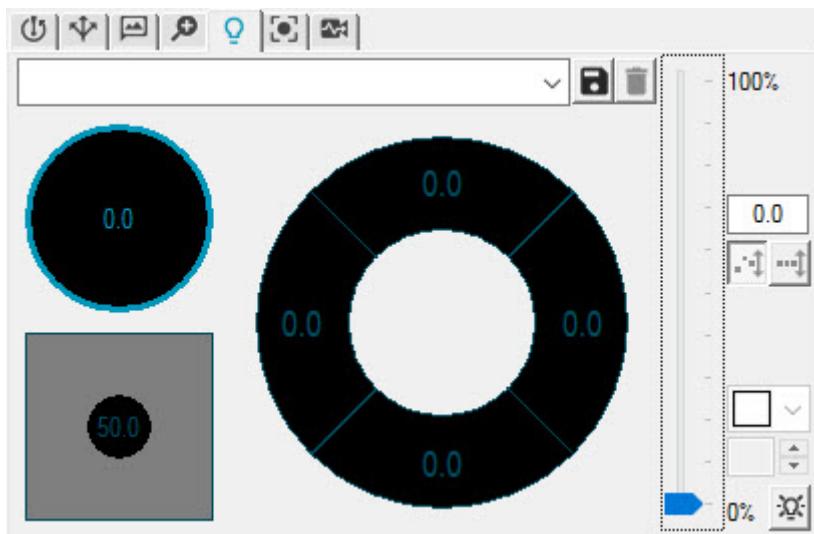


使用快捷键：使用快捷键更改 **Cad** 或 **Vision** 选项卡中的放大倍率：

放大活动	快捷键
提高精确度	ALT + *
提高近似度	CTRL + *
增加最大值	CTRL + ALT + *
降低精确度	ALT + /
降低近似度	CTRL + /
减少最小值	CTRL + ALT + /

测头工具箱的视野框中图像左上角和右下角旁边显示的数字，表示 FOV 的 X 和 Y 坐标值。此方框还显示当前放大尺寸（单位为像素）。

测头工具框：照明选项卡



测头工具框 - 照明选项卡

照明选项卡可以选择那些灯是打开或关闭的。更改照明值还表明灯的当前光照强度，显示的灯的种类和数量取决于机器。显示的灯的种类和数量取决于测量机。

顶灯是一个直接通过光学路径的轴灯。它可以在某些零件上比其他从顶部照明的光源提供更好的边缘和特征可视性，因为光源不会散射。又因为它与光学镜头平行发光，也更容易进入孔中。

底灯是从工作台下发光的灯。它可以为正在查看的零件的创建一个投影。

环灯是一种多灯泡的灯，从顶部照明。这类光源通常由一组 LED 灯以同心圆或圆的形式组合而成。您通常将环灯编设为从一个方向照明灯泡的一弓形或‘扇形’。您可以通过只照明 LED 的一个环形，一个环形的一个弓形或单个灯泡来控制照明的方向和角度。

该选项卡也允许您创建并保存这些照明值为 **快速设置**。一旦您创建了一个快速设置，您可以快速并轻松的调回它并将机器上的灯设置到一个特定的状态（例如，只有底灯，顶灯等等）。通过选择**快速设置**列表中的名字可以调回快速设置。

您可以通过按下**保存**按钮，保存您自己的快速设置，或者按下**删除**按钮来删除它们。



要想在**照明**选项卡上显示灯，确保选择了灯，并且在**照明**选项卡上的**测量机接口设置**对话框上进行了正确设置。有关该对话框的信息，参见“机器选项：照明选项卡”。

您可使用**照明**选项卡执行如下程序：

- 选择一个预先定义的照明快速设置
- 保存一个照明快速设置
- 删除一个照明快速设置
- 修改照明值
- 照明校验覆盖

灯与接触测头的注意事项

默认情况下，如果您从图像测头转换到接触测头，灯会保持开启状态。您可以使用 PC-DMIS 设置编辑器中 **Vision** 参数一节中的 `IlluminationOffForContactProbe` 注册表项来控制该默认行为。若将此注册表项设为 **TRUE**，只要测量例程从 Vision 测头切换到接触式测头，即关闭这些灯。切换回 Vision 测头时将恢复照明。

选择一个预定义的照明快速设置：

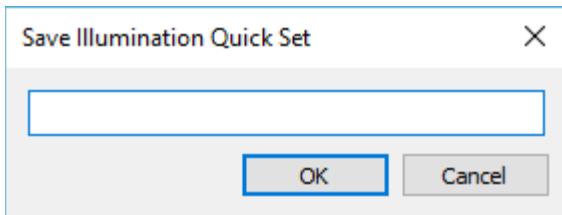
在**快速设置**列表中选择一个预定义的照明快速设置。

- 如果是以联机状态运行，系统灯将按照所选快速照明设置改变。
- 如果在选择快速设置后照明变化，那么**快速设置**列表中，在快速设置名字的旁边会显示“*”。

保存照明快速设置

创建新的照明快速设置：

1. 单击**保存照明快速设置**按钮 。软件显示一个**保存照明快速设置输入框**。



保存照明快速设置输入框

2. 为照明快速设置键入名称。整个名称必须适合框的大小。
3. 单击**确认**按钮以创建新的设置并自动在**照明**页面将其选中。

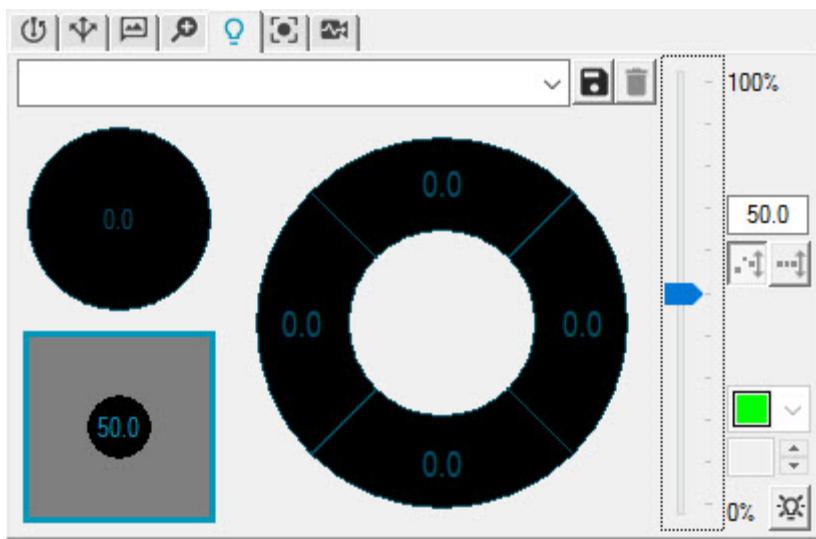
删除一个照明快速设置

若要删除照明快速设置：

1. 单击**删除照明快速设置**按钮 。该软件会显示一个信息询问是否确定删除照明设置。
2. 点击**是**。该软件就会从您的系统中永久删除照明快速设置。

修改照明值

在同一时刻，只可以改变一个灯的设置。这被称为“活动”灯，也就是未被绘制为“暗淡”状态的那个灯。



照明选项卡展示了活动灯（底灯）

在上面的例子中，底灯（左下）是活动的，顶灯和环灯是“关闭的”。

修改活动灯的值：

1. 单击所需灯附近或其上面的工具框。
2. 移动滚动条或在%输入框输入百分比。只会影响活动灯。
3. 调整灯的角度 使具备该能力的灯在物理上改变角度。
4. 通过选择支持多种颜色 LED 的灯的 LED 颜色，修改灯的颜色 。

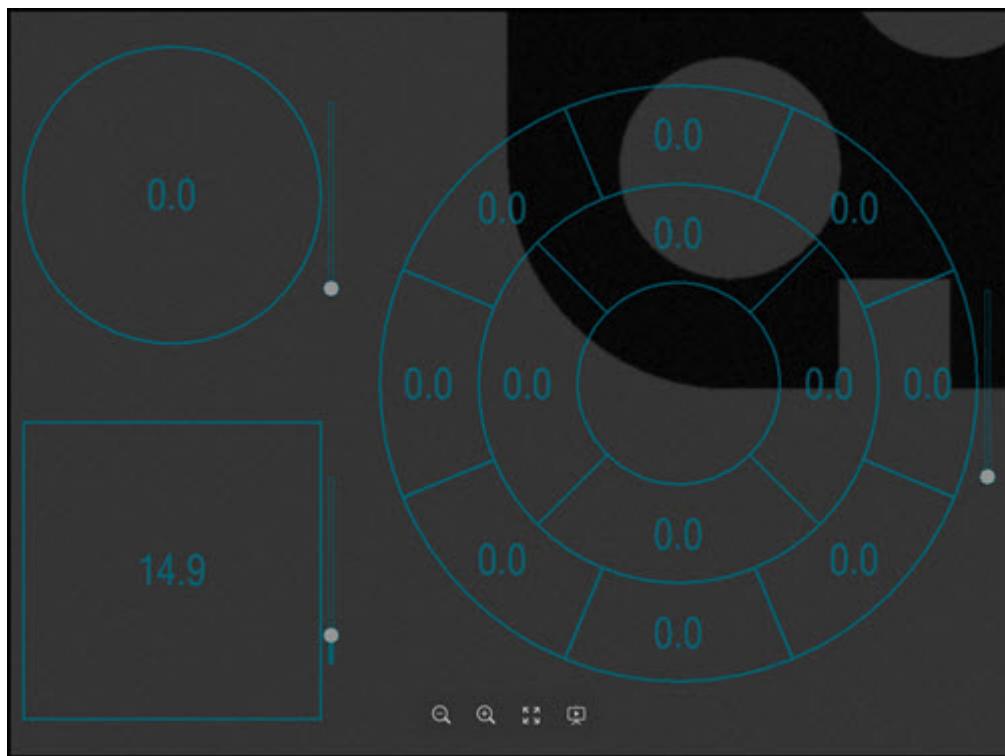
i

新用户有“过亮”或给予过多照明的倾向。当定位真正的边缘时，过亮会导致折射错误。而“弱光”通常不易造成错误。

环形灯照明值

编辑环形光亮度值的过程比顶灯和底灯更复杂。为环形灯提供了辅助的控制。

更改环形光强度 – 选择所需的灯泡以更改任意灯的强度。移动滑块或在 % 框中键入一个百分比值以更改活动段的光强。



绝对和相对控制 - 对于环形灯，保持相对变化量的同时，选择增加或减少球形灯光强是可能的（相对）。或设置成相同的值（绝对）。

- 选择**绝对密度**按钮 [A] 时，所有活动 LED 都被指定成相同的光强值。
- 选择**相对密度**按钮 [R] 时，所有活动的 LED 保持相对的变化量，但通过指定的值增加或减少光强。例如，外环强度为 30%，中环强度为 40%，内环强度为 50% 时，如果滑动滑块增加 10%，就分别变为 40、50%、60%。

打开或关闭灯火灯泡 – 右击灯泡中的所选灯牌以切换其打开或关闭状态。灯泡关闭后，灯泡内不再显示强度值。灯泡打开时，则显示其当前的强度。随后它将变暗以代表这一强度。

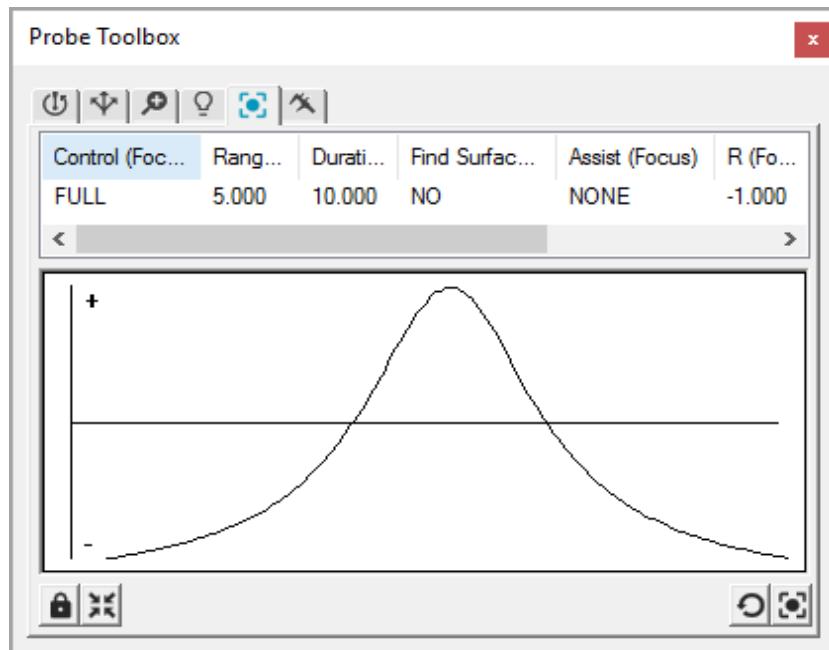
单击**应用**按钮保存已更新的照明值。

照明校验覆盖

照明校验覆盖按钮  用于临时关闭照明校验。通常用于很难得到足够密度的特征，但你又希望机器的密度达到最大时。

当**照明**选项卡激活时，**Vision** 会为当前鼠标指针指向的像素展示强度值（从 0 到 255）。

测头工具框：聚焦选项卡



聚焦图结果不佳的测头工具框—聚焦选项卡。良好的对焦图显示圆滑的曲线，形状和倒置的 U 类似。

通过对焦选项卡，您可以在零件上由“图形显示”窗口定义的矩形区域内执行一个即时对焦。本软件使用此选项不生成任何测量例程命令。

要执行聚焦，使用此窗口中的 **Vision** 选项卡在所需的零件部分上移动或调整矩形目标，然后选择一个**聚焦**按钮。测量机将聚焦目标的指定区域，并在 **Vision** 选项卡上将最佳聚焦位置显示为重叠，同时在图中显示聚焦曲线。

如果选择了双重通过，最初的通过不显示在图形中，只显示第二次通过。



为了实现最佳聚焦精度和可重复性，聚焦必须在可用的最高放大倍率下执行。



选择聚焦参数集，可在**触测目标**选项卡中设置特定的特征聚焦参数。请参见“**测头工具箱：触测目标选项卡**”。

Vision 标签上显示的警告和错误将指示对焦成功并提供回馈。

- 如果给出了警告前缀，聚焦值已经计算，但是精确度可以通过考虑警告文本加以改进。它会警告速度是否过快，聚焦矩形是否太小，或放大倍率不够高。
- 如果给出了错误前缀，聚焦计算失败，这样它就会恢复前一个聚焦位置。

聚焦参数

对于支持 DCC 移动的测量机，聚焦零件时**聚焦**选项卡的栏标题将显示如下参数：

控制（聚焦）：自动控制根据以前在“光学校验”程序的聚焦校验期间收集的值执行聚焦操作。PC-DMIS 将自动设置最适合您的 Vision 测量机的范围和速度。完全控制允许手动设置范围和时间段值。

移动（聚焦）：在已设置的旋转系统上，用于执行聚焦操作的移动为使用 XYZ 轴或旋转移动的直线移动。若已选择旋转移动类型，则范围和曲面变异数会用于旋转聚焦（单位为十进制度数）。线性和旋转聚焦的默认范围和曲面变异数将单独保存。

范围（聚焦）：指明一个执行自动聚焦的焦点范围（以当前单位）。搜索最佳焦距的发生的范围（通常在 Z 轴）。可用的范围值基于每个系统特定的参数。通过双击并输入不同的值可以编辑该参数。

时间段 (聚焦) : 显示了自动和手工聚焦时，搜索最佳焦距位置所要花费的秒数。通过双击并输入不同的值可以编辑该参数。



一个通常的法则是必须确保时间段是范围的两倍长。

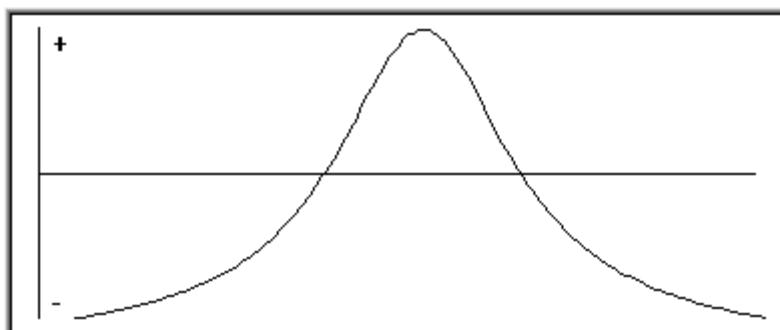
查找曲面 (聚焦) : 显示是或否。将此选项设置为“是”，PC-DMIS 将执行第二次速度稍慢的通过尝试，以提高焦点位置的精确度。第二次穿透基于第一次穿透的图像数据及当前透镜的数值孔径进行优化。这对于测量的曲面高度不一，需要聚焦的范围很大的情况非常有用。

曲面变化 (对焦) : 当**查找曲面**选项被设为“是”时，此值用于确定初始快速扫描以定位零件，然后绕此区域完成标准对焦的距离。一旦找到对焦位置，PC-DMIS 会在该区域执行快速对焦扫描。对于那些变化会导致焦点位置发生巨大改变的零件非常有用。

协助 (聚焦) : 主要用于包含激光或投影网格设备的系统。这些设备可以设为“开”，在某些曲面上通过提高对比度来协助聚焦。将此选项设为“网格”可启用此功能。

感应灯光 (聚焦) : 该值决定了测量机在聚焦之前是否执行一次自动灯光调整，主要是为了达到最佳的聚焦结果。若设为“否”，PC-DMIS 将根据获知的百分比设置照明，但亮度不会自动调整。SensiLight 是“感应照明 (sensible lighting)”的缩写。

聚焦图表



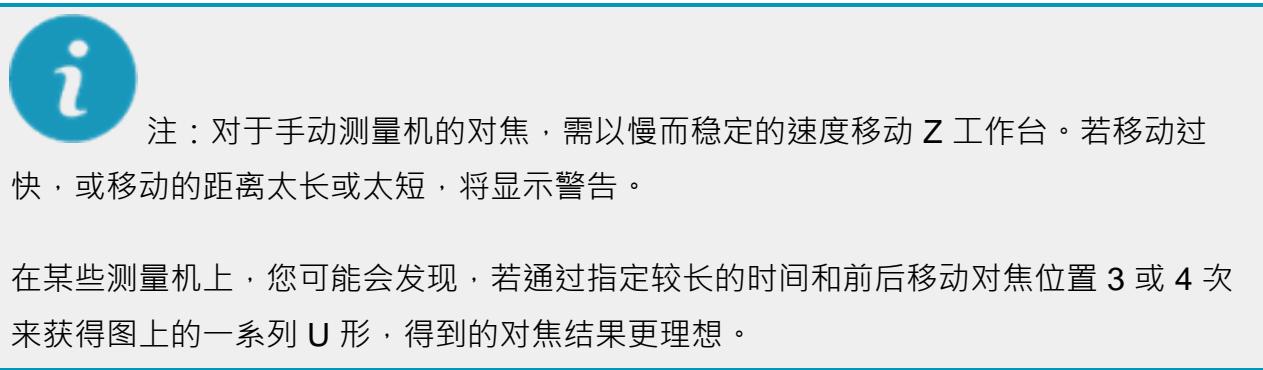
自动聚焦会通过展示聚焦成绩 (Y) 和时间 (X)，来图表化聚焦的结果。更清晰的聚焦会有更高的聚焦分数。

自动聚焦一定会产生一个圆角的曲线（反转的“U”）。当您没有 DCC 自动驱动 Z 轴时，使用手工聚焦选项。如果图表表现是聚焦分数有尖锐的提高，可以尝试减少移动的速度。另外，需要保证穿越的范围足够充分，这样您才能在两侧都看到曲线的基准。

如果图表不够平滑，请确保照明足够充分，这样表面材质才能比较清晰。

手工机器上的自动聚焦：

1. 大略上找出焦距内的位置，然后移出焦点。
2. 单击**自动聚焦**按钮，启动图表并记录聚焦分数。
3. 通过移动单个轴（通常为 Z）实现从焦点位置移动。
4. 继续移动 Z 轴，直到您移动到了焦点位置，图表非常均衡的，逐渐的变成反转 U 型。
5. 当指定的时间段到达时，检测到的焦距位置就会在活动图形视图中显示出来。
6. 会出现接受聚焦或重新尝试聚焦的信息。
7. 如果有问题，单击**重置聚焦图表**按钮会清除图表数据，并重新开始这个过程。



聚焦按钮

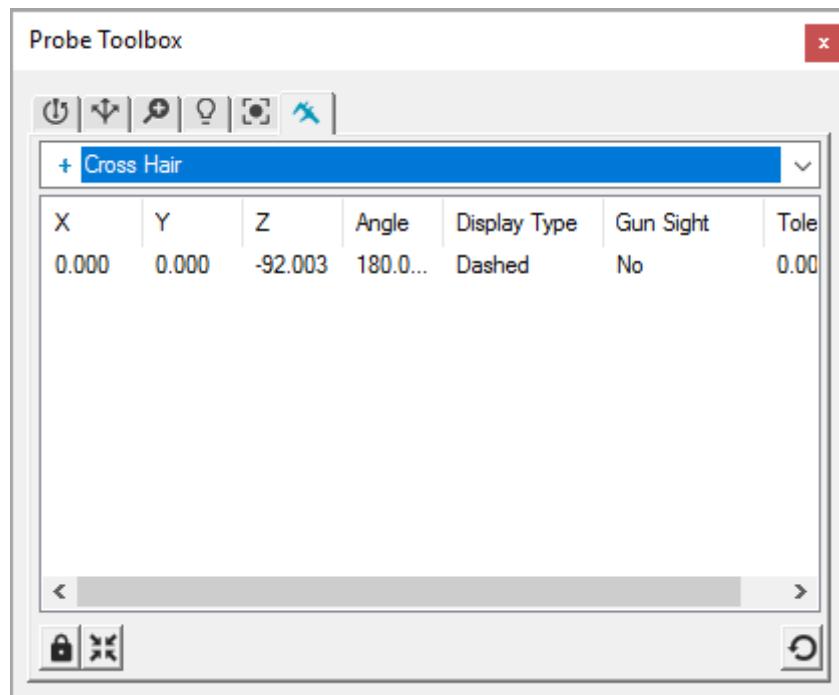
PC-DMIS Vision 提供了许多帮助您聚焦光学硬件的工具：

聚焦图标	描述
------	----

	<p>锁定聚焦至零件按钮可固定零件的位置或目标旋转。您还可以更改聚焦目标的大小。</p>
	<p>中心聚焦按钮能将目标或视野 (FOV) 置中。实际移动情况取决于锁定目标到零件按钮的状态。</p> <ul style="list-style-type: none"> 若在中心聚焦锁定目标到零件按钮的情况下单击置中目标，PC-DMIS Vision 将把当前 FOV 移至此目标。此功能仅在 DCC 移动测量机上可用。 若在取消选择锁定目标到零件按钮的情况下单击中心聚焦，目标将移至当前 FOV。
	<p>重置聚焦图按钮可清除聚焦图上的所有数据。</p>
	<p>自动对焦按钮实际上是执行对焦。它使用设置的参数，移动 DCC 工作台，然后返回到对焦位置。在手工测量机器中，您可以在特定时间段中手工移动机器。当进入这个时间段时，您可以选择接受聚焦结果或</p>

重新尝试。

测头工具框：量规选项卡



测头工具栏—量规选项卡



量规选项卡提供了多种称之为“量规”的工具，允许您对所测特征快速进行光学对比。但是您不必创建零件程序。若边缘混杂，或难以探知，可使用量规。

使用每种量规类型的逐步示例请看“**使用 Vision 量规**”。

量规提供了您可以在对话框中输入并创建理想标称特征的标称信息。您也可以捕获这些信息到剪贴板，作为 **BMP** 文件粘贴到一个报告中。

有些被称为“手规”的工具是屏幕上出现的几乎形状。您可以使用鼠标旋转、调整大小和定位这些形状来找出特定特征的标称信息，例如位置、直径、角度等等。



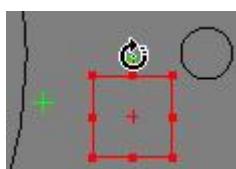
可用的量规

这些量规没有关联的自动图像处理，他们只是您可以用来可视化的调整，以便适应图像上特征的工具。

旋转，调整尺寸，或移动量规

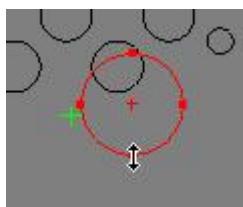
您可以在零件的图形表示上旋转、移动量规或调整量规大小。一旦在特征上正确定位量规，调整其大小使其符合特征形状，软件将在测头工具箱的量规上以及 **Vision** 选项卡中的重叠中动态更新信息。然后可将这些信息作为此特征的标称值使用。

旋转量规：如果量规上有一个绿色点，将指针放在绿点上。指针变为一个圆形的箭头。单击并且向左右方向拖动即可执行零件的 2D 旋转。



矩形量规旋转示例

横向调整量规大小：如果量规上有一个红色点，将指针放在红点上直至指针变为双向箭头。单击并拖动量规即可横向调节其尺寸。

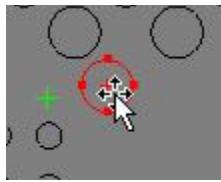


圆形量规尺寸调整示例



半径图量规和网格图量规没有红点。要调整这些量规的大小，选择量规的某个部分然后拖动即可。

移动量规：将指针置于量规中心的红色十字线上，直至指针变成四向箭头。单击并拖动指针，移动量规到一个新的位置。您也可以直接单击零件上的任何一个位置，PC-DMIS Vision 将移动量规至单击处。



圆形量规移动示例

支持的量规类型和量规参数

PC-DMIS Vision 支持各种量规类型。从量规类型列表中选择一种量规类型。PC-DMIS Vision 将该量规参数置于测头工具栏内。如果需要为量规指定尺寸，可以双击该区域进行编辑。

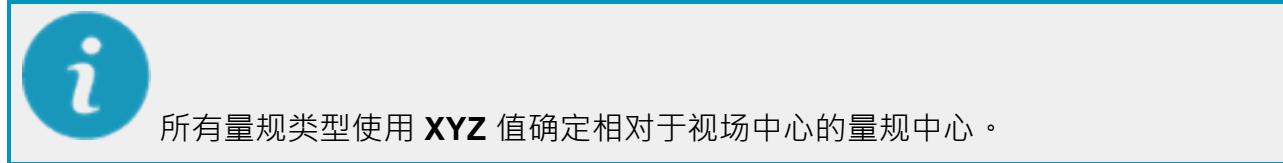


当您选择并编辑量规时，这是一个严格的视觉过程。该软件不会在测量例程中插入任何命令。

下面的表描述了每一个量规类型和使用的参数列表：

图标	描述	可用参数
	十字线量规 。用于查找点。	角度 ：旋转量规的角度。 显示类型 ：绘制的十字线为实线、虚线或者点状线。 瞄准镜 ：在十字线周围绘制圆以帮助定位。 公差 ：允许在十字线的指定距离处绘制公差线。
	圆量规 。用于找到圆的直径和中心。	直径 ：圆形量规的直径。
	矩形量规 。用于找到矩形高度，宽度和中心。	角度 ：旋转量规的角度。 宽度 ：定义矩形量规的宽度。 高度 ：定义矩形量规的高度。
	量角器量规 。用于找到角度。	夹角 ：确定构成量规的两条直线的夹角。
	半径图量规 。使用这个可以找到两个同心圆与中心沿直径方向的相对变化。	间隙 ：定义了两个圆之间直径的相对变化。

	栅格图量规。使用这个可以找到垂直或平行线间的相对距离。	网格：定义从一个网格到另一个网格距离上的相对变化。
---	-----------------------------	---------------------------



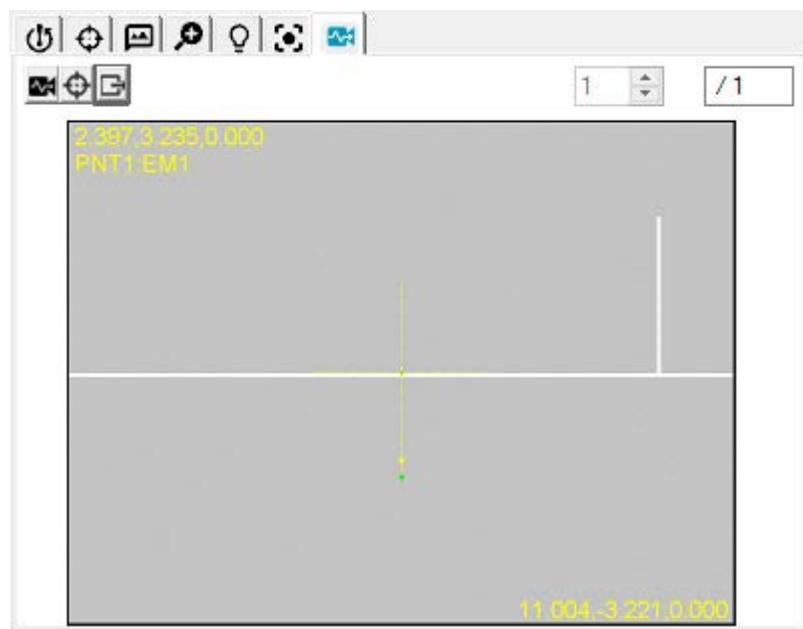
量规按钮

下面的量规按钮只在使用量规进行光学比较时可用。

量规按钮	描述
	锁定量规至零件按钮将量规的位置捆绑至零件的图示上。在您再次单击该按钮之前，您不能移动或编辑该量规。但是用户仍然可以修改尺寸和旋转。
	<p>置中量规按钮能将目标或视野 (FOV) 置中。实际移动的对象取决于锁定量规到零件按钮的状态。</p> <ul style="list-style-type: none"> 若在已选中锁定量规到零件按钮的情况下单击置中量规，PC-DMIS Vision 将把当前 FOV 移至此目标。此功能仅在 DCC 移动测量机上可用。

	<ul style="list-style-type: none">若在取消选择锁定量规到零件按钮的情况下单击置中量规，目标将移至当前 FOV。
	<p>另读数 DXYZ 按钮重置测头读数窗口的 DXYZ 值为当前量规的位置。这使您能够使用量规测量距离。操作如下：</p> <ol style="list-style-type: none">1. 将量规放在一个特征上。2. 单击  以将读数清零。3. 移动量规至另一特征并检查“测头读数”窗口的 DXYZ 值。这就是两个特征间的距离。参见“使用带光学测头的测头读数窗口”。

测头工具栏 : Vision 诊断选项卡



测头工具栏 - 诊断选项卡

Vision 诊断选项卡提供了一个诊断边缘检测失败问题的方法。所谓诊断，即收集位图和当前特征参数，将其从 PC-DMIS 导出以发送给 Hexagon 技术支持。

使用**诊断**选项卡：

1. 单击**诊断切换** 按钮，在关联特征的边缘检测执行期间收集位图。
2. 单击**测试**或在测量例程的正常执行过程中执行特征。将会为每个特征目标收集活动视图的位图图像。
3. 若此特征有多个目标，单击上下 箭头，查看所捕获的图像。
4. 选择**显示重叠** 按钮，将每个位图的重叠信息包含进来。若选择了此选项，则创建的图像含有重叠信息。
5. 单击**导出特征诊断** 按钮，以在 PC-DMIS 安装根目录中创建位图图像和叙述性文本文件。位图图像与诊断文本均可使用下列格式导出：

位图图像导出格式

位图图像可使用下列规范命名：

<测量例程名称>_<特征 ID>_<图像编号>_of_<特征图像总数>_<O 或无 O>.bmp

例如：**Vision1_CIR5_1_of_3_O.BMP**

文件名末端带有 "O" 的文件含有重叠信息。

文本文件导出格式

文本文件被导出为：

<测量例程名称>_<特征 ID>.txt

例如：**Vision1_CIR5_F.TXT**

使用 Vision 量规

PC-DMIS Vision 的量规功能提供了一种简单的方法，将实际工件几何与量规比较。例如，将量规（直径精确设置为 1.0 毫米）与实际工件孔叠加，比较尺寸。

量规可用的功能很多。本章提供了每个量规类型的使用示例。如需关于可用按钮和选项的详细信息，请参见“测头工具箱：量规选项卡”。

6 种可用量规为：

 十字线量规

 圆形量规

 矩形量规

 量角器量规

 半径图量规

 棚格图量规



按下测头工具框的量规选项卡中的居中量规 ，可以在任何时候将所选量规置于视场 (FOV) 中心。

关于各种量规用例中所使用的 HexagonDemoPart.igs 演示。可参见“导入 VIision 演示零件”

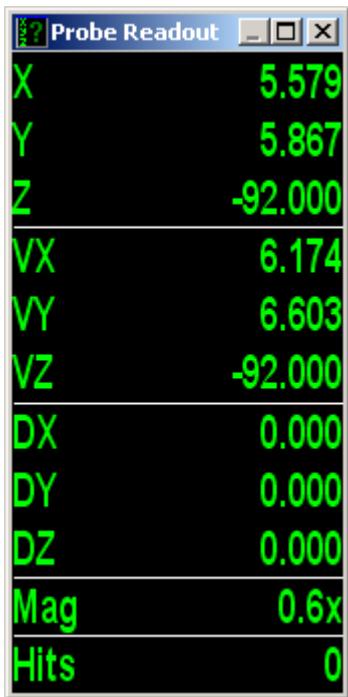
使用有量规的测头读出

了解测头读出的基本功能对于使用量规时非常有用，因为测量结果显示在测头读出中。

可以选择下列方法之一打开测头读出：

- 按 Ctrl + W。
- 从测头工具箱对话框的定位测头选项卡选择测头读出。
- 选择视图 | 其他窗口 | 测头读出菜单项。

了解测头读出窗口



测头读出窗口

- **XYZ** 是对于当前坐标系原点的视场中心位置。
- **VX**、**VY** 和 **VZ** 表示量规相对于当前坐标系原点的位置。若量规位于视角 (FOV) 的中心，XYZ 将与 VX、VY 和 VZ 值相等。单独使用鼠标左键也可将量规拖动至所需位置。
- 量规使用 **DX**、**DY** 和 **DZ** 来显示相对距离。这些值与当前坐标系原点无关，可使用测头工具箱中的 **DXYZ** 读数归零按钮 (G) 单独归零。若测头工具箱已关闭，右键单击窗口，然后从弹出菜单中单击 **DXYZ** 读数归零。

对于本章的量规示例，按如下修改测头读数：

1. 右键单击测头读数窗口，然后从弹出菜单中单击设置。
2. 检查以下选项：

测头位置

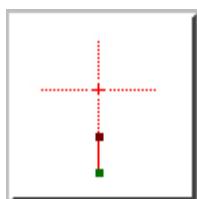
在屏幕上显示当前测头位置

与目标的距离

要在量规处于获得状态时对 **DX**、**DY** 和 **DZ** 值单独归零，可选择 **DXYZ 读数归零** 选项。

3. 按确定保存并退出。

十字线量规

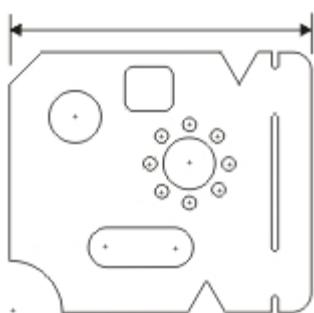


十字线量规可以用于确定 **X** 和 **Y** 的位置以及十字线的**角度**（从测头工具箱的量规选项卡或从 **Vision** 的角读取）。

如需控制十字线量规的信息，请参见“旋转、调整或移动量规”主题。

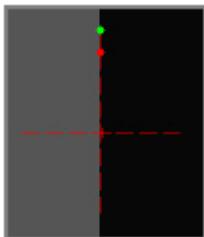
十字线规示例

测量零件的宽度：



1. 请确保零件在检查的机器上是物理上正方形。请参见“建立坐标系”。
2. 打开测头读数窗口 (CTRL + W)。

3. 在测头工具栏根据需要调整放大倍数和灯光。参见“测头工具栏：放大倍数选项卡”和“测头工具栏：照明选项卡”。
4. 在测头工具箱的量规选项卡下拉列表中选择十字线选项。
5. 将机器移动到零件的左边缘之上。当机器已经关闭时，你可以选择使用鼠标拖拽十字线到准确的边缘。

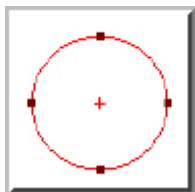


6. 在量规选项卡上单击读数 DXYZ 清零按钮 以将 DX、DT 和 DZ 的值清零。
7. 将机器移动到零件的右边缘之上。再次，使用鼠标将十字线拖放到准确的边缘。



8. 从测头读数的 DX 值读取 X 值。

圆形量规

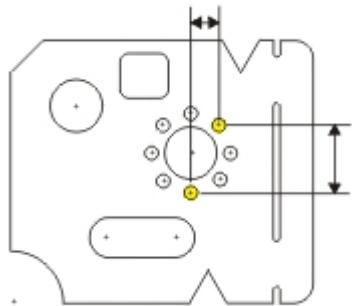


圆形量规可以用于确定圆心 (X 与 Y) 以及直径 (从测头工具箱的量规选项卡或从 **Vision** 的一角读取)。

如需控制十字线量规的信息，请参见“旋转、调整或移动量规”主题。

圆规示例

测量一个 2 毫米的空到另一个 2 毫米孔的位置：

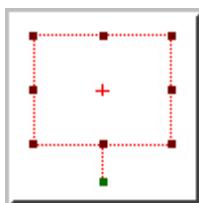


1. 请确保零件在检查的机器上是物理上正方形。请参见“建立坐标系”。
2. 打开测头读数窗口 (CTRL + W)。
3. 在测头工具栏根据需要调整放大倍数和灯光。参见“测头工具栏：放大倍数选项卡”和“测头工具栏：照明选项卡”。
4. 在测头工具栏的量规选项卡下拉列表中选择圆规选项。
5. 在量规选项卡，双击直径方框，并输入标称直径为 **2.000**。
6. 移动机器，确保第一个孔在视野 (FOV) 内。当机器关闭时，您可以选择使用鼠标将圆规拖放到正中心位置。
7. 在量规选项卡上单击读数 **DXYZ 清零** 按钮 。将会把 DX、DT 和 DZ 值置为零。
8. 移动机器，确保第二个孔在 FOV 内。再次，使用鼠标将圆规拖放到中心位置。
9. 从测头读数的 DX 和 DY 值读取 X 和 Y 值。

测量孔的直径：

1. 调整缩放倍数，确保圆在 FOV 中尽可能的大。见“修改零件图像的放大倍率”。请注意量规的大小会随着放大倍率改变。
2. 移动并调整圆规的尺寸，使之恰好与活动视图的实际圆重叠。
3. 读取“实时视图”的一角上显示的直径值。此值也显示在测头工具箱的量规选项卡上。

矩形量规

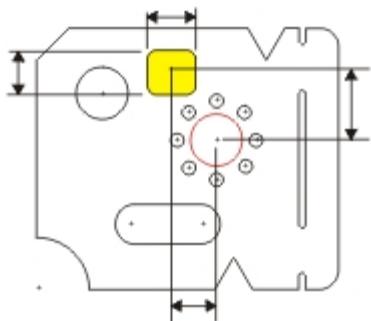


矩形量规可用于确定矩形中心 (X 和 Y) 以及矩形的高度、宽度和角度
(从测头工具箱的量规选项卡或从 **Vision** 的一角读取)。

如需控制十字线量规的信息，请参见“旋转、调整或移动量规”主题。

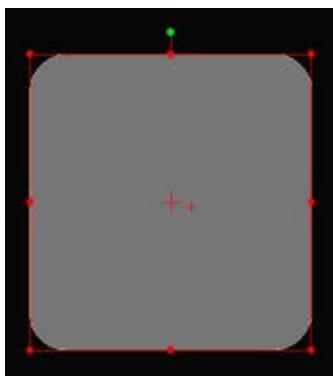
矩规示例

从圆孔模式的中心测量矩形的大小和位置：



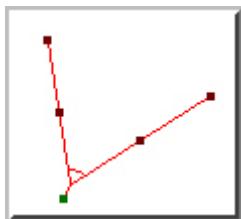
1. 请确保零件在检查的机器上是物理上正方形。请参见“建立坐标系”。
2. 打开测头读数窗口 (CTRL + W)。
3. 在测头工具栏根据需要调整放大倍数和灯光。参见“测头工具栏：放大倍数选项卡”和“测头工具栏：照明选项卡”。
4. 在测头工具栏的量规选项卡下拉列表中选择圆规选项。
5. 在量规选项卡中，双击直径字段，并输入标称直径 **8.000**。
6. 移动机器，确保 *8mm* 中心孔在 FOV 内。当机器关闭时，您可以选择使用鼠标将圆规拖放到正中心位置。
7. 在量规选项卡上单击读数 **DXYZ** 清零按钮 。将会把 DX、DT 和 DZ 值置为零。
8. 将量规类型修改为矩规。

9. 将测量机（矩形量规可见）移过矩形开孔。同样将矩形拖到中心，并根据需要调整矩形大小。



10. 从测头读数（DX 和 DY）的值读取 X 和 Y 值。
11. 读取“实时视图”一角上显示的高度和宽度值。此值也显示在测头工具箱的量规选项卡上。

量角器量规

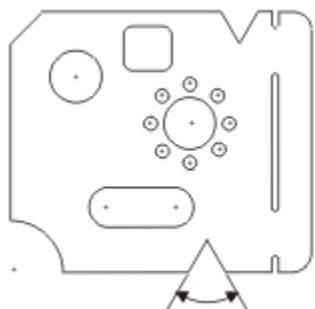


量角器量规可用于确定量规顶点位置（X 和 Y）以及夹角（从测头工具箱的量规选项卡或从 **Vision** 选项卡的一角读取）。

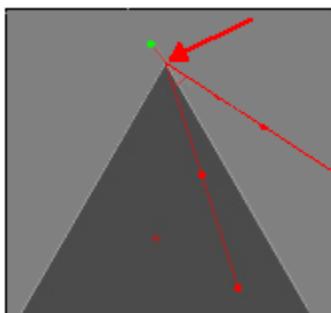
如需控制十字线量规的信息，请参见“旋转、调整或移动量规”主题。

半圆规示例

测量包含角度

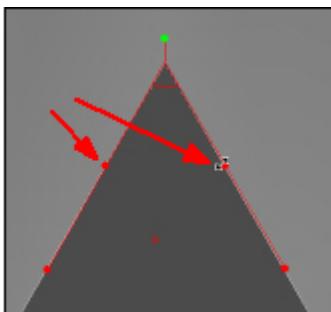


1. 打开测头读数窗口 (CTRL + W)。
2. 在测头工具栏根据需要调整放大倍数和灯光。参见“测头工具栏：放大倍数选项卡”和“测头工具栏：照明选项卡”。
3. 在测头工具栏的量规选项卡下拉列表中选择半圆规选项。
4. 移动机器，确保角在 FOV 内。当机器关闭时，您可以选择拖放半圆规，使它的顶点位于特征顶点的顶端。



2 个顶点必须交汇

5. 在两脚之间使用中心点，旋转它使之与特征的侧面符合。



6. 读取“实时视图”一角上所显示的夹角值。此值也显示在测头工具箱的量规选项卡上。

半径图量规

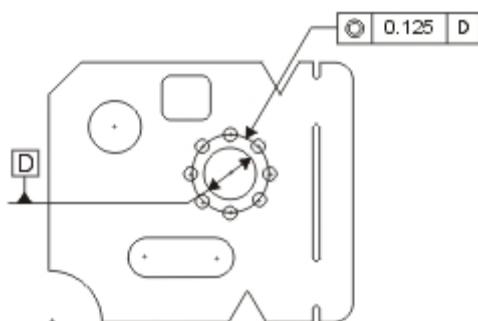


半径图量规可用于确定中心位置 (X 与 Y) · 以及同心圆之间的间距 (从测头工具箱的量规选项卡或从 **Vision** 选项卡的一角读取)。

如需控制十字线量规的信息，请参见“旋转、调整或移动量规”主题。

放射图示例

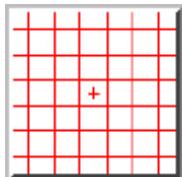
检查圆孔模式是否与中心孔同心。



1. 打开测头读数窗口 (CTRL + W)。
2. 在测头工具栏根据需要调整放大倍数和灯光。参见“测头工具栏：放大倍数选项卡”和“测头工具栏：照明选项卡”。
3. 在测头工具栏的量规选项卡下拉列表中选择圆规选项。
4. 在量规选项卡中，双击直径方框，并输入标称直径 **8.000**。
5. 移动机器，确保中心孔在 FOV 内。当机器关闭时，您可以选择使用鼠标将圆规拖放到正中心位置。

6. 在量规选项卡上单击读数 **DXYZ 清零** 按钮 。将会把 DX、DT 和 DZ 值置为零。
7. 修改 **放射图量规** 的量规类型。
8. 在量规选项卡，双击 **间隔** 字段，并输入标称值为 **1.000**。
9. 拖动半径量规，使其与此图同心。
10. 从测头读数的 DX 和 DY 值读取 X 和 Y 值。

栅格图量规



网格图量规可用于确定网格图案的中心位置 (X 和 Y) 以及格线间距 (从测头工具栏的量规选项卡或 **Vision** 选项卡的一角读取)。

如需控制十字线量规的信息，请参见“旋转、调整或移动量规”主题。

栅格标准示例

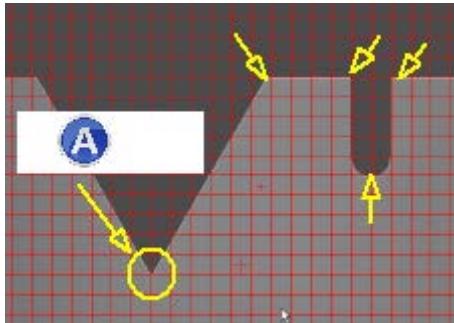
检查网格线相关的特征：

1. 在测头工具栏根据需要调整放大倍数和灯光。参见“测头工具栏：放大倍数选项卡”和“测头工具栏：照明选项卡”。
2. 移动机器，确保需要比较的特征在视野 (FOV) 内。



3. 修改 **栅格标准** 量规的量规类型。
4. 在量规选项卡，双击 **网格框**，并输入标称值为 **0.500**。

5. 将任一网格线交叉点拖拽到“V”的底部。



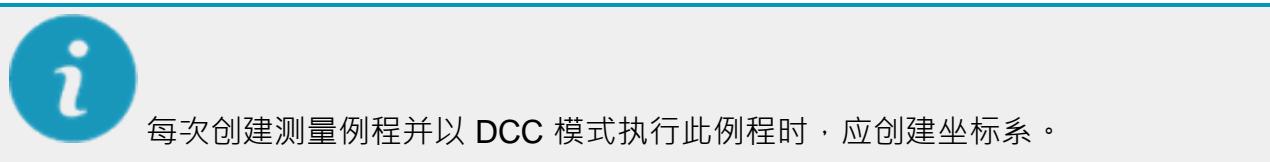
(A) - 将 1 个网格点拖到“V”

6. 所有其他结合图形都可以可视化的与网格线比较。

创建坐标系

无论是使用“CAD 选择方法”（CAD 视图）测量零件，还是使用“目标选择方法”（实时视图）测量零件，均需要用到坐标系。此坐标系定义零件坐标系。若要执行如下任意一项操作，必须执行坐标系：

- 修改工作台中零件的位置或方向。.
- 将测量例程从一台测量机移到另一台测量机。
- 脱机对测量例程进行编程，然后再联机执行此例程。
- 使用不具备归位能力的 vision 测量硬件。
- 在手工机器上使用自动切换工具。



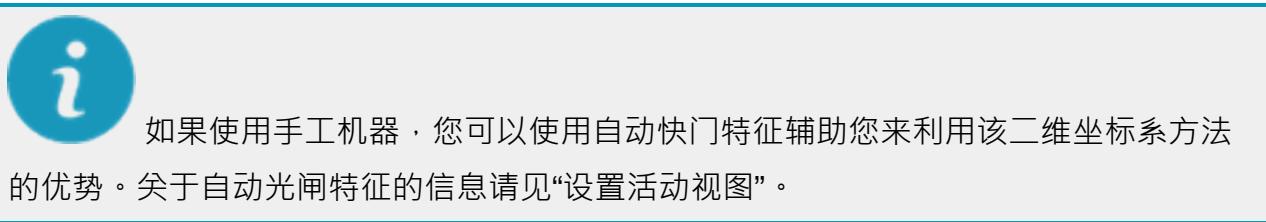
建立 Vision 坐标系的方法有几种；本章中的示例给出了建立坐标系的基本概要。有关创建坐标系的详细信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中的“创建和使用坐标系”一章。

一下两类工作台会导致创建 Vision 坐标系。

- 活动视图坐标系
- CAD 视图坐标系

活动视图坐标系

本节描述在 PC-DMIS Vision 中使用 **Vision** 选项卡建立坐标系的过程。通常用于在线测量且未导入的 CAD 时。按如下说明创建**手动**（粗）和 **DCC**（细）坐标系，有助于确保坐标系的精度。该两步坐标系过程虽不强制要求进行，但建议最好进行。



如果使用手工机器，您可以使用自动快门特征辅助您来利用该二维坐标系方法的优势。关于自动光闸特征的信息请见“设置活动视图”。

使用活动视图完成如下的步骤来创建一个坐标系：

- 步骤 1: 手工测量基准特征
- 步骤 2：创建手动坐标系
- 步骤 3：重新测量基准特征
- 步骤 4: 创建 DCC 坐标系

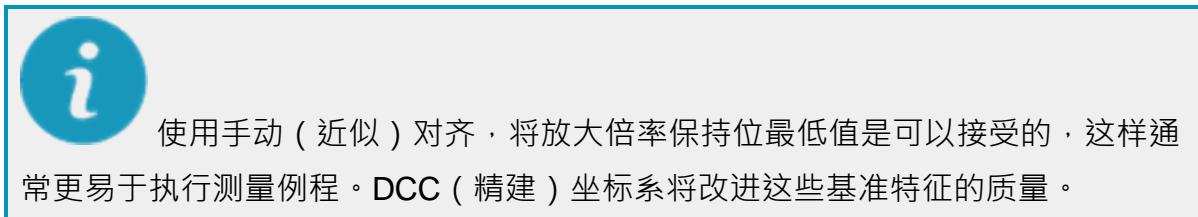
此示例使用 **3 2 1 坐标系向导** 来展示如何使用此工具。“**CAD 视图坐标系**”示例使用经典的**坐标系工具**对话框。

步骤 1：手动测量基准特征

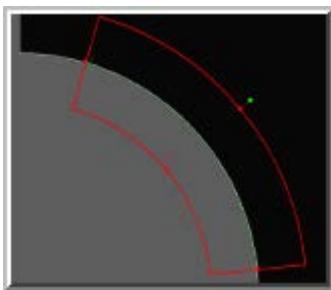
该示例中的手动坐标系包含一个弧和一条直线。这些基准特征将在“第 3 步：重新测量基准特征”中重新进行准确测量。在开始之前安装零件，使其与测量机的轴成直角。

测量基准特征：

- 选择放大倍率选项卡 并调节放大使其缩小到最小(缩小)。



- 选择照明选项卡 , 将顶灯设为 0% (关), 底灯设为 35%。
- 从自动特征工具栏, 单击圆 , 打开自动特征(圆)对话框。
- 选择 **Vision** 选项卡。
- 移动机器使得弧(基准 B)位于视角(FOV)内。
- 沿弧边界点击间隔开的三点。弧上将覆盖一个径向目标, 如下所示:



- 单击创建, 将此圆添加至测量例程。
- 从自动特征对话框的下拉列表框中选择直线 。
- 移动测量机, 使邻近上次测量的弧的棱边(基准 C)在 FOV 内。
- 单击两个点 - 一个在左端, 一个在右端。将以如下方式覆盖棱边上的直线目标:



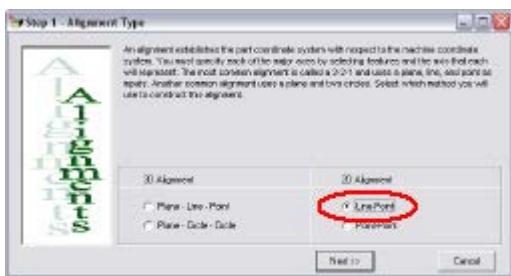
- 单击创建, 将此直线添加至测量例程。
- 单击关闭退出自动特征对话框。

步骤 2：创建手动坐标系

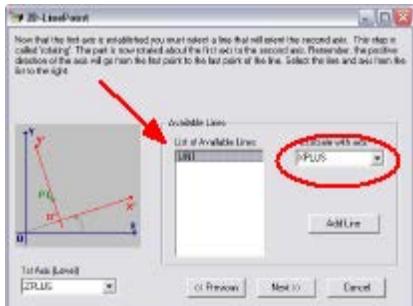
根据测定弧和直线基准特征创建手动坐标系，该坐标系用于快速定义零件位置。

创建手动坐标系：

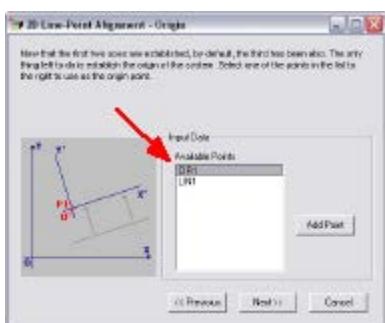
- 从 **Wizards** 工具栏（视图 | 工具栏 | Wizards）中选择 **321 坐标系** 按钮 ，显示坐标系类型对话框。



- 选择线-点 **2D** 坐标系，单击下一步 **>>**，打开 **2D-线点** 对话框。



- 从可用直线列表选择 **LIN1** 并将其与关联轴下拉列表中的 **X+** 轴关联。
- 单击下一步 **>>**，打开 **2D-线点坐标系 - 原点** 对话框。



5. 从可用点列表中选择 **CIR1** 并单击 **下一步>>**，显示线-点对话框。
6. 单击 **完成**，将坐标系命令插入测量例程。手动坐标系至此完成。



在编辑窗口中新坐标系的旁边单击 **+/-** (展开/收起)。注意坐标系命令下由 **3 2 1** 坐标系向导创建的坐标系步骤。

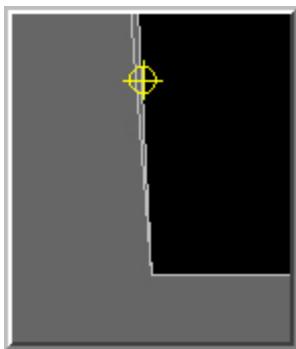
步骤 3：重新测量基准特征

因为零件的大约位置已知，基准特征可以在计算机控制下使用不同 Vision 参数重新测量，实现更准确的定义。

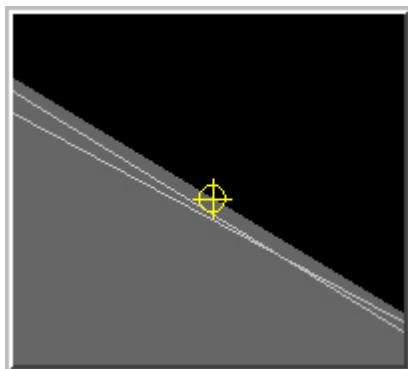
如果您在使用 DCC 测量机，从测头模式工具栏选择 **DCC 模式** 。否则，可以在使用手动测量机的情况下使用自动快门测量。

要重新测量弧基准特征：

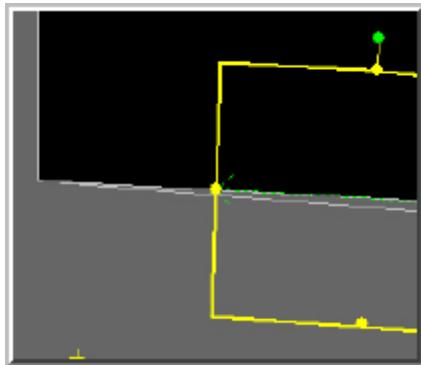
1. 从自动特征工具栏，单击圆 ，打开自动特征 (圆) 对话框。
2. 选择 **Vision** 选项卡。
3. 选择放大倍率选项卡 并调节放大使其缩小到最小 (缩小)。
4. 移动机器使得弧 (基准 B) 的下边界位于视场 (FOV) 内。
5. 将放大倍率调节到放大最大值的 75%。
6. 选择照明选项卡 ，将顶灯设为 0% (关)，底灯设为 35%。
7. 必要时聚焦 Z。
8. 使用指针在弧棱上选择第一个锚点。



9. 移动机器使得弧 (基准 B) 中间位于视场内。



10. 移动机器使得弧 (基准 B) 的上边界位于 FOV 内。目标就显示出来了。



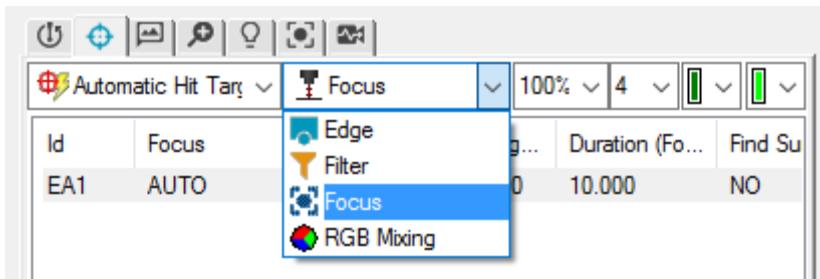
11. 更改起始角为 **5** · 更改终止角为 **85**。

12. 编辑位置参数为精确值 : **X=0, Y=0, D=16**

13. 从触测目标选项卡  , 双击密度下的正常并从下拉列表选择高 , 更改密度。在该弧上收集高密度点会提高其准确性。

14. 双击强度方框并键入值 **6**。

15. 编辑聚焦参数设置，使其在测量圆特征前自动重新聚焦。首先，从如下所示的下拉列表中选择**聚焦**。



16. 更改聚焦参数设置如下：**聚焦=是**，**范围=5**，**周期=4**

17. 从自动特征对话框，重新命名默认圆自动特征为**基准 B**。

18. 单击**测试**对特征测量进行测试。

19. 单击**创建**，接着**关闭**。

测量直线基准特征：

1. 从自动特征工具栏，单击**直线** ，打开**自动特征（直线）**对话框。
2. 移动机器使得前棱（基准 C）的左端位于视场内。
3. 必要时，调整 Z 轴重新获得聚焦。
4. 使用鼠标选出左前棱的锚点。



5. 移动机器使得前棱（基准 C）的右端（就在“V”的前面）位于视场内。使用鼠标选择第二个锁定点。目标就显示出来了。



6. 从自动特征对话框，重新命名默认直线自动特征为**基准 C**。
7. 单击**测试**对特征测量进行测试。
8. 单击**创建**，接着**关闭**。

步骤 4：创建 DCC 坐标系

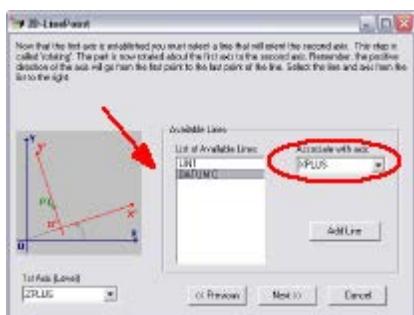
DCC 坐标系本身更为精确，因为使用特征（在步骤 3 中测量）是在计算机控制下以高放大率，用高密度点和重新聚焦进行测量的。前棱（基准 C）和弧（基准 B）中心点用于该例。

创建 DCC 坐标系：

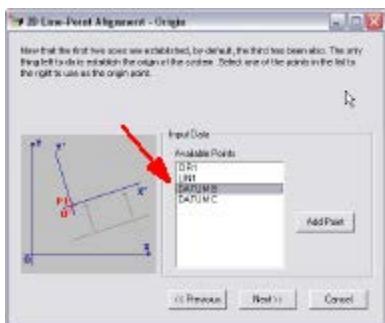
1. 从 **Wizards** 工具栏（**视图 | 工具栏 | Wizards**）中选择 **321 坐标系** 按钮 ，打开坐标系类型对话框。



2. 选择**线-点 2D** 坐标系，单击**下一步 >>**，打开**2D-线点**对话框。



3. 从**可用直线列表**选择**基准 C** 并将其与**关联轴**下拉列表中的**X+** 轴关联。
4. 单击**下一步 >>** 打开**2D-线点 坐标系 - 原点**对话框。



5. 从可用点列表选择基准 **B**。
6. 单击下一步 >>，显示线-点对话框。
7. 单击完成，将坐标系命令插入测量例程。DCC（或精建手动）坐标系完成。



在编辑窗口中新坐标系的旁边单击 +/- (展开/收起)。注意坐标系命令下由 **321 坐标系向导** 创建的坐标系步骤。

CAD 视图坐标系

本节描述在 PC-DMIS Vision 中使用 **CAD** 选项卡建立坐标系的过程。当进行在线测量并且已经导入了 CAD 时常使用此过程。按如下说明创建手动（粗）和 DCC（细）坐标系，有助于确保坐标系的精度。该两步坐标系过程虽不强制要求进行，但建议最好进行。



如果使用手工机器，您可以使用自动快门特征辅助您来利用该二维坐标系方法的优势。关于自动光闸特征的信息请见“设置活动视图”。

对于坐标系示例，HexagonDemoPart.igs 演示零件必须在开始前导入进来。见“导入 Vision 演示零件”

使用活动视图完成如下的步骤来创建一个坐标系：

- 步骤 1：手工测量边缘点

- 步骤 2：创建手动坐标系
- 步骤 3：为基准 A 测量元素
- 步骤 4：构造基准 A
- 步骤 5：测量基准 B 和 C
- 步骤 6：创建 DCC 坐标系
- 步骤 7：更新 CAD 视图的显示

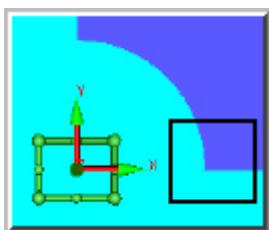
在这个例子中，会使用“经典”坐标系工具对话框来展示如何使用该对话框，其中“活动视图坐标系”示例将使用 **3 2 1 坐标系向导**。

步骤 1：手动测量边界点

该示例当中的手动坐标系包含一个单一边界点以定位零件。在后续的步骤中，将测量其他的基准（如果可行的话，在 DCC 下）来创建最终坐标系。在开始之前，放置工件使其与测量机器的轴向一致。

测量基准特征：

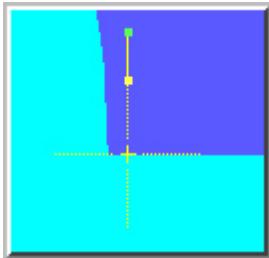
1. 选择放大倍率选项卡 并调节放大使其缩小到最小（缩小）。
2. 选择照明选项卡 ，将顶灯设为 0%（关），底灯设为 35%。
3. 选择 CAD 选项卡。
4. 从图形模式工具栏（视图 | 工具栏 | 图形模式）中，选择曲线模式按钮 。
5. 移动机器使得左前角位于视场内，如下所示：



6. 从自动特征工具栏，单击边缘点，打开自动特征（边缘点）对话框。
7. 在前棱上离左角非常近处单击一点。
8. 选择测点目标选项卡 。
9. 更改自动目标为手动触测目标。



 因为这实际上是一个“手动目标”边界点，实际使用点为您放置十字线的任何位置。



10. 单击创建，将此棱点添加至测量例程。
11. 单击关闭退出自动特征对话框。

步骤 2：创建手动坐标系

对于该坐标系，仅采一点（上一步），所以不测量旋转基准。该示例中，假定工件与机器轴向一致。单点用于建立 XYZ 原点。

创建手动坐标系：

1. 选择插入 | 坐标系 | 新建菜单项。坐标系工具对话框弹出。

2. 从特征列表中选择 **PNT1**。
3. 选择 X、 Y 和 Z 旁的复选框。
4. 单击原点按钮。
5. 单击确定保存并退出。X、Y 和 Z 零点都移动到边界点上。

执行刚刚创建的测量例程将把原点移至实际零件上的此点处。操作如下：

1. 选择 **Vision** 选项卡。
2. 从编辑窗口工具栏 (查看 | 工具栏 | 编辑窗口) 中，选择标记全部 ()。
3. 当询问是否确定标记手动坐标系特征时，单击是。
4. 从 **QuickMeasure** 工具栏中，选择执行 ()。
5. 提示时，将目标 (十字线) 对齐角并单击继续来测量 **PNT1**。或者可以拖动并放下十字线。其对齐至边界。
6. 完成测量例程操作后，选择 **CAD** 选项卡。
7. 从图形模式工具栏 (视图 | 工具栏 | 图形模式) 中，选择 **Scale-To-Fit** ()。

步骤 3：为基准 A 测量特征

顶部平面 (基准 A) 可用于主要坐标系基准。2D 影像测量通常不需要参考平面。但是，在此示例中将对基准平面进行测量，以适应尺寸标注平整度。适用于参考基准平面的特征控制框架。

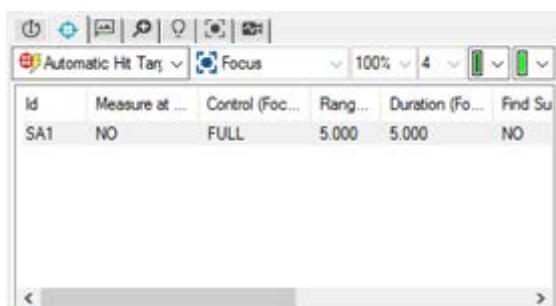
由于工件的粗略位置已知，PC-DMIS 可以在 DCC 模式下运行。

如果您在使用 DCC 测量机，从测头模式工具栏选择 **DCC 模式** ()。否则，可以在使用手动测量机的情况下使用自动快门测量。

为基准 A 测量一个平面特征：

1. 选择放大选项卡 () 并调节放大使其增加到最大设置 (放大) 。

2. 选择**实时视图**选项卡。
3. 将相机置于工件上方。
4. 从**照明**选项卡  调节**顶灯**的值，使得曲面可见但不要太亮。必要时移动**Z**聚焦。
5. 选择**CAD**选项卡。
6. 从图形模式工具栏（**视图** | **工具栏** | **图形模式**）中，选择 **Scale-To-Fit** ()。
7. 从图形模式工具栏选择**曲面模式**按钮 ()。
8. 从自动特征工具栏（**视图** | **工具栏** | **自动特征**），单击**曲面点** ()，打开**曲面点自动特征**对话框。
9. 在上曲面单击一点。
10. 选择**触测目标**选项卡 ，更改下列参数：目标类型=**自动触测目标**，范围=**5.0**，周期=**5**，寻找曲面选项=**是**。



11. 对于每个自动触测目标，双击各个属性之下的选项并键入指定值。
12. 单击**创建**，将此棱点添加至测量例程。
13. 单击上曲面的另一个点，随后单击**创建**。
14. 重复上述步骤（单击一点，接着**创建**）直至创建共 8 个点（点 2 - 点 9）。
15. 单击**关闭**退出**自动特征**对话框。

步骤 4：构造基准 A

在测量完“步骤 3：测量基准 A 特征”中 8 个曲面点后，可以根据这些点构造**基准 A**。

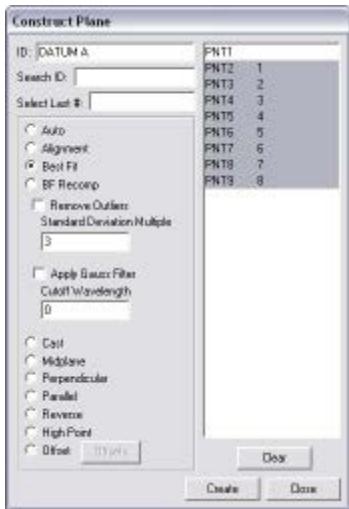
构造基准 A：

1. 执行此点的测量例程测量这 8 个曲面点。操作如下：

- a. 从编辑窗口工具栏（查看 | 工具栏 | 编辑窗口）中，选择清除标记 。这样在选定全部标记时将排除手动坐标系点 (PNT1)。
- b. 选择标记全部 
- c. 当“需要标记手动建立坐标系的特征吗？消息出现时，单击否。
- d. 选择执行 。将测量这 8 个曲面点。

2. 在编辑窗口中，确保突出显示测量例程中的最后一行。

3. 选择插入 | 特征 | 构造 | 平面菜单项或从构造特征工具栏（视图 | 工具栏 | 构造特征）中选择构造平面按钮 。构造平面对话框弹出。



4. 选择 最佳拟合选项。

5. 从特征列表，突出显示在“步骤 3：测量基准 A 特征”中测量的 8 个曲面点。在该例中，点为 PNT2 至 PNT9。

6. 在 ID 框中键入 基准 A。

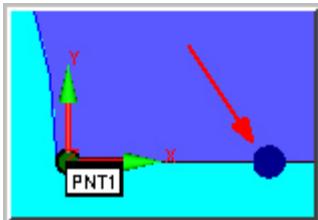
7. 单击创建，然后单击关闭，将此平面特征添加至测量例程。

步骤 5：测量基准 B 和 C

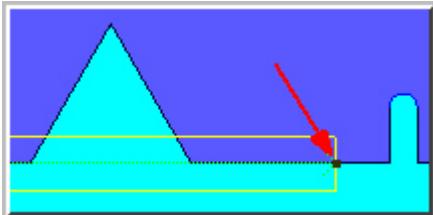
在此步中，将对**基准 B** 和**基准 C** 测量前侧直线与左侧直线。基于两条直线的交点，构造一个点以建立 XY 原点。

测量基准 B：

1. 选择**放大**选项卡  并调节放大至最大的 25% (实际的放大值根据镜头会有所变化) 。
2. 选择**照明**选项卡 ，将顶灯设为 0% (禁)，底灯设为 35% 。
3. 选择**CAD** 选项卡。
4. 如有需要，从**图形模式**工具栏选择**缩放至合适** ()。
5. 从**图形模式**工具栏选择**曲线模式**按钮 ()。
6. 从**自动特征**工具栏，单击**直线**按钮 ()，打开**自动特征 (直线)**对话框。
7. 单击一点于前棱上，指向左端，用于直线的左锚点。

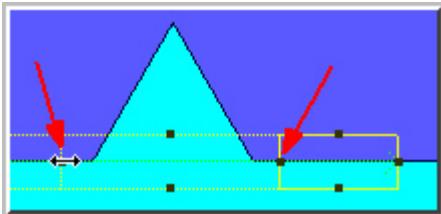


8. 单击一点于靠近槽的左边 (“V”的右边如下所示)，用于直线的右锚点。目标就显示出来了。



因为直线越过一个空白地带 (“V”)，该地带必须被排除，以便于不在此段采点。

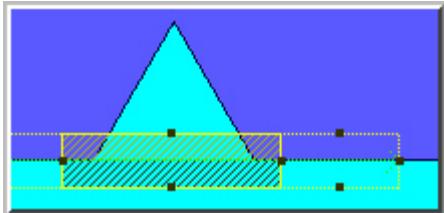
9. 右击矩形目标。从弹出式菜单，选择插入触测目标。这将单个的矩形目标分为两个目标。
10. 重复上述步骤，插入第三个目标。
11. 拖动两个目标的分界，使得“V”每边一个。



12. 选择 **Vision** 选项卡。
13. 将相机置于工件上方。
14. 从照明选项卡 调节顶灯的值，使得曲面可见但不要太亮。必要时移动 Z 聚焦。
15. 选择测点目标选项卡 。注意显示了三个目标：EA1，EA2，EA3。穿过无效区域的目标 (EA2) 将不被使用。双击标准，在 EA2 密度字段选择无。

Id	Density	Under...
EA1	Normal	N/A
EA2	None	N/A
EA3	Normal	N/A

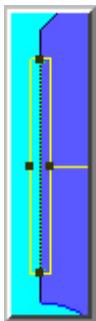
16. 注意，EA2 目标段显示更改为不采集数据。



17. 从自动特征对话框，重新命名默认直线自动特征为**基准 B**。

18. 单击**创建**，接着**关闭**。

测量**基准 C**：



1. 从自动特征工具栏，选择**直线**按钮 ()，打开**自动特征 (直线)**对话框。



如果您希望将目标数量重置为 1，关闭**自动特征**对话框后再重新将其打开。

2. 在左边缘点击**两点**（一个在前面，一个在后面）。

3. 更改默认名为**基准 C**。

4. 单击**创建**，将此**直线**添加至测量例程。

5. 单击**关闭**退出**自动特征**对话框。

从直线相交构造一点：

1. 选择**插入 | 特征 | 构造 | 点**菜单项或从**构造特征**工具栏（**视图 | 工具栏 | 构造特征**）中选择**构造点** 。将显示**构造点**对话框。

2. 选择 **相交**选项。

3. 从特征列表，选择**基准 B** 和**基准 C**。
4. 更改标识为**FRNT LEFT CORNER**，并点击**创建**，然后单击**关闭**。

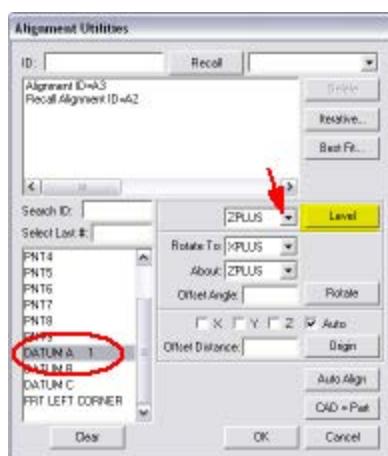
完成创建基准特征。

步骤 6：创建 DCC 坐标系

因为构成 DCC 坐标系的特征在电脑控制下测量并使用精确的角，该坐标系本身将更加精确。

创建 DCC 坐标系：

1. 选择**插入 | 坐标系 | 新建**菜单项。**坐标系工具**对话框弹出。



2. 从特征列表中选择**DATUM A**。
3. 要找正平面至 Z+ 平面，从**找正**下拉框选择**Z+**。
4. 单击**找正**按钮。这将找正平面至 Z 正轴。
5. 从特征列表选择**基准 B**，围绕 Z 正轴旋转至 X 正轴。
6. 从**旋转至**下拉框选择**X+**。
7. 从**关于**下拉框选择**Z+**。
8. 单击**旋转**按钮。
9. 从特征列表选择**FRNT LEFT CORNER**，建立 XYZ 原点。

10. 选择 X 和 Y 旁的复选框。
11. 单击原点按钮。
12. 选择基准 A。
13. 选择 Z 旁的复选框。
14. 再次点击原点按钮。
15. 在 ID 框中键入 ABC 作为坐标系名称。
16. 单击确定退出。

步骤 7: 更新 CAD 视图的显示

此时，CAD 视图会显示所测的所有特征。可能需要禁用点 ID 在 CAD 视图中的显示。

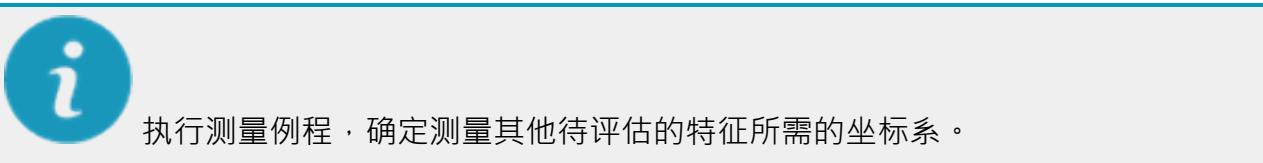
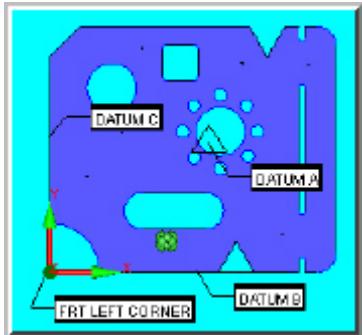
禁止点 ID：

1. 选择编辑 | 图形显示窗口 | 特征外观菜单项。编辑特征外观对话框弹出。



2. 选择点特征（点 1-9），使它们突出显示。
3. 设置标签显示选项为 关闭。
4. 点击应用并点击确定。

CAD 视图将与如下所示相似。注意，坐标系原点位于左下角。X+在右边，Y+在后面。



CAD 的活动视图坐标系

此法通常在有夹具但 CAD 图纸中无基准时使用。若是这种情况，尽管您有此零件的 CAD 图纸，但不能从此 CAD 文件建立正确的坐标系。您需要在 **Vision** 选项卡中建立坐标系。一旦执行此操作，则可使用 **CAD** 选项卡测量其他特征。

为了建立与 CAD 坐标系匹配的坐标系，您需要这样做：

1. 使用“实时视图坐标系”主题中所述的方法，从 **Vision** 选项卡创建坐标系特征。按照如下步骤建立坐标系：
 - 通常应使用三个曲面点特征构造一个要找平的平面，一个要旋至的直线特征，和一个用作原点的点。
 - 对于简单 2D 零件，通常您使用两个圆特征用于平衡、旋转以及设置原点。
2. 转化、旋转和平衡该坐标系，使之与 CAD 坐标系匹配。
3. 告知 PC-DMIS 这两种坐标系系统必须一起捕获。
4. 使用“CAD 视图坐标系”主题中所述的方法，从 **CAD** 选项卡创建坐标系特征（与上相同）。
5. 转换此坐标系，使其符合 CAD 坐标系。要执行此操作，单击坐标系工具对话框上的 **CAD=零件** 按钮，告知 PC-DMIS 您所建的坐标系应与 CAD 坐标系相符。

使用影像测头测量自动特征

PC-DMIS Vision 当前支持使用自动特征创建功能创建特征。本章仅讨论自动特征在 PC-DMIS Vision 操作中的使用情况。



如需自动特征的详细信息，请参见 PC-DMIS Core 文档中的“创建自动特征”一章。

PC-DMIS 快速开始窗口现在支持使用已测量特征按钮创建 Vision 自动特征。使用 Vision 测量机时，创建的不是测量特征，而是 Vision 自动特征。并不是所有的 Vision 自动特征都可以从快速开始窗口创建，因为可用的已测量特征按钮并不代表所有的 Vision 自动特征。快速开始窗口允许您通过触测“自动推测”。见“自动特征推测模式”。



如需使用“快速启动”窗口的详细信息，请参见 PC-DMIS Core 文档中的“使用快速启动界面”一章。

在 PC-DMIS Vision CAD 视图中实施 QuickFeatures

以下规则和参数可用于在“CAD 视图”中执行 Vision QuickFeatures：

- 照明 - Vision QuickFeatures 使用当前照明设置。
- 放大倍数 - Vision QuickFeatures 使用当前放大倍数设置。
- Vision QuickFeatures 不使用 IPD 文件。
- 默认参数用于 Vision QuickFeatures。
- 为了创建 Vision QuickFeature，编辑的参数被传送。

- 当在**自动特征**对话框中执行编辑操作时，**Vision QuickFeatures** 仅使用已编辑的值。通过“编辑”窗口执行时，将不会执行任何更改。这适用于接触式和 **Vision** 测头。

CAD 视图中支持的 **Vision QuickFeatures**：

特征	方法
曲面点	按住键盘上的 Shift 键，然后将鼠标悬停在平面曲面之上。
边缘点	
圆槽	
方槽	
凹槽	有关用于创建 QuickFeatures 的方法的详细信息，请参阅 PC-DMIS 核心文档中“快速创建自动特征的方法”一章中的“创建 QuickFeatures ”主题。
多边形	
直线	
圆	
椭圆	

不受支持的 **Vision QuickFeatures**：

- 2D 轮廓
- Blob

Vision QuickFeatures 支持的参数：

参数	注释
目标类型	特征从属。
触测目标颜色	-
标称颜色	-
棱边参数	
点密度	-
边缘选择	-
强度	-
棱边极性	-
触测目标方向	-
指定边缘	-
SensiLight	-
筛选器参数	
清洁过滤器	-
强度	-
离群值过滤器	-
距离	-
标准差	-
聚焦参数	

焦点	-
控件	-
范围	-
持续时间	-
查找曲面	-
曲面变化	-
RGB 混合参数	
RGB	-

在 PC-DMIS Vision 实时视图中实施 QuickFeatures



在离线/ CAD 摄像机模式下运行 PC-DMIS 时，实时视图中的 QuickFeatures 不受支持。

同样地，“实时视图”中的 Quick Features 适用于具有高对比度边缘、照明均衡且无明显高频光谱分量的图像的零件。例如，无大型表面纹理的薄背光零件或表面发光零件。

用于在“实时视图”中创建 Vision QuickFeatures 的规则和参数与“CAD 视图”中的一致。

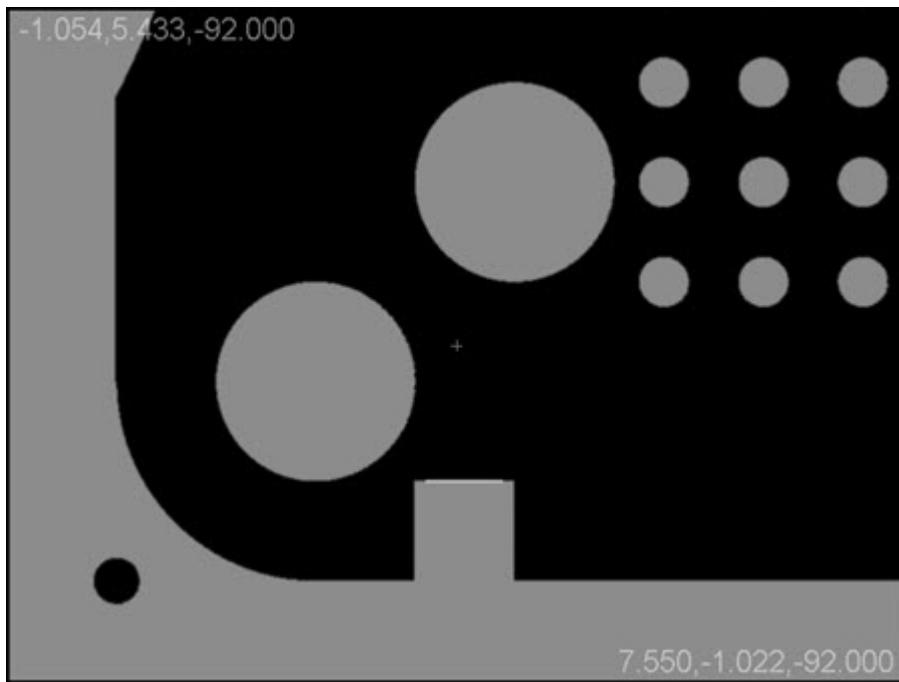
- 规则和参数与 CAD 视图的 QuickFeature 功能相匹配。
- 通过按下 Shift 键，在“实时视图”特征上移动鼠标指针以将其高亮显示。
- 单击高亮显示的特征以在“实时视图”中创建此特征。
- 如果您按住 Ctrl + Shift 键，将创建一个边缘点或曲面点特征，具体情况视“实时视图”中高亮的特征而定（如需了解“实时视图”特定的规则与参数，请参见下文）。

- 至于“CAD 视图”参数，**照明与放大**均使用其当前的设置。所有其他特征参数均使用其之前的设置。

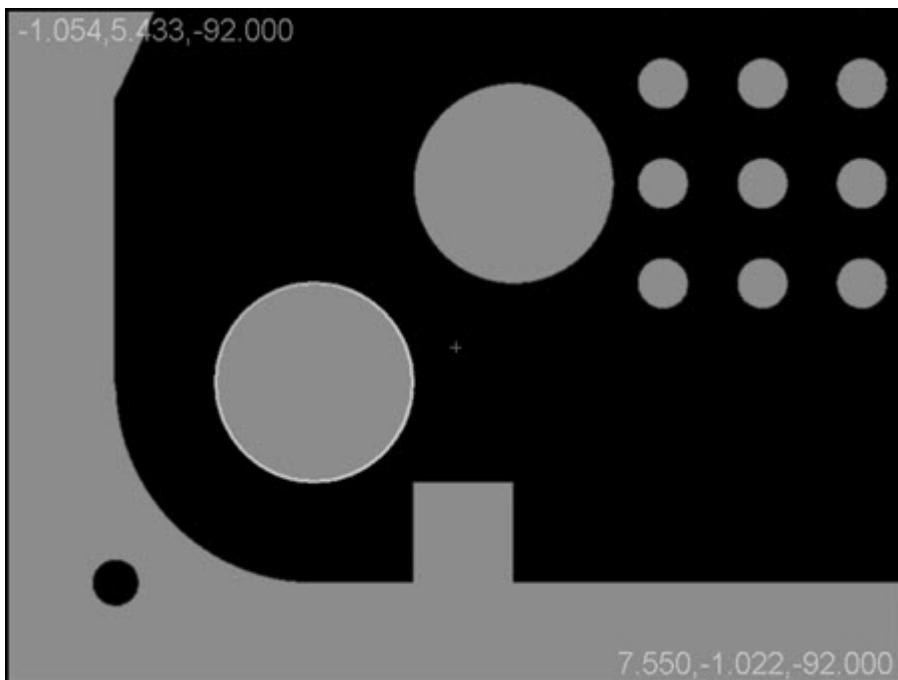
仅当在“实时视图”中使用 **Vision QuickFeatures** 时，以下规则和参数才适用：

- 若要高亮显示检测到的点，按住 **Shift** 键或 **Ctrl+Shift** 键，并在“实时视图”中移动鼠标指针。这一步取决于是否启用**对齐至边缘**选项以及**实时视图设置**对话框中为**范围 (像素)**属性输入的值。如需了解“实时视图”设置的详细信息，请参见主题“**设置实时视图**”。
- 当检测到圆或直线特征并将其高亮显示时，如果按住 **Ctrl + Shift** 键，该特征将变成边缘点。

“实时视图”模式下检测到的直线特征示例：

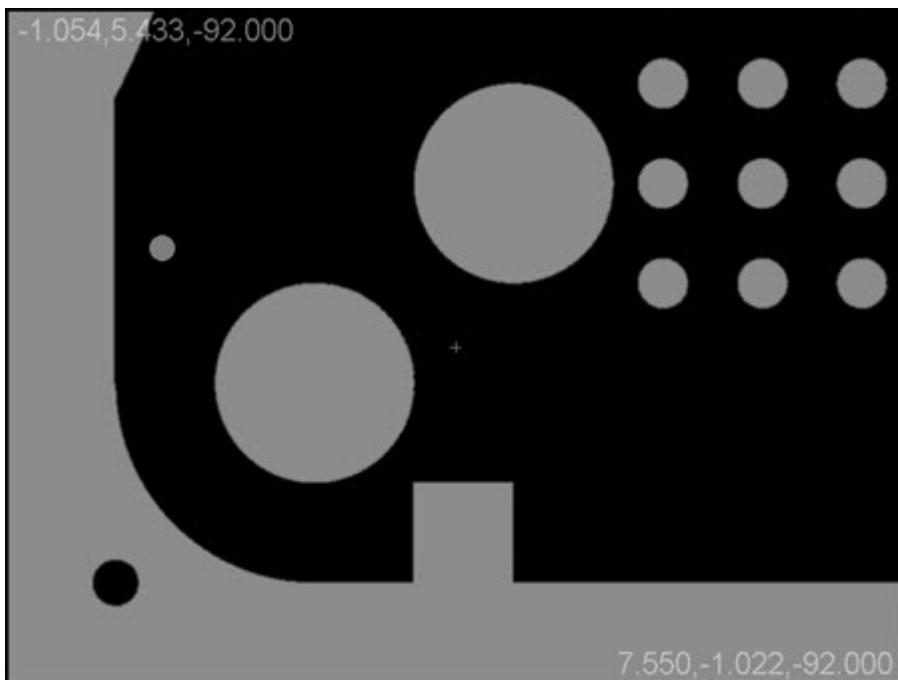


“实时视图”模式下检测到的圆特征示例：



- 当未检测到任何圆或直线特征，但光标位于边缘附近时，如果按 **Ctrl + Shift** 键，将检测出边缘点。如果没有检测到边缘，那么将高亮显示一个曲面点。

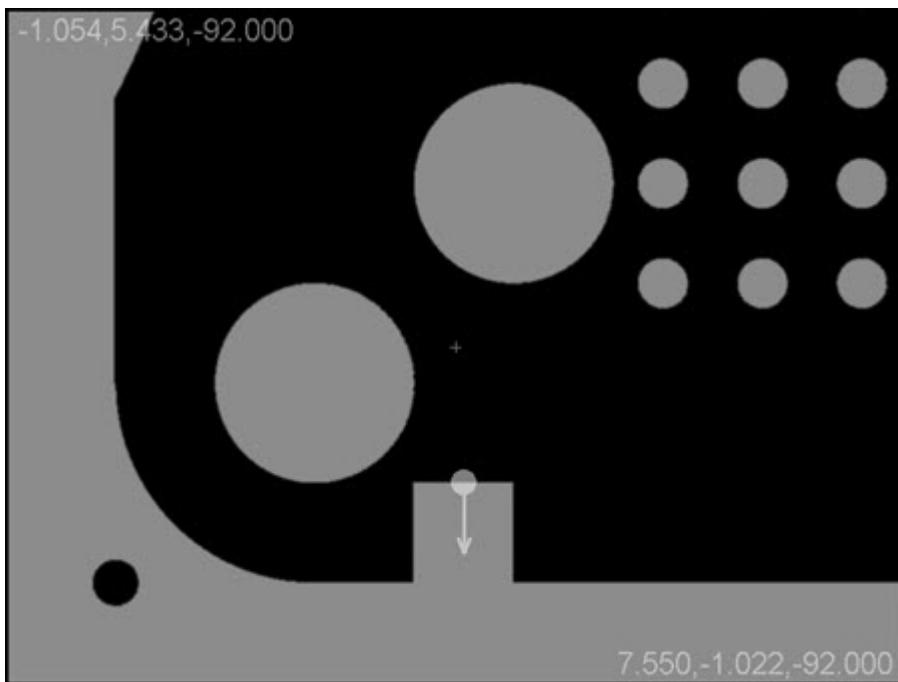
“实时视图”模式下曲面点的示例：



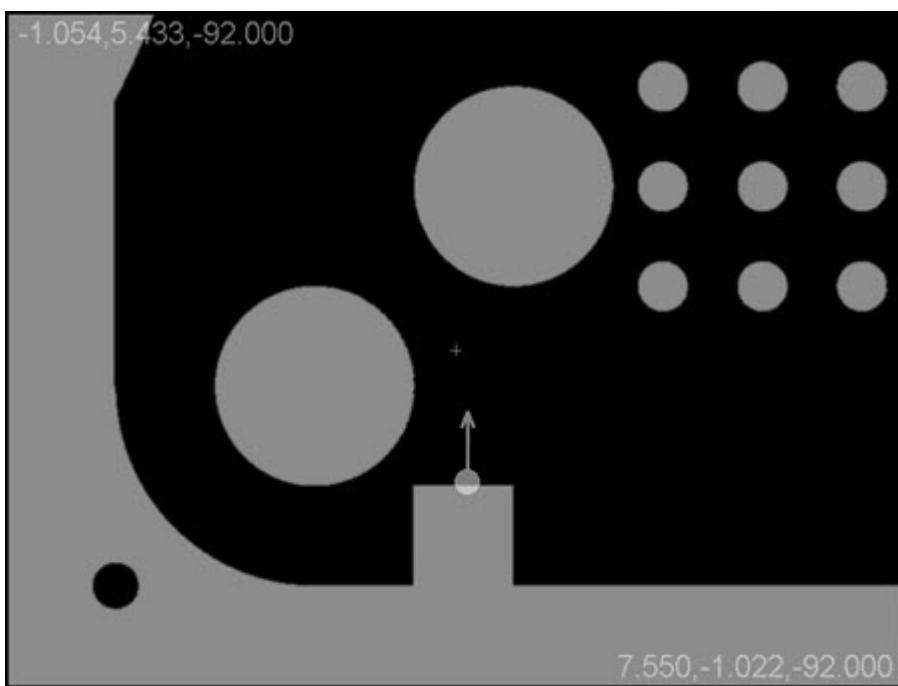
- 特征高亮显示之后，单击特征以将其选中，相应的特征将被添加至测量例程。
- 检测和高亮显示边缘点时，其矢量则通过朝向光标的“活动视图”图像边缘定义。如果创建边缘点特征，其高亮显示的矢量将控制该特征的边缘矢量。

“实时视图”模式下可能带有矢量方向的边缘点特征示例：

例 1 - 此处所示的是“活动视图”下的边缘点特征，其矢量背离所检测的零件：



例 2 - 此处所示的是“实时视图”下的边缘点特征，其矢量指向所检测的零件：



实时视图中支持的 Vision QuickFeatures：

特征	方法
----	----

圆 边缘点 直线 曲面点	<p>有关用于创建 QuickFeatures 的方法的详细信息，请参阅 PC-DMIS 核心文档中“快速创建自动特征的方法”一章中的“创建 QuickFeatures”主题。</p>
---	--

Vision 测量方法

PC-DMIS Vision 提供三种在 DCC 模式下测量工件的方法：

- **CAD 选择法** - 若有 CAD 绘图，则可在脱机状态下依据 CAD 绘图对整个测量例程进行编程。然后即可在实时测量机上执行此测量例程。若需关于此程序的更多信息，请参见“CAD 选择法”。
- **目标选择法** - 此法不要求有 CAD 绘图，而是使用测量机完全以联机模式完成。若需关于此程序的更多信息，请参见“目标选择法”。
- **自动特征推测模式** - 通过使用快速启动窗口可开始采集测点，PC-DMIS 将自动推测特征类型。若需关于此程序的更多信息，请参见“自动特征推测模式”。

CAD 选择方法

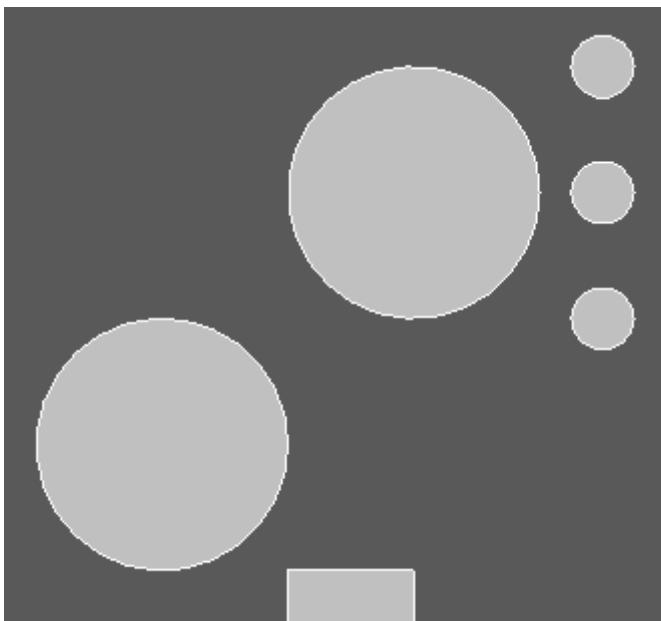
CAD 选择法可用于将特征添加至测量例程。在“图形显示”窗口的 **CAD** 选项卡内单击所需的 CAD 元素（如圆、棱边、曲面等）。若要插入开放式的 2D 轮廓，可选择构成所要测量的 2D 轮廓的一系列 CAD 元素。

以下步骤显示了如何使用 CAD 选择法向测量例程添加圆特征：

1. 要访问**自动特征**工具栏，可单击主菜单中的**视图 | 工具栏 | 自动特征**，或右击工具栏区域并从列表中选择它。



2. 单击圆按钮。屏幕上显示圆的**自动特征**对话框。
3. 打开**自动特征**对话框，并选择**图形显示**窗口中的**CAD**选项卡。然后在所需圆圈的边缘点击一次。其他特征可能会需要额外的较少的点击。请参见“所支持特征所需的点击”。

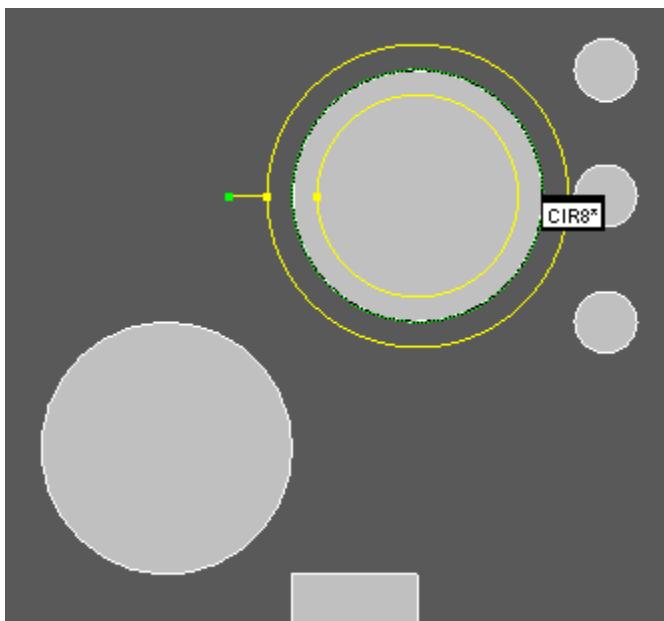


从**CAD**视图中选择一个圆



尽可能靠近地单击**CAD**元素，确保**PC-DMIS**不会选择错误的元素。

4. **PC-DMIS Vision**会自动将特征的标称数据填入**自动特征**对话框。
5. 所有特征均会自动显示触测目标。最终的**CAD**窗口视图一定会如下面所展示的：



包含目标的圆特征

请注意这个软件选择了期望的圆特征，并绘制了一个目标来展示扫描的区域带。

6. 单击自动特征对话框上的**创建**，将此特征添加至测量例程。

目标选择方法

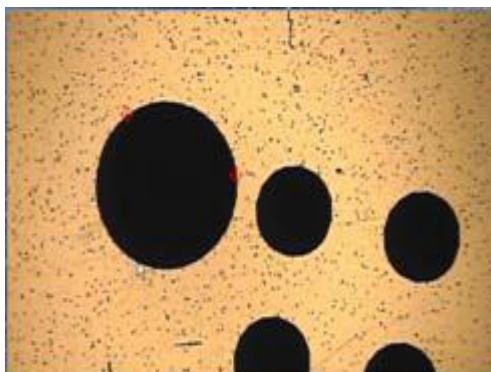
要使用**目标选择**法将特征添加至测量例程，可使用图形显示窗口中的**Vision** 选项卡，定位目标点。下列步骤说明了怎样使用该方法添加一个圆元素至测量例程：

1. 访问自动特征工具栏。



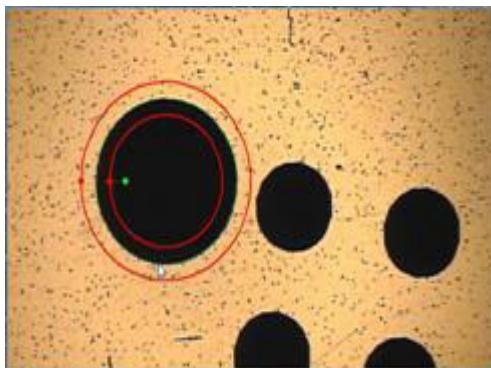
2. 单击圆按钮。圆特征的**自动特征**对话框弹出。
3. 打开**自动特征**对话框，并选择图形显示窗口中的**Vision** 选项卡。

4. 单击沿着所需圆分布的三个点。每次点击之后，图像上都会显示一个红色的目标锚点。还可以在边缘上双击进行自动检测。其他特征可能需要多点击或少点击几下。请参见“所支持特征所需的点击”。



从 **Vision** 选项卡选择一个圆

5. 一旦输入此特征所需的锚定点数（或者双击以检测边缘），此特征的目标将显示在 **Vision** 选项卡中。请参见“所支持特征所需的点击”。



圆特征目标显示

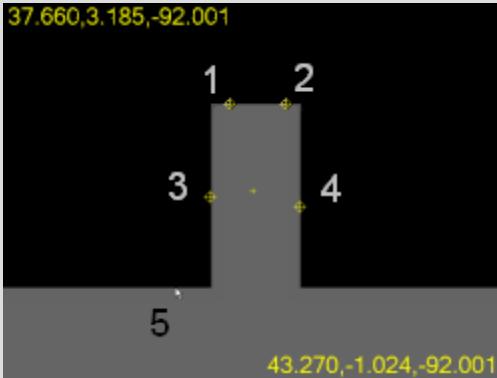
6. PC-DMIS Vision 会自动将特征的标称数据填入**自动特征**对话框。
7. 使用手动操纵杆或**测头工具箱**调整照明和放大倍率到相应的水平。
8. 在该对话框中调整标称信息来与该特征的理论值匹配。
9. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将此特征添加至测量例程。

支持特征的必要点击

下面的表格展示了每种特征类型所必需的点击，以及可以选择的关联方法：

每个特征必须的点击

特征类型	CAD 选择方法 (CAD 视图)	目标点方法 (活动视图)
 曲面点	在一个曲面 (曲面模式) 上点击一次，或者在一个线框 (曲线模式) 上三次	点击一次自动在曲面的点中区域添加一个点。
 边缘点	在靠近边缘部分点击一次	点击一次自动在最接近的边缘添加一个点。
 线	在线的一端点击，然后在另一端点击。	点击定位线的始点和终点，或者双击在当前边缘的范围内自动添加两个点。
 圆	在靠近圆边缘部分点击一次	点击添加围绕圆的三个点，或者双击自动添加围绕可见圆且等间距的三个点。
 椭圆	在靠近椭圆边缘部分点击一次。	点击添加围绕圆的五个点，或者双击自动添加围绕可见椭圆且等间距的五个点。
 方槽	在靠近方槽边缘部分点击一次。	在两条较长边缘的一条上点击两个点，然后在两条结束边缘的一条上点击一个点，然后再另外一条较长边缘上点击一次，然后是在另外一个结束边缘上点击一次。

 圆槽	在靠近圆槽边缘部分点击一次。	在第一条弧上点击三点，然后在对面结束弧上加三个点。
 凹槽	在靠近圆边缘部分点击一次，与凹口相对。	<p>按照以下步骤单击五个点：在对着开口的边上单击两个点（1 和 2）；在凹槽的平行边上单击两个点（3 和 4）；在凹槽外的边缘上单击一个点（5）。</p>  <p>37.660,3.185,-92.001 43.270,-1.024,-92.001</p>
 多边形	在靠近多边形边缘部分点击一次	在第一条边上单击两个点，在所有其他边上单击一个点。单击前，必须在 自动特征 对话框中设置参数 边数 。
 2D 轮廓	<p>曲线模式：使用线框曲线数据（曲线模式）单击一系列一个或多个连接的边缘或弧。</p> <p>曲面模式：点击靠近边缘的 cad 实体，将会从这</p>	<p>点击充足的点以定义轮廓的形状，其中的每一对点被弧或线连接。之后，您可以通过在目标上右键并选择插入标注切片插入更多的点。</p> <p>或者，在活动视图图像上双击开始边缘追踪。请参见“使用 2D 轮廓边缘追踪器”主题。</p>

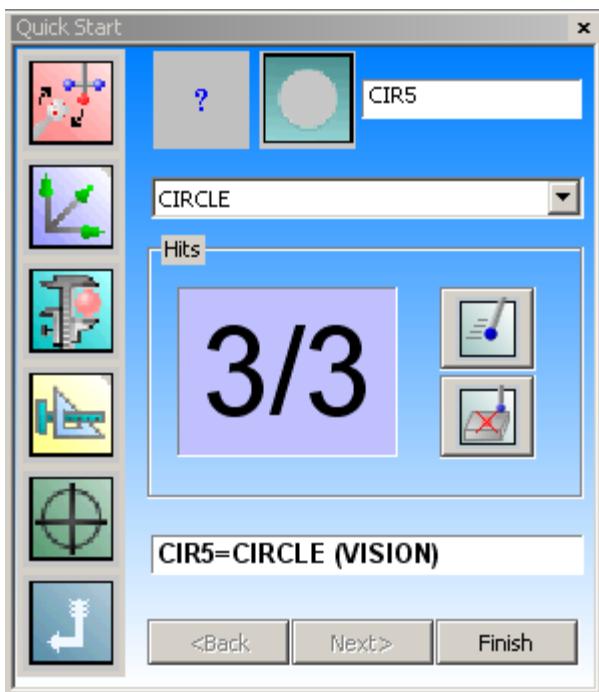
	里建立特征和所有互连的 cad 元素。	
 Blob	在表面上单击一次。	单击一次以查找 Blob 中心。

自动特征推测模式

PC-DMIS Vision 自动确定向测量例程添加哪类特征。将在快速启动窗口打开时根据采点进行自动特征推测。以下示例说明了推测 Vision 自动圆特征的过程，所支持的其他特征（边缘点，直线，圆，圆槽，方槽或凹口槽）与其类似。

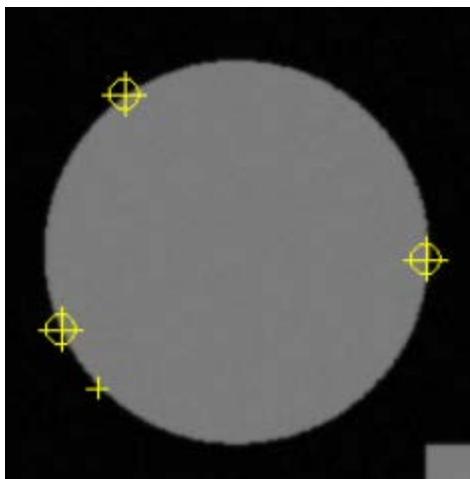
使用推测模式测量 Vision 自动圆：

1. 选择查看 | 其他窗口 | 快速开始菜单项。出现快速启动窗口



快速启动窗口

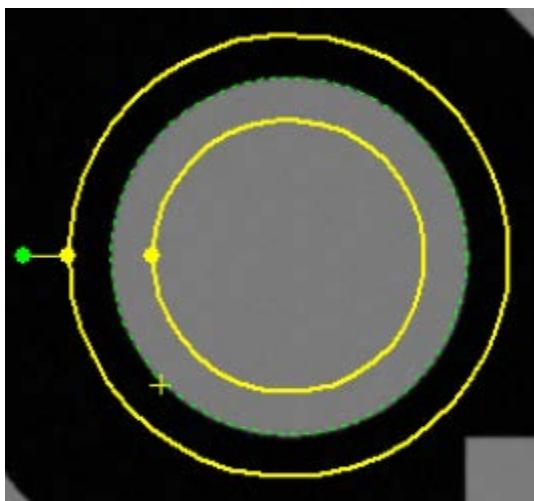
2. 通过使用测量机的操纵盒，在圆特征的边缘采集第一个测点，或者在 **Vision** 选项卡中左击特征边缘。快速启动窗口更新并显示缓冲区中的一个测点 (1/1) 和所推测的点特征。
3. 使用同样的方法在圆的边缘采取第二个触测，与第一个触测在不同的位置。快速启动窗口更新并显示缓冲区中的两个测点 (2/2) 和所推测的直线特征。
4. 使用同样的方法在圆的边缘采取第三个触测，与前两个触测在不同的位置。快速启动窗口更新并显示缓冲区中的三个测点 (3/3) 和所推测的圆形特征。



推测的测量圆触测

5. 若对任何测点的位置不满意，单击清除测点按钮
6. 一旦期望的特征被推测出，单击完成。此特征被添加至测量程序。
7. 要显示该特征目标，在“图形显示”窗口的 **Vision** 选项卡上单击显示目标开关按钮 (参见“实时视图”)。右击目标，在弹出菜单上执行常用目标参数修改 (如点密度、边缘选择类型以及插入目标等)。更多信息，参见“使用快捷菜单”。

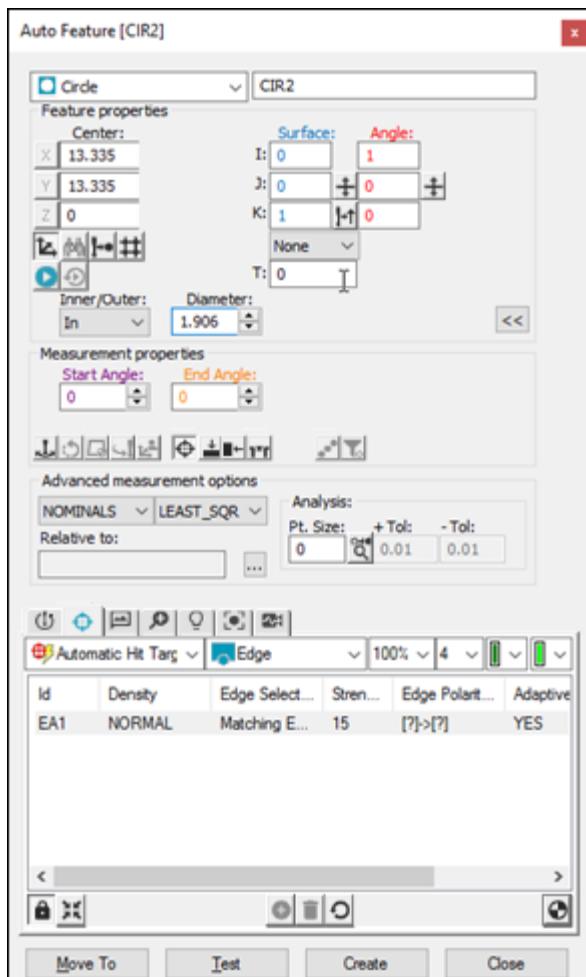




活动视图中的圆目标

8. 在编辑窗口中按新“自动特征”命令上的 **F9**，可以编辑该特征的参数。

PC-DMIS Vision 中的自动特征对话框



自动特征对话框

自动特征对话框帮助确定要测量的对象。不管选择什么，**自动特征对话框**弹出时，将显示从**测量属性**区域列表中选择的适当特征类型。

特征使用**Vision**测头编程，方式与接触测头类似。共有三种方法：

- 在**CAD**选项卡选择**CAD**数据。
- 在**Vision**选项卡中单击放置目标锚点。
- 输入值到**自动特征对话框**中的**理论编辑框**。

如下将介绍 PC-DMIS Vision 自动特征对话框中特定的设置。本节中没有涉及的信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中的“建立自动特征”一章中“自动特征对话框”。

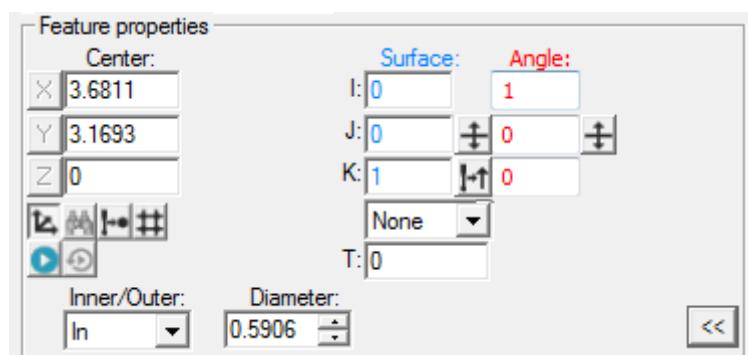
测头工具框设置包括在自动特征对话框的底部。设置具体到当前编辑的自动特征。关于使用测头工具栏与 PC-DMIS Vision 的信息，请参阅 PC-DMIS“在 PC-DMIS Vision 中使用测头工具栏”。

触测术语的注意事项

使用接触测头测量特征的过程称为“采集测点”。在 PC-DMIS Vision 中，测点表示测量过程中点的实际位置。在 Vision 测量中使用此术语有失准确。在 PC-DMIS Vision 中，单击 **Vision** 选项卡中的图像来将“测点”传递到测量机。

术语“目标锚点”更好的定义了在 PC-DMIS Vision 中的这一过程。由这些点击得到的点是作为计算特征标称形式的参考使用的。

特征属性区域



依据当前特征类型，此区域中的内容会发生变化，以包含一部分以下项目：

点：指定曲面或边缘点特征的 XYZ 值。

开始：指明线性特征开始点的 XYZ 值。

结束：指明线性特征结束点的 XYZ 值。只有“测量属性区域的”的**约束属性**设置为**是**时，才会出现。

中心：指定圆、圆槽、方槽或 2D 轮廓特征的中心的 XYZ 值。

曲面：指明任意 Vision 自动特征的曲面向量上的 IJK 值。

边缘：指明一条边缘或线特征边缘的 IJK 值。边缘矢量点背离边缘。

角度：指明一个正方形或圆槽特征角向量的 IJK 值。角度矢量定义特征的中线。特征的中心线和法线矢量必须相互垂直。此值也指定圆（弧）起始角度和结束角度的参考矢量。

厚度类型 (理论/实际/无)：此选项确定是否对特征的**曲面**或**边缘**值应用厚度。**理论**指定将厚度作为理论值应用。**实际**指定将厚度作为实际值应用。若选择**无**，则不应用厚度。

T (厚度距离)：提供了根据厚度类型将会应用到特征**曲面**或**边缘**值的厚度距离。若**厚度类型**选择**无**，此值将不可用。

长度：提供直线、圆槽、方槽或凹槽的长度。

有界：当选择**是**时，“特征属性区域”中的**终点**属性可用于定义直线特征的终点。

内部/外部：圆、方槽、圆槽、凹槽、椭圆或多边形特征允许您确定特征是内部特征还是外部特征。

直径：指定圆或多边形特征的直径。多边形的直径定义多边形内的内切圆。

主直径：指明椭圆特征长轴的直径。

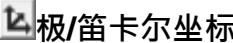
次直径：指明椭圆特征短轴的直径。

宽度：提供圆槽、方槽或凹槽的宽度。

面数：指明多面体特征(3-12)的面数。

特征属性 - 控制按钮

Vision 按钮	描述
-----------	----

 极/笛卡尔坐标 切换按钮	这个按钮可以在极坐标系和笛卡尔坐标系之间切换。
 查找最近的 CAD 元素按钮	当从点或开始框选择了轴 (X、Y 或 Z)，并单击此按钮，PC-DMIS 将在此轴的“图形显示”窗口中查找最近的 CAD 元素。  此选项仅用于曲面点、边缘点和线特征。
 从测量机上读 取点按钮	该按钮会读取测尖位置 (工作台位置)，并将其插入到 X、Y 和 Z 输入框。  按钮按下时，如果您在量规工具栏页，则会使用量规中心点，而不是工作台位置。
 对齐网格按钮	该按钮将支持的自动点特征对齐至“图形显示”窗口中的 3D 网格显示。请参阅 PC-DMIS 核心文档中的“创建自动特征”一章中的「对齐到网格」。
 即刻测量切换 按钮	单击创建时该按钮就会测量选中的特征。
 重新测量切换 按钮	此切换按钮确定在测量完某特征后 PC-DMIS 是否自动重新测量一次该特征。它将把第一次测量的测量值作为第二次测量的目标位置。

	该按钮用于沿着 XYZ 点和 IJK 矢量查找最接近的点。曲面法线矢量将显示为 IJK 标称矢量，但 XYZ 值不会改变。
 查找矢量按钮	 此选项仅适用于曲面点。
 反转矢量按钮	此按钮可反转 I、J、K 矢量的方向。
 从机器读取矢量按钮	该按钮将会根据 Vision 机器的矢量读取和应用矢量值。
 交换矢量按钮	该按钮可以用来使当前的边界矢量和曲面矢量进行互换。

测量属性区域



依据当前特征类型，此区域中的内容会发生变化，以包含一部分以下项目：

对齐：当选中是时，测量的值会“吸附到”曲面点的理论向量。所有偏差会沿着该点的矢量方向。这对于了解特定矢量的偏差很有用。

起始角度：指定圆或椭圆特征的起始角度。

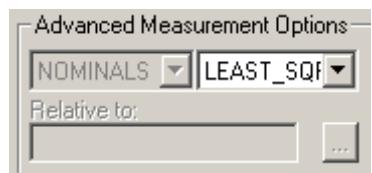
终止角度：指定圆或椭圆特征的终止角度。

关闭：此值设为是时，2D 轮廓边缘跟踪仪判定第一个标称段合并到最后一个标称段。主要是判定特征是打开还是关闭。

测量属性 - 控制按钮

Vision 按钮	描述
手动预定开 关按钮	当以 DCC 模式运行时该按钮被选中，测量前 PC-DMIS 必须有操作员确定目标位置。
显示触测目 标按钮	该按钮显示和隐藏“实时视图”和“CAD 视图”中的目标数据，这些数据是为了测量特征而采集和使用的。
查看法向开 关按钮	这个按钮可以将 CAD 定向为俯视的特征。
查看垂直开 关按钮	该按钮可以将 CAD 定向为侧视的特征。
显示测量点 切换按钮	该按钮显示和隐藏采集“实时视图”和“CAD 视图”中的图像处理数据点，这些点是为了测量特征而采集和使用的。
显示过滤点 切换按钮	该按钮显示和隐藏“实时视图”和“CAD 视图”中的图像处理数据点，这些点是由当前的过滤器设置采集和弃用的。

高级测量选项区域



标称模式

查找标称值：PC-DMIS Vision 穿刺 CAD 模型，以在 CAD 棱边（或曲面）上找到距离测量点最近位置。并在 CAD 元素上为该位置设置标称值。

主：若在模式设为主时创建了一个特征，在下次测量零件时，PC-DMIS 将把标称数据设为等于测量数据。然后，“模式”列表被重置为**标称值**。

标称值：该选项还要求您在测量过程开始前准备好标称数据。PC-DMIS 在任何必要的计算中运用测量特征，比较测量特征和对话框中的理论数据。

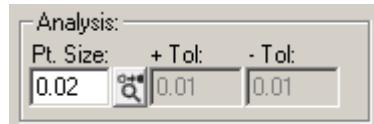
最佳拟合数学类型

Vision 圆自动特征也可以定义最佳拟合数学类型。此功能在 PC-DMIS Core 文档的“从现有功能构建新特征”一章中的“适用于圆的最佳拟合类型”主题中进行了讨论。

相对于

此选项允许您保持给定特征和自动特征之间的相对位置和方位。点击  按钮可以打开**相对特征**对话框，选择与自动特征相关联的特征。可以为每个轴 (XYZ) 定义多个相对于自动特征的特征。

分析区域



分析区域可用于确定如何显示测量的每个测点/点。

点大小：确定在 CAD 视图中绘制测定点的大小。此值可指定当前单位（毫米或英寸）的直径。

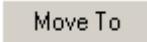
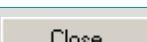
图形分析按钮 ：当打开时，PC-DMIS 会为每个点进行一次公差检查（到其理论点的距离），并根据其当前定义的维度颜色范围进行恰当的绘制。

+ Tol：这个选项提供了名义上的正公差。在当前测量例程单位中指定。到标称值之距离大于此值的点，将根据标准的 PC-DMIS 正公差颜色进行着色。

- Tol：这个选项提供了名义上的负公差。在当前测量例程单位中指定。到标称值之距离小于此值的点，将根据标准的 PC-DMIS 负公差颜色进行着色。

有关编辑正负公差的尺寸颜色的信息，请参阅 PC-DMIS Core 文档中“编辑 CAD 显示”章节中的“编辑尺寸颜色”主题。

命令按钮

命令按钮	描述
 移动到按钮	单击 移动到 按钮，移动在图形显示窗口中的视图域并将其在当前特征的 XYZ 位置居中。对于由多个点组成的特征（如一条线），单击这个按钮在不同点间切换以标记特征。
 测试按钮	单击 测试 按钮可以测试特征的创建以及在实际创建之前预览它的尺寸数据。 单击此按钮，使用当前参数执行测量。 您可以更改参数，并反复单击 测试 按钮直至获得合格的测量结果。然后单击 创建 ，软件将临时特征转换为测量例程中的标准特征。
 创建按钮	单击 创建 按钮在编辑窗口当前位置插入定义的自动特征。
 关闭按钮	单击 关闭 按钮退出自动特征对话框。
 基本和高级按钮	单击 基本 按钮仅显示基本“自动特征”选项，而单击 高级 按钮将展开 自动特征 对话框，显示多个高级选项。

视场定义

样例 Vision 圆的编辑窗口命令行为：

```

特征名称=特征/VISION/TOG1 , TOG2 , TOG3 , TOG4
理论值/ <x_cord,y_cord,z_cord>,<i_vec,j_vec,k_vec>,diam
实测值/ <x_cord,y_cord,z_cord>,<i_vec,j_vec,k_vec>,diam
目标值/ <x_cord,y_cord,z_cord>,<i_vec,j_vec,k_vec>
显示特征参数=TOG5

曲面=TOG6 · n · 边缘/TOG6 · n
测量模式=TOG7
RMEAS=CIR1 · CIR1 · CIR1
图形分析=TOG8 · n1 · n2 · n3
诊断=TOG9
特征定位器=TOG10 · n1 · TOG11 · n2 · n3
SHOW VISION PARAMETERS=TOG12

类型=TOG13
覆盖=TOG14
放大倍率=0.843
触测目标颜色=TOG15, 标称值颜色=TOG15
触测目标/EA1,0.202,TOG16
FILTER=TOG17,n1,TOG18,n2,n3
边界=TOG19,n1,n2,n3,n4
对焦/TOG20,n1,n2,TOG21,TOG22
```

THEO、**ACTL** 和 **TARG** 值视特征类型而定。

- **THEO**: 定义测量 Vision 自动特征的理论值。
- **ACTL**: 定义测定 Vision 自动特征的实际测定值。

- **TARG:** 定义测量目标位置。在理论值与零件不相符时使用这些值。让理论值与 CAD 位置匹配，测量结果评价为这些值，并要更改 TARG 值，以便于元素在稍微不同的位置测量。

切换值

TOG1 = 特征类型

曲面点/棱点/直线/圆/椭圆/方槽/圆槽/凹槽/多边形/2D 轮廓为当前可用的 PC-DMIS Vision 特征类型。

TOG2 = CARTESIAN 或 POLAR，适用于点、圆、棱点和直线；2D 轮廓为开或闭；

TOG3 = 对于圆为内或外，对于 2D 轮廓和槽（不用于点、直线）为极或直角坐标

TOG4 = 算法

LEAST_SQR、MIN_SEP、MAX_INSC、MIN_CIRSC（仅适用于圆）

TOG5 = 显示特征参数

是/否 - 此切换字段确定是否在下面显示特征参数。这些值包括 TOG6 - TOG11。

TOG6=料厚

该开关字段用于确定实际料厚，理论料厚或料厚是否关闭。可以针对直线和边界点指定边界料厚，n=使用当前单位的料厚。

TOG7 = 测量模式

标称 / 矢量 / 查找标称 / 主

TOG8 = 图形分析

是/否 - 该开关字段确定是否应用图形分析。当该值为“是”时，其后为应用于图形分析的三个值或者点尺寸、正负公差，n1=点尺寸，n2=正公差，n3=负公差

TOG9 = 诊断

是 / 否 - 此切换字段确定边缘检测失败时是否收集诊断信息以诊断问题。所谓诊断，即收集位图和当前特征参数，将其从 PC-DMIS 导出以发送给 Hexagon 技术支持。

TOG10 = 特征定位器 (位图)

特征定位器选项用于指定当执行特征时，在测头工具的特征定位器选项卡中显示的位图文件。该选项可用于定位特征。如果不需要使用该选项，选择“否”，n1 = 位图文件路径与文件名。

TOG11 = 特征定位器 (声音文件)

此特征定位器选项用于执行此特征时要播放的 wav 文件。若无需此选项，可将其切换为“否”。n2 = wav 文件的路径和名称。n3 = “特征定位器”选项卡的标题字符串。

TOG12 = 显示 VISION 参数

是/否 - 此切换字段确定是否在下面显示特征的 Vision 参数。这些值包括 TOG13 - 22。

TOG13 = 类型

自动触测目标 / 手动触测目标 / 量规触测目标 / 光学比较仪触测目标 - 该切换字段确定触测目标类型。

- 量规触测目标仅对直线，圆和椭圆可用。
- 光学比较触测目标仅对直线，圆，椭圆，方槽，圆槽和凹口槽可用。
- 仅有自动触测目标对于多边形元素可用。
- 仅光学比较触测目标对于多边形元素可用。

TOG14 = 覆盖

该选项可以快速更改特征的覆盖率。根据所选的覆盖百分比，新目标将被创建或删除。

TOG15 = 颜色

从 16 种基本颜色中选择，指示触测目标颜色和标称颜色。

TOG16 = 密度

该选项在低 | 高 | 常规 | 无之间切换。它表明为此目标返回的点的密度。更多信息参见“测头工具栏框：定义目标选项卡”。

TOG17 = 清洁过滤器

是/否 - 该开关字段将应用清洁过滤器，用于在边界检测前移除图片中的灰尘或噪点。该值不可用于曲面点。
n1 = 强度 - 指定对象的大小（单位像素），小于该值的被认为是脏点或噪点。

TOG18 = 离群过滤器

是/否 - 该开关字段用于是否对目标使用离群值过滤器。该值不可用于曲面点。
n2 = 距离阈值 - 该值表示当点到标称值的距离大于指定的像素距离时抛弃该点。
n3 = 标准差，当点到其他点距离之外则认定为离群值。

TOG19 = 边缘类型

此切换字段在可用的边缘检测类型之间进行切换。其中包括：优势边缘、指定边缘、最接近标称值或匹配边缘。如需更多信息，请参见“测头工具箱：触测目标选项卡”。此值不适用于曲面点。
n1 = 示教过程中所用的边缘强度阈值。查找边缘时，指定“强度”低于此阈值的所有边缘都将被忽略。值范围为 0 至 255。
n2 = 触测目标方向（-> 或 <-）。
n3 = 指定边缘 — 此参数定义指定边缘检测方法所用的第 N 个边缘。当前允许输入 1-10。
n4 = 该值确定是否依据从黑到白("[] ->[]")，白到黑("[] ->[]")或"[?]->[?]"的方式查看或查找边界。

TOG20=对焦

是/否 - 用于确定目标是否需要边界预先探测对焦。
n1 = 该值显示相机到零件的范围。指定执行对焦覆盖的距离（以当前单位）。
n2 = 该值提供查找最佳对焦位置耗时的秒数。

TOG21 = 查找曲面

是 / 否 - 此切换字段确定测量机是否执行第二次速度略慢的通过，来提高焦点位置的准确性。

TOG22 = 亮度感知

是/否 该切换字段确定测量机是否在聚焦前执行一个自动照明调整，以实现最佳聚焦结果。如果设置为否，PC-DMIS 会根据已知的百分比和不会自动调整的亮度来设置照明。

创建自动特征

下面的步骤描述了如何使用 PC-DMIS Vision 测量零件特征。PC-DMIS Vision 有如下特征：

- 影像表面点
- 影像边缘点
- 影像线
- 影像圆
- 影像椭圆
- 影像圆槽
- 影像方槽
- 影像开口槽
- 影像多边形
- 影像轮廓 2D
- Vision Blob

您也可以框选零件图像，立刻快速创建支持的自动特征。请参见“框选创建自动特征”。



测量前，必须先正确设置各个测量机选项，校验 Vision 测头，了解如何使用测头工具箱、CAD 和 Vision 选项卡。此外还应根据需要建立坐标系。

参见以下主题了解更多信息：

“设置测量机选项”

“校验 Vision 测头”

“在 PC-DMIS Vision 中使用图形显示窗口”

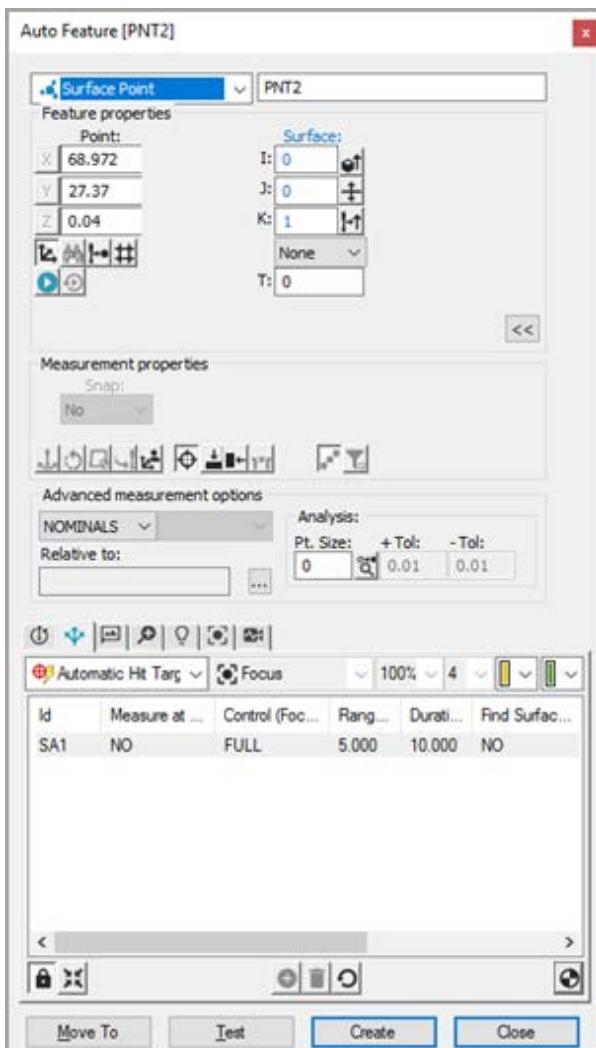
“在 PC-DMIS Vision 中使用测头工具箱”

“创建一个坐标系”

影像曲面点

创建 Vision 曲面点：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量曲面点。
2. 从自动特征工具栏选择 **自动曲面点** 。也可选择 **插入 | 特征 | 点 | 曲面点** 菜单项。将打开 **自动特征 (曲面点)** 对话框。



Vision 曲面点自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个曲面点：

- CAD 选择法 - 从 **CAD** 选项卡中单击 CAD 曲面（曲面模式），或在线框（曲线模式）上单击三下，确定此点的位置。
- 目标选择方法 - 从 **Vision** 选项卡中单击曲面边界附近，确定点的位置。根据需要调整测头工具箱中的照明和放大倍率。



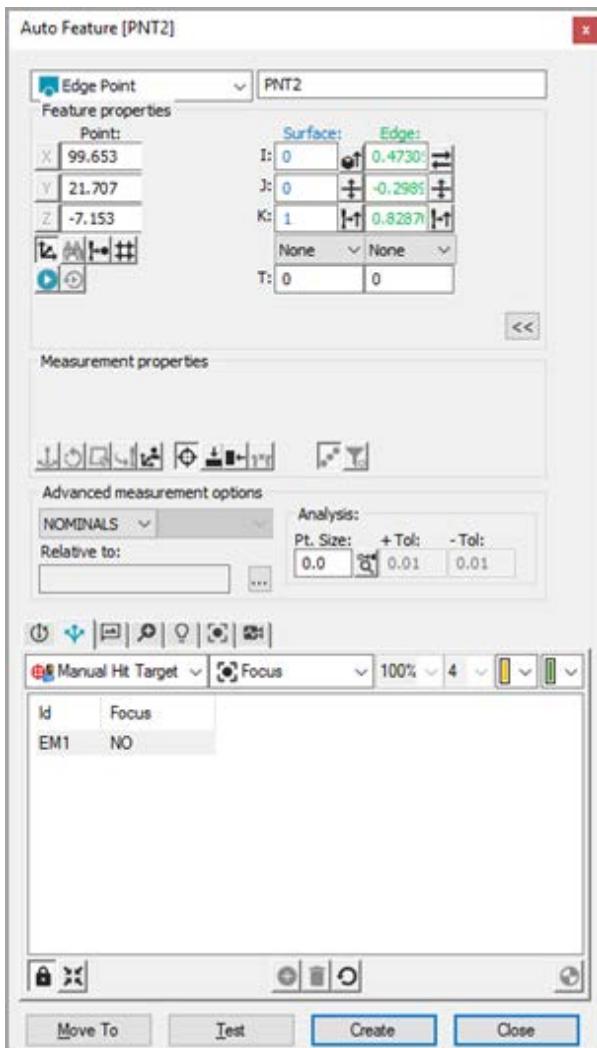
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将点的标称数据填入**自动特征对话框**。触测目标将自动显示用于曲面点。
5. 调整**自动特征对话框**标称信息使其与点理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试对点测量**进行测试。
7. 单击**自动特征对话框**上的**创建**，将曲面点添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像边缘点

创建 Vision 边界点：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量边界点。
2. 从自动特征工具栏选择**自动边界点** 。也可选择**插入 | 特征 | 点 | 边界点**菜单项。
将打开**自动特征 (边界点)**对话框。



Vision 边界点自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个边界点：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡，单击 CAD 曲面上靠近圆边的位置，确定圆的位置。
- 目标选择方法 - 从 **Vision** 选项卡中单击曲面边界附近，确定点的位置。根据需要调整测头工具箱中的照明和放大倍率。



尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将点的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示棱点的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与点理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。双击列标题下面的项目，根据需要进行更改。

例如，如果双击**最小/最大类型**列下方的**无**项目，则可选择**无**、**最小值**、**最大值**或**平均值**。

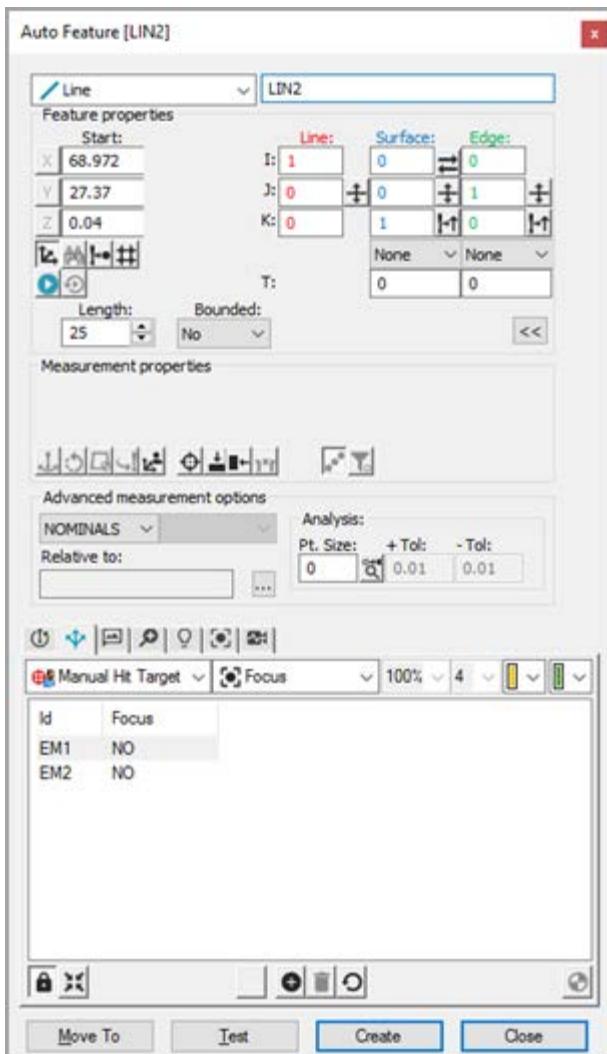
有关测头工具箱中可用选项的详细细腻，参见“在 PC-DMIS Vision 中使用测头工具箱”主题。

6. 单击**测试**对点测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将棱点添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像线

创建 Vision 直线：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式**  来在 DCC 模式下创建和测量直线。
2. 从自动特征工具栏选择**自动直线** 。也可选择**插入 | 特征 | 自动 | 直线**菜单项。将打开**自动特征 (直线)**对话框。



Vision 直线自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一条直线：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡中，在 CAD 曲面上直线一端点击，在另一端再次点击，建立直线的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 中选项卡单击以定位直线的起点和终点，或双击自动在所选边缘的范围内添加两点。此操作将确定直线的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



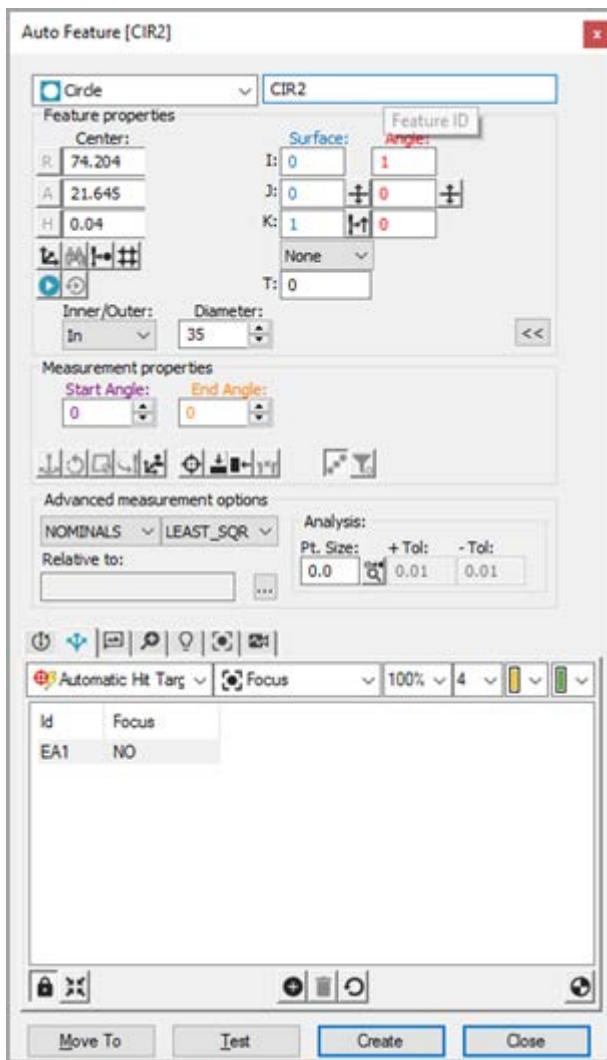
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将直线的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示直线的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与直线理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对直线测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将直线添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像圆

Vision 圆：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量圆。
2. 从**自动特征**工具栏选择**自动圆** 。也可选择**插入 | 特征 | 自动 | 圆**菜单项。这将打开**自动特征(圆)**对话框。

**Vision 圆自动特征对话框**

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个圆：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡中，在 CAD 曲面上圆边缘附近单击，建立圆的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 选项卡中单击以绕圆添加三点，或双击自动在可见圆的圆周添加三个等距的点。此操作将确定圆的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



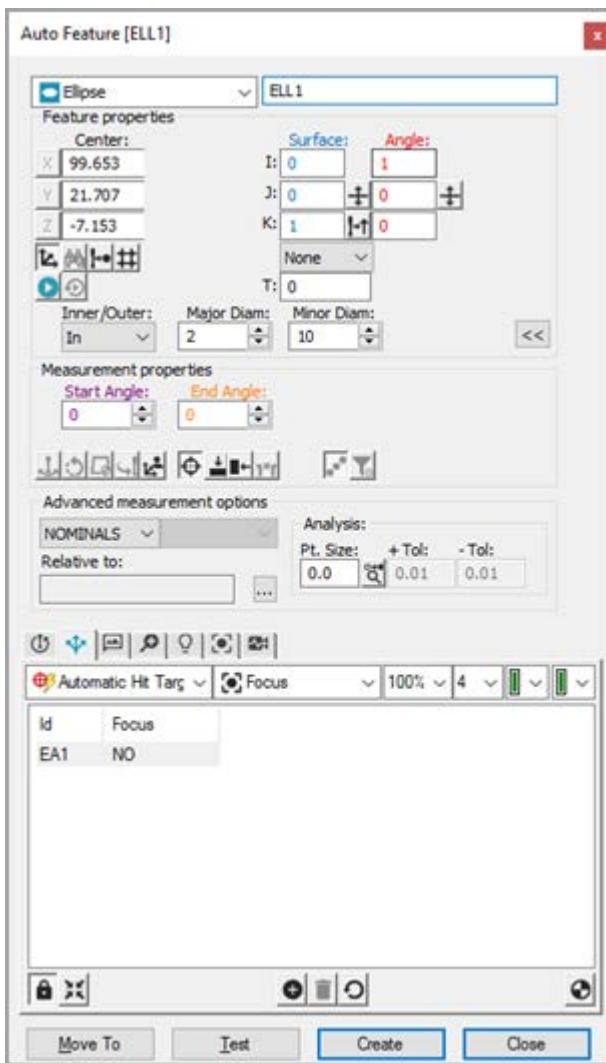
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将圆标称数据填入**自动特征**对话框中。触测目标将自动显示用于圆。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与圆理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对圆测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将圆添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像椭圆

创建 Vision 椭圆：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量椭圆。
2. 从自动特征工具栏选择**自动椭圆** 。也可选择插入 | 特征 | 自动 | 椭圆菜单项。将打开**自动特征 (椭圆)**对话框。



Vision 椭圆自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个椭圆：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡中，在 CAD 曲面上椭圆边缘附近单击，建立椭圆的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 选项卡中单击以绕椭圆添加五个点，或双击自动在可见椭圆的周围添加五个等距的点。这样可确定椭圆的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



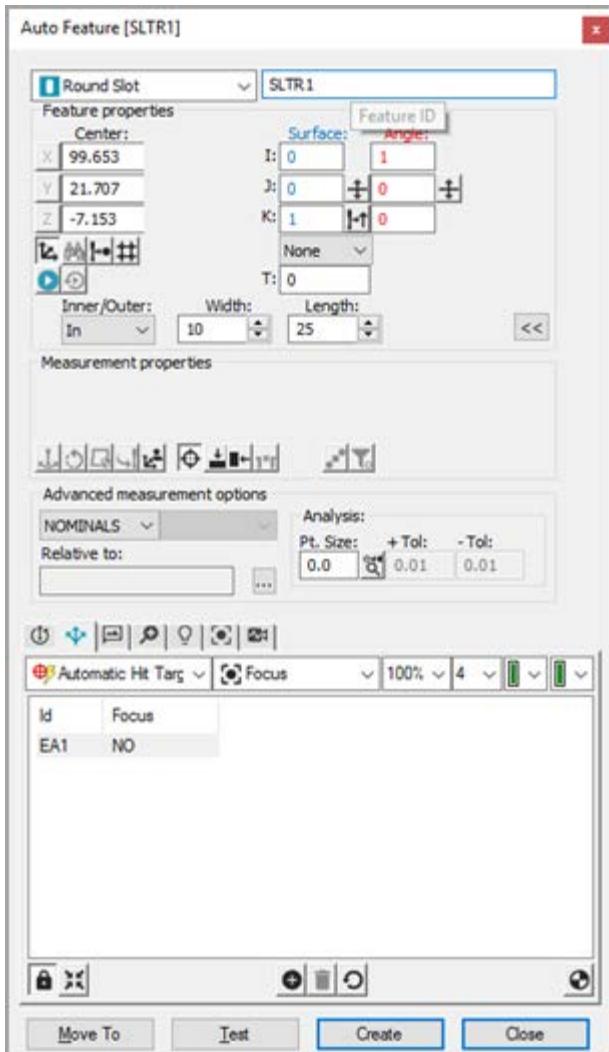
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将椭圆的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示椭圆的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与椭圆理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对椭圆测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将椭圆添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像圆槽

创建 Vision 圆槽：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量圆槽。
2. 从自动特征工具栏选择**自动圆槽** 。也可选择插入 | 特征 | 自动 | 圆槽菜单项。将打开**自动特征 (圆槽)**对话框。



Vision 圆槽自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个圆槽：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡中，在 CAD 曲面上圆槽边缘附近单击，建立圆槽的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 选项卡中第一段弧线上单击三点，然后在相对的弧线上再单击三点。此操作将确定圆槽的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



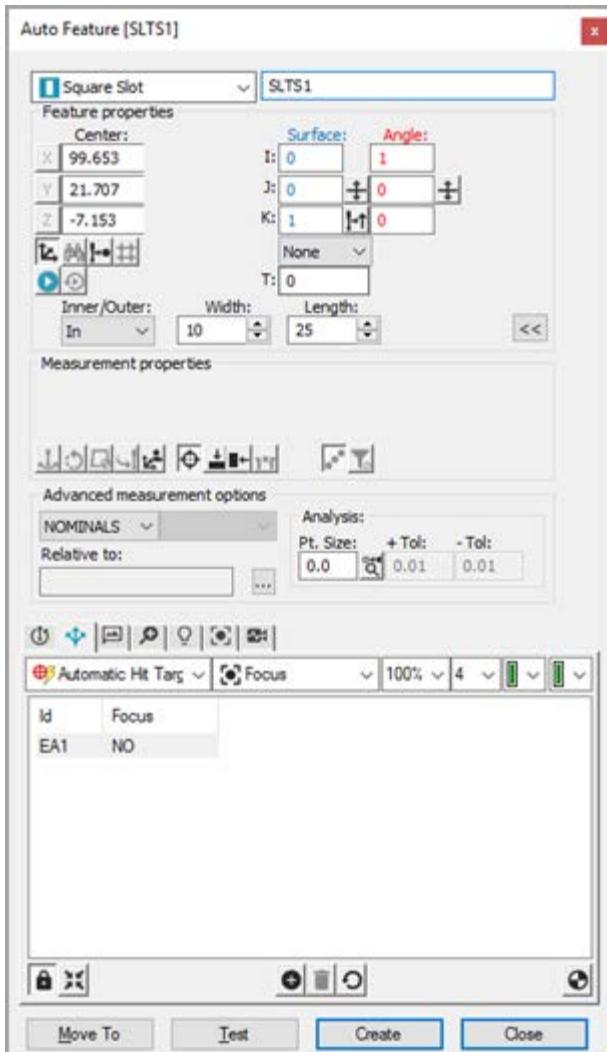
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将圆槽的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示圆槽的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与圆槽理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对圆槽测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将圆槽添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像方槽

创建 Vision 方槽：

1. 对于支持 DCC 运动的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量圆槽。
2. 从自动特征工具栏选择**自动方槽** 。也可选择插入 | 特征 | 自动 | 方槽菜单项。将打开**自动特征 (方槽)**对话框。



Vision 方槽自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个方槽：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡中，在 CAD 曲面上方槽棱附近单击，建立方槽的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 选项卡中，在两条长边中的一条上单击两点，在两条端边中的一条上单击一点，然后在另一条长边上单击一点，最后在另一条端边上单击一点。此操作将确定方槽的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



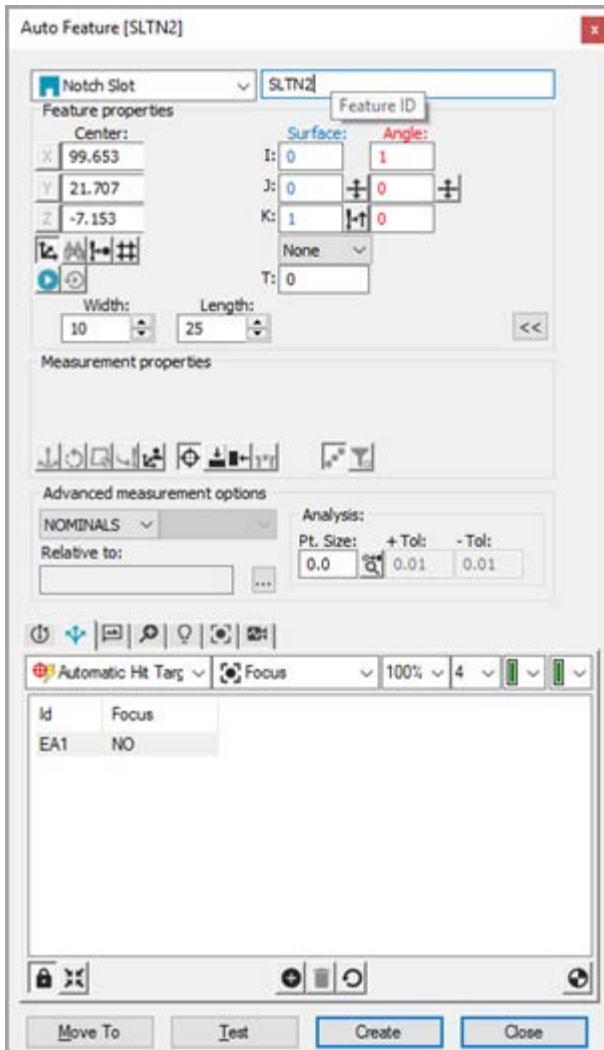
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将方槽的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示方槽的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与方槽理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对方槽测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将方槽添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像开口槽

创建 Vision 凹口槽：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量凹口槽。
2. 从自动特征工具栏选择**自动凹口槽** 。也可选择**插入 | 特征 | 自动 | 凹槽**菜单项。
将打开**自动特征 (凹槽)**对话框。



Vision 凹口槽自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个凹槽：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡中，在 CAD 曲面上凹口槽边缘附近单击，建立凹口槽的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 中单击下列五点：在对着开口的边上单击两点（1 和 2）；在凹槽的平行边上单击两点（3 和 4）；在凹槽外的边缘上单击一点（5）。此操作将确定凹槽的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



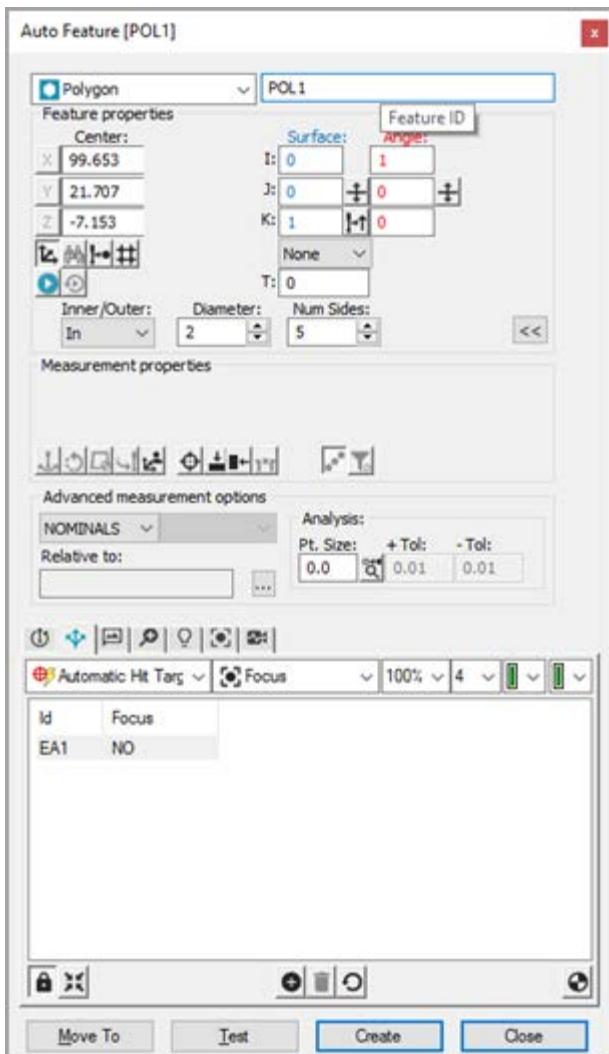
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS 自动将凹槽的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示凹槽的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与凹口槽理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对凹口槽测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将凹槽添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

影像多边形

创建多边形：

1. 对于支持 DCC 运行的机器，选择 **DCC 模式** 来在 DCC 模式下创建和测量多边形。
2. 从**自动特征**工具栏选择**自动多边形** 。也可选择**插入 | 特征 | 自动 | 多边形**菜单项。将打开**自动特征 (多边形)**对话框。



Vision 多边形自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个多边形：

- CAD 选择方法 - 从 **CAD** 选项卡，在 CAD 曲面上多边形边缘附近单击，建立多边形的位置。
- 目标选择方法 - 在 **Vision** 中选项卡单击第一个边缘上的两点，然后在所有其他边缘上单击以定义特征。确保首先设置边数参数。此操作将确定多边形的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将多边形的标称数据填入**自动特征**对话框。将自动显示多边形的触测目标。
5. 调整**自动特征**对话框标称信息使其与多边形理论值匹配。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**对多边形测量进行测试。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将多边形添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

视觉轮廓 2D

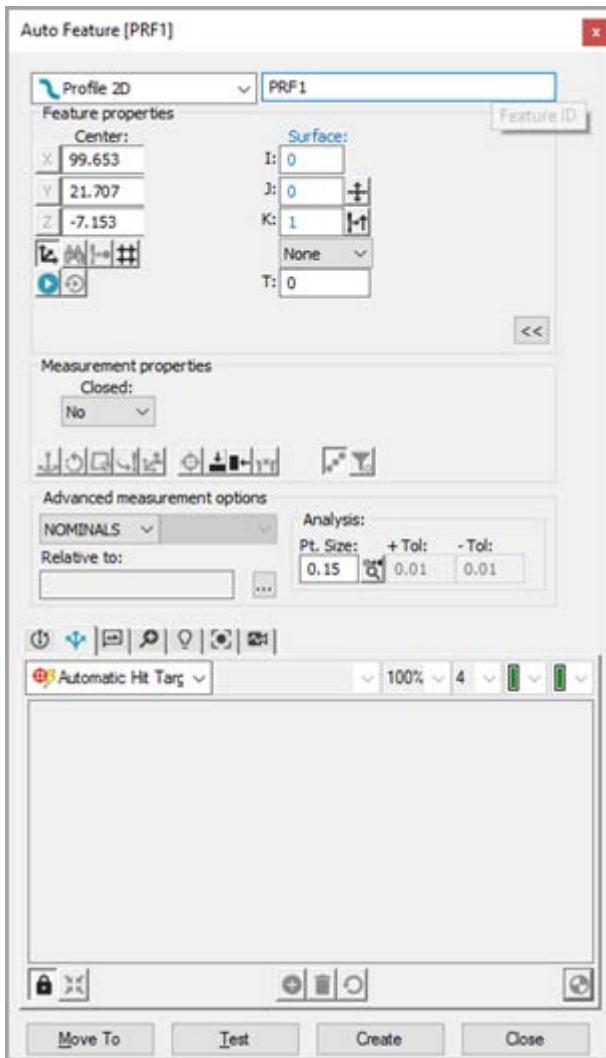


PC-DMIS 中有一个选项，可用于在旧版 2D 轮廓与新版 2D 轮廓之间进行切换。有关更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中“尺寸特征”一章中的“使用旧 2D 轮廓”主题。

旧版 2D 轮廓

若要创建旧版 2D 轮廓：

1. 对于支持 DCC 运动的测量机，若要在 DCC 模式中创建并测量 2D 轮廓特征，请选择 **DCC** 图标。
2. 要打开“**自动特征 (轮廓 2D)**”对话框，请从**自动特征**工具栏中选择**自动轮廓 2D** 图标。也可选择**插入 | 特征 | 自动 | 2D 轮廓**菜单项。



Vision2D 轮廓自动特征对话框

3. 自动特征对话框打开时，通过以下两种方式的一种选择一个 2D 轮廓：

- CAD 选择法 - 在 **CAD** 选项卡中单击 CAD 曲面上 2D 轮廓 棱边周围的区域（采用曲面模式），以确定 2D 轮廓的位置。在曲线模式中，必须选择构成特征形式的每个 CAD 实体。
- 目标选择法 - 在 **Vision** 中单击足够多的点，以定义轮廓形状，每一对点均由一段弧线或直线连接。通过右击目标，并选择插入标称段，可插入多个点。或者也可以双击边缘追踪的 **Vision** 选项卡。请参见“使用 2D 轮廓边缘追踪器”主题。此操作将确定 2D 轮廓的位置。根据需要调整照明和放大倍率。



尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将 2D 轮廓标称数据置于**自动特征**对话框中。将自动显示 2D 轮廓的触测目标。



对于所有特征（除 2D 轮廓之外），均会自动显示此特征的触测目标。对于 2D 轮廓特征，在已确定轮廓的标称位置之后，您需要单击**自动特征**对话框上的**显示触测目标**按钮。请参见“所支持特征所需的点击”。

5. 调整**自动特征**对话框中的标称信息，以匹配 2D 轮廓的理论值。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。
6. 单击**测试**，测试 2D 轮廓的测量。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将 2D 轮廓添加至测量例程。
8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

非旧版（最新）2D 轮廓

最新版 2D 轮廓有以下功能：

实时视图选择

双击实时视图中的特征边缘附近，即可编程 2D 轮廓特征。PC-DMIS Vision 会自动跟踪特征棱边，并在必要时移动 DCC 测量机上的测量机工作台。

点击启动边缘追踪器的规则

- 双击边缘时，PC-DMIS Vision 将在所选的边缘周围进行跟踪，并尝试返回起始位置。

- 若先单击某个点，然后再双击，第一个点击的点将为起点，双击的点将为目标终点。
- 如果在双击前单击两点，第一个单击的点为起始点，第二个点击指明追踪进行的方向。双击点成为终止点。
- 首次执行时，由于没有标称数据，若未选择“主要”模式，则屏幕上将显示一个对话框，指出需要使用主要模式执行并询问您是否要切换至“主要”模式。然后提示您切换到主模式。所有后续执行都将与该数据进行比较。

若要重新定义主要数据，您可在“编辑”窗口中将“测量”模式切换至“主要”模式（或按特征上的 F9），同时从对话框（将显示以询问您是否要替换现有标称数据）中选择“主要”模式。

CAD 视图选择

将特征对话框的**测量属性**部分中的**关闭**选项设置为**是以编写 2D 轮廓特征**。

- **已关闭** - 将此**测量属性**选项设置为是允许在 CAD 上单击一下。无需多次点击。
- **打开** - 将**测量属性**设置为“否”可以按一下第一个点。第二点定义方向，第三点定义终点。

如果从 CAD 中创建 2D 轮廓，则始终把 CAD 用作标称值。

无论从**自动特征**对话框的**高级测量选项**区域中选择了“**标称值**”、“**主要**”还是“**查找标称值模式**”选项，PC-DMIS 都将把 CAD 对象用作标称值。即使已更改模式选择，特征仍将把 CAD 对象用作标称值。



在 CAD 视图或实时视图中创建新的 2D 轮廓（方法是右击目标以显示菜单）之后，可编辑目标。选择或取消选择**编辑标注值段**选项，打开或关闭标注值段编辑。使用此特征可调整或删除现有目标或插入其他目标。

在 CAD 线框模型上创建 Vision 2D 轮廓时正确报告实质条件

在线框 CAD 模型上创建 Vision 2D 轮廓时，要确保所表述的是正确的实质条件：

- 外轮廓 - 第一个、方向和终点应采取顺时针方向
- 内轮廓 - 第一个、方向和终点应采取逆时针方向



线框 CAD 模型上的关闭的轮廓应考虑为遵守顺时针/逆时针惯例的打开的轮廓。一旦使用正确方向进行编程后，选择对话框中的**轮廓**选项以关闭该轮廓。

要在曲面 CAD 模型上创建 Vision 2D 轮廓，以顺时针或逆时针方向创建外轮廓或内轮廓，实质条件应确保正确。

使用 2D 轮廓边缘追踪器

仅需在 **Vision** 选项卡中的特征棱边附近双击，即可对 2D 轮廓特征进行编程。PC-DMIS Vision 会自动跟踪特征棱边，并在必要时移动 DCC 测量机上的测量机工作台。

点击启动边缘追踪器的规则

- 若只双击，PC-DMIS Vision 会按逆时针方向绕棱边移动，尝试返回起始位置。
- 若先单击某个点，然后再双击，第一个点击的点将为起点，双击的点将为目标终点。
- 若按两个点然后再双击，则点击的第一个点为起点，第二个点指示继续跟踪的方向。双击的位置也为终点。

完成棱追踪以后，可根据需要调整标称段。

Vision Blob

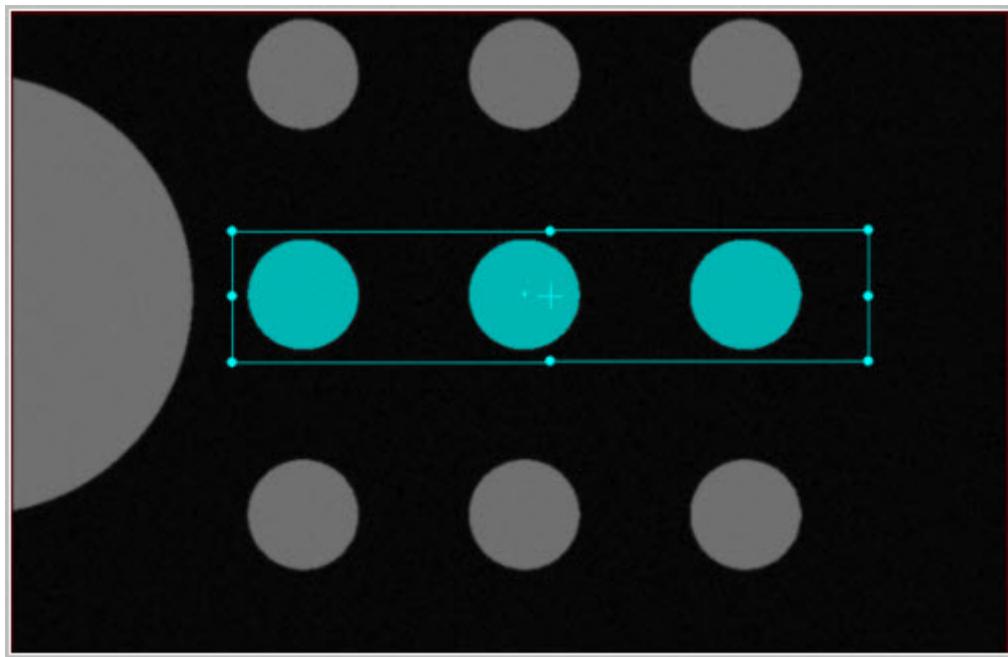
概要

可通过以下其中一种方式访问 **Blob** 自动特征对话框：

- 单击主菜单中的 **插入 | 特征 | 自动 | Blob**。
- 单击自动特征工具栏上的 **Blob** 按钮 。

要使用 **Blob** 自动特征，所需特征必须适应视野范围之内。**Blob** 特征适用于具有高对比度边缘、照明且无高频光谱分量的图像的零件。例如，该特征适用于无大型表面纹理的薄背光零件或表面发光零件。

显示 **Blob** 对话框后，单击 **Vision** 选项卡创建目标。

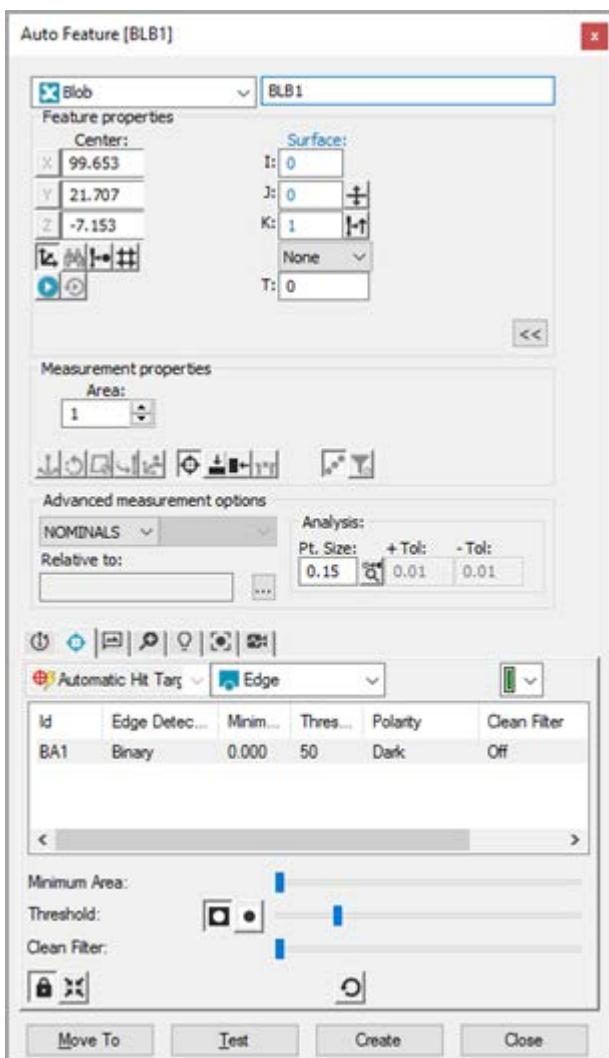


在“实时视图”中创建 **Blob | 自动特征** 目标的示例

创建目标后，可采用与其他自动特征相同的方式调整该目标的大小。“实时视图”中会高亮显示 **Blob** 计算中所包括的像素。

创建 Vision Blob 特征

- 对于支持 DCC 运动的测量机，若要在 DCC 模式中创建并测量 **Blob | 自动特征**，请选择 **DCC 模式** 。
- 从自动特征工具栏中选择 **自动 Blob**。也可选择 **插入 | 特征 | 自动 | Blob** 菜单项。屏幕上将打开 **自动特征 (blob)** 对话框。



Vision Blob 自动特征对话框

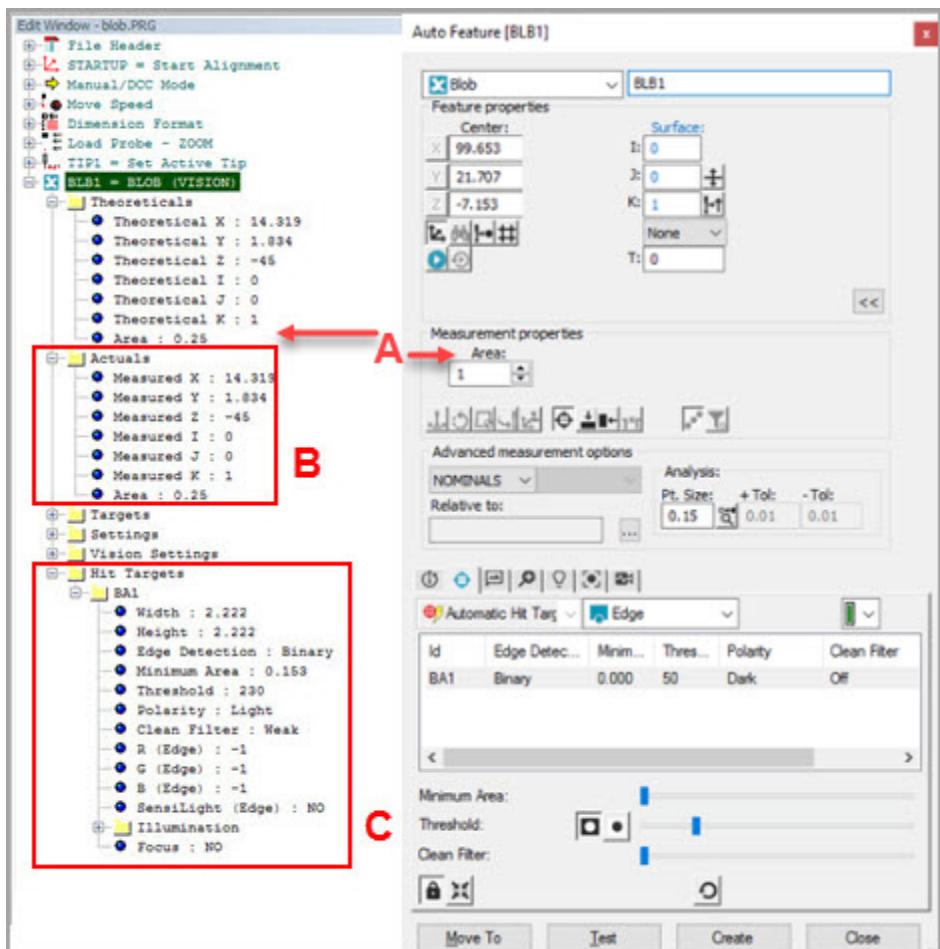
3. 在自动特征对话框打开的情况下，使用目标选择法。若要使用这一方法，从**Vision** 选项卡中，在曲面上单击一次以确定点的位置。根据需要调整测头工具箱中的照明和放大倍率。



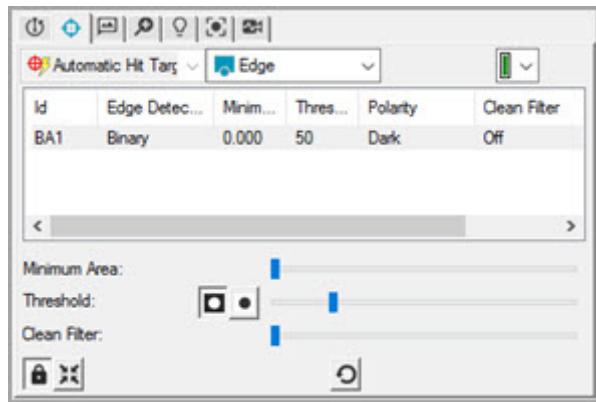
尽可能靠近地单击 CAD 元素，确保 PC-DMIS 不会选择错误的元素。

4. PC-DMIS Vision 自动将 Blob 的标称数据填入自动特征对话框。将自动显示 Blob 的触测目标。
5. 调整自动特征对话框中的标称信息，以匹配 Blob 的理论值。此外，还应根据需要调整测头工具箱的值。

在定义 **Blob | 自动特征** 时，该图像与其下方的描述会高亮显示重要元素：



- A. 通过理论值区域可采用当前测量例程单位手动输入标称区域值。
- B. 执行测量例程时，实际值区域会自动得到更新。
- C. Blob 自动特征参数（如最小区域、阈值、极性和清洁筛选器）可在测量例程的测尖目标部分及使用 **Blob | 自动特征** 对话框（如下所示）的测尖目标选项卡中的相应滑块进行设置。



“Blob | 自动特征”对话框的“测尖目标”选项卡

最小区域滑块 - 最小区域滑块可用于调整筛选值。滑块的刻度由目标大小决定，因为最大区域可被设为目标内计算区域的一半。

阈值滑块和极性按钮 - 用于确定特征计算中所包括的像素。若选择**深色**极性按钮，则将使用低于阈值的目标区域内的像素。若选择**浅色**极性按钮，则将使用高于阈值的目标区域内的像素。**阈值滑块**可用于为所选极性按钮设置目标区域像素范围。

清洁筛选器滑块 - 用于根据需要应用筛选，消除杂点，如灰尘或小尘埃。强度确定要消除的杂点大小。选项有：**关闭**、**弱**、**中等**和**强**。

6. 当测头工具箱中的**触测目标**选项卡处于活动状态时，实时图像视图中将突出显示形成 Blob 的像素。当更改相关参数时，突出显示的像素也会自动更新。
7. 单击**自动特征**对话框上的**创建**，将 Blob 添加至测量例程。



Blob 自动特征功能当前不支持多重捕获（有关详细信息，请参见“设置实时视图”Vision 帮助主题中的“多重捕获”一节。）

8. 保存测量例程，以供未来执行。请参见“执行 Vision 测量例程的注释”。

使用表达式返回 Blob 区域

如需传回 Blob 特征的理论或测量值，可使用带 Blob 的 ID 的 .AREA 或 .TAREA 扩展名。这些表达式将分别返回 Blob 特征的测量区域和理论区域。更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中的“使用表达式”一章中的“双精度类型的引用”主题。

访问 Blob 自动特征内各个 Blob 如以下命令示例中所述：

```
Assign / V1 = blb1.Numhits
Assign / V2 = blb1.hit[C].XYZ
Assign / V3 = blb1.hit[C].AREA
```

使用位置尺寸返回 Blob 区域

从轴区域上的**特征位置**对话框（**插入 | 尺寸 | 位置**），您可标记**区域**复选框，以计算报告并显示 Blob 特征的区域。它在报告和“编辑”窗口的命令模式中显示为 AR。有关更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中“使用旧尺寸”一章中的“尺寸位置”主题。

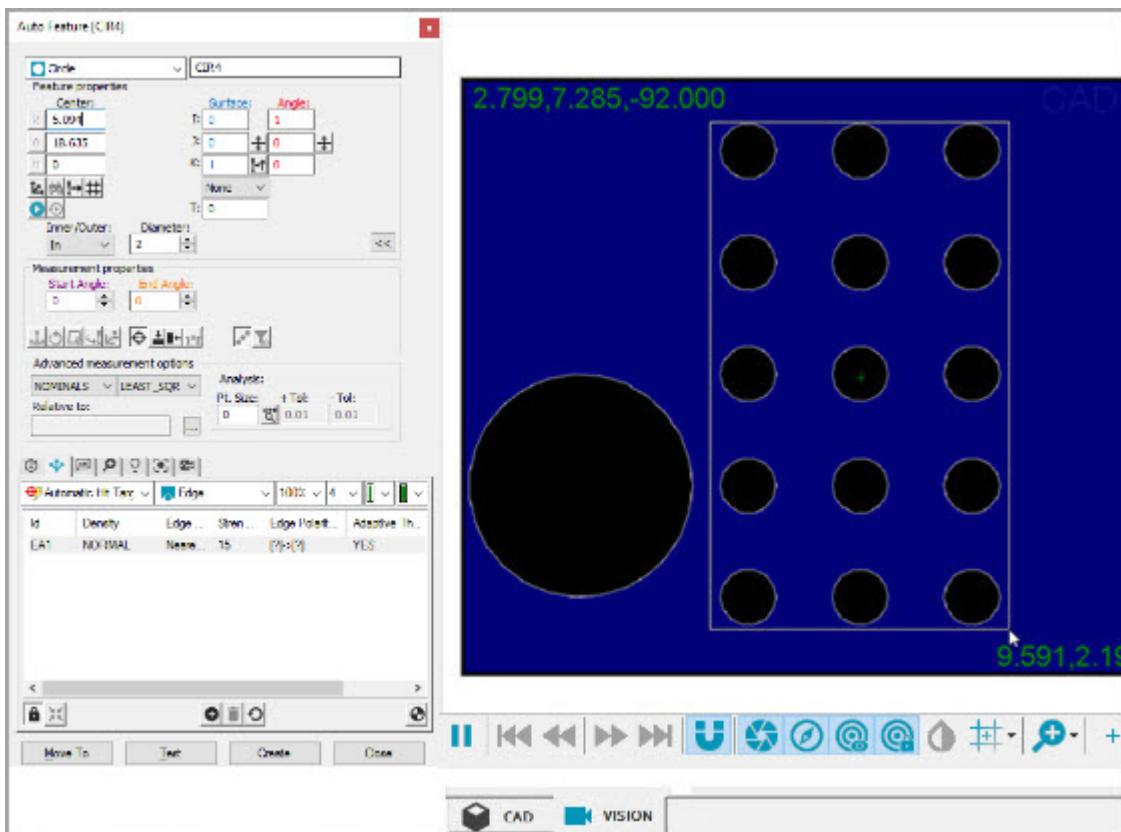
框选创建自动特征

通过框选择 **Vision** 选项卡内图像中所需的特征，可为上述支持的特征类型轻松参见多个自动特征：

- 自动直线
- 自动圆

操作如下：

1. 从自动功能工具栏（**视图 | 工具栏 | 自动功能**）中单击所需特征（圆形或线条），以访问相应的**自动特征**对话框。您也可以选择**插入 | 特征 | 自动 | 直线或圆形**菜单项。
2. 单击并拖动方框至零件图像中所需的特征周围。



框选圆特征示例

3. 松开按钮后，PC-DMIS 会自动为所绘方框内选择的自动特征类型检测并生成特征。

执行 Vision 测量例程的注释

当执行测量例程时，在采取多个步骤后，可以确定特征是在公差内（成功）还是超出公差（失败）。可以在执行模式选项对话框单击继续使特征通过，或单击跳过使特征失败。

- 如果您让一个特征通过，质心的可测量值将会设置为理论值。
- 若特征失败，质心的 MEAS 值被设为 THEO 值 + 测头向量方向（通常为 Z）上的 100 mm。特征将在“图形显示”窗口中浮动在零件上。但是，若在“图形显示”窗口中从下看，特征将显示为绘制正确。

因此，若特征位置上有一个尺寸，它是在公差之内还是超出公差将取决于是单击了**继续**还是**跳过**。

使用自动特征对话框修改已编设特征

要修改测量例程中的特征命令，请执行以下步骤：

1. 将光标放到“编辑”窗口中要编辑的特征上，并按 F9 访问其**自动特征对话框**。
2. 如果您有 DCC 机器，并且已经为一个真实的零件建立并运行了您的“第一个坐标系”，您可以在**自动特征对话框**单击**移动到**按钮，将视角 (FOV) 移动到特征的中心。该按钮只能用于开启 DCC 的机器。



若并未为测量例程创建“第一个坐标系”，请勿单击**移至**按钮。否则会导致工作台越出或者损坏正在测量的零件。请记住，PC-DMIS 首先需要了解工作台上的零件位置、方向和等级，以计算目标特征位置。请参见“建立坐标系”。

3. 切换到“图形显示”窗口中的 **Vision** 选项卡。
4. 确保灯能适当照明特征边缘。如需更改，可切换到测头工具箱上的**照明**选项卡，进行必要的调整。
5. 单击**自动特征对话框**中的**测试**按钮。PC-DMIS Vision 将向“编辑”窗口插入一个临时测试特征并执行此特征。
6. 在 **Vision** 选项卡中检查检测到的点。这些点表示 PC-DMIS 拟合几何形状所采用的原始测点。若有异常值要拒绝，可使用测头工具箱上的**测点目标**选项卡，并对**滤器参数设置**进行更改。若所检测的点不在您预期的位置，可继续下一步。
7. 访问“预览”窗口（**视图 | 其他窗口 | 预览**）确保在测试中正确测量特征。
8. 如果测试数据看起来不正确，下面的建议有助于修正该问题：

- 如果大部分功能看起来是正确的，但是一个区域返回不正确的点，则在该区域中插入新的目标。设置不同的参数（照明、边缘检测、过滤器等），直到功能区域也能正确测量。
 - 单击测头工具箱的**触测目标**选项卡，在此目标区域插入一个新目标。请参见“测头工具箱：触测目标选项卡”。
 - 单击测头工具箱的**触测目标**选项卡，调整目标参数。请参见“测头工具箱：触测目标选项卡”。
 - 单击测头工具箱的**照明**选项卡，调整照明设置。参见“机器选项：照明选项卡”。更改后的照明设置将应用到**测尖目标**选项卡中当前选定的目标。若测量机支持，也可使用所附的悬架设置亮度。
9. 进行所建议的更改后，再次单击**测试**按钮测试目标的结果。若对目标结果感到满意，可继续下一步。
10. 根据需要在对话框上调整该选项。
11. 单击**自动特征**对话框上的**确定**按钮，更新特征设置。



上面所示的**自动特征**对话框是此对话框的扩展版本。单击 **<<** 按钮，查看此对话框的缩减版。



修改脱机测量例程中的特征命令与修改联机测量例程十分相似。唯一的区别在于脱机模式下没有外部悬架。在 **CAD** 选项卡中用鼠标右键拖动可模拟工作台移动。

大特征测量模式

您可以添加了在 CAD 视图和实时视图中定位和测量大自动特征的功能。通过“实时视图”进行编程时，测量策略允许使用“实时测量”功能。

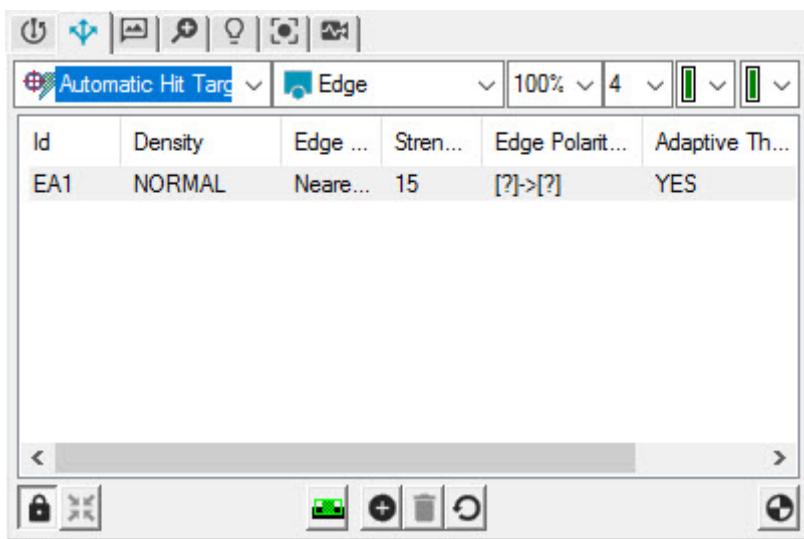
使用大特征目标模式

“CAD 视图”和“实时视图”中存在大特征的目标模式，并显示以下警告：

- 它当前仅适用于直线特征
- 它仅适用于示教模式

要使用大特征的目标模式，请执行以下操作：

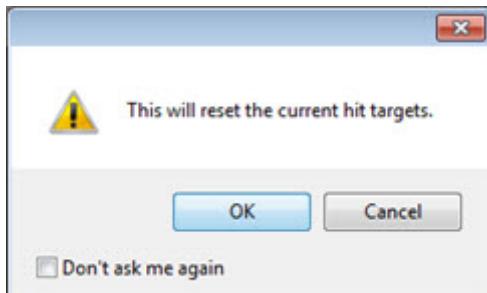
1. 单击沿直线特征的自动特征对话框的测头工具箱中触测目标选项卡的底部排列的大特征模式图标



大特征模式选项仅对自动触测目标类型可用。

关闭 PC-DMIS 时，按钮的状态将被保存。下次启动 PC-DMIS 时，按钮将处于与上次关闭 PC-DMIS 时的状态相同的状态（“开”或“关”）。

- 单击按钮以在“开”和“关”状态之间切换。每次切换按钮，都会显示**警告**对话框。



可通过**设置选项**对话框中的**常规**选项卡重置警告消息。有关详细信息，请参见 PC-DMIS Core 文档“：常规选项卡”一节中的“警告”主题。

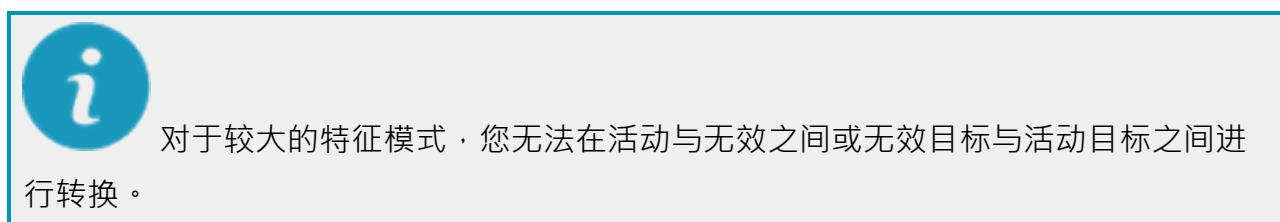
- 一旦将“大特征模式”按钮切换为“开”且开始特征定义：

- 插入新触测目标图标和右键菜单项将被禁用
- 删除触测目标图标和右键菜单将被禁用

- 触测目标测试图标和右键菜单将被禁用
- 目标特征范围图标和右键菜单将被禁用
- 设置目标特征范围活动目标图标和右键菜单将被禁用

使用“实时视图”中的大特征模式

一旦启用新测量策略，则可通过按几下鼠标来生成替代活动和无效目标。使用替代活动和无效目标可让您关注所感兴趣的方面。



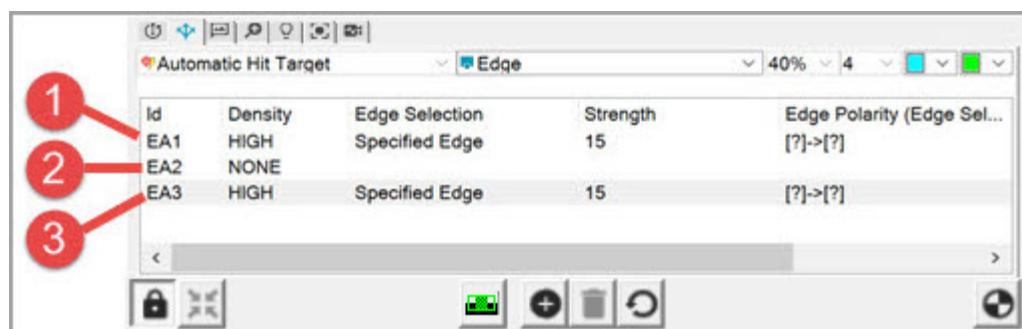
使用 Alt 键组合可删除测点。

以下示例显示四个采集的测点（定义遍布无效区域的直线特征）在“实时视图”中的结果。



“实时视图”窗口中替代活动和无效目标测点的示例

直线特征的自动特征对话框中的测头工具箱中对所生成的目标进行了定义。



测头工具箱中的测点结果

在上图中：

1 - 单击 1 和 2 定义的目标

2 - 单击 2 和 3 定义的目标

3 - 单击 3 和 4 定义的目标

由于生成了每个活动目标，将自动执行。

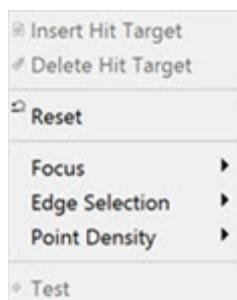


显示自动执行的结果的示例

如果定义活动目标的第二次单击位于当前视野 (FOV) 之外，则屏幕上将显示警告消息，警示您机器的移动情况。

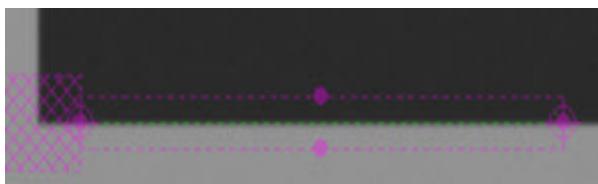
执行活动目标后，可编辑**目标宽度**、**棱边类型**、**棱边极性**、**焦点**和**过滤器**等参数。若对上述任一参数作出更改，将触发对上次活动目标的重新执行。

1. 右击 **Vision** 选项卡，显示弹出菜单。

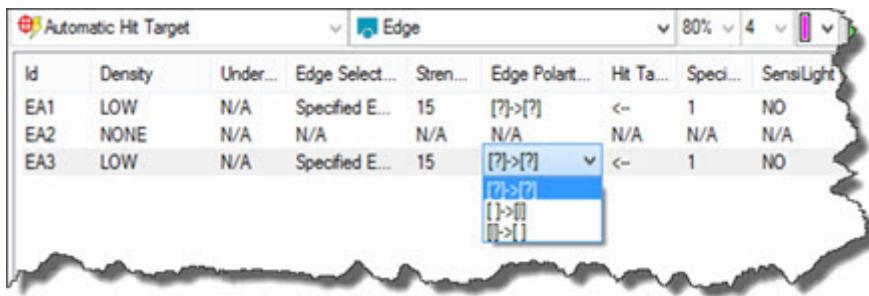


2. 单击**焦点**、**棱边选择**或**点密度**并根据需要选择相应菜单项对其进行编辑。单击**重置**，删除所有测点并清除所有目标。

3. 单击并拖动目标区域边界框上的任一句柄，根据需要调整目标区域的大小。



4. 单击每个**棱边极性**字段，根据需要更改设置。



对上次活动目标作出的更改导致重新启动自动执行。

如果出现执行错误，可编辑参数，确保测量顺利。清除执行错误后，可继续进行特征和目标定义。

通过双击或框选功能生成目标和特征在大特征模式下仍然可用。若执行上述任一动作，屏幕上将显示警告消息。

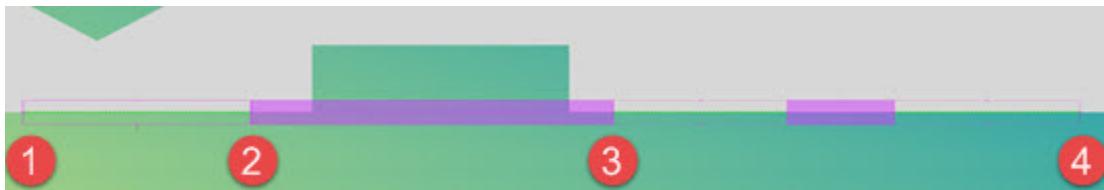
使用“CAD 视图”中的大特征模式

一旦启用新策略，则可通过在“CAD 视图”中单击几下鼠标来生成替代活动和无效目标。

该程序与“实时视图”程序基本相同，不同点如下：

- 自动执行不在目标生成时执行。
- 由于未自动执行，屏幕上将不显示警告（如果生成的目标位于视野 (FOV) 之外）。

以下示例显示四个采集的测点（定义遍布无效区域的直线特征）的“CAD 视图”窗口中的结果。



“CAD 视图”中替代活动和无效目标测点的示例



使用自动调谐执行



您可以选择通过禁用自动调整注册表项设置打开或关闭“自动调整”功能。如需了解详细信息，参见设置编辑器文档中的“禁用自动调整”主题。

按钮将计算机置于自动调谐执行模式。

要进入“自动调整”执行模式，从**编辑窗口**工具栏或从**文件**菜单，选择**自动调整** 。

自动调整执行可使您轻松地为目标光学测量机模拟测量例程命令的照明、放大倍率和图像处理参数。

在将测量例程从一个计算机移至另一个计算机或者已准备好在联机环境中执行脱机准备的测量例程时，应使用此模式。

在第一次采用联机模式运行脱机测量例程时，PC-DMIS Vision 将自动进入自动调整执行模式。这样是因为在脱机准备期间，PC-DMIS 所用的模拟照明可能与目标测量机上的实际照明不匹配。

总之，您在如下情况可以使用自动调整执行来执行以下任意一项测量例程：

- 将一个测量例程从一台机器移至另一台机器。
- 需要以联机模式执行脱机模式下准备的测量例程。
- 改变影响照明的硬件部件，诸如灯等。
- 光学仪器所在的房间照明情况改变了。
- 要在一次操作中更改许多特征的放大设置，而不是一个特征，一个特征进行。

您会发现不同硬件系统之间略有差异，即便同一个硬件系统，在不同的时间也会存有差异。自动调谐执行模式可解决这些问题。

自动调谐怎样工作

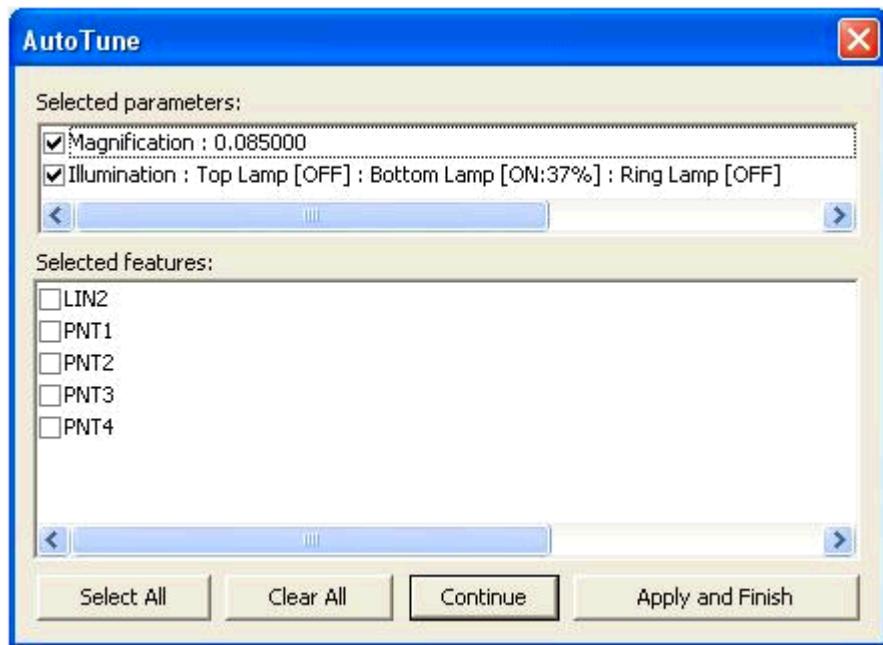
要进入“自动调整”执行模式，从**编辑窗口**工具栏或从**文件**菜单，选择**自动调整** 。



您可以选择通过禁用自动调整注册表项设置打开或关闭“自动调整”功能。如需了解详细信息，参见设置编辑器文档中的“禁用自动调整”主题。

在自动调整执行模式下执行测量例程时，PC-DMIS Vision 将带您逐步、逐特征执行测量例程。

PC-DMIS Vision 会对每个特征执行一次测试测量，然后显示该特征的**自动调谐**对话框。指示已更改的项目。



然后您可选择选项，对测量例程中后续的一个或多个特征应用一项或多项更改。

若满意这些特征并单击**继续**，PC-DMIS Vision 将测试下一个特征。如此往复，直至以自动调整执行模式执行整个测量例程。您还可以随时使用**应用并完成**按钮将更改应用至已选特征，并结束“自动调谐”执行顺序。

一旦在自动调整执行模式中完成测量例程的执行操作，即可返回至 PC-DMIS 的常规执行模式。

使用“出错”命令

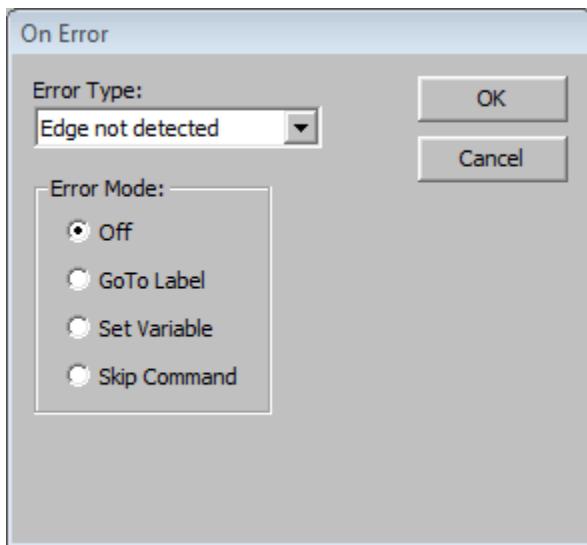
On Error 命令允许您在出现对焦或棱边检测错误时确定要采取的措施。在执行测量例程期间检测到错误时，执行指定操作。



必须在您的端口锁或 LMS 许可证上启用 **Vision** 选项才能使这些错误类型出现在对话框中。

使用出错命令：

1. 打开或创建测量例程。
2. 插入手动/DCC 模式命令，并将其设置为 DCC。
3. 选择插入 | 流程控制命令 | 出错菜单项添加一个出错命令。



在“出错”对话框中

4. 在错误类型中选择“棱边不检测”或“对焦不检测”。
5. 在错误模式中，选择要执行的操作：
 - 矫 - 不执行任何操作。
 - **GoTo 标签** - 将项目流程变更为定义的标签。
 - **设置变量**: 将变量的值设为 1。
 - **跳过命令** - 跳过当前命令，并移至测量例程中标记的下一条命令。

有关出错功能的更多信息，请参见 PC-DMIS 核心文档中“使用流程控制的分支”一章中的“错误分支”。

使用图像捕获命令

插入 | 特征 | 图像捕获菜单项插入一个**图像捕获命令**至编辑窗口。执行期间，PC-DMIS 将 Vision 测头移动至指定位置。随后它使用已通过的放大倍率和照明值，并捕获相机 **Vision** 选项卡的图像。它将该图像作为位图文件保存在指定的位置。

编辑窗口命令语法如下：

```
IMAGECAPTURE/<TheoX, TheoY, TheoZ>,n1
ILLUMINATION/Top Lamp [ON:60%] : Bottom Lamp [ON:69%] : Ring
Lamp [ON:59%{1110}]
FILENAME=s1
```

TheoX、**TheoY**、**TheoZ** 为机器移动至并捕捉图像的 X·Y·Z 坐标。

n1 为所需光学放大倍率数字值。

命令块的照明行包含命令插入时灯泡的只读照明信息。当前，不可以直接在编辑窗口更改该信息任何内容。照明设置必须在测头工具框提前定义，或者在插入命令前手动控制（可用时）。

具体来说，照明行说明了灯为开还是关，和每个灯的光强度。因为环形灯由 4 个分别的灯组成，括号中的 4 个数字说明了这些灯中每个的开/关状态。如果它们的强度水平不同，命令只显示最高值。

s1 为一个字符串值，提供了捕获位图图像的文件路径和名称。

一个完成的命令将像如下：

```
IMAGECAPTURE/<10.825,0.714,-95.008>,1.863
```

```
ILLUMINATION/Top Lamp [ON:60%] : Bottom Lamp [ON:69%] : Ring  
Lamp [ON:59%{1110}]  
FILENAME=D:\Images\ImageCapture_4.bmp
```

该命令当前没有关联的对话框，所以需要在编辑窗口或通过创建新命令来更改参数。

使用一个 uEye 相机来创建多“虚拟”相机

PC-DMIS Vision 支持 IDS uEye 相机。使用该种相机可以定义多相机配置，PC-DMIS 将其看做虚拟相机。该功能的一个可能用途为创建一个完整视场和一个放大视图。这将使用一个相机和光学硬件结构来仿真双相机/双光学硬件配置。

可以确定多达 9 个 UEye INI 文件，用于创建所需虚拟相机的配置。

框架捕获器配置文件名末端的数字之前若有下划线，则表示使用了多个相机配置。此数字指定相机配置数量以及要使用的相机配置文件。例如，若 INI 文件名为 c:\IDS_2.ini，PC-DMIS 会使用配置文件 c:\IDS_1.ini 和 c:\IDS_2.ini 创建两个虚拟相机。

在 PC-DMIS 中定义测尖时，可指定要使用哪个虚拟相机，如指定多个实体相机一样，选择 **测头工具** 对话框中所指定测尖的**编辑**按钮即可。

附录 A：PC-DMIS Vision 常见问题解决

使用常见问题指南查找 PC-DMIS Vision 问题的解决方案。

问题：活动视图中无图像

- 确保 Frame Grabber 的驱动已经安装。

问题：DCC 机器不移动

- 请检查机器接口设置对话框中移动选项卡的最大速度设置。

问题：点监测耗费很长的时间

当为自动触测目标使用**匹配边缘**选择类型时，图像检测可能会耗费大量的时间。请使用以下方法加速检测：

- 减少扫描公差（目标带的宽度）。通过较窄的带，PC-DMIS Vision 只需要评估较少的“边缘”即可找到正确的对象。
- 改变照明。您也许有许多曲面材质，可以为**匹配边缘**算法提供更多的帮助。使用背灯测量特征（对孔经常采用的方法）。关闭顶灯，打开背灯。
- 在过滤器参数设置中使用清洁过滤器可以从图像中删除小的污垢和较弱的边缘。
- 如果上一个步骤不起作用，请使用如下的一种检测方法。**匹配边缘**是正确查找边缘的最可靠方法，但对处理器非常敏感。在某些特定的边缘上，请尝试使用**特定边缘**，方向是从内到外的。

问题：点监测在有较强表面纹理的零件上找到的点有误。

- 在过滤器参数设置中使用**清洁过滤器**可以从图像中删除小的污垢和较弱的边缘。
- 如果可能，使用底灯源，而且不要有顶灯。

问题：点监测在有轻微渐变/阴影的零件上找到的边缘点有误。

- 在过滤器参数设置中使用**清洁过滤器**可以从图像中删除小的污垢和较弱的边缘。

问题：焦距不准

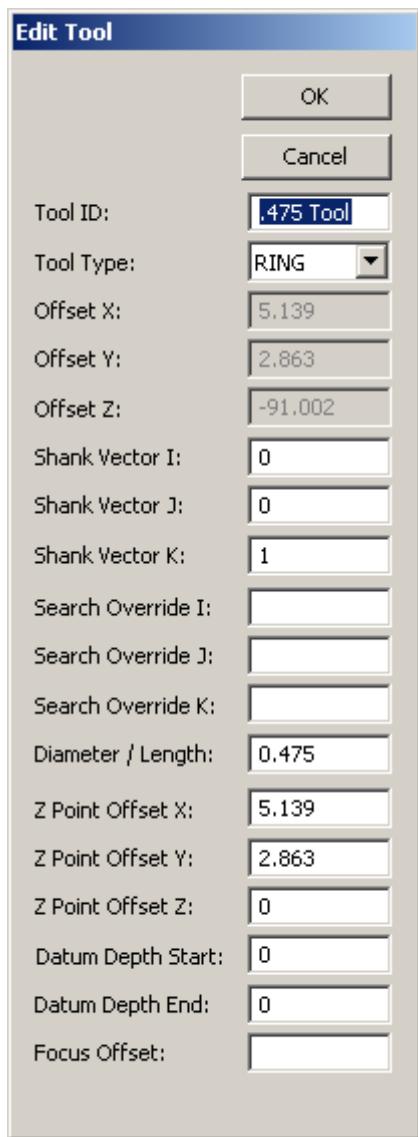
- 对焦操作（手工和自动）必须要在可能的最高放大情况下完成。
- 尽可能使用自动控制模式。如果使用完全控制，较慢的速度可以得到更多的数据收集，改进精确性。
- 设置照明尽可能在表面/边缘提供高的对比度。

问题：手工对焦重复性差

- 当转移工作台时，以缓慢而且稳定的速度瞄准。
 - 如果对焦时间允许，您以前移和后移焦点（得到图像的多个最高点）。见“焦点图像”主题。
-

附录 B：增加环形工具

PC-DMIS Vision 支持使用环形工具校验测头偏移。环形工具用于 Vision 和多感应器测量机。更多信息可以看“校验测头偏移”主题。



添加工具对话框 - 环形工具

指定如下环形工具值：

- **工具 ID**：提供环形工具的描述性名称。
- **工具类型**：选中环形。
- **轴向量 IJK**：指明环形工具的矢量。
- **搜索覆盖 IJK**：当你选择测头功能对话框中的**用户定义校验顺序**复选框时，你可以指定一个矢量来使得 PC-DMIS 最有效地顺序校验所有的测尖。
- **直径**：提供环规孔或口的直径。

- **Z 点偏移 X**：指定到口的顶部中心的 Z 值测量点的 X 偏移。
- **Z 点偏移 Y**：指定到口的顶部中心的 Z 值测量点的 Y 偏移。
- **Z 点偏移 Z**：指定到口的顶部中心的 Z 值测量点的 Z 偏移。
- **基准深度开始**：内柱体是基准时，指明到口的最小深度。
- **基准深度结束**：内柱体是基准时，指明到口的最大深度。
- **对焦偏移**：提供在 Z 上从表面的顶部到口圆焦点的高度。

术语表

C

CCD: 电荷耦合元件 - 该设备是用于数码相机两种主要图像传感器中的一种。

CWS: 色差白光传感器

F

FOV: 视场

H

HSI: 硬件接口

M

MSI: 多传感器接口

N

NA: 数值孔径 (NA), 用于测量影像装置的聚光能力。NA 是测量高衍射成像光束被物体捕获的数目。允许进入目标镜头的倾斜光束的数量越多，成像越高清。

R

ROI: 目标区域-目标在视场里被分为很多个区域。每个目标区域将被分别探测。

等

等焦: 在焦距变化的全范围内聚焦都是连续清晰的。

跟

跟踪仪: 特征的可见用户接口，这个接口用于控制圆的大小，起始角，终止角和方向。

基

基点: 引用点。例如，如果 CAD 文件是一个电路板，这些基准引用了焊接的位置。这些引用可能并不存在于 CAD 文件。

目

目标: 用于被测特征的点触测的单独区域。

强

强度圆: 该圆位于顶灯、底灯或环灯分段的中部，显示了该灯当前的强度。

视

视场: FOV 代表了从视频摄像机中看到的视图。在活动视图中，FOV 包括所有可见物。

在 CAD 视图中，PC-DMIS Vision 用图形图像上的绿色矩形代表 FOV。

同

同心性: 在焦距变化的全范围内 XY 的光学焦距中心都在视场框的中心

图

图片运动模糊: 由于图片刷新速率跟不上移动速度时，图像出现突变的模糊。

坐

坐标测量机接口: 标准 CMM 接口，例如 LEITZ.DLL

索引

2

参数 82

2D 轮廓 225

点测量 87

2D 轮廓度离群过滤器 109

H

B

Hexagon 演示零件 57

Blob 226

P

C

PC-DMIS Vision 1, 173, 176

CAD 视图 56, 235, 239

安装 5

大特征测量模式 235

Q

大特征模式 235, 239

QuickMeasure 55

同时查看活动视图 123

U

更新显示 171

UEye 245

使用大特征模式 239

V

Vision 测头文件 7

CMM-V 测头偏移 37

Vision 测头校验 13

Copyright and Legal Information 3

光学中心 16

CWS 78, 80, 82, 85, 87

视场 18

扫描测量 85

测头偏置 30

曲面点命令模式文本 89

照明 26

曲面点摘要模式 91

Vision 测尖

典型系统 80

编辑 8

单击点云定义曲面点 88

Vision 测量方法	173, 176, 181	了解 4
CAD 选择	181	目标模式 235
Vision 圆目标示例	35	边缘质量 3
Vision 量规	142	六划
三划		机器接口设置 43
工具栏	55	光学比较目标 113
QuickMeasure	55	光学测尖 98
大特征模式	235, 237	同时查看 Cad 视图和活动视图 123
目标模式	235	自动边界密度 54
在	237	自动快门 66
四划		自动特征 173, 176, 226
开始	5	Blob 226
元素定位器选项卡	121	新建 202
元素测量	173	影像开口槽 217
支持硬件配置	1	影像方槽 215
手工触测目标特征参数	104	影像边缘点 205
聚焦参数设置	115	影像曲面点 203
手动测量元素	162	影像多边形 219
手腕选项卡	50	影像轮廓 2D 221
五划		影像线 207
可用参数设置	101	影像圆 209
目标		

影像圆槽 213	典型系统 80
影像椭圆 211	单击点云定义曲面点 88
自动特征对话框 190, 233	参数 82
字段定义 197	点测量 87
命令按钮 197	七划
修改已编设特征 233	运动控制器通讯选项卡 51
测量属性区域 194	运行选项卡 47
特征属性区域 191	时间间隔 46
高级测量选项区域 195	坐标系
自动特征推测模式 187	CAD 视图 161
自动调谐 240, 241	CAD 活动视图 172
自动触测目标特征参数 105	手动 156, 163
边缘参数设置 105	自动 160, 170
过滤器参数设置 109	活动视图 154
聚焦参数设置 115	新建 153
行程限制 48	坐标测量机选项 43
多次捕获 66	手腕选项卡 50
色差白光传感器 78, 80, 82, 85, 87	运动控制器通讯选项卡 51
扫描测量 85	运行选项卡 47
曲面点命令模式文本 89	修改 12
曲面点摘要模式 91	调试选项卡 52

常规标签	44	放大倍率, 更改	123
照明选项卡	49	放大倍率选项卡	122
照明通讯选项卡	51	沿相机矢量方向焦点	54
系统回家	6	空间补偿	48
快速特征	173, 176	参数设置	101
附录 A	245	九划	
附录 B	247	帧捕获器	12
八划		修改机器选项	12
环形工具		测头工具栏	93
添加	247	元素定位器选项卡	121
环形光	128	诊断选项卡	141
活动视图覆盖图	73	放大倍率选项卡	122
构造基准	165	测头定位选项卡	94
转接测头校验	30, 37	量规选项卡	135
测尖和工具的关系	38	照明选项卡	125
接触测头偏移	37	触测目标选项卡	99
图像捕获	244	聚焦选项卡	130
使用	239	测头文件	7
使用 CWS 传感器的点测量	87	测头定义	40
使用出错命令	242	测头定位选项卡	94
放大倍率	3	测尖和工具的关系	38
		测量元素	173

- CAD 选择方法 181
支持元素所需点击数 184
目标选择方法 183
测量方法 181
CAD 选择方法 181
目标选择方法 183
测量规则 2
测量例程执行 232
测量属性区域 194
活动视图 58, 66, 235
大特征测量模式 235
大特征模式 235, 237
同时查看 Cad 视图 123
设置 66
快捷菜单 74
使用大特征模式 237
屏幕元素 60
控制 63
照明叠加 73
活动控制器设置 45
十划
框选特征。 231
校验 11
光学中心 16
视场 18
测头偏置 30
照明 26
校验文件 5
圆规 66
特征属性区域 191
特征模式 235, 239
大 235, 239
高级测量选项区域 195
调试选项卡 52
十一划
推测模式 187
接触测头偏移 37
控制器信息 45
基准特征
手动测量元素 154
自动测量元素 164
重新测量基准元素 157
测量 167

- 常规标签 44
十二划
最高速度框 48
量规 142
十字标线 145
使用测头读出窗口 143
放射图 151
栅格 152
矩形 148
圆 146
量角器 149
量规选项卡 135
大小设定 136
支持类型 137
图标 139
参数 137
移动 136
旋转 136
量规触测目标特征参数 103
聚焦参数设置 115
编程 属性 66
- 十三划
禁用影像加载测头对话框 54
频谱图 77
频谱图选项卡 77
照明 2
照明快速设置
删除 127
选择 126
保存 126
照明选项卡 49
照明校验覆盖 130
照明值 127
更改 127
环形光 128
校验强行通过 130
照明通讯选项卡 51
简介 1
触测术语 191
触测目标 99
快捷键菜单 116
图标 117

测量特征 102	十五划
触测目标选项卡 99	影像快速特征 173, 176
解决 PC-DMIS Vision 问题 245	影像测头需要考虑的事项 40
十四划	十六划
聚焦选项卡 130	激活回零复选框 47
图表 132	十八划
图标 133	覆盖图属性 66
参数 131	

