

# Manual do PC-DMIS Portable

---

Para a versão 2024,1



Gerado em January 23, 2024

Hexagon Manufacturing Intelligence



# Direitos autorais e Licenciamento

Essa documentação está sujeita a direitos autorais. Para mais informações, veja "Direitos autorais, marcas comerciais e informações legais" na mesma pasta dessa documentação.



# Índice

PC-DMIS Portable.....	1
PC-DMIS Portable: Introdução.....	1
Interface do Portable alternável.....	2
Licenças móveis.....	4
Instalação do Portable.....	4
Portable no tempo de execução.....	5
Opção de menu Configurar a interface do Portable.....	6
Informação sobre a interface do Portable para aplicativos e vendas.....	9
Como iniciar o PC-DMIS Portable.....	9
Sobre realce de elementos.....	10
PC-DMIS Portable: Interface do usuário.....	14
Exibição da articulação do braço portátil da Hexagon (RA8).....	17
Uso da barra de ferramentas do Portable.....	25
Janela Edição.....	51
Interface Quick Start.....	52
Barra de Status.....	53
Janela Status.....	54
Leituras da sonda.....	54
Observação sobre carregamento de sondas durante a execução do Portable.....	55
Configuração de Interfaces do Portable.....	55
Interface de rastreamento Leica.....	56
Interface de Braço Faro.....	67

Interface de rastreamento SMX.....	69
Interface Estação Total .....	76
Funcionalidades comuns do Portable .....	82
Importação de Dados Nominais .....	83
Compensação do sensor .....	83
Uso de sondas rígidas (de contato).....	86
Opções do acionador do sensor .....	88
Conversão de toques em pontos.....	96
Modo ponto de borda.....	96
Uso de um braço portátil Romer.....	98
Braço portátil Romer/RomerRDS: introdução .....	98
Introdução: braço portátil Romer .....	99
Configuração de um Sensor de Contorno Perceptron .....	110
Calibrar um Sensor Rígido Romer.....	116
Calibração do Sensor Perceptron.....	117
Uso dos Botões do Braço Romer .....	124
Uso do Sensor a Laser Romer .....	132
Uso da câmera integrada RomerRDS .....	134
Uso de um rastreador a laser Leica .....	136
Introdução Rastreador a laser Leica.....	137
Introdução: rastreador Leica .....	138
Interface de usuário Leica.....	143
Uso dos Utilitários Leica .....	161

Uso do Modo Auto-Inspeccionar .....	169
Usando Mover Elemento (Mover Para / Apontar Para).....	171
Uso das Sondas Leica .....	175
Construção de pontos para dispositivos de pontos ocultos .....	190
Usado uma Estação Total .....	191
Introdução da Estação Total .....	191
Interface de Usuário Estação Total .....	192
Compensação predefinida .....	198
Usando Mover Elemento (Mover Para / Apontar Para).....	201
Localizar um Refletor .....	205
Uso de um Sistema MoveInspect.....	206
Introdução ao MoveInspect.....	206
Interface do Usuário MoveInspect.....	207
Trabalho com a Sonda MI.....	209
Medição com a Sonda MI .....	212
Varredura contínua com a sonda MI .....	213
Criação de alinhamentos.....	215
Alinhamentos de Quick Start .....	215
Alinhamento de 6 pontos .....	218
Alinhamento do melhor ajuste do ponto nominal .....	219
Execução de uma operação de salto por cima .....	221
Uso de Alinhamentos em Pacote .....	227
Medição de elementos .....	239

Interface de Quick Start para rastreadores.....	240
Uma Observação sobre Slots Quadrados .....	240
Uma observação sobre o Tipo de espessura: Nenhuma .....	241
Criação de elementos de círculo "Ponto único" .....	241
Criação de Elementos de Slot Medidos de "Dois Pontos" .....	245
Varredura de sonda rígida portátil.....	248
Regras para varreduras manuais .....	249
Varredura de toques de amostra do elemento automático .....	250
Execução de varredura manual de distância fixa.....	251
Execução de varredura manual de distância / tempo fixo.....	253
Execução de varredura manual tempo fixo .....	255
Execução de varredura manual do eixo do carro.....	257
Execução de varredura manual de seção múltipla.....	259
Realizando uma varredura manual de forma livre.....	261
Varredura da sonda a laser portátil .....	263
Criar uma varredura manual .....	263
Zoom automático e Rotação automática .....	264
Configuração de opções da sonda Leica T-Scan.....	266
Interface do rastreador ATS600 .....	268
Caixa de diálogo Varredura de área, menu e opções da barra de ferramentas ...	269
Como usar a sonda de esfera.....	273
Execução de uma varredura de área .....	274
Execução de uma varredura de anel.....	279

Execução de varredura de linha .....	281
Modos de varredura contínua para AT403, AT500 e AT9x0 .....	286
Apêndice A: Braço portátil Faro.....	289
Opções de caixa de diálogo disponíveis .....	290
Procedimento de Calibração Faro .....	291
Apêndice B: Rastreador SMX.....	292
Usar a Janela Fechamento.....	294
Realizando verificações operacionais .....	294
Apêndice C: Resolução de problemas de sistemas Portable .....	294
Tempo muito longo de processamento do mapa de cores .....	295
Mensagem de erro: Tentativa de acessar um arquivo sem nome excedeu o tempo. .....	301
Mensagem de erro - Inicialização: Esperando a câmera .....	302
Mensagem de erro: o interfac.dll não foi carregado .....	302
Mensagem de erro: A máquina não está respondendo .....	304
Mensagem de erro - Falha na inicialização da placa mãe .....	304
Como criar um arquivo de suporte para os rastreadores AT9x0 e AT40x.....	305
Problemas de firmware do Leica AT9x0.....	306
Problemas de bateria do rastreador Leica AT9x0 Laser.....	306
Dicas para resolução de problemas do RDS .....	306
O braço ROMER não foi capaz de se conectar à porta LAN .....	308
Nenhum dado coletado pelo T-Scan .....	309
Glossário .....	311
Índice alfabético .....	313



# PC-DMIS Portable

---

## PC-DMIS Portable: Introdução

Esta documentação aborda como utilizar o PC-DMIS Portable para medir elementos em uma peça com o dispositivo de medição portátil. Os dispositivos portáteis são operados manualmente na medição de máquinas que são relativamente fáceis de mover para novos locais devido ao seu tamanho e desenho. Às vezes, são chamados de "máquinas manuais" ou "máquinas de sonda rígida" porque não podem ser executados no modo DCC, nem possuem um mecanismo acionado por toque para registrar pontos de sondagem ou "toques".

### Configurações de hardware suportadas

- Braços Romer - braços absolutos Romer ou Hexagon (RA7 e RA8).
- Rastreadores a laser Leica - Consulte o tópico "Rastreador a laser Leica: Introdução" para versões Leica suportadas.
- Braços Faro
- Rastreadores SMX
- Aicon MoveInspect XR8

Os principais tópicos desta documentação são:

- Interface do Portable alternável
- Como iniciar o PC-DMIS Portable
- Configurações recomendadas
- PC-DMIS Portable: Interface do usuário
- Configuração de Interfaces do Portable
- Funcionalidades comuns do Portable
- Uso de um braço portátil Romer
- Uso de um rastreador a laser Leica
- Usado uma Estação Total
- Uso de um Sistema MoveInspect
- Criação de alinhamentos
- Medição de elementos
- Varredura de sonda rígida portátil
- Varredura da sonda a laser portátil
- Interface do rastreador ATS600
- Modos de varredura contínua para AT403 e AT9x0
- Apêndice A: Braço portátil Faro

- Apêndice B: Rastreador SMX
- Apêndice C: Resolução de problemas de sistemas Portable

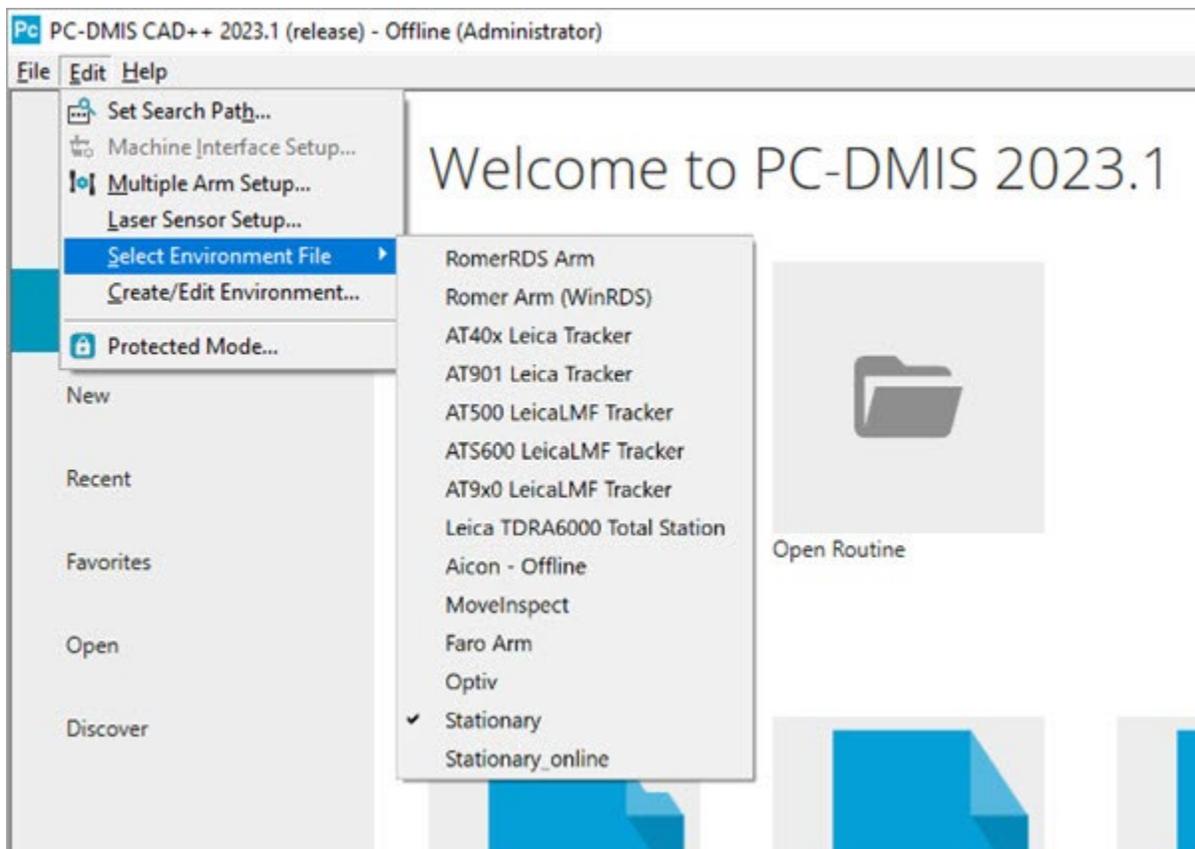
Consulte a documentação do PC-DMIS Core se encontrar algo no software que não é abordado aqui.

---

## Interface do Portable alternável

Com as versões 2019 R1 a 2022.2 do PC-DMIS, você podia selecionar em uma lista de dispositivos portáteis e conectar-se a um dispositivo compatível. Com tais versões do PC-DMIS, a seleção era feita a partir da opção de menu **Configurar a interface portátil**.

O modo como essa seleção é feita foi alterado com a introdução do Configurador de ambiente no PC-DMIS 2023.1. A partir dessa versão, você pode usar a opção de menu **Editar | Selecionar arquivo de ambiente**. Quando você clica nessa opção de menu, o PC-DMIS exibe uma lista de itens com base na licença.



Quando você seleciona um item na lista, o PC-DMIS é reiniciado e a interface trocada para a marcada na lista. Quando você seleciona um dispositivo portátil, ele se torna o dispositivo padrão até você alterá-lo. Você pode selecionar uma interface diferente toda

vez que inicializa o PC-DMIS. Para mais detalhes, consulte o tópico "Configurador de ambiente" na documentação do PC-DMIS Core.

Nas versões anteriores, o PC-DMIS trocava a interface dinamicamente, sem a necessidade de reiniciar o aplicativo. Contudo, isso criava problemas quando a troca era feita entre dispositivos portáteis e estacionários devido ao modo como o software lidava com os arquivos .dat. O PC-DMIS cria agora uma pasta que contém uma cópia dos arquivos .dat para cada dispositivo. Você pode encontrar tais arquivos nesta localização:

*C:\Usuários\*

Onde **<nome do usuário>** é o nome do usuário conectado ao computador que está executando o PC-DMIS e **<versão>** é a versão do aplicativo PC-DMIS.

Quando você troca de dispositivo, o PC-DMIS salva o arquivo .dat atual na devida pasta. O PC-DMIS então, ativa o novo dispositivo e aplica a ele o arquivo .dat referente. Isso garante que na troca de dispositivos, o software recupera os itens de menu e layouts de janela corretos específicos ao dispositivo. Contudo, isso requer que você reinicie o PC-DMIS toda vez que troca um dispositivo.

Você pode executar o PC-DMIS on-line ou off-line com a interface portátil.

O PC-DMIS suporta as seguintes interfaces portáteis:

- Braço RomerRDS
- Braço RomerRDS (WinRDS)



Se você executar a versão 4.3, ou uma anterior, do RDS, o PC-DMIS exibe uma mensagem de advertência dizendo que você não pode fazer a varredura com a versão instalada e que deve atualizar para uma versão mais nova para conseguir fazer uma varredura.

- Rastreador Leica AT40x
- Rastreador LeicaLMF AT500
- Rastreador LeicaLMF ATS600
- Rastreador LeicaLMF AT9x0
- Rastreador Leica AT901
- Estação Total Leica TDRA6000
- Aicon - Off-line
- MoveInspect
- Braço Faro

## Licenças móveis

**Novos usuários** - uma nova licença de interface PCD\_Interface.AllPortable está disponível e deve ser usada para todos os novos sistemas portáteis executando o PC-DMIS 2019 R1 ou superior.

A opção de licença permite que você selecione um dos dispositivos portáteis na lista e faça a conexão a qualquer dispositivo suportado. Quando você seleciona um dispositivo portátil, ele se torna o dispositivo padrão até você alterá-lo. Isto pode ser feito quando o PC-DMIS é inicializado. Para mais detalhes, consulte o tópico "Configurador de ambiente" na documentação do PC-DMIS Core.

**Usuários existentes** - Se você é usuário de um dispositivo portátil existente e está executando versões do PC-DMIS anteriores à 2019 R1, a sua licença somente pode ser executada em uma interface de máquina portátil específica (por exemplo, RomerRDS, LeicaLMF).

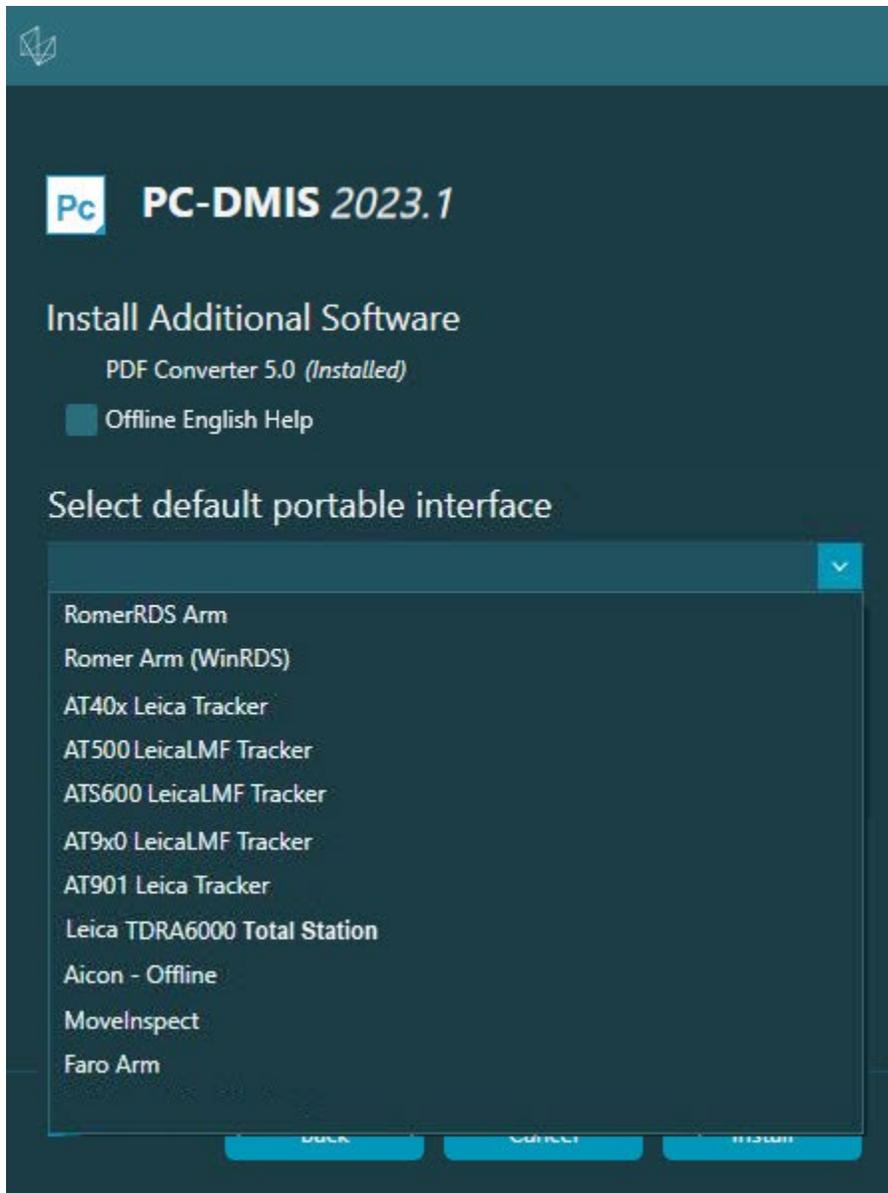
Depois da instalação do 2019 R1, a interface é automaticamente configurada para a interface portátil original. Você pode mudá-la no menu **Editar | Selecionar arquivo de ambiente**. Para fazer isso, você tem de ter um SMA válido.

Se você é um usuário existente, está autorizado a executar somente versões do PC-DMIS mais antigas do que a 2019 R1 com a interface do dispositivo que você comprou originalmente.

Se você tem um SMA válido pode enviar uma solicitação para que a opção "PCD\_Interface.AllPortable" seja adicionada à sua licença. Isto permite que você selecione o dispositivo padrão durante a instalação.

## Instalação do Portable

Durante a instalação, você pode selecionar o dispositivo portátil padrão se a licença contém o PCD\_Interface.AllPortable. Isso é especialmente útil se você tem somente uma máquina.



## Portable no tempo de execução

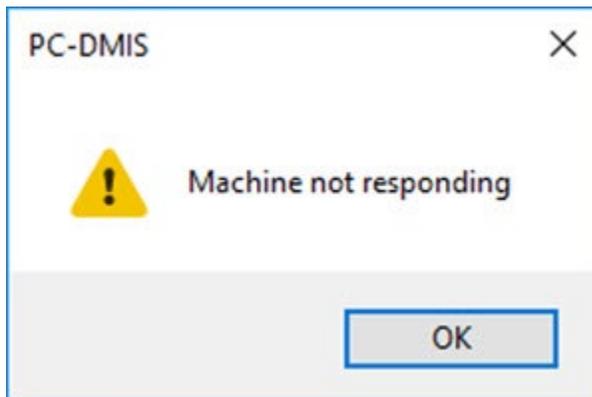
Quando você inicializa o PC-DMIS, ele é carregado e conectado dinamicamente ao dispositivo Portable padrão com base no ambiente padrão. Você pode configurar um ambiente para o dispositivo Portable e defini-lo para ser o ambiente padrão quando o PC-DMIS é iniciado. Isso também pode ser feito definindo-se o ambiente padrão com o devido dispositivo Portable durante a instalação (se você tem o PCD\_Interface.AllPortable) ou a partir da opção de menu **Editar | Selecionar arquivo de ambiente**. Você pode usar a opção de menu **Editar | Criar/Editar ambiente** para criar novos ambientes a serem carregados após o PC-DMIS ser iniciado. Para mais detalhes sobre criação, edição e configuração de ambientes padrão, consulte o tópico "Configurador de ambiente" na documentação do PC-DMIS Core.



É importante que você garanta que as configurações RDS e TCP/IP sejam corretas.

O PC-DMIS exibe o status da máquina na barra de status.

Se o PC-DMIS não consegue se conectar a um rastreador Leica (AT40x, AT500, ATS600, AT901 ou AT9x0), o software exibe uma mensagem na barra de status. Isso ocorre se a máquina não estiver ligada, por exemplo.



Se o PC-DMIS não conseguir se conectar à máquina, você pode trabalhar off-line.

Quando você se conecta a uma máquina on-line que tem um dispositivo de varredura RDS como a sonda ativa, o dispositivo de varredura é reconhecido automaticamente. Para mais detalhes, veja o tópico "Informações sobre a interface do Portable para aplicativos e vendas" na documentação do PC-DMIS Portable.



Se você executar a versão 4.3, ou uma anterior, do RDS, o PC-DMIS exibe uma mensagem de advertência dizendo que você não pode fazer a varredura com a versão instalada e que deve atualizar para uma versão mais nova para conseguir fazer uma varredura.

## Opção de menu Configurar a interface do Portable

Você pode selecionar ou comutar a interface portátil na inicialização.

Para fazer isso:

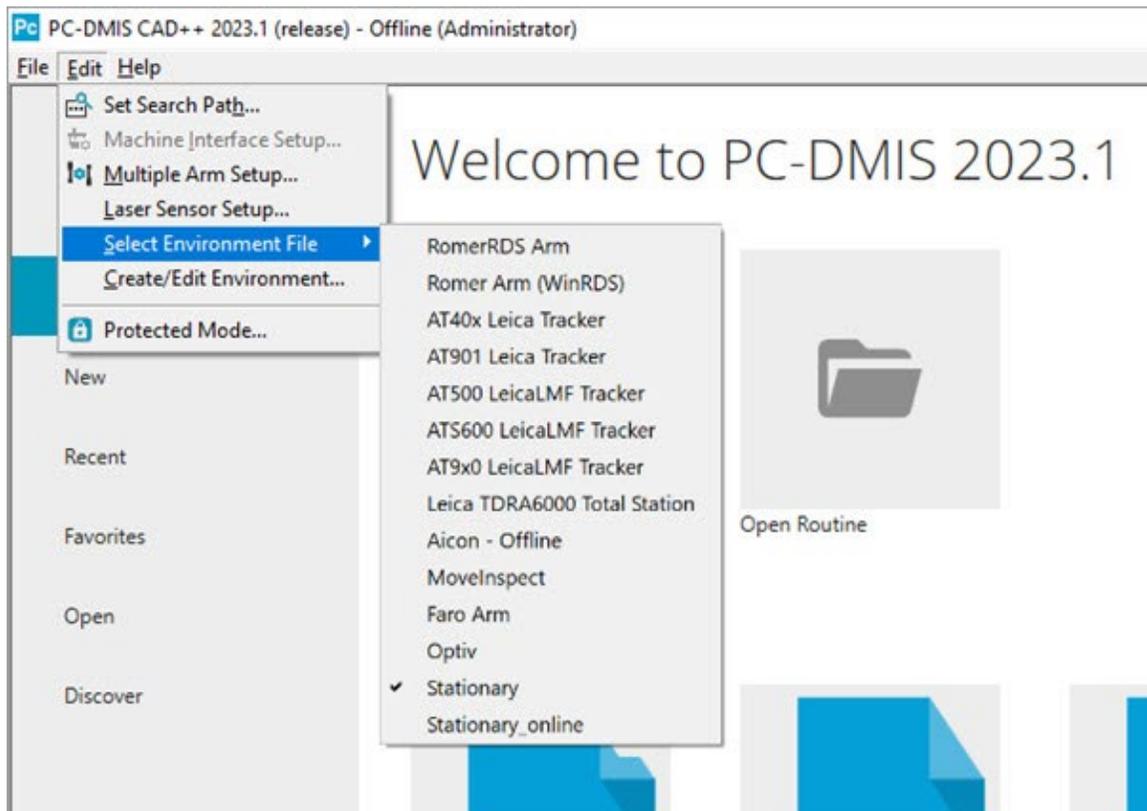
1. Inicialize o PC-DMIS, mas não abra uma rotina de medição.

2. Na tela de abertura do PC-DMIS, clique em **Editar | Selecionar arquivo de ambiente** no menu.
3. Selecione a interface portátil que você deseja que o PC-DMIS execute na lista de interfaces disponíveis. Uma marca de seleção identifica a interface portátil ativa.



Você pode desmarcar uma interface Portátil selecionada e executar o PC-DMIS sem uma interface portátil selecionada. Neste caso, o software usa o `interfac.dll` (se existir) na próxima vez que o PC-DMIS inicializar.

Quando você seleciona um dispositivo no menu **Selecionar arquivo de ambiente**, o software é reiniciado e a interface trocada.



Quando você seleciona uma interface portátil:

- A barra de status mostra a interface selecionada e o status da máquina.

```
Now connected to romerrds interface
[RDS]0:Instrument not connected
```

- As barras de ferramentas específicas para a interface selecionada estão disponíveis, mas não são exibidas automaticamente. Se trabalhar com várias interfaces portáteis, você pode definir um layout no PC-DMIS para cada tipo de interface portátil e, em seguida, salvá-los na barra de ferramentas **Layouts da janela**. Isto salva tempo por não ter de redefinir os componentes da tela do PC-DMIS sempre que muda as interfaces. Para detalhes sobre como configurar layouts de janela do PC-DMIS, consulte "Configuração da vista da tela" na documentação do PC-DMIS Core.



*A - LeicaLMF*

*B - varredura RomerRDS*

*C - Aicon off-line*

- Quando você abre uma rotina de medição com uma interface, mas a rotina foi criada com outra interface, o PC-DMIS não altera comandos específicos da máquina. Por exemplo, os parâmetros do rastreador são registrados para elementos medidos. O software não remove esses parâmetros quando você abre a rotina de medição com uma interface portátil diferente.

### O que esta opção de menu não faz

- Se você executar o PC-DMIS no modo off-line, o software não insere um comando de sonda. O PC-DMIS pode exibir a caixa de diálogo **Utilitários da sonda** e permitir que você selecione uma sonda.
- O PC-DMIS não verifica ou faz alterações às configurações do RDS e TCP/IP. Você é responsável por garantir que esse parâmetros de comunicação sejam corretos para a interface selecionada.

- Se você criar um programa com um tipo de dispositivo e executá-lo em outro tipo de dispositivo, o PC-DMIS não modifica o programa. Isso significa que você é responsável por alterar os comandos da sonda.
- Se a sua licença tem somente a opção PCD\_LaserInterface.All, você tem que adicionar o sinalizador do atalho aplicável ao tipo de sensor a laser do seu dispositivo. Para mais detalhes, veja "Configurações do software" na documentação do PC-DMIS Core.

Além disso, são registradas algumas informações adicionais para medições com rastreador. O PC-DMIS não remove essa informação se você executar um programa com um dispositivo diferente nem o PC-DMIS adicionará as informações se você executar um programa de outro dispositivo em um rastreador.

### *Tópicos relacionados:*

## Informação sobre a interface do Portable para aplicativos e vendas

Os Engenheiros de Aplicativos e Vendas da Hexagon normalmente têm licenças de demonstração com a opção Todas as Interfaces.

- Não é necessário adicionar a opção Todos os Portáteis à sua licença, pois somente permite que você selecione a interface portátil padrão durante a instalação.
- Você já não precisa mais copiar dlls de interface. Em vez disso, você pode selecionar ou mudar o dispositivo portátil no menu **Editar |Selecionar arquivo de ambiente** quando inicia o PC-DMIS.
- Quando você seleciona um dispositivo no menu **Editar |Selecionar arquivo de ambiente**, o PC-DMIS é fechado e depois reiniciado. Se a sua licença tem a opção PCD\_LaserInterface.All, você tem que adicionar o sinalizador do atalho aplicável ao tipo de sensor a laser do seu dispositivo. Para mais detalhes, consulte o tópico "Configurador de ambiente" na documentação do PC-DMIS Core.

### *Tópicos relacionados:*

---

## Como iniciar o PC-DMIS Portable

O PC-DMIS permite iniciar uma interface de usuário ligeiramente diferente quando você trabalha com dispositivos portáteis. A barra de ferramentas **Portátil** aparece com

ícones maiores de barra de ferramentas para melhorar a visibilidade de longe. Além disso, os itens de menu serão maiores do que os usados numa configuração padrão com base em CMM do PC-DMIS.

A interface portátil fica disponível se você possui uma licença para suportar um dispositivo portátil. Para detalhes sobre como alternar a interface portátil, consulte "Interface do Portátil alternável".

Você precisa criar um ou mais arquivos de configuração. Estes são arquivos XML criados a partir de um utilitário de configuração. Estes arquivos definem as configurações portáteis exatas que você deseja usar. Em seguida, usando a lista **Configurações** na **barra de ferramentas Configurações** da interface de usuário do PC-DMIS Portátil, escolha a configuração a carregar. Quando concluído, o PC-DMIS é reiniciado usando a configuração portátil definida. Por exemplo, você poderia definir dois arquivos de configuração diferentes para a mesma interface Leica e comutar entre eles conforme necessário.

---

## Sobre realce de elementos

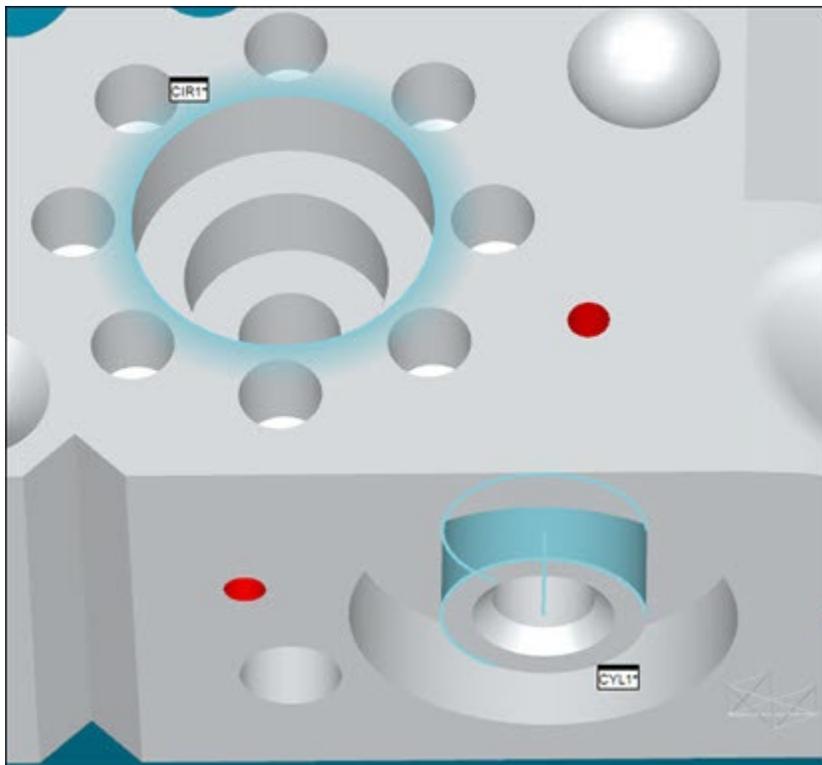
O PC-DMIS pode realçar elementos automáticos durante a criação e a execução de uma rotina. O PC-DMIS também pode ajustar a escala e rotacionar automaticamente de acordo com os elementos automáticos durante a execução na janela Exibição de gráficos. Essas capacidades proporcionam uma melhor experiência quando o usuário cria e executa uma rotina de medição com um dispositivo portátil.

### Realce de elementos durante a criação

Quando você cria um elemento automático, o PC-DMIS desenha em azul o contorno do elemento automático na janela Exibição de gráficos. O PC-DMIS também realça o elemento atual após você selecioná-lo na janela Edição.

- Se o elemento é bidimensional, como um círculo, o PC-DMIS dá ao contorno do elemento um brilho na cor de realce.
- Se o elemento tem uma superfície, como um cilindro, o PC-DMIS desenha a superfície na cor de realce, mas sem brilho.

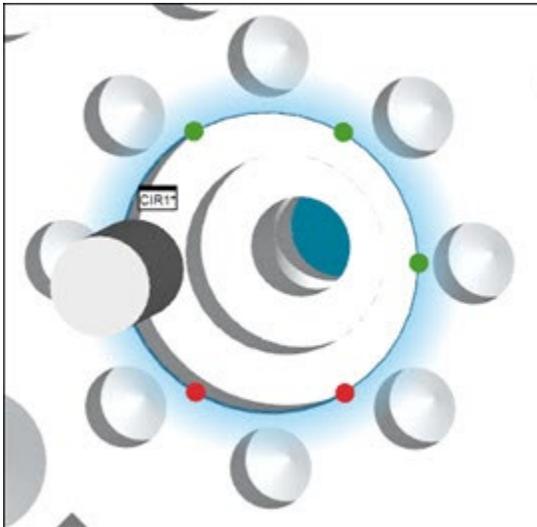
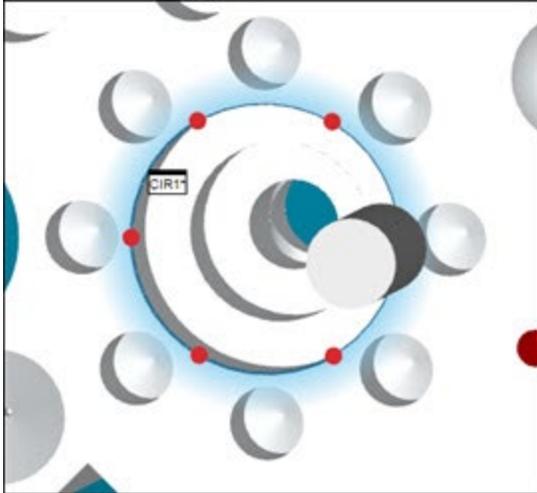
O exemplo abaixo mostra os dois elementos realçados (ou selecionados), um círculo na superfície superior e um cilindro na superfície frontal:



### Realce de elementos durante a execução

Após um comando de alinhamento, se você executa algum elemento manualmente, o PC-DMIS gira e aplica zoom na peça para mostrar o elemento em uma leve exibição isométrica. Ele também realça o elemento, e mostra como esferas vermelhas os pontos nominais esperados para medir o elemento. As esferas vermelhas o ajudam a saber a localização geral de onde fazer a sondagem dos pontos. Conforme você faz os toques com a sonda para medir os pontos esperados, essas esferas ficam verdes na janela Exibição de gráficos.

As imagens abaixo mostram o elemento círculo acima, com os pontos nominais em vermelho no início da execução. Estes ficam verdes conforme são medidos:



Para a rotação e o ajuste funcionarem, é necessário ter um alinhamento da peça antes de fazer a execução manual dos elementos.

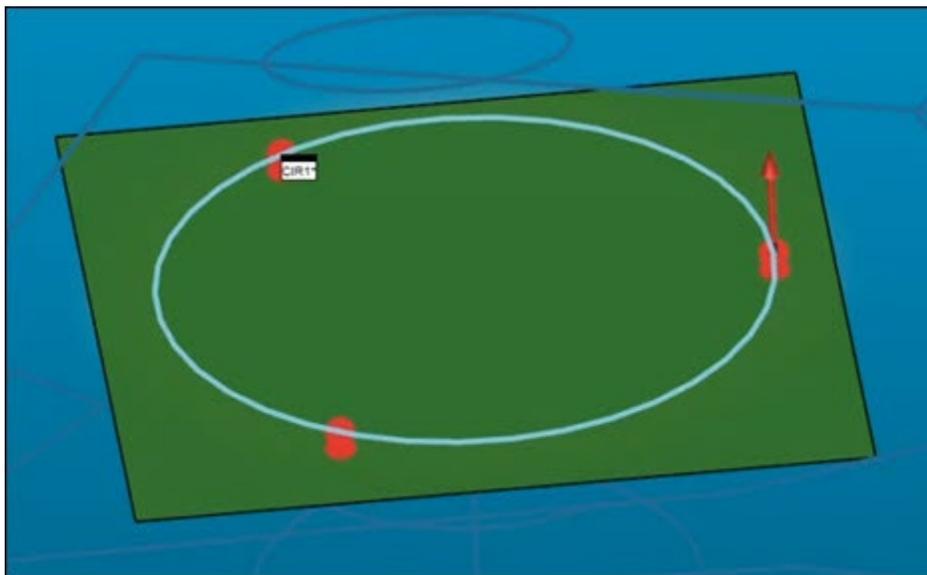
### Realce do acionador da sonda

Você pode configurar o PC-DMIS para fazer toques automaticamente quando a sonda passa por um plano ou move-se dentro de um raio de um elemento. Para configurar acionadores de sonda, veja "Opções de acionador de sonda".

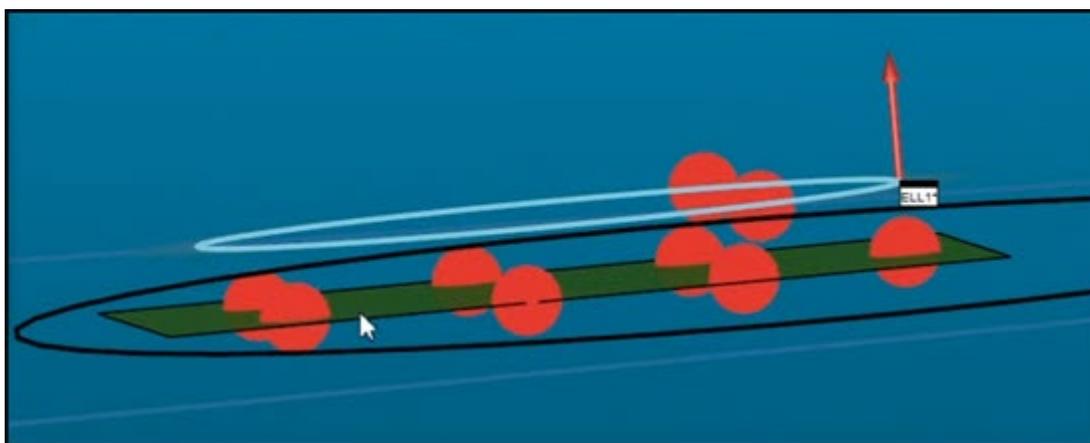
Quando a sua rotina de medição contém comandos de acionador, o PC-DMIS realça as áreas de tal acionador na janela Exibição de gráficos.

Por exemplo, suponha que você tenha na janela Edição um comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO](#) acima de um elemento círculo (CÍR1). Durante a execução, o

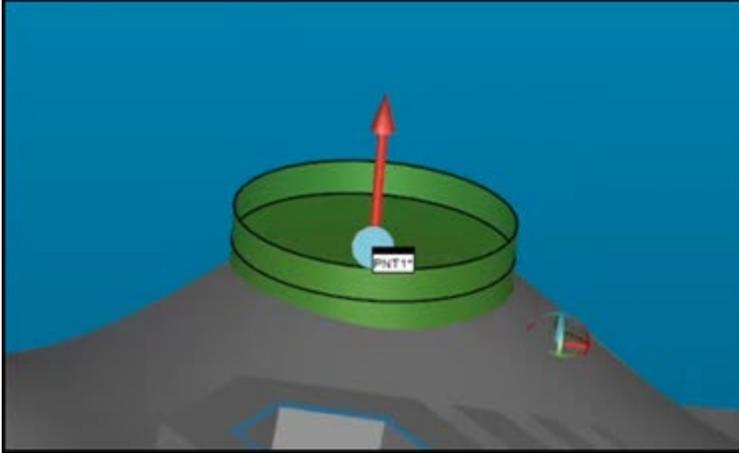
PC-DMIS realça em verde o plano do acionador, normalmente invisível, para que você possa ver onde ele está. Quando a sonda passa pelo plano, ela registra um toque:



Este é outro exemplo mostrando o plano do acionador da sonda para uma elipse. Note como o plano do acionador bissecciona os pontos nominais:



Este exemplo mostra a zona do acionador para um ponto de um comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#). Quando a sonda entra nessa zona, é registrado um toque:



Para ver as áreas do acionador, é necessário ter um alinhamento da peça antes de fazer a execução manual dos elementos.

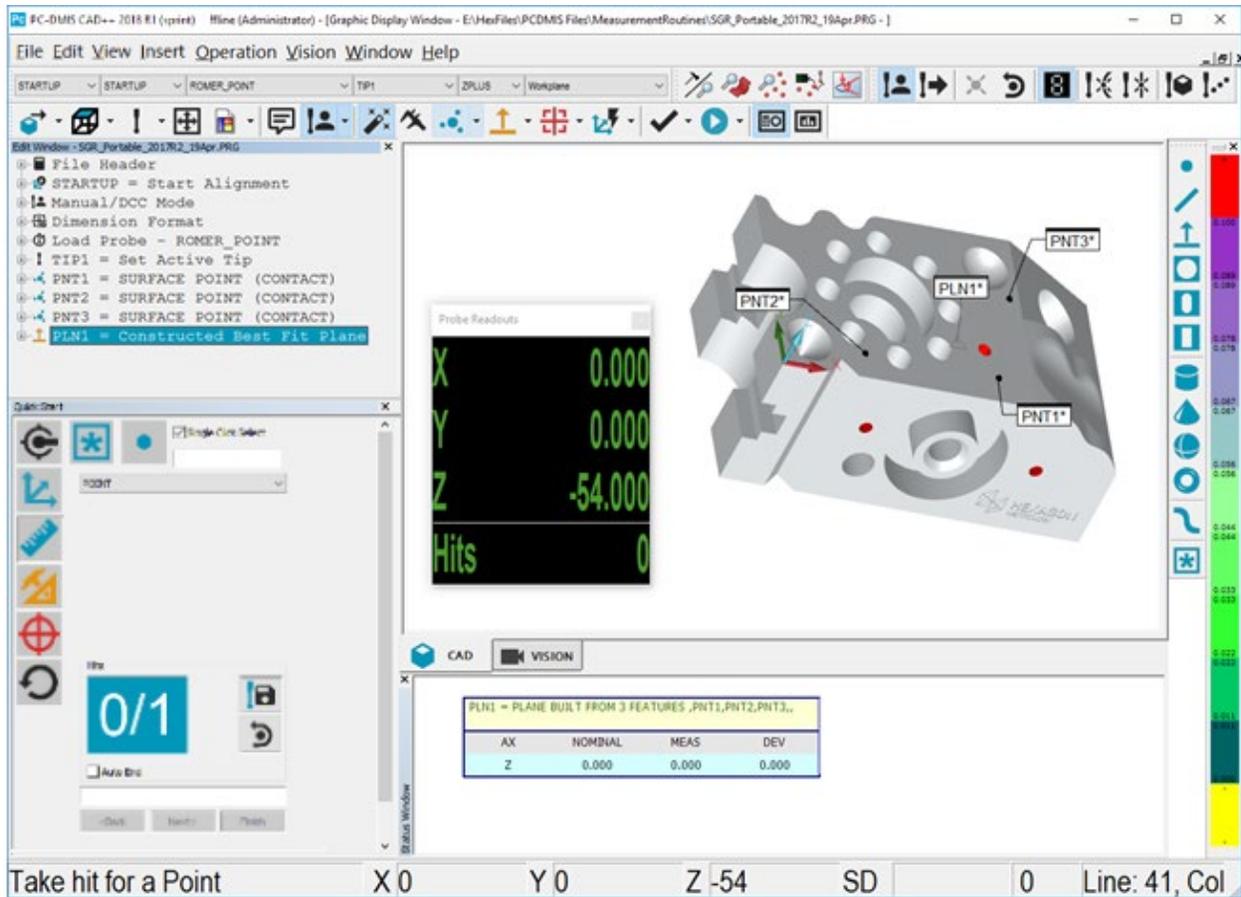
### Ajuste das configurações de usuário

Se o comportamento descrito acima não ocorre, verifique estas configurações:

1. Acesse a caixa de diálogo **Opções de configuração (Editar | Preferências | Configuração)**.
2. Na guia **Geral**, marque a caixa de seleção **Ajustar automaticamente a escala do elemento manual durante a execução**.
3. Clique em **OK** para salvar as alterações e fechar a caixa de diálogo.
4. Acesse a guia **Símbolos** na caixa de diálogo **Configuração de gráficos e CAD (Editar | Janela Exibição de gráficos | Exibição de símbolos)**.
5. Na área **Símbolo de ponto**, defina a lista para **Ponto de elemento**. Escolha **Esfera** também.
6. Na área **Atributos da esfera**, marque as caixas de seleção **Sombreada** e **Alta qualidade**.
7. Clique em **OK** para salvar as alterações e fechar a caixa de diálogo.

## PC-DMIS Portable: Interface do usuário

Alguns elementos da interface do usuário do PC-DMIS são particularmente úteis quando você usa dispositivos portáteis. A imagem abaixo mostra um exemplo de interface de usuário do Portable.



Exemplo de interface de usuário do Portable

Clique em uma área na imagem acima para exibir informações sobre tal seção da interface do usuário do Portable.

Os seguintes elementos da interface do usuário são discutidos em mais detalhes nesta documentação:

- Uso da barra de ferramentas do Portable
- Janela edição
- Interface Quick Start
- Barra de status
- Janela Status
- Leitura do Sensor

Além disso, os seguintes elementos da interface do usuário são discutidos em mais detalhes na documentação do PC-DMIS Core:

- Barra **Menu** - Essa área da interface permite que você acesse todas as funcionalidades do PC-DMIS a partir da barra de menus e listas suspensas correspondentes. Para obter informações mais detalhadas, consulte o capítulo

"A barra Menu" no capítulo "Navegação da interface do usuário" na documentação do PC-DMIS Core.

- Barra de ferramentas **Exibição de gráficos** - Essa área da interface permite que você mude facilmente a visualização da janela Exibição de gráficos. Para obter informações mais detalhadas, consulte "Barra de ferramentas Visualização de gráficos" no capítulo "Uso das barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.
- Barra de ferramentas **Itens gráficos** - Essa área da interface alterna a exibição dos rótulos da janela Exibição de gráficos. Para obter informações mais detalhadas, consulte "Barra de ferramentas Itens de gráficos" no capítulo "Uso das barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.
- Janela **Exibição de gráficos** - Essa área da interface exibe os elementos geométricos que estão sendo medidos. Para obter informações mais detalhadas, consulte "Janela Exibição de gráficos" no capítulo "Navegação da interface do usuário" na documentação do PC-DMIS Core.
- Barra **Cores da dimensão** - Essa área da interface mostra as cores para as tolerâncias de dimensão e seus valores de escala associados. Para mais informações, consulte "Uso da janela Cores da dimensão (Barra Cores da dimensão)" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



Se a sua licença LMS ou portlock está programada para suportar todas as interfaces, você precisa executar o programa de instalação do PC-DMIS com um dos seguintes comutadores: /Interface:romer, /Interface:leica, /Interface:smxlaser, ou /Interface:faro.

Você pode adicionar esses comutadores sensíveis a letras maiúsculas/minúsculas criando um atalho ao arquivo PC-DMIS Setup.exe e anexando o comutador necessário à caixa **Destino** (por exemplo: C:\Download\PC-DMIS\Setup.exe /Interface:romer). Se você instalar uma licença LMS ou portlock programado para uma interface específica, o software instala a interface correta automaticamente.

Você também pode mudar para outra interface do Portable a partir do menu antes de carregar uma rotina de medição. Para mais informações, consulte a seção "Interface do Portable alternável" nessa documentação.

## Exibição da articulação do braço portátil da Hexagon (RA8)

O novo braço portátil de 7 eixos absoluto (RA8) da Hexagon inclui uma pequena exibição de articulação. A exibição da articulação mostra comunicações do PC-DMIS quando você mede elementos ou executa uma rotina de medição.

A exibição da articulação atualiza quando você mede estes elementos:

- Elementos automáticos de contato
- Elementos medidos no modo Estimativa
- Medição de elementos com Encontrar Nominais com o modo CAD ativado
- Varreduras de contato
- Varreduras a laser

A versão 2 da exibição da articulação RA8 usa tecnologia de tela de toque, portanto, você pode deslizar ou tocar o dedo na tela para iniciar diferentes funções, tais como:

- Deslize para a esquerda e a direita para navegar entre telas de mensagens e comentários longos.
- Deslize para a direita ou a esquerda para aceitar ou cancelar eventos de rotinas de medição.
- Deslize para baixo para abrir o menu de acesso rápido (QAM).
- Deslize para cima para fechar o QAM.
- Quando o QAM estiver aberto, toque para selecionar a opção realçada, ou deslize para a esquerda e a direita para rolar pelo menu.

Para detalhes sobre a versão 2 da exibição da articulação RA8, consulte o tópico "Exibição da articulação RA8 - Versão 2".

### Exibição da articulação RA8 - elementos automáticos de contato

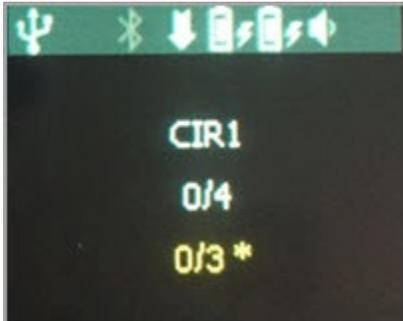
Quando você mede elementos automáticos de contato, o ID do elemento e a contagem de toques aparecem na exibição da articulação. A contagem de toques mostra o número de toques feitos seguido pelo número de toques exigidos. Por exemplo, 0/4 indica 0 toques feitos e 4 toques exigidos.

#### Toques de amostra

Quando o elemento automático de contato contém toques de amostra, os toques de amostra são medidos primeiro seguidos pelos toques de elemento. A contagem de toques de amostra tem um asterisco (\*) e a exibição de articulação realça-a em

amarelo mostrando que é a medição de foco. A exibição atualiza o número de toques feitos durante o processo de medição.

Quando você completa todas as medições de toques de amostra, a contagem de toques passa a verde.



*Exibição da articulação RA8 para elemento automático de contato - toques de amostra*

### Toques de elemento

Assim que você completar os toques de amostra, a contagem de toques de elemento fica amarela mostrando que é a medição de foco. A exibição da articulação atualiza o número de toques feitos durante o processo de medição. Depois de você completar o número necessário de toques, a contagem de toques passa a verde.



*Exibição da articulação RA8 para elemento automático de contato - toques de elemento*

Você pode terminar a medição de elementos com o botão de braço apropriado

A exibição da articulação mostra a forma e o tamanho do elemento durante 10 segundos ou até você iniciar a próxima medição.

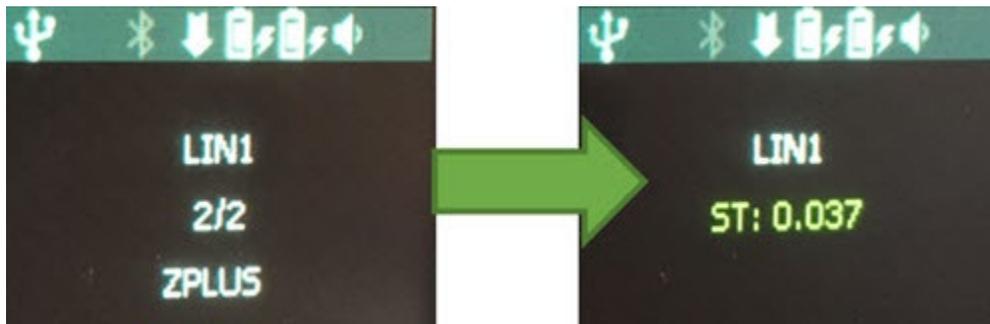


*Exibição da articulação RA8 para elemento automático de contato - toques de elemento completados*

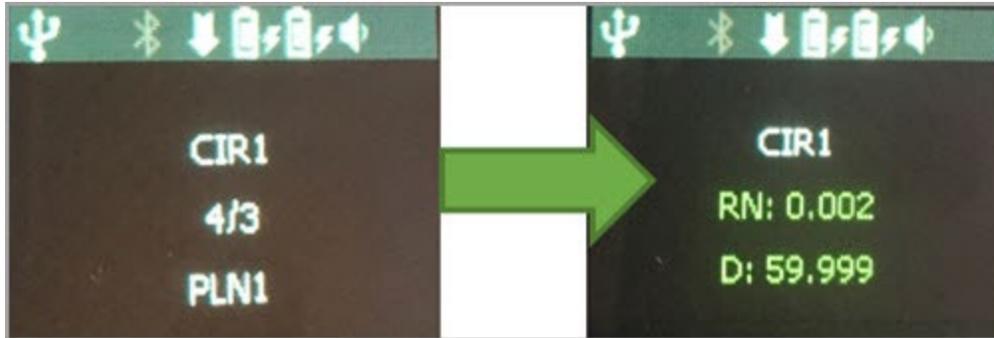
## **Exibição da articulação RA8 - elementos medidos no modo Estimativa**

Quando você mede elementos no modo Estimativa, o PC-DMIS pode determinar o tipo de elemento. Para detalhes sobre a estimativa de um tipo de elemento medido, consulte "Estimativa de um tipo de elemento medido" na documentação do PC-DMIS Core.

A exibição da articulação mostra o tipo de elemento e a contagem de toques. A exibição da articulação também mostra o plano de referência ativo para elementos 2D (LIN, CIR, SLT). Quando você termina a medição do elemento, a exibição da articulação mostra a forma e o tamanho do elemento (quando aplicável) durante 10 segundos ou até você iniciar a próxima medição.



*Exemplo da exibição da articulação RA8 - modo Estimativa, elemento Linha*



*Exemplo da exibição da articulação RA8 - modo Estimativa, elemento Círculo*

## Exibição da articulação RA8 - re-execução dos elementos medidos

Quando você executa elementos medidos novamente, a exibição da articulação RA8 mostra a contagem de toques (número de toques feitos seguido pelo número de toques exigidos) em amarelo.



Assim que você completar o número necessário de toques, a contagem de toques passa a verde.



A exibição da articulação mostra a forma do elemento. Se a rotina de medição contiver outro elemento, a exibição da articulação mostra a forma do elemento momentaneamente e, em seguida, mostra as contagens de toques em amarelo para o próximo elemento.



## Exibição da articulação RA8 - elementos medidos com Encontrar Nominais ativado

Quando você alinha a peça com o modelo CAD e você ativa Localizar nominais do modo CAD, a exibição da articulação mostra a forma do elemento depois de você completar os toques do elemento.

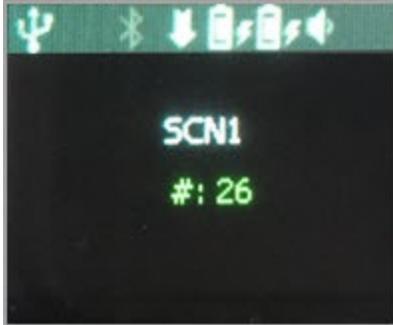
Para detalhes sobre Localizar nominais do modo CAD, consulte "Localizar nominais" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.

Para pontos, a exibição da articulação mostra o valor "T".



## Exibição da articulação RA8 - varreduras de contato

Quando você mede varreduras de contato criadas no modo Estimativa, na janela Quick Start ou em uma das opções do menu **Inserir | Varredura** (distância fixa, tempo fixo, eixo do corpo, etc.), a exibição da articulação mostra o ID de elementos de varredura e a contagem de toques.



## Exibição da articulação RA8 - varreduras a laser

Quando você faz uma varredura a laser, a exibição da articulação mostra o ID do elemento e o número de pontos coletados.



## Exibição da articulação RA8 - Versão 2

A versão 2 da exibição da articulação RA8 fornece várias atualizações com relação à versão anterior, inclusive o uso de gestos (deslizar e tocar o dedo), que permite que você interaja mais facilmente com a funcionalidade da articulação e suas telas de mensagem. Ela está disponível somente para uso com braços Absolute de 7 eixos.

### Visão geral

A versão 2 da exibição da articulação RA8 fornece um menu de acesso rápido (QAM) que você pode acessar a qualquer momento, mesmo no meio de uma rotina de medição do PC-DMIS, para mudar configurações como:

- Exposição do dispositivo de varredura
- Perfil do dispositivo de varredura
- Alinhamento de sondas e dispositivos de varredura

Você pode acessar o QAM com braços de 6 eixos, mas ele abre somente na tela do computador. Para acessar isso, pressione no meio do botão de três-estados na articulação do braço.

A exibição da articulação RA8 é uma tela sensível ao toque que realiza essas operações através de gestos de toque e deslize do dedo:

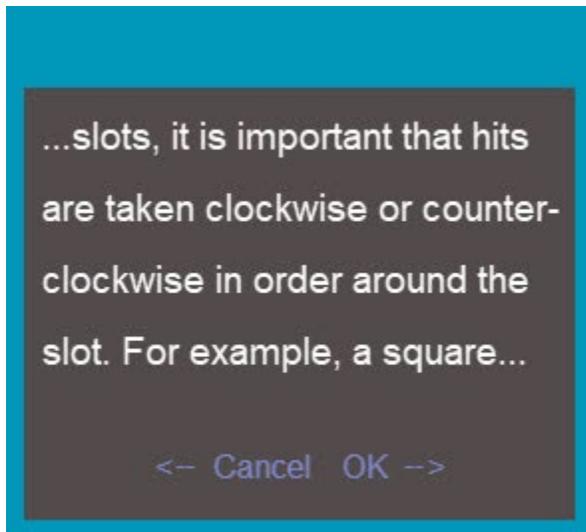
Gesto para exibição da articulação RA8	Operação
	A exibição abre o menu de acesso rápido (QAM)
Deslize o dedo para cima	A exibição da articulação RA8 é fechada. O QAM é fechado automaticamente quando você seleciona um comando no menu.
Deslize o dedo para a esquerda	Dependendo da tela do QAM em que você está ou de onde você está na rotina de medição,

	<p>esse gesto executa uma destas operações:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Rola para a esquerda se você está no QAM</li> <li>• Cancela a rotina de medição sendo executada ou exclui o último ponto medido</li> </ul>
Deslize o dedo para a direita	<p>Dependendo da tela do QAM em que você está ou de onde você está na rotina de medição, esse gesto executa uma destas operações:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Rola para a direita se você está no QAM</li> <li>• Aceita a rotina de medição sendo executada ou confirma a última medição</li> </ul>
Toque único em qualquer lugar da tela de exibição da articulação RA8	<p>Isso é semelhante a um clique único no mouse. Quando o QAM está aberto, esse gesto seleciona a opção realçada. Em alguns casos, o QAM fecha automaticamente quando você seleciona uma opção.</p>
Dois toques em qualquer lugar da tela de exibição da articulação RA8	<p>Essa opção não está mapeada no momento.</p>
Toque longo (mais do que 1 segundo)	<p>Essa opção não está mapeada no momento.</p>

## Mensagens de erro e comentários longos

Quando as mensagens de erro ou os comentários se estendem além de uma página, você pode usar os gestos de deslize para a esquerda e a direita para navegar pelas páginas.

Por exemplo, neste comentário, há três pontos no início e três pontos no final do comentário:



O primeiro conjunto de três pontos informa que existe uma página antes desta. Os três pontos no final informam que existe uma página depois desta. Você pode deslizar para a esquerda para ver a página anterior ou para a direita para a próxima página.

Se a tela mostra Cancelar e OK na parte inferior, você pode usar o acionador do sensor para selecionar a resposta apropriada. Alterne o botão acionador para a esquerda para Cancelar, ou para a direita para dar o OK.

## Uso da barra de ferramentas do Portable

Para reduzir o tempo de programação da peça, o PC-DMIS Portable oferece barras de ferramentas compostas de comandos usados com frequência.

Você pode acessar essas barras de ferramentas de duas formas.

- Selecione o submenu **Visualizar | Barras de ferramentas** e escolha uma barra de ferramentas no menu.
- Clique com o botão direito do mouse na área **Barras de ferramentas** do PC-DMIS e selecione uma barra no menu de atalho.

Para ver uma descrição das barras de ferramentas padrão do PC-DMIS, consulte o capítulo "Uso das barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

As barras de ferramentas específicas para a funcionalidade Portátil são:

## Barra de ferramentas Construir e inspecionar

A barra de ferramentas **Construir e inspecionar** possui botões para determinar como os modos Construir e inspecionar são usados no PC-DMIS Portátil.



Modo  **Inspeção/Construção** - Por padrão (modo **Inspeção**), o PC-DMIS exibe o desvio (T) como *Diferença = Real - Nominal*.

- **Modo Construção** - O objetivo geral é o de fornecer desvios em tempo real entre um objeto real e seus dados nominais ou modelo CAD. Isso permite posicionar a sua peça conforme ela se relaciona aos dados do projeto CAD.

Essa opção exibe a distância e direção necessária para mover o ponto medido de modo a alcançar a posição nominal ou *Diferença = Nominal - Real*.



Quando você coloca a peça na posição, o PC-DMIS exibe somente desvios em tempo real sem armazenar quaisquer dados (fazendo toques). Após a peça ser posicionada com um desvio razoável (como 0,1 mm), você tipicamente faz toques para medir a posição final do elemento.

- **Modo Inspeção** - Nesse modo, a posição de um objeto (ponto, linha de superfície, etc.) é verificada e comparada aos dados do projeto.



**Inspeção de superfície** - Aplica as configurações de **Leitura da sonda** que são úteis para a inspeção de superfícies/curvas.



**Inspeção de ponto** - Aplica as configurações de **Leitura da sonda** que são úteis para inspecionar pontos.



**Distância ao elemento mais próximo** - Quando você ativa esta opção, a distância ao elemento mais próximo é exibida na **Leitura da sonda**.



**Mostrar seta de desvio** - Quando você ativa esta opção, setas são exibidas na janela Exibição de gráficos de acordo com o modo Inspeção. As setas são colocadas no local da sonda no modo Inspeção (padrão) ou em um ponto medido durante o modo Construção.

## Barra de ferramentas Nuvem de pontos

A barra de ferramentas **Nuvem de pontos** fornece acesso a todas as operações, elementos e funções da nuvem de pontos.

Para acessá-la, selecione **Visualização | Barras de ferramentas | Nuvem de pontos**, dependendo na configuração do seu sistema.



Para mais detalhes, veja **Detalhes da barra de ferramentas Nuvem de pontos** no capítulo "Uso da barra de ferramentas do Laser" na documentação do PC-DMIS Laser.

## Barra de ferramentas do modo Sonda

A barra de ferramentas **Modo Sonda** contém ícones que permitem inserir os modos diferentes utilizados pela sonda ou CMM atual.

Para acessá-la, selecione **Visualizar | Barras de ferramentas | Modo Sonda**.



**Modo Manual (Alt + X)** - Coloca o PC-DMIS no modo Manual.

- O modo manual permite que você controle manualmente os movimentos e medições da máquina.
- Ele é usado em uma CMM manual ou durante a parte de alinhamento de uma rotina de medição que é executada em uma CMM automática.

Este ícone insere um comando [MODO/MANUAL](#) na janela Edição na posição do cursor. Os comandos da janela Edição subsequentes a esse comando são executados no modo Manual.



**Modo DCC (Alt + Z)** - Coloca o PC-DMIS no modo DCC.

O modo DCC permite que máquinas que operam em DCC controlem automaticamente a medição da rotina de medição.

Este ícone insere um comando `MODO/DCC` na janela Edição na posição do cursor. Os comandos da janela Edição subsequentes a esse comando são executados no modo DCC.



**Fazer toque (Ctrl + H)** - Faz e registra automaticamente um toque de medição na localização atual do cursor na janela Edição.



**Apagar toque (Alt + -)** - Exclui automaticamente o último toque medido.



**Leituras da sonda (Ctrl + W)** – Mostra ou oculta a janela Leituras da sonda.



**Modo Acionador automático de ponto** - Faz automaticamente a leitura quando uma sonda está perto de um ponto de superfície.

Para mais detalhes, veja "Acionador automático de pontos".



**Modo Acionador automático de plano** - Faz automaticamente a leitura quando uma sonda está perto de um ponto de borda.

Para mais detalhes, veja "Acionador automático de plano".



**Localizar nominais do modo CAD** - encontra automaticamente o valor nominal adequado do modelo do CAD ao fazer medição on-line.



**Modo Somente ponto** - Interpreta todas as medições como somente pontos. A tecla **Concluído** não é necessária.

## Barra de ferramentas QuickCloud

A barra de ferramentas **QuickCloud** somente está disponível se você configurar a licença do PC-DMIS como um dispositivo portátil.

Fornece os botões para completar todas as etapas do início ao fim do trabalho com nuvens de pontos.



A barra de ferramentas oferece a funcionalidade de botão suspenso para os botões **Seção transversal**, **Mapa de cores da nuvem de pontos**, **Elemento automático** e **Dimensão**.



O PC-DMIS armazena a última opção selecionada para cada botão e exibe-os na próxima vez que o software mostra a barra de ferramentas.

Você pode adicionar os botões suspensos a qualquer barra de ferramentas personalizável no PC-DMIS a partir da opção de menu **Visualizar | Barras de ferramentas | Personalizar**.



Para mais detalhes sobre os botões da barra de ferramentas **Nuvem de pontos**, veja "Barra de ferramentas Nuvem de pontos" no capítulo "Uso da barra de ferramentas do Laser" na documentação do PC-DMIS Laser.

A barra de ferramentas **QuickCloud** fornece estas opções:



**Importar de arquivo do CAD** - Exibe uma caixa de diálogo **Abrir** para você importar qualquer dos modelos de peça suportados. Para ver os tipos de arquivo disponíveis, selecione **Arquivos do tipo** na lista suspensa.

Para detalhes, consulte o tópico "Importação de um arquivo CAD" no capítulo "Uso de opções avançadas de arquivo" na documentação do PC-DMIS Core.



**Vetores do CAD** - Exibe a caixa de diálogo **Vetores do CAD**, para você visualizar e manipular os vetores de superfície.

Para mais detalhes, consulte o tópico "Edição de vetores do CAD" no capítulo "Edição de exibição do CAD" na documentação do PC-DMIS Core.



**Widget de varredura portátil** - Exibe a barra de ferramentas **Widget de varredura portátil**. Quando você conecta com um dispositivo portátil, e a sonda ativa é de varredura a laser, o PC-DMIS exibe automaticamente a barra de ferramentas **Widget de varredura portátil**.

Para mais detalhes, veja "Barra de ferramentas Widget de varredura portátil".



**Parâmetros de coleta de dados da nuvem de pontos** - Exibe a caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do Laser**. Você pode usá-lo para definir

perfis de varredura, filtragem de dados e um plano de exclusão para os dados da nuvem de pontos.

Veja mais detalhes em "Configurações de coleta de dados do laser" no capítulo "Uso das nuvens de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Selecionar nuvem de pontos** - Fornece, por padrão, o método de seleção de Polígono. Selecione os vértices do polígono e pressione a tecla End para fechá-lo.



A opção **Selecionar nuvem de pontos** é diferente do uso do operador da nuvem de pontos, pois o software somente aplica a função e não a adiciona como um comando. Para criar o comando, abra o operador da nuvem de pontos e escolha o método **Seleção**.



**Operador da nuvem de pontos** - Exibe a caixa de diálogo **Operador da nuvem de pontos**. Você pode usá-lo para executar diferentes operações nos comandos Nuvem de pontos (COP) e outros comandos do Operador da nuvem de pontos.

Veja mais detalhes no tópico "Operadores da nuvem de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Alinhamento da nuvem de pontos** - Permite criar alinhamentos de uma nuvem de pontos (COP) ao CAD e de COP a COP.

Veja o tópico "Descrição da caixa de diálogo Alinhamento da nuvem de pontos/CAD" no capítulo "Alinhamentos da nuvem de pontos" da documentação do PC-DMIS Laser.



**Limpar a nuvem de ponto:** - Quando você clica neste botão, a operação LIMPAR elimina imediatamente os pontos de valores extremos da COP. Os pontos de valores extremos são baseados na **Distância máxima** padrão dos pontos ao CAD. Se a distância de um ponto for maior que o valor de **Distância máx**, o software considera

o ponto um valor extremo não pertencente à peça. Para usar essa operação, você deve ter pelo menos um alinhamento aproximado estabelecido.

Para detalhes sobre como criar alinhamentos brutos, consulte "Criação de um alinhamento de nuvem de pontos/CAD" no capítulo "Alinhamentos de nuvem de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.

Para mais detalhes sobre o operador Limpar a nuvem de pontos, consulte "LIMPAR" no capítulo "Operadores da nuvem de pontos" na documentação do PC-MIS Laser.



**Seção transversal** - Abre a caixa de diálogo **Operador da nuvem de pontos** com a opção SEÇÃO TRANSVERSAL selecionada na lista **Operador**.

Para detalhes sobre como criar elementos de seção transversal, veja "SEÇÃO TRANSVERSAL" no capítulo "Operador da nuvem de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Seção transversal**:



Para detalhes, veja "Mostrar e ocultar polilinhas de seção transversal" no capítulo "Operador da nuvem de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Malha** - Exibe a caixa de diálogo **Comando Malha**. Você pode usar essa caixa de diálogo para definir um comando Malha para nuvens de pontos.

Para mais detalhes, veja "Criação de um elemento de malha" no capítulo "Uso de comandos de malha" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Mapa de cores da nuvem de pontos** - Exibe a caixa de diálogo do operador mostrado no botão.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Mapas de cores da nuvem de pontos**:



A barra de ferramentas **Mapa de cores de nuvem de pontos** permite selecionar entre as opções **Mapa de cores de superfície**, **Mapa de cores de ponto** e **Mapa de cores de espessura**.

### Descrição

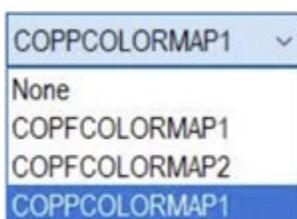


**Mapa de cores da superfície** - Exibe a caixa de diálogo **Operador da nuvem de pontos** com o operador do mapa de cores de superfície selecionado. A operação MAPA DE CORES DE SUPERFÍCIE aplica um sombreamento colorido ao modelo do CAD. O PC-DMIS sombreia o modelo de acordo com os desvios da nuvem de pontos em comparação com o CAD. O operador Mapa de cores de superfície da nuvem de pontos usa as cores definidas na caixa de diálogo **Editar cores da dimensão** e os limites de tolerância especificados nas caixas **Tolerância superior** e **Tolerância inferior**.

Para mais detalhes, veja "MAPA DE CORES DE SUPERFÍCIE" no capítulo "Operadores da nuvem de pontos" da documentação do PC-DMIS Laser.

Você pode criar vários mapas coloridos de superfície em uma rotina de medição do PC-DMIS. Contudo, somente um está ativo. O último mapa colorido de superfície criado e aplicado, ou o último que foi executado, é sempre o mapa que permanece ativo.

Você também pode selecionar qual mapa de cores ativar na caixa da lista **Mapas de cores**. Quando você ativa um novo mapa de cores, o PC-DMIS exibe sua escala associada com valores de tolerância e quaisquer anotações na janela Exibição de gráficos. Para selecionar um novo mapa de cores, clique na caixa da lista **Mapas de cores** e selecione o mapa de cores na lista de operadores de mapa de cores de superfície ou ponto definidos:



**Mapa de cores de ponto** - Exibe a caixa de diálogo **Operador da nuvem de pontos** com o operador do mapa de cores de nuvem de pontos selecionado. A operação Mapa de cores do ponto avalia os desvios dos pontos de dados contidos em um comando COP em comparação a um objeto do CAD.

Para mais detalhes, veja "MAPA DE CORES DE PONTO" no capítulo "Operadores da nuvem de pontos" da documentação do PC-DMIS Laser.



**Mapa de cores de espessura** - Exibe a caixa de diálogo **Operador da nuvem de pontos** com o operador do mapa de cores de espessura selecionado. O mapa de cores de espessura permite que você mostre e meça a espessura da peça como um mapa de cores usando somente o objeto de dados Malha ou Nuvem de pontos (COP). Você também pode comparar a espessura medida com a espessura nominal do modelo CAD.

Para mais detalhes, veja "Mapa de cores de espessura" no capítulo "Operadores da nuvem de pontos" da documentação do PC-DMIS Laser.



**Calibração** - A **Calibração** é uma ferramenta de checagem rápida que funciona de maneira similar a um calibrador físico. Ela permite que você cheque o tamanho de dois pontos em Nuvem de pontos (COP), Malha ou um objeto COOPER (como COPSELECT, COPCLEAN ou COPFILTER). A Calibração mostra o comprimento medido ao longo do eixo ou direção selecionado.

Para detalhes, consulte "Visão geral de calibração" no capítulo "Calibres" da documentação do PC-DMIS Laser.



**Elemento automático** - Exibe a caixa de diálogo **Elemento automático** relacionada ao ícone mostrado no botão. A partir da caixa de diálogo, você pode selecionar qualquer dos comandos de elemento disponíveis para inseri-lo na rotina de medição.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Elemento automático**:



Para detalhes, veja "Inserção de elementos automáticos" no capítulo "Criação de elementos automáticos" da documentação do PC-DMIS Core.



**Dimensão** - Exibe a caixa de diálogo **Dimensão** relacionada ao ícone mostrado no botão. A partir da caixa de diálogo, você pode selecionar qualquer dos comandos de elemento disponíveis para inseri-lo na rotina de medição.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Dimensão**:



Para mais detalhes, consulte "Uso de dimensões legadas" e "Uso de tolerâncias geométricas" na documentação principal do PC-DMIS.



**Editar relatório personalizado a partir de outra rotina de medição** - Cria um relatório personalizado na sua rotina de medição atual a partir de outra rotina de medição.

Para mais detalhes, veja "Criação de relatórios personalizados" no capítulo "Relatórios de resultados de medições" na documentação do PC-DMIS Core.



**Inserir relatório personalizado** - Insere um relatório personalizado na rotina de medição, do mesmo modo que a função do menu **Inserir | Comando de relatório | Relatório personalizado**.

Para detalhes, veja "Incorporação de relatórios ou modelos em uma rotina de medição" no capítulo "Inserção de comandos de relatório" na documentação do PC-DMIS Core.

## Barra de ferramentas Widget de varredura portátil

O PC-DMIS exibe automaticamente a barra de ferramentas **Widget de varredura portátil** na janela Exibição de gráficos quando você conecta com um dispositivo portátil e a sonda ativa é de varredura a laser.

Nesse caso, você pode usar o botão **Widget de varredura portátil**  para mostrar ou ocultar a barra de ferramentas **Widget de varredura portátil**.

O botão **Widget de varredura portátil** está disponível nas barras de ferramentas **Nuvem de pontos**, **QuickCloud** e **Malha (Visualizar | Barras de ferramentas)**.

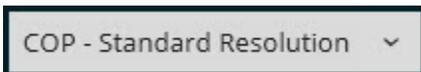


**Plano de exclusão** - Exibe a caixa de diálogo **Plano de exclusão**.

Essa caixa de diálogo permite que você faça medições e defina configurações para excluir dados durante a varredura.

Você também pode definir o plano de exclusão na caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do laser**.

Veja mais detalhes em "Configurações de coleta de dados do laser" no capítulo "Uso das nuvens de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Perfil** - Permite que você selecione um perfil de varredura.

O PC-DMIS possui perfis pré-definidos para varredura a laser usando a exibição de Nuvem de pontos ou Malha.

Você também pode criar ou editar perfis na caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do laser**.

Veja mais detalhes em "Configurações de coleta de dados do laser" no capítulo "Uso das nuvens de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Excluir a última passada de varredura** - Exclui a última passada de varredura.

Ao usar um braço Portable Absolute da Hexagon, você também pode usar o botão esquerdo do braço para excluir a última passagem de varredura.



**Triângulos de baixa qualidade Lig/Desl** - Se você clica nesse botão durante a varredura, o software exibe os triângulos que formam a malha com um ângulo maior do que a configuração de **Ângulo de qualidade** para a **Malha** na área **Exibição da nuvem de pontos** da caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do laser**.

Veja mais detalhes em "Configurações de coleta de dados do laser" no capítulo "Uso das nuvens de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.



**Criar Malha** - Cria um objeto de dados da malha a partir dos dados da varredura.

Esse processo finaliza a malha e depois cria o objeto de dados da malha.

O processo usa o modo **Finalizar** atual para a **Malha** na área **Exibição da nuvem de pontos** da caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do laser**.

Veja mais detalhes em "Configurações de coleta de dados do laser" no capítulo "Uso das nuvens de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser.

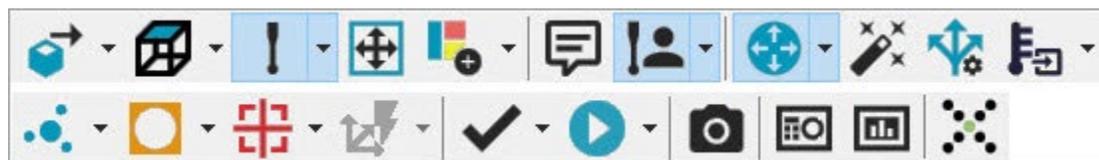


Essa operação pode ser demorada dependendo dos parâmetros usados.

## Barra de ferramentas QuickMeasure

A barra de ferramentas **QuickMeasure** do Portátil modela o fluxo típico de operação para usuários do Portable.

Para acessá-la, selecione **Ver | Barras de ferramentas | QuickMeasure**.



A barra de ferramentas fornece a funcionalidade de menu suspenso para muitos dos botões.



O PC-DMIS armazena a última opção selecionada para cada botão e exibe-os na próxima vez que o software mostra a barra de ferramentas.

Você pode adicionar os botões suspensos a qualquer barra de ferramentas personalizável a partir da opção de menu **Visualizar | Barras de ferramentas | Personalizar**.

Para mais detalhes, consulte "Personalização da barras de ferramentas" em "Navegação da interface do usuário" na documentação do PC-DMIS Core.

A barra de ferramentas **QuickMeasure** fornece estas opções:



**CAD** - Fornece opções para configurar o modelo do CAD.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **CAD**:



Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas Configuração do CAD" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Visualização de gráficos** - Redefine a janela Exibição de gráficos para a visualização gráfica mostrada no botão.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Visualização de gráficos**:

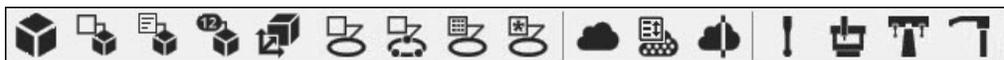


Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas Visualização de gráficos" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Itens gráficos** - Muda a janela Exibição de gráficos para exibir ou ocultar os itens de gráfico mostrados no botão.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Itens gráficos**:



Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas Itens de gráfico" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

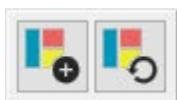


**Ajustar para caber (Ctrl + Z)** - Redesenha a imagem da peça para que caiba completamente dentro da janela Exibição de gráficos. Essa função é útil sempre que a imagem fica muito grande ou muito pequena. Você também pode pressionar Ctrl + Z no teclado para redesenhar a imagem.



**Conjunto de exibições gráficas** - Dependendo do ícone de botão exibido, quando clicado, o conjunto de exibições atual pode ser salvo, ou um conjunto de exibições existente pode ser recuperado.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Conjunto de exibições de gráficos**:



Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas Modos gráficos" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Comentário** - Abre a caixa de diálogo **Comentário** para que você possa inserir diferentes tipos de comentário na rotina de medição. Por padrão, o software seleciona a opção **Operador**.

Para detalhes, consulte o capítulo "Inserção de comentários do programador" no capítulo "Inserção de comandos Relatório" na documentação do PC-DMIS Core.



**Modo Sonda** - Configura o elemento do **Modo Sonda** exibido no botão e adiciona o elemento à rotina de medição.

Clique na pequena seta branca do menu suspenso para exibir a barra de ferramentas **Modo Sonda**, onde você pode selecionar entre **Modo Manual** e **Modo DCC**.



Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas Modos Sonda" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Modo Gráfico** - Configura o modo da tela que está relacionado com o ícone mostrado no botão, seja **Modo Programa** ou **Modo Translação**.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Modo Gráfico**:



Para detalhes, consulte "Alteração dos modos da tela" no capítulo "Edição da exibição do CAD" na documentação do PC-DMIS Core.



**Quick Start** - Ativa e desativa a funcionalidade Quick Start.

Para mais detalhes, consulte "Uso da interface Quick Start" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Editor da estratégia de medição** - Abre a caixa de diálogo **Editor da estratégia de medição** para que você possa modificar as configurações de todos os elementos automáticos e armazená-los como grupos de clientes.

Para mais detalhes, consulte "Uso do Editor da estratégia de medição" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.



**Calibre** - Abre a caixa de diálogo **Calibre** para que você possa adicionar um comando Calibração, Espessura ou Temperatura na rotina de medição.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Calibre**.

Para detalhes sobre a calibração, consulte o tópico "Visão geral da calibração" na documentação do PC-DMIS Laser.

Para detalhes sobre o calibre de espessura, consulte "Calibre de espessura" na documentação do PC-DMIS Core.

Para detalhes sobre o calibre Temperatura, consulte "Calibre de temperatura" na documentação do PC-DMIS Core.



**Elemento automático** - Exibe a caixa de diálogo **Elemento automático** relacionada ao ícone mostrado no botão. A partir da caixa de diálogo, você pode selecionar qualquer dos comandos de elemento disponíveis para inseri-lo na rotina de medição.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Elemento automático**:



Para detalhes, veja "Inserção de elementos automáticos" no capítulo "Criação de elementos automáticos" da documentação do PC-DMIS Core.



**Elemento construído** - Exibe a caixa de diálogo **Elemento construído** relacionada ao ícone mostrado no botão. A partir da caixa de diálogo, você pode selecionar qualquer dos comandos de elemento disponíveis para inseri-lo na rotina de medição.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Elemento construído**:



Para detalhes, veja o capítulo "Construção de novos elementos a partir de elementos existentes" na documentação do PC-DMIS Core.



**Dimensão** - Exibe a caixa de diálogo **Dimensão** relacionada ao ícone mostrado no botão. A partir da caixa de diálogo, você pode selecionar qualquer dos comandos de elemento disponíveis para inseri-lo na rotina de medição.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Dimensão**:



Para detalhes, consulte "Dimensionamento de localização" no capítulo "Uso de dimensões legadas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Alinhamento** - Exibe as opções de **Alinhamento** com base em:

- Quais tipos de elementos você selecionou
- A ordem em que os elementos foram selecionados
- As posições dos elementos entre si

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Alinhamento**:



Para detalhes, veja o capítulo "Criação e uso de alinhamentos" na documentação do PC-DMIS Core.



**Marcar** - Fornece opções para marcar o elemento selecionado atualmente, marcar todos os elementos ou desmarcar todos os elementos marcados na janela Edição. Isso depende da seleção que você fez na barra de ferramentas suspensa.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Marca**:



Para detalhes, veja o capítulo "Barra de ferramentas da janela Edição" na documentação do PC-DMIS Core.



**Executar** - Executa o processo de medição para qualquer elemento que esteja marcado.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Executar**:



Para mais detalhes sobre como executar uma rotina de medição, consulte "Execução de rotinas de medição" no capítulo "Uso das opções avançadas de arquivo" na documentação do PC-DMIS Core.



**Instantâneo** - Insere um comando `INSTANTÂNEO` do estado atual da janela Exibição de gráficos na janela Edição. Quando você executa este comando, o PC-DMIS insere uma captura de imagem em tal estado no relatório.

Para mais detalhes, consulte "Inserção de instantâneos" no capítulo "Inserção de comandos de relatório" na documentação do PC-DMIS Core.



**Janela Status** - Exibe a janela Status. Essa janela é usada para visualizar comandos e elementos quando você os cria a partir da barra de ferramentas **Quick**

**Start**, durante a execução de elementos, criação ou edição de dimensão. Você pode também clicar no item na janela Edição com a janela Status aberta.

Para detalhes, consulte "Uso da janela Status" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.



**Janela Relatório** - Exibe a janela Relatório. Após a execução da rotina de medição, essa janela exibe resultados de medições e configura automaticamente a saída conforme o modelo de relatório padrão.

Para mais detalhes, veja "Sobre a janela Relatório" em "Relatórios de resultados de medições" na documentação do PC-DMIS Core.



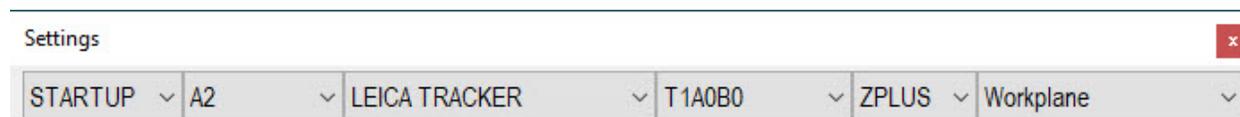
**Nexus - Metrology Reporting** - Abre o Nexus Metrology Reporting no seu navegador padrão. Após a execução da rotina de medição, clique nesse botão para abrir o relatório associado à rotina de medição no Metrology Reporting. Se não há nenhum relatório associado à rotina de medição, o PC-DMIS exibe uma mensagem informativa. Clique em **OK** para abrir o painel do Nexus - Metrology Reporting.



Você tem que ter o aplicativo SFX Desktop instalado no seu computador. Você também precisa ter uma conta SFX e a sua máquina tem que estar configurada e associada a tal conta SFX.

## Barra de ferramentas Configurações

A barra de ferramentas **Configurações** permite que você recupere e altere facilmente as configurações usadas com frequência.



STARTUP ▾

**Visualizações** - Exibe uma lista das visualizações da janela Exibição de gráficos salvas.

A2 ▾

**Alinhamentos** - Exibe uma lista dos alinhamentos salvos.

LEICA TRACKER ▾

**Sondas** - Exibe uma lista dos tipos de sonda definidos.

T1A0B0 ▾ **Pontas de sonda** - Exibe uma lista das pontas de sonda e ângulos de ponta de sonda definidos.

ZPLUS ▾ **Planos de trabalho** - Exibe uma lista dos planos de trabalho para medições bidimensionais e cálculos.

Workplane ▾ **Planos de projeção** - Exibe uma lista dos planos medidos como referência para medições bidimensionais e cálculos.

Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas de configuração" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação principal do PC-DMIS.

## Barras de ferramentas do rastreador

### Barras de ferramentas do rastreador

As barras de ferramentas do rastreador Leica padrão são mostradas abaixo.

Elas estão disponíveis quando você inicia o PC-DMIS Portable usando uma interface de rastreador Leica.

#### Barra de ferramentas Operação do rastreador



*Barra de ferramentas Operação do rastreador (para rastreadores AT-901)*



*Barra de ferramentas Operação do rastreador (para rastreadores AT930/960, AT-40x, AT500 e ATS600)*



*Barra de ferramentas Operação do rastreador (para rastreadores LAS, LAS-XL e T-Scan)*

## Itens comuns



**Inserir comando rastreador** - Determina se o PC-DMIS insere um comando na janela Edição quando você seleciona a execução de uma operação de Rastreador a partir do menu **Rastreador** ou da barra de ferramentas **Operações de rastreador**.

Se você ativou esse item de menu, uma marca de seleção aparece próximo a ele. Você também pode alternar esse item para ligado ou desligado usando o ícone **Inserir um comando de rastreador** na barra de ferramentas **Operações de rastreador**.



**Gerenciamento de estação** - Abre a caixa de diálogo **Gerenciador de estação** do rastreador.

Para obter detalhes, consulte "Adição e remoção de estações".



**Inicializar** - Inicializa os codificadores e os componentes internos do rastreador a laser. Esse comando é automaticamente chamado quando o PC-DMIS primeiro se conecta ao controlador do Rastreador a Laser (emScon) quando o rastreador está aquecido. O rastreador passa por uma série de movimentos para verificar a funcionalidade.



**Ir para a posição 6DoF 0 (Alt + F9)** - O Rastreador Leica aponta o laser na direção oposta da posição BirdBath para a posição 0 do 6DoF. Isso fornece um local conhecido e conveniente no qual é possível recapturar o feixe com a Sonda-T.



**Localizar (Alt + F6)** - Procura por um refletor ou por uma Sonda-T na posição do laser atual. A função localizar é executada com base nas **Configurações de pesquisa** fornecida na "Guia Configuração da sonda".



**Compensação de sonda Lig/Desl (Alt + F2)** - Quando a compensação da sonda está "Lig", o PC-DMIS compensa através do raio da ponta da Sonda-T ou da esfera do refletor. Durante a criação do alinhamento do pacote, o PC-DMIS automaticamente ativa ou desativa a compensação de sonda conforme necessário ao medir pontos.



**Sondagem estável Lig/Desl (Alt + F7)** - Quando essa opção está "lig", o PC-DMIS aciona automaticamente um toque se você deixar o refletor em uma posição por um tempo especificado. Isso é definido a partir da guia **Sondagem** na caixa de diálogo **Configurações de parâmetro** (F10). Essa opção fica disponível apenas se você estiver executando como um rastreador. Isso permite que toques sejam feitos sem o uso de um controle remoto ou interagindo diretamente com o computador.



**Ativar PowerLock Lig/Desl** - Liga ou desliga a funcionalidade do powerLock. Quando está ligado, o feixe laser do rastreador pode muito rapidamente travar de novo no dispositivo. Isso significa que você não precisa alcançar o feixe manualmente. Se o feixe laser for interrompido, aponte o refletor ou outro dispositivo de medição de produto-T suportado para o rastreador e o rastreador alcança o feixe para você. Isso é normalmente útil quando você está relativamente próximo do rastreador. Se você estiver trabalhando longe do rastreador, poderá desligar o PowerLock pelo fato de o campo de visão ser tão amplo que o laser irá travar sempre, mesmo que não seja isso que você queira. Além disso, múltiplos refletores no campo de visão irão confundir o rastreador e causar problemas. Esse ícone é desabilitado nos rastreadores que não suportam a funcionalidade PowerLock.



**Câmera de visão geral do rastreador** - Permite mover o cabeçote do rastreador e localizar com facilidade os destinos refletivos.



**Mover elemento** - Exibe a caixa de diálogo **Mover elemento**. Essa caixa de diálogo contém as opções **Mover para** e **Apontar para**.

Para mais detalhes, veja "Mover Elemento (Mover para / Apontar para)".



**Alinhamento de pacote** - Use alinhamentos de pacote em medições grandes ou complexas para criar várias estações em uma rede comum.

Para mais detalhes, veja "Uso de alinhamentos de pacote".

### **Itens específicos (para rastreadores AT-901)**



**Ir para Birdbath (Alt + F8)** - O rastreador Leica aponta o laser para a posição BirdBath. O feixe é "anexado" ao refletor no BirdBath, e a distância do interferômetro é ajustada à distância conhecida do BirdBath. Esse comando é especialmente importante para os rastreadores da série LT sem ADM integrados.

Para tais rastreadores, não há outro meio de se ajustar a distância do interferômetro.

Com o laser apontado para a posição BirdBath, fica fornecido um local conhecido e conveniente no qual é possível recapturar o feixe. Isso poderá ser necessário se o feixe para o Refletor foi interrompido.



**Liberar motores (Alt + F12)** - Libera os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal para permitir o movimento do cabeçote de rastreamento manual.

### *Itens específicos (para rastreadores AT-901, LAS, LAS-XL e T-Scan)*



**Conectar ao scanner** - Liga e desliga a conexão do scanner do rastreador para o aplicativo de varredura. Para os scanners LAS e LAS-XL, o aplicativo de varredura é RDS; para o scanner T-scan, o aplicativo de varredura é T-Collect.



Quando o botão **Conectar ao scanner** está ligado, o PC-DMIS desativa todos os outros botões na barra de ferramentas **Operação do rastreador**.

Ao executar novamente um programa de rastreador com o scanner, você não deve usar o botão **Conectar ao scanner**. O PC-DMIS conecta-se automaticamente ao aplicativo do scanner na nova execução.

### *Itens específicos (para rastreadores AT-930/960, AT-40x, AT500, ATS600, LAS, LAS-XL e T-Scan)*



**Alterar face** - Rotaciona o cabeçote do rastreador e a câmera em 180 graus. A posição do destino final é a mesma de antes da emissão do comando, só que agora a óptica está invertida.



**Perfil de medição** - Fornece as opções para os perfis de medição disponíveis com base no rastreador sendo usado.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Perfil de medição**:



Para detalhes, veja o tópico "Comandos de perfil de medição do rastreador".



**Modo Medição de duas faces Lig/Desl** - Se "Inserir comando do rastreador" está ativo no menu do rastreador, o PC-DMIS insere automaticamente o comando do rastreador na rotina de medição associada ao estado Lig/Desl dessa opção. A configuração de duas faces na sonda também é atualizada de acordo com a configuração ativa na rotina de medição.

### Barra de ferramentas Medir com rastreador



**Parâmetros da interface da máquina (Shift + F4)** - Abre a caixa de diálogo **Opções da máquina**. As guias dessa caixa de diálogo podem variar dependendo do tipo de máquina óptica utilizada e do fato de a execução ser on-line ou off-line.

Para mais detalhes, veja "Configuração das opções da máquina" na documentação do PC-DMIS Vision.



**Fazer toque (Ctrl + H)** - Mede uma posição estacionária da sonda-T ou refletor com base no tempo de medição especificado na guia "**Configuração do sensor**" da caixa de diálogo **Opções da máquina** ou da barra de ferramentas **Operações do rastreador**, respectivamente.



**Modo contínuo de Iniciar/Parar (Ctrl + I)** - Inicia ou para uma varredura, com base nas configurações de varredura básicas encontradas na guia **Sonda** da caixa de diálogo **Configurações de parâmetros (Editar | Preferências | Parâmetros)**. O valor padrão para o **Delta de distância** fornece uma separação de distância contínua de 2 mm.



O AT401 não é compatível com o modo Contínuo de Iniciar/Parar. Somente o ATS600 aceita varrediras de área.



**Encerrar elemento (END)** - Indica ao PC-DMIS que a quantidade de toques para o elemento foi alcançada e que o elemento pode ser calculado.



**Apagar toque (Alt + -)** - Exclui o último toque medido.



**Excluir o elemento (Ctrl + D)** - Exclui o elemento atual.



**Varredura pelo rastreador** - Executa varredura de área, varredura de anel ou varredura de linha.

Clique na pequena seta preta para exibir a barra de ferramentas **Varredura**:



Para mais detalhes, veja "Execução de uma varredura de área", "Execução de uma varredura de anel" e "Execução de uma varredura de linha".

### Barra de ferramentas Nível do rastreador



**Iniciar leitura de inclinação** - Inicia uma leitura de inclinação X, Y para trazer o rastreador para a faixa de trabalho no nível, ajustando os parafusos do pé da base do rastreador.



**Iniciar processo de nivelção pela gravidade** - O PC-DMIS usa o dispositivo de Nível 20/230 para criar um plano de gravidade, e depois criar automaticamente um sistema de coordenadas com base nas informações do plano de gravidade. Quando o processo é concluído, a monitoração é iniciada automaticamente.



**Iniciar monitoramento** - Inicia ou para o monitoramento, independentemente do processo de nivelção pela gravidade.

Consulte "Orientação do rastreador para gravidade".

## Outras janelas e barras de ferramentas do PC-DMIS

A documentação principal do PC-DMIS fornece as seguintes informações relevantes para o uso de rastreadores:

### Barra de ferramentas **Configurações**

Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas de configuração" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação principal do PC-DMIS.

A terceira caixa suspensa exibe as compensações de Refletor e Sonda-T vindas do servidor emScon (e as adicionais definidas manualmente, se houver).

### Janela Leituras da sonda:

Para mais detalhes, consulte "Uso da janela Leituras da sonda" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

Para configurações específicas da Leica, consulte o tópico "Personalização da leitura da sonda".

### Janela Edição:

Para mais detalhes, consulte o capítulo "Utilização da janela Edição" da documentação do PC-DMIS Core.

### Interface **Quick Start**:

Para mais detalhes, consulte "Uso da interface Quick Start" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

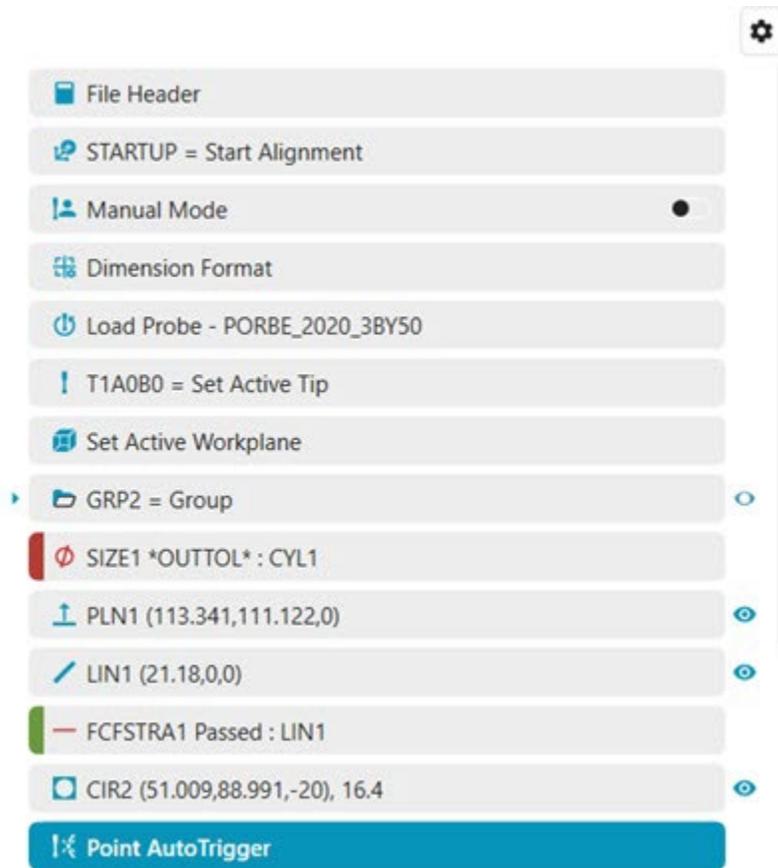
### Janela Status:

Para detalhes, consulte "Uso da janela de status" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

### Barra de Status do rastreador:

Para detalhes, veja "Barra de status do rastreador".

## Janela Edição



### *Janela Edição - modo Resumo*

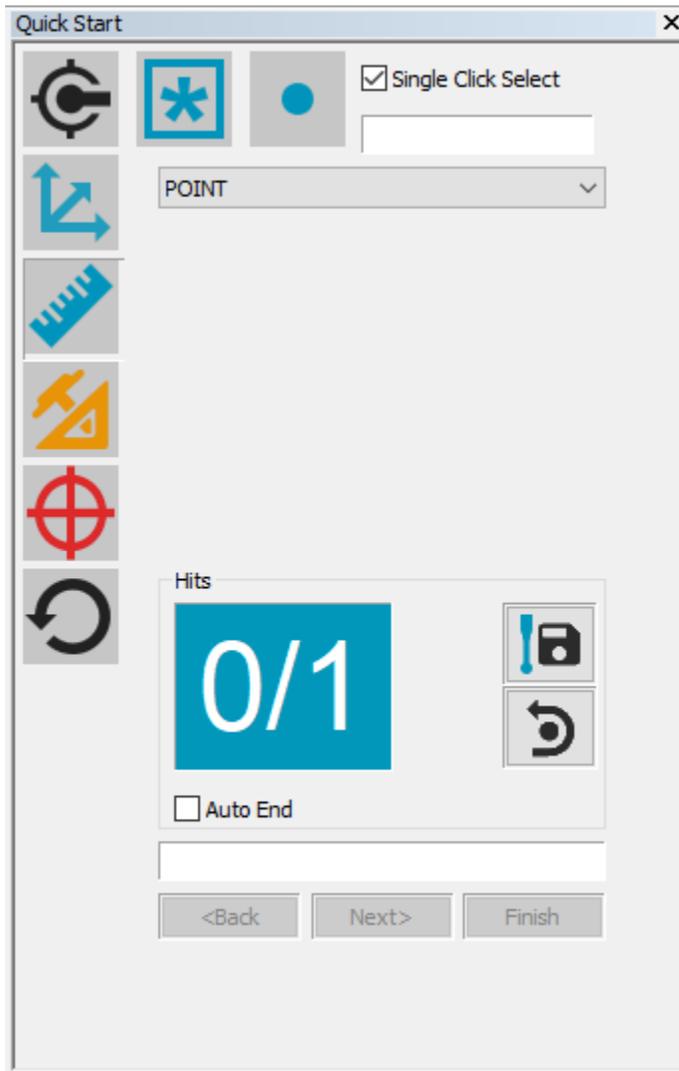
A janela Edição exibe os comandos para as rotinas de medição que você cria.

O modo Resumo da janela Edição é uma lista de comandos expansíveis e retráteis. Você pode clicar com o lado direito do mouse em comandos ou itens e escolher **Editar** para modificar itens na janela Edição.

O PC-DMIS adiciona novos demonstrativos de rotinas de medição APÓS a linha realçada.

Consulte o capítulo "Uso da janela Edição" da documentação do PC-DMIS Core para obter mais informações sobre a janela Edição.

## Interface Quick Start



A interface Quick Start é um bom local para executar a maioria das funções quando você trabalha com dispositivos portáteis. Se ela ainda não estiver visível, selecione **Visualizar | Outras janelas | Quick Start** para acessá-la.

A partir dessa interface, é possível:



Calibrar Sondas



Criar Alinhamentos



Medir elementos



Construir elementos



Criar dimensões



Redefinir a janela

Para mais informações, consulte "Uso da interface Quick Start" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

## Barra de Status

CAD element NOT selected! X 302.861 Y -164.846 Z 0 SD 0 1 Line: 13, Col: 001

A barra de status fornece informações do sistema PC-DMIS, tais como:

- Ajuda sobre os botões com a passagem do mouse
- Contador XYZ
- StdDev (SD) da exibição de elemento
- Contador do ponto de sonda (somente tamanho normal)
- Exibir unidade: MM ou POL (somente tamanho normal)
- Contador de linha/coluna para mostrar a posição do cursor na janela Edição (somente tamanho normal).

Para alterar a barra de status para tamanho grande, selecione a opção de menu **Visualizar | Barra de status | Grande**.

## Janela Status

The screenshot shows a window titled "Status Window" with a table of measurement data and a circular diagram. The table has four columns: AX, NOMINAL, MEAS, and DEV. The rows represent X, Y, and D dimensions. To the right of the table is a circle with the text "Err=0.0000" inside it.

AX	NOMINAL	MEAS	DEV
X	11.520	11.529	0.009
Y	4.300	4.320	0.020
D	18.620	18.624	0.004

CIR1=CIRCLE MEASURED FROM 5 HITS

Err=0.0000

A janela Status exibe as informações do usuário ao criar uma rotina de medição, como:

- Informações sobre elemento conforme estiverem sendo medidos
- Relatórios de dimensão conforme as tolerâncias de dimensão estiverem sendo avaliadas

Para mais informações, consulte o tópico "Uso da janela Status" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

## Leituras da sonda

The screenshot shows a window titled "Probe Readouts" with a list of values. The values are color-coded: green for linear coordinates (X, Y, Z, W, V) and yellow for DX, DY, DZ. The Hits value is 0.

<b>Linear</b>	
X	0.000
Y	0.000
Z	0.000
<b>DX</b>	<b>-999.000</b>
<b>DY</b>	<b>-999.000</b>
<b>DZ</b>	<b>-999.000</b>
W	0.000
V	0.000
<b>Hits</b>	<b>0</b>

A janela Leituras da sonda exibe principalmente o local da sonda XYZ. Você pode alternar a exibição da janela Leituras da sonda a partir da barra de ferramentas **Portátil**. Para alternar a exibição, pressione e segure por um ou dois segundos o botão esquerdo do braço portátil. Se a janela Leituras da sonda já está aberta, o valor **T** aparece na janela. O valor **T** fornece a distância para o nominal do CAD nominal.

Quando você trabalha com o modo Construção / Inspeção, as cores da janela Leituras da sonda indicam se o local atual está *dentro* ou *fora* da tolerância.

- Verde - Na tolerância
- Azul - Negativo fora da tolerância
- Vermelho - Positivo fora da tolerância

Para obter mais informações sobre a janela Leituras da sonda, consulte "Uso da janela Leituras da sonda" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

## Observação sobre carregamento de sondas durante a execução do Portable

Ao executar uma rotina de medição usando o braço Absolute Portable da Hexagon com as sondas inteligentes RomerRDS e LeicaLMF, o PC-DMIS não mais pede a você que carregue uma sonda se ela já é a sonda ativa.

Isso se aplica às seguintes sondas:

- RomerRDS
- Leica Smart Probes: LAS/LAS-XL, T-Probe e T-Scan

---

## Configuração de Interfaces do Portable

A opção de menu **Editar | Preferências | Configuração da interface de máquina** abre a caixa de diálogo **Opções da máquina**. Você pode usar essa caixa de diálogo para definir configurações específicas para o dispositivo portátil. As opções de máquina estão disponíveis somente quando você trabalha no modo on-line.



Na maioria dos casos, você *não deve* alterar nenhum dos valores nesta caixa de diálogo. Alguns itens nesta caixa de diálogo, como a área **Deslocamentos mecânicos**, substituem permanentemente os valores armazenados para a máquina na unidade de disco rígido do controlador. Para dúvidas sobre como e quando usar a caixa de diálogo **Opções da máquina**, entre em contato com o representante de serviço local.

Os parâmetros na caixa de diálogo **Opções da máquina** são discutidos para estas interfaces de máquina:

- Rastreador Leica
- Braço Faro
- Rastreador SMX

- Estação Total

Para informações sobre outras interfaces de máquinas suportadas pelo PC-DMIS, consulte o tópico "Configuração de interface de máquina" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.

## Interface de rastreamento Leica

Você pode configurar como o PC-DMIS faz a interface com a interface Leica no menu **Editar | Preferências | Configurar interface da máquina**. Isso abre a caixa de diálogo **Opções da máquina** com essas guias:

- Guia Opções
- Guia Redefinir
- Guia Configuração do sensor
- Guia Parâmetros de ambiente
- Nivelar com a gravidade
- Guia **Informações do sistema** - Essa guia exibe informações para o sistema Leica configurado. Os valores incluídos são: Endereço IP, Tipo de rastreador com n.º de série (se estiver disponível), Tipo de controlador, Tipo de T-CAM e n.º de série (se estiver disponível), versão do emScon, versão do firmware do TP, versão do Bootdriver e Tipo do Nível e n.º de série (se estiver disponível).
- Guia **Depurar** Para obter mais informações sobre essa guia, consulte o tópico "Geração de um arquivo de depuração" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.



Informações adicionais para esta interface são fornecidas no Manual de Instalação de Interface da Máquina (MIIM).

### Configurações de distância e tempo mínimos de varredura contínua definidas pelo PC-DMIS

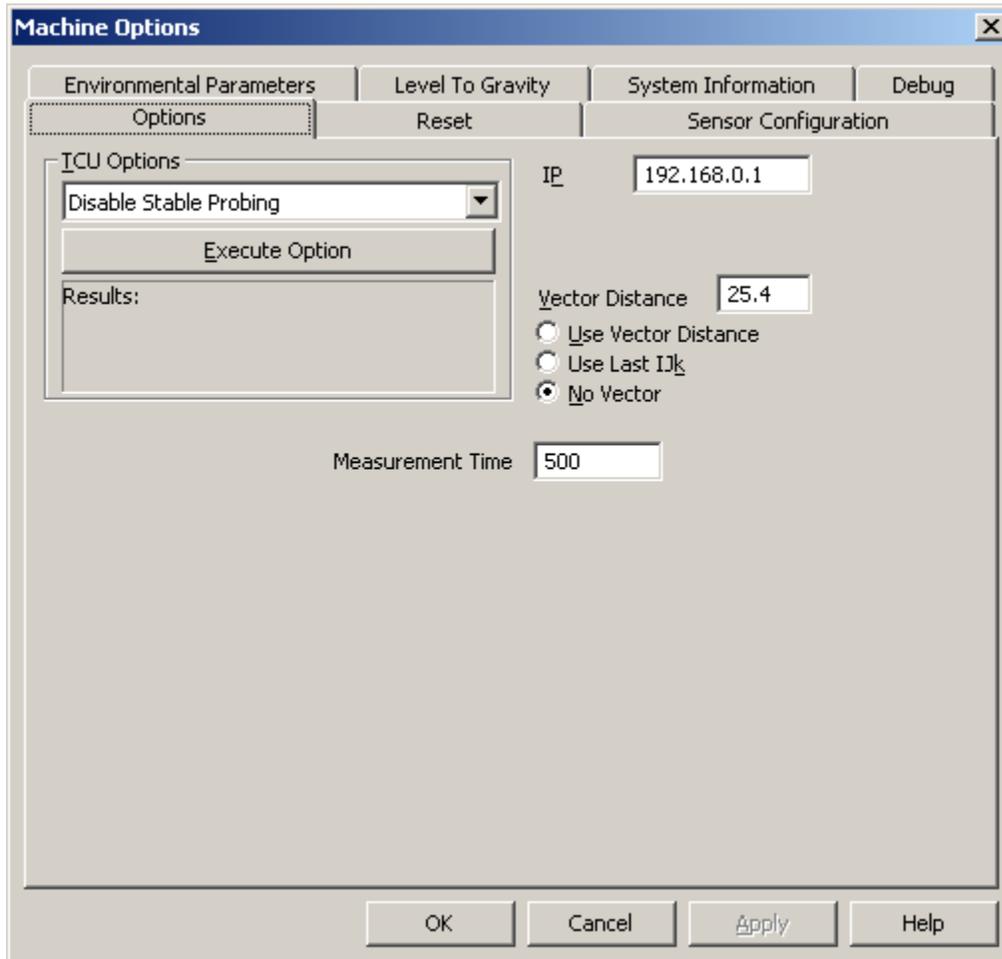
Rastreador	Tempo mínimo	Distância mínima
Leica (AT403)	20 ms (0,02)	-
Leica (AT901)	100 ms (0,1)	-
LeicaLMF (AT9x0)	1 ms (0,001)	0,01 mm

	Um toque de desempenho ocorrer quando um valor de tempo mínimo é configurado para menos do que 0,01 mm como Delta de tempo	É necessário definir a configuração de 403 mín / máx para 10 Hz (901 é 1000 Hz).
--	--	--



Para rastreadores Leica AT9x0, se você perder comunicação entre o PC-DMIS e seu rastreador AT9x0, o software exibe uma mensagem Perda de Conexão e o PC-DMIS entra em um estado "desconectado". Verifique seu cabeamento ou Wi-Fi para reestabelecer comunicação. Assim que você reestabelecer a comunicação, o PC-DMIS retorna ao modo on-line sem reiniciar.

## Guia Opções



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Opções

Use a guia **Opções** para executar várias opções de TCU (Tracker Control Unit - Unidade de controle do rastreador) e configure a comunicação e outros parâmetros. As opções de TCU também estão disponíveis como itens de menu.

**Opções de TCU** - Esta área permite executar as opções a seguir:

- **Desativar sondagem estável** - Desativa a sondagem estável. Consulte o item de menu **Sondagem estável LIG/DESL** no tópico "Menu do rastreador" para mais informações.
- **Ativar sondagem estável** - Ativa a sondagem estável. Consulte o item de menu **Sondagem estável LIG/DESL** no tópico "Menu do rastreador" para mais informações.
- **Ir para Birdbath** - Consulte o item de menu **Ir para Birdbath** no tópico "Menu do rastreador" para obter informações.

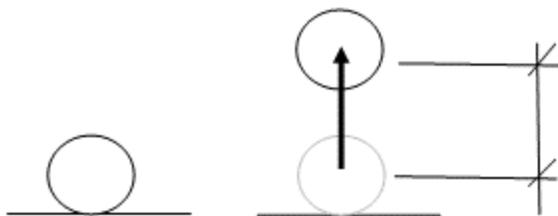
- **Inicializar** - Consulte o item de menu **Inicializar** no tópico "Menu do rastreador" para obter informações.
- **Nivelar com a gravidade** - consulte o item de menu **Inicializar** no tópico "Comandos de nível" para obter mais informações.
- **Imagem ao vivo** - Mostra o cursor de laser, independente de você estar fazendo a varredura ou não.
- **Motores desligados** - Consulte o item de menu **Liberar motores** no tópico "Menu do rastreador" para obter informações.
- **Redefinir nível** - Faz uma nova medição de referência.
- **TScan** - Selecione essa opção ao usar o varredor a laser para o rastreador.
- **Pos. zero (6DoF)** - Consulte o item de menu **Ir para a posição 6DoF 0** no tópico "Menu do rastreador" para obter mais informações.



As opções de TCU podem ser acessadas mais rapidamente a partir do menu e barra de ferramentas **Rastreador**.

**Endereço IP** - Especifique o endereço IP do controlador do Rastreador a laser (o padrão é 192.168.0.1).

**Distância do vetor** - Define a distância necessária para mover a Sonda-T/Refletor do local de toque antes de um "Toque deslocado" ser realizado.



*Exemplo mostrando a distância e o movimento do vetor*

**"Toque deslocado"** - Altera o vetor para aquela da linha entre o local em que você primeiro apertou o botão (no local do "Toque normal") para o local onde você solta o botão de toque. Essa linha deve ser mais longa que a **Distância de vetor de uso** para registrar com sucesso um "Toque puxado".

**"Toque normal"** - Um "Toque normal" é feito quando você aperta e solta o botão de toque no mesmo local.

Escolha uma destas opções de vetor:

- **Usar distância do vetor** - Permite estabelecer o vetor usando um "Toque deslocado".
- **Usar último IJK** - Usa os mesmos valores do vetor IJK do último ponto medido.
- **Sem vetor** - Produz dados de varredura quando você pressiona e segura um botão na Sonda-T.

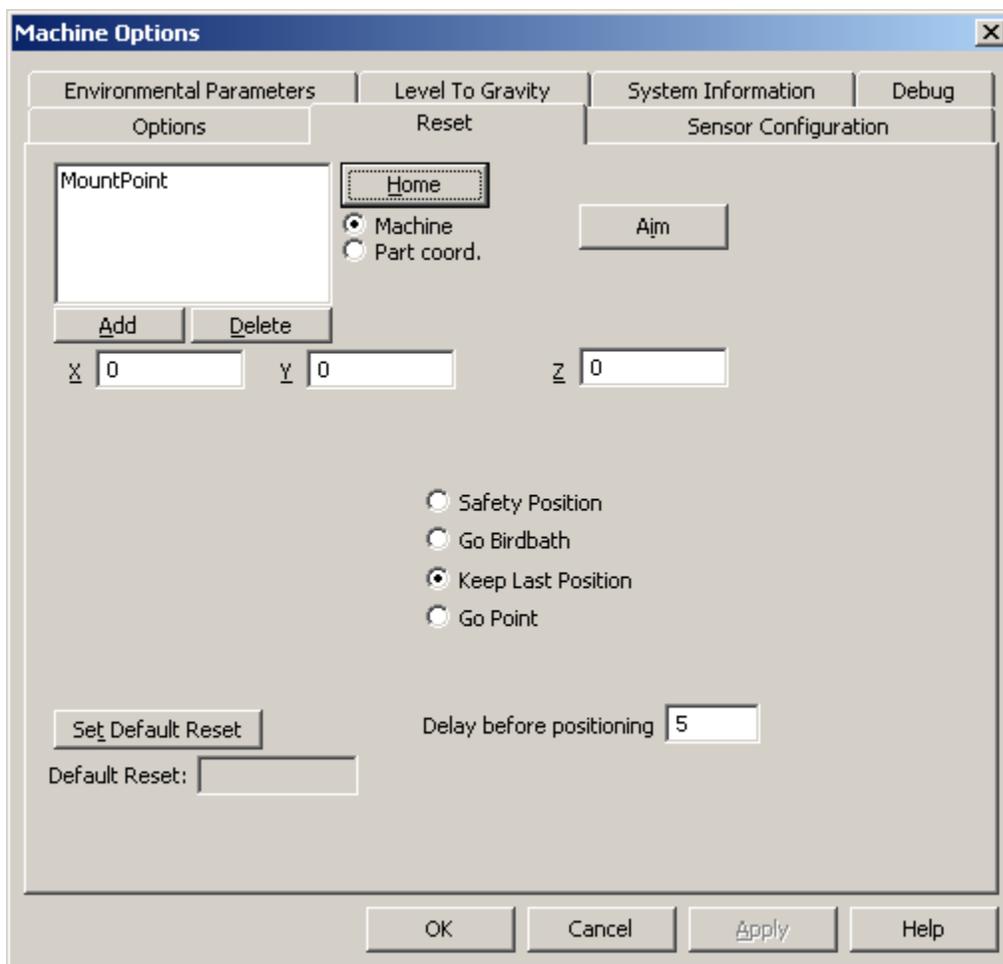
**Tempo de medição** - Determina o intervalo de tempo em milissegundos (ms). Nesse intervalo de tempo, o fluxo de dados de medições do IFM tem a média calculada para um único valor de medição. Um valor de 500 significa 500 medições em 500 ms.

O fluxo de dados de medições do IFM tem a média calculada, nesse intervalo de tempo, para um único valor de medição. 500 ms = 500 medições em 500 ms. Isso resulta em uma coordenada XYZ com uma indicação de qualidade de RMS que está disponível em DRO.



O **Tempo de medição** suporta um valor entre 500 ms e 100000 ms (0,5 a 100 segundos)

## Guia Redefinir



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Redefinir

**Início** - Aponta o laser para a posição BirdBath.

Opção **Máquina** ou **Coord. peça** - Selecione **Máquina** se estiver usando coordenadas de máquina ou **Coord. peça** se estiver usando coordenadas da peça.

**Apontar** - Selecione um ponto na lista Redefinir ponto e clique no botão **Apontar** para mover o laser para o ponto especificado.

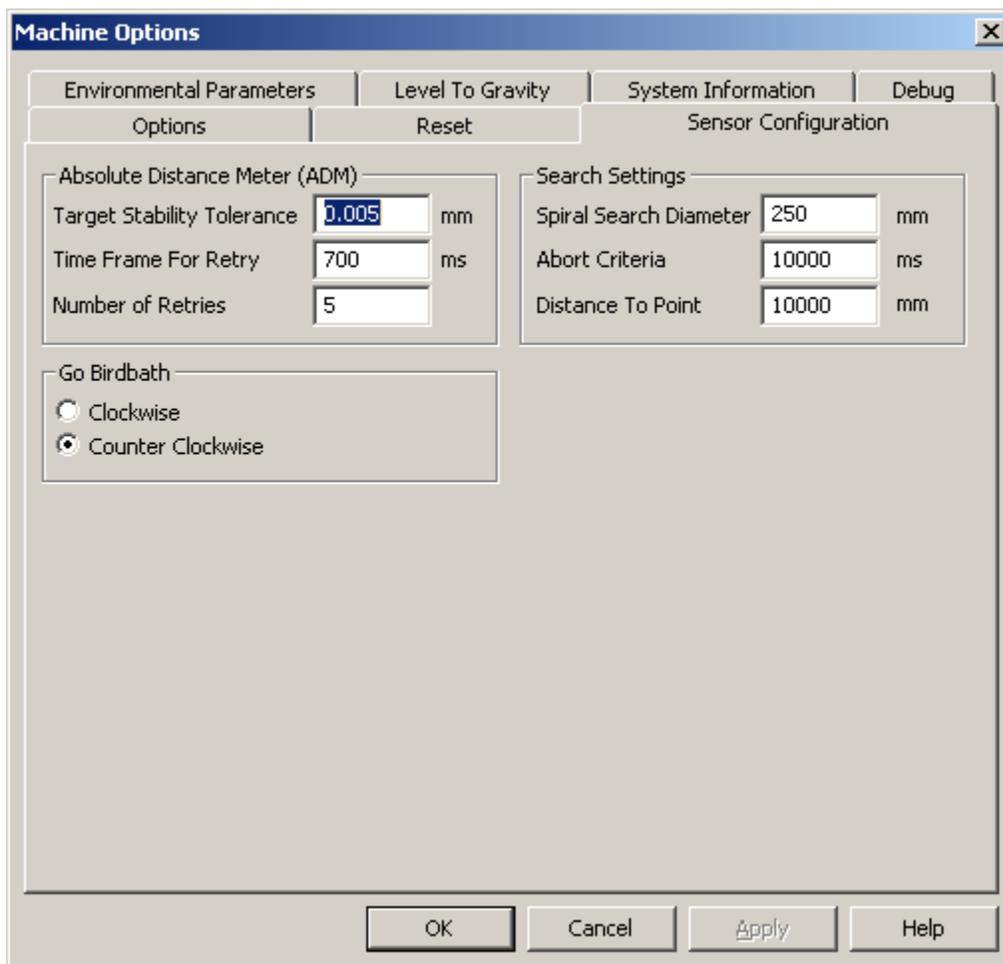
**Adicionar** - Clique no botão para abrir a caixa de diálogo **Pontos**. Forneça um **Título** e os valores **XYZ**, e clique em **Criar**. Os novos pontos são adicionados à lista acima Redefinir pontos. Por exemplo, você pode ter conectado refletores a posições em uma porta de carro. Essas posições poderiam ser nomeadas como Porta1, Porta2, Porta3 e assim por diante.

**Excluir** - Selecione um ponto na lista Redefinir ponto e clique em **Excluir**. O ponto selecionado é excluído.

Opções Redefinir - No evento de quebra de um feixe de laser, é feito o seguinte:

- **Posição de segurança** - O rastreador aponta para a posição de segurança, que também é chamada de posição de estacionamento.
- **Ir para Birdbath** - O rastreador volta para a posição birdbath.
- **Manter a última posição** - O feixe a laser permanece nas posições atuais e fica bloqueado na posição, se possível.
- **Ir para o ponto** - Aponta para o ponto de redefinição padrão.
- **Configurar redefinição padrão** - Selecione um ponto da lista acima (à esquerda do botão **Início**) e clique em **Configurar redefinição padrão**. Essa agora é a **Redefinição padrão**. Se o feixe do refletor estiver quebrado, o laser irá apontar para a **Redefinição padrão definida**.
- **Atraso antes do posicionamento** - Fornece o tempo em milésimos de segundo antes do rastreador de laser apontar para a próxima posição.

## Guia Configuração do sensor



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Configuração do sensor

### Absolute Distance Meter (ADM)

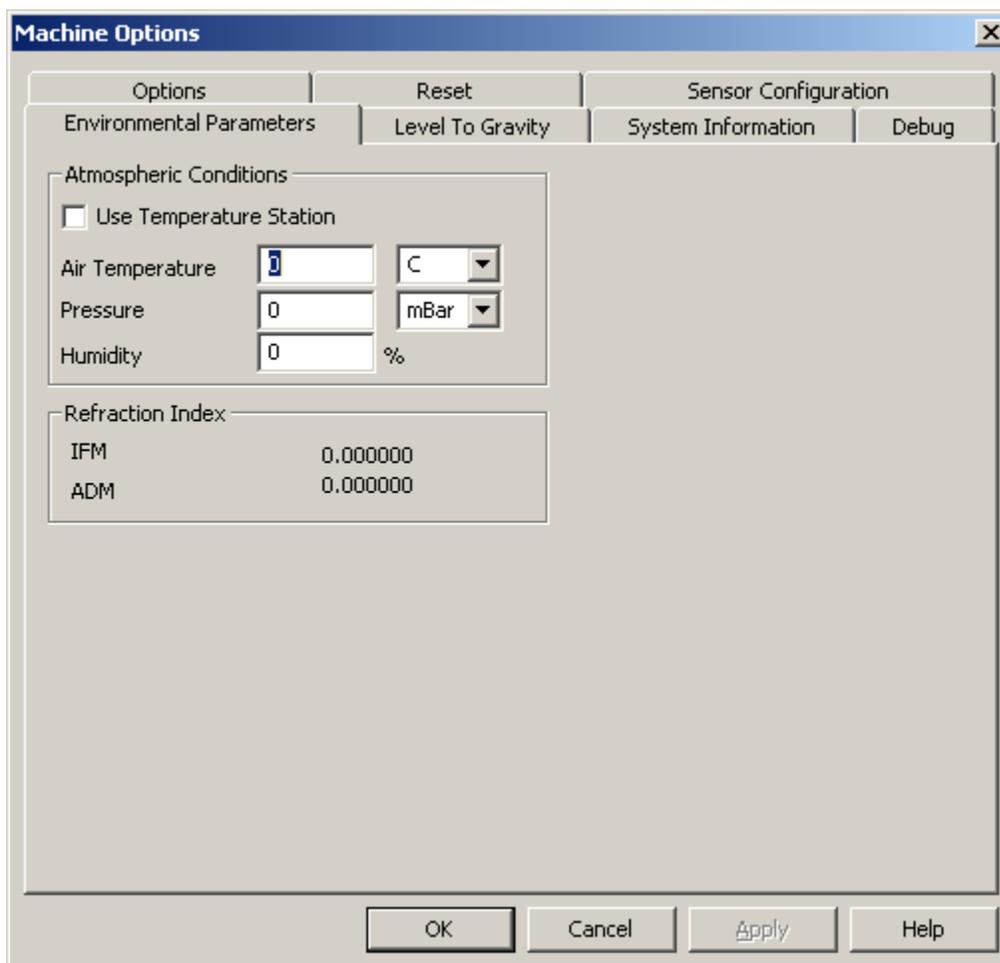
- **Tolerância de estabilidade do alvo** - Essa tolerância (entre 0,005 e 0,1mm) determina o intervalo máximo de movimento de um alvo de refletor durante medições de ADM. Valores além desse intervalo mostrarão uma mensagem de erro.
- **Intervalo de tempo para nova tentativa** - Define o período de tempo para determinar a estabilidade do alvo. Se o destino estiver estável, será feita uma medição de ADM.
- **Número de novas tentativas** - Define o número de tentativas para uma medição de ADM antes de cancelar em função de a estabilidade do alvo ter ultrapassado uma dada tolerância.

**Configurações de pesquisa** - Se algum desses critérios de pesquisa não for atendido, o processo de pesquisa é interrompido.

- **Diâmetro de pesquisa de espiral** - Diâmetro no qual pesquisar o alvo.
- **Critério de cancelamento** - Tempo em que o alvo deve ser localizado.
- **Distância até o ponto** - Distância à qual pesquisar o alvo.

**Ir para Birdbath** - O rastreador Leica rotaciona até a posição Birdbath no **sentido horário** ou **sentido anti-horário** a partir de sua posição atual.

## Guia Parâmetros de ambiente



*Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Parâmetros ambientais*

### Condições atmosféricas

- **Usar estação de temperatura:** Determina se a estação Meteo Leica é utilizada ou não. Uma Estação Meteo coleta dados automaticamente e não exige interação manual.

Se não houver nenhuma estação Meteo conectada, certifique-se de que os valores corretos sejam inseridos manualmente. Isso também pode ser feito a partir da Barra de status Rastreador.

- **Temperatura do ar** - Especifica a temperatura atual do ambiente de trabalho em Fahrenheit (**F**) ou Celsius (**C**).
- **Pressão** - Especifica a pressão do ar no ambiente de trabalho em termos de **mbar**, **hPa**, **mmHg** ou **polHg**.
- **Umidade**- - Especifica a porcentagem de umidade do ambiente de trabalho.

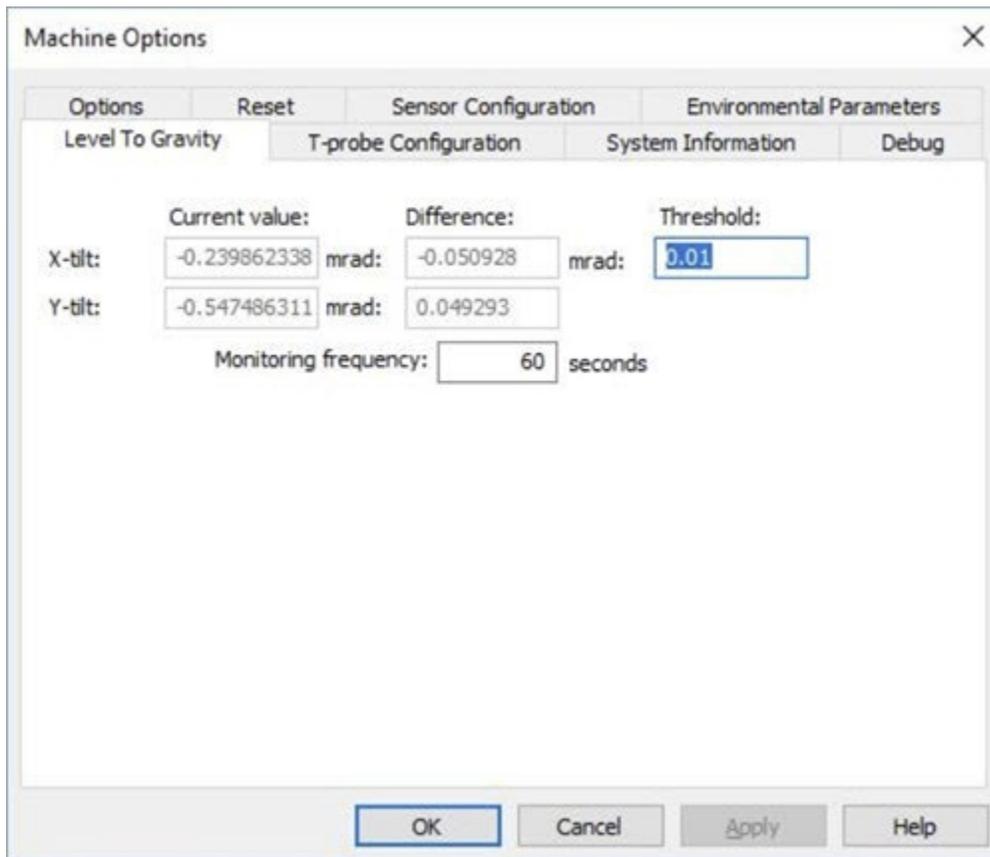


Esses parâmetros Meteo têm uma influência direta na medição da distância. Uma mudança de 1 °C causa uma diferença de 1 ppm na medição. Uma mudança de 3,5 mbar causa uma diferença de 1 ppm na medição.

### Índice de refrações

- **IFM** - Exibe o valor de refração do interferômetro.
- **ADM** - Exibe o valor de refração do medidor de distância absoluta.

## Guia Nivelar com a gravidade



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Nivelar com a gravidade

A guia **Nivelar com a gravidade** permite configurar propriedades de monitoramento do dispositivo de inclinação do nível.

**Valor atual** - Exibe os valores de nível inclinação-X e inclinação-Y atuais para o nível.

**Diferença** - Exibe a diferença em miliradianos entre a leitura real dos valores da inclinação-X e inclinação-Y do valor atual.

**Limite** - Especifica o ângulo em miliradianos em que o nível pode ser alterado e ainda ser considerado dentro da tolerância. Caso contrário, será necessário usar a opção **Redefinir nível** na guia **Opções**.

**Frequência de monitoramento** - Define com qual frequência (em segundos) um valor de monitoramento do nível é lido.

## Interface de Braço Faro

A interface Faro é usada com uma máquina de braço Faro.



Contate o suporte técnico da Hexagon se precisar de algum arquivo de terceiros para o seu hardware.

Antes de iniciar o PC-DMIS, renomeie o arquivo faro.dll como interfac.dll.



Para a maioria das interfaces, você pode usar o Configurador de ambiente para configurar automaticamente o ambiente da interface do PC-DMIS. Com o Configurador de ambiente, você não precisa mais renomear os arquivos dll manualmente. Para mais detalhes, veja a seção "Configurador de ambiente" da documentação do PC-DMIS Core.

A caixa de diálogo **Opções da máquina (Editar | Preferências | Configuração da interface da máquina)** tem essas guias para a interface Faro:

### Guia COM

Para obter mais informações, consulte "Configuração do protocolo de comunicação" na seção "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core. O valor padrão é porta de comunicação **1**, transmissão **38400**, **Sem** paridade, **7** bits de dados e **1** bit de parada.

### Guia Eixo

Para obter mais informações, consulte "Atribuição de eixos da máquina" na seção "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.

### Guia Depurar

Para obter mais informações, consulte o tópico "Geração de um arquivo de depuração" no capítulo "Configuração de preferências" na documentação do PC-DMIS Core.

### Guia Máquina como mouse

Para mais informações, consulte o tópico "Configuração de máquina como mouse".

## Guia Ferramentas

Essa guia oferece um botão **Diagnósticos** e um botão **Configuração de hardware**. Esses botões ativam os programas do Faro para testar e configurar o braço Faro.



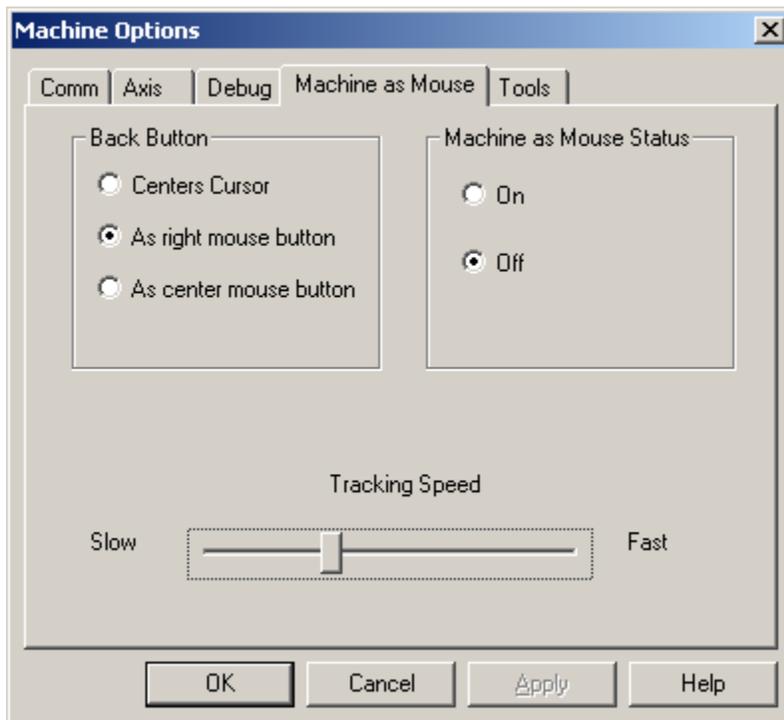
Informações adicionais para esta interface são fornecidas no Manual de Instalação de Interface da Máquina (MIIM).

## Elemento Toques deslocados do Faros

A interface Faro suporta toques deslocados. Consulte "Método Toques deslocados" no capítulo "Compensação da sonda".

Consulte "Apêndice A: Braço portátil Faro".

## Máquina como configurações de mouse



Caixa de diálogo Opções de máquina - Guia Máquina como mouse

A guia **Máquina como mouse** permite configurar as capacidades do movimento de braço Faro e cliques do botão para controlar o movimento do cursor e os cliques do botão do mouse.

**Botão Voltar** - você pode definir o botão **Voltar** do braço Faro:

- Para centralizar o cursor (move o ponteiro do mouse para o centro da tela)
- Como botão direito do mouse
- Como botão do meio do mouse

**Status Máquina como mouse** - Selecione se o modo Máquina como mouse está **Ligado** ou **Desligado**.

**Velocidade de rastreamento** - Controla com que velocidade o mouse se move com relação ao movimento de braço Faro.

### Ativar e desativar o modo Mouse

- Para ativar o modo mouse, pressione os botões frontal e voltar juntos.
- Para desativar o modo mouse, quando a tela do PC-DMIS está maximizada (note que a janela TEM QUE estar maximizada), mova o cursor do mouse para a parte superior da barra de título (que também é a parte superior da tela, pois o PC-DMIS está maximizado) e clique no botão que simula o botão esquerdo do mouse.

## Interface de rastreamento SMX

Para configurar os parâmetros que controlam a forma pela qual o PC-DMIS faz a interface com a interface do Faro SMX Laser, selecione o item de menu **Editar | Preferências | Configurar interface de máquina**. Isso abre a caixa de diálogo **Opções da máquina**. As seguintes guias ficam disponíveis:

- Guia **Opções**
- Guia **Redefinir**
- Guia **ADM**
- Guia **Depurar**: Consulte o tópico "Geração de um arquivo de depuração" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.

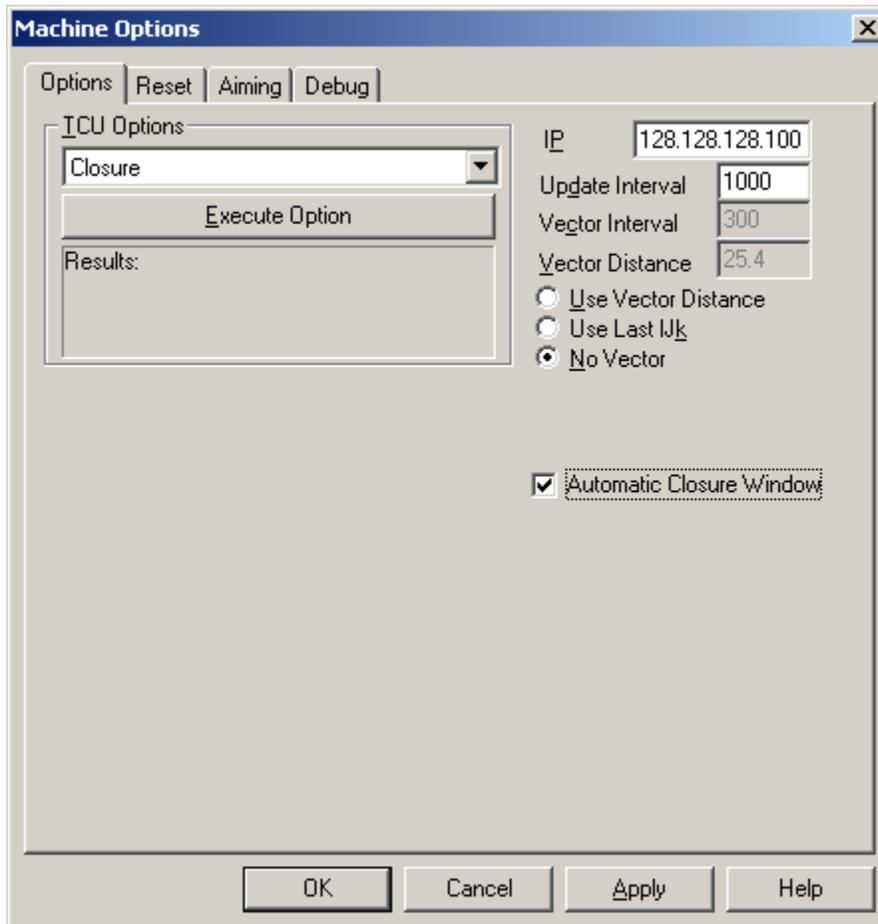


Informações adicionais para esta interface são fornecidas no Manual de Instalação de Interface da Máquina (MIIM).

Além disso, leia a documentação fornecida com o Rastreador SMX.

Contate o suporte técnico da Hexagon se precisar de algum arquivo de terceiros para o seu hardware.

## Guia Opções SMX



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Opções

Use a guia **Opções** para executar várias opções de TCU (Tracker Control Unit - Unidade de controle do rastreador) e configure a comunicação e outros parâmetros. As opções de TCU também estão disponíveis como itens de menu.

**Opções de TCU** - Esta área permite executar as opções a seguir:

- **Fechamento** - Abre a janela Fechamento. Consulte o tópico "Uso da janela Fechamento".
- **Início** - Aponta o rastreador laser para a posição inicial.
- **Fazer logoff** - Faz o logoff do Rastreador SMX.
- **Fazer logon** - Faz o logon no Rastreador SMX

- **Motores ligados** - Engata os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal a fim de permitir o movimento do cabeçote de rastreamento manual.
- **Motores desligados** - Libera os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal a fim de parar o movimento do cabeçote de rastreamento manual.
- **Verificações operacionais** - Consulte "Execução de verificações operacionais".
- **Painel rastreador** - Exibe a caixa de diálogo **Painel rastreador** para configurar o rastreador a laser Faro. Para mais detalhes, veja a documentação do seu rastreador Faro.



- **Despertador** - Permite definir um horário para ligar o laser.



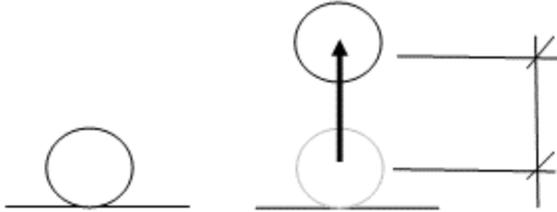
As opções de TCU podem ser acessadas mais rapidamente a partir do menu e barra de ferramentas **Rastreador**.

**Endereço IP** - Especifica o endereço IP do controlador do Rastreador a Laser (o padrão é 128.128.128.100).

**Intervalo de atualização** - Especifica o tempo, em milissegundos, para o sistema checar os níveis e fazer as atualizações necessárias.

## Intervalo de vetor -

**Distância do vetor** - Define a distância necessária para mover a Sonda-T/Refletor a partir do local de toque antes do software fazer um "Toque deslocado".



*Exemplo mostrando a distância e o movimento do vetor*

**"Toque deslocado"** - Altera o vetor para aquela da linha entre o local em que você primeiro apertou o botão (no local do "Toque normal") para o local onde você solta o botão de toque. Essa linha deve ser mais longa que a **Distância de vetor de uso** para registrar com sucesso um "Toque puxado".

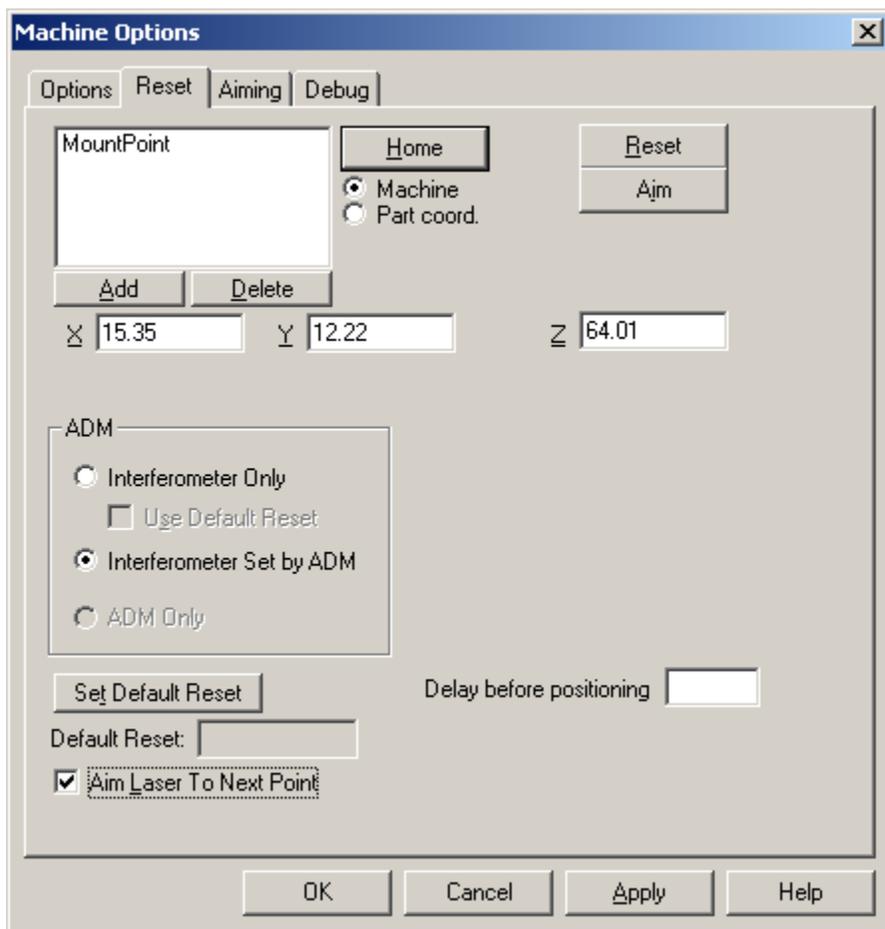
**"Toque normal"** - Um "Toque normal" é feito quando você aperta e solta o botão de toque no mesmo local.

**Opção do vetor** - Escolha uma destas opções de vetor:

- **Usar distância do vetor** - Permite estabelecer o vetor usando um "Toque deslocado".
- **Usar último IJK** - Usa os mesmos valores do vetor IJK do último ponto medido.
- **Sem vetor** - Quando essa opção for selecionada, será possível produzir dados de varredura ao pressionar e segurar um botão na Sonda-T.

Caixa de seleção **Janela Fechamento automática** - Quando essa caixa de seleção é marcada, a janela Fechamento é aberta automaticamente quando o refletor está muito perto da posição inicial (do ninho).

## Guia Redefinir SMX



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia Redefinir

**Início** - Esse botão permite que você aponte o laser para a posição BirdBath.

**Máquina** ou **Coordenadas da peça**. - Essas opções definem o sistema de coordenadas a ser usado. Selecione **Máquina** se estiver usando coordenadas de máquina ou **Coordenadas da peça** se estiver usando coordenadas da peça.

**Apontar** - Esse botão permite que você aponte o laser para um ponto. Selecione um ponto na lista **Redefinir ponto** e clique no botão **Apontar** para mover o laser para o ponto especificado.

**Adicionar** - Esse botão abre a caixa de diálogo **Ponto** para você adicionar um ponto à lista acima. A partir da caixa de diálogo **Ponto**, forneça um **Título** e os valores **XYZ**. Em seguida, clique em **Criar**. O novo ponto é adicionado à lista. Por exemplo, você pode ter conectado refletores a posições em uma porta de carro. Essas posições poderiam ser nomeadas Porta1, Porta2, Porta3, etc.

**Excluir** - Esse botão remove um ponto selecionado da lista acima.

## ADM

**Somente interferômetro** - Essa opção permite você use o laser do interferômetro para medições de distância. Ao iniciar ou reiniciar uma medição, isso geralmente é feito a partir do BirdBath.

**Usar Redefinição padrão** - Essa caixa de seleção move o rastreador a laser para a posição atual do **Ponto de redefinição**.

**Interferômetro definido pelo ADM** - Essa opção permite você use o laser do interferômetro para medições de distância. Se o destino é perdido pelo rastreador a laser, o laser ADM o encontra. Após o laser ADM localizar e definir a distância até o destino, o laser do interferômetro calcula todas as medidas de distância.

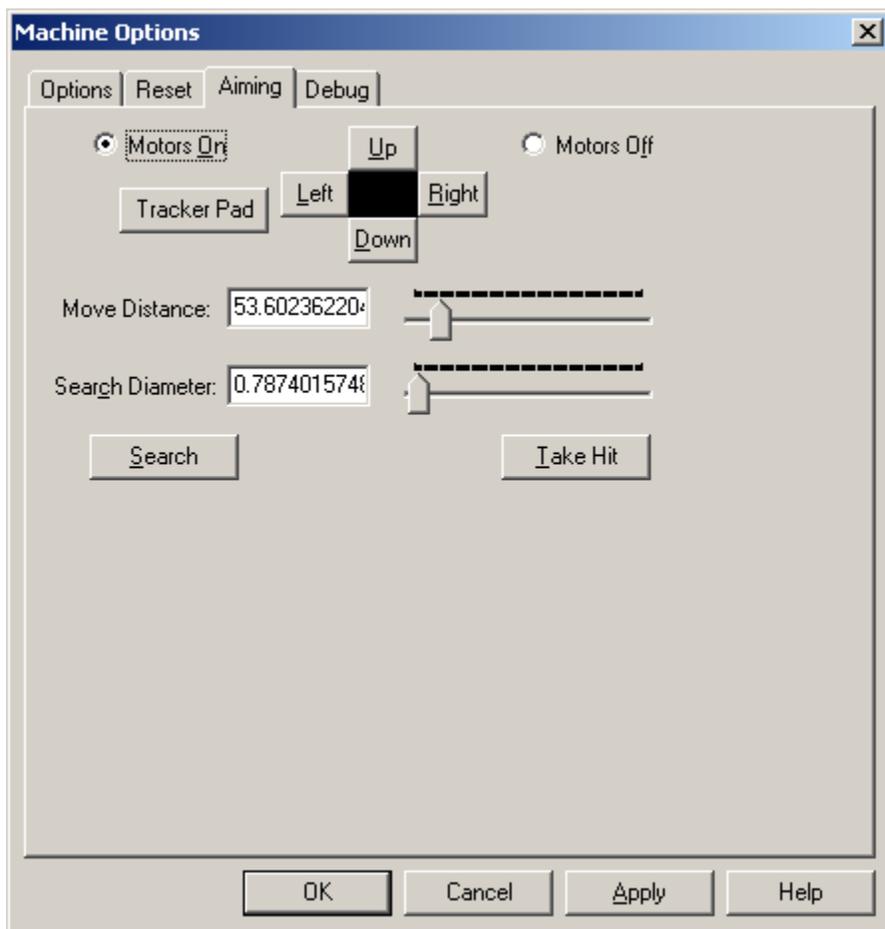
**Somente ADM** - Essa opção permite que o software calcule todas as medidas de distância usando o laser ADM. Se o destino é perdido pelo rastreador a laser, o laser ADM o encontra.

**Configurar redefinição padrão** - Esse botão define o ponto selecionado na lista como o ponto de redefinição padrão. Esse é o ponto ao qual o laser aponta se o feixe for quebrado pelo refletor.

**Atraso antes do posicionamento** - Você pode usar essa caixa para digitar um valor que o software usa para definir o tempo em milésimos de segundo antes do rastreador de laser apontar para a próxima posição.

**Apontar laser para o próximo ponto** - Marque essa caixa de seleção para permitir que o rastreador de laser mova-se para o próximo ponto após concluir o ponto anterior.

## Guia ADM SMX



Caixa de diálogo Opções da máquina - guia ADM

**Motores ligados** - Essa opção engata os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal. Isso permite o movimento do cabeçote de rastreamento manual.

**Motores desligados** - Essa opção libera os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal. Isso permite parar o movimento do cabeçote de rastreamento manual.

**Tracker Pad** - Essa opção executa o utilitário Faro SMX Tracker Pad. Você pode utilizá-lo para executar várias funções do rastreador de laser. Para mais informações, consulte a documentação do Tracker Pad entregue com o sensor SMX.

**Botões de controle (Esquerda, Para cima, Direita, Para baixo)** - Esses botões movem o laser na direção respectiva. Clique em um botão de controle uma vez e o rastreador começa a se mover lentamente até que você clique em **Parar**. Cada clique sucessivo faz com que o rastreador se mova mais rapidamente naquela

direção. A caixa preta no meio desses botões pisca com um indicador verde quando o refletor está na posição.

**Distância do movimento** - Essa caixa permite que você digite um valor para a distância aproximada que o laser usa para procurar pelo refletor ao clicar em **Pesquisar**. Você pode também mover o controle deslizante associado para a direita para aumentar o valor da **Distância do movimento** ou para a esquerda para diminuí-lo.

**Diâmetro da pesquisa** - Essa caixa permite que você digite um valor para o diâmetro da área de pesquisa na **Distância do movimento** aproximada quando você clica em **Pesquisar**. Você pode também mover o controle deslizante associado para a direita para aumentar o valor da **Distância do movimento** ou para a esquerda para diminuí-lo.

**Fazer toque** - Pressione esse botão para medir um toque estacionário no local atual do refletor. Você também pode pressionar Ctrl + H para iniciar a ação **Fazer toque**.

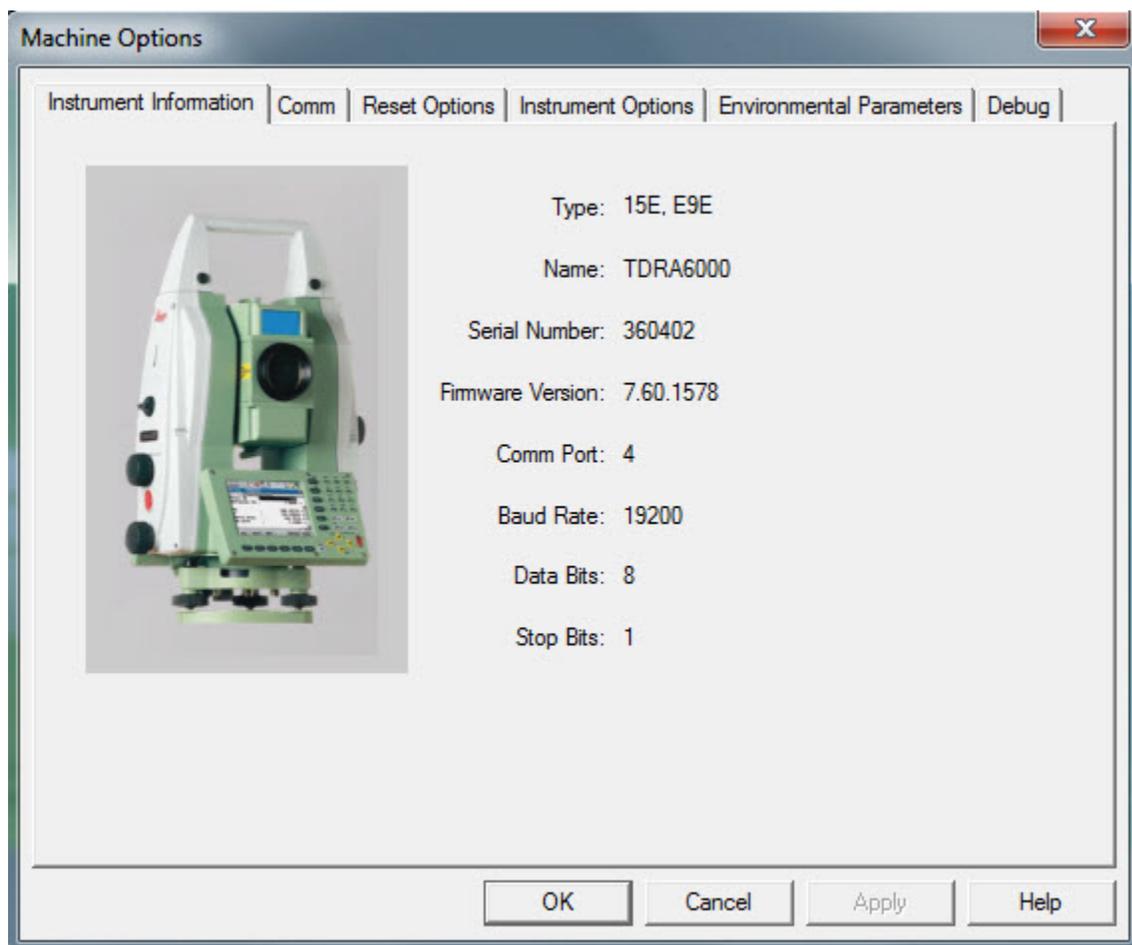
## Interface Estação Total

Para configurar os parâmetros que controlam a forma pela qual o PC-DMIS faz a interface com a interface da Estação Total, selecione o item de menu **Editar | Preferências | Configurar interface de máquina**. Isso abre a caixa de diálogo **Opções da máquina**. As seguintes guias estão disponíveis:

- Guia Informações do instrumento
- Guia COM
- Guia Redefinir opções
- Guia Opções de instrumentos
- Guia Parâmetros de ambiente
- Guia Depurar

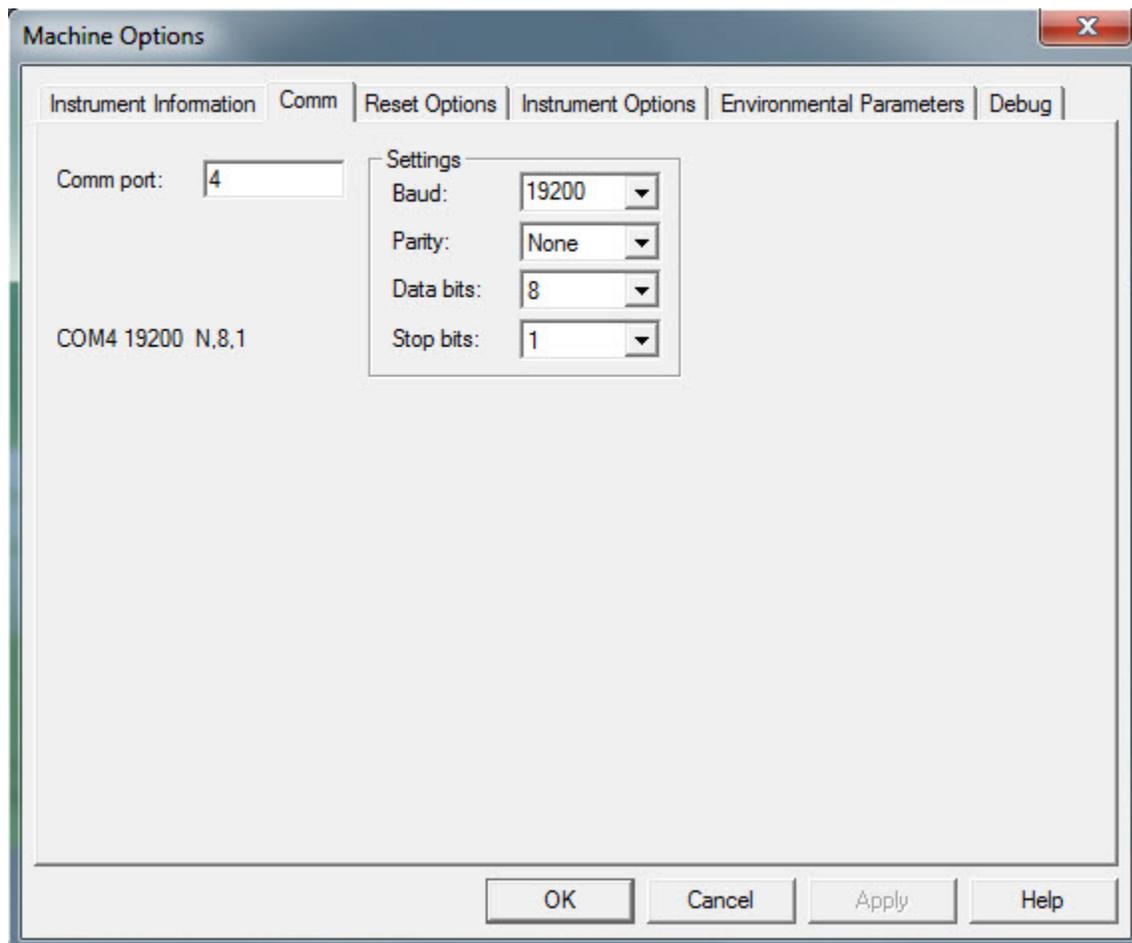
Para detalhes, veja a documentação da interface da máquina.

## Guia Informações do instrumento



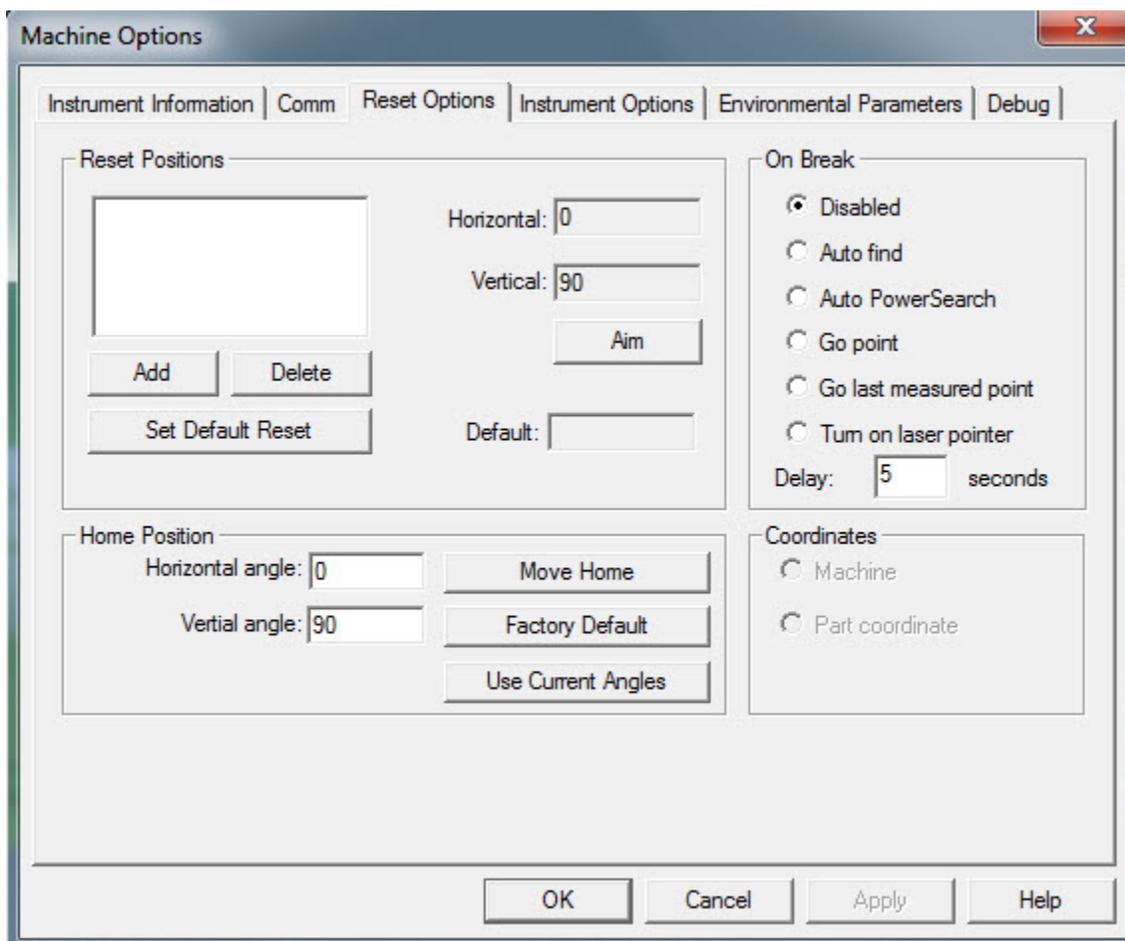
*Caixa de diálogo Opções de medição - guia Informações do instrumento*

## Guia COM



*Caixa de diálogo Opções de medição - guia COM*

## Guia Redefinir opções



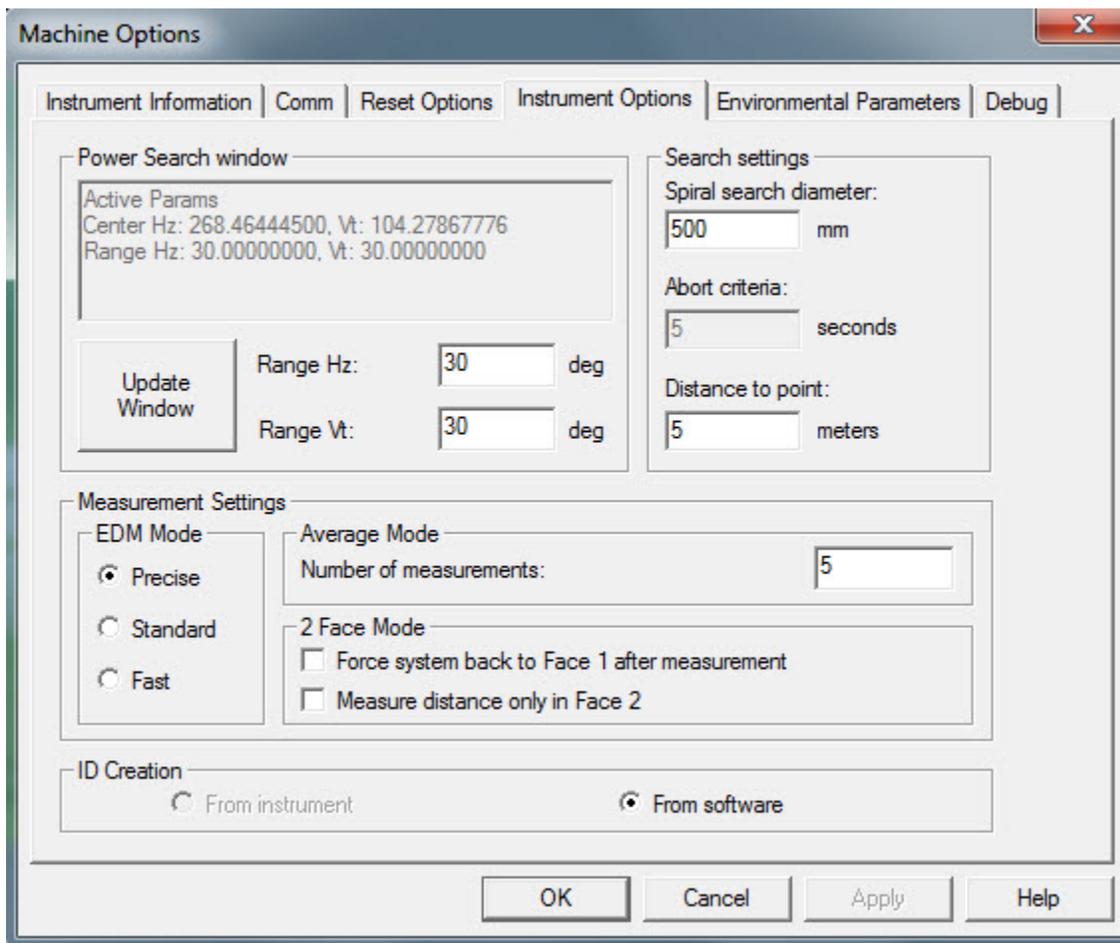
Caixa de diálogo Opções de medição - guia Redefinir opções

### Interrompido

Essa área permite determinar o que acontece quando o feixe do laser da Estação total da sonda está quebrado.

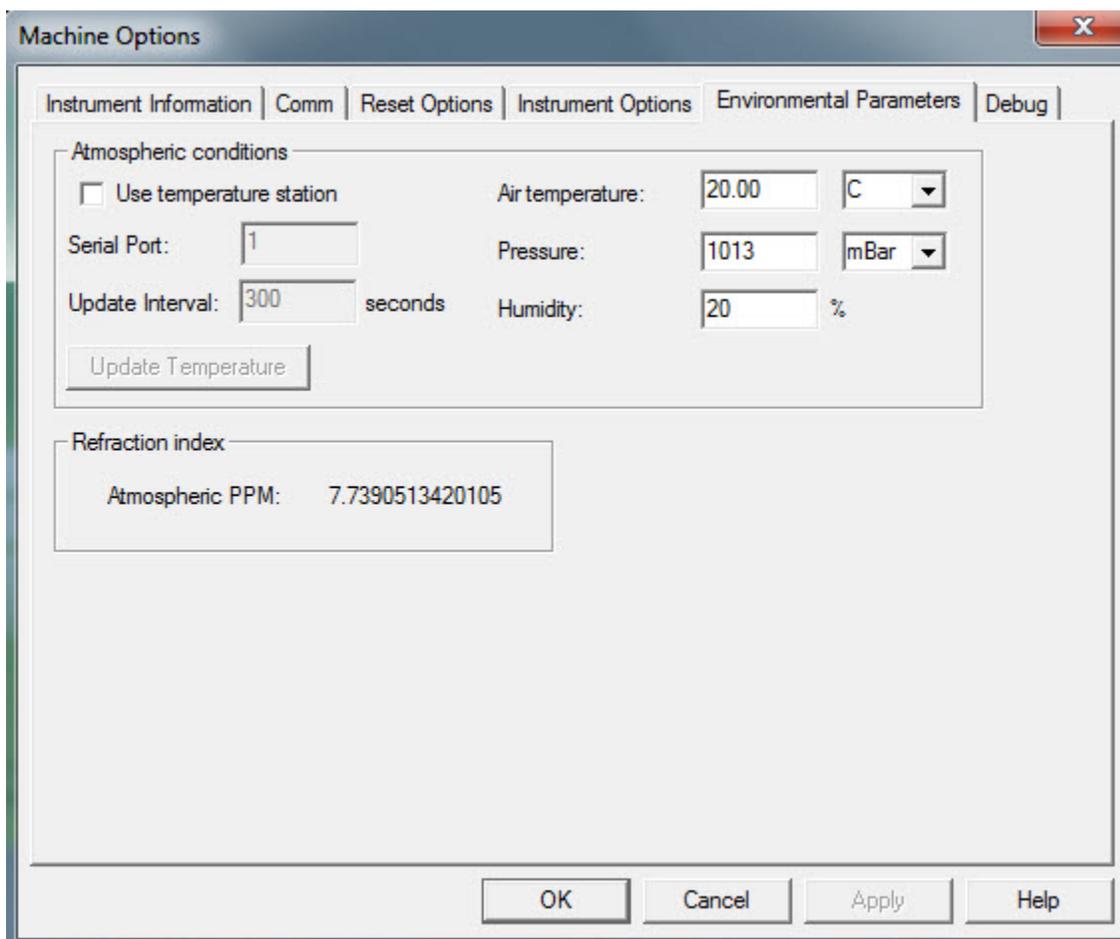
- **Ligar o ponteiro do laser** - Esta opção liga o ponteiro do laser. Para mais informações sobre o apontador de laser, consulte o item de menu **Apontador de laser LIGADO/DESLIGADO** abordado no tópico "Menu da estação total".

## Guia Opções de instrumentos



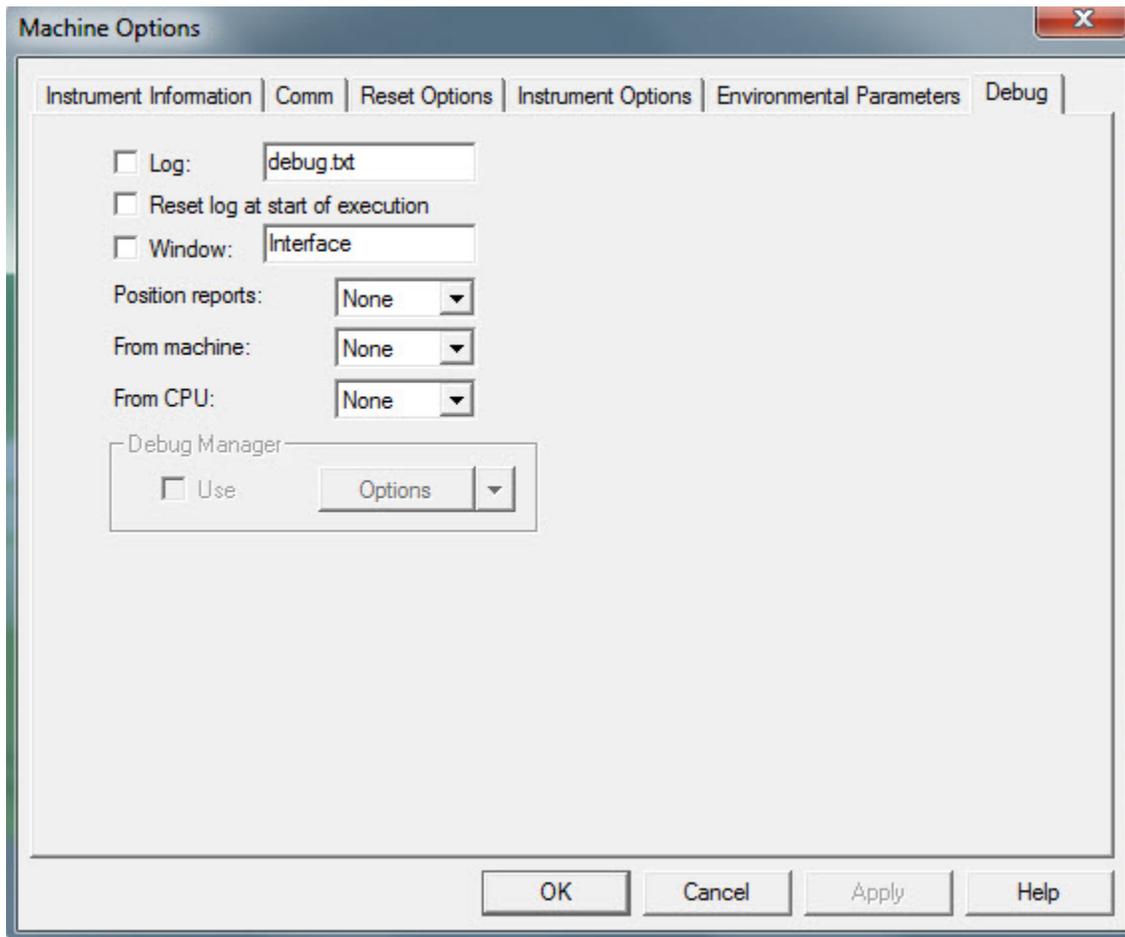
Caixa de diálogo Opções de medição - guia Opções de instrumentos

## Guia Parâmetros de ambiente



Caixa de diálogo Opções de medição - guia Parâmetros de ambiente

## Guia Depurar



*Caixa de diálogo Opções de medição - guia Depurar*

Para obter mais informações sobre arquivos de depuração, consulte o tópico "Geração de um arquivo de depuração" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.

---

## Funcionalidades comuns do Portable

Alguns recursos portáteis do PC-DMIS são comuns entre os dispositivos. Esse capítulo fornece informações sobre essa funcionalidade básica. Os elementos comuns incluem:

- Importação de Dados Nominais
- Compensação da sonda
- Uso de sondas rígidas
- Opções do acionador do sensor

- Conversão de toques em pontos
- Modo ponto de borda

## Importação de Dados Nominais

O PC-DMIS permite importar dados nominais de vários tipos para a extração de elementos nominais.

Importe os seguintes tipos de dados CAD:

- **Formatos padrão:** DXF, IGES, STEP, STL, VDAFS, XYZ
- **Formatos opcionais:** Catia 4, Catia 5, Parasolid, Pro-engineer, NX
- **Formatos CAD direto (DCI):** ACIS, CATIA V5, Pro-engineer, Solidworks, NX

Para mais informações sobre como importar, consulte o tópico "Importação de dados do CAD ou do elemento" no capítulo "Uso de opções de arquivo avançadas" na documentação do PC-DMIS Core.

Para mais informações, consulte "Importação de arquivo ASCII" no capítulo "Uso de opções avançadas de arquivo" na documentação do PC-DMIS Core.

## Compensação do sensor

Para medir toques de maneira exata, os pontos são compensados a partir do centro da ponta da sonda até a superfície da peça. Para ligar/desligar a compensação da sonda, usa o item de menu **Inserir | Alteração de parâmetro | Sonda | Compensação da sonda**.

Há algumas questões que você deve entender ao medir com um dispositivo portátil.

- Os valores XYZ da DRO (Leitura Digital) são o local 3D do CENTRO da sonda.
- Ao fazer a sondagem de um único ponto em uma peça, o PC-DMIS compensa o raio da sonda usando um destes métodos:
  - Eixo da sonda: Monitoração do ângulo do eixo da sonda e compensação ao longo do vetor do eixo até o local do ponto na superfície.
  - Toque puxado: Monitoração da direção de um "toque puxado" e compensação ao longo do vetor de direção entre onde o botão de toque foi pressionado e depois liberado.

Normalmente, ao executar uma medição em CMMs portáteis com uma sonda rígida, o software usa o vetor de eixo da sonda como o vetor de toque. No entanto, devido ao formato de uma peça específica, talvez não seja possível posicionar a haste da sonda para obter um vetor de toque apropriado.

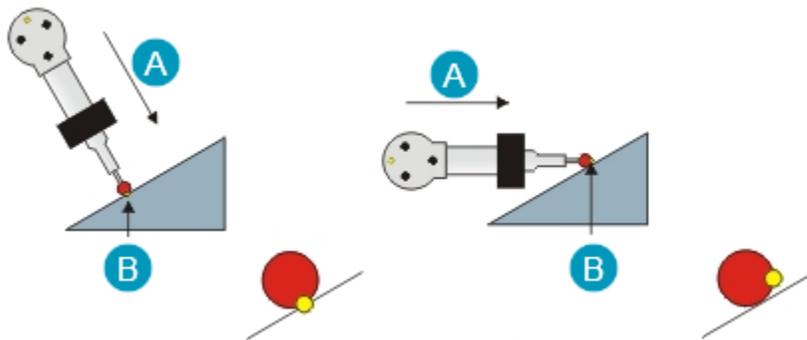


Se você deseja medir um furo pequeno e profundo, mas a extremidade do braço é muito grande para caber nesse furo, é necessário fazer "toques deslocados" para que cada vetor de toque aponte corretamente para o centro do furo. Isso permite que o software determine a compensação dentro/fora apropriada. Os toques deslocados são toques cujos vetores correspondem à direção afastada do local do toque, não ao vetor da haste padrão do sensor.

## Método do eixo da sonda

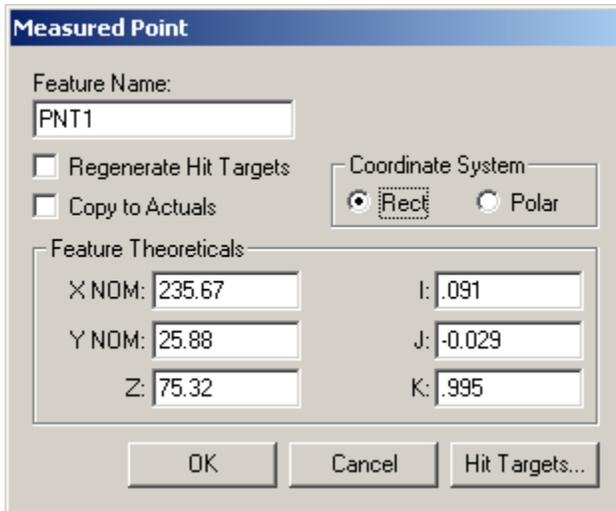
Para um dispositivo de braço portátil, siga este procedimento para medir um ponto em uma superfície superior. Use o eixo da sensor para a compensação da sonda:

1. Posicione a sonda na superfície superior com o eixo da sonda reto para cima a partir do local do ponto (B), perpendicular à superfície. O ponto é compensado na direção (A) do eixo da sonda.



*Posição correta (esquerda) e Posição incorreta (direita)*

2. No braço, pressione o botão **Toque**.
3. No braço, pressione o botão **Concluído**. Observe que o ponto medido foi adicionado à janela Edição.
4. Com o ponto realçado, pressione F9 para abrir a caixa de diálogo **Ponto medido**.



*Exemplo do ponto medido que mostra o vetor de toque apontando para cima.*

5. Observe que os valores IJK no exemplo estão em geral apontando para cima (0, 0, 1). Esses valores devem normalmente coincidir com o vetor de superfície no local dos pontos.

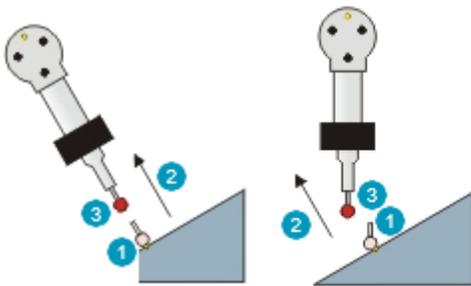


Ao realizar a sondagem de pontos únicos, tenha cuidado para manter a sonda em posição normal (perpendicular) à superfície.

## Método de toques deslocados

Para um dispositivo de braço portátil, siga este procedimento para medir um ponto usando um "toque deslocado" para compensação da sonda:

1. Coloque a sonda na superfície da localização do ponto (1). O vetor do eixo da sonda não importa quando você executa um toque deslocado.



*Qualquer exemplo funcionará para os toques deslocados.*

2. Mantenha pressionado o botão de toque o tempo suficiente para obter um toque deslocado, mas a tempo de o PC-DMIS começar a fazer a varredura da peça. Para alterar a duração de tempo para distinguir entre "toque deslocado" ou "iniciar varredura", você pode modificar a entrada `DelayToStartSendingScanPointsToManualHit` usando o Editor de configurações do PC-DMIS.
3. Mova a ponta na direção do vetor (2), para longe da localização do toque. Você tem que movê-la uma distância igual ou maior do que a distância de vetor definida (3). Para definir a distância mínima que você tem que mover a sonda a partir do toque para que um toque deslocado seja registrado, modifique a entrada `VectorToIMM` no Editor de configurações do PC-DMIS.
4. Solte o botão de toque, o computador emite um som diferente mais baixo. Observe que o software insere o ponto medido à janela Edição.
5. Com o ponto realçado, pressione F9 para abrir a caixa de diálogo **Ponto medido**. Verifique se o vetor está seguindo a direção do DESLOCAMENTO e não a direção do eixo.



Para elementos automáticos, o último vetor de toque determina a direção de compensação. Para elementos medidos, o primeiro vetor de toque determina a direção de compensação.

## Interfaces suportadas

As interfaces a seguir suportam toques deslocados:

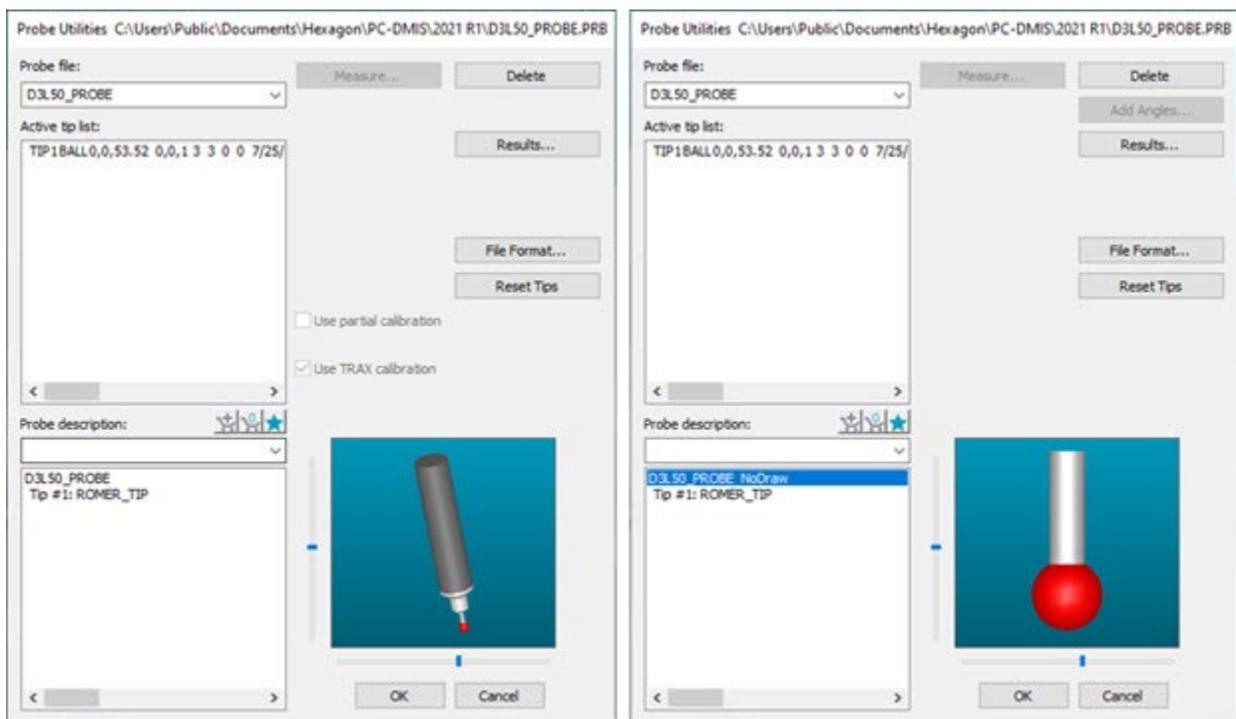
- Interface Faro
- Romer
- SMXLaser (rastreador Faro)
- Leica

## Uso de sondas rígidas (de contato)

O PC-DMIS Portable aceita uma variedade de sondas rígidas (de contato).

A partir do PC-DMIS versão 2021.1, você pode separar os componentes da sonda de contato do braço portátil Romer RDS. Isso permite que você oculte o corpo da sonda se ela impede a visualização dos itens na janela Exibição de gráficos.

Se você tem uma versão do PC-DMIS anterior à 2021.1 e atualizada para a versão 2021.1 ou posterior, é necessário excluir os arquivos da sonda de contato original do Romer RDS (.PRB) somente uma vez após concluir a atualização. Após a exclusão dos arquivos e a reinicialização do PC-DMIS, o software recria automaticamente os arquivos da sonda de contato quando o braço portátil é conectado. Você pode então ver os componentes na caixa de diálogo **Utilitários da sonda**.



*Exemplo de uma caixa de diálogo Utilitários da sonda antes e depois de ocultar componentes da sonda de contátil do PC-DMIS Portable.*

Se você selecionar uma sonda rígida, o PC-DMIS espera uma sonda que não aciona automaticamente ao entrar em contato com a peça. Você não pode executar uma calibração DCC com uma sonda rígida. Certifique-se de que seleciona o tipo de sonda correta.

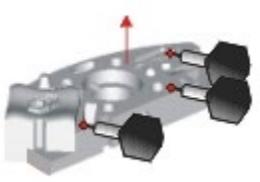
Ao medir com uma máquina de braço, segure a sonda de tal forma que esteja entre seus dedos e os botões acessíveis ao seu polegar.



Ao medir elementos geométricos (linhas, círculos, planos, etc.), o PC-DMIS compensa o raio da sonda com base no próprio elemento resolvido em vez de nos pontos compensados individualmente.



Suponha que vá medir um plano. Você não precisa medir os pontos de toque individuais que abrangem o elemento plano com o eixo da sonda perpendicular à superfície do elemento.



O PC-DMIS Portable monitora o eixo da sonda do PRIMEIRO TOQUE ao medir um círculo, cone ou cilindro para determinar se você está medindo o diâmetro interno (ID) ou do diâmetro externo (OD).



Na maioria dos casos, não é possível orientar fisicamente que a sonda esteja exatamente perpendicular à superfície de um círculo ID sem a interferência do outro lado do elemento do círculo. Você deve inclinar a sonda o máximo possível na direção do centro do círculo para registrar um círculo de diâmetro interno e longe do centro para registrar um círculo de diâmetro externo.

Após a medição de um círculo ID ou OD, você pode verificar se o PC-DMIS determinou corretamente o tipo de círculo pressionando F9 no elemento realçado na janela Edição. Selecione a opção **Tipo de elemento circular**.

## Opções do acionador do sensor

As opções do acionador da sonda permitem que você acione um toque quando a CMM manual atende às condições descritas nos tópicos Opções do acionador da sonda abaixo.

As interfaces que suportam as opções de acionador de sonda incluem Romer, Leica, Faro, Garda e SMX laser.

Você pode inserir comandos `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO`, `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` e `ACIONADOR MANUAL DE PONTO` na sua rotina de medição a partir da guia **Opções de acionador de sonda**, na caixa de diálogo **Parâmetros (Editar | Preferências | Parâmetros** ou F10), ou da barra de ferramentas do modo **Sonda**.

Esses comandos de acionados funcionam com os seguintes elementos:

### Elementos automáticos

- Circulo
- Ponto de borda
- Elipse
- Linha
- Slot entalhado
- Polígono
- Slot redondo
- Slot quadrado

### Medido

- Circulo
- Linha
- Slot redondo

### Opções do acionador do sensor

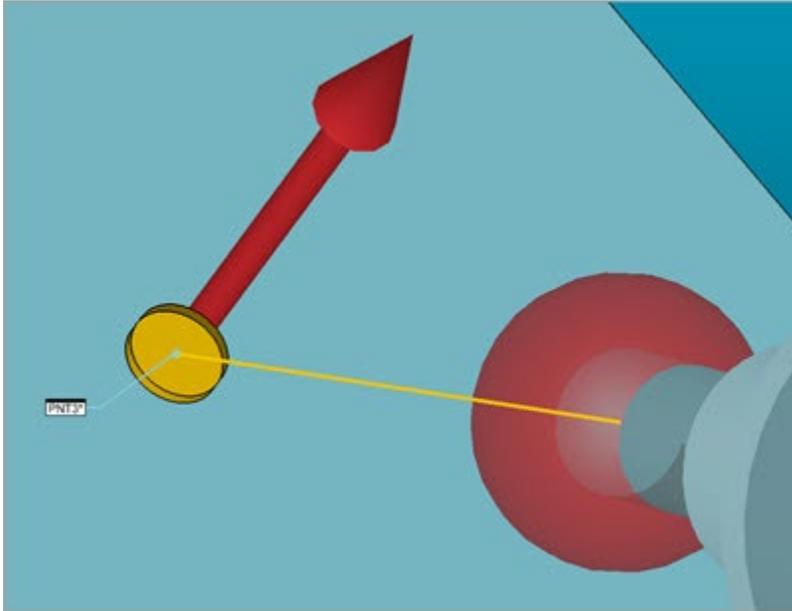
- Acionador automático de pontos
- Acionador automático de plano
- Acionador manual de ponto

Para exemplos sobre como o PC-DMIS realça as zonas do acionador na janela Exibição de gráficos, veja "Sobre o realce de elementos".

## Acionador automático de pontos

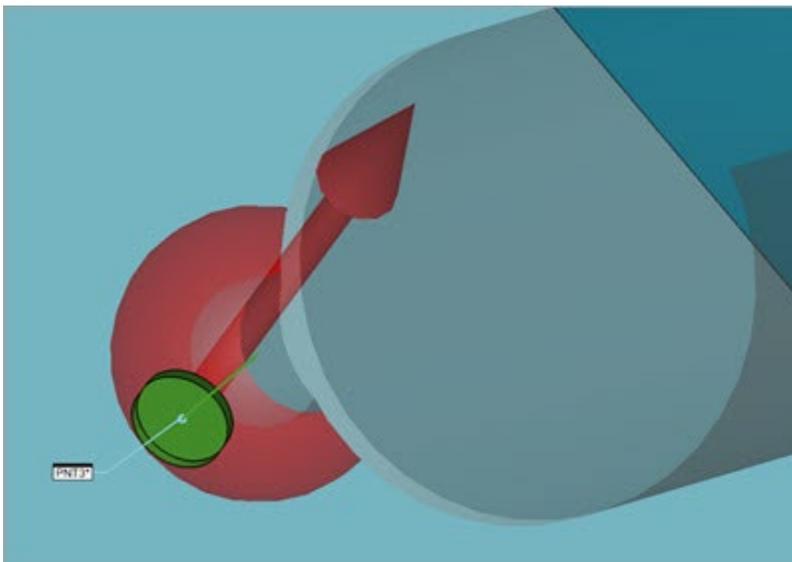
O comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO` indica ao PC-DMIS para fazer um toque automaticamente quando a sonda entra em uma zona de tolerância a uma distância específica do local do toque original. Por exemplo, se a zona de tolerância (o valor do raio) está definida para 2 mm, o software faz um toque quando a sonda está a 2 mm do local do toque.

Enquanto a sonda está fora da zona do raio de acionamento da sonda, o PC-DMIS colore em amarelo a zona do raio:



*Exemplo de zona do raio de acionamento da sonda quando a sonda está fora da zona do raio de acionamento da sonda*

Quando a sonda está dentro da zona do raio de acionamento da sonda, o PC-DMIS colore em verde a zona do raio:

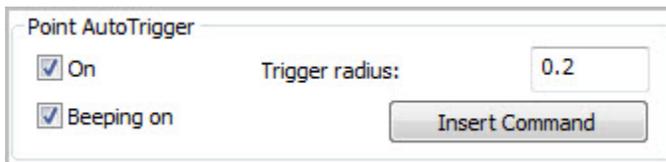


*Exemplo de zona do raio de acionamento da sonda quando a sonda está dentro da zona do raio de acionamento da sonda*

Você pode utilizar essa opção com máquinas manuais; em vez de pressionar um botão para fazer o toque, pode colocar comandos [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#) em qualquer local padrão da janela Edição.

Você pode adicionar um comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#) através do botão **Inserir comando** na área **Acionador automático de ponto** da guia **Opções do acionador da sonda** na caixa de diálogo **Configurações de parâmetros** (pressione F10 para acessar essa caixa de diálogo). Também é possível fazer isso com o botão

**Modo Acionador automático de plano** (  ) na barra de ferramentas **Modo Sonda**.



Área do Acionador automático de ponto na Guia Opções do acionador da sonda



Além dos elementos padrão suportados (como observado no tópico "Opções de acionador de sonda"), o comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO](#) suporta o elemento Ponto vetorial automático e o elemento Ponto medido.

**Lig** - Marque essa caixa de seleção para ativar o comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#). Os comandos na janela Edição que seguem o comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#) inserido irão usar a funcionalidade do acionador automático de ponto conforme definido.

Se você não marcar esta caixa de seleção e clicar no botão **Inserir comando**, o PCDMIS insere a linha de comando na janela Edição, mas não ativa o comando.

**Alarme sonoro ativado** - Selecione essa caixa para ativar o som de um alarme sonoro associado ao comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#). Ao você se aproximar do alvo com a sonda, os bipes de alarme se tornam mais frequentes.

**Acionador de raio** - Essa caixa permite inserir um valor de zona de tolerância. Quando a sonda desloca-se para essa zona de tolerância, ela faz um toque automática e imediatamente.

**Inserir comando** - Clique nesse botão para inserir o comando [ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO](#) na janela Edição.

Essa linha de comando mostra:

ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PONTO/ALT1, ALT2, RAD

**TOG1** - Esse campo de alternância corresponde à caixa de seleção Acionador automático de ponto **Lig**. Ele exibe LIG ou DESL.

**ALT2** - Esse campo de alternância corresponde à caixa de seleção **Alarme sonoro ativado**. Ele exibe LIG ou DESL.

**RAD** - O campo do raio contém o valor da zona de tolerância. Ele corresponde à caixa **Acionador de raio**. Esse valor é a distância a partir do ponto real em que o PC-DMIS faz o toque.

## Acionador automático de plano

O comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` indica ao PC-DMIS para fazer automaticamente um toque quando a sonda passa o plano definido pela normal à superfície de um elemento suportado no nível da profundidade definida. Para elementos automáticos, esse local definido é ajustado com base em opções, como toques de amostra ou elementos MEDREL. À medida que o centro da sonda passa de um lado do plano para o outro, a sonda é acionada e o toque é feito.

É possível utilizar esse comando com máquinas manuais. Em vez de pressionar um botão para fazer o toque, você pode colocar comandos `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` em qualquer local padrão da janela Edição .

- Você pode adicionar um comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` através do botão **Inserir comando** na área **Acionador automático de plano** da guia **Opções do acionador da sonda** na caixa de diálogo **Configurações de parâmetros** (pressione F10 para acessar essa caixa de diálogo).
- Também é possível fazer isso com o botão **Modo Acionador automático de plano** (  ) na barra de ferramentas **Modo Sonda**.

Esse comando funciona somente no modo on-line. Se você usar o comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO`, ele terá precedência sobre o comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO`.



Área do Acionador automático de plano na Guia Opções do acionador da sonda



Conforme definido anteriormente, o PC-DMIS faz um toque automaticamente quando a sonda passa pelo plano. Entretanto, se você estiver utilizando uma máquina Faro ou Romer, o sensor não é acionado novamente até que o botão **Aceitar** seja pressionado (ou o botão **Liberar**). Para continuar, pressione esse botão após o registro de cada toque.

**Lig** - Essa caixa de seleção ativa o comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO`. Os comandos na janela Edição que seguem o comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` inserido usam a funcionalidade do acionador automático de plano conforme definido.

Se você desmarcar essa caixa de seleção e clicar no botão **Inserir comando**, o PC-DMIS insere a linha de comando na janela Edição, mas não ativa o comando. O comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` não funciona até que a opção seja ativada.

**Alarme sonoro ativado** - Essa caixa de seleção ativa o som de um alarme sonoro associado ao comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO`. Ao você se aproximar do alvo com a sonda, os bipes de alarme se tornam mais frequentes.

**Inserir comando** - Esse botão insere o comando `ACIONADOR AUTOMÁTICO DE PLANO` na janela Edição.

Essa linha de comando mostra:

```
ACIONADORAUTOMÁTICO DE PLANO/ ALT1, ALT2
```

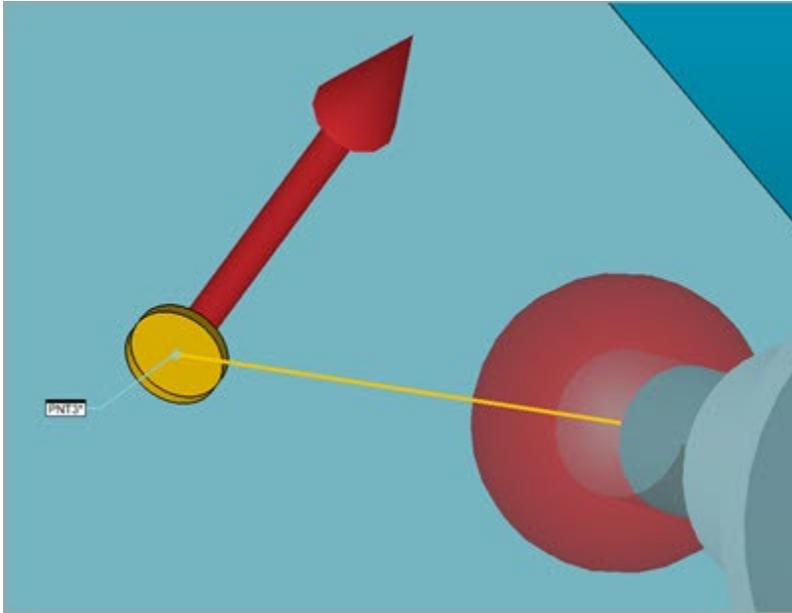
**ALT1** - Esse campo de alternância corresponde à caixa de seleção **Ativado**. Ele exibe LIG ou DESL.

**ALT2** - Esse campo de alternância corresponde à caixa de seleção **Alarme sonoro ativado**. Ele exibe LIG ou DESL.

## Acionador manual de ponta

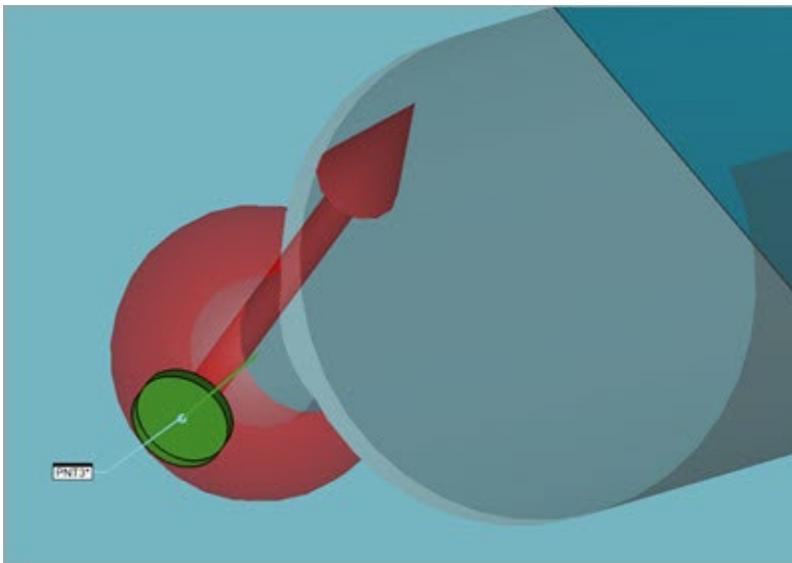
O comando `ACIONADOR MANUAL DE PONTO` indica ao PC-DMIS para aceitar um toque manual somente quando ele estiver dentro da zona de tolerância especificada.

Enquanto a sonda está fora da zona do raio de acionamento da sonda, o PC-DMIS colore em amarelo a zona do raio:



*Exemplo de zona do raio de acionamento da sonda quando a sonda está fora da zona do raio de acionamento da sonda*

Quando a sonda está dentro da zona do raio de acionamento da sonda, o PC-DMIS colore em verde a zona do raio:

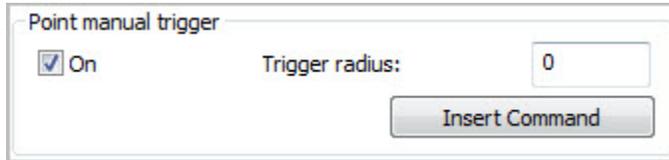


*Exemplo de zona do raio de acionamento da sonda quando a sonda está dentro da zona do raio de acionamento da sonda*

Você pode adicionar um comando [ACIONADOR MANUAL DE PONTO](#) através do botão **Inserir comando** na área **Acionador manual de ponto** da guia **Opções do acionador da sonda** na caixa de diálogo **Configurações de parâmetros** (pressione F10 para acessar essa caixa de diálogo).

Você pode utilizar essa opção com máquinas manuais; quando o PC-DMIS solicitar que seja feito um toque, acione a sonda da maneira desejada. Cada acionador é avaliado para ver se está dentro da zona de tolerância cilíndrica do acionador. Caso não esteja, um erro aparece na lista **Erros da máquina** da caixa de diálogo **Execução**. O PC-DMIS solicita então que o toque seja feito novamente. Você pode colocar comandos `ACIONADOR MANUAL DE PONTO` em qualquer local padrão da janela Edição.

Esta opção funciona somente em modo on-line.



*Área do acionador de ponto manual na guia opções do acionador do sensor*

**Usar tolerância do acionador** - Selecione essa caixa de seleção para ativar o comando `ACIONADOR MANUAL DE PONTO`. Os comandos na janela Edição que seguem o comando `ACIONADOR MANUAL DE PONTO` inserido usam a funcionalidade do acionador manual de ponto conforme definido.

Se você não marcar essa caixa de seleção e clicar no botão **Inserir comando**, o PC-DMIS insere a linha de comando na janela Edição, mas não ativa o comando. O recurso de acionador de raio permanece desativado até que a opção seja ativada.

**Acionador de raio** - Essa caixa contém um valor de raio de tolerância. Quando a sonda é acionada, o PC-DMIS verifica se ele está dentro da zona de tolerância. Se está, o toque é aceito. Caso contrário, você é solicitado a fazer outro toque.

**Inserir comando** - Clique no botão **Inserir comando** para inserir o comando `ACIONADOR MANUAL DE PONTO` na janela Edição para a rotina de medição atual com as seguintes opções.

Essa linha de comando mostra:

```
ACIONADOR DE PONTO MANUAL/ ALT1, RAD
```

**ALT1** - Esse campo de alternância corresponde à caixa de seleção **Ativado**. Ele exibe LIG ou DESL.

**RAIO** - Esse campo contém o valor para a zona de tolerância, e corresponde à caixa **Acionador de raio**. Esse valor é a distância do ponto real em que o PC-DMIS aceita o toque.

## Conversão de toques em pontos

O PC-DMIS pode receber um fluxo de pontos a partir da interface. Para tal, pressione o botão **Fazer toque** no dispositivo portátil. Isso permite que você faça uma rápida varredura de uma superfície e tome vários pontos em um período de tempo curto.

Após o PC-DMIS receber o fluxo de pontos, poderá realizar um dos dois seguintes procedimentos:

- **Criar elementos de ponto individuais.** Se você estiver no modo Somente ponto ou se a caixa de diálogo **Elemento automático Ponto vetorial** estiver aberta, o PC-DMIS cria elementos de ponto individuais a partir desse fluxo de pontos.

Para entrar no modo Somente ponto, clique em **Modo Somente ponto** (  ) na barra de ferramentas **Modo Sonda**.

Para acessar a caixa de diálogo **Ponto vetorial**, selecione **Ponto vetorial** (  ) na caixa de diálogo **Elementos automáticos**.

- **Estimar o elemento.** Se você não estiver em nenhum desses modos, os pontos vão para o buffer de toques e o incremento da contagem de toque é exibido na barra de status. Quando a medição termina, o elemento resultante depende das configurações e se você está usando o modo Estimativa.

## Modo ponto de borda

O modo Ponto de borda leva em conta medições de rota de elementos de chapa metálica sem a utilização da caixa de diálogo **Elementos automáticos**. Os elementos que você gera são todos Elementos medidos em vez de Elementos automáticos, com duas exceções:

- Primeiro, se você estiver no modo Somente pontos, o PC-DMIS cria um ponto vetorial automático ou um ponto de borda automático.
- Em segundo lugar, o PC-DMIS cria ponto de borda automático se você fizer o toque perto a uma borda e deslizá-lo sobre a borda para completar a direção.

Para ativar este modo, você tem de fazer o seguinte:

- Você tem de ter a opção **Chapa metálica** ativada em sua licença LMS ou portlock.
- Importar um modelo CAD com superfícies para a peça que estiver sendo medida.
- Selecione a caixa **Localizar valores nominais** durante execução na guia **Geral** da caixa de diálogo **Configurar opções**.
- Especifique a distância da tolerância necessária no Editor de configurações do PC-dMIS para a entrada `DistanceToClosestEdgeToleranceInMM` na seção **Opção**. O valor padrão é 5 mm. Toques feitos nessa distância a partir da borda irão iniciar o modo guiado para concluir o ponto de borda.

Para medir pontos no modo Ponto de borda, siga estes passos:

1. Fazer medições no modo Aprendizado dentro da tolerância (entrada `DistanceToClosestEdgeToleranceInMM`) perto do local do ponto de borda. O PC-DMIS localiza os valores nominais do modelo do CAD e verifica se o toque está dentro da tolerância. Se a medição está dentro da tolerância, o PC-DMIS passa a funcionar no modo Guiado em vez de armazenar o toque no buffer de toques.
2. No modo Guiado, deslize a ponto do sensor sobre a borda para concluir o toque de borda.
3. O PC-DMIS coloca o toque de borda concluído no buffer de toques no modo Aprendizado. Isto permite que o PC-DMIS adivinhe elementos à medida que você os mede.
4. Se você não deseja fazer um toque na borda, pressione o botão End. O PC-DMIS cancela o modo Guiado e adiciona o toque anterior ao buffer de toques.



Quando você cria círculos, linhas e slots no modo Estimativa a partir dos toques de borda, eles se tornam elementos em 3D.

Para eliminar as bordas internas entre superfícies para determinar as bordas, utilize a entrada `AdjacentEdgeToleranceInMM` na seção **Opção** do Editor de configuração no PC-DMIS. Isso é útil em situações em que o modelo CAD possui folgas entre as superfícies. Se as folgas forem grandes, pode ser necessário aumentar o valor padrão de 0,1 mm.

O modo Ponto de borda também usa a *metade* do valor da espessura a partir da caixa de diálogo **Elemento automático** para determinar a profundidade. Normalmente, é

necessário configurá-lo somente uma vez para a espessura e depois fechar a caixa de diálogo **Elemento automático**. Esse valor é gravado no arquivo JSON.



O modo Ponto de borda foi projetado para dispositivos portáteis, mas funciona com qualquer dispositivo com uma sonda rígida.

## Uso de um braço portátil Romer



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Essa seção discute a configuração e o uso geral do Romer Portable da CMM com o PC-DMIS. Consulte a documentação fornecida pela Romer para obter informações detalhadas sobre a configuração e uso do braço Romer.



Se você executar a versão 4.3, ou uma anterior, do RDS, o PC-DMIS exibe uma mensagem de advertência dizendo que você não pode fazer a varredura com a versão instalada e que deve atualizar para uma versão mais nova para conseguir fazer uma varredura.

- Braço portátil Romer/RomerRDS: introdução
- Introdução: braço portátil Romer
- Configuração de um Sensor de Contorno Perceptron
- Calibrar um Sensor Rígido Romer
- Calibração do Sensor Perceptron
- Uso dos Botões do Braço Romer
- Uso do Sensor a Laser Romer
- Uso da câmera integrada RomerRDS

## Braço portátil Romer/RomerRDS: introdução

Os braços portáteis Romer e RomerRDS são máquinas de braços articulados que usam uma sonda rígida ou uma sonda a laser para medir peças.



Se você executar a versão 4.3, ou uma anterior, do RDS, o PC-DMIS exibe uma mensagem de advertência dizendo que você não pode fazer a varredura com a versão instalada e que deve atualizar para uma versão mais nova para conseguir fazer uma varredura.

O PC-DMIS usa o RDS para interface com seu braço RomerRDS ou o WinRDS para interface com um braço Romer. Para obter informações detalhadas sobre como configurar e usar o braço portátil, consulte a documentação do RDS ou WinRDS.



Para usar um dispositivo de braço Romer ou RomerRDS com o PC-DMIS, é necessário ter a licença LMS ou portlock de porta programada com a opção de interface correta. Se estiver usando uma sonda de varredura a laser, você também precisa ter a opção **Sonda a laser** com o **Tipo de sonda** programado.

Do mesmo modo, quando você está usando um dispositivo portátil, a sua opção de licença LMS ou portlock **NÃO PODE** estar configurada com a opção **Mesa rotatória**. Isso pode causar problemas no dispositivo portátil.

As informações fornecidas nesse capítulo foram escritas especialmente para braços Romer, mas também podem ser aplicadas a braços não Romer.

Após instalar o software e conectar o braço, veja em "Braço Romer - Quick Start para desvios T" um guia de Quick Start para medição de peça.



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

## Introdução: braço portátil Romer

Você deve executar algumas etapas básicas para verificar se o sistema foi preparado corretamente antes de iniciar o processo de medição com o braço portátil.

Se você está planejando usar um sensor Perceptron Contour com o braço Absolute, precisa também seguir os passos descritos no tópico "Configuração de um sensor de contorno Perceptron".



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Esta seção contém material complementar à documentação padrão do WinRDS para um braço Romer Absolute. Ela tem também um tópico sobre Quick Start. Para obter mais informações sobre configuração, consulte a documentação WinRDS e a documentação do sensor de contorno Perceptron.

Para configurar o braço Romer Absolute, siga as seguintes etapas:

- Etapa 1: Configure o braço Romer Absolute
- Etapa 2: Configure as Variáveis de Ambiente WinRDS
- Etapa 3: Instale o PC-DMIS para Romer
- Faça o Quick Start do Romer para desvios T

## Etapa 1: Configure o braço Romer Absolute

1. Monte a base de fixação em uma plataforma estável usando parafusos de montagem ou mandris magnéticos.
2. Coloque o braço na base de fixação parafusando o anel rosqueado grande, localizado na base do braço, à base de fixação.
3. Uma vez que o braço esteja bem preso, ligue a energia do braço e certifique-se de que está energizado. Em seguida, desligue o braço até a etapa 6.
4. Instale o WinRDS (versão 2.3.5 ou posterior) no seu computador.



Contate o suporte técnico da Hexagon se precisar de algum arquivo de terceiros para o seu hardware.

O instalador do WinRDS coloca estes dois ícones na área de trabalho do computador:

- **Utilitários do braço Cimcore**
- **Ferramentas de verificação rápida**



As versões do WinRDS anteriores a 2.3.5 não são suportadas adequadamente para serem usadas com sensores Perceptron Contour.



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.



Há duas maneiras de comunicação com o braço Absolute.

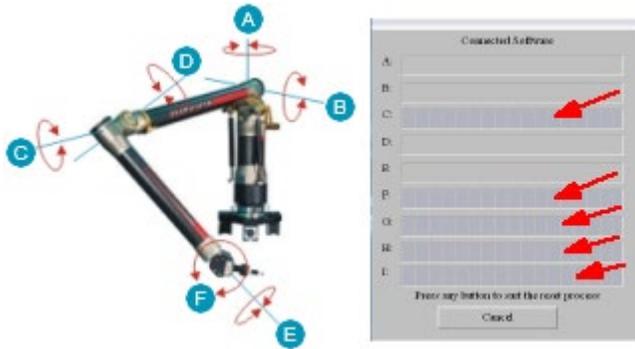
- Via uma conexão USB
- Via uma conexão sem fio se o computador possui um cartão de interface de rede (NIC) sem fio.

Devido à alta velocidade de comunicação requerida por dispositivos de varredura a laser, recomendamos que quando você usar o sensor Perceptron Contoura, a conexão do computador ao braço Absolute seja feita utilizando a porta USB. Comunicação sem fio não é tratada neste documento. Se desejar usar uma conexão sem fio, consulte o **Guia de configuração do Absolute** e documentações adicionais instaladas juntamente com o WinRDS.

5. Conecte o cabo de comunicação ao braço e a uma das portas USB no computador ou, se não estiver usando um sensor Perceptron Contour, verifique a comunicação WiFi.
6. Ligue a chave de energia do braço. Se estiver executando em um computador com Windows, ele detecta a conexão e pergunta se você deseja instalar os drivers USB para o braço. Aceite a sugestão e instale os drivers USB.
7. Quando a instalação da unidade USB for concluída, clique duas vezes no ícone **Utilitários de braço Cimcore** na área de trabalho para iniciar o aplicativo **Utilitários do braço**. Quando o aplicativo é iniciado, ele tenta se comunicar automaticamente com a máquina. Se a máquina está conectada

adequadamente, ela se conecta ao braço e solicita que você redefina os eixos. Se tiver alguma dificuldade, consulte a documentação do WinRDS ou CimCore.

- Para redefinir os eixos, mova as juntas no braço até que todas tenham sido zeradas. Conforme cada eixo é zerado, os gráficos de barra de eixos correspondentes são preenchidos segundo mostrado a seguir. Quando todos os eixos são iniciados (zerados) a caixa de diálogo é automaticamente fechada.



Neste ponto, a máquina está conectada e pronta para operar.

## Etapa 2: Configure as Variáveis de Ambiente WinRDS

Há uma última etapa para trabalhar com o PC-DMIS. Se você estiver utilizando uma versão do WinRDS anterior à versão 5.0, precisará definir o diretório do WinRDS no caminho do computador. Para fazer isso, siga estes passos:

- Clique no botão **Iniciar** e selecione **Painel de controle** para abrir o Painel de controle.
- Clique duas vezes no ícone **Sistema** para abrir a caixa de diálogo **Propriedades do sistema**.
- Selecione a guia **Avançado**.
- Selecione o botão **Variáveis de ambiente**.
- Na seção **Variáveis do sistema** da caixa de diálogo **Variáveis do ambiente**, role para baixo até ver **Caminho** à esquerda. Selecione **Caminho** na lista e clique no botão **Editar**.
- Vá para o final da linha **Valor da variável** e adicione um ponto-e-vírgula (;) seguido pelo caminho da instalação do WinRDS como:  
C:\Arquivos de programas\CIMCORE\WinRDS
- Clique em **OK** na caixa de diálogo **Editar variáveis do sistema**, clique em **OK** na caixa de diálogo **Variáveis do ambiente** e depois clique em **OK** na caixa de diálogo **Propriedades do sistema**.

Neste ponto, você pode inicializar o PC-DMIS. Você pode receber a mensagem "Especificações do braço sendo recolhidas da máquina" com base em como o WinRDS foi configurado. Você pode mudar essa configuração através do programa Utilitários do braço.

### Etapa 3: Instale o PC-DMIS para Romer



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Após verificar a conexão do computador ao braço, instale o PC-DMIS da seguinte maneira:

#### *SEM o uso do Sensor a Laser Perceptron*

1. A licença do PC-DMIS já deve estar programada com a opção de interface **Romer** antes de você instalar o PC-DMIS.



Se a opção **Todas as interfaces** estiver programada na licença do PC-DMIS, você precisa renomear manualmente o Romer.dll para interfac.dll. O Romer.dll está localizado no diretório de instalação do PC-DMIS.



Para a maioria das interfaces, você pode usar o Configurador de ambiente para configurar automaticamente o ambiente da interface do PC-DMIS. Com o Configurador de ambiente, você não precisa mais renomear os arquivos dll manualmente. Para mais detalhes, veja a seção "Configurador de ambiente" da documentação do PC-DMIS Core.

2. Instale o PC-DMIS. Após o término da instalação, o PC-DMIS fica pronto para ser utilizado.

### Estão usando o Sensor a Laser Perceptron

1. Sua licença LMS ou portlock já deve estar programada com as opções de interface **Sonda a laser**, **Perceptron** e **Romer** antes da instalação do PC-DMIS. Se **Laser** e **Perceptron** não estiverem especificados na licença, você não terá os arquivos Perceptron necessários como indicado abaixo. Quando você instala o PC-DMIS, são instalados arquivos adicionais que são requeridos pelo WinRDS.



Se a opção **Todas as interfaces** estiver programada na licença, você precisa renomear manualmente o Romer.dll para interfac.dll. O Romer.dll está localizado no diretório de instalação do PC-DMIS.



Para a maioria das interfaces, você pode usar o Configurador de ambiente para configurar automaticamente o ambiente da interface do PC-DMIS. Com o Configurador de ambiente, você não precisa mais renomear os arquivos dll manualmente. Para mais detalhes, veja a seção "Configurador de ambiente" da documentação do PC-DMIS Core.

2. Instale o PC-DMIS. Não execute o PC-DMIS neste momento.
3. Certifique-se de que o arquivo *probe.8* foi instalado no diretório ArmData (geralmente em C:\Arquivos de Programa\CIMCORE\WinRDS\ArmData). Esse arquivo é instalado pelo PC-DMIS durante o processo de instalação, desde que a licença esteja programada corretamente. O arquivo *probe.8* é usado pelo WinRDS como o identificador para o sensor de Perceptron Contour. Se uma cópia desse arquivo não estiver disponível, entre em contato com o distribuidor do PC-DMIS.
4. Siga para o tópico "Configuração de uma sonda de contorno Perceptron".



Do mesmo modo, a opção **Mesa rotatória** da licença do PC-DMIS NÃO PODE estar selecionada quando você usa um dispositivo portátil. Isso pode causar problemas no dispositivo portátil.

## Braço Romer - Quick Start

Você pode seguir esse tópico para iniciar o uso do seu braço Romer Absolute com o PC-DMIS. Esse procedimento assume que você tem um modelo do CAD para a sua peça.

1. Fixe adequadamente a base do braço Romer Absolute, para que ela não se mova.
2. Instale o software RomerRDS. Após a instalação do RDS, o software exibe um pequeno ícone vermelho na barra de tarefas.



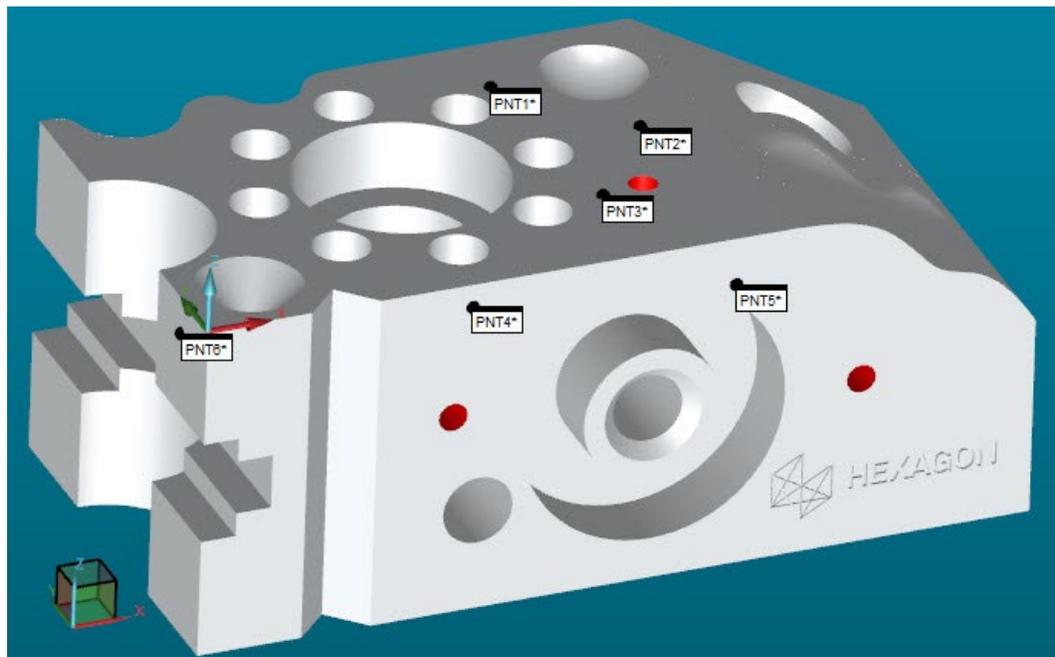
3. Conecte fisicamente o braço Romer Absolute ao computador. Se o computador confirma que o braço está pronto para uso, o ícone vermelho fica verde.



Para mais informações sobre os passos 1 a 3, veja "Etapa 1: Configurar o braço Romer Absolute".

4. Inicie o PC-DMIS.
5. No menu **Editar**, escolha **Configurar interface do Portable** e depois **Braço RomerRDS**.
6. Crie uma nova rotina de medição.
7. Escolha **Arquivo | Importar** para importar um modelo do CAD para a peça.
8. Coloque a peça em uma superfície plana e firme, que não possa ser movida, perto do braço.

9. Oriente a peça de modo que corresponda aproximadamente ao modelo do CAD na tela.
10. Fixe a peça no lugar de modo que não se mova quando você fizer o toque com o braço.
11. Selecione **Visualizar | Outras janelas | Janela Status** para abrir a janela Status.
12. Selecione **Visualizar | Outras janelas | Quick Start** para mostrar a interface **Quick Start**.
13. Na barra de ferramentas da interface **Quick Start**, clique em **Alinhamentos** (  ) e selecione **MELHOR AJUSTE COM SEIS PONTOS** (  ).
14. Na barra de ferramentas **QuickMeasure** ou **Modos gráficos**, escolha **Modo Programa** (  ).
15. Defina os seis pontos para o alinhamento no modelo do CAD:
  - a. Na face superior, clique em três pontos espalhados. (Na imagem abaixo, eles são PNT1, PNT2, PNT3.)
  - b. Na face frontal, clique em dois pontos, da esquerda para a direita, em uma linha aproximada. (Na imagem abaixo, eles são PNT4, PNT5.)
  - c. Na face esquerda, clique no ponto final. (Na imagem abaixo, ele é o PNT6). Clique em **Concluir** para aceitar os elementos do alinhamento.



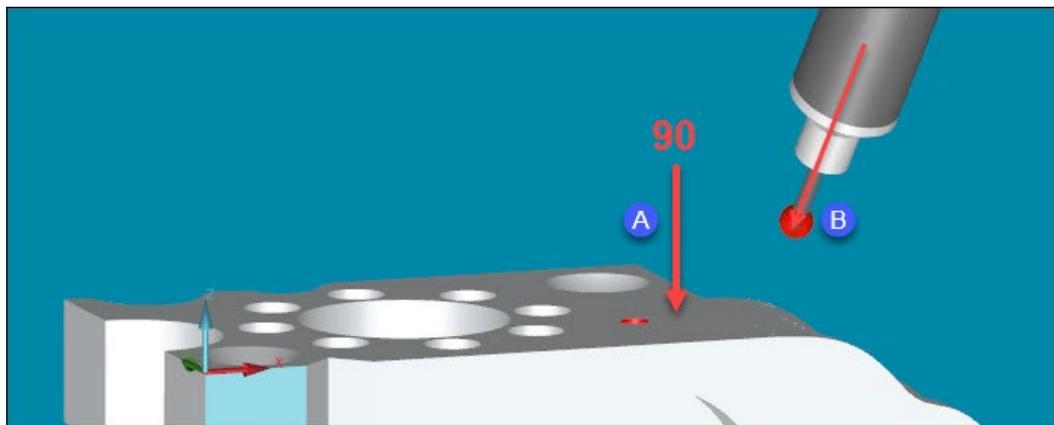
*Exemplo de peça com seis pontos*

16. Clique em **Arquivo | Executar** para medir os seis pontos com o braço. Se o software pedir que você carregue uma sonda, clique em **OK**.
17. Na caixa de diálogo **Execução**, siga as instruções abaixo para fazer toques de alinhamento:



Devido à sonda ser encostada fisicamente na peça para a obtenção dos pontos, o processo de sondagem da peça é frequentemente chamado de "fazer um toque".

- a. Use o braço para posicionar a esfera da sonda sobre a superfície superior da peça de modo a fazer os toques. Certifique-se de que a sonda aponta para a superfície que você deseja medir.
- b. Incline a sonda para que fique em um ângulo menor que 90 graus com relação à superfície. Isso ajuda o PC-DMIS a encontrar a superfície.



*Exemplo de um ângulo a 90 graus (A) e de uma sonda inclinada a menos de 90 graus (B).*



A próxima etapa explica como fazer toques com a sonda para definir o alinhamento.

- Faça toques com o botão do meio (Fazer toque) do braço.
- Se fizer algum erro, aperte o botão direito (Excluir toque) para remover o toque.
- Aperte o botão esquerdo (Concluído) para aceitar os toques.

- c. Meça esses toques com o braço. Após cada toque, aperte o botão esquerdo (Concluído) para aceitar o toque:
  - Faça três toques na superfície superior (Z+).
  - Faça dois toques da esquerda para a direita na superfície frontal (Y-).
  - Faça o toque final na superfície esquerda (X-).

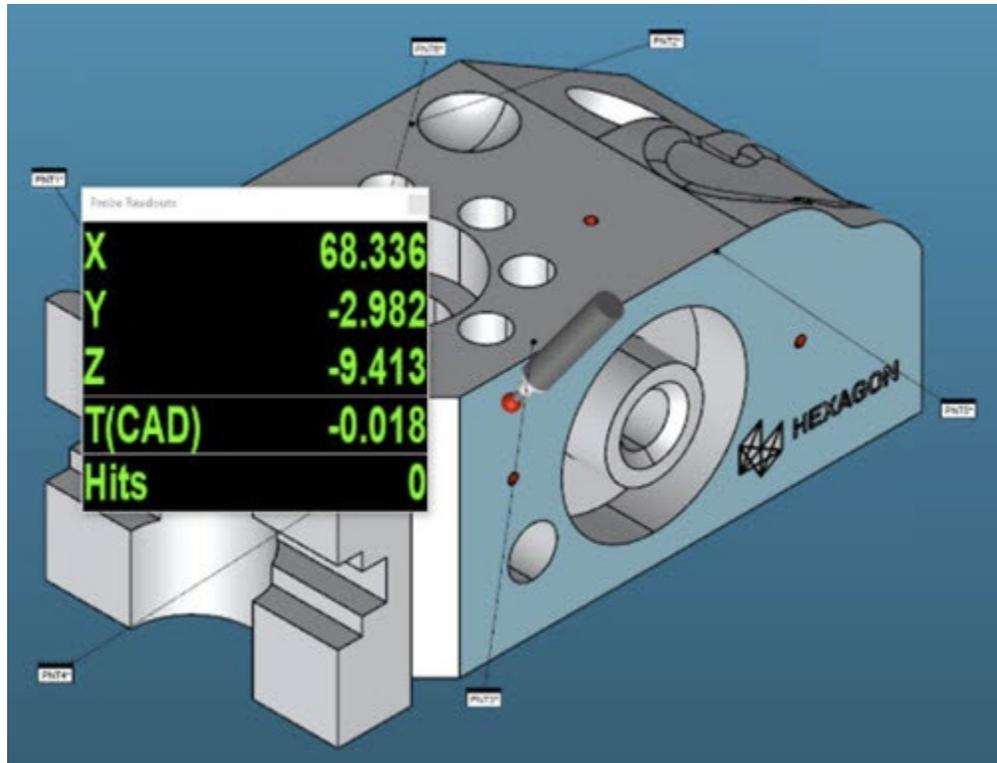


Até você medir esses pontos de alinhamentos, a representação da sonda na janela Gráficos não chega perto do modelo do CAD na tela ao fazer os toques.

Você tem agora um alinhamento operacional.

18. Teste o alinhamento:

- a. No braço, aperte e segure o botão Cancelar duas vezes (botão da direita). A primeira vez que você segura o botão, o PC-DMIS abre a janela **Leituras da sonda**. A segunda vez que você o segura, a janela **Leituras da sonda** mostra o valor **T**. O valor **T** é a distância da posição atual da sonda à peça.
- b. Sempre que a sonda tocar a peça, o valor **T** deve ser próximo de zero.
- c. Mova a sonda ao redor da peça e observe o valor **T** na janela **Leituras da sonda**. Se o valor **T** ficar próximo de zero em toda a peça, significa que o alinhamento é bom.



*Exemplo de valor T - A distância (valor T) diminui conforme a sonda se aproxima de uma das superfícies*

19. Na barra de ferramentas **Modo Sonda**, escolha **Localizar valores nominais a**

**partir do modo CAD** (  ). Isso realça o elemento do CAD mais perto da sonda. Quando a sonda faz o toque, ela usa o valor nominal do modelo do CAD para cada toque.

20. Defina os elementos que deseja verificar:

- a. Se tiver um CAD, use o QuickFeatures. Para fazer isso, pressione Shift (ou Ctrl + Shift para pontos) e, usando o ponteiro, clique no elemento no modelo do CAD. Isso adiciona o elemento à rotina de medição. Para mais informações, consulte "Criação de QuickFeatures" na documentação do PC-DMIS Core.
- b. Se você não tem um modelo do CAD, na barra de ferramentas da interface **Quick Start**, clique em **Medir** e escolha o elemento a ser medido.
- c. Faça o número sugerido de toques para medir o elemento e adicione-os à rotina de medição.

21. Adicione dimensões que deseja testar:

- a. Na barra de ferramentas da interface **Quick Start**, clique em **Dimensão** (



- ).  
 b. Selecione a dimensão que deseja testar.  
 c. Siga as instruções na tela para adicionar as dimensões. Para mais informações, consulte "Quick Start: Barra de ferramentas Dimensão" na documentação do PC-DMIS Core.

## Configuração de um Sensor de Contorno Perceptron



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Essa seção discute a configuração do sensor Perceptron Contour após você ter configurado o Braço Absolute conforme a seção "Introdução".

Para configurar o sensor de contorno Perceptron, siga estas etapas:

- Passo 1: Conectar a caixa do controlador do sensor Perceptron
- Passo 2: Configurar a placa de rede
- Passo 3: Anexar o sensor de contorno
- Passo 4: Concluir a configuração do PC-DMIS
- Passo 5: Verificar a instalação do sensor

### Etapa 1: Conectar a caixa do controlador do sensor Perceptron



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

A conexão da caixa do controlador do sensor Perceptron exige um cartão de interface de rede (NIC) dedicado. Como o Perceptron requer um NIC dedicado para comunicação com a caixa do controlador do sensor Perceptron, você precisa usar o NIC integrado no seu computador ou comprar um NIC adicional.



Uma NIC USB não é suficiente para essa conexão. Se você estiver usando um computador de mesa, irá precisar de um PCI NIC adicional. Se estiver usando um notebook, precisará de um PCMCIA NIC.

Para conectar a caixa do controlador do sensor Perceptron:

1. Remova a tampa na parte de trás do braço Absolute, rotulada "SCANNER".
2. Conecte o cabo do sensor que sai da caixa do Perceptron ao conector "Sensor" na caixa do controlador Perceptron. Conecte a outra extremidade à conexão "SCANNER" na parte de trás do braço.
3. Pode haver um pequeno cabo tipo rabicho saindo da extremidade conectada à caixa do controlador Perceptron. Depende da versão do controlador Perceptron que você tem. Se esse for seu caso, conecte o cabo tipo rabicho à conexão do conector marcada como "Trigger" (Acionador).
4. Conecte um cabo cruzado RJ45 ao outro lado da caixa do controlador Perceptron. Conecte a outra extremidade ao NIC dedicado no computador.

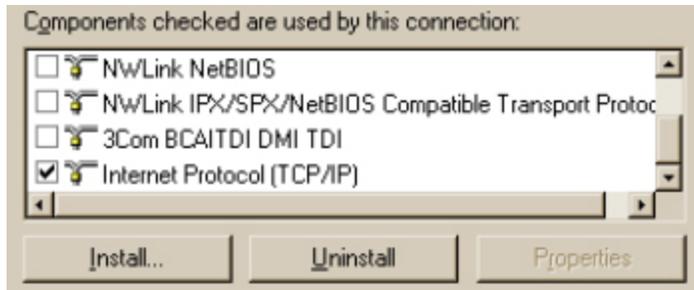
## Etapa 2: Configurar a placa de rede



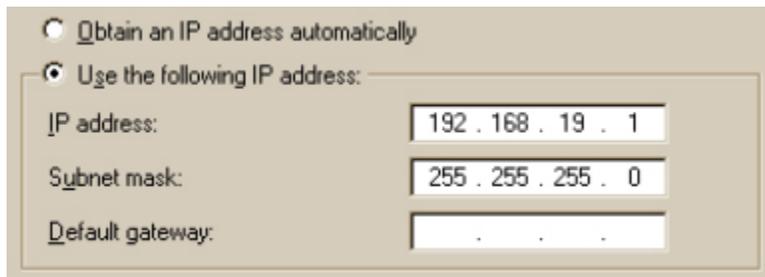
Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Para comunicar com a caixa do controlador Perceptron, você precisa configurar sua NIC dedicada seguindo essas etapas:

1. Clique no botão **Iniciar** e selecione **Painel de controle** para abrir o Painel de controle.
2. Clique duas vezes no ícone **Conexões da rede** para visualizar as atuais conexões da rede.
3. A partir da lista de **Rede local ou de alta velocidade com a internet**, clique duas vezes no nome do NIC conectado à caixa do controlador Perceptron.
4. Clique em **Propriedades** na guia **Geral**.
5. Desmarque todas as caixas de seleção exceto **Protocolo de Internet (TCP/IP)** para que o item **Protocolo de Internet (TCP/IP)** seja o único item selecionado.



6. Selecione o texto (não a caixa de seleção) para destacar **Protocolo de Internet**.
7. Selecione **Propriedades**.
8. Na guia **Geral** da caixa de diálogo **Propriedades de Protocolo Internet (TCP/IP)**, marque o botão de opção rotulado **Usar o seguinte endereço IP**. Digite os seguintes valores, conforme mostrado na imagem:



- **Endereço IP:** 192.168.19.1
  - **Máscara de subrede:** 255.255.255.0
9. Clique em **Avançado** para abrir a caixa de diálogo **Configuração avançada do TCP/IP**.
  10. A partir da caixa de diálogo **Configuração avançada do TCP/IP**, selecione a guia **WINS**.
  11. Na área **Configuração do NetBIOS**, selecione a opção **Desativar NetBIOS sobre TCP/IP**.
  12. Clique em **OK** na caixa de diálogo **Configuração avançada do TCP/IP**, clique em **OK** na caixa de diálogo **Propriedades do protocolo IP (TCP/IP)** e depois clique em **OK** na caixa de diálogo **Propriedades** do <NIC dedicado>.

## Etapa 3: Anexar o sensor de contorno



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

1. Monte o sensor Contour na articulação. Se você está usando um braço Absolute de sete eixos, precisará montar o sensor no eixo da sétima junta.
2. Ligue a caixa do controlador do sensor Perceptron. Para fazer isso, aperte o botão de lig/desl, localizado perto do conector de energia e do conector do acionador. Não confunda esses botão com a chave oscilatória de energia do sensor, localizada no mesmo lado da caixa do controlador. A sequência de inicialização para a caixa do controlador pode levar até dois minutos. Você fica sabendo que o ciclo de inicialização terminou quando as luzes LED verdes de Pronto acendem.
3. Quando o ciclo de inicialização for concluído, gire a chave oscilatória de energia do sensor para a posição Lig. Isso energiza o sensor. Você pode certificar-se de que o sensor está energizado através das três LEDs na lateral do cabeçote do sensor. As LEDs rotuladas +12V e +5V devem estar acesas. Se elas não estiverem acesas, verifique a energia na caixa do controlador do sensor e o cabo do sensor. A LED marcada LASER somente acende durante a varredura.
4. Com a energia ligada, navegue para o subdiretório **Perceptron**, dentro do diretório de instalação do PC-DMIS. Dê um clique duplo no aplicativo WinSen. Este é um aplicativo de diagnóstico fornecido pelo Perceptron. Quando o aplicativo é iniciado, ele tenta estabelecer comunicação com o sensor. Se ele for bem-sucedido, você receberá várias mensagens com Status=0x00000000 (Tudo OK). Você também deve ver uma linha indicando a ID do sensor. Se não houver nenhuma ID de sensor, não há comunicação com o sensor.
5. Aponte o sensor para algo e selecione o item de menu **Imagem | Exibição do sensor ao vivo**. Se você estiver dentro do campo de visão das câmeras, deverá ver a imagem ao vivo da peça que está varrendo. Você deve também ver uma faixa vermelha de laser projetada na peça.
6. Quando você estiver certo de que o sistema está funcionando corretamente, feche o WinSen.



O sensor não pode se comunicar com dois aplicativos host diferentes ao mesmo tempo. Quando você executa o PC-DMIS, precisa certificar-se de que o WinSen ou qualquer outro aplicativo que se comunique com o controlador do sensor esteja desligado.

## Etapa 4: Concluir a configuração do PC-DMIS



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Você está agora pronto para iniciar o PC-DMIS. Depois de iniciar o PC-DMIS, abra uma nova rotina de medição e siga estas etapas para concluir a configuração:

1. Pressione F5 para abrir a caixa de diálogo **Opções de configuração**.
2. Selecione a guia **Laser**.
3. Digite o caminho para o arquivo CSGMain.bin na caixa de edição **Arquivo binário do sensor**. Ele é geralmente instalado com o PC-DMIS no subdiretório Perceptron da instalação principal do PC-DMIS. Alternativamente, você pode usar o botão **Navegar** para localizar o arquivo.
4. Clique em **OK** na caixa de diálogo **Opções de configuração**.

Para verificar se o sensor está trabalhando no PC-DMIS, feche o PC-DMIS e reinicie. Isso garante que todas as informações necessárias são gravadas no registro do sistema.

## Passo 5: Verificar a instalação do sensor



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

1. Inicie o PC-DMIS e abra a rotina de medição original criada na etapa anterior. O PC-DMIS deve ser capaz de identificar a sonda que está atualmente no sistema. Depois você ter uma sonda na rotina de medição, a guia **Laser** é exibida na

janela Exibição de gráficos. Ela permite consultar em tempo real os dados que são coletados pela sonda.

2. Alterne para a guia **Laser**. Pode demorar de 10 a 20 segundos para inicializar o sensor, portanto tenha paciência. Você deve ver um trapezoide verde levemente inclinado no centro da janela com um fio de retículo em cerca de dois-terços em direção à parte de cima do trapezoide. Se algo diferente for visualizado, indica que o PC-DMIS não pode se conectar ao sensor e deverá exibir uma mensagem de erro. Se isso ocorrer, normalmente significa que o arquivo `contour.dll` não foi registrado corretamente durante a instalação. Consulte o tópico "Registro do `contour.dll`".



Certifique-se de que não há outras cópias do arquivo `CSGMain.bin`. Exclua (ou renomeie) quaisquer outros arquivos `CSGMain.bin` que não estão na atual instalação do PC-DMIS. Se você não tem a versão correta do `CSGMain.bin`, o sensor não é inicializado.

3. Pressione o botão **Visualização ao vivo** para iniciar a operação de varredura. A imagem ao vivo será atualizada com os dados sendo coletados pelo scanner. Você pode agora usar o seu scanner no PC-DMIS.



Se tiver problemas, contate o suporte técnico da Hexagon.

Para mais informações sobre como usar o scanner no PC-DMIS, consulte a documentação do PC-DMIS Laser.

Para obter informações adicionais sobre o sistema Perceptron, consulte a documentação do Perceptron incluída na instalação do PC-DMIS no subdiretório Perceptron.

## Registro do Contour.dll



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Para registrar manualmente o arquivo Contour.dll, siga essas etapas:

1. Cheque se a caixa do controlador do sensor Perceptron está ligada e se o braço está energizado.
2. Abra uma janela de prompt de comando (prompt DOS) e mude para o diretório Perceptron. Ele é um subdiretório do diretório principal de instalação do PC-DMIS.
3. Digite "regsvr32 contour.dll" na linha de comando. Após algum segundos, você deve receber a mensagem "Contour.dll registrado com sucesso".
4. Se o arquivo não tiver sido registrado com sucesso, contate o suporte técnico da Hexagon. Se ele foi registrado com sucesso, reinicie o PC-DMIS.

## Calibrar um Sensor Rígido Romer

Faça a calibração de uma sonda Romer Absolute através do software WinRDS. O PC-DMIS faz a sua interface com o WinRDS para adquirir dados de calibração de sonda. Siga os passos do documento **Guia do Usuário de Utilitários de Braço** para calibrar a sua sonda.

Use a caixa de diálogo **Utilitários da sonda** do PC-DMIS (**Inserir | Definição de hardware | Sonda**) para calibrar os sensores do Perceptron Contour. Consulte o tópico "Calibração de um sensor de contorno Perceptron" para obter mais informações sobre calibração de um sensor de contorno Perceptron.



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

## Calibração do Sensor Perceptron



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Uma vez configurado o sensor Perceptron, conclua os seguintes passos para calibrar a sonda laser:

### Antes de iniciar:

#### Exposição e Gray Sums Durante a Calibração

Antes de iniciar a calibração da sua sonda a laser, saiba que o PC-DMIS configura automaticamente a exposição para o valor de calibração padrão 300 e os gray sums para os valores de calibração padrão de 10 para o mínimo e de 300 para o máximo. Esses valores funcionam bem na maioria dos cenários de calibração. A exposição original e os valores gray sums são restaurados quando o processo terminar. Embora gray sums com valores de 10 e 300 são frequentemente adequados para calibração, valores de 30 e 300 são típicos para varreduras normais.

#### Exposição a Raras Condições de Iluminação

Uma exposição no valor de 300 às vezes não é suficiente em raras condições de iluminação tais como V4i em um ambiente de iluminação de sódio. Se, devido a tais condições de iluminação, parecer que o PC-DMIS está a experienciar problemas ao aceitar os arcos do laser durante o processo de calibração, pode necessitar de reduzir a exposição de calibração padrão para um valor próximo de 200. Para tal, use o Editor de configurações do PC-DMIS e modifique a entrada

`PerceptronDefaultCalibrationExposure` na seção **NC Sensor Settings**.

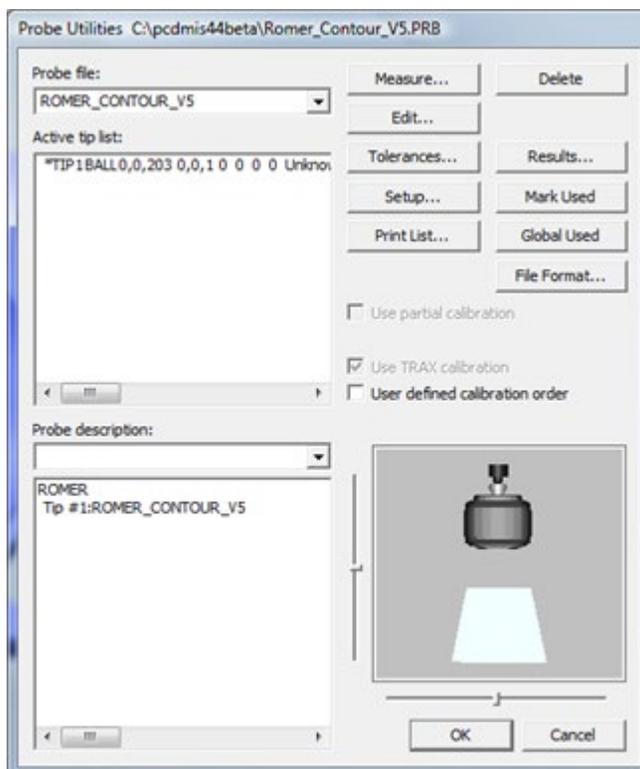


Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

Consulte a documentação do PC-DMIS Laser para obter informações sobre exposição e gray sums.

## Etapa 1: Defina a Sonda a Laser

1. Abra uma rotina de medição existente ou crie uma nova.
2. Selecione a opção de menu **Inserir | Definição de hardware | Sonda** na caixa de diálogo **Utilitários da sonda** (essa caixa de diálogo se torna visível automaticamente quando você cria uma nova rotina de medição).



Caixa de diálogo Utilitários da sonda

3. Defina uma configuração que use a sonda **CONTOUR** e o braço Romer adequado na caixa de diálogo **Utilitários da sonda**. A caixa de diálogo **Opções de configuração** especifica o tipo de sonda Perceptron Contour.



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

## Etapa 2: Calibre a Sonda a Laser

O processo de calibração descrito nessa etapa varia com base no tipo das opções de medição da sonda a laser e do tipo da interface instalada. Consulte o tópico "Opções de medição da sonda a laser" na documentação do PC-DMIS Laser para informações detalhadas sobre as opções de calibração.

Os próximos passos descrevem o procedimento a usar na primeira calibração da sonda a laser:

1. Após a definição da ponta na etapa 1, clique em **Medir** na caixa de diálogo **Utilitários da sonda**. Isso abre a caixa de diálogo **Opções de medição da sonda a laser**.
2. Clique em **Medir** para iniciar o procedimento de calibração. Se você **NÃO** está usando um sensor Perceptron V5, pule para a etapa 5. Se está usando um sensor Perceptron V5, o PC-DMIS pede que você faça primeiro a varredura do intervalo inteiro da profundidade Z do laser em um destino plano.



Desde a versão PC-DMIS 2019 R2, o PC-DMIS não mais é compatível com o sensor a laser Perceptron. Em tais versões, o PC-DMIS exibe um erro se você tenta executar rotinas de medição que usam o dispositivo de varredura Perceptron. Para mais informações, contate o suporte técnico.

3. Meça a profundidade Z do sensor V5 (calibração de destino plano) procedendo da seguinte maneira:
  - a. Coloque uma folha de papel em branco sobre a superfície plana onde você pretende executar a calibração de destino plano.
  - b. Mantenha o sensor V5 próximo a superfície plana, de maneira que a linha de varredura esteja além da caixa de grade projetada pelo laser.
  - c. Mantenha pressionado o acionador do sensor quando você mova a sonda o mais longe possível do intervalo do laser de forma que a linha do laser ultrapasse a caixa de grade para o outro lado.
  - d. Solte o acionador. Isso conclui a calibração de destino plano.

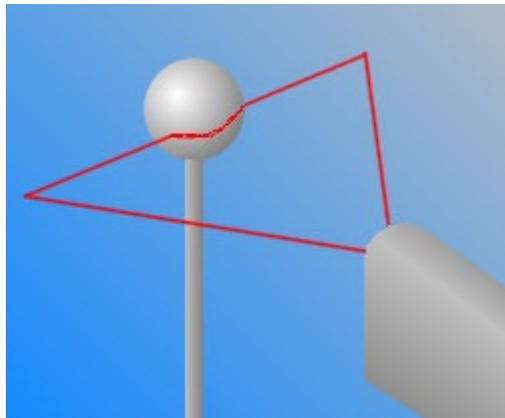
4. Siga todas as instruções na tela e os indicadores visuais da guia **Laser** para concluir a calibração do sensor na esfera da calibração.
  - a. Você é solicitado a se deslocar a 15 localidades diferentes na esfera da calibração (5 posições diferentes ao redor da esfera com três campos diferentes a cada posição). A sonda laser irá fazer a sondagem continuamente, mas somente aceita uma faixa de dados se *certos critérios* forem cumpridos. O sistema necessita de 5 faixas para cada uma das *15 localidades diferentes* para concluir a calibração.

Ao calibrar nos três campos ("longe", "esquerda" e "direita") para as 5 posições diferentes, certifique-se em fazer um toque (faixa do laser) em ambos os trópicos. A imagem acima (, indica os trópicos como "Banda 1" e "Banda 2". Além disso, quando você faz a sondagem nos graus 0, 120, e 240 ao redor da circunferência central, dê preferência à peça inferior da esfera obtendo 2 faixas na localização inferior e somente 1 na localização superior. Isso devido ao fato de que dados adicionais serão recebidos durante as configurações 4 e 5 que ocorrerão no topo da esfera.

### Descrição Gráfica dos Diferentes Locais de Sonda

- 5 Posições ao redor da esfera:

**Posição 1:** A faixa do laser deve estar horizontalmente ao longo da esfera como na imagem abaixo.



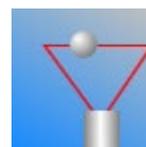
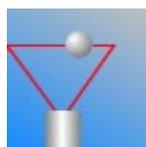
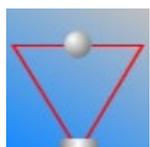
**Posição 2:** Rotacionar o sensor 120 graus ao redor da esfera a partir da Posição 1.

**Posição 3:** Rotacionar o sensor 120 graus ao redor da esfera a partir da Posição 2.

**Posição 4:** Apontar o sensor diretamente para o topo da esfera.

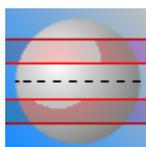
**Posição 5:** Apontar o sensor diretamente para o topo da esfera com a faixa do laser localizada a 90 graus da Posição 4.

- 3 *Campos de Sensores* (Longe, Direita e Esquerda) no alcance do laser:



**Campo 1:** Longe    **Campo 2:** Direita    **Campo 3:** Esquerda

- 2 *Bandas* na superfície da esfera. Mantenha a sonda em uma dessas bandas durante cinco faixas.



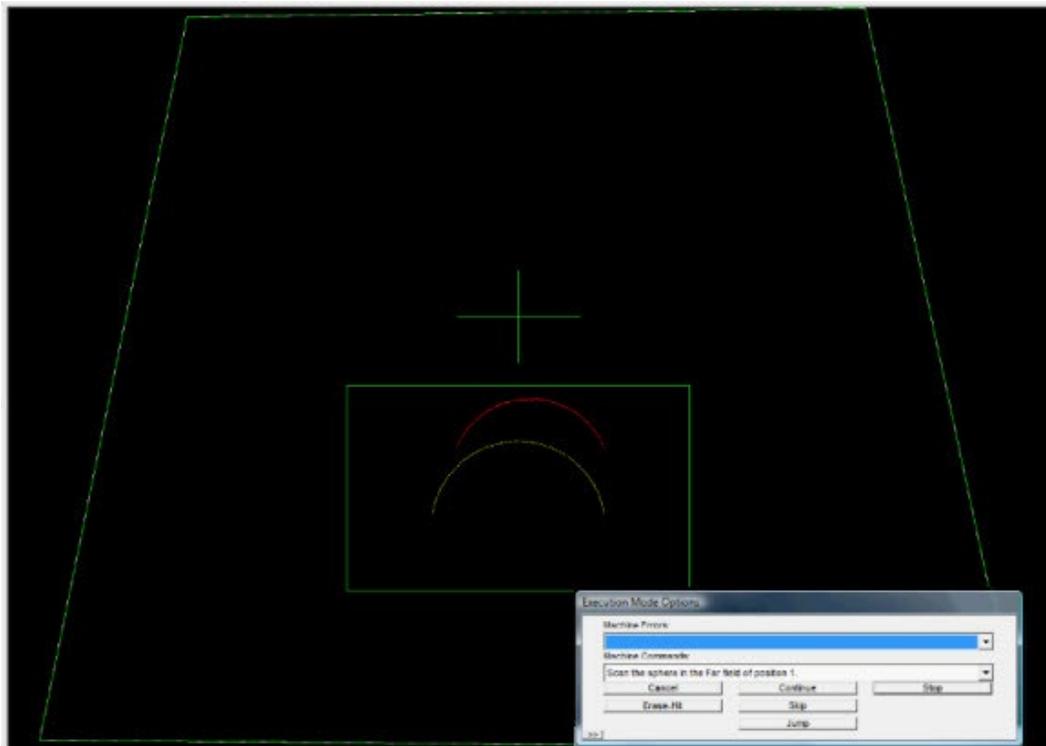
**Banda 1:** 20 Graus *acima* do equador (linha intermediária) da esfera.

**Banda 2:** 20 Graus *abaixo* do equador (linha intermediária) da esfera.

#### Critério para uma faixa aceitável:

- A sonda não deve ficar diante de uma parada brusca do braço.
- A faixa tem de ter mais de 100 pontos.
- Na **Visualização Laser**, o arco vermelho do laser deve estar dentro da área retangular verde que limita o arco amarelo.
- O círculo resolvido que é criado pelo arco do laser tem de ter pelo menos 100 graus de ângulo do arco. Esta é a diferença entre o vetor inicial e o vetor final do arco.

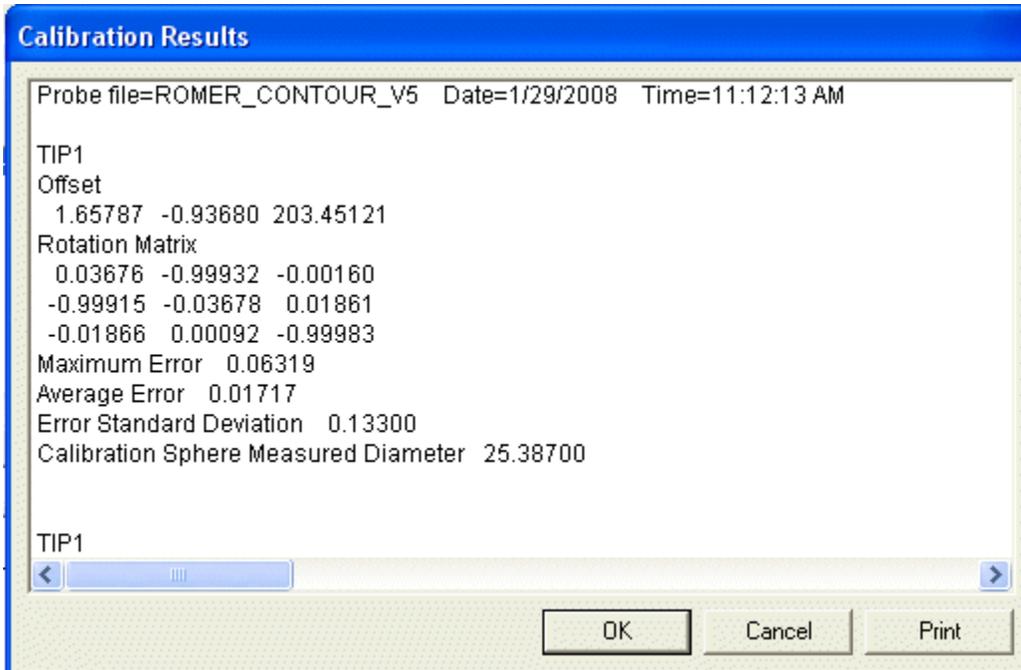
- O laser deve sondar um diâmetro de 0,875 multiplicado pelo diâmetro teórico da calibração da esfera. Isso significa que ele deve sondar entre 81,9% e 96,6% do diâmetro teórico.
  - A sonda deve permanecer imóvel. Ela não deverá se movimentar mais de 1,5 mm acima das últimas cinco sondas.
- b. Para cada toque (ou faixa do laser) da calibração, use a guia **Laser** para alinhar o arco vermelho do laser com o arco amarelo (representando o arco teórico da esfera) para que a forma e o tamanho correspondam o máximo possível.
- c. Mova o arco vermelho do laser de maneira que permaneça na caixa retangular verde que circunda o arco amarelo. Conforme você posiciona o arco do laser no topo do arco amarelo, um alarme sonoro audível aumenta a frequência e o passo. Isso ajuda saber quando estiver chegando ao local desejado.



- d. Mantenha a sonda laser imóvel no local adequado até que alguns critérios sejam preenchidos. O PC-DMIS aceita automaticamente a faixa e solicita que você faça a sondagem em um novo local.

### Etapa 3: Verifique o resultado da calibração

Para abrir a caixa de diálogo **Resultados da calibração**, clique no botão **Resultados**.



#### *Resultados da calibração*

O PC-DMIS registra vários itens da calibração nessa caixa de diálogo. Observe os valores de desvio máximo, médio e padrão.

- O **Erro médio** deverá estar em torno de 0,05 mm.
- O **Erro máximo** deve ser em torno de 0,15 mm.

Se os resultados parecerem estar corretos, clique no botão **OK** para fechar a caixa de diálogo **Resultados da calibração**.

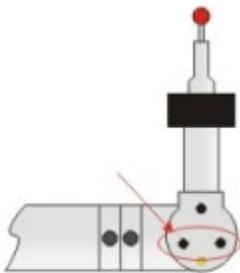
Concluiu a configuração e calibração de sua sonda a laser. Agora é possível acessar todas as opções relacionadas ao laser.



Se a calibração excede o valor de tolerância para a entrada `StandardDeviationLimit` na seção **Opção\_USUÁRIO** do Editor de configurações do PC-DMIS, o PC-DMIS adiciona uma linha de texto dizendo "Desvios padrão para a calibração da sonda excederam o limite" na caixa de diálogo **Resultados da calibração**.

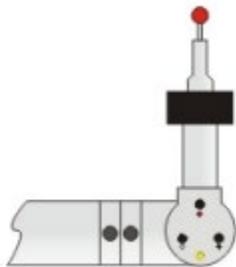
## Uso dos Botões do Braço Romer

Há dois tipos de configurações de botão.



Configuração de dois botões:

Dois botões estão programados para serem usados pelo PC-DMIS (embora existam três botões). Os dois botões indicados na imagem à esquerda executam a mesma função. Consulte "Configuração de dois botões".



Configuração de três botões:

Três botões estão programados para serem usados pelo PC-DMIS. Os botões tem pontos de codificação coloridos. Consulte "Configuração de três botões".

## Modo Mouse

O PC-DMIS permite colocar o dispositivo portátil no modo Mouse. Esse modo especial permite efetuar ações padrão do cursor do mouse (mover o cursor, clicar ou clicar com o botão direito, etc.) no PC-DMIS. Você pode fazer isso movendo o braço e a cabeçote da sonda ao redor e pressionando os botões para efetuar os "cliques" do mouse. O PC-DMIS interpreta o movimento como se um mouse padrão estivesse sendo usado. Isso permite a permanência do dispositivo portátil em vez da alternância contínua entre o dispositivo e o computador.

Quando o PC-DMIS está no modo Mouse e você tenta usar um mouse padrão, ele funciona incorretamente. Para usar um mouse normal, saia do modo Mouse.

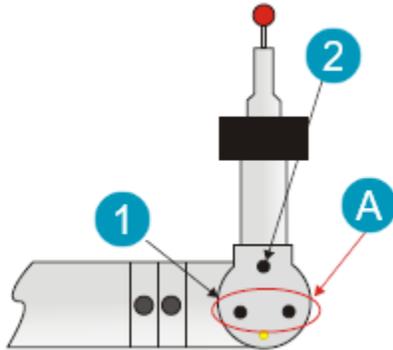
O modo Mouse funciona fora do PC-DMIS, mas o PC-DMIS tem que permanecer em execução e minimizado no segundo plano.

Para obter mais informações sobre como usar o modo Mouse, consulte os tópicos "Configuração de dois botões" e "Configuração de três botões".

## Configuração de dois botões:

Os dois modos para a configuração de dois botões são analisadas abaixo:

### Modo Medir



As seguintes funções de Modo Medido estão disponíveis para os botões indicados acima:

**1: CONCLUIR** - Para concluir suas medições, pressione esse botão por menos de 1 segundo.

**1: APAGAR** - Para apagar o último toque, pressione e segure esse botão por mais de 1 segundo.

**1: ABRIR DRO** - Se não há nenhum toque no buffer, pressione e segure esse botão por mais de 1 segundo.

**1: ALTERNAR DRO** - Com a janela Leituras (DRO) previamente aberta, pressione o botão 1 por menos de 1 segundo. O PC-DMIS mostra o valor T juntamente com os valores XYZ na DRO: XYZT

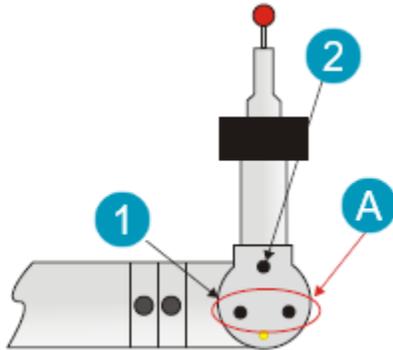
**2: PONTO DE TOQUE** - Para fazer um toque, pressione esse botão por menos de 1 segundo.

**2: TOQUE DESLOCADO** - Para fazer um toque deslocado, pressione esse botão, puxe a sonda para trás e, em seguida, solte o botão dentro de 1 segundo. Para mais detalhes sobre toque deslocado, consulte "Uso de toques deslocados para compensação de sonda".

**2: VARREDURA** - Para fazer a varredura da peça, pressione e segure esse botão por mais de 1 segundo. Enquanto segura o botão pressionado, arraste a sonda sobre a peça para iniciar a varredura.

**A:** Botões indicados por um círculo com uma seta vermelha executam a mesma função.

### Modo Mouse



As seguintes funções de Modo Mouse estão disponíveis para os botões indicados acima:

**1** : Botão **DIREITO** do mouse - Pressione esse botão para interagir com menus popup.

**1** : **PANORÂMICA** - Na janela Exibição de gráficos, pressione e segure esse botão no modelo do CAD para aplicar panorâmica na imagem.

**2** : Botão **ESQUERDO** do mouse - Pressione esse botão para interagir com as seleções de tela.

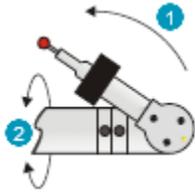
**A:** Botões indicados por um círculo com uma seta vermelha executam a mesma função.

### Alternar Entre o Modo Mouse e o Modo Medido

**Para alternar para o Modo Mouse:** Pressione e segure o botão Fazer toque e, em seguida, pressione rapidamente o botão Concluir (dentro do primeiro segundo).

**Para alternar to Modo Medida:** Mova o cursor até a parte superior da tela e pressione o botão do meio (o botão esquerdo do mouse).

**Para alternar a partir de qualquer um dos modos:**

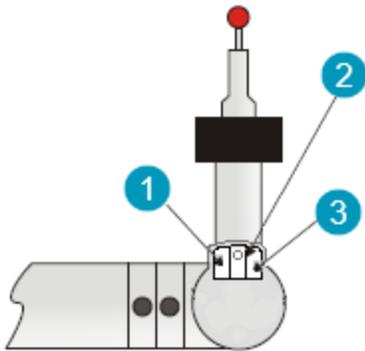


1. Gire o eixo "F" até o limite, e em seguida
2. Gire o eixo "E" 90 graus.

## Configuração de três botões:

Os dois modos para a configuração de três botões são analisadas abaixo:

### Modo Medir



As seguintes funções de Modo Medido estão disponíveis para os botões indicados acima:

**1: CONCLUIR** - Para concluir suas medições, pressione esse botão por menos de 1 segundo.

**1: APAGAR** - Para apagar o último toque, pressione e segure esse botão por mais de 1 segundo.

**1: ABRIR DRO** - Se não há nenhum toque no buffer, pressione e segure esse botão por mais de 1 segundo.

**1: ALTERNAR DRO** - Com a janela Leituras (DRO) previamente aberta, pressione o botão 1 por menos de 1 segundo. O PC-DMIS mostra o valor T juntamente com os valores XYZ na DRO: XYZT

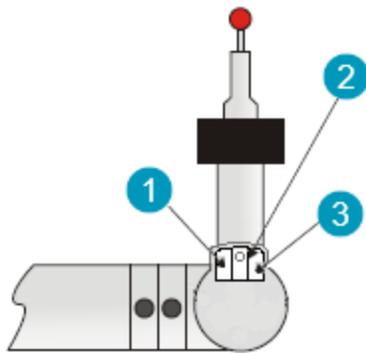
**2: PONTO DE TOQUE** - Para fazer um toque, pressione esse botão por menos de 1 segundo.

**2: TOQUE DESLOCADO** - Para fazer um toque deslocado, pressione esse botão, puxe a sonda para trás e, em seguida, solte o botão dentro de 1 segundo. Para mais detalhes sobre toque deslocado, consulte "Uso de toques deslocados para compensação de sonda".

**2: VARREDURA** - Para fazer a varredura da peça, pressione e segure esse botão por mais de 1 segundo. Enquanto segura o botão pressionado, arraste a sonda sobre a peça para iniciar a varredura.

**3: ALTERNAR** - Para alternar entre modos, pressione esse botão por menos de 1 segundo.

### Modo Mouse



As seguintes funções de Modo Mouse estão disponíveis para os botões indicados acima:

**1: PANORÂMICA** - Pressione e segure esse botão para aplicar panorâmica no modelo do CAD.

**2: Botão ESQUERDO** do mouse - Utilizado para seleções de tela.

**1+ 2: BOX ZOOM** - Mantenha pressionado.

**3: ALTERNAR** Entre Modos - Pressione por menos de 1 segundo.

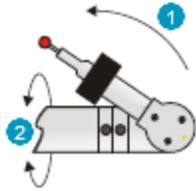
**3: ROTACIONAR** - Pressione e segure esse botão para girar o modelo do CAD.

### Métodos Opcionais para Alternar Entre o Modo Mouse e o Modo Medido

**Para alternar para o Modo Mouse:** Pressione e segure o botão Fazer toque e, em seguida, pressione rapidamente o botão Concluir (dentro do primeiro segundo).

**Para alternar to Modo Medida:** Mova o cursor até a parte superior da tela e pressione o botão do meio (o botão esquerdo do mouse).

**Para alternar a partir de qualquer um dos modos:**



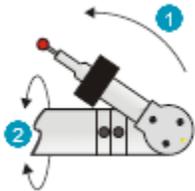
1. Gire o eixo "F" até o limite, e em seguida
2. Gire o eixo "E" 90 graus.

## **Configuração de três botões para os braços RA7 e RA8**

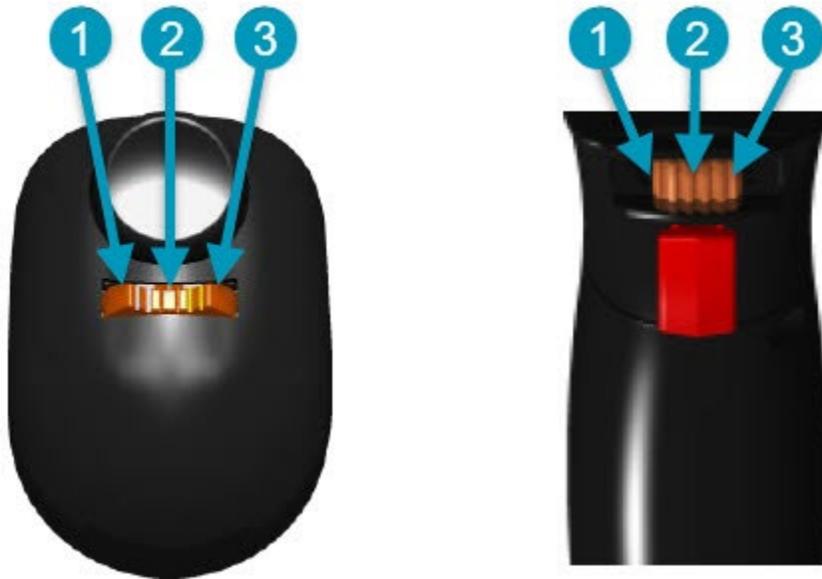
Os dois modos para a configuração de três botões usados nos braços RA7 e RA8 são analisados abaixo.

Para alternar entre o modo Medir e o modo Mouse,

1. Gire o eixo "F" até o limite, e em seguida
2. Gire o eixo "E" 90 graus.



## Modo Medir



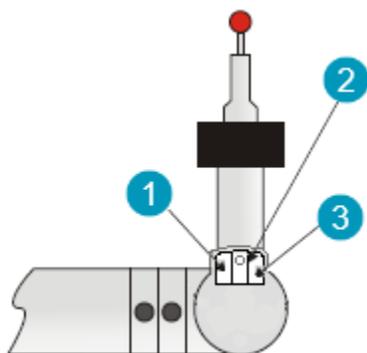
*Configurações de botão do braço Romer Absolute de 6-eixos (esquerda) e 7-eixos (direita)*

As seguintes funções de modo Medir estão disponíveis para os botões indicados acima:

Ação Desejada	Procedimento de braço a seguir
Clique em <b>Concluído</b> , <b>OK</b> , <b>Sim</b> , <b>Concluir</b> , <b>Avançar</b> ou <b>Criar</b> na caixa de diálogo	Pressione o botão 1 por menos de 1 segundo.
Apague o último toque ou a última passagem de varredura do buffer de toques.	Pressione e segure o botão 1 por mais de 1 segundo. Ao usar o braço Portable Absolute da Hexagon com o dispositivo de varredura a laser integrado, você pode usar o botão 1 (botão esquerdo do braço) para excluir a última passagem de varredura.
Clique nos botões <b>Cancelar</b> , <b>Não</b> ou <b>Anterior</b> na caixa de diálogo	Pressione e segure o botão 1 por mais de 1 segundo.

Abrir a janela Leituras (DRO)	Pressione e segure o botão 1 por mais de 1 segundo se não houver nenhum toque no buffer de toques.
Alternar a exibição de informações na janela Leituras (DRO)	Com a DRO previamente aberta, pressione o botão 1 por menos de 1 segundo. O PC-DMIS mostra o valor T juntamente com os valores XYZ na DRO: XYZT
Obter um ponto	Pressione o botão 2 por menos de 1 segundo sem mover o braço.
Fazer um "toque deslocado"	Pressione e segure o botão 2 enquanto puxa o braço para trás e, em seguida, solte o botão dentro de 1 segundo. Para mais detalhes, consulte "Uso de toques deslocados para compensação de sonda".
Varredura	Pressione e segure o botão 2 por mais de 1 segundo enquanto arrasta a sonda ao longo da superfície da peça.
Selecione elementos na peça usando o braço	Posicione a sonda próxima ao elemento, mantenha pressionado o botão 1 e em seguida pressione o botão 2.

### Modo Mouse



As seguintes funções de modo Mouse estão disponíveis para os botões indicados acima:

Ação Desejada	Procedimento de braço a seguir
Use o botão esquerdo do mouse	Pressione o botão 1.

Use o botão direito do mouse	Pressione o botão 2.
Use o botão do meio do mouse	Pressione o botão 3.
Menos zoom na visualização CAD atual	Pressione o botão 1 (clique com o botão esquerdo do mouse) acima da linha central imaginária da visualização CAD atual. Quanto mais acima da linha central, maior o zoom.
Mais zoom na visualização CAD atual	Pressione o botão 1 (clique com o botão esquerdo do mouse) abaixo da linha central imaginária da visualização CAD atual. Quanto mais abaixo da linha central, maior o zoom.
Girar a visualização	Mantenha pressionado o botão 1 no modelo CAD ao arrastar o braço.
Crie uma Informação de Ponto ou uma caixa de Informação de Dimensão na visualização CAD	Pressione o botão 1 duas vezes (clique duplo) no rótulo do elemento.
Rotacionar a visualização CAD	Mantenha pressionado o botão 3 ao arrastar.
Caixa de Zoom	Pressione e segure o botão 1, pressione e segure o botão 2 e arraste a caixa sobre o modelo de peça. Libere os botões para que aumentem o zoom na porção selecionada.

## Uso do Sensor a Laser Romer

Ao usar o sensor a laser em seu braço portátil Romer, você deve usar as informações desse arquivo de ajuda juntamente com as informações fornecidas na documentação do PC-DMIS Laser. Esta documentação fornece mais detalhes sobre medição com o dispositivo a laser.

Consulte o tópico "Varredura da sonda a laser portátil" para obter informações sobre varredura manual.

## Uso de Eventos de Som

Eventos de som fornecem feedback sonoro à interface do usuário visual. Isso permite que você execute ações de medição sem a necessidade de olhar para a tela do PC. Para acessar a guia **Eventos de som** da caixa de diálogo **Opções de configuração**, selecione o item de menu **Editar | Preferências | Configuração**.

### Calibração de Eventos de Som

Ao calibrar com um dispositivo a laser, há opções de evento sonoro que são particularmente úteis. Eles são:

**Calibração manual do laser - extremidade inferior:** O som associado é reproduzido quando as medições de calibração para um dado campo devem ser tomadas na região superior (localização) da esfera.

**Contador de campo de calibração manual do laser:** O som associado é reproduzido para indicar o campo em que as medições de calibração deverão ser tomadas.

- 1 Alarme - A medição deverá ser tomada no campo *Longe*.
- 2 Alarmes - A medição deverá ser tomada no campo *Esquerdo*.
- 3 Alarmes - A medição deverá ser tomada no campo *Direito*.

**Calibração manual do laser - extremidade superior:** O som associado é reproduzido quando as medições de calibração para um dado campo deverão ser tomadas na região inferior (localização) da esfera.

**Final da inicialização da sonda a laser:** O som associado é reproduzido no final da inicialização da sonda a laser.

**Início da inicialização da sonda a laser:** O som associado é reproduzido no começo da inicialização da sonda a laser.

**Varredura a laser:** O som associado é reproduzido a cada nova etapa da calibração da sonda.

### Eventos de Som para a Medição do Laser

Quando você mede com um dispositivo a laser, som audível é fornecido por um alto-falante Romer baseado na distância Z calculada. Esse tom agudo varia de acordo com a distância da superfície em relação a distância ótima do destino.

- **Som grave contínuo** - Indica que você está mais próximo do que a metade dos 50% do alcance do laser.

- **Som contínuo agudo alto** - Indica que você está além da metade dos 50% do alcance do laser.
- **Série de alarmes** - Indica que você está na metade 50% (25% abaixo dos 25% acima) do alcance ótimo. Esse é o alcance desejado para a varredura otimizada.

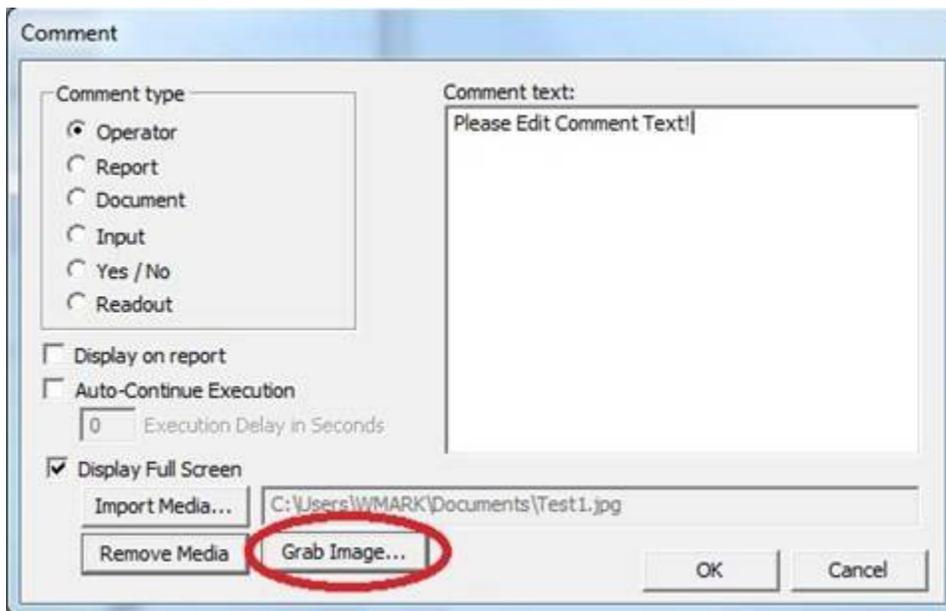


Essa funcionalidade é provavelmente usada com mais eficiência em superfícies maiores e planas. Ao usar um sensor V5, você pode combinar os eventos de som com a opção do projetor V5 para garantir a varredura no melhor comprimento focal. É possível comparar o projetor V5 em relação às dicas sonoras para saber o significado dos alarmes.

## Uso da câmera integrada RomerRDS

**Pré-requisitos:** Software RomerRDS versão 3.2 (drivers), braço Romer RDS com câmera integrada.

Se esses pré-requisitos são atendidos, você pode usar a câmera integrada RomerRDS para gerar imagens da peça e adicioná-las aos comandos de comentários suportados pelo PC-DMIS. Acesse essa funcionalidade através da caixa de diálogo **Comentário (Inserir | Comando de relatório | Comentário)**.



Caixa de diálogo Comentário mostrado o botão Captar imagem

Para capturar um quadro da transmissão de vídeo como um arquivo de imagem, siga essas etapas:

1. Clique em **Captar imagem**. O PC-DMIS inicia a sequência de captura de vídeo RDS e exibe o fluxo de vídeo atual em uma janela de saída de **captura de vídeo RDS**.



*Janela de saída de captura de vídeo RDS*

2. Posicione o braço para que o elemento de interesse seja exibido na janela.
3. Quando o elemento aparece, pressione o botão "Toque" do braço para capturar um quadro do fluxo de vídeo. O software abre a caixa de diálogo **Salvar como**.
4. Digite um nome descritivo para a imagem e navegue para onde você deseja que a imagem seja salva. Pressione **OK** para salvar o quadro capturado como um arquivo .jpg.



Os comentários do PC-DMIS suportam somente imagens em formato JPEG.

### **Modificação de propriedades de imagem**

Se necessário, você pode visualizar e alterar propriedades de imagem, como resolução, formato, etc. usando o software do painel de controle RDS. Você pode também usar este painel de controle para iniciar ou parar o farol integrado Romer conforme necessário (se disponível).

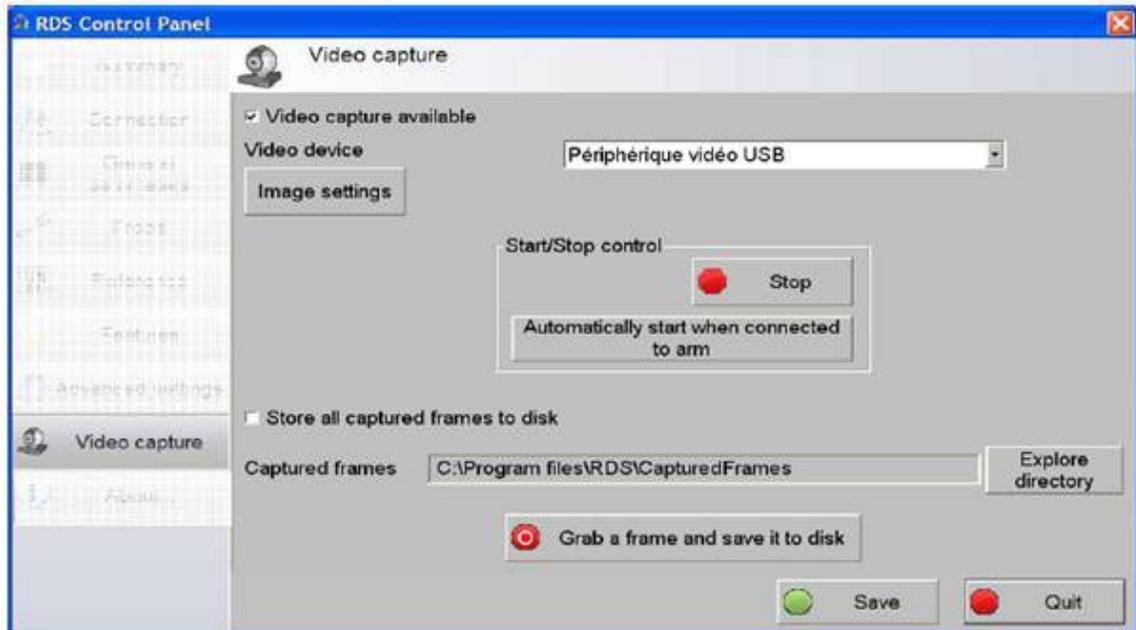
O **Painel de controle do RDS** é instalado durante a instalação do PC-DMIS.

Para acessar o painel de controle, siga estes passos:

1. Clique o botão direito do mouse no ícone RDS da bandeja do sistema.



- No menu de atalho que aparece, escolha **Painel de controle RDS** para abrir o **Painel de controle RDS**.



*Painel de controle RDS com configurações de imagem e captura de vídeo*

- Na guia **Captura de vídeo**, clique no botão **Configurações de imagem** para visualizar ou modificar as configurações. Se precisar de mais informações, consulte a documentação do painel de controle RDS.

## Uso de um rastreador a laser Leica

Essa seção discute a configuração e o uso geral do seu dispositivo Leica com o PC-DMIS. Consulte a documentação fornecida pela Leica para obter informações detalhadas sobre a configuração e uso do Rastreador Leica.

Os tópicos a seguir abordam como usar o seu dispositivo Leica com o PC-DMIS:

- Introdução Rastreador a laser Leica
- Introdução: rastreador Leica
- Interface de usuário Leica
- Uso dos Utilitários Leica
- Uso do Modo Auto-Inspeccionar

- Usando Mover Elemento (Mover Para / Apontar Para)
- Uso das Sondas Leica
- Uso de Alinhamentos em Pacote
- Construção de pontos para dispositivos de pontos ocultos

## Introdução Rastreador a laser Leica

Rastreadores Leica são rastreadores baseados em laser portáteis CMMs que você usa para medições que utilizam a Sonda-T Leica ou o refletor. O rastreador portátil Leica é uma linha de sensor visual que você pode mover ao redor da peça para acessar diferentes elementos. O rastreador Leica fornece uma solução "Walk-Around" até para medir pontos ocultos.

O rastreador a laser realiza medições de pontos únicos ou varreduras para criar qualquer tipo de elemento, similar a um CMM tradicional.

O PC-DMIS suporta máquinas 3D e 6doF.

- Os dados de uma máquina 3D usam a posição X, Y, Z da esfera do Rastreador.
- Os dados de uma máquina 6doF usam a posição X, Y, Z da ponta de sonda-T do Rastreador, bem como o vetor (a direção da ponta da sonda).



Para usar um dispositivo Leica com o PC-DMIS, é necessário ter sua licença LMS ou portlock programado com a opção de interface **Leica** ou **LeicaLMF**.

Além disso, sua licença LMS ou portlock não pode ter uma opção de **Mesa rotatória** ativada. Isso pode causar problemas no dispositivo portátil.

### Modelos suportados do Rastreador a Laser Leica

Leica: LT500, LTD500, LT300, LT800, LTD800, LT700, LTD700, LT600, LTD600, LT640, LTD640, LTD706, LTD709, LTD840, AT901, AT401, AT402

LeicaLMF: AT500, AT930, AT960, ATS600

### Versão emScon suportada

emScon versão 2.4.666 ou superior

### Outros sistemas 6DoF suportados

T-Probell ou T-Probel com FW 1.62 ou superior (4 botões de suporte).

As informações fornecidas nos tópicos desse capítulo foram escritas especialmente para os rastreadores a laser Leica, mas podem ser relevantes para outros rastreadores Leica.

## Introdução: rastreador Leica

Há algumas etapas básicas que devem ocorrer para verificar se o sistema foi preparado corretamente antes de você iniciar o processo de medição com o rastreador laser.

Para começar, complete essas etapas:

- Etapa 1: Instale o PC-DMIS Portable para Leica
- Etapa 2: Conecte o Rastreador Leica
- Etapa 3: Inicie o PC-DMIS e configure a interface Leica
- Etapa 4: Personalize a interface do usuário

### Etapa 1: Instale o PC-DMIS Portable para Leica

1. Se você estiver usando um portlock, conecte-o a sua porta USB. Você tem de ter uma licença LMS devidamente configurada ou um portlock disponível durante a instalação do PC-DMIS.
2. Na instalação de mídia do PC-DMISExecute, execute o programa setup.exe. Siga as instruções na tela.

Se a opção **Leica/LeicaLMF** estiver ativada em sua licença LMS ou portlock, o PC-DMIS carrega e usa a interface Leica/LeicaLMF quando você trabalha on-line.

Se a opção **Todas as interfaces** estiver ativada em sua licença LMS ou portlock, pode ser necessário renomear manualmente o Leica.dll/LeicaLMF.dll para interfac.dll. O Leica/LeicaLMF.dll está localizado no diretório de instalação do PC-DMIS.



Para a maioria das interfaces, você pode usar o Configurador de ambiente para configurar automaticamente o ambiente da interface do PC-DMIS. Com o Configurador de ambiente, você não precisa mais renomear os arquivos dll manualmente. Para mais detalhes, veja a seção "Configurador de ambiente" da documentação do PC-DMIS Core.

Você também pode selecionar a interface do PC-DMIS a partir do menu antes de carregar uma rotina de medição. Para mais detalhes, veja o tópico "Interface do Portable alternável".

3. Na pasta C:\Dados de programas\Microsoft\Windows\Menu Iniciar\Programas\<Versão do PC-DMIS>, faça uma cópia do atalho on-line do PC-DMIS e modifique seu destino da seguinte maneira:

**Para rastreadores com recurso 6dof (AT901):**

```
C:\<PC_DMIS_INSTALL_DIRECTORY>\PCDLRN.exe" /portable:LEICA
```

**Para rastreadores 3D (AT401):**

```
C:\<PC_DMIS_INSTALL_DIRECTORY>\PCDLRN.exe" /portable:LEICARIO
```

**Para rastreadores LMF (AT930/960):**

```
C:\<PC_DMIS_INSTALL_DIRECTORY>\PCDLRN.exe" /portable:LEICALMF
```

Você pode usar esse atalho para iniciar o PC-DMIS e abrir o PC-DMIS com os itens adicionais da interface. Não inicie agora o PC-DMIS.



Você também pode selecionar a interface do PC-DMIS a partir do menu antes de carregar uma rotina de medição. Para mais detalhes, veja a seção "Interface do Portable alternável" deste documento.

## Etapa 2: Conecte o Rastreador Leica

***Procedimento para rastreadores com recurso 6dof - AT901:***

A comunicação com o Rastreador Leica será realizada usando o protocolo TCP/IP por meio de um cabo trançado, conectado diretamente ao Controlador do Rastreador Leica (LTC mais/base). Esse é o método preferido para conexão, mas também é possível se conectar pela rede de área local (LAN). Para obter informações detalhadas sobre como configurar o hardware do Rastreador Leica, consulte o Guia de Hardware do Rastreador Laser que acompanha o rastreador.

Para se conectar ao Rastreador Leica, siga estes passos:

1. Segure o rastreador na posição a partir da qual você irá primeiramente fazer medições.
2. Conecte o rastreador às portas dos "Motores" e dos "Sensores" dos controladores LT.

3. Monte a T-Cam (se estiver usando uma) no topo do rastreador e conecte o cabo T-Cam a partir do rastreador até o controlador LT.
4. Anexe a estação Meteo à porta serial no controlador LT caso possua algum. A estação Meteo será usada para fazer o relatório de dados ambientais para o controlador LT.
5. Conecte diretamente o controlador LT ao computador onde o PC-DMIS está instalado por meio de um cabo cruzado com conectores RJ45. Também é possível conectar o controlador LT a uma rede (LAN) por meio de um cabo ethernet de pares trançados.
6. Ligue a energia ao controlador LT que também fornece energia ao Rastreador Leica.
7. Verifique a exibição do status na parte traseira do controlador LT. Dessa maneira serão fornecidas as informações sobre o endereço IP (normalmente 192.168.0.1/255.255.255.0), nome, versão firmware emScon e operação atual. Se o controlador LT tiver um endereço IP diferente do padrão 192.168.0.1, opte por uma das sugestões a seguir:
  - Mude o Endereço IP a partir da guia **Opções** da caixa de diálogo **Opções de Máquina** para o novo Endereço IP do controlador.
  - Use o Editor de configurações do PC-DMIS e altere a entrada TrackerIPAddress para o novo Endereço IP do controlador. Para informações sobre edição de entradas, consulte o capítulo "Editar entradas do PC-DMIS" da documentação do Editor de configurações do PC-DMIS.
8. Certifique-se de que o endereço IP para o computador PC-DMIS esteja na mesma subrede que o controlador. Por exemplo, se o controlador LT tiver um endereço de 192.168.0.1, você precisaria designar um endereço entre 192.168.0.2 e 192.168.0.254. Deve-se evitar conflitos de Endereço IP com outros dispositivos na mesma rede.
9. Digite **PING 192.168.0.1** (ou um endereço diferente do seu controlador) a partir do prompt de comando no computador do PC-DMIS para verificar a comunicação para o controlador LT.

### ***Procedimento para Rastreadores 3D - AT401***

A comunicação com o Rastreador Leica será realizada usando o protocolo TCP/IP por meio de um cabo trançado, conectado diretamente ao Controlador AT 400. Esse é o método preferido para conexão, mas também é possível se conectar pela rede de área local (LAN). Para obter informações detalhadas sobre como configurar o hardware do Rastreador Leica, consulte o Guia de Hardware do Rastreador Laser que acompanha o rastreador.

Para se conectar ao Rastreador Leica, siga estes passos:

1. Segure o rastreador na posição a partir da qual você pretende fazer medições.
2. Instale as baterias no rastreador e controlador do rastreador. O rastreador tem de ter uma bateria no alojamento para medir. Contudo, a bateria no controlador AT 400 é opcional.
3. Conecte seu rastreador à porta "Sensores" do controlador AT.
4. Opcionalmente, conecte a entrada de energia à porta de energia no controlador AT.. Observação: se houver uma bateria instalada no controlador AT e a energia externa estiver conectada, a bateria NÃO carrega. Isto deve-se à quantidade de calor gerado pelas baterias de íons de lítio ao carregar.
5. Conecte diretamente o controlador 400 AT ao computador onde o PC-DMIS está instalado por meio de um cabo cruzado com conectores RJ45. Também é possível conectar o controlador AT a uma rede (LAN) por meio de um cabo ethernet de pares trançados.
6. Ligue a energia ao controlador AT que também fornece energia ao Rastreador Leica.
7. Verifique a exibição do status na parte traseira do controlador AT.. Você é solicitado a nivelar o dispositivo primeiro, pois o nível está integrado no AT 400, ao contrário do suplemento nos controladores LT. O visor na face superior também fornece a versão de firmware, status do sistema, informações de conexão gráfica e informações climáticas do ATC400. Para acessar as diferentes visualizações, pressione a seta para baixo.
8. Certifique-se de que o endereço IP para o computador PC-DMIS esteja na mesma subrede que o controlador. Por exemplo, se o controlador AT tiver um endereço de 192.168.0.1, você precisaria designar um endereço entre 192.168.0.2 e 192.168.0.254. Deve-se evitar conflitos de Endereço IP com outros dispositivos na mesma rede.
9. Digite **PING 192.168.0.1** (ou um endereço diferente do seu controlador) a partir do prompt de comando no computador do PC-DMIS para verificar a comunicação para o controlador LT.



A potência necessária depende do tipo de rastreador. Para rastreadores novos, na primeira vez que você liga o dispositivo, ele deve permanecer ligado por *pele menos duas horas* para assegurar os resultados mais precisos. Depois disso, o tempo de aquecimento após você ligar o rastreador é de 5 a 7 minutos. Se não for usar o laser por um tempo, desligue-o para conservar o tempo de vida útil do laser.

### Etapa 3: Inicie o PC-DMIS e configure a interface Leica

Uma vez instalado o PC-DMIS corretamente e conectado ao seu rastreador Leica, você estará pronto para iniciar o PC-DMIS.

1. Inicie o PC-DMIS usando o atalho criado na etapa 1. O rastreador Leica é iniciado quando o PC-DMIS é inicializado. A inicialização faz com que o rastreador passe por uma série de movimentos para garantir a adequada funcionalidade. Caso haja outros problemas que façam com que o Rastreador Leica não inicialize corretamente, o controlador LT envia mensagens ao PC-DMIS para exibição.
2. Para sistemas 6dof, o PC-DMIS avisa você se o laser ainda estiver aquecendo. O aquecimento do laser leva cerca de 20 minutos.
3. Selecione o arquivo de sonda necessário a partir da caixa de diálogo **Selecionar Arquivo de Sonda**.
4. Para configurar a Interface Leica, use a caixa de diálogo **Opções de Máquina (Editar | Máquina | Configuração de Interface de Máquina)**.

### Etapa 4: Personalize a interface do usuário

É possível customizar integralmente as cores, fontes, barras de ferramentas e barras de status da interface do usuário do PC-DMIS para que funcionem do modo mais eficiente com o Rastreador a Laser Leica. Para facilitar a visualização dos elementos da interface do usuário quando você mede elementos a certa distância do monitor do seu computador, considere fazer o seguinte:

- **Fontes** - Para alterar as fontes e o tamanho das fontes do PC-DMIS, selecione o item de menu **Editar | Preferências | Fontes**.
- **Plano de fundo** - Para alterar a cor do plano de fundo da janela Exibição de gráficos, selecione o item de menu **Editar | Janela Exibição de gráficos | Cor da Tela**.
- **Menus** - Para ver menus maiores, selecione o item de menu **Visualizar | Barras de ferramentas | Personalizar** e na guia **Menu**, selecione a opção **Usar menus grandes**.

- **Barras de ferramentas** - Para ver ícones maiores nas barras de ferramentas, selecione o item de menu **Visualizar | Barras de ferramentas | Personalizar** e na guia **Menu**, selecione a opção **Usar barras de ferramentas grandes**.
- **Barra de status** Para ver uma barra de status maior, selecione o item de menu **Visualizar | Barra de status | Grande**.
- **Barra de status do rastreador** - Para alternar a exibição da Barra status do rastreador, selecione o item de menu **Visualizar | Barra de status | Rastreador**.



As configurações acima estão pré-configuradas e instaladas para a interface do rastreador.

### Criando Barras de Ferramentas Customizadas

Você pode personalizar e transferir barra de ferramentas entre instalações do PC-DMIS. O arquivo toolbar.dat está localizado no diretório <Diretório de instalação do PC-DMIS>ou <nome do usuário>. Copie o arquivo toolbar.dat para a outra instalação do PC-DMIS para que as barras de ferramentas personalizadas fiquem disponíveis. As barras de ferramenta padrão para rastreadores Leica são discutidas no tópico "Barras de ferramentas do rastreador".

### Personalização das configurações do Open GL

Adapte as configurações OpenGL para o modo Visualização sólida conforme requerido pelo cartão de vídeo instalado. Para fazer isso, selecione o item de menu **Editar | Preferências | OpenGL**. Em seguida, faça ajuste conforme explicado no tópico "Alteração de opções de OpenGL" do capítulo "Configuração de preferências" na documentação do PC-DMIS Core.

## Interface de usuário Leica

Quando você configura o PC-DMIS para usar a interface Leica, opções de menu adicionais e informações de status ficam disponíveis no PC-DMIS.

O PC-DMIS fornece opções de menu específicas bem como opções de menu padrão que estão disponíveis quando você usa a interface Leica. Basicamente, há um novo "Menu do rastreador" com funções específicas para Leica. Além disso há um sub-menu com "Comandos de nível" para controlar os processos de nivelamento e monitoramento do Nível.

Também são específicos à interface Leica a Barra de status do rastreador, Controles especiais da Leica e a Câmera de visão geral do rastreador.

Também há outros itens de menu do PC-DMIS e outras barras de ferramentas e janelas do PC-DMIS comuns ao PC-DMIS e úteis aos dispositivos Leica.

Essa seção discute apenas alguns itens de menu que podem ser usados com a interface Leica. Consulte a documentação do PC-DMIS Core para obter informações gerais sobre como usar o PC-DMIS.

## Menu Rastreador

### Menu do rastreador para rastreadores 6dof



**Gerenciamento de estação** - Abre a caixa de diálogo **Gerenciador de estação** do rastreador.

Para obter detalhes, consulte "Adição e remoção de estações".



**Inicializar** - Inicializa os codificadores e os componentes internos do rastreador a laser. Esse comando é automaticamente chamado quando o PC-DMIS primeiro se conecta ao controlador do Rastreador a Laser (emScon) quando o rastreador está aquecido. O rastreador passa por uma série de movimentos para verificar a funcionalidade.



**Ir para Birdbath (Alt + F8)** - O rastreador Leica aponta o laser para a posição BirdBath. O feixe é "anexado" ao refletor no BirdBath, e a distância do interferômetro é ajustada à distância conhecida do BirdBath. Esse comando é especialmente importante para os rastreadores da série LT sem ADM integrados. Para tais rastreadores, não há outro meio de se ajustar a distância do interferômetro.

Com o laser apontado para a posição BirdBath, fica fornecido um local conhecido e conveniente no qual é possível recapturar o feixe. Isso poderá ser necessário se o feixe para o Refletor foi interrompido.



**Ir para a posição 6DoF 0 (Alt + F9)** - O Rastreador Leica aponta o laser na direção oposta da posição BirdBath para a posição 0 do 6DoF. Isso fornece um local conhecido e conveniente no qual é possível recapturar o feixe com a Sonda-T.



**Localizar (Alt + F6)** - Procura por um refletor ou por uma Sonda-T na posição do laser atual. A função localizar é executada com base nas **Configurações de pesquisa** fornecida na "Guia Configuração da sonda".



**Liberar motores (Alt + F12)** - Libera os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal para permitir o movimento do cabeçote de rastreamento manual.

**Laser Lig/Desl** - Alterna o laser para estar ligado ou desligado.



Após ligar o laser novamente, é necessário esperar 20 minutos para ele se estabilizar.

**Nível** - Fornece uma lista de opções:



**Iniciar leitura de inclinação** - Inicia uma leitura de inclinação X, Y para trazer o rastreador para a faixa de trabalho no nível, ajustando os parafusos do pé da base do rastreador.



**Iniciar processo de nivelção pela gravidade** - O PC-DMIS usa o dispositivo de Nível 20/230 para criar um plano de gravidade, e depois criar automaticamente um sistema de coordenadas com base nas informações do plano de gravidade. Quando o processo é concluído, a monitoração é iniciada automaticamente.



**Iniciar monitoramento** - Inicia ou para o monitoramento, independentemente do processo de nivelção pela gravidade.

Consulte "Orientação do rastreador para gravidade".



**Compensação de sonda Lig/Desl (Alt + F2)** - Quando a compensação da sonda está "Lig", o PC-DMIS compensa através do raio da ponta da Sonda-T ou da esfera do refletor. Durante a criação do alinhamento do pacote, o PC-DMIS automaticamente ativa ou desativa a compensação de sonda conforme necessário ao medir pontos.



**Sondagem estável Lig/Desl (Alt + F7)** - Quando essa opção está "lig", o PC-DMIS aciona automaticamente um toque se você deixar o refletor em uma posição por um tempo especificado. Isso é definido a partir da guia **Sondagem** na caixa de diálogo **Configurações de parâmetro** (F10). Essa opção fica disponível apenas se você estiver executando como um rastreador. Isso permite que toques sejam feitos sem o uso de um controle remoto ou interagindo diretamente com o computador.



**Ativar PowerLock Lig/Desl** - Liga ou desliga a funcionalidade do powerLock. Quando está ligado, o feixe laser do rastreador pode muito rapidamente travar de novo no dispositivo. Isso significa que você não precisa alcançar o feixe manualmente. Se o feixe laser for interrompido, aponte o refletor ou outro dispositivo de medição de produto-T suportado para o rastreador e o rastreador alcança o feixe para você. Isso é normalmente útil quando você está relativamente próximo do rastreador. Se você estiver trabalhando longe do rastreador, poderá desligar o PowerLock pelo fato de o campo de visão ser tão amplo que o laser irá travar sempre, mesmo que não seja isso que você queira. Além disso, múltiplos refletores no campo de visão irão confundir o rastreador e causar problemas. Esse ícone é desabilitado nos rastreadores que não suportam a funcionalidade PowerLock.



**Inserir comando rastreador** - Determina se o PC-DMIS insere um comando na janela Edição quando você seleciona a execução de uma operação de Rastreador a partir do menu **Rastreador** ou da barra de ferramentas **Operações de rastreador**.

Se você ativou esse item de menu, uma marca de seleção aparece próximo a ele. Você também pode alternar esse item para ligado ou desligado usando o ícone **Inserir um comando de rastreador** na barra de ferramentas **Operações de rastreador**.



**Mover elemento** - Exibe a caixa de diálogo **Mover elemento**. Essa caixa de diálogo contém as opções **Mover para** e **Apontar para**.

Para mais detalhes, veja "Mover Elemento (Mover para / Apontar para)".

## Menu do rastreador para rastreadores 3D



**Gerenciamento de estação** - Abre a caixa de diálogo **Gerenciador de estação** do rastreador.

Para obter detalhes, consulte "Adição e remoção de estações".

**Piloto do rastreador** - Fornece um submenu para rastreadores 3D. Cada um desses itens de menu inicia o Piloto do rastreador no modo assistente para o modo de compensação ou marcação selecionado.

Para detalhes, veja "Comandos do piloto do rastreador".



**Perfil de medição** - Fornece as opções para os perfis de medição disponíveis com base no rastreador sendo usado.

Para detalhes, veja "Comandos de perfil de medição do rastreador".



**Inicializar** - Inicializa os codificadores e os componentes internos do rastreador a laser. Esse comando é automaticamente chamado quando o PC-DMIS primeiro se conecta ao controlador do Rastreador a Laser (emScon) quando o rastreador está aquecido. O rastreador passa por uma série de movimentos para verificar a funcionalidade.

**Ir para a posição 0 (Alt + F9)** - Move o rastreador para a posição zero. Isso é uma configuração definida pelo usuário localizada na caixa de diálogo **Opções de máquina (Editar | Preferências | Interface de máquina)**.



**Localizar (Alt + F6)** - Procura por um refletor ou por uma Sonda-T na posição do laser atual. A função localizar é executada com base nas **Configurações de pesquisa** fornecida na "Guia Configuração da sonda".



**Alterar face** - Rotaciona o cabeçote do rastreador e a câmera em 180 graus. A posição do destino final é a mesma de antes da emissão do comando, só que agora a óptica está invertida.

**Compensador Lig/Desl** - Liga ou desliga o compensador. O compensador ajusta as medições feitas pelo dispositivo e as nivela ao vetor de gravidade calculado na máquina. Isto pode ser útil quando todas as medidas precisam ser referenciadas ao nível do solo.



**Liberar motores (Alt + F12)** - Libera os cabeçotes de motores de rastreamento vertical e horizontal para permitir o movimento do cabeçote de rastreamento manual.



**Compensação de sonda Lig/Desl (Alt + F2)** - Quando a compensação da sonda está "Lig", o PC-DMIS compensa através do raio da ponta da Sonda-T ou da esfera do refletor. Durante a criação do alinhamento do pacote, o PC-DMIS automaticamente ativa ou desativa a compensação de sonda conforme necessário ao medir pontos.



**Sondagem estável Lig/Desl (Alt + F7)** - Quando essa opção está "lig", o PC-DMIS aciona automaticamente um toque se você deixar o refletor em uma posição por um tempo especificado. Isso é definido a partir da guia **Sondagem** na caixa de diálogo **Configurações de parâmetro (F10)**. Essa opção fica disponível apenas se você

estiver executando como um rastreador. Isso permite que toques sejam feitos sem o uso de um controle remoto ou interagindo diretamente com o computador.



**Ativar PowerLock Lig/Desl** - Liga ou desliga a funcionalidade do powerLock. Quando está ligado, o feixe laser do rastreador pode muito rapidamente travar de novo no dispositivo. Isso significa que você não precisa alcançar o feixe manualmente. Se o feixe laser for interrompido, aponte o refletor ou outro dispositivo de medição de produto-T suportado para o rastreador e o rastreador alcança o feixe para você. Isso é normalmente útil quando você está relativamente próximo do rastreador. Se você estiver trabalhando longe do rastreador, poderá desligar o PowerLock pelo fato de o campo de visão ser tão amplo que o laser irá travar sempre, mesmo que não seja isso que você queira. Além disso, múltiplos refletores no campo de visão irão confundir o rastreador e causar problemas. Esse ícone é desabilitado nos rastreadores que não suportam a funcionalidade PowerLock.



**Modo Medição de duas faces Lig/Desl** - Se "Inserir comando do rastreador" está ativo no menu do rastreador, o PC-DMIS insere automaticamente o comando do rastreador na rotina de medição associada ao estado Lig/Desl dessa opção. A configuração de duas faces na sonda também é atualizada de acordo com a configuração ativa na rotina de medição.



**Inserir comando rastreador** - Determina se o PC-DMIS insere um comando na janela Edição quando você seleciona a execução de uma operação de Rastreador a partir do menu **Rastreador** ou da barra de ferramentas **Operações de rastreador**.

Se você ativou esse item de menu, uma marca de seleção aparece próximo a ele. Você também pode alternar esse item para ligado ou desligado usando o ícone **Inserir um comando de rastreador** na barra de ferramentas **Operações de rastreador**.



**Mover elemento** - Exibe a caixa de diálogo **Mover elemento**. Essa caixa de diálogo contém as opções **Mover para** e **Apontar para**.

Para mais detalhes, veja "Mover Elemento (Mover para / Apontar para)".

## Comandos piloto do rastreador

O submenu **Rastreador | Piloto do rastreador** aparece para rastreadores 3D.

A ordem dessas opções de menu podem ser diferentes dependendo do modelo do piloto do rastreador:

### Verificação de duas faces

**Verificação da barra de escala**

**Verificação da ponta**

**Verificação do ADM**

**Verificação do ângulo**

**Verificação da sonda**

**Compensação de ângulo**

**Compensação do ADM**

**Compensação da ponta**

Cada um desses itens de menu inicia o Piloto do rastreador no modo assistente para o modo de compensação ou marcação selecionado. Como a funcionalidade dessas opções varia dependendo da versão e do modelo do Piloto do rastreador instalada, a documentação não foi incluída aqui. Para informações específicas, consulte o manual do seu Piloto do rastreador.

## Comandos de perfil de medida do rastreador

Clique no item de menu **Rastreador | Perfil de medição** para exibir uma lista de opções:



**Padrão** - Útil em ambientes controlados para fornecer medições com relativa alta precisão.



**Rápido** - Útil para aplicações portáteis quando você precisa fazer medições o mais rápido possível.



**Preciso** - Fornece as medições de mais alta precisão, mas requer períodos mais longos de medição.



**Externo** - Útil para quase todo tipo de aplicações de medições externas (Não disponível para rastreadores LeicaLMF).



**Distância contínua** - Útil para varreduras de contato que têm distâncias fixas entre toques. O valor do Delta de distância é definido na guia **Sonda** da caixa de diálogo **Configurações de parâmetros (Editar | Preferências | Parâmetros)**.



**Tempo contínuo** -Útil para varreduras de contato que têm tempos fixos entre toques. O valor do Delta de tempo é definido na guia **Sonda** da caixa de diálogo **Configurações de parâmetros (Editar | Preferências | Parâmetros)**.

Você pode configurar esses comandos na barra de ferramentas **Operação do rastreador (Visualizar | Barras de ferramentas)**.

O PC-DMIS exibe o perfil de medição atualmente ativo na barra de status do rastreador. O botão de barra de ferramentas é implementado para exibir um submenu com os perfis de medição disponíveis com base no rastreador sendo usado.

Se **Inserir comando Rastreador** estiver LIG no menu **Rastreador**, o PC-DMIS insere automaticamente o comando rastreador na rotina de medição associada ao atual perfil de medição. O perfil de medição ativo na sonda é atualizado de acordo com o comando de perfil de medição ativo na rotina de medição.



Se o rastreador fornece as configurações do perfil de medição, a configuração de Tempo de medição na caixa de diálogo de **Configuração da interface da máquina** no rastreador não está disponível, pois o rastreador determina internamente o tempo de medição ideal.

## Barras de ferramentas do rastreador

As barras de ferramentas do rastreador Leica padrão são mostradas abaixo.

Elas estão disponíveis quando você inicia o PC-DMIS Portable usando uma interface de rastreador Leica.

## Comandos de nível

O menu **Rastreador | Nível** tem estes comandos. Você também pode encontrar estes comandos na barra de ferramentas **Nível do rastreador**:



**Iniciar leitura de inclinação** - Inicia uma leitura de inclinação X, Y para trazer o rastreador para a faixa de trabalho no nível, ajustando os parafusos do pé da base do rastreador.



**Iniciar processo de nivelção pela gravidade** - O PC-DMIS usa o dispositivo de Nível 20/230 para criar um plano de gravidade, e depois criar automaticamente um sistema de coordenadas com base nas informações do plano de gravidade. Quando o processo é concluído, a monitoração é iniciada automaticamente.



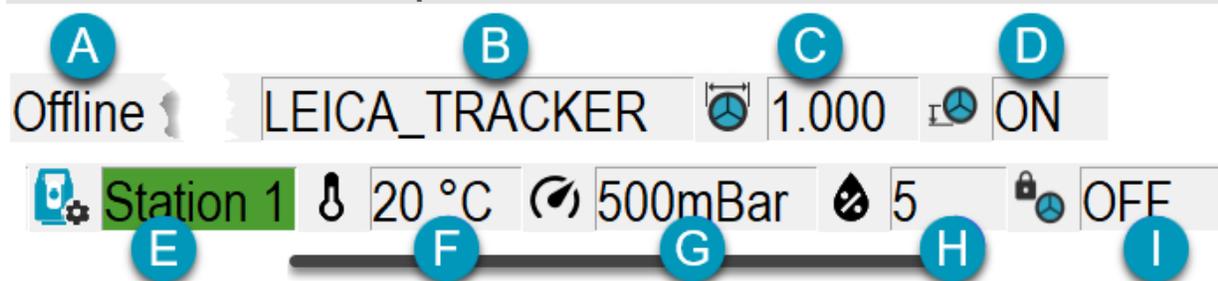
**Iniciar monitoramento** - Inicia ou para o monitoramento, independentemente do processo de nivelção pela gravidade.

Consulte "Orientação do rastreador para gravidade".

## Barra de Status Rastreador

Você pode usar o item de menu **Visualizar | Barra de status | Rastreador** para alternar a visibilidade da barra Status do rastreador.

### Barra de status para máquinas 6doF



- A. **Indicador de status do laser do sistema** - Esse campo indica o status do sistema de Rastreador a laser.
- **Sem cor** (Off-line) - O sistema não está on-line.
  - **Verde** (Pronto) - O sistema está pronto para a medição.
  - **Amarelo** (Ocupado) - O sistema está atualmente em medição.
  - **Vermelho** (Não está pronto) - O sistema não está pronto para a medição. Isso pode ser devido a um feixe interrompido ou uma incompatibilidade do refletor da Sonda-T.
  - **Azul** (Erro 6dof) - A câmera não consegue ver o suficiente de LEDs no dispositivo (normalmente uma sonda-T) para calcular com precisão a orientação da sonda.

- B. **Nome da sonda** - Esse campo indica o nome da sonda que você definiu na caixa de diálogo **Utilitários da Sonda**.
- C. **Diâmetro da sonda** - Esse campo indica o diâmetro da ponta da sonda que você definiu na caixa de diálogo **Utilitários da sonda**.
- D. **Compensação da sonda** - Esse campo indica se a compensação da sonda está ativada (**Inserir | Parâmetro | Sonda | Compensação da sonda**).
- E. **Indicador da estação atual** - Esse campo indica a estação atualmente ativa. Você pode clicar duas vezes neste campo para abrir a caixa de diálogo **Gerenciador de estações** para adicionar ou excluir estações.
- **Vermelho** (Não orientado) - Isso indica que o software ainda não computou a posição da estação.
  - **Verde** (Orientado) - Isso indica que o software computou a posição da estação.
- F. **Temperatura** - Isso mostra a temperatura se tiver uma estação meteorológica conectada.
- G. **Pressão** - Isso mostra a pressão se tiver uma estação meteorológica conectada.
- H. **Umidade** - Isso mostra a umidade atual se tiver uma estação meteorológica conectada.



Para temperatura, pressão e umidade, se você não tiver uma estação meteorológica conectada à máquina, você pode clicar duas vezes nas caixas para digitar os valores.

- I. **PowerLock (Lig/Desl)** - Quando configurado como Lig, executa um bloqueio automático em um refletor para sistemas Tracker que tenham o elemento PowerLock. Quando configurado como Desl, você tem de captar manualmente o feixe para o bloquear.

### Diferenças da barra de status para máquinas 3D

A maioria dos itens em uma barra de status de máquina 3D é idêntica à das máquinas 6doF. Mas dependendo do seu hardware e configurações, sua barra de status pode usar alguns destes ícones adicionais.

Ícones de conexão:



- O dispositivo está conectado à alimentação.

 - O dispositivo está a usar alimentação da bateria.

 - O controlador está conectado à alimentação.

 - O controlador está a usar alimentação da bateria.

Ícones do modo Perfil de medição com rastreador:

 - Sem perfil

 - Perfil padrão

 - Perfil rápido

 - Perfil preciso

 - Perfil exterior



Os ícones do modo de perfil de medição com rastreador exigem o firmware v2.0 ou posterior.



Se o PC-DMIS não determinar o modo de perfil de medição com rastreador, o ícone do botão da barra de ferramentas e o ícone da barra de status para o perfil de medida exibem o símbolo Sem perfil (). Se isso ocorrer, selecione o perfil de medição a partir do botão da barra de ferramentas ou do menu do rastreador.

Ícones do Modo Sonda:



- Média



- Único



- Estável



- Duas faces

## Controles Leica especiais

**Movimentos da cabeça do rastreador** - Você pode controlar a direção para onde o laser aponta usando as teclas Alt + seta à esquerda, seta à direita, seta para cima, seta para baixo. Utilize Alt + Space para parar o movimento do laser. Os motores do rastreador devem estar engrenados para que esses controles funcionem (**Rastreador | Liberar motores** - Alt-F12).

Essas opções aparecem no menu de atalho exibido quando você clica com o botão direito do mouse em um elemento da janela Edição:

**Apontar para** - Aponta para a posição nominal do elemento (apontador de laser).

**Mover para** - Move para a posição nominal do elemento (Posição Ir).

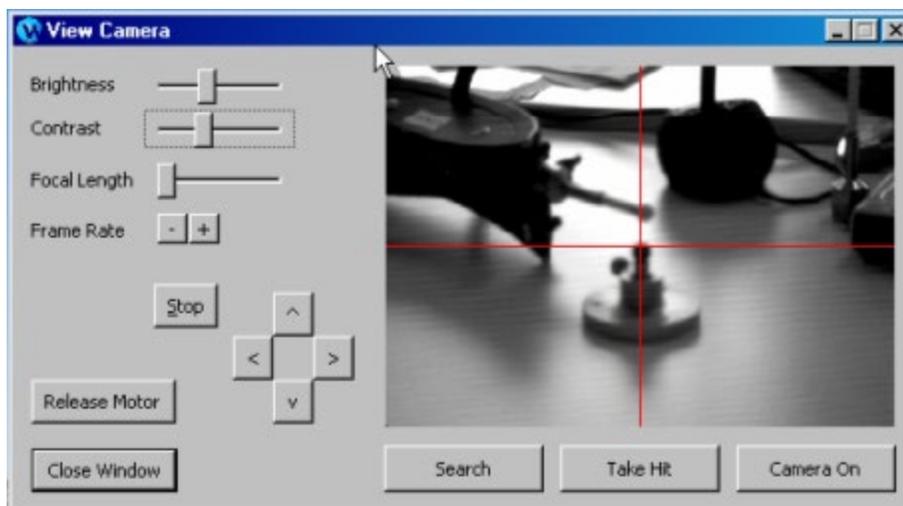
## Uso da Câmera de visão geral

A Leica T-Cam fica montada em cima do rastreador Leica e fornece a verdadeira descrição e cálculo da posição espacial do dispositivo de destino, com respeito à T-Cam/Rastreador. O rastreador fornece o movimento horizontal para a T-Cam.

Isso exibe a visualização da Câmera Visão geral (T-Cam) que permite mover o cabeçote do rastreador e localizar com facilidade os destinos refletivos.

Para usar a T-Cam para localizar um destino medido:

1. Monte a T-Cam no topo do Rastreador Leica de acordo com o "Guia de Hardware T-Cam" fornecido pela Leica.
2. Selecione o item de menu **Visualizar | Outras Janelas | Cam Visão Geral Rastreador** para abrir a caixa de diálogo **Visualizar Câmera**.



Caixa de diálogo Visualizar câmera que mostra a visualização de um refletor

3. Clique em **Liberar Motor** e aponte a câmera de forma aproximada para o destino movendo o cabeçote do rastreador a laser. A Cam de Visão geral irá se mover em relação aos movimentos que serão feitos com o cabeçote do rastreador. Quando o laser da câmera/rastreador está apontando para um destino, clique em **Liberar Motor** novamente e acione mais uma vez os motores do rastreador.
4. Ajuste o **Brilho**, **Contraste**, **Comprimento Focal** e **Velocidade de Projeção** conforme necessário para visualizar com clareza o destino.
5. Use as teclas de direção para apontar o laser com mais precisão para o destino pretendido. Clique em **Parar** para parar todos os movimentos iniciados pelas teclas de direção quando o laser apontar para o destino. Também é possível usar os "Controles Especiais Leica" para apontar o laser.
6. Clique em **Pesquisar** para executar o procedimento que localiza automaticamente o centro do destino e trava o laser nesta posição.
7. Clique em **Fazer toque** para medir o local do destino. Se você for incapaz de fazer o toque, pode ser necessário refazer algumas ou todas as etapas anteriores para garantir que o laser é capaz de medir a partir do refletor pretendido.
8. Use o botão **Câmera Ligada** para alternar a exibição da imagem da câmera.

## Outros itens de menu do PC-DMIS

### Menu Operação



**Encerrar elemento (END)** - Indica ao PC-DMIS que a quantidade de toques para o elemento foi alcançada e que o elemento pode ser calculado.



**Apagar toque (Alt + -)** - Exclui o último toque medido.



**Fazer toque (Ctrl + H)** - Mede uma posição estacionária da sonda-T ou refletor com base no tempo de medição especificado na guia "**Configuração do sensor**" da caixa de diálogo **Opções da máquina** ou da barra de ferramentas **Operações do rastreador**, respectivamente.



**Mover para** - Abre a caixa de diálogo **Mover ponto**, permitindo que você insira um comando [MOVER/PONTO](#) na rotina de medição.

Para mais detalhes, consulte "Inserção de um comando Mover para ponto" no capítulo "Inserção de comandos Mover" na documentação do PC-DMIS Core.



**Modo contínuo de Iniciar/Parar (Ctrl + I)** - Inicia ou para uma varredura, com base nas configurações de varredura básicas encontradas na guia **Sonda** da caixa de diálogo **Configurações de parâmetros (Editar | Preferências | Parâmetros)**. O valor padrão para o **Delta de distância** fornece uma separação de distância contínua de 2 mm.



O AT401 não é compatível com o modo Contínuo de Iniciar/Parar. Somente o ATS600 aceita varreduras de área.

## Outras janelas e barras de ferramentas do PC-DMIS

A documentação principal do PC-DMIS fornece as seguintes informações relevantes para o uso de rastreadores:

### Barra de ferramentas **Configurações**

Para detalhes, consulte "Barra de ferramentas de configuração" no capítulo "Uso de barras de ferramentas" na documentação principal do PC-DMIS.

A terceira caixa suspensa exibe as compensações de Refletor e Sonda-T vindas do servidor emScon (e as adicionais definidas manualmente, se houver).

Janela Leituras da sonda:

Para mais detalhes, consulte "Uso da janela Leituras da sonda" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

Para configurações específicas da Leica, consulte o tópico "Personalização da leitura da sonda".

Janela Edição:

Para mais detalhes, consulte o capítulo "Utilização da janela Edição" da documentação do PC-DMIS Core.

Interface **Quick Start**:

Para mais detalhes, consulte "Uso da interface Quick Start" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

Janela Status:

Para detalhes, consulte "Uso da janela de status" no capítulo "Uso de outras janelas, editores e ferramentas" na documentação do PC-DMIS Core.

Barra de Status do rastreador:

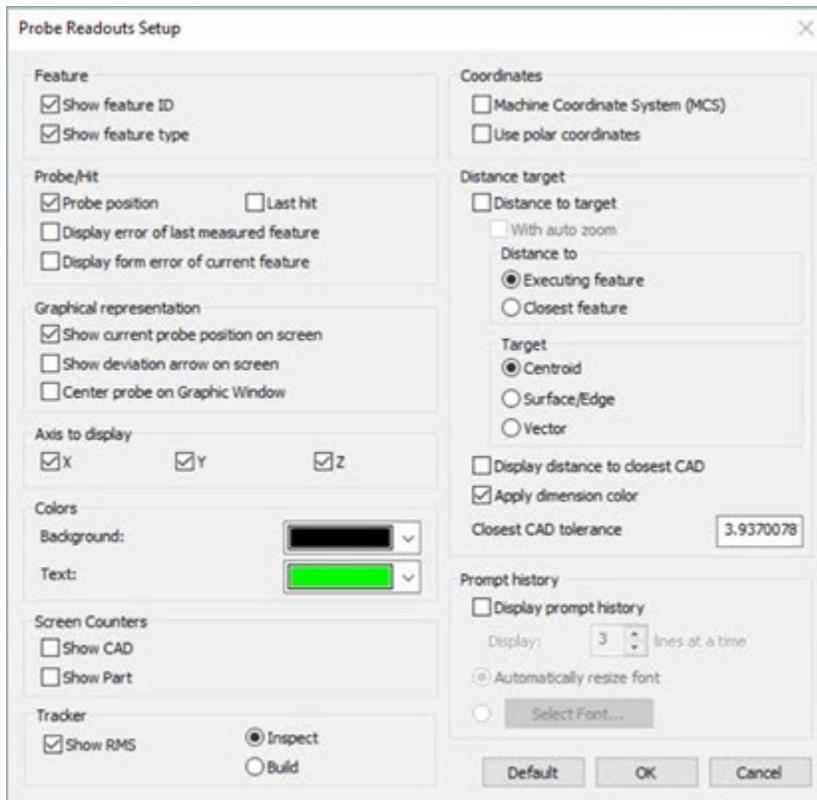
Para detalhes, veja "Barra de status do rastreador".

## Personalização do Leitura da sonda

A caixa de diálogo **Configuração de leituras da sonda** contém várias opções que você pode usar para trabalhar com rastreadores Leica. Esse tópico discute algumas opções relacionadas ao uso do rastreador Leica.

Para acessar a caixa de diálogo **Configuração da janela Leitura da sonda**, selecione o item de menu **Editar | Preferências | Configuração da janela Leitura da sonda**. Você também pode acessar essa caixa de diálogo diretamente a partir da janela Leituras da sonda clicando com o botão direito do mouse e selecionando **Configuração**.

(Para obter mais informações sobre a caixa de diálogo **Configuração de leitura da sonda**, consulte "Configuração da janela Leituras da sonda" no capítulo "Configuração de preferências" da documentação do PC-DMIS Core.



*Caixa de diálogo Configuração da janela de leitura*

**Exibir ID do elemento** - Exibe o ID do elemento para o elemento sendo executado ou o elemento mais próximo dependendo da opção **Exibir distância ao CAD mais próximo**.

**Exibir tipo de elemento** - Exibe o tipo de elemento correspondente ao elemento sendo executado.

---

**Exibir posição atual da sonda na tela** - Exibe uma representação 3D da posição atual na janela Exibição de gráficos.

**Exibir seta de desvio na tela** - Exibe uma seta em 3D na janela Exibição de gráficos indicando a direção do desvio. A parte traseira da seta é sempre desenhada na direção do local da sonda no modo de inspeção e do ponto medido no modo de construção.

**Centralizar sonda na janela de gráficos** - A representação gráfica da sonda atual aparece sempre no centro da janela Exibição de gráficos.

---

**Distância ao destino** - Essa é uma opção somente executar. No modo executar, ela mostra a distância da sonda ao elemento sendo executado ou o elemento mais próximo dependendo da opção **Exibir distância ao CAD mais próximo**.

**Distância para ... Execução de elemento** ou **Elemento mais próximo** - Essa opção permite exibir o ID do elemento sendo executado atualmente ou o ID do elemento mais próximo ao local da sonda atual. A distância para esse elemento é atualizada de acordo com o elemento selecionado (executando ou mais próximo).

**Destino** - Selecionando-se **Centroide**, calcula a distância ao centroide do elemento. Selecionando-se **Ponto de Superfície/Borda**, calcula a distância ao ponto que está no elemento ou elemento do CAD e mais próximo do centroide.

**Exibir distância ao CAD mais próximo** - Exibe a distância da sonda ao elemento do CAD mais próximo.

**Aplicar cor da dimensão** - Esta caixa de seleção altera as cores dos valores de desvio (valores de distância ao destino) para que correspondam à saída das cores de dimensão de tolerância.

---

**Exibir RMS** - Exibe o valor RMS enquanto você faz toques.

Modo  **Inspeção/Construção** - Por padrão (modo **Inspeção**), o PC-DMIS exibe o desvio (T) como *Diferença = Real - Nominal*.

- **Modo Construção** - O objetivo geral é o de fornecer desvios em tempo real entre um objeto real e seus dados nominais ou modelo CAD. Isso permite posicionar a sua peça conforme ela se relaciona aos dados do projeto CAD.

Essa opção exibe a distância e direção necessária para mover o ponto medido de modo a alcançar a posição nominal ou *Diferença = Nominal - Real*.



Quando você coloca a peça na posição, o PC-DMIS exibe somente desvios em tempo real sem armazenar quaisquer dados (fazendo toques). Após a peça ser posicionada com um desvio razoável (como 0,1 mm), você tipicamente faz toques para medir a posição final do elemento.

- **Modo Inspeção** - Nesse modo, a posição de um objeto (ponto, linha de superfície, etc.) é verificada e comparada aos dados do projeto.

## Atalhos de teclado úteis para rastreadores

Quando você usa o rastreador Leica, as teclas de atalho a seguir são úteis para o uso de controle remoto:

Função	Dispositivos suportados	Atalho
<b>Proceder birdbath</b>	Apenas 6dof	Alt + F8
<b>Proceder posição 6DoF 0</b>	Apenas 6dof	Alt + F9
<b>Ir para posição 0</b>	Apenas 3D	Alt + F9
<b>Localizar</b>		Alt + F6
<b>Liberar motores</b>	Apenas 6dof	Alt + F12
<b>Compensação da Sonda Ligada/Desligada</b>		Alt + F2
<b>Sonda Estável ON/OFF</b>		ALT + F7
<b>Medir ponto estacionário</b>		Ctrl + H
<b>Iniciar/Parar Modo Contínuo</b>	Apenas 6dof	Ctrl + I
<b>Finalizar elemento</b>		Fim
<b>Apagar toque</b>		Alt + -

## Parâmetros de elemento Leica no modo Off-line

Quando você usa um rastreador Leica no modo on-line para gerar comandos de elementos, o PC-DMIS insere automaticamente as informações a seguir na janela Edição, dentro de tais comandos de elementos:

- **RMS** - Valor Raiz média esquadrihada de cada toque.
- **Tipo de sonda** - O tipo de sonda utilizada para medir o elemento.
- **Carimbo de hora** - A hora em que o elemento foi executado ou aprendido. O PC-DMIS o atualiza somente quando ele realmente mede um elemento no modo on-line.
- **Condiçõeas ambientais** - Informações como temperatura, pressão e umidade.

No modo off-line, o PC-DMIS se comporta de forma diferente. Esses itens do rastreador Leica aparecem apenas após selecionar a caixa de seleção **Exibir parâmetros do rastreador em off-line** na guia **Geral** da caixa de diálogo **Opções de configuração**. Esses parâmetros aparecem apenas para comandos de elementos novos, que você insere na rotina de medição após selecionar essa opção. Os elementos medidos anteriormente permanecem inalterados, exceto se for feita uma alteração permanente na estrutura, com a adição de um grupo de Parâmetros de rastreador vazio em cada comando de elemento.



Se você marca essa caixa de seleção, ela altera permanentemente a estrutura da rotina de medição para comandos de elementos inseridos, mesmo que você a desmarque posteriormente. Por exemplo, se você desmarca a caixa de seleção depois de já tê-la utilizado para alguns elementos, os elementos recém inseridos ainda contêm um grupo de Parâmetros de rastreador; embora tal grupo não contenha nenhum item do grupo.

## Uso dos Utilitários Leica

A interface Leica fornece novos utilitários específicos para a interface Leica. Os tópicos a seguir abordam essa funcionalidade:

- Inicializar o Rastreador Leica
- Orientando o rastreador para gravidade (apenas dispositivos 6dof)
- Definição de Parâmetros de ambiente
- Alternância da compensação de sonda e laser (alternar o laser é válido apenas para dispositivos 6dof)
- Redefinido o Feixe Rastreador (apenas dispositivos 6dof)

- Liberando os motores rastreadores (apenas dispositivos 6dof)
- Localizar um Refletor

## Inicializar o Rastreador Leica

Quando você inicia o PC-DMIS, o rastreador Leica começa o processo de inicialização. O rastreador Leica executa uma série de auto-verificações para certificar-se de que tudo funciona corretamente. Você também pode selecionar o item de menu **Rastreador | Inicializar** para inicializar o rastreador Leica.

Ao mover o rastreador para uma nova estação para um "Alinhamento de pacote", é necessário reinicializar o rastreador. Ao ligar o laser novamente, você também tem que inicializar o rastreador.



Recomendamos fortemente a reinicialização dos codificadores e componentes internos do seu rastreador duas a três vezes por dia. Isso é importante devido à expansão térmica do hardware do rastreador, que tem uma influência direta na exatidão da medição.

## Orientando o rastreador para gravidade (apenas dispositivos 6dof)

O sensor de inclinação Nivel é projetado para ser usado com o rastreador da série Leica Geosystems Laser.

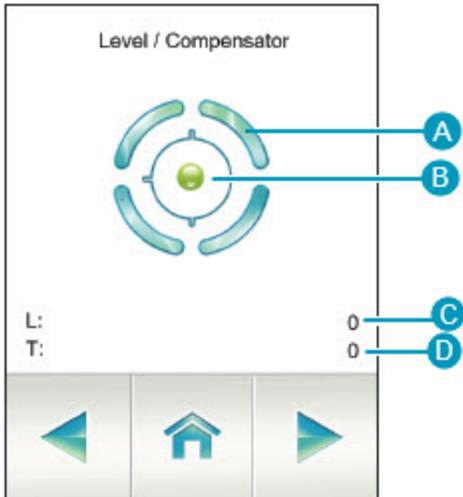
Para obter informações detalhadas sobre a configuração e o uso do sensor Nivel, consulte a documentação fornecida com o sensor Nivel. Nivelar para gravidade não é necessário, mas melhora os resultados de medição do Rastreador Leica.

### Rastreadores LMF

Para a maioria dos rastreadores LMF, o sensor Nivel está localizado no cabeçote do rastreador. Contudo, como o rastreador AT500 não tem uma tela de exibição, você tem que acessar os controles do Nivel através do Tracker Pilot, ou então baixar o aplicativo AT500 Connect das lojas do Google ou da Apple.

Para nivelar com a gravidade e monitorar os rastreadores Leica LMF:

1. Ajuste as bases do tripé ou o suporte Brunson de modo que a bolha fique o mais próximo possível de zero em **L** (inclinação longitudinal) e **T** (inclinação transversal). Os limites são +/- 20 a partir de zero.



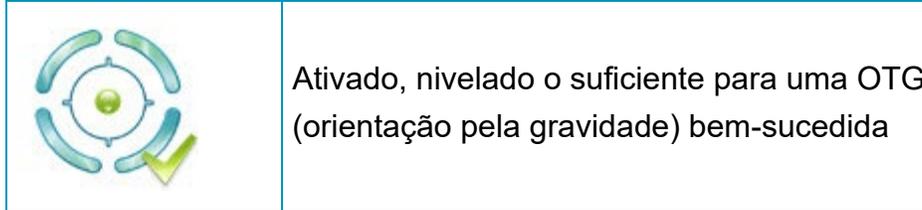
*A - status do sensor de inclinação*

*B - bolha de nível eletrônico*

*C - inclinação longitudinal (sem unidade)*

*D - inclinação transversal (sem unidade)*

Status do sensor de inclinação	
Ícone Status	Descrição
	Desabilitado
	Não está na faixa de operação
	Ativado



- Quando o rastreador está praticamente nivelado e em uma faixa de operação aceitável, selecione o item de menu **Rastreador | Nivel | Processo de nivelção pela gravidade**. O rastreador a laser então realiza medições com o Nivel em todos os quatro quadrantes do rastreador a laser. O rastreador a laser cria então um elemento de plano genérico e um sistema de coordenadas de sensor nivelado com base nesse plano.



Quaisquer novos comandos de alinhamento adicionais podem usar as informações de gravidade se necessário.

- Após nivelar o sistema, selecione o item de menu **Rastreador | Nivel | Iniciar leitura de inclinação** para exibir a janela Leituras de inclinação. A janela Leituras de inclinação ajuda lendo a medição do Nivel três vezes por segundo. Você pode maximizar a tela se precisar.



*Uso da janela Leituras de inclinação para monitorar o nível pela gravidade do rastreador*

Use a janela Leituras de inclinação para monitorar como nivelar o seu sistema conforme a linha de gravidade. Para mais informações, consulte a documentação entregue com o sensor.

- Como opção, selecione o item de menu **Rastreador | Nivel | Iniciar monitoramento**. Isso inicia o monitoramento do Rastreador Leica. A guia

"**Nivelar para gravidade**" da caixa de diálogo **Opções da máquina** fornece informações sobre o status de nivelado. A cada 60 segundos, uma medição de Nível de referência é feita e comparada com a orientação original.



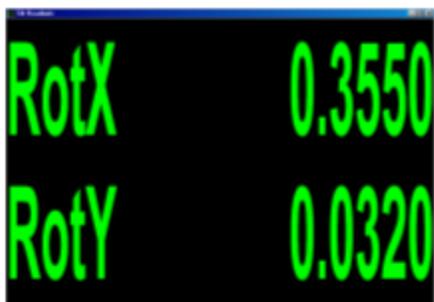
O processo de monitoramento é usado para garantir que ninguém mova ou bata no rastreador. Você pode iniciá-lo explicitamente se nenhum plano de Gravidade for necessário. Nesse caso, você deve monitorar apenas a estabilidade do sistema.

### Rastreadores AT-90x

Para os rastreadores AT-90x, o Nível é montado na parte superior da unidade do sensor ou na parte superior da Câmera de visão geral/T-CAM para estabelecer os parâmetros para a Orientação pela gravidade (OTG). Ele é então montado em um suporte para monitorar a estabilidade do Rastreador a laser.

Para nivelar pela gravidade e monitorar os rastreadores Leica AT-90x:

1. Monte o sensor Nível na parte superior do Rastreador Leica ou na parte superior da T-Cam (se já estiver montado para o rastreador). Consulte a documentação entregue com o seu sensor Nível.
2. Conecte o cabo LEMO ao Nível.
3. Selecione o item de menu **Rastreador | Nível | Iniciar leitura de inclinação** para exibir a janela Leituras de inclinação. A janela Leituras de inclinação ajuda lendo a medição do Nível três vezes por segundo. Você pode maximizar a tela se precisar.



*Usando a janela Leituras de inclinação para nivelar de modo geral o rastreador*

Use a janela Leituras de inclinação para nivelar a base do Rastreador Leica e o sensor Nível de acordo com as etapas constantes da documentação do sensor.

- Quando o rastreador está praticamente nivelado e em uma faixa de operação aceitável, selecione o item de menu **Rastreador | Nivel | Processo de nivelção pela gravidade**. O rastreador a laser então realiza medições com o Nivel em todos os quatro quadrantes do rastreador a laser. O rastreador a laser cria então um elemento de plano genérico e um sistema de coordenadas de sensor nivelado com base nesse plano.



Quaisquer novos comandos de alinhamento adicionais podem usar as informações de gravidade se necessário.

- Uma vez que o procedimento tenha sido concluído, o PC-DMIS pede que você mova o Nivel para a posição de monitoramento.



- Monte o sensor Nivel para a posição de monitoramento de acordo com as etapas na documentação fornecida com o seu sensor.
- Como opção, selecione o item de menu **Rastreador | Nivel | Iniciar monitoramento**. Isso inicia o monitoramento do Rastreador Leica. A guia "Nivelar para gravidade" da caixa de diálogo **Opções da máquina** fornece informações sobre o status de nivelado. A cada 60 segundos, uma medição de Nivel de referência é feita e comparada com a orientação original.



O processo de monitoramento é usado para garantir que ninguém mova ou bata no rastreador. Você pode iniciá-lo explicitamente se nenhum plano de Gravidade for necessário. Nesse caso, você deve monitorar apenas a estabilidade do sistema.

## Definição de Parâmetros de ambiente

Temperatura, pressão e umidade afetam os valores de medição adquiridos pelo rastreador Leica. A compensação é fornecida para medições baseadas nas alterações nos valores usados para calcular o índice de refração do IFM / ADM.

Você pode usar uma estação Meteo para fornecer esses valores, ou inserir esses valores manualmente caso não tenha uma estação Meteo. Quando uma estação Meteo está ativada, a refração é calculada a cada 30 segundos. Para alterações maiores de 5 ppm, os parâmetros são atualizados correspondentemente.

Para alterar manualmente esses valores, execute uma das seguintes ações:

- Na caixa de diálogo **Opções da máquina (Editar | Preferências | Configuração da interface de máquina)**, edite os parâmetros ambientais Leica. Se você possuir uma estação Meteo mas deseja editar manualmente os valores, desmarque a opção **Usar estação de temperatura**.
- Na barra de status Leica (**Exibir | Barra de status | Rastreador**), edite os valores ambientais clicando no valor e digitando o novo valor.

## Alterando o Laser e a Compensação de Sonda

### Alternar laser (apenas dispositivos 6dof)

Para alternar o laser entre ligado e desligado, use o item de menu ou ícone da barra de ferramentas **Rastreador | Laser Lig/Desl.**. Assim você preservará a vida útil do laser (os lasers duram cerca de 20.000 horas). Também poderá ocorrer que você não deseje ou não queira o laser ligado. O laser necessita de cerca de 20 minutos antes que você possa usá-lo.



Ao desligar o laser, também é necessário aguardar 20 minutos após religá-lo. Você também precisa reinicializar o Rastreador Leica.

### Alternação da compensação da sonda

Para determinar se a compensação de sonda foi aplicada a um ponto medido, use o item de menu ou ícone da barra de ferramentas **Rastreador | Compensação da sonda Lig/Desl.**. Quando ele estiver "ligado", o PC-DMIS compensa através do raio da ponta da sonda ou da esfera do refletor. Durante a criação do alinhamento do pacote, o PC-DMIS automaticamente ativa ou desativa a compensação de sonda conforme necessário ao medir pontos.

### Redefinido o Feixe Rastreador (apenas dispositivos 6dof)

Se o feixe a laser do Rastreador Leica estiver quebrado e o rastreador malsucedido em seguir o refletor ou o local da Sonda T, poderá ser necessário redefinir a posição para a qual o laser estiver apontando. Isso permite recapturar o feixe em um local conhecido.

Isso é usado principalmente para rastreadores LT, que não possuem um ADM integrado.

É possível redefinir o laser para que aponte para uma das duas posições:

- **Birdbath:** Selecione **Rastreador | Ir para Birdbath** para redefinir o laser para que aponte para a posição Birdbath. Use isso ao trabalhar com refletores.
- **6DoF:** Selecione **Rastreador | Ir para a posição 6DoF 0** para redefinir a posição do laser apontando para a posição 0 predefinida para a Sonda-T. Isso permite que você alcance o feixe naquela posição. Use isso ao trabalhar com uma sonda-T.

Use essas opções para alcançar o refletor novamente e trazer o refletor ou a Sonda-T para uma posição estável. Isso irá restabelecer a distância pela ADM e permitir que você continue.

## Liberando os motores rastreadores (apenas dispositivos 6dof)

É possível liberar os Motores de Rastreio para permitir mover manualmente o rastreador Leica ao local desejado. Para fazer isso, pressione o botão verde "Motores" no controlador LT ou selecione o item de menu **Rastreador | Liberar motores**.

Você também pode liberar motores através da caixa de diálogo **Visualizar câmera** ou pressionando Alt-F12.

## Localizar um Refletor

A Função localizar permite pesquisar em padrão espiral para encontrar a localização real de um refletor ou Sonda-T (apenas sistema 6dof) com o seu Rastreador Leica ou com o dispositivo Estação Total.

### Encontrando uma Localização de Refletor com o Uso de um Dispositivo de Rastreador Leica.

1. Aponte o laser do rastreador para a localização do refletor desejado. Você pode fazer isso das seguintes maneiras:
  - "Liberando motores rastreadores" (apenas sistema 6dof) e movendo manualmente o laser para o local.



Você não precisa liberar os motores em sistemas 3D.

- Use os botões de controle na guia **ADM** da caixa de diálogo **Opções da máquina (Editar | Preferências | Configuração da interface de máquina)**.
  - Use a Câmera de visão geral.
  - Use as teclas Alt + seta à esquerda, seta à direita, seta para cima, seta para baixo para mover os cabeçotes dos rastreadores. Utilize Alt + Space para parar o movimento do laser.
2. Selecione o item de menu **Rastreador | Localizar**. O dispositivo do rastreador pesquisa em um padrão espiral e faz leituras até que o refletor envie o sinal de volta ao dispositivo. Isso localiza a posição.

### Encontrando uma Localização de Refletor com o Uso do Dispositivo Estação Total

1. Aponte o laser da Estação Total para a localização do refletor desejado. Você pode fazer isso das seguintes maneiras:
  - Mova manualmente o laser para o local.
  - Use as teclas Alt + seta à esquerda, seta à direita, seta para cima, seta para baixo para mover os cabeçotes dos rastreadores. Utilize Alt + Space para parar o movimento do laser.
2. Selecione o item de menu **Estação Total | Localizar**. O dispositivo estação total pesquisa em um padrão espiral e realiza leituras até que o refletor envie o sinal de volta ao dispositivo. Isso localiza a posição.



Você somente pode executar essa função a partir da caixa de diálogo **Visualizar câmera**.

## Uso do Modo Auto-Inspeccionar

O Modo Inspeção automática proporciona inspeção automatizada de uma sequência de pontos usando um rastreador Leica. Esse processo é essencialmente o mesmo que o processo de inspeção típico de ponto, exceto que o processo pode ser executado de forma autônoma quando o rastreador se mover de uma posição à próxima automaticamente.

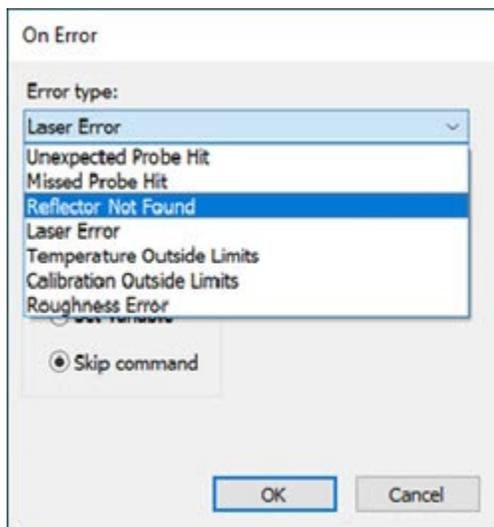
Esse processo é frequentemente usado para medições de deformação ou para estudos repetidos sobre a estabilidade em um longo espaço de tempo. Cada uma das posições que serão auto inspecionadas, são normalmente equipadas com um refletor separado.

Por exemplo, alguns casos típicos para a Auto-inspeção poderão incluir:

- Inspeção de quatro pontos distribuídos por todo o intervalo de trabalho do rastreador a laser. Esses quatro pontos poderiam ser inspecionados automaticamente no início e no término da rotina de medição para verificar se o rastreador não se moveu durante o processo de medição.
- Verificar a capacidade de repetição de 10 posições de refletores montados em uma grande estrutura. Por exemplo, você pode medir esses 10 pontos a cada 15 minutos num período de 24 horas.

Para usar o Modo Auto-Inspeccionar

1. Abra ou crie uma rotina de medição.
2. Insira um comando de modo Manual/DCC e defina-o para DCC.
3. Para inserir um comando **Em erro**, selecione o item de menu **Inserir | Comando de controle de fluxo | Em erro**.



*Caixa de diálogo Ao erro*

4. Na lista o **Tipo de erro**, selecione a opção **Refletor não encontrado**.
5. Na seção o **Modo de erro**, selecione a opção **Ignorar comando**.
6. Insira pontos para cada refletor montado na rotina de medição. Para fazer isso:
  - a. Aponte o rastreador para o refletor.
  - b. Para fazer um toque, pressione Ctrl + H no teclado e depois, pressione a tecla End.

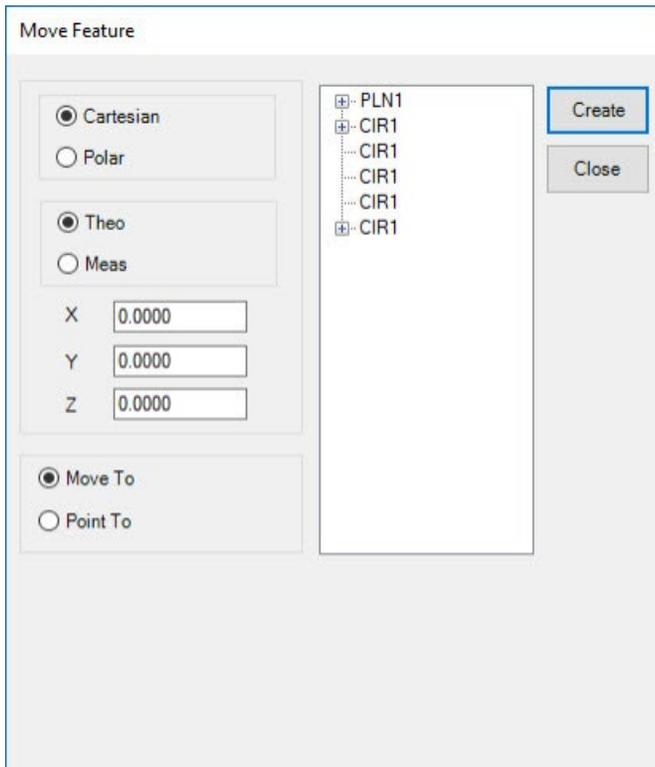
7. Execute a rotina de medição.

No modo Execução, o PC-DMIS mede automaticamente cada um desses pontos como segue:

1. O rastreador Leica aponta para o primeiro ponto (posição).
2. Se possível, o laser trava nas posições. Se não há refletor no local ou se nenhum refletor é localizado com as atuais configurações de pesquisa, o PC-DMIS continua para o próximo elemento.
3. Se o laser é travado no refletor, ele mede o ponto.
4. O processo repete as etapas 1 a 3 até que o PC-DMIS meça ou ignore todos os pontos.

Para cada ponto ignorado, o PC-DMIS exibe a mensagem de erro "Refletor não encontrado" junto com a ID do elemento e as coordenadas de localização do elemento. Você pode então usar essas informações para executar ações corretivas em relação aos pontos ignorados.

## Usando Mover Elemento (Mover Para / Apontar Para)



*Mover Caixa de diálogo elemento*

A caixa de diálogo **Mover elemento** está disponível quando você usa um rastreador Leica ou um dispositivo de estação total Leica. O PC-DMIS abre a caixa de diálogo quando você seleciona o ícone da barra de ferramentas **Mover elemento**  na barra de ferramentas **Operação do rastreador** ou **Operação da estação total**. Você também pode selecionar o item de menu **Rastreador | Mover elemento** ou **Estação total | Mover elemento**.

A caixa de diálogo **Mover elemento** contém as opções **Mover para** e **Apontar para**. Esses comandos são usados apenas com a Estação Total Leica ou dispositivos Rastreadores Leica. Além da capacidade de movimentação padrão de outros sistemas DCC, o comando **Apontar para** explora as funcionalidades únicas desses sistemas de tipo rastreador usando o dispositivo como um apontador de laser para identificar o local dos pontos fora da tolerância diretamente na peça.

### Mover para



Essa opção move o dispositivo a um local específico onde ele tenta localizar um refletor.

Para se mover para um ponto, selecione a opção **Mover para** e, em seguida, defina para onde ele deve ser movido. Há três maneiras para especificar o local.

- **Método 1:** Digite os valores nas caixas **X**, **Y** e **Z** (ou **R**, **A** e **Z** se você usa a opção **Polar**).
- **Método 2:** Selecione na lista **Elemento** o elemento que você deseja mover. Quando você selecionar o elemento, o PC-DMIS preenche os valores em **X**, **Y** e **Z** com base no centroide do elemento.
- **Método 3:** Expanda o elemento selecionando o sinal de **+** ao seu lado para exibir os toques no elemento. Embora o termo "toques" seja um tanto inadequado, ele significa o ponto medido pelo dispositivo laser. Selecione um dos toques na lista. O PC-DMIS preenche os valores **X**, **Y** e **Z** para aquele toque.

Para mover ao valor medido ou teórico do ponto, escolha a opção **Teór** ou **Meas**.

Após definir o comando, clique em **Criar** para inserir o comando na janela Edição.

```
MVF1 =MOVE FEATURE/MOVE TO,CARTESIAN,THEO,<-36.3574,33.3898,-
10.8127>,
    FILTRO/NA,N PIOR/1,
    APONTAR PARA O MÉTODO/NA,ATRASAR 0,0000/SEG,
```

REF/PNT1,

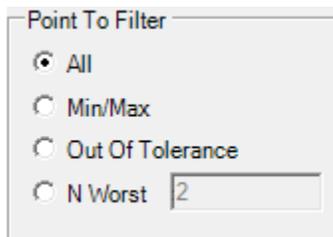
Quando o PC-DMIS executa o comando, o dispositivo move automaticamente para a posição e tenta localizar o refletor. Se o software não encontra o refletor, ele exibe o erro "AUT\_FineAdjust - Tempo limite excedido". Se houver um refletor próximo, você pode usar a caixa de diálogo **Opções de execução** para parar a execução, ajustar o local para que aponte o mais próximo do refletor, e em seguida clicar em **Continuar**. Se não houver um refletor próximo, você poderá clicar em **Ignorar** para mover para o próximo ponto.

## Apontar para



Para apontar para toques diferentes, o procedimento é o mesmo que o da descrição "Mover para" acima, mas há algumas opções adicionais. Com **Apontar para** também é possível selecionar a partir de dimensões disponíveis na rotina de medição. Se você seleciona uma dimensão, o PC-DMIS exibe as áreas **Apontar para o filtro** e **Método Apontar para**. Não é necessário selecionar toques individuais na dimensão expandida. O software aponta para todos os toques visíveis na dimensão, embora você possa usar a área **Apontar para o filtro** para filtrar toques.

## Apontar para o Filtro



A área **Apontar para o filtro** exibe opções que controlam a quais toques o PC-DMIS aponta. As opções incluem:

- **Todos** – O PC-DMIS aponta para cada ponto na dimensão.
- **Mín/Máx** – O PC-DMIS identifica e aponta somente para os pontos Mínimo e Máximo.
- **Fora da tolerância** – O PC-DMIS aponta somente para os pontos fora da tolerância.
- **N Pior** – O PC-DMIS aponta para uma série de "pontos piores". Eles podem ou não estar dentro da tolerância. Isso ordena os dados com base na proximidade dos valores teóricos.

Ao escolher uma das opções na área **Apontar para o filtro**, o PC-DMIS atualiza a lista de toques para a dimensão selecionada na caixa de diálogo. Esses são os pontos para os quais o PC-DMIS aponta o feixe de laser. Por exemplo, se é selecionado **Mín/Máx**, a lista de toques na dimensão selecionada é atualizada com apenas dois toques na lista. Eles representam os pontos mínimo e máximo para aquela dimensão. Se você escolhe **Todos**, a lista é atualizada exibindo todos os toques de entrada daquela dimensão.

### Ponto para Método.

Point To Method

None

Delay

Next Move Button

A área **Método Apontar Para** permite indicar como o dispositivo circula através da lista de pontos. As opções incluem:

- **Nenhum** - Essa opção passa de um ponto a outro, sem demora, tão logo o dispositivo possa continuar fisicamente para o próximo ponto. Além disso, essa opção não exige nenhuma entrada do usuário para mover para o próximo ponto.
- **Atraso** – Essa opção atrasa o período do ciclo por um número específico de segundos. Ao ser executado, o dispositivo aponta para o primeiro ponto na lista, liga o laser e aguarda o tempo especificado. Quando o tempo expira, o laser é desligado e o dispositivo se desloca para o próximo ponto; o processo é repetido até que o software passe por todos os pontos na lista.
- **Botão Próximo movimento** – Durante a execução, o software exibe a caixa de diálogo **Apontar para a execução** mostrando o índice do ponto na lista e sua localização.

Point To Execution

Point To (1/9) : (86.9908235052365, 59.4957852907509, 0) - Deviation =

Next Cancel

A caixa de diálogo tem os botões **Avançar** e **Cancelar**. Esses botões permitem que você controle quando passar para o próximo ponto na lista. O dispositivo

move para o primeiro ponto, liga o laser e aguarda até que o você clique em **Avançar**. Ele então move para o próximo ponto da lista.

Você pode usar o modo Comando da janela Edição para editar o comando. Ou pode selecionar o comando na janela Edição e pressionar a tecla F9 para editar o comando.

## Uso das Sondas Leica

Quando o PC-DMIS se conecta ao servidor emScon, todos os arquivos necessários (\*.prb) são automaticamente criados a partir das sondas compensadas disponíveis no banco de dados do emScon (Refletores e Sondas-T). Todos os arquivos \*.prb criados estão localizados no diretório de instalação do PC-DMIS.

Em raras situações, pode ser necessário criar arquivos de sonda personalizados adicionais. Isso é possível com o uso da caixa de diálogo **Utilitários da sonda**. Isso fornece total flexibilidade quando necessário. Para obter informações adicionais, consulte "Definição de sondas no capítulo "Definição do hardware" da documentação do PC-DMIS Core.

Releia os tópicos a seguir para obter informações sobre o uso de sondas-T ou refletores:

- Medição com uma Sonda-T
- Medição com uma Sonda-B
- Exemplo de fluxo de trabalho de varredura
- Varredura com Refletores
- Medição de Elementos de Círculo e de Slots com Refletores
- Parâmetros de Elemento de Rastreamento

## Medição com uma Sonda-T

A sonda-T representa um dispositivo de alvo livre e passível de movimentação para fazer medição com o Rastreador a Laser e o T-Cam simultaneamente. O refletor no centro da sonda-T é responsável por fornecer a medição da distância inicial do Medidor de Distância Absoluta (ADM) e a medição de rastreamento do Interferômetro (IFM). Ele também recebe o comando de sistema e sinais de controle do rastreador.



Consulte a documentação enviada com a Sonda T para obter informações detalhadas.

Dez (10) LEDs infravermelhos com IDs exclusivos estão distribuídos na Sonda T para fornecer feedback em tempo real para os procedimentos de medição. A Sonda T está funcionando no modo de medição ou no modo de comunicação.

- O modo de medição fornece isso quando o feixe de laser está bloqueado no refletor em que as medições podem ser feitas.
- O modo de comunicação usa sequências de picada dos LEDs para enviar informações de volta ao controlador LT.

Antes de a medição poder ser realizada, o indicador de bateria da Sonda-T deve estar em verde sólido (quando conectado ao rastreador com um cabo) ou em verde piscando (usando uma bateria sem um cabo) e o indicador de status também deve estar verde. O indicador de status também tem que estar verde.



A Sonda-T, diferente dos refletores, é detectada automaticamente pelo PC-DMIS. O PC-DMIS marca a sonda-B atualmente ativa na lista **Sondas da barra de ferramentas Configurações**, exibindo-a em **negrito**. Se você selecionar uma sonda diferente na lista que não seja a sonda-T fisicamente ativa, e fizer um toque, o PC-DMIS exibe uma mensagem de aviso. Recomenda-se usar sempre as configurações de sonda da sonda fisicamente ativa, caso contrário, seus dados de toque podem não ser adequadamente corrigidos para o diâmetro e a compensação da esfera.

Para medir pontos, siga estes passos:

1. Anexe o estilo necessário à Sonda T
2. Ligue a Sonda T.
3. Capture o feixe de laser no refletor da sonda-T. A sonda-T da Leica é detectada automaticamente pelo PC-DMIS. O número de série da sonda-T, o conjunto do estilo e a montagem respectiva são visualizados na **barra de ferramentas Configurações** e na janela Exibição de gráficos.



*Detectado número de série da Sonda T 252, Conjunto do estilo 506, Montagem 1*

4. Mova para o local do ponto a ser medido mantendo a visibilidade do feixe de laser.
5. Registre um toque ou execute uma varredura de acordo com o tópico "Atribuições de botão da Sonda-T".



Se o valor de RMS para um toque está fora da tolerância conforme definido pela entrada `RMSToleranceInMM` do Editor de Configurações, o PC-DMIS executa a ação especificada pela entrada `RMSOutTolAction`. As ações disponíveis são: **0**=Aceitar toque, **1**=Rejeitar toque, **2**=Perguntar antes de aceitar ou rejeitar toque. Para mais detalhes sobre essas entradas do Editor de Configurações, veja os tópicos `RMSToleranceInMM` e `RMSOutTolAction` na seção `Opção_USUÁRIO` da documentação do Editor de Configurações do PC-DMIS.

### Atribuição de botões T-Probe



*Botões T-Probe*

1. **Botão 1 (A)** - Pontos estacionários
  - **Pressione por menos de 1 segundo** - Mede um ponto estacionário normal (duração conforme definida na "guia Opções"). A haste do estilo determina a direção da sonda.
  - **Pressione para mais de 1 segundo** - Mede um ponto estacionário normal como um "Toque deslocado". Para alterar o vetor do ponto medido, é possível manter pressionado esse botão e movê-lo a um local que defina o vetor. O vetor é estabelecido pela linha representativa entre o ponto medido e o local do ponto de liberação. Consulte o tópico "Guia

Opções" para obter informações sobre os parâmetros que afetam a maneira como os vetores são gravados.

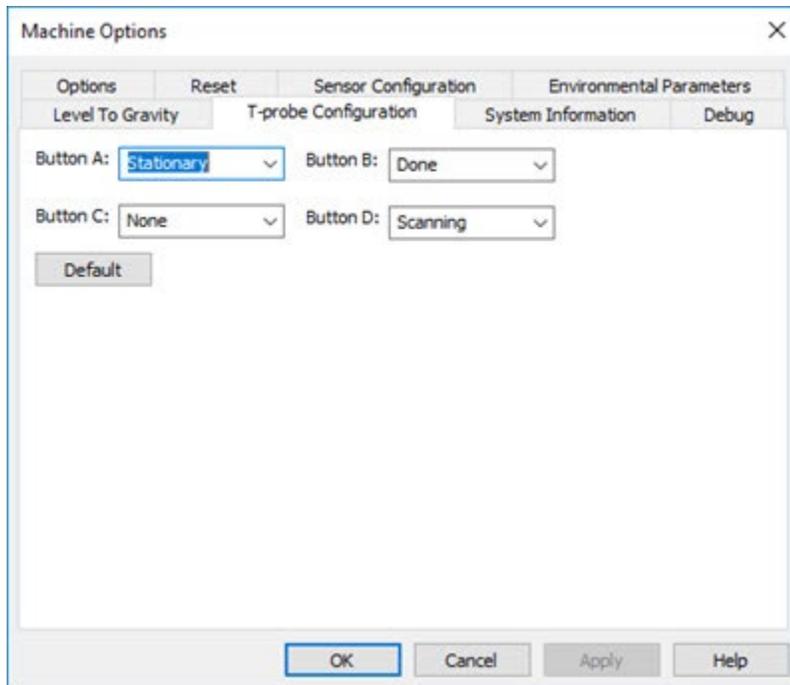
2. **Botão 2 (C)** - Atualmente sem funcionalidade.
3. **Botão 3 (B)** - Concluído/Terminado
  - **Pressionar por menos de 1 segundo** - Finaliza o elemento.
  - **Pressionar por mais de 1 segundo enquanto faz toques** - Apaga o último toque feito.
  - **Pressionar por mais de 1 segundo sem fazer nenhum toque** - Abre a janela Leituras da sonda.
  - **Pressionar por mais de 1 segundo sem fazer nenhum toque e com a janela Leituras da sonda aberta** - Ativa e desativa o valor T na janela Leituras da sonda.
4. **Botão 4 (D)** - Botão de varredura - Pressionar esse botão inicia a medição contínua. Soltá-lo interrompe a medição.

### Alteração da Atribuição de Botões

As atribuições de botões podem ser configuradas em uma destas formas:

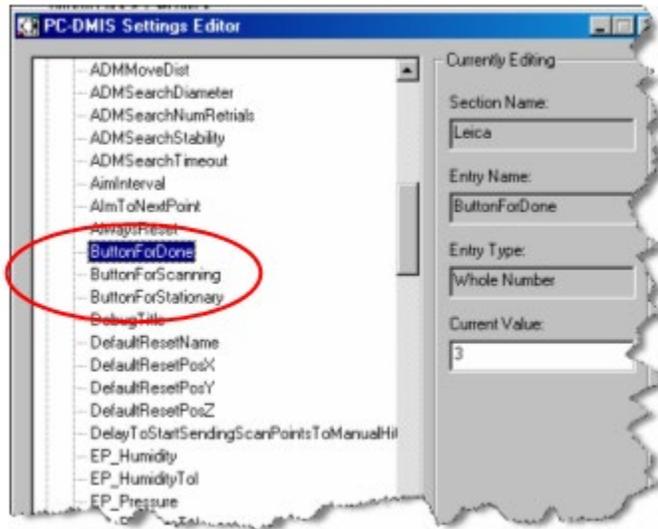
- A. Você pode alterar as atribuições de botões padrão da Sonda-T- na caixa de diálogo **Opções da máquina (Editar | Preferências | Configuração da interface da máquina)**.

Selecione a guia **Configuração da sonda-T** e edite as opções para os botões individuais.



As alterações às configurações do botão nesta caixa de diálogo definem os valores das entradas do Editor de Configurações do PC-DMIS descritas abaixo.

- B. Você também pode alterar as atribuições do botão padrão da sonda-T no Editor de configurações do PC-DMIS, se necessário. Para tanto, basta alterar o número de cada entrada do botão da Leica para o número do botão sonda-T desejado.



Para detalhes sobre como editar entradas, consulte o capítulo "Sobre as entradas do Editor de Configurações: Introdução" na documentação do Editor de configurações do PC-DMIS.

### Comportamento IJK nos Pontos de Sonda-T.

Se estiver alinhada com a peça, o PC-DMIS sempre armazena valores IJK perpendiculares a um dos eixos do sistema de coordenadas ativas, exceto se você estiver usando o modo Somente ponto.

## Medição com uma Sonda-B

A Sonda-B ou Sonda-B Plus representa um dispositivo de destino de movimentação livre para medir com o rastreador, similar ao dispositivo Sonda-T usado com o AT901. A Sonda-B é usada com o rastreador AT402 e a Sonda-B Plus, com o rastreador AT500. Diferente da Sonda-T, a Sonda-B e a Sonda-B Plus são um dispositivo 6DoF passivo e precisam ser ativadas como um refletor.

Antes de usar uma Sonda-B ou Sonda-B Plus com o devido rastreador, certifique-se de que a versão do firmware é a mesma nos dois dispositivos. Para o rastreador AT402, a versão do Emscon precisa ser pelo menos 3.8.500.



Para ativar e usar a Sonda-B ou a Sonda-B Plus, consulte a documentação entregue com o software Tracker Pilot.

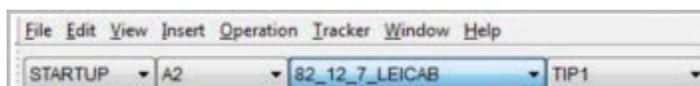
Antes da medição poder ser realizada, a LED indicadora do status da Sonda-B ou da Sonda-B Plus tem que estar em verde sólido. Quando o LED está laranja ou laranja piscante, as baterias precisam ser trocadas.



As Sondas-B, como refletores, não são reconhecidas automaticamente pelo PC-DMIS. Você precisa selecionar a Sonda-B nas caixas de combinação de sonda. O PC-DMIS marca a Sonda-B atualmente ativa na lista **Sondas** da **barra de ferramentas Configurações**, exibindo-a em **negrito**. Certifique-se de que a sonda selecionada no PC-DMIS é a mesma que a sonda fisicamente ativa.

Para fazer os toques, siga estes passos:

1. Anexe a caneta necessária à Sonda-B
2. Mude para a sonda-B. Para tal, clique em um dos botões no lado frontal ou no topo da sonda (quando a sonda está ligada, isso aciona automaticamente um toque). Para atribuições de botões da sonda-B, consulte o tópico "Atribuições de botões da sonda-B".
3. Capture o feixe de laser no refletor da Sonda-B e pressione um dos botões para iniciar a medição.



*Sonda-B detectada - Número de série: 82, Diâmetro da esfera: 12,7 mm*

4. Mova para o local do ponto a ser medido mantendo a visibilidade do feixe de laser.
5. Clique em um dos botões na sonda para registrar um toque. (A Sonda-B e a Sonda-B Plus não podem ser usadas para varreduras).



Se o valor de RMS para um toque está fora da tolerância conforme definido pela entrada `RMS Tolerance InMM` do Editor de Configurações, o PC-DMIS executa a ação especificada pela entrada `RMS Out Tol Action`. As ações disponíveis são: **0**=Aceitar toque, **1**=Rejeitar toque, **2**=Perguntar antes de aceitar ou rejeitar toque. Para mais detalhes sobre essas entradas do Editor de Configurações, veja os tópicos `RMS Tolerance InMM` e `RMS Out Tol Action` na seção `Opção_USUÁRIO` da documentação do Editor de Configurações do PC-DMIS.

Para desligar a sonda, siga estes passos:

1. Pressione e segure o botão frontal de medição por dois segundos e solte-o.
2. Pressione um dos botões imediatamente em seguida para desligar a sonda.

#### Atribuição de botões Sonda-B



#### Botões Sonda-B

**Botão 1** - As funções do Botão 1 são:

- Clique e segure o botão 1 para ligar a sonda.
- Quando a sonda for ligada, use o botão 1 para fazer as medições.

**Botão 2** - As funções do Botão 2 são:

- Clique e segure o botão 2 para ligar a sonda.
- Quando a sonda for ligada, use o botão 2 para fazer as medições.
- Clique e segure o botão 2 para desligar a sonda.

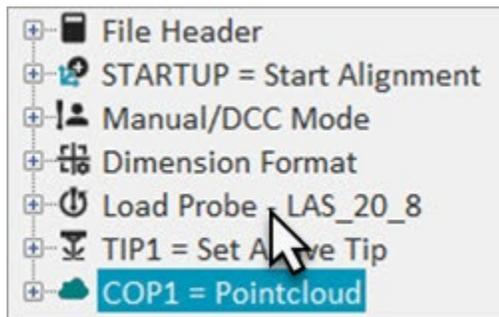
### Comportamento IJK nos pontos da Sonda-B.

Se estiverem alinhados à peça, o PC-DMIS sempre armazena os valores IJK perpendiculares a um dos eixos do sistema de coordenadas ativas, exceto se você estiver usando o modo Somente ponto.

## Exemplo de fluxo de trabalho de varredura

O fluxo de trabalho de varredura com um sensor a laser é:

1. No PC-DMIS, trave no dispositivo de varredura a laser. (A configuração automática é a sonda como ativa na janela Edição.) Quando o PC-DMIS abre a janela Varredura, você pode iniciar a varredura.



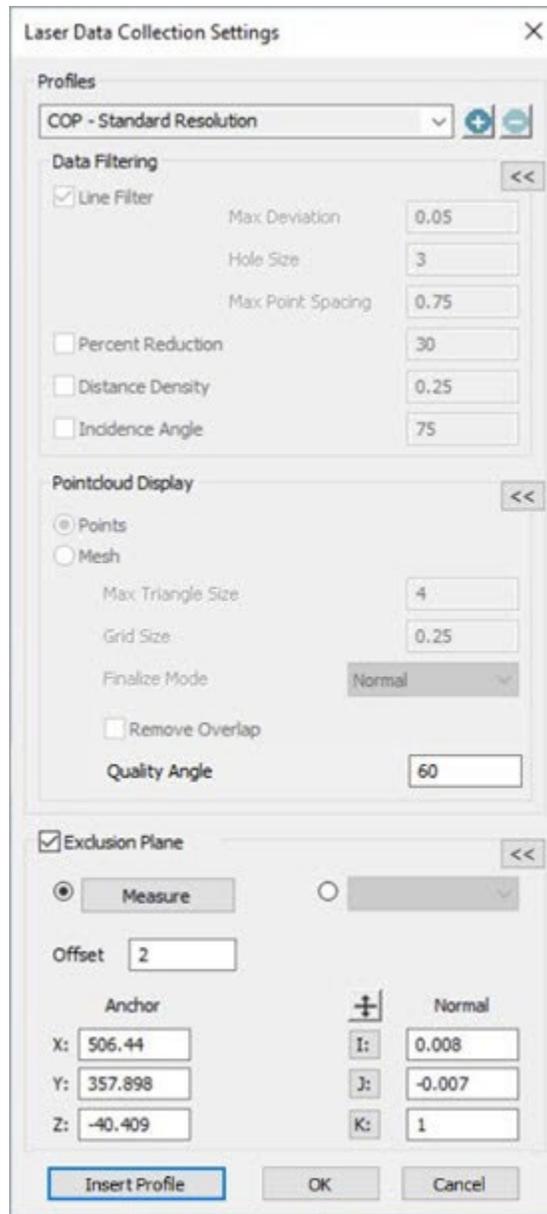
2. No painel de controle do dispositivo de varredura, digite a sua configuração. Se estiver usando um dispositivo de varredura LAS, você também pode clicar duas vezes no botão do LAS do dispositivo para avançar para o próximo perfil de varredura do RDS.

### Opcional:

- a. Selecione o botão **Parâmetros de coleta de dados da nuvem de**

**pontos**  na barra de ferramentas **Nuvem de pontos** ou **QuickCloud** (**Visualizar** | **Barra de ferramentas**).

Para mais informações sobre as barras de ferramentas do Portátil, consulte "Uso da barra de ferramentas do Portátil".



Para mais detalhes sobre a caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do laser**, veja "Configurações de coleta de dados do laser" na documentação do PC-DMIS Laser.

- b. Na área **Plano de exclusão**, clique no botão **Medir**.
- c. Faça a varredura da mesa e clique no devido botão no varredor quando terminar.
- d. No campo **Deslocamento** do plano de exclusão, digite o valor de deslocamento (por exemplo: 1 para 1 mm) e clique na caixa de seleção para ativá-lo.

- e. Clique em **OK** para fechar a caixa de diálogo **Parâmetros de coleta de dados da nuvem de pontos**.



O PC-DMIS é compatível com vários sensores, inclusive os sensores AS1 e AS1-XL.

O sensor AS1-XL é capaz de medir com um afastamento muito maior do que os outros sensores a laser, e requer uma configuração diferente de parâmetros de varredura.

Quando o PC-DMIS detecta automaticamente que o sensor AS1-XL é o sensor ativo, ele troca automaticamente para o perfil de varredura com a configuração de parâmetros exigida pelo sensor. O nome do perfil permanece o mesmo, mas você pode ver algumas das mudanças da configuração do perfil visíveis na caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados de laser**. Outras mudanças são feitas no plano de fundo, mas não são expostas.

Se você troca de um sensor AS1-XL para um sensor a laser diferente, o PC-DMIS detecta automaticamente as mudanças e atualiza o perfil de varredura novamente usando os parâmetros aplicáveis.

Para mais detalhes sobre as configurações do perfil do sensor, veja a seção "Configurações de coleta de dados do laser" na documentação do PC-DMIS Laser.

3. Pressione e segure o botão do dispositivo de varredura e faça a varredura da peça.
  - Se existe um elemento COP, os dados da nuvem de pontos são adicionados à COP.
  - Se não existe um elemento COP, é criada uma nova COP (COP1) com os dados da nuvem de pontos.
4. Se o feixe de varredura é interrompido acidentalmente (por exemplo, ao trocar de face), você pode travar novamente o dispositivo de varredura e continuar a varredura.
5. Quando completar a varredura, você pode travar em uma sonda diferente (por exemplo, um refletor ou sonda-T) para reconectar ao rastreador. Há um atraso de 10 segundos após desconectar do varredor.
6. É possível adicionar dados de nuvem de pontos à COP a qualquer momento travando no dispositivo de varredura e iniciando a varredura.



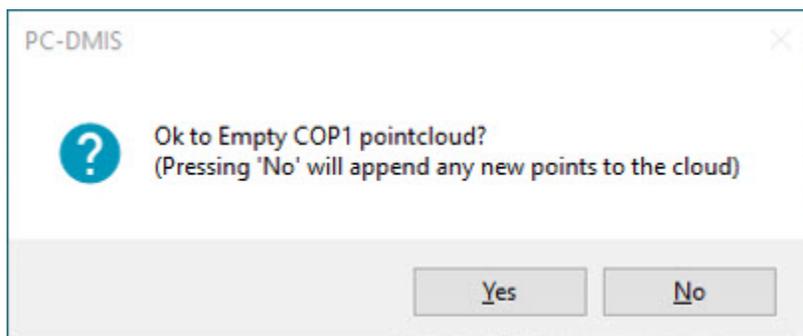
Todas as funções de nuvem de pontos (por exemplo: alinhamentos de nuvem de pontos, mapas de cores, etc.) estão disponíveis durante o uso do dispositivo de varredura.

Para mais detalhes sobre os operadores da nuvem de pontos, consulte o capítulo "Operadores da nuvem de pontos" na documentação do Laser.

### Re-execução da varredura (Ctrl + Q)

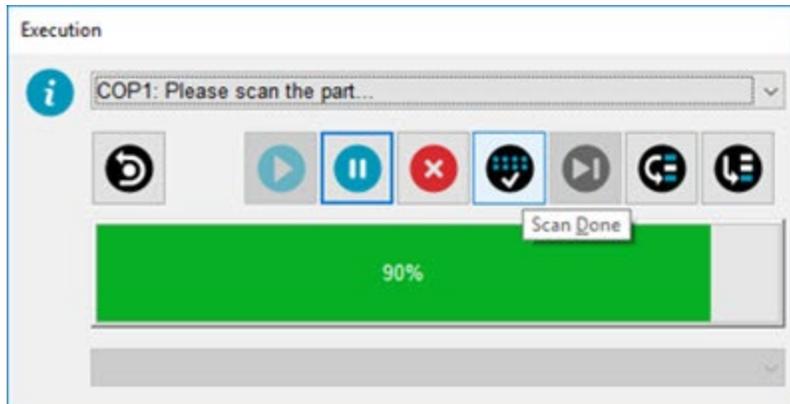
Para executar novamente a rotina de medição:

1. Clique no botão **Executar**  do PC-DMIS para re-executar a rotina de medição.
2. O PC-DMIS exibe um prompt para esvaziar a COP. Clique em **Sim** para esvaziar a COP e transferir os dados recentemente varridos para ela. Clique em **Não** para adicionar os novos dados varridos aos dados existentes.



*Prompt do PC-DMIS para esvaziar a COP e adicionar dados novos, ou acrescentar novos dados*

3. O software exibe a caixa de diálogo **Execução**. Quando completar a coleta de dados, clique no botão **Varredura concluída**.



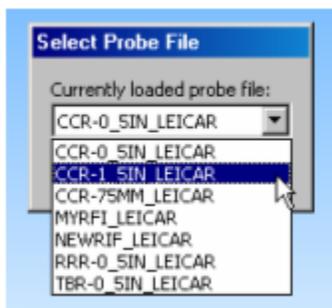
*Caixa de diálogo Execução ao passar o mouse sobre o botão Varredura concluída*

- Se a rotina de medição contém elementos automáticos de laser, o software extrai os elementos se existem dados suficientes. Se o PC-DMIS determina que precisa de mais dados da nuvem de pontos para a extração do elemento, aparece um prompt na caixa de diálogo **Execução**. O software realça em vermelho na janela Exibição de gráficos os elementos que precisam de mais dados. Refaça a varredura das áreas conforme necessário para obter mais dados e extrair os elementos.

## Varredura com Refletores

Definições de Refletor juntamente com deslocamentos de superfície são automaticamente recebidos do servidor emScon e estão disponíveis a partir da barra de ferramentas **Configurações**. Não há necessidade de definir nenhuma sonda nova quando os refletores padrão estão sendo usados.

Quando o sistema do Rastreador detecta um refletor, a caixa de diálogo **Selecionar arquivo de sonda** aparece. Isto permite que você selecione o refletor apropriado.



*Compensação de sonda e direção de deslocamento*

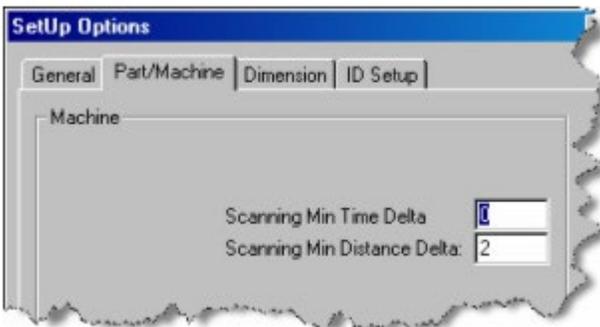
## Varredura rápida

Para fazer a varredura de uma superfície ou de um elemento usando um refletor, é necessário estar no modo varredura. Para tanto, selecione o item de menu **Operação | Modo Contínuo Iniciar/Parar** para iniciar o modo contínuo.

O Modo Contínuo permite que você tome pontos incrementais para o local do refletor.

- Para executar a varredura, pressione Ctrl + I ao usar um refletor.
- Pressione Ctrl + I novamente para parar a varredura contínua.

Você pode definir o **Delta da varredura de tempo mínimo** e o **Delta da varredura de distância mínima** a partir da guia **Peça/Máquina** da caixa de diálogo **Configurar opções**, acessada a partir do item de menu **Editar | Preferências | Configuração**. O valor padrão para a separação da distância do ponto é de 2 mm.



## Varredura Avançada

Há muitas possibilidades de varreduras avançadas, como seções, multi-seções, etc. Crie varredura a partir do menu **Inserir | Varredura**. Para mais informações, consulte o subtópico "Varreduras avançadas" no tópico "Varredura da peça: Introdução" no capítulo "Varredura da peça" na documentação do PC-DMIS Core.

## Medição de Elementos de Círculo e de Slot com Refletores

O nome oficial da Leica é Reflector Holder. Essas são ferramentas usadas para medir um elemento, como um círculo, o qual é menor do que o diâmetro de um refletor de cubo de canto. O topo é magnético e fica preso a um refletor de cubo de canto (CCR) de 1,5".



### *Leica Reflector Holder*

Você faz as medidas colocando a sonda aninhada a um pino dentro do círculo, e fazendo toques com o pino seguindo o diâmetro interno (DI) do círculo.

Ao medir um furo ou um slot interno com um refletor anexado a uma sonda aninhada a um pino, levante a sonda para longe do centro do elemento interno ao concluir a criação ou a medição do elemento. Dessa maneira o PC-DMIS calcula adequadamente os vetores. Caso contrário, o vetor do elemento pode ser invertido.

## **Parâmetros de Elemento de Rastreamento**

Quando você mede elementos com o rastreador, o PC-DMIS acrescenta parâmetros adicionais ao comando elemento na janela Edição. Os parâmetros localizados na seção "Parâmetros do rastreador" incluem:

- Carimbo de Data/Hora
- Nome da Sonda
- Temp (temperatura)
- Press (pressão)
- Umid (Umidade)
- Valor RMS (para cada toque)

Esses valores também são refletidos no relatório com um novo rótulo do rastreador.

## **Construção de pontos para dispositivos de pontos ocultos**

O PC-DMIS suporta o uso de "adaptadores de ponto oculto" da Leica. Isso é executado construindo um ponto a partir de duas entradas e uma distância de deslocamento. Os dois pontos são medidos através de dois refletores que são montados ao longo do adaptador em locais específicos.

Após você medir dois pontos, pode construir um ponto a uma distância especificada (deslocado) do segundo ponto ao longo do vetor criado entre os dois pontos de entrada.

Para construir esse ponto:

1. Acesse a caixa diálogo **Construir ponto (Inserir | Elemento | Construído | Ponto)**.
2. Selecione a opção **>Distância do vetor** na lista de opções.
3. Selecione o primeiro elemento.
4. Selecione o segundo elemento.
5. Especifique uma distância na caixa **Distância**. É possível digitar um valor negativo para construir o ponto entre os dois elementos de entrada.
6. Clique no botão **Criar**. O PC-DMIS constrói um ponto a uma distância especificada do segundo elemento na linha dos dois elementos de entrada.

---

## Usado uma Estação Total

Essa seção discute a configuração e o uso geral do seu dispositivo Estação Total com o PC-DMIS. Consulte a documentação fornecida com a sua Estação Total para obter informações detalhadas sobre a configuração e uso do dispositivo Estação Total.

Os tópicos a seguir abordam o uso do seu dispositivo Estação Total com o PC-DMIS:

- Introdução da Estação Total
- Interface de Usuário Estação Total
- Compensação predefinida
- Mover Elemento (Mover Para / Apontar Para)
- Localizar um Refletor

## Introdução da Estação Total

Há algumas etapas básicas que devem ocorrer para verificar se o sistema foi preparado corretamente antes de você iniciar o processo de medição com a Estação Total.

Para começar, complete essas etapas:

- Etapa 1: Instale o PC-DMIS Portable para a Estação Total
- Etapa 2: Conecte a Estação Total
- Etapa 3: Iniciar o PC-DMIS

### Etapa 1: Instale o PC-DMIS Portable para a Estação Total

Para instalar o PC-DMIS Portátil para a Estação Total Leica, se estiver usando um portlock, coloque-o no computador e execute o programa de configuração do PC-DMIS.

A licença LMS, ou o portlock, deve estar configurada para usar a interface Estação total. Após executar o programa de configuração, execute o PC-DMIS. Você pode agora começar a fazer medições.



Se você for um AE e tiver uma licença LMS, ou portlock, programada para todas as interfaces, pode executar o programa de configuração do PC-DMIS com a seguinte opção de inicialização para obter uma instalação do PC-DMIS como se a licença LMS, ou portlock, tivesse sido programada para a Estação total. *A palavra "Interface" faz distinção entre letras maiúsculas e minúsculas.*

```
/Interface:leicatps
```

Isso adiciona chaves `/portable:leicatps` aos atalhos off-line e on-line, bem como copia os layouts padrão associados com a Estação total.

## Etapa 2: Conecte a Estação Total

Siga as instruções que acompanham o hardware Estação Total para obter informações sobre como conectar a Estação Total ao seu computador.

## Etapa 3: Iniciar o PC-DMIS

Para iniciar o PC-DMIS, clique duas vezes no ícone **PC-DMIS Online** no grupo de programa PC-DMIS. A parte inferior esquerda da tela, na barra de status, deve exibir "Máquina OK" quando o PC-DMIS estabelecer comunicação com o dispositivo Total Station.

## Interface de Usuário Estação Total

Quando você configura o PC-DMIS para usar a interface Estação Total, opções de menu adicionais e informações de status ficam disponíveis no PC-DMIS.

O PC-DMIS fornece opções de menu específicas bem como opções de menu padrão que estão disponíveis quando você usa a interface Estação total. Basicamente, há um menu Estação total com funções específicas para a Estação total.

Única também à interface Estação Total são as Barra de ferramentas Estação Total e a Barra de status Estação Total.

Também há outros itens de menu do PC-DMIS e outras barras de ferramentas e janelas do PC-DMIS comuns ao PC-DMIS que poderão ser úteis aos dispositivos Estação Total

Essa seção discute apenas alguns itens de menu que são usados com a interface Estação total. Consulte a documentação do PC-DMIS Core para obter informações gerais sobre como usar o PC-DMIS.

## Menu Estação Total

O menu Estação total contém os seguintes itens:

**Gerenciamento de estação** - Esta opção exibe a caixa de diálogo **Gerenciador de estação** para a Estação Total. Para obter detalhes consulte o tópico "Adicionar e remover estações".

---

**Vá para a posição 0** - Esta opção move a **Estação total** para a posição zero.

**Alterar Face** - Esta opção rotaciona o cabeçote da Estação Total e a câmera em 180 graus. A posição do destino final é a mesma de antes de o PC-DMIS emitir o comando, só que agora o software inverte a óptica.

**Localizar** - Esta opção localiza um destino no campo de visão da câmera Estação total, se possível. Esse procedimento não funciona com destinos de gravador.

**Pesquisa avançada** - Esta opção procura localizar um destino em uma janela definida pelo usuário se você ativar a janela Pesquisa avançada ou uma procura de 360 graus, se não estiver.

**Modos de sonda** - Os itens nesse submenu controlam como o PC-DMIS faz as medidas com a Estação Total. Há quatro modos diferentes:

- **Única** - Esse modo faz uma medição única a partir de uma orientação única do cabeçote.
- **Média** - Esse modo realiza diversas medições a partir de uma orientação única do cabeçote e relata a média do total de medições. Configure a quantidade de medições a serem feitas na guia **Opções de instrumento** da caixa de diálogo **Opções da máquina (Editar | Preferências | Configuração da interface da máquina)**.
- **Duas faces** - Esse modo faz duas medições, gira o cabeçote e a câmera em 180 graus e em seguida faz a segunda medição. O resultado da medição é a média das duas medições. Observe que isso faz a média das coordenadas cilíndricas ainda que o PC-DMIS as relate em coordenadas cartesianas. Você pode configurar isso na guia **Opções de instrumento** da caixa de diálogo **Opções da máquina**.

- **Sondagem estável** - Use esse modo quando você rastrear um destino. Ele faz uma medição se o destino estiver estacionário por um determinado tempo.

---

Os vários itens LIGADO/DESLIGADO abaixo são modos diferentes que podem ser ativados quando você mede com o dispositivo Estação Total. Alguns desses modos estão disponíveis com todos os tipos de destino e outros estão disponíveis apenas com tipos de destino específicos. A descrição de cada modo e a sua disponibilidade estão abaixo:

**Compensador LIG/DESL** - Esta opção liga e desliga o compensador. O compensador ajusta as medições feitas pelo dispositivo e as nivela ao vetor de gravidade calculado na máquina. Isto pode ser útil quando você precisa referenciar todas as medidas ao nível do solo.

**Disponibilidade** - Todos os tipos de destino.

**Apontador de laser ligado/desligado** - Esta opção liga e desliga o apontador de laser. Esse apontador torna mais fácil localizar para onde a Estação total está apontando. Ele permite posicionar a estação total suficientemente próxima a um destino para que você possa emitir o comando Localizar, para localizar e rastrear um destino. Seu sistema tem de suportar a trava (consulte "Travar LIGADO/DESLIGADO" abaixo) para esse tipo de destino. Você também pode usar essa opção com o comando Apontar para, para localizar os pontos que o PC-DMIS identifica por um filtro aplicado aos resultados da medição (consulte "Mover para Apontar para" acima).

**Disponibilidade** - Todos os tipos de destino.

**ATR LIG/DESL** - Esta opção significa Reconhecimento automático de destino. Quando está ligado, a Estação total localiza o centro da massa do destino mais próxima ao centro da óptica e faz um ajuste fino na posição da Estação total para fazer medições mais precisas.

**Disponibilidade** - Somente medições do tipo Refletor.

**Travar LIGADO/DESLIGADO** - Quando esta opção está ativada, a Estação total rastreia o movimento do destino. Isso permite que você localize o destino e em seguida pegá-lo e movê-lo de um local de medição a outro sem a necessidade de voltar à Estação Total para concluir a próxima medição. Use isso com o modo ATR. Quando a opção Trava estiver ligada, o PC-DMIS também configura automaticamente o ATR para ligado. Isso funciona bem com o modo de medição de sondagem estável (consulte o item "Sondagem estável" acima).

**Disponibilidade** - Apenas para tipos de destino Prisma.

**Janela Pesquisar alimentação LIGADO/DESLIGADO** - A Pesquisa avançada é a capacidade de uma estação total reconhecer destinos no campo de visão (FOV) da sua óptica. A janela Pesquisa avançada é uma janela ou região especificada pelo usuário que define onde a Estação total deve procurar um destino. Você pode configurar os

limites da janela a partir da caixa de diálogo **Opções da máquina**. Se a janela Pesquisa avançada estiver desligada, ela volta ao padrão de pesquisa 360 graus e para quando localiza o primeiro destino.

**Disponibilidade** - Apenas para tipos de destino Prisma.

**Iluminação de destino LIG/DESL** - Esta opção ativa ou desativa a luz piscante de iluminação de destino. Você pode usar essa luz para ajudar a localizar um destino enquanto você pesquisar pelo telescópio. A luz pisca alteradamente entre vermelho e amarelo. Quando olhar através do telescópio, é possível visualizar os destinos pelo fato da luz refletir de volta no telescópio. Quando a Estação total perder sua trava em um prisma, a ação padrão da máquina é a de executar uma pesquisa avançada para testar e realocar o prisma. Se o PC-DMIS não conseguir localizar um prisma, ligue a luz de Iluminação de destino.

**Disponibilidade** - Todos os tipos de destino.

**Compensação de sonda LIG/DESL** - Essa opção ativa ou desativa a compensação de sonda. Quando a compensação da sonda está "ligada", o PC-DMIS compensa através do raio da ponta da sonda ou da esfera do refletor. Durante a criação do alinhamento do pacote, o PC-DMIS automaticamente ativa ou desativa a compensação de sonda conforme necessário quando você mede pontos. Consulte "Compensação de sonda da estação total" para obter mais informações sobre compensação de sonda.

**Leitura ao vivo LIG/DESL** - Esta opção ativa ou desativa a atualização contínua da localização do destino no Visor digital. Uma vez que a Estação Total não envia de volta regularmente atualizações de posição para o PC-DMIS, o Visor digital padrão não se atualiza como a maioria dos outros serviços. Isso se deve à natureza da comunicação com a Estação Total e o desejo de ter uma interface responsiva. Entretanto, o PC-DMIS inclui o modo Leitura ao vivo caso você deseje rastrear a localização do destino em tempo real. Você pode usar esse juntamente com Travar e o PC-DMIS ativa automaticamente o modo Travar se já não estiver ativado. Se você ativar o modo Leitura ao vivo e fizer uma medição, irá observar que a atualização da leitura no Visor digital pausa. Isto acontece devido à alteração momentânea no modo de medição para obter uma medição precisa. O software muda para o modo Leitura ao vivo.

**Disponibilidade** - Apenas para tipos de destino Prisma.

---

**Inserir comando Estação total** - Quando você ativa esta opção, esse modo permite inserir itens de menu da Estação total selecionados ou itens da barra de ferramentas como comandos executáveis na rotina de medição no local do cursor na janela Edição. Isso permite automatizar medições ou processos repetitivos.

**Mover elemento** - Esta opção aponta para a estação total em um elemento especificado ou a um toque, ou toques, em um elemento. Você também pode usar certas dimensões como entrada para esse comando. Consulte o tópico "Mover elemento (Mover para / Apontar para )" para obter informações adicionais.

## Barra de ferramentas Estação Total

O PC-DMIS exibirá as duas barras de ferramentas a seguir quando você iniciar o PC-DMIS com a interface da Estação Total.

Por comodidade, as barras de ferramentas **Operação Estação total**, **Modos Sonda da estação total** e **Medição Estação total**, descritos abaixo, fornecem as mesmas funções existentes no menu **Estação total**.

### Barra de ferramentas Operação Estação Total



#### Barra de ferramentas Operação Estação Total

Para obter uma descrição dos itens da barra de ferramentas, consulte o tópico "Menu Estação Total".



- Comando Inserir estação total



- Compensação da sonda Ligado/Desligado



- Pesquisar alimentação Ligado/Desligado



- ATR Ligado/Desligado



- Compensação da gravidade Ligado/Desligado



- Gerenciamento de estação



- Posição inicial (Vá para a posição 0)



- Alterar face



- Pesquisar alimentação

 - Luz de iluminação Ligado/Desligado

 - Apontador de laser Ligado/Desligado

 - Localizar destino

 - Travar Ligado/Desligado

 - Leituras ao vivo Ligado/Desligado

 - Modo Sonda única

 - Modo Sonda média

 - Modo Sonda duas faces

 - Modo Sondagem estável

 - Alinhamento de pacote

 - Mover elemento

Para ver as opções de medição que costumavam estar na antiga barra de ferramentas **Medição da estação total**, consulte a barra de ferramentas **Medir com rastreador**.

## Barra de Status da Estação Total

A barra de status da Estação Total irá aparecer automaticamente se você iniciar o PC-DMIS Portátil com a interface da Estação Total:



*Barra de Status da Estação Total*

Com o uso do item de menu **Visualização | Barra de status**, é possível mudar o status do tamanho e da visibilidade da barra.

1. **Indicador de status do laser do sistema:** Este campo indica o status do sistema. Quando on-line, o status muda conforme as configurações atuais e as operação sendo executadas.
2. **Nome da Sonda:** Lista o nome da sonda atual.
3. **Diâmetro da Sonda:** Exibe o diâmetro da sonda.
4. **Compensação de sonda:** Indica se a compensação de sonda está Ligada ou Desligada.
5. **Modo Sonda:** O painel do modo sonda atualiza o ícone e o texto para refletir o modo sonda ativo atualmente. Os ícones do modo sonda são os mesmos usados no menu e na barra de ferramentas.
6. **Indicador da estação atual:** Indica qual estação está atualmente ativa. Um clique duplo no indicador de estação abre a caixa de diálogo **Gerenciador de estação**.
  - **Vermelho** (Não orientado): A posição da estação ainda não está computada.
  - **Verde** (Orientada) A posição da estação foi computada.
7. **Exibição do parâmetro ambiental:** Exibe os parâmetros ambientais ativos: temperatura, pressão e umidade. Se não houver estação meteorológica conectada, você pode clicar duas vezes nas caixas editáveis para alterar os seus valores.
8. **Nível da bateria:** Esse ícone estático e o texto próximo a ele refletem o total de carga atual da bateria. Se o nível da carga está entre 25% e 100%, ele exibe um plano de fundo verde. Se o nível da carga está entre 10% e 25%, ele exibe um plano de fundo amarelo. Para qualquer nível igual ou menor que 10%, ele exibe um plano de fundo vermelho.

## Compensação predefinida

Para um dispositivo de estação total, o PC-DMIS recupera as informações de direção de compensação do seguinte:

- Para elementos ponto, a direção de compensação provém de um plano de referência ou plano de trabalho.
- Para elementos tipo furo, a direção de compensação provém das informações do elemento.
- Para elementos linha e plano, a direção de compensação provém da posição da estação total que está definida quando você mede um elemento usando a caixa de diálogo **Quick Start**.

As opções na área **Compensação** da caixa de diálogo **Quick Start** mudam dependendo do tipo de elemento medido que estiver sendo medido. Entretanto, todos executam a mesma função, mudando a direção da compensação.

Além disso, dependendo das configurações do sistema, a área **Compensação** da caixa de diálogo **Quick Start** pode alterar para incluir diferentes opções ou pode estar indisponível.

Três cenários possíveis são descritos abaixo, seguidos por uma explicação mais detalhada da área **Compensação** do Quick Start. Para informações sobre a área **Compensação**, consulte "Área de compensação" abaixo.

### ***Cenário 1 - Sem área Compensação para um AT901 com uma sonda T***

Para esse dispositivo, a área **Compensação** não está disponível na interface Quick Start pois o PC-DMIS faz a configuração usando as informações fornecidas pelo rastreador e sonda-T.

### ***Cenário 2 - Área Compensação para um AT901 com um refletor***

Para esse dispositivo, a área **Compensação** aparece na interface Quick Start.

Há uma caixa de seleção **Predefinida** e as opções **Dentro** e **Fora**. Você pode então selecionar a caixa de seleção **Predefinida** junto com as opções **Dentro** e **Fora** associadas discutidas na "Área Compensação" abaixo.

### ***Cenário 3 - Área Compensação para uma estação total***

Para esse dispositivo, a área **Compensação** mostra uma caixa de seleção **Predefinida** e as opções **Dentro** e **Fora**.

Não é possível desmarcar a caixa de seleção **Predefinida** na área **Compensação**. Ela permanece marcada.

Você pode selecionar as opções **Dentro** e **Fora** associadas discutidas na "Área Compensação" abaixo.

## Área Compensação

### Para Pontos (+ ou -)

Compensation

+

-

As opções **+** e **-** determinam a direção da compensação do ponto ao longo do vetor do plano (medido) de referência. No caso de um plano medido, a opção **+** compensa na mesma direção que o vetor. A opção **-** compensa na direção oposta do vetor.



A área de compensação não é exibida ao projetar em uma área de trabalho. Isso porque você pode escolher planos de trabalho positivo ou negativo, o que especifica inerentemente a direção de compensação.

### Quanto a Linhas e Planos Medidos (Em direção a ou Afastar de)

Compensation

Toward

Away

As opções **Em direção a** e **Afastar de** determinam a compensação das linhas ou dos planos com o uso do vetor que está na direção da Estação Total (medição da Estação Total até o ponto) ou afastar-se do ponto (medição do ponto até a Estação Total) como o vetor para a compensação.

### Para Círculos, Cilindros, Cones, Esferas e Slots (Dentro ou Fora)

Compensation

IN

OUT

As opções **DENTRO** e **FORA** determinam a direção da compensação para o furo ou para os elementos do tipo pino. Se você estiver medindo o interior de um elemento, deverá escolher **DENTRO**. Se você estiver medindo o exterior de um elemento, deverá escolher **FORA**.

## Quanto a círculos e Slots (Em direção a ou Afastar de)

Compensation

IN       Toward  
 OUT       Away

As opções **Em direção a** e **Afastar de** aparecem para círculos ou slots se você tiver selecionado o tipo **3D** na área **Elemento de referencia** da interface Quick Start. Eles determinam a compensação de círculos ou slots deixando você especificar se o vetor normal de um elemento deve apontar mais em direção da Estação total ou se afastar mais da Estação total. O PC-DMIS avalia matematicamente o vetor atual do elemento e o gira conforme necessário baseado na sua seleção.

Isso não significa que o vetor aponta diretamente na direção do dispositivo ou afastar-se dele pelo fato de que o vetor do elemento pode estar mais perpendicular ao vetor da óptica do dispositivo do que paralelo a ele. Mas o vetor é girado conforme necessário para que o vetor normal, que aponta mais na direção do dispositivo ou se afasta dele conforme especificado.

## Usando Mover Elemento (Mover Para / Apontar Para)

Move Feature

Cartesian  
 Polar

Theo  
 Meas

X

Y

Z

Move To  
 Point To

PLN1  
 CIR1  
 ...  
 CIR1  
 CIR1  
 CIR1  
 CIR1

Create

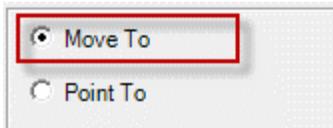
Close

*Mover Caixa de diálogo elemento*

A caixa de diálogo **Mover elemento** está disponível quando você usa um rastreador Leica ou um dispositivo de estação total Leica. O PC-DMIS abre a caixa de diálogo quando você seleciona o ícone da barra de ferramentas **Mover elemento**  na barra de ferramentas **Operação do rastreador** ou **Operação da estação total**. Você também pode selecionar o item de menu **Rastreador | Mover elemento** ou **Estação total | Mover elemento**.

A caixa de diálogo **Mover elemento** contém as opções **Mover para** e **Apontar para**. Esses comandos são usados apenas com a Estação Total Leica ou dispositivos Rastreadores Leica. Além da capacidade de movimentação padrão de outros sistemas DCC, o comando **Apontar para** explora as funcionalidades únicas desses sistemas de tipo rastreador usando o dispositivo como um apontador de laser para identificar o local dos pontos fora da tolerância diretamente na peça.

### Mover para



Essa opção move o dispositivo a um local específico onde ele tenta localizar um refletor.

Para se mover para um ponto, selecione a opção **Mover para** e, em seguida, defina para onde ele deve ser movido. Há três maneiras para especificar o local.

- **Método 1:** Digite os valores nas caixas **X**, **Y** e **Z** (ou **R**, **A** e **Z** se você usa a opção **Polar**).
- **Método 2:** Selecione na lista **Elemento** o elemento que você deseja mover. Quando você selecionar o elemento, o PC-DMIS preenche os valores em **X**, **Y** e **Z** com base no centroide do elemento.
- **Método 3:** Expanda o elemento selecionando o sinal de **+** ao seu lado para exibir os toques no elemento. Embora o termo "toques" seja um tanto inadequado, ele significa o ponto medido pelo dispositivo laser. Selecione um dos toques na lista. O PC-DMIS preenche os valores **X**, **Y** e **Z** para aquele toque.

Para mover ao valor medido ou teórico do ponto, escolha a opção **Teór** ou **Meas**.

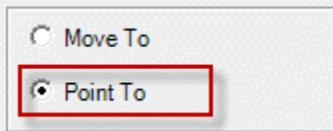
Após definir o comando, clique em **Criar** para inserir o comando na janela Edição.

```
MVF1 =MOVE FEATURE/MOVE TO,CARTESIAN,THEO,<-36.3574,33.3898,-
10.8127>,
    FILTRO/NA,N PIOR/1,
    APONTAR PARA O MÉTODO/NA,ATRASAR 0,0000/SEG,
```

REF/PNT1,

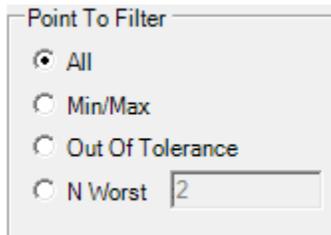
Quando o PC-DMIS executa o comando, o dispositivo move automaticamente para a posição e tenta localizar o refletor. Se o software não encontra o refletor, ele exibe o erro "AUT\_FineAdjust - Tempo limite excedido". Se houver um refletor próximo, você pode usar a caixa de diálogo **Opções de execução** para parar a execução, ajustar o local para que aponte o mais próximo do refletor, e em seguida clicar em **Continuar**. Se não houver um refletor próximo, você poderá clicar em **Ignorar** para mover para o próximo ponto.

### Apontar para



Para apontar para toques diferentes, o procedimento é o mesmo que o da descrição "Mover para" acima, mas há algumas opções adicionais. Com **Apontar para** também é possível selecionar a partir de dimensões disponíveis na rotina de medição. Se você seleciona uma dimensão, o PC-DMIS exibe as áreas **Apontar para o filtro** e **Método Apontar para**. Não é necessário selecionar toques individuais na dimensão expandida. O software aponta para todos os toques visíveis na dimensão, embora você possa usar a área **Apontar para o filtro** para filtrar toques.

### Apontar para o Filtro

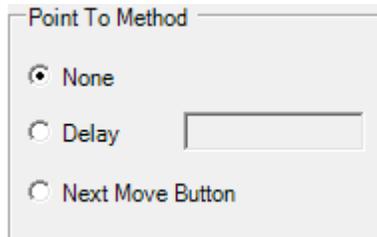


A área **Apontar para o filtro** exibe opções que controlam a quais toques o PC-DMIS aponta. As opções incluem:

- **Todos** – O PC-DMIS aponta para cada ponto na dimensão.
- **Mín/Máx** – O PC-DMIS identifica e aponta somente para os pontos Mínimo e Máximo.
- **Fora da tolerância** – O PC-DMIS aponta somente para os pontos fora da tolerância.
- **N Pior** – O PC-DMIS aponta para uma série de "pontos piores". Eles podem ou não estar dentro da tolerância. Isso ordena os dados com base na proximidade dos valores teóricos.

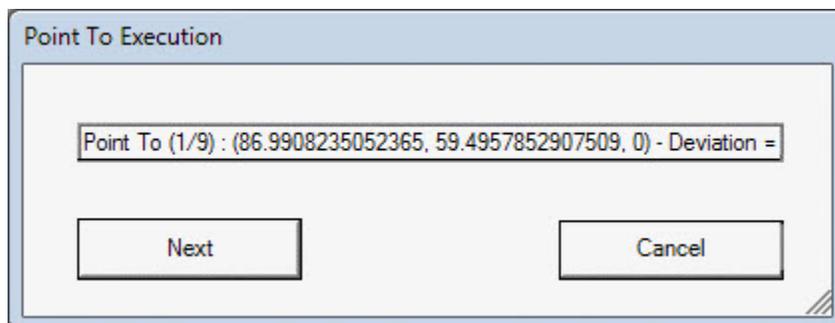
Ao escolher uma das opções na área **Apontar para o filtro**, o PC-DMIS atualiza a lista de toques para a dimensão selecionada na caixa de diálogo. Esses são os pontos para os quais o PC-DMIS aponta o feixe de laser. Por exemplo, se é selecionado **Mín/Máx**, a lista de toques na dimensão selecionada é atualizada com apenas dois toques na lista. Eles representam os pontos mínimo e máximo para aquela dimensão. Se você escolhe **Todos**, a lista é atualizada exibindo todos os toques de entrada daquela dimensão.

### Ponto para Método.



A área **Método Apontar Para** permite indicar como o dispositivo circula através da lista de pontos. As opções incluem:

- **Nenhum** - Essa opção passa de um ponto a outro, sem demora, tão logo o dispositivo possa continuar fisicamente para o próximo ponto. Além disso, essa opção não exige nenhuma entrada do usuário para mover para o próximo ponto.
- **Atraso** – Essa opção atrasa o período do ciclo por um número específico de segundos. Ao ser executado, o dispositivo aponta para o primeiro ponto na lista, liga o laser e aguarda o tempo especificado. Quando o tempo expira, o laser é desligado e o dispositivo se desloca para o próximo ponto; o processo é repetido até que o software passe por todos os pontos na lista.
- **Botão Próximo movimento** – Durante a execução, o software exibe a caixa de diálogo **Apontar para a execução** mostrando o índice do ponto na lista e sua localização.



A caixa de diálogo tem os botões **Avançar** e **Cancelar**. Esses botões permitem que você controle quando passar para o próximo ponto na lista. O dispositivo

move para o primeiro ponto, liga o laser e aguarda até que o você clique em **Avançar**. Ele então move para o próximo ponto da lista.

Você pode usar o modo Comando da janela Edição para editar o comando. Ou pode selecionar o comando na janela Edição e pressionar a tecla F9 para editar o comando.

## Localizar um Refletor

A Função localizar permite pesquisar em padrão espiral para encontrar a localização real de um refletor ou Sonda-T (apenas sistema 6dof) com o seu Rastreador Leica ou com o dispositivo Estação Total.

### Encontrando uma Localização de Refletor com o Uso de um Dispositivo de Rastreador Leica.

1. Aponte o laser do rastreador para a localização do refletor desejado. Você pode fazer isso das seguintes maneiras:
  - "Liberando motores rastreadores" (apenas sistema 6dof) e movendo manualmente o laser para o local.



Você não precisa liberar os motores em sistemas 3D.

- Use os botões de controle na guia **ADM** da caixa de diálogo **Opções da máquina (Editar | Preferências | Configuração da interface de máquina)**.
  - Use a Câmera de visão geral.
  - Use as teclas Alt + seta à esquerda, seta à direita, seta para cima, seta para baixo para mover os cabeçotes dos rastreadores. Utilize Alt + Space para parar o movimento do laser.
2. Selecione o item de menu **Rastreador | Localizar**. O dispositivo do rastreador pesquisa em um padrão espiral e faz leituras até que o refletor envie o sinal de volta ao dispositivo. Isso localiza a posição.

### Encontrando uma Localização de Refletor com o Uso do Dispositivo Estação Total

1. Aponte o laser da Estação Total para a localização do refletor desejado. Você pode fazer isso das seguintes maneiras:
  - Mova manualmente o laser para o local.

- Use as teclas Alt + seta à esquerda, seta à direita, seta para cima, seta para baixo para mover os cabeçotes dos rastreadores. Utilize Alt + Space para parar o movimento do laser.
2. Selecione o item de menu **Estação Total | Localizar**. O dispositivo estação total pesquisa em um padrão espiral e realiza leituras até que o refletor envie o sinal de volta ao dispositivo. Isso localiza a posição.



Você somente pode executar essa função a partir da caixa de diálogo **Visualizar câmera**.

---

## Uso de um Sistema MoveInspect

Essa seção discute a configuração e o uso geral do seu sistema MoveInspect com o PC-DMIS. Consulte a documentação MoveInspect para mais informações.

Os tópicos a seguir abordam como usar o seu sistema MoveInspect com o PC-DMIS:

- Introdução ao MoveInspect
- Interface do Usuário MoveInspect
- Trabalho com a Sonda MI
- Medição com a Sonda MI
- Varredura contínua com a Sonda MI

### Introdução ao MoveInspect

O sistema MoveInspect tem duas câmeras que permitem sondar a peça por meio de rastreamento óptico. Você mede peças com o dispositivo Sonda MI portátil.

Para usar o sistema MoveInspect com o PC-DMIS, você tem de ter a opção de interface MoveInspect programada na licença ou portlock.

Antes de iniciar o PC-DMIS:

- Certifique-se de que você tenha as câmeras MoveInspect conectadas ao SyncBox.
- Você tem de conectar o sistema MoveInspect ao software MoveInspect Pilot.
- Você tem de conectar a Sonda MI ao computador por Bluetooth ou USB.

Consulte os tópicos MoveInspect abaixo para mais informações.

## Interface do Usuário MoveInspect

A interface MoveInspect consiste nestes componentes:

- Menu MoveInspect
- Barra de ferramentas MoveInspect

### Menu MoveInspect

No menu, clique **MoveInspect** para acessar estas opções MoveInspect:

Lista **Modo de medição** - Atualmente, a única opção disponível é **Sondagem**.



**Modo Ao Vivo** (ligado/desligado) - Este botão liga e desliga o modo Ao Vivo.

Quando o **modo Ao Vivo** está ligado, o software captura instantâneos das medições de um fluxo de dados contínuo. Isto significa que o PC-DMIS exibe os dados da sonda "ao vivo" (tempo real) nas janelas Exibição de Gráficos e Leituras da Sonda. Isto corresponde ao Modo Contínuo de Acionamento Piloto MoveInspect.

Quando o **modo Ao Vivo** está desativado, o PC-DMIS faz uma medição como um instantâneo único. O PC-DMIS não atualiza as janelas Exibição de Gráficos e Leituras da Sonda. Isto corresponde ao Modo Único de Acionamento Piloto MoveInspect.

### Barra de ferramentas MoveInspect



A barra de ferramentas **MoveInspect** consiste nestas opções:

Lista **Modo de medição** - Atualmente, a única opção disponível é **Sondagem**.



**Modo Ao Vivo** (ligado/desligado) - Este botão liga e desliga o modo Ao Vivo.

Quando o **modo Ao Vivo** está ligado, o software captura instantâneos das medições de um fluxo de dados contínuo. Isto significa que o PC-DMIS

exibe os dados da sonda "ao vivo" (tempo real) nas janelas Exibição de Gráficos e Leituras da Sonda. Isto corresponde ao Modo Contínuo de Acionamento Piloto MoveInspect.

Quando o **modo Ao Vivo** está desativado, o PC-DMIS faz uma medição como um instantâneo único. O PC-DMIS não atualiza as janelas Exibição de Gráficos e Leituras da Sonda. Isto corresponde ao Modo Único de Acionamento Piloto MoveInspect.

Você também pode acessar a lista **Modo Medição** e o botão **Modo Ao Vivo** no menu **MoveInspect**.



**Fazer Toque** - Quando você clica neste botão, o software faz um toque. O atalho de teclado Ctrl+H também executa esta ação. Você também pode fazer toques com o botão Acionador da Sonda MI.



**Apagar Toque** - Quando você clica neste botão, o software exclui o último toque. O atalho de teclado Alt + - (menos) também executa esta ação. Você também pode apagar toques com o botão Dedão Esquerdo da Sonda MI.



**Botão Finalizar Elemento** - Quando você clica neste botão, o software finaliza a medição do elemento. Você pode usar a tecla End do teclado para executar esta ação. Você também pode finalizar o elemento com o botão Dedão Direito da Sonda MI.

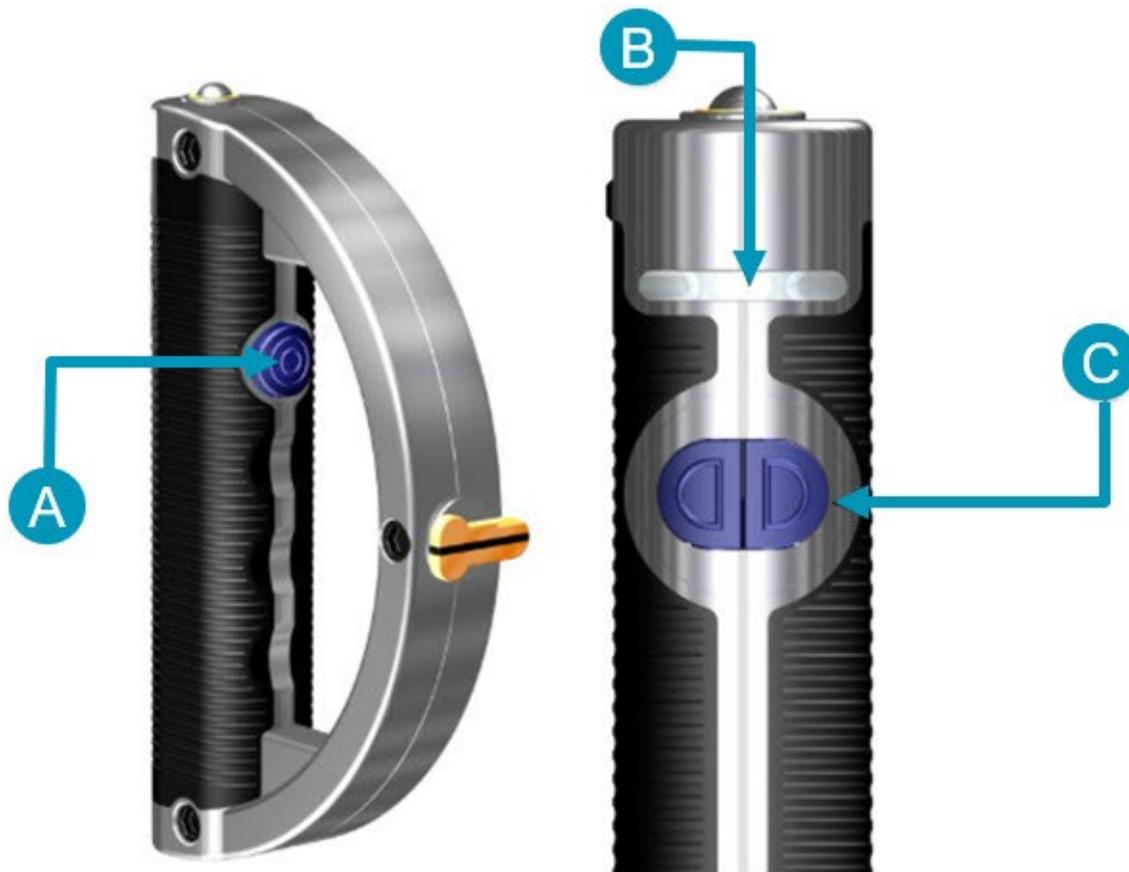
Para detalhes sobre todas as atribuições de botões da Sonda MI, consulte "Atribuições de Botões da Sonda MI".



Você também pode encontrar as funções **Fazer Toque**, **Apagar Toque** e **Finalizar Elemento** no menu **Operação**. Para detalhes, consulte "Menu MoveInspect".

## Trabalho com a Sonda MI

### Atribuições de botões da Sonda MI



*A - botão Acionador*

*B - exibição de LED*

*C - botões de dedão*

### Detalhes da Sonda MI

Botão	Ação	Função
-------	------	--------

Botão Acionador	Pressionar	Aciona uma medição simples, inicia e para a varredura.
Botão do dedão esquerdo	Pressione menos de um segundo	Exclui o último ponto de toque da sonda.
Botão do dedão esquerdo	Pressione mais de um segundo	Sem ação.
Botão do dedão direito	Pressione menos de um segundo	Termina as medições de geometria (por exemplo, ao concluir o último ponto sondado para a medição de um plano).
Botão do dedão direito	Pressione mais de um segundo	Alterna entre os modos Simples e Varredura.
Botão do dedão direito e esquerdo	Pressione em simultâneo	Ativa a unidade quando está no modo Suspensão.
Botão Acionador	Pressione durante seis segundos até o LED intermédio desligar. Em seguida, solte e pressione até o LED intermédio ligar.	Reinicia a unidade.
Botão Acionador	Mantenha pressionado durante seis segundos até o	Desliga a unidade se estiver ligada.

	LED intermédio desligar.	
Botão Acionador	Mantenha pressionado durante dois segundos até o LED intermédio ligar.	Liga a unidade se estiver desligada.

### Exibição de LED da Sonda MI

LED	Cor	Status
Esquerda	Vermelho	A última medição não foi bem-sucedida.
Esquerda	Verde	A última medição foi bem-sucedida.
Esquerda	Vermelho e verde	-
Esquerda	Desl.	A sonda não está pronta para medição.
Médio	Azul	A sonda está ativa e a comunicação de série por Bluetooth está estabelecida.
Médio	Vermelho	A sonda está ativa, mas não há comunicação de série por Bluetooth.
Médio	Azul e vermelho (um está piscando)	A bateria está fraca.

Médio	Desl.	A sonda está desligada ou está no modo Espera.
Right	Branco	O modo Varredura está ativo, mas a varredura não começou.
Right	Vermelho	-
Right	Branco e vermelho	O modo Varredura está ativo e a varredura está em curso.
Right	Desl.	O modo Simples está ativo.

## Medição com a Sonda MI

Para medir com a Sonda MI, siga estes passos:

1. Certifique-se de que tenha a ponta da sonda necessária anexa e a Sonda MI ligada. Para detalhes sobre como determinar o status da Sonda MI, consulte a área "Exibição LED da Sonda MI" do tópico "Trabalho com a Sonda MI".

Quando a janela **AICON MoveInspect Pilot** exibe sua sonda isso significa que o sistema a reconhece.



*Exemplo da janela Aicon MoveInspect Pilot*

O PC-DMIS deteta automaticamente a Sonda MI e o diâmetro da ponta da sonda. Você pode ver a ponta da Sonda MI na barra de ferramentas **Configurações (Visualizar | Barras de ferramentas)** e na janela Exibição de Gráficos.

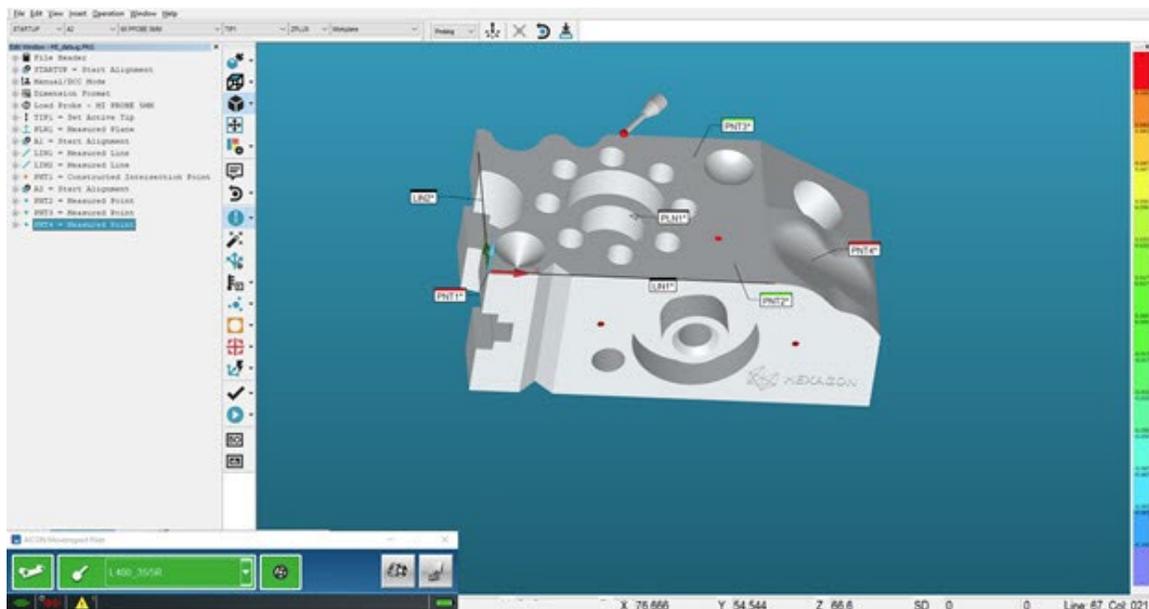
Se o sistema MoveInspect não detectar a máquina em um tempo especificado, o PC-DMIS exibe uma mensagem de erro de tempo limite que diz "Máquina não responde".

Você pode alterar o valor de tempo limite na entrada

`ConnectionTimeoutInSeconds`. Para detalhes, consulte

"ConnectionTimeoutInSeconds" na documentação do Editor de Configurações do PC-DMIS.

2. Posicione a sonda na localização de medição.
3. Faça um toque ou execute uma varredura. Para detalhes sobre como medir com a Sonda MI e as atribuições de botões da sonda, consulte a área "Atribuições de Botões da Sonda MI" do tópico "Trabalho com a Sonda MI".



*Exemplo de uma medição MoveInspect concluída*

## Varredura contínua com a sonda MI

Para usar a varredura contínua com a sonda MI:

1. Antes de começar a medir um elemento (círculo, plano ou varredura), mantenha pressionado o botão do dedo direito na sonda MI por mais de um segundo.

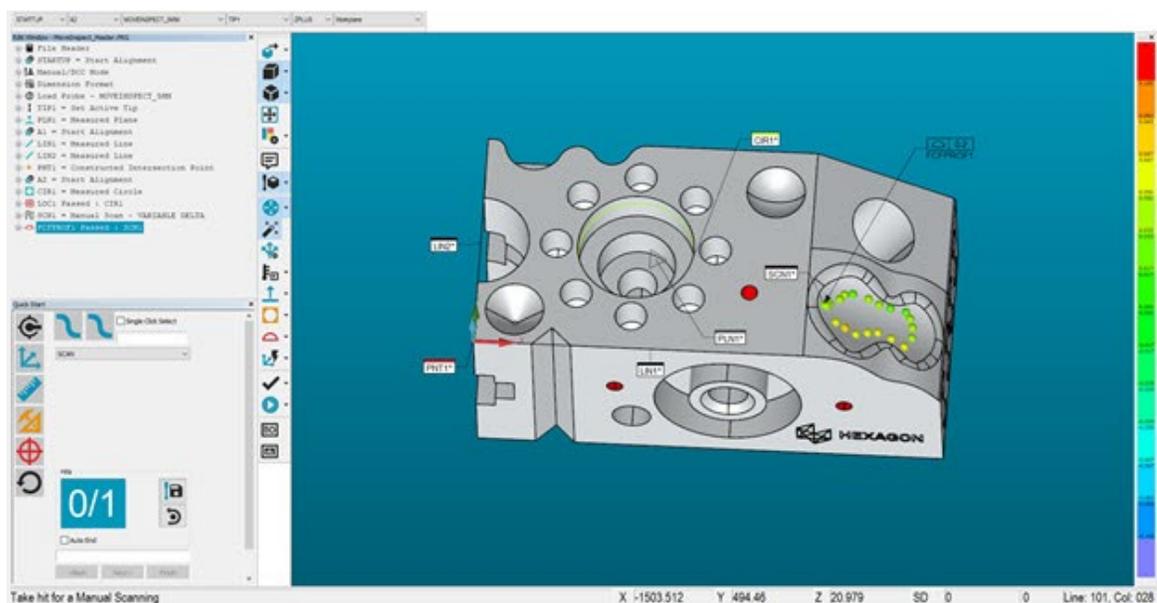
Para informações sobre atribuições de botões da Sonda MI, consulte "Atribuições de Botões da Sonda MI" no tópico "Trabalho com a Sonda MI".

2. Posição da sonda na peça ou elemento.
3. Pressione o botão do Acionador da Sonda MI para começar a varredura. Ao completar a varredura, pressione o botão do Acionador de novo.
4. Pressione o botão do dedão direito para terminar o elemento.
5. Pressione o botão do dedão direito de novo por mais de um segundo para sair do modo de varredura.



Descrição de execução de uma varredura contínua com a Sonda MI:

- No exemplo abaixo, a peça está alinhada com o modelo CAD e os elementos de alinhamento foram medidos.



*Exemplo de uma rotina de medição de varredura contínua da Sonda MI*

- **Localizar valores nominais a partir de CAD** foi ativado na barra de ferramentas **Modo Sonda (Visualizar | Barra de ferramentas | Modo Sonda)** com **Elem usam cores da dimensão** ativado.

Para detalhes sobre a opção **Localizar valores nominais a partir de CAD**, consulte "Barra de ferramentas do modo Sonda" na documentação do PC-DMIS Core.

Para detalhes sobre a opção **Elem. usam cores da dimensão**, consulte "Elem. usam cores da dimensão" na documentação do PC-DMIS Core.

- Foi selecionada uma varredura por contato na janela QuickStart.
- A varredura contínua foi ativada na Sonda MI e foi medida uma varredura manual. Os pontos medidos são baseados em cores em seus desvios do modelo CAD.

---

## Criação de alinhamentos

Os alinhamentos são essenciais à definição da origem das coordenadas e dos eixos X, Y, Z. Esse capítulo discute os alinhamentos comumente usados em um dispositivo portátil. Para obter informações sobre outros métodos de alinhamento, consulte o capítulo "Criação e uso de alinhamentos" da documentação do PC-DMIS Core.

- Alinhamentos de Quick Start
- Alinhamento de 6 pontos
- Alinhamento do melhor ajuste do Ponto Nominal
- Execução de uma operação de salto por cima
- Uso de Alinhamentos em Pacote

### Alinhamentos de Quick Start

Você pode criar vários alinhamentos com a interface Quick Start para seu dispositivo portátil. Os exemplos de alinhamento básico fornecidos aqui estão diretamente relacionados aos refletores Leica e as Sondas-T, mas os princípios são os mesmos para todos os dispositivos portáteis.

#### Exemplo de Alinhamento Plano-Linha-Ponto com CAD e Refletores

1. Importação de um modelo CAD. Consulte "Importação de dados nominais".
2. Na interface **Quick Start**, selecione **Alinhamentos | Plano/Linha/Ponto**.



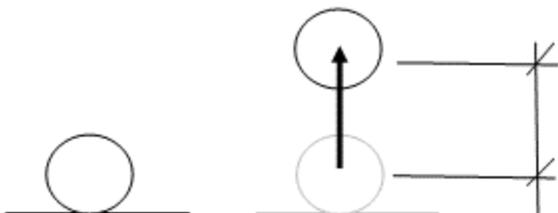
*Quick Start mostrando o Alinhamento Plano-Linha-Ponto*

3. Siga as instruções fornecidas pela interface Quick Start para medir os elementos de alinhamento.



Enquanto ainda não estiver feito o alinhamento à sua peça, use o Método de toques deslocados para fazer medições. Para mais informações sobre "toques deslocados", veja o tópico "Guia Opções" no capítulo "Interface Leica".

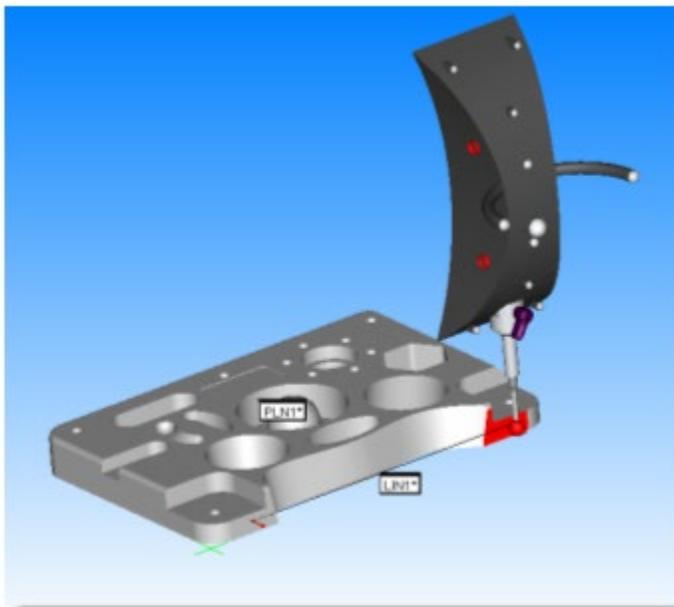
Fazer toque (Ctrl + H) armazena internamente a medição estacionária atual. Após você mover a sonda o equivalente à distância do vetor, o PC-DMIS calcula o vetor IJK entre o primeiro e o segundo ponto e compensa o deslocamento do ponto resultante de maneira apropriada.



*Distância do Vetor descrita para o movimento do refletor*

## Exemplo de Alinhamento Plano-Linha-Linha com CAD e Sonda T

1. Importação de um modelo CAD. Para mais informações, consulte "Importação de dados do CAD ou da rotina de medição" no capítulo "Uso de opções de arquivo avançadas" da documentação do PC-DMIS Core.
2. Na barra de ferramentas **Modos gráficos**, ative **Modo Programa** (  ).
3. Na ,es,a barra de ferramentas, selecione o modo para seus dados do CAD:
  -  **Modo Curva** - Usado para o CAD com curva e dados de ponto.
  -  **Modo Superfície** - Usado para CAD com dados de superfície.
4. Selecione **Alinhamentos | Plano/Linha/Linha** a partir da interface **Quick Start**.
5. Siga as instruções fornecidas pela interface Quick Start para medir os elementos de alinhamento no modo Programação.



*Medição de Elementos de Alinhamento com uma Sonda T*

6. Quando o software completar rotina de medição, pressione Ctrl + Q ou selecione o item de menu **Arquivo | Executar** para executar a rotina.



Enquanto ainda não estiver feito o alinhamento à sua peça, use o Método de toques deslocados para fazer medições. Para mais informações sobre "toques deslocados", veja o tópico "Guia Opções" no capítulo "Interface Leica".

## Criação de alinhamentos off-line

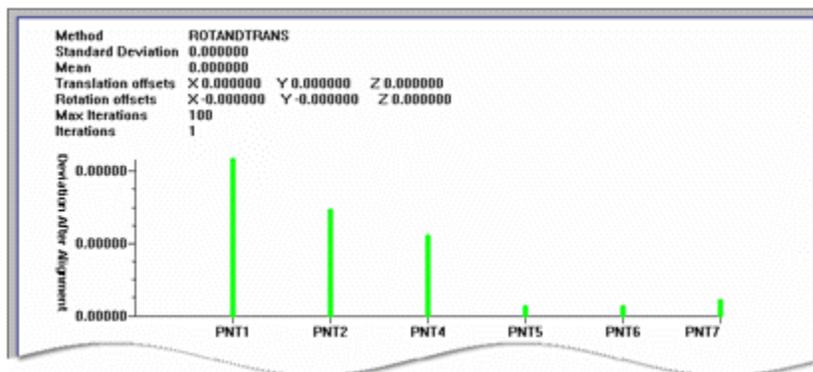
Também é possível criar um alinhamento off-line usando elementos que foram medidos anteriormente. Para fazer isso, selecione os elementos na janela Edição em vez de medi-los usando a interface Quick Start.

## Alinhamento de 6 pontos

O alinhamento de 6 pontos permite executar um alinhamento iterativo de melhor ajuste 3D. Os próximos passos esboçam um procedimento típico que seria usado para estabelecer um Alinhamento de 6 pontos:

1. Medir três pontos na superfície superior para nivelar ao eixo Z
2. Meça dois pontos na superfície frontal para rodar para o eixo X.
3. Finalmente, meça um ponto para definir a origem do eixo Y.
4. Clique em Concluir. Isto estabelece a origem correta para o alinhamento.

O PC-DMIS insere o alinhamento Melhor ajuste 3D. Após a execução, o PC-DMIS exhibe uma análise gráfica do alinhamento Melhor ajuste 3D na janela Relatório.



*Uma amostra da análise gráfica do alinhamento Melhor ajuste*

Essa análise gráfica do alinhamento Melhor ajuste tridimensional exhibe estas informações na janela de relatório:

**Cabeçalho:** Contém vários valores no alinhamento Melhor Ajuste: Método, Desvio Padrão, Meio, Compensação de tradução, Compensação de rotação, Interações máximas, Interações.

**Eixo vertical:** Mostra a quantidade de desvio após o alinhamento.

**Eixo horizontal:** Exibe as IDs dos pontos utilizados no alinhamento.

## Alinhamento do melhor ajuste do ponto nominal

Para criar um alinhamento de melhor ajuste do ponto nominal (ponto n):

1. Crie ou importe dados de ponto nominal. Para mais informações, consulte "Importação de dados nominais".



Se você usar dados nominais para deslocamentos e suportes do refletor Leica, garanta que o comando de compensação da sonda na janela Edição está configurado para desligado. O comando de compensação da sonda precisa estar acima dos pontos em uma rotina de medição.

2. Execute a rotina de medição. Para o executar, pressione Ctrl + Q ou selecione o item de menu **Arquivo | Executar**.

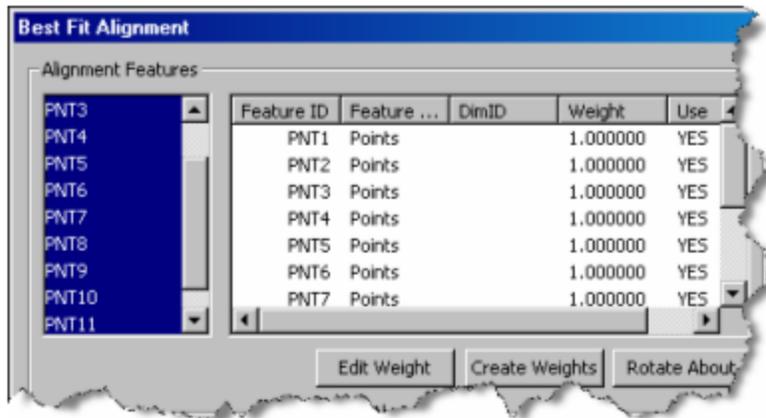
A caixa de diálogo **Execução** aparece e orienta você nas medições restantes. Você pode pular pontos se necessário. Quando o PC-DMIS completa todas as medições, a caixa de diálogo fecha. Para mais informações sobre essa caixa de diálogo, consulte o tópico "Uso da caixa de diálogo Execução" no capítulo "Uso das opções de arquivo avançadas" na documentação do PC-DMIS Core..

3. Insira um alinhamento de melhor ajuste. Para o fazer, selecione **Alinhamentos | Alinhamento livre** na interface **Quick Start** ou selecione o item de menu **Inserir | Alinhamento | Novo**. A caixa de diálogo **Utilitários de alinhamento** é aberta.



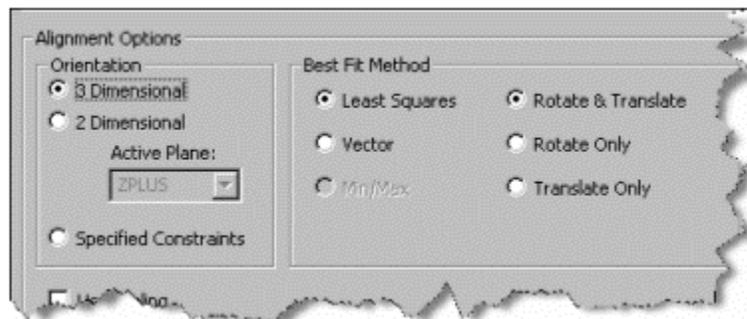
A caixa de diálogo **Utilitários de alinhamento** fornece a maneira mais flexível de criar alinhamentos, mas exige alguma experiência

4. Clique em **Melhor ajuste**.
5. Selecione todos os elementos que devem ser usados no alinhamento de melhor ajuste.



Caixa de diálogo de alinhamento de melhor ajuste - seleção de recursos

6. Excluir nominais para eixos de elementos de entrada selecionados para os quais os valores teóricos não são conhecidos. Para o fazer, selecione "NÃO" sob a coluna de eixo que deve ser excluída. Isso é útil quando você conhece os valores teóricos para um ou dois dos eixos, em vez de para todos os três.
7. Garanta que as opções corretas estejam definidas. Neste exemplo, o PC-DMIS cria um alinhamento 3D de quadrado mínimo. Por padrão, a opção de orientação **Tridimensional** é selecionada para rastreadores.



Caixa de diálogo Alinhamento de melhor ajuste - opções de alinhamento

8. Clique em **OK** para calcular o alinhamento de melhor ajuste e inserir o comando na rotina de medição. Os resultados gerais da transformação aparecem no relatório do PC-DMIS padrão. O relatório usa o controle activeX de BFAnalysis aperfeiçoado mais um novo rótulo. Esse novo controle adiciona uma grade de resultados de cada entrada antes e depois do alinhamento, bem como os eixos que foram usados nos cálculos.

Uma vez que o comando de alinhamento vem depois dos elementos medidos na rotina de medição, os pontos medidos ainda são apresentados no sistema de coordenadas anterior. Para obter os desvios de ponto contribuintes no sistema de coordenadas ativo

recentemente criado, insira as dimensões do Local na rotina de medição após o comando de alinhamento.

## Execução de uma operação de salto por cima

O alinhamento Salto por cima permite mover o CMM portátil para medir peças fora da extensão do local atual do braço. Tenha em mente as limitações de exatidão da máquina antes de usar esse método.

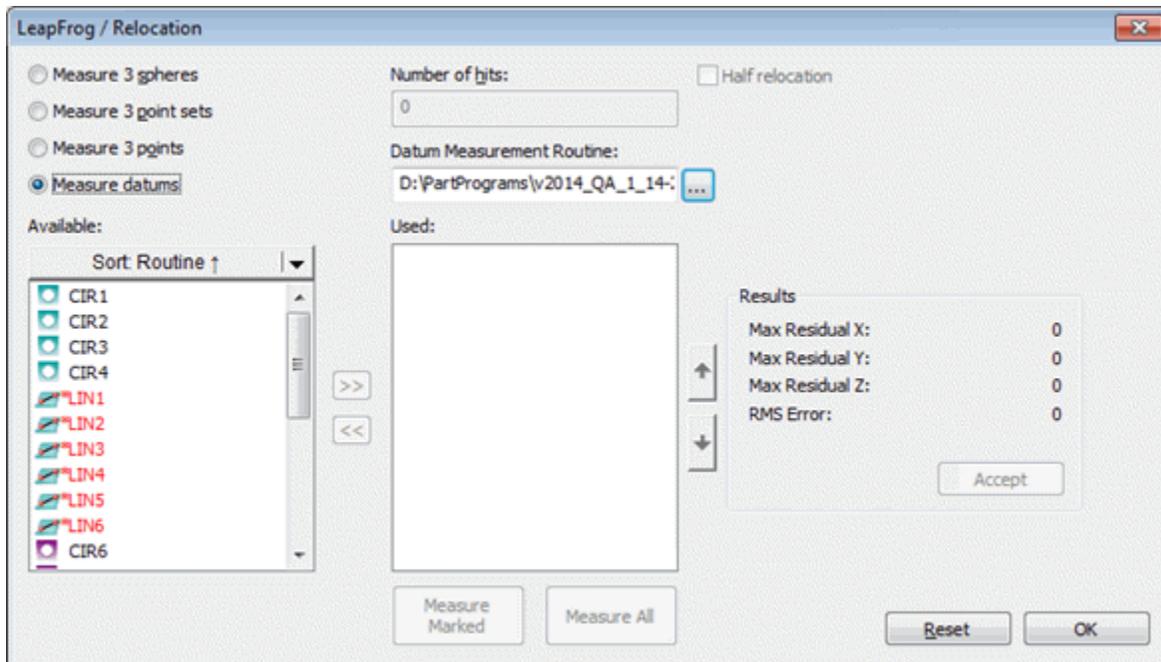
A base de Saltar por cima é medir uma série de elementos e, em seguida, após mover a máquina, medir novamente os mesmos elementos na mesma ordem. Isso cria uma transformação e faz com que a máquina se comporte como se tivesse o mesmo sistema de coordenadas de antes da movimentação.

A transformação é independente de todas as rotinas de medição e afeta a forma como a CMM relata ao PC-DMIS. Para remover uma transformação Saltar por cima usada anteriormente, redefina a Saltar por cima usando o botão **Redefinir** na caixa de diálogo.



Saltar por cima está disponível em algumas máquinas portáteis. Isso inclui Romer, Faro e Garda. A licença LMS ou portlock também precisa ser programada para suportar a sua máquina portátil.

A opção de menu **Inserir | Alinhamento | Saltar por cima** exibe a caixa de diálogo **Saltar por cima/Relocação**.



Caixa de diálogo Saltar por cima / Relocação



As informações de transformação Saltar por cima são armazenadas com a rotina de medição que utilizou a operação Saltar por cima.

Um comando de Saltar por cima entra na janela Edição quando você clica o botão **Aceitar**. A linha de comandos da janela Edição é:

`SALTAR POR CIMA/ALT1, NUM, ALT2`

**TOG1:** Este primeiro parâmetro do comando Saltar por cima é um campo de alternância relacionado aos três tipos disponíveis na área **Medida 3** da caixa de diálogo. Esses tipos incluem:

1. ESFERAS (opção **Medir 3 esferas**)
2. Conjuntos de pontos (opção **Medir 3 conjuntos de pontos**)
3. PONTOS (opção **Medir 3 pontos**)
4. DADOS (opção **Medir dados**)

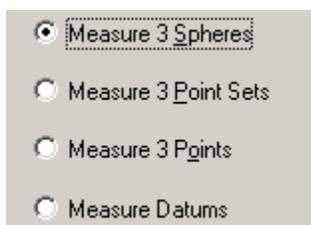
Existe também um valor DESL para esse parâmetro, nesse caso, os outros dois parâmetros não são exibidos. O valor DESL desativa a conversão de Saltar por cima.

**NÚM:** Esse segundo parâmetro do comando Saltar por cima é o número de toques que você deseja fazer. Ele corresponde à caixa **Toques** da caixa de diálogo **Saltar por cima / Relocação**.

**TOG2:** Esse último parâmetro do comando Saltar por cima é um campo de alternância que você pode usar para alternar entre Saltar por cima COMPLETA ou PARCIAL. O parâmetro corresponde à opção **Meia relocação** na caixa de diálogo.

Quando esse comando for executado, você receberá uma mensagem para fazer os toques. Após todos os toques serem feitos, uma conversão de Saltar por cima entra em efeito.

## Opções de medida



As opções de medição permitem que você selecione qual método o PC-DMIS usará para executar a comparação de translação.

- A opção **Medir 3 esferas** informa ao PC-DMIS que deve usar esferas como elementos para comparação da translação. Esse método usa o centro de cada esfera medida.
- A opção **Medir 3 conjuntos de pontos** informa ao PC-DMIS que deve usar o centroide de um conjunto de pontos. Recomenda-se usar a parte inferior de um cone invertido com uma sonda rígida. Esse método é um pouco mais preciso do que o método de esferas, além de ser muito mais rápido para o operador.
- A opção **Medir 3 pontos** informa ao PC-DMIS que use somente três pontos. Este é o método menos preciso dos três.
- A opção **Medir dados** informa ao PC-DMIS para usar elementos de dados existentes a partir da rotina de medição de sua escolha. Porque os elementos de dados já foram entendidos como medidos na rotina de medição existente, é necessário medi-los somente após realocar a máquina.

## Número de toques



A caixa **Número de Toques** permite especificar o número de toques que você deseja usar ao medir esferas ou conjuntos de ponto; é possível selecionar esses tipos de elementos a partir das opções **Medir 3 Esferas** e **Medir 3 Conjuntos de Ponto**. Consulte o tópico "Medir Opções".

## Meia realocação



A caixa de seleção **Meia realocação** permite determinar se o PC-DMIS realizará ou não uma operação de REALOCAÇÃO COMPLETA (se não estiver selecionada) ou uma opção REALOCAÇÃO PARCIAL (se estiver selecionada).

A realocação refere-se ao movimento da máquina de medição portátil para uma nova localização.

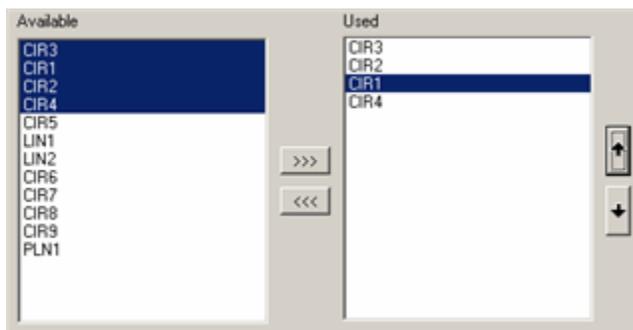
- Realizar uma realocação completa (desmarcando essa caixa de seleção) significa que será necessário realizar uma medição de algo antes de deslocar a máquina portátil e então medir novamente alguns ou todos os itens depois de movimentar a máquina. A nova medição permite ao PC-DMIS determinar a nova localização da máquina.
- Uma realocação parcial (marcando esta caixa de seleção) significa que é necessário o deslocamento da máquina portátil em primeiro lugar, e depois a medição dos recursos de dados.

## Dados da rotina de medição

Esta área permite que você especifique o arquivo da rotina de medição a ser usado como o arquivo dos dados da rotina de medição. Essa caixa é ativada ao clicar no botão de opção **Medir elementos de dado**. Você pode digitar o caminho completo para o arquivo da rotina de medição (.PRG) ou pode usar o botão **Navegar** para navegar pela estrutura de seu diretório e selecionar um dessa forma.

Depois de selecionar um arquivo, os elementos disponíveis para utilização na operação Leapfrog são exibidos na lista **Disponíveis**.

## Listas Disponíveis e Utilizados



*Listas Disponíveis e Utilizados*

As listas **Disponíveis** e **Utilizados** exibem, respectivamente, elementos de dado disponíveis para utilização ou elementos de dado que você optou por utilizar na operação Leapfrog.

### Lista Disponíveis

Ao selecionar uma rotina de medição para ser utilizada na área **Dados da rotina de medição**, os elementos disponíveis desse arquivo de rotina de medição são exibidos na lista **Disponíveis**. É possível, então, atribuir elementos à operação Saltar por cima atual selecionando-os e clicando no botão **>>>**.

### Lista utilizados

Os elementos atribuídos exibidos na lista **Utilizados** são medidos ao clicar nos botões **Medir marcados** ou **Medir todos** na ordem em que são exibidos na lista **Utilizados**. É possível removê-los da lista **Utilizados** clicando no botão **<<<**. É possível alterar a ordem de execução de um elemento selecionando um elemento e clicando nos botões de seta para cima ou para baixo.

## Medida marcada



O botão **Medida marcada** somente irá funcionar se você escolher primeiro a opção **Medidas de dados** na área **Medida de Opções**. Clicar nesse botão irá causar o início da operação Leapfrog, que usará apenas os elementos selecionados na lista **Usado**.

## Medir tudo



O botão **Medir tudo** abre a caixa de diálogo **Execução**.

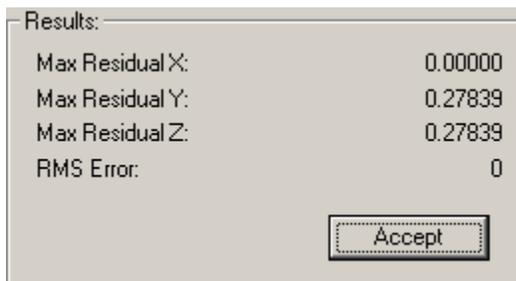
- Se estiver usando **Medir 3 esferas**, **Medir 3 conjuntos de ponto** ou **Medir 3 pontos**, essa caixa de diálogo primeiramente solicita que você meça os três elementos antes de pedir que você mova a CMM. Após mover a máquina, ela pede novamente que você meça os mesmos elementos, na mesma ordem.
- Se estiver utilizando **Medição dos dados**, a caixa de diálogo **Execução** aparece pedindo que meça todos os elementos dos dados uma vez que CMM tenha sido movimentado, não antes disso.

A caixa de resultados mostra a distância tridimensional entre os elementos medidos antes e após o movimento da CMM. Se achar que os resultados não são satisfatórios, você pode medir novamente o último conjunto de elementos clicando no botão **Medir novamente**.



Se o processo de repetição da medição for insatisfatório, redefina Saltar por cima e inicie novamente. Este é um problema com todos os sistemas tipo Saltar por cima e deve sempre ser lembrado.

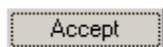
## Área de resultados



### Área de resultados

A área **Resultados** mostra os desvios entre a primeira posição da máquina e suas posições seguintes ao exibir a distância tridimensional entre os elementos medidos antes e após o movimento da CMM.

## Aceitar



Uma vez preenchida a caixa de diálogo **Saltar por cima / Relocação**, é necessário clicar no botão **Aceitar** na área **Resultados** antes de utilizar a transformação saltar por cima. Clicar em **Aceitar** adiciona o comando [SALTAR POR CIMA](#) à rotina de medição. Se você não clicar no botão **Aceitar**, mas clicar no X no canto superior direito ou clicar em **OK** primeiro, a conversão de saltar por cima construída é perdida.

## Reajuste



O botão **Redefinir** remove quaisquer translações ao adicionar um comando [SALTARPORCIMA/INATIVO](#) na janela Edição.

## SIM



Clique em **OK** para fechar a caixa de diálogo **Saltar por cima / Relocação**. Se você clicar nesse botão antes de clicar no botão **Aceitar**, a caixa de diálogo fecha sem inserir o comando [SALTAR POR CIMA](#).

## Uso de Alinhamentos em Pacote

Você pode usar alinhamentos de pacote para medições grandes ou complexas para criar várias estações em uma rede comum. O PC-DMIS fá-lo movendo o mesmo sensor para diferentes posições em torno do objeto. À medida que você toma as medições a partir de diferentes posições da estação em torno do objeto, o software agrupa as informações medidas em uma rede. Quando todas as estações pertencem a uma rede, todos os dados medidos fazem parte do mesmo sistema de coordenadas.



Você tem que ter a opção Alinhamentos de pacote ativada em sua licença do PC-DMIS para acessar essa funcionalidade.

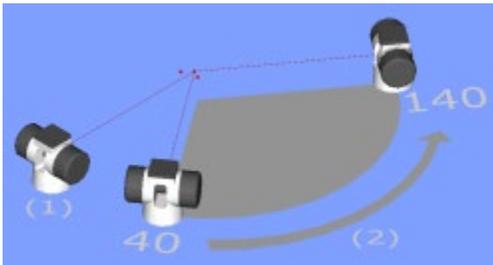


O PC-DMIS não suporta os comandos Saltar por cima e Alinhamento de pacote na mesma rotina de medição.

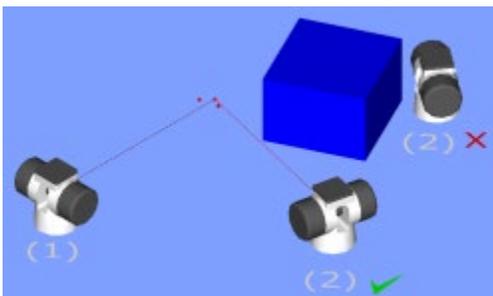
Antes de você tomar quaisquer medições, você tem de decidir usar mais de uma estação com bastante antecedência. Ao planejar a localização de uma estação, considere os seguintes pontos:

### Rastreadores de Planejamento de Estação e Estações Totais

1. Os pontos usados para computar uma rede deverão ter ângulos de interseção razoáveis ( $40^{\circ}$ - $140^{\circ}$ ). No exemplo, você deve localizar a estação (2) entre os ângulos  $40^{\circ}$  e  $140^{\circ}$  em relação a linha representativa entre a estação (1) e os pontos comuns medidos.



2. Os pontos usados para computar uma rede têm que estar visíveis para mais de uma estação (posição). No exemplo, a estação (2) indicada com a marca de seleção verde funciona, enquanto a estação (2) com um X vermelho não funciona pois o campo de visão para os elementos comuns está bloqueado.



3. Os pontos do objeto e os pontos comuns usados para os cálculos de rede deverão permanecer estáveis durante todo o processo de medição.
4. Evite localizações de estação que não variam de forma significativa quanto a posição de outras localizações de estação.

O alinhamento de pacote é uma otimização de mínimos quadrados. Ele pega os "pacotes" de apontamentos de instrumentos (medições de cada um dos pontos incluídos no alinhamento) e realiza sucessivos "ajustes" com os parâmetros da rede até que haja o melhor ajuste entre o modelo matemático da rede e as medições reais.

Um sistema pode conter um ou vários rastreadores que você mode para diferentes estações. Uma estação é definida como um local onde você posiciona um rastreador.

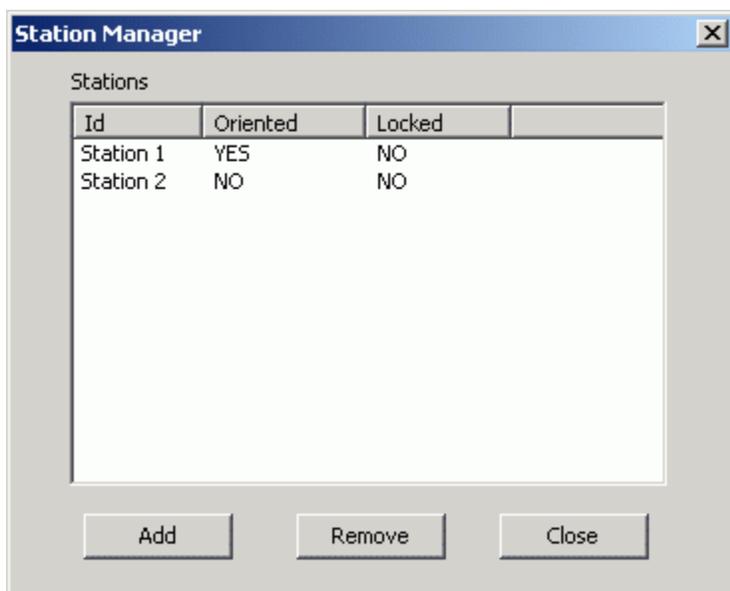
## Criação de alinhamentos de pacote

Selecione a opção de menu **Inserir | Alinhamento | Pacote** para começar a criar um Alinhamento de Pacote. Os tópicos a seguir abordam o processo de criação de Alinhamentos de Pacote e o movimento de estações no Alinhamento de Pacotes:

- Adicionar e remover Estações
- Definição de opções de ajuste
- Configuração de Alinhamento de Pacote
- Resultados de Alinhamento de Pacote
- Texto do comando Alinhamento de Pacote
- Movendo entre estações de alinhamento de pacote

## Adicionar e remover Estações

Para abrir a caixa de diálogo **Gerenciamento da estação**, na caixa de diálogo **Alinhamento de pacote**, clique em **Gerenciamento da estação**. Também é possível selecionar o item de menu **Rastreador | Gerenciamento de estação** ou clicar no nome da estação ativa na Barra de status do rastreador.



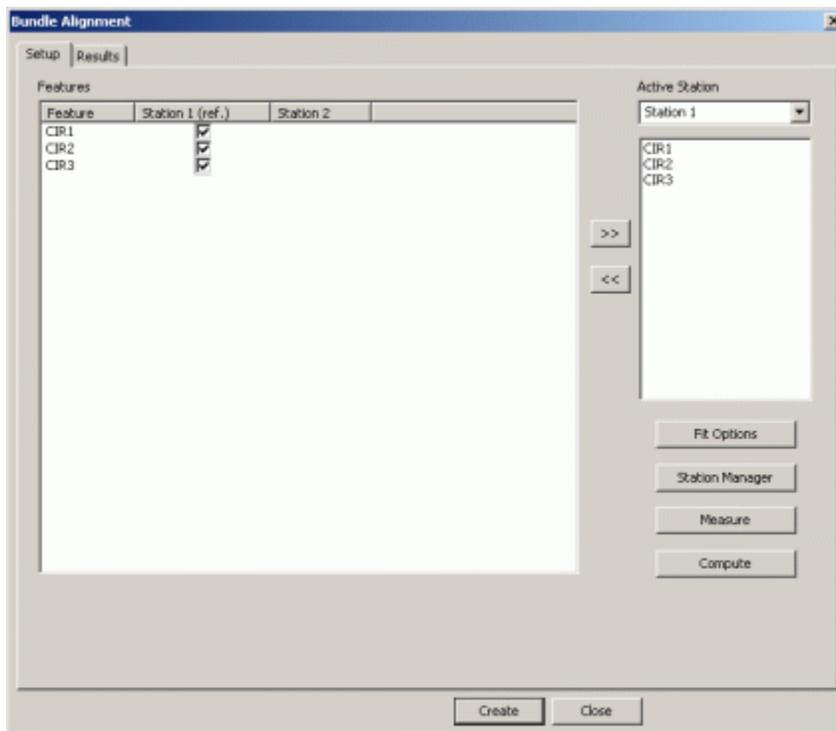
Caixa de diálogo Gerenciador de Estações

- **Adicionar** – Adiciona uma nova estação na lista **Estações** na rotina de medição.
- **Remover** – Remove uma estação selecionada da lista **Estações** e da rotina de medição.
- **Orientada** - Um valor de **SIM** na coluna **Orientada** significa que o local e a orientação da estação foi computado.
- **Bloqueada** - Um valor de **SIM** na coluna **Bloqueada** significa que não é permitida nenhuma medição adicional na estação. Uma estação se torna bloqueada quando o Rastreador é movido da sua posição.



O asterisco ao lado do nome da estação indica que ela é a estação ativa. O PC-DMIS permite até 99 estações em um cálculo de alinhamento de pacote.

## Configuração de Alinhamento de Pacote



Caixa de diálogo Alinhamento de Pacote - guia Configuração

Configurar o Alinhamento de Pacote acarreta a associação de "Elemento Alinhamento de Pacote" que serão medidos por diversas estações de Rastreador Leica. Para fazer isso:

1. Selecione as caixas de seleção próximas aos "Elementos de alinhamento de pacote" que deseja incluir no Alinhamento de pacote. Os "Elementos de alinhamento de pacote" selecionados serão incluídos no cálculo do pacote. Se essa for a *primeira* estação (referência), você pode selecionar todos os elementos que irá medir na Etapa 3. Os "Elementos de alinhamento de pacote" são adicionados somente à lista de elementos **Estação ativa** a ser medida quando você clica em **Medir**.



Ao clicar no nome da estação na parte superior da coluna, é possível marcar ou desmarcar todos os elementos sob essa coluna.

2. Selecione a estação próxima a ser usada a partir da caixa de listagem suspensa **Estação ativa**. Os "Elementos Alinhamento de Pacote" podem ser medidos por algumas ou por todas as estações.



As estações que estiverem bloqueadas não podem ser selecionadas como estação ativa.

3. Para definir os elementos que serão medidos pela **Estação ativa** ao clicar em **Medir**, selecione-os na lista **Elementos** e clique no botão Mover para a direita . Isso adiciona-os à lista da **Estação ativa**. Para remover elementos da lista da **Estação ativa**, selecione-o e clique no botão Mover para a esquerda .
4. Clique em **Medir** para começar a medir os elementos selecionados na **Estação ativa**. O Alinhamento de Pacote é computado após a conclusão da última medição.
5. Revise os "Resultados de Alinhamento de Pacote" através da guia **Resultados**.
6. Para recalcular o Alinhamento de pacote, clique em **Calcular**. Isso é necessário somente quando você não gosta dos "Resultados de alinhamento de pacote" e deseja modificar certos parâmetros, tais como quais elementos incluir (caixas de seleção na caixa de listagem de várias colunas **Elementos**) ou alterar as configurações das Opções de ajuste (como uma rede equilibrada). Isso fará o cálculo novamente com base nos parâmetros alterados, sem refazer a medição.

## Resultados de Alinhamento de Pacote

**Bundle Alignment**

Setup Results

Stations

Id	X	Y	Z	Rx	Ry
Station 1	0	0	0	0	0

Features

Id	Source	RMS	Apex Angle	Pointing error
CIR1	Station 1			
CIR2	Station 1			
CIR3	Station 1			

Warnings

Solution Status:

RMS Error:

Variance:

Create Close

Caixa de diálogo Alinhamento de Pacote - guia Resultados

Depois de medir e computar o alinhamento de Pacote configurado, é possível verificar os resultados na guia **Resultado**. Se estiver satisfeito com os resultados, clique em **Criar** para inserir o alinhamento na rotina de medição. O alinhamento é executado conforme definido durante a execução normal da rotina de medição.

### Interpretação dos resultados do Alinhamento de Pacote:

#### Estações

- **ID** - Nome da estação do Rastreador Leica
- **XYZ** - Mostra a posição convertida da estação a respeito da estação de origem.
- **Rx Ry Rz** - Mostra as rotações em volta dos eixos x, y e z da estação de origem.

#### Elementos

- **ID** - Nome do elemento Rotina de medição.
- **Origem** - Nome da estação a partir da qual o "Elemento Alinhamento de pacote" foi originalmente medido.
- **RMS** - Esse é o erro Root Mean Square (erro médio) de determinado "Elemento Alinhamento de pacote".

- **Ângulo de ápice** - Fornece o maior ângulo entre duas observações de um "Elemento Alinhamento de pacote" medido. Se um "Elemento Alinhamento de pacote" for medido a partir de mais de dois rastreadores, o ângulo mais próximo de 90 graus é dado como o ângulo de ápice.
- **Erro de apontamento** - Essa é uma medição do erro angular para um determinado "Elemento Alinhamento de pacote".
- **XYZ** - Exibe o local XYZ do "Elemento Alinhamento de pacote".
- **Dev XYZ** - Esses valores fornecem o desvio da medição feita de cada estação individual para o respectivo valor melhor ajustado.
- **Dev 3D** - Esse valor fornece a magnitude do desvio XYZ.

**Status da solução** - É **OK** ou **FALHOU**, indicando se o algoritmo foi capaz de resolver o alinhamento de pacote.

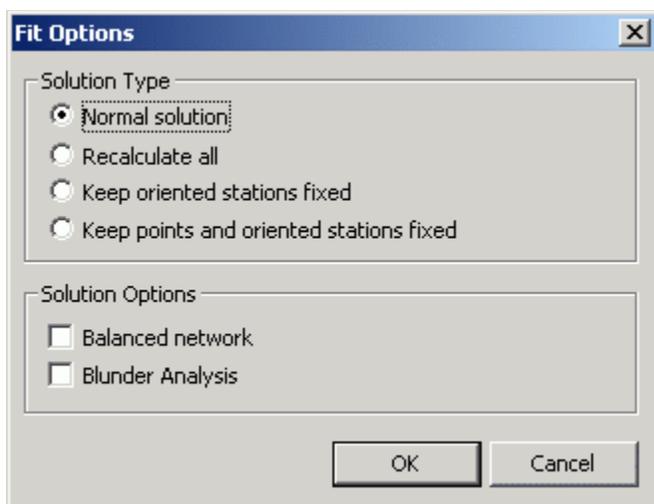
**Erro RMS** - O total de erros RMS de TODOS os "Elementos Alinhamento de pacote".

**Variação** - A variação de TODOS os "Elementos Alinhamento de pacote" juntos.

**Avisos** - São emitidas mensagens específicas para ajudar a ajustar a Solução de alinhamento de pacote.

## Configuração de opções de ajuste

Clique em **Opções de ajuste** na caixa de diálogo **Alinhamento de pacote** para abrir a caixa de diálogo **Opções de ajuste**.



*Caixa de diálogo Opções de ajuste*

Normalmente, as opções padrão (mostradas acima) são utilizadas. Selecione entre as opções a seguir para determinar como calcular a solução de Alinhamento de pacote:

- **Solução Normal:** esta opção computa a orientação de cada estação e de cada "Elemento Alinhamento de Pacote" baseado na orientação atual das estações e "Elementos Alinhamento de Pacote" comuns.
- **Recalcular tudo:** esta opção recalcula a orientação dos "Elementos Alinhamento de Pacote" e estações. Também ignora a orientação atual das estações e "Elementos Alinhamento de Pacote" comuns.
- **Manter fixas as estações orientadas:** Estações orientadas anteriormente permanecerão inalteradas e somente a última estação é recalculada. Os "Elementos Alinhamento de Pacote" serão computados novamente.
- **Manter fixos os pontos e as estações orientadas:** Tanto as estações medidas anteriormente quanto os "Elementos Alinhamento de Pacote" comuns permanecem fixos.
- **Rede balanceada:** essa caixa de seleção balanceia o sistema, de maneira que uma única estação não esteja restringida como sendo a origem.
- **Análise de Erro:** essa caixa de seleção faz com que o programa de pacote exiba os resultados da orientação conforme computados pelas computações de aproximação, antes que seja efetuado qualquer ajuste. Esse é o melhor momento para detectar erros, porque erros distorcem os parâmetros (parâmetros de coordenadas e de estação). Quanto antes esses erros forem detectados, tanto melhor será a sua identificação.

## Texto do comando Alinhamento de Pacote

```
BUNDLE ALIGN/ID = 1, SHOW DETAIL = TOG1
FIT OPTIONS/TYPE = TOG2, BALANCED = TOG3, BLUNDER ANALYSIS = TOG4
MEASURE FEATURES/PNT1, PNT2, PNT3,
BUNDLED FEATURES/
STATION = 1, PNT1, PNT2, PNT3, PNT4,
STATION = 2, PNT1, PNT2, PNT3, ,
STATION = 3, PNT1, PNT2, PNT4, ,
ESTAÇÃO =
```

- **ID:** Esse campo fornece o número da estação ativa. Essa é a estação a partir da qual os "Elementos de Alinhamento de Pacote" serão medidos.
- **TOG1 (MOSTRAR DETALHES = SIM/NÃO):** Quando esse valor é definido como **SIM**, uma listagem detalhada do Alinhamento de pacote é exibida na janela Edição. Por padrão, esse valor é definido como **NÃO**, que não exibe as OPÇÕES DE AJUSTE.
- **TOG2 (OPÇÕES DE AJUSTE/TIPO = tipo):** Escolha um de quatro opções de ajuste disponíveis: **NORMAL, PONTOS E ESTAÇÕES FIXADAS,**

**RECALCULAR TUDO** e **ESTAÇÕES FIXADAS**. Ver "Configurando opções de ajuste".

- **TOG3** (BALANCED = **OFF/ON**): Quando esse valor for definido como **LIG**, uma solução de rede balanceada será utilizada. Por padrão, esse valor é definido como **OFF**. Ver "Configurando opções de ajuste".
- **TOG4** (BLUNDER ANALYSIS = **OFF/ON**): Quando esse valor for definido como **LIG**, a Análise de erros será utilizada. Por padrão, esse valor é definido como **OFF**. Ver "Configurando opções de ajuste".
- **MEDIR ELEMENTOS**: Lista os "Elementos de alinhamento de pacote" que serão medidos para o número de estações ativas.
- **ELEMENTOS DE PACOTE**: Lista as estações e os "Elementos de alinhamento de pacote" incluídos nos cálculos de Alinhamento de pacote.

## Movendo entre estações de alinhamento de pacote

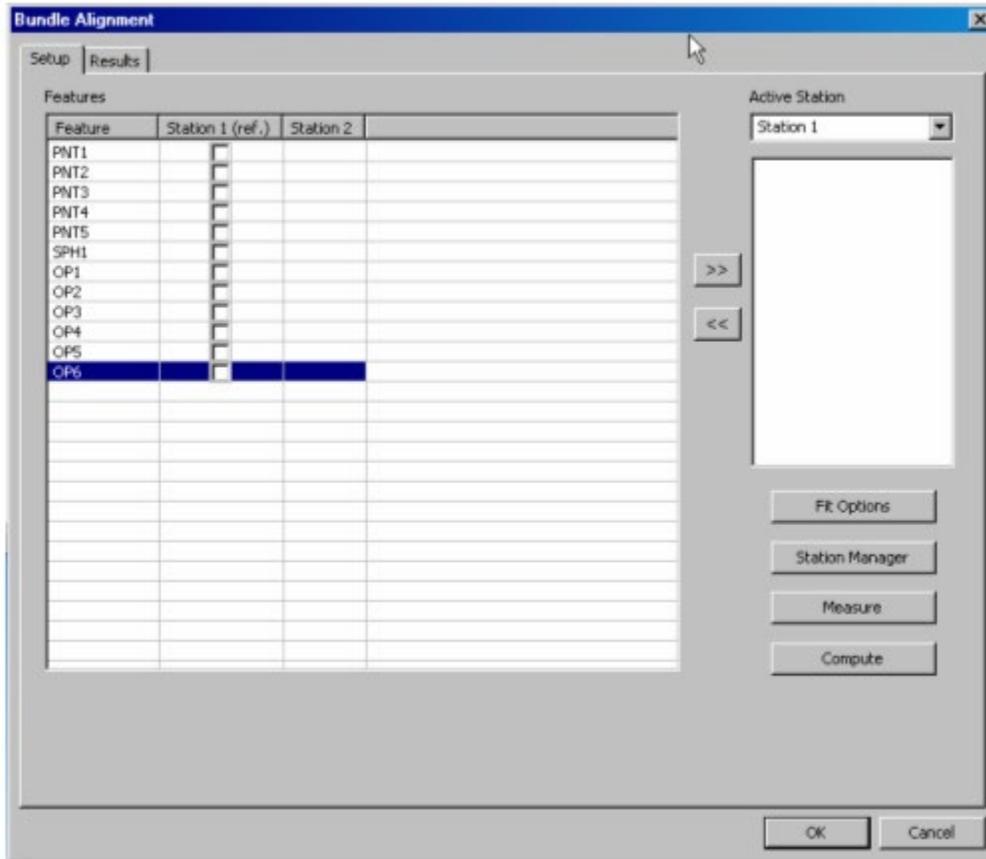
Para mover para uma nova estação de Alinhamento de pacote:

1. Meça todos os elementos que podem ser medidos a partir da primeira posição do rastreador.
2. Crie a nova estação numa destas formas:
  - Selecione o item de menu **Rastreador | Gerenciamento de Estação**.
  - Clique no nome da estação da Barra de status do rastreador.
3. Clique em **Adicionar** para adicionar uma nova estação à lista **Estações** e então clique em **Fechar**.



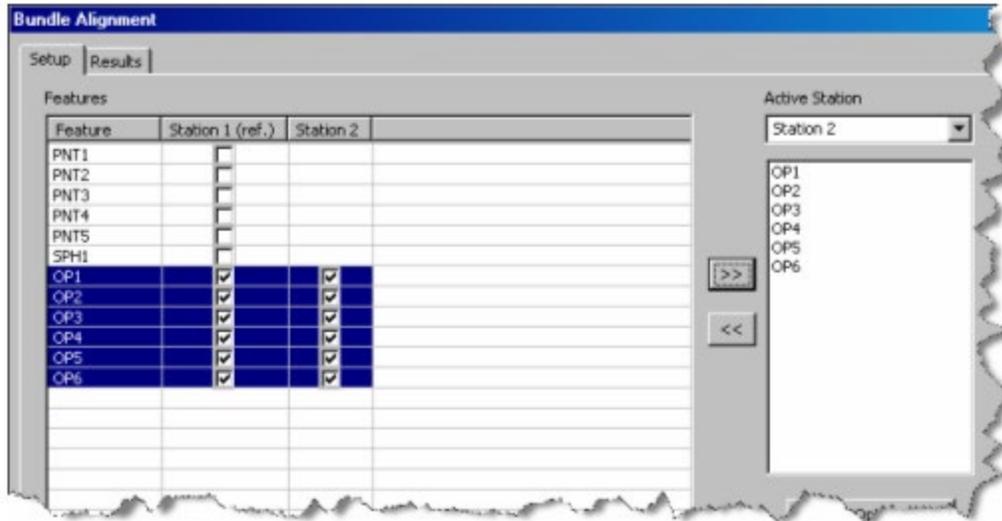
Certifique-se de que, se estiver usando pontos, a compensação da sonda está desligada antes de você inserir um comando de alinhamento de pacote.

4. Selecione o item de menu **Inserir | Alinhamento | Pacote** para inserir um comando de alinhamento em Pacote. Todos os elementos que podem ser reduzidos em ponto, como pontos, círculos e esferas são exibidos sob Estação 1 e podem ser selecionados para serem parte do alinhamento em pacote.



*A caixa de diálogo Alinhamento em pacote mostrando os elementos medidos sob a Estação 1*

5. Selecione a próxima estação que você criou na etapa 3 para onde o rastreador da caixa de combinação **Estação ativa** deve ser movido.
6. Marque as caixas de seleção ao lado dos elementos na coluna da primeira posição do rastreador que você deseja usar para o alinhamento em pacote na próxima posição de estação.
7. Clique em  para adicionar os elementos selecionados à lista **Estação ativa** para a próxima estação.



*Elementos selecionados da primeira estação adicionados à próxima Estação ativa.*

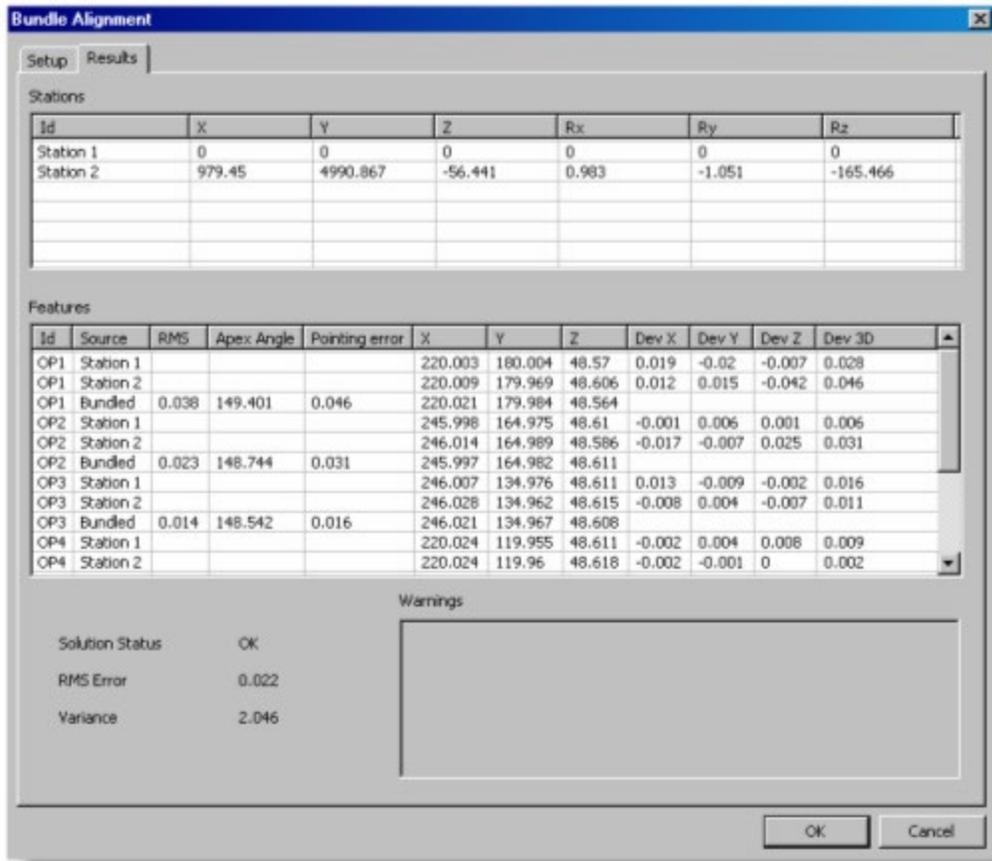
8. Mova fisicamente a estação do Rastreador para a posição da nova **Estação ativa**.
9. Clique em **Medir** e a caixa de diálogo **Opções do modo de execução** o conduzirá através das medições em pacote disponíveis para a nova **Estação ativa**.



A barra Status indica se a estação ainda não está orientada na rede do pacote realçando-a em vermelho, deste modo:



10. Revise os resultados gerais da "Guia de resultados" quando todos os elementos necessários tiverem sido medidos. Os resultados para os elementos medidos fornecem a estação de origem, a orientação, os erros RMS e a variância.



A guia Resultados após a medição dos elementos da nova Estação ativa.

- Se **Status da solução** mostrar OK, clique em **OK** para inserir um comando de alinhamento em pacote na rotina de medição. A nova estação agora está orientada e disponível na rede.



Se necessário, certos elementos podem ser excluídos da computação em pacote real e recomputados na guia **Configuração**.

- Complete as etapas anteriores se estiver passando para a posição da próxima estação.

## Medição de elementos

### Medido

A adição de elementos medidos usando dispositivos portáteis normalmente é feita através da Interface de Quick Start.



*Barra de ferramentas Medição na interface Quick Start*

Quando são feitos toques na peça, o PC-DMIS interpreta o número de toques, os vetores do toque, etc. para determinar o elemento a ser adicionado à rotina de medição.

Os elementos medidos suportados são: Ponto, Linha, Plano, Círculo, Esfera, Cone, Cilindro, Torus, Slot redondo e Slot quadrado. A partir da barra de ferramentas **Medição**, também é possível adicionar varreduras manuais ou criar elementos no modo de adivinhação. Para mais informações sobre como medir slots quadrados, consulte "Observação sobre slots quadrados".

Para informações detalhadas sobre a criação de elementos medidos, consulte "Inserção de elementos medidos" na documentação do PC-DMIS CMM. Informações adicionais para elementos medidos podem ser encontradas no capítulo "Criação de elementos medidos" na documentação do PC-DMIS Core.

### Elementos automáticos

Também é possível criar elementos automáticos usando dispositivos portáteis.

Para mais informações, consulte "Criação de elementos automáticos" na documentação do PC-DMIS CMM. Informações adicionais sobre elementos automáticos podem ser encontradas no capítulo "Criação de elementos automáticos" na documentação do PC-DMIS Core.



QuickFeature fornece uma alternativa para adicionar elementos automáticos sem usar caixas de diálogo. Para mais informações, consulte "Criação de QuickFeatures" na documentação do PC-DMIS Core.

## Interface de Quick Start para rastreadores

A interface Quick Start é basicamente a mesma de outros dispositivos, com exceção dos dispositivos rastreadores. Para esse dispositivo, a interface Quick Start possui uma caixa de seleção **Projeto**. Para mais detalhes sobre a interface Quick Start, consulte o tópico "Interface Quick Start".

### Caixa de seleção Projeto

A caixa de seleção **Projeto** (a configuração padrão é não marcada) está disponível no Portable para rastreadores Leica e estação total TDRA6000 Leica. Essa caixa de seleção permite uma projeção para o ELEMENTO (plano) referenciado através da seleção na lista suspensa **Nome**.



Essa caixa de seleção fica disponível somente se a tarefa de medição é definida para **PONTO** e se a lista **Elemento de referência** tem o **Tipo** configurado para **ELEMENTO** ativado.

Se a caixa de seleção **Projeto** é desmarcada (configuração padrão), o software não projeta o ponto, mas o compensa com relação às configurações de compensação ativas.



O PC-DMIS fazia a mesma coisa em versões anteriores à v2012 se o software tivesse sido instalado para Leica TDRA (configuração de interface LeicaTPS) quando a tarefa de medição era PONTO e o tipo de referência era ELEMENTO. A caixa de seleção **Projeto** no Portátil agora também permite a projeção do ponto no elemento de referência.

## Uma Observação sobre Slots Quadrados

Ao usar slots quadrados é importante que os toques sejam recebidos no sentido horário, ou anti-horário, de maneira ordenada em torno do slot. Por exemplo, um slot

quadrado com cinco toques deve receber dois toques no primeiro lado e um toque nos três lados restantes, de maneira ordenada em torno do slot.

Se há seis toques, devem ser feitos dois no primeiro lado, um no seguinte, dois no próximo e um no último. Os toques devem ser feitos estritamente no sentido horário ou anti-horário.

## Uma observação sobre o Tipo de espessura: Nenhuma

Quando você mede os elementos automáticos usando uma máquina de braço portátil, o tipo de espessura de "Nenhum" mesmo assim aplica o valor da espessura se ele for especificado. O PC-DMIS aplica a espessura para medições de haste de estilo.

Ao usar uma sonda de haste para medições, você utiliza a haste cilíndrica da sonda para medir em vez da ponta da sonda. Para isso, é necessário definir primeiro os toques de amostra. O PC-DMIS pode, então, usar a haste para determinar o local do elemento suportado (Círculos, Elipses, Slots e Entalhes).

## Criação de elementos de círculo "Ponto único"

Dispositivos portáteis fazem somente um toque no elemento para criar um elemento de círculo medido. Dessa maneira designa-se um círculo de "ponto único". Isso é útil quando você tenta medir um furo com uma sonda cujo tamanho da esfera é maior do que o diâmetro do furo. Nesse caso, a sonda não cabe inteiramente no furo para fazer o mínimo necessário de três toques. Nesse caso, o PC-DMIS cria o elemento na interseção do plano de trabalho (ou no plano de projeção se um plano medido estiver atualmente ativo) e na esfera da sonda.

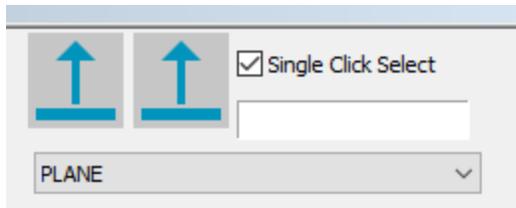
Você pode criar círculos de ponto único medidos ou automáticos:

- Para criar um círculo de ponto único medido, veja "Criação de círculo medido de ponto único".
- Para criar um círculo de ponto único automático, veja "Criação de círculo automático de ponto único".

### Quando um elemento de plano medido não está disponível

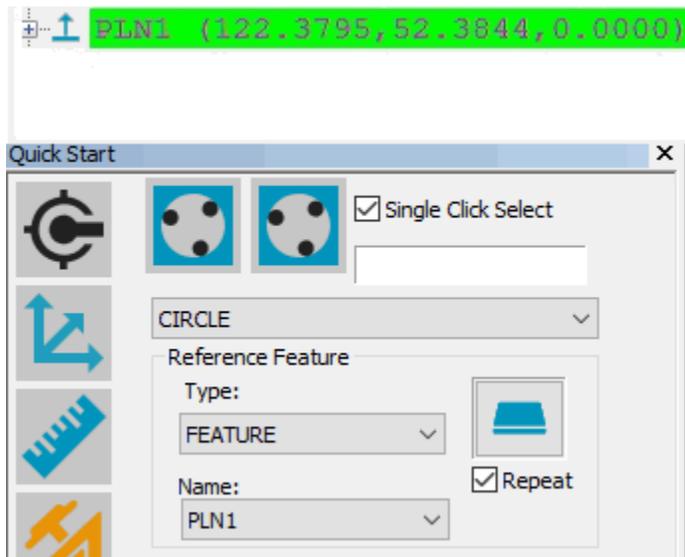
Se um elemento Plano medido não está disponível, o PC-DMIS exibe uma mensagem.

- Se você escolher **Não**, o tipo Elemento de referência é definido como padrão de "WORKPLANE".
- Se você escolher **Sim**, o PC-DMIS exibe o modo Quick Start para medir plano para definir o elemento de referência apropriado.



Caixa de diálogo Quick Start do modo Medir plano

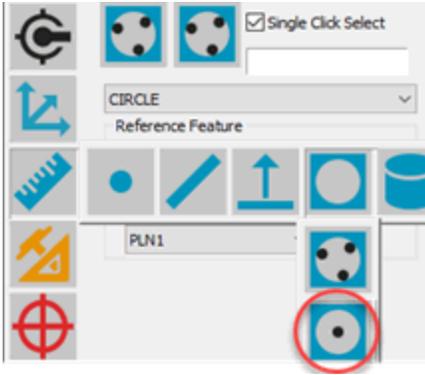
Após o plano ser completado, a caixa de diálogo **Quick Start** regressa ao modo Círculo medido. O PC-DMIS Portable adiciona automaticamente o Plano medido à lista de nomes de elementos de referência e o realça na janela Edição.



Plano medido adicionado à lista de nomes de elementos de referência da janela Edição

### Criação de um círculo medido de ponto único

1. Selecione **Visualizar | Outras janelas | Quick Start** para acessar a Interface de Quick Start. Os círculos medidos de Ponto único não funcionam se forem usados com outros métodos de criação.
2. A partir da barra de ferramentas **Medir**, sob **Medir círculo**, selecione o item da barra de ferramentas **Medir círculo de ponto único**.



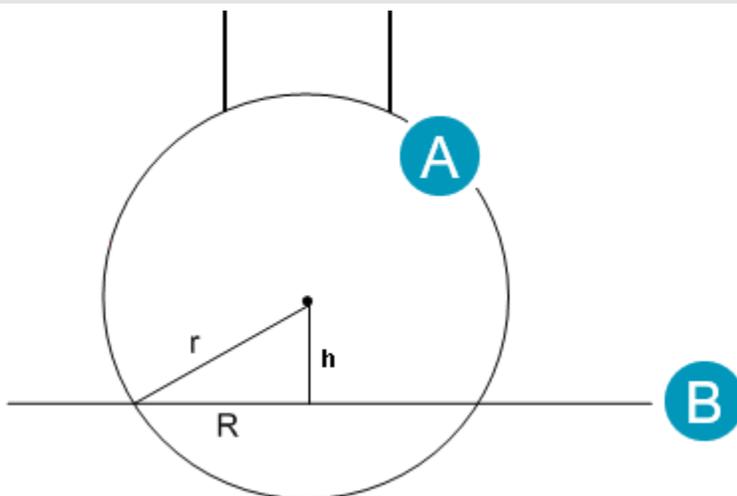
*Ícone Medir Círculo de Ponto Único*

3. Posicione a sonda no furo e faça um único toque. O PC-DMIS ativa o botão **Concluir**.
4. Clique em **Concluir**. Nesse caso, o PC-DMIS cria o elemento na interseção do plano de trabalho e a esfera da sonda (ou no plano de projeção se um plano medido estiver atualmente ativo). Para mais informações, consulte "Como funciona" abaixo.



Lembre-se de que o cálculo é feito na interseção da ponta da sonda com o plano de trabalho ou com o plano de projeção. Se a esfera da sonda está muito alta ou muito baixa, o PC-DMIS gera uma mensagem de erro para indicar que o elemento falhou. Além disso, entenda que a medição de furos que forem bem menores que o diâmetro da sonda resulta numa precisão menor no diâmetro do círculo resultante.

#### Como funciona:



*Visualização lateral do plano de trabalho e da esfera da sonda*

**Uma** - Esfera de Sonda

**B** - Plano de trabalho

**h** - Altura do centro da esfera até o plano de trabalho

**R** - Raio do círculo medido

**r** - Raio da esfera da sonda

$$R = \sqrt{r^2 - h^2}$$



Se a esfera da sonda é tão alta que  $r$  é menor que  $h$ , o cálculo da interseção falha e o PC-DMIS não conclui o círculo. Se o centro da esfera estiver abaixo do plano de trabalho (B), o PC-DMIS também não calcula o círculo.

### Criação de um círculo automático de ponto único

Do mesmo modo que na criação do círculo medido de ponto único, a ponta da esfera tem que ser maior do que o furo sendo medido, e o centro da ponta da sonda não pode cruzar o plano de referência ao se criar um círculo automático de ponto único. Esse procedimento usa a caixa de diálogo **Elemento automático**, e isso requer um plano de referência para a superfície que contém o furo como um elemento de amostra.



Para círculos automáticos de ponto único funcionarem, desmarque estas caixas de seleção na caixa de diálogo **Opções de configuração** da guia **Geral (Editar | Preferências | Configurar)**:

- **Uso do widget de estratégia de medição**
- **Usar editor da estratégia de medição**

Para criar um círculo automático de ponto único, siga estes passos:

1. Crie um elemento Plano para a superfície que contém o furo.
2. Abra a caixa de diálogo **Elemento automático** para um círculo automático (**Inserir | Elemento | Automático | Círculo**).
3. Clique em um furo no CAD para definir os valores nominais para o círculo.

4. Na guia **Propriedades dos toques de amostra de contato**, selecione **Elemento de amostra**.
5. Na lista **Elemento de amostra**, selecione o plano de referência para a superfície que contém o furo.
6. Na guia **Propriedades do caminho de contato**, defina **Toques** para 1 e **Profundidade** para 0 (zero).
7. Clique em **Criar** para criar um elemento Círculo automático e depois em **Fechar** para fechar a caixa de diálogo.

Após definir o primeiro círculo automático de ponto único, você pode usar Shift + clique para definir mais círculos na superfície.

## Criação de Elementos de Slot Medidos de "Dois Pontos"



*Botão Slot redondo medido de dois pontos (esquerda)*

*Botão Slot quadrado medido de dois pontos (direita)*

Semelhante à criação de elementos de círculo medidos de "ponto único", dispositivos portáteis fazem apenas dois toques, um em cada extremidade do slot para criar um elemento Slot redondo ou quadrado medido. Isso recebe o nome de slot de "dois pontos". Isto é útil quando você tenta medir um slot com uma sonda cujo tamanho da esfera é maior do que o diâmetro do slot e, conseqüentemente, não pode caber inteiramente no slot para receber o número comum mínimo de toques necessários para um slot medido. Nesse caso, o PC-DMIS cria o elemento na interseção do plano de trabalho (ou no plano de projeção se um plano medido estiver atualmente ativo) e na esfera da sonda.



Consulte "Quando um elemento de plano medido não está disponível" para obter mais informações.

Para criar um elemento de slot medido de dois pontos, siga estes passos:

1. Selecione **Visualizar | Outras janelas | Quick Start** para acessar a Interface de Quick Start.

2. Na barra de ferramentas **Medir**, selecione o botão **Slot redondo de dois**

**pontos medido**  ou o botão **Slot quadrado de dois pontos medido**



Você não tem que usar a interface Quick Start. Se desejar, pode simplesmente clicar no elemento de slot desejado a partir da caixa de diálogo padrão **Elementos medidos**. Entretanto, esse tópico pressupõe que você esteja usando a interface Quick Start.

3. Posicione a sonda o mais baixo possível em uma das extremidades do slot e faça um toque. O toque deve ser feito no metade inferior da esfera da sonda.
4. Posicione a sonda o mais baixo possível na outra extremidade do slot e faça um toque. O toque deve ser feito no metade inferior da esfera da sonda.
- Se a esfera da sonda cruza adequadamente com a área de trabalho (ou com o plano de projeção) com ambos os toques, o PC-DMIS ativa o botão **Concluir**.
  - Se o primeiro toque não cruzou adequadamente com a área de trabalho ou com o plano de projeção, o PC-DMIS exibe uma caixa de mensagem dizendo "Toque 1 fora do intervalo".
  - Se o primeiro toque cruzou com o trabalho ou com o plano de referência, mas o segundo não, a caixa de mensagem diz "Toque 2 fora do intervalo".

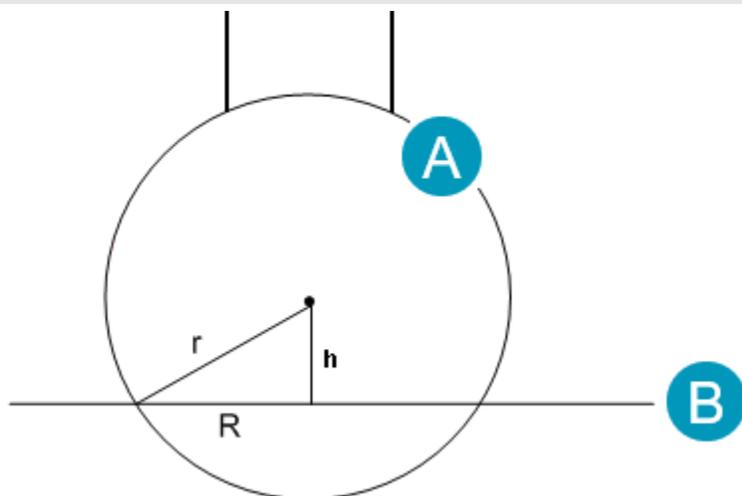
Se você recebe uma dessas mensagens de erro, é preciso refazer ambos os toques. Você precisa ajustar o plano de trabalho ou plano de projeção para que ocorra uma interseção adequada com a esfera da sonda.

5. Clique em **Concluir**. O PC-DMIS cria o elemento na interseção do plano de trabalho (ou no plano de projeção se um plano medido estiver atualmente ativo) e na esfera da sonda (veja abaixo "Como funciona").
- A largura da sonda está baseada em quanto a esfera da sonda cruza com o trabalho ou com o plano de projeção quando a sonda entra em contato com o elemento na peça.
  - O comprimento do slot está baseado na distância entre os dois pontos do slot.



Lembre-se de que o cálculo é feito na interseção da esfera da sonda com o plano de trabalho ou com o plano de projeção. Se a esfera da sonda estiver muito alta (se ela não cruzar com o plano) ou muito baixa (se o toque estiver no hemisfério superior ou acima), o PC-DMIS gera uma mensagem de erro indicando que o elemento falhou.

### Como funciona:



*Visualização lateral do plano de trabalho e da esfera da sonda*

Uma - Esfera de Sonda

B - Plano de trabalho

h - Altura do centro da esfera até o plano de trabalho

R - rádio do slot medido. A largura do slot equivale a duas vezes esse valor.

r - Raio da esfera da sonda

$$R = \sqrt{r^2 - h^2}$$



Se a esfera da sonda é tão alta que  $r$  é menor que  $h$ , o cálculo da interseção falha e o PC-DMIS não calcula o slot. Se o centro da esfera estiver abaixo do plano de trabalho (B), o PC-DMIS também não calcula o slot.

## Varredura de sonda rígida portátil

O PC-DMIS Portable permite varrer elementos usando de um a seis métodos de varredura manual. Os pontos medidos são coletados com a mesma rapidez com que são lidos pelo controlador durante o processo de varredura. Concluída a varredura, o PC-DMIS permite que você reduza os dados coletados, com base no método de varredura selecionado. É necessário que o PC-DMIS esteja configurado para usar uma sonda rígida para esses tipos de varredura estarem disponíveis.

Para começar a criação de varreduras manuais, na barra de ferramentas **Modos**

**Sonda**, coloque o PC-DMIS no **Modo Manual** () e selecione um dos tipos de varredura manual disponíveis a partir do submenu **Varredura (Inserir | Varredura)**. Elas incluem:

- Distância fixa
- Distância/tempo fixo
- Tempo fixo
- Eixo do corpo
- Seção múltipla
- Forma livre manual

A caixa de diálogo de varredura manual apropriada abre.

Para mais informações sobre as opções disponíveis na caixa de diálogo **Varredura**, consulte as "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" na documentação do PC-DMIS Core.

Ao criar elementos automáticos, você pode usar a varredura manual para fazer toques de amostra. Para mais informações, consulte "Varredura de toques de amostra de elemento automático".

## Regras para varreduras manuais

Esse tópico discute as regras para a varredura manual com o uso de uma sonda rígida em um dispositivo portátil.

### Regras para varreduras manuais em geral

A descrição a seguir contém as regras que têm que ser seguidas para realizar corretamente e com maior velocidade a compensação de varredura manual em dispositivos do braço.

- Nenhum eixo deve ser bloqueado durante a varredura. O PC-DMIS faz a varredura cruzando a sonda sobre um local do **Eixo do carro** digitado. Sempre que a sonda cruza esse plano determinado, o dispositivo do braço faz uma leitura e a transmite para o PC-DMIS.
- Nesse tipo de varredura, você precisa digitar os valores de **VetInic** e **VetDir** no **Sistema de coordenadas da peça**. Isso é necessário para trabalhar junto com a localização do **Eixo do carro**.
- Certifique-se de digitar o **Eixo do carro** no **Sistema de coordenadas da peça**.

Quando estiverem sendo feitas diversas linhas de varreduras manuais, recomenda-se que sejam invertidas linhas alternadas de varredura.

Por exemplo, (continuando a varredura da esfera, conforme indicado anteriormente):

1. Comece a varredura ao longo da superfície na direção +X.
2. Vá para a fila seguinte e faça a varredura ao longo do eixo -X.
3. Continue a alternar a direção da varredura, conforme necessário. Os algoritmos internos dependem deste tipo de regularidade e podem fornecer resultados insatisfatórios se o esquema não for seguido.

### Limitações de compensação

Com as varreduras de distância fixa, tempo / distância fixa e tempo fixo, o PC-DMIS permite fazer toques manuais automaticamente de maneira tridimensional e em qualquer direção. Isso é útil ao fazer varredura usando um dispositivo manual de movimentação livre (como um braço Romer ou Faro) cujos eixos não podem ser travados.

Como você pode mover o sensor em qualquer direção, o PC-DMIS não pode determinar de maneira precisa a compensação do sensor apropriada (ou os vetores de Entrada e Direção) a partir dos dados medidos.

Existem duas soluções para as limitações de compensação:

- *Se existem superfícies de CAD*, você pode selecionar **LOCNOMS** na lista **Nominais**. O PC-DMIS tenta localizar os valores nominais para cada ponto medido na varredura. Se os dados nominais forem encontrados, o ponto é compensado ao longo do vetor encontrado, permitindo a compensação correta da sonda; caso contrário, ele permanece no centro da bola.
- *Se não existem superfícies do CAD*, não ocorre a compensação da sonda. Todos os dados permanecem no centro da bola sem ocorrência de compensação da sonda.

## Varredura de toques de amostra do elemento automático

Caso um elemento automático que use *toques de amostra* seja medido, o PC-DMIS solicita que esses toques de amostra sejam feitos durante a execução da rotina de medição. No entanto, em vez de fazer apenas alguns pontos individuais com o braço portátil, agora é possível varrer a superfície com a sonda para recuperar vários toques rapidamente em cada superfície. Isso ajuda a melhorar a precisão.

Alguns elementos, como um Círculo automático, têm um plano de amostra. Outros elementos automáticos, como o Ponto do vértice ou o Ponto do canto, têm vários planos de amostra. Para efetuar a varredura em uma superfície, basta pressionar o botão da máquina portátil que começa a recuperar os toques a partir do controlador e, em seguida, passar a sonda pela superfície pelo tempo que desejar. O PC-DMIS faz a leitura em vários toques. Após soltar o botão e concluir a varredura da superfície, o PC-DMIS solicita o próximo conjunto de toques de amostra na próxima superfície. Continue esse processo até ter efetuado a varredura de todos os toques de amostra necessários em todas as superfícies.

### Regras da varredura de toques de amostra

- Não é possível varrer vários planos de amostra em um segmento de varredura. Em outras palavras, não é possível varrer toques de amostra ao redor dos cantos. Durante a varredura de toques de amostra, cada varredura deve permanecer em uma única superfície. Se um elemento precisar de toques de amostra de mais de uma superfície, como um ponto do canto que usa três superfícies, cada superfície precisa de sua própria varredura.
- Não é possível varrer toques de amostra e medir um elemento usando o mesmo segmento de varredura. Quando efetuar a varredura de toques de amostra antes de realmente varrer o elemento para medi-lo, é necessário um segmento de varredura para cada superfície que precise de toques de amostra e, em seguida, um segmento separado para a medição do elemento real.

- Ao fazer a varredura do elemento real, não os toques de amostra, é possível efetuar a medição do elemento em uma única varredura. Por exemplo, em um slot quadrado automático, é necessário fazer a varredura dos quatro lados em um segmento contínuo.

Para obter informações sobre elementos automáticos e toques de amostra, consulte o capítulo "Criação de elementos automáticos" da documentação do PC-DMIS Core.

## Configuração de entradas para varredura com sonda rígida

Há várias entradas no Editor de configurações do PC-DMIS que controlam como e quando os pontos são lidos no PC-DMIS a partir do controlador do braço portátil. As seguintes entradas estão localizadas na seção **HardProbeScanningInFeatures**:

- `MinDeltaBetweenPointsInMM` - Define a distância mínima (em milímetros) que a sonda deve passar antes que novos toques sejam enviados do controlador para o PC-DMIS.
- `MinTimeDeltaBetweenPointsInMilliseconds` - Define o tempo mínimo (em milissegundos) que a sonda deve passar antes que o PC-DMIS faça um novo toque.
- `MaxPointsForAFeature` - Define o número de pontos máximo necessário para um elemento. Qualquer ponto lido no PC-DMIS a partir do controlador que estiver além desse número máximo será ignorado.

Para obter informações sobre estas entradas, inicie o Editor de configurações do PC-DMIS e pressione F1 para acessar a Ajuda on-line. Em seguida, navegue aos tópicos adequados.

## Execução de varredura manual de distância fixa

O método de varredura Delta fixo permite reduzir os dados medidos pela definição de um valor de distância na caixa **Distância entre toques**. O PC-DMIS começa com o primeiro toque e reduz a varredura, excluindo toques que forem mais próximos que a distância especificada. A redução dos toques acontece à medida que os dados são obtidos da máquina. O PCDMIS mantém apenas os pontos que são separados por um *fator maior* do que os incrementos especificados.

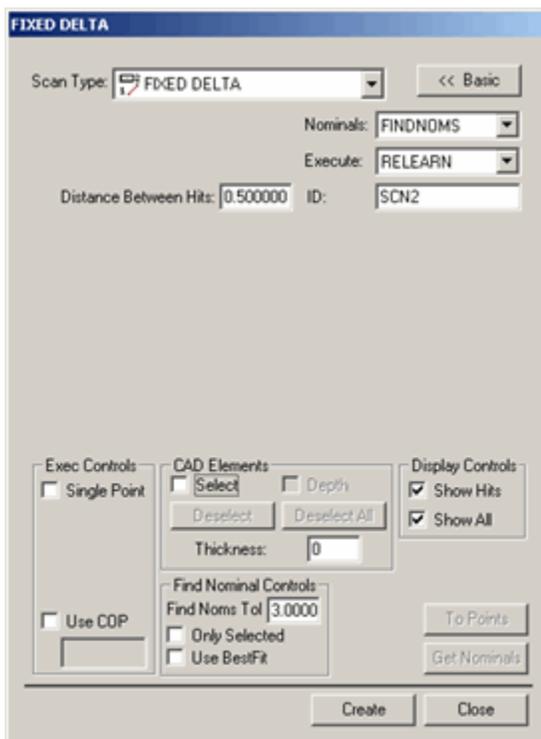


Se você tiver especificado um incremento igual a 0,5, o PC-DMIS mantém somente os toques que tiverem, no mínimo, 0,5 unidade de distância entre si. Os demais toques do controlador são descartados.

Consulte o tópico "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" da documentação do PC-DMIS Core para obter informações sobre os outros controles dessa guia.

Para criar uma varredura de distância fixa (delta fixo):

1. Selecione a opção de menu **Inserir | Varredura | Distância fixa** para abrir a caixa de diálogo **DELTA FIXO**.



Caixa de diálogo DELTA FIXO

2. Especifique um nome personalizado para a varredura na caixa **ID**, se não deseja usar o nome padrão.
3. Na caixa **Distância entre toques**, digite a distância que a sonda deverá se deslocar antes que o PC-DMIS faça um toque. Essa é a distância tridimensional entre pontos. Por exemplo, se digitar 5, e a unidade de medida forem milímetros,

a sonda precisa se deslocar pelo menos 5 mm desde o último ponto antes do PC-DMIS aceitar um toque do controlador.

4. Se utilizar um modelo do CAD, digite uma tolerância **Localizar nominais** na área **Localizar controle de nominais**. Isso define a distância real que o ponto esférico central pode estar do local do CAD nominal.
5. Defina quaisquer outras opções de caixa de diálogo conforme necessário.
6. Clique em **Criar**. O PC-DMIS insere a varredura básica.
7. Execute a rotina de medição. Quando o PC-DMIS executa a varredura, a caixa de diálogo **Opções de execução** é exibida e o PC-DMIS aguarda o recebimento de dados do controlador.
8. Arraste manualmente a sonda sobre a superfície que deseja varrer. O PC-DMIS aceitará toques do controlador que estejam separados por qualquer distância maior que a distância definida na caixa **Distância entre toques**.

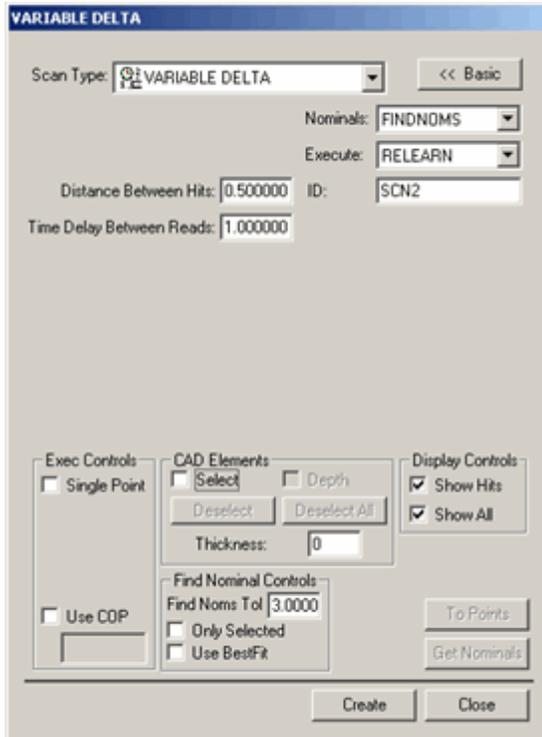
## Execução de varredura manual de distância / tempo fixo

O método de varredura tempo fixo/distância (variável Delta) permite reduzir o número de toques feitos em uma varredura. Você pode fazê-lo especificando a distância que a sonda tem de percorrer e o tempo que tem de decorrer antes de o PC-DMIS poder aceitar toques adicionais do controlador.

Consulte o tópico "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" da documentação do PC-DMIS Core para obter informações sobre os outros controles dessa guia.

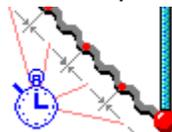
Para criar uma varredura de tempo fixo / distância (delta variável):

1. Selecione a opção de menu **Inserir | Varredura | Tempo fixo / Distância** para abrir a caixa de diálogo **DELTA VARIÁVEL**.

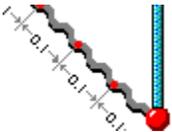


Caixa de diálogo DELTA VARIÁVEL

- Insira um nome personalizado para a varredura na caixa **ID**, se não deseja usar o nome padrão.



- Na caixa **Atraso entre leituras**, insira o tempo em segundos que você deseja que decorra antes que o PC-DMIS faça um toque.



- Na caixa **Distância entre toques**, insira a distância que você deseja que a sonda se desloque antes que o PC-DMIS faça um toque. Essa é a distância tridimensional entre pontos. Por exemplo, se você inserir "5" e as unidades de medida forem milímetros, a sonda tem de se mover pelo menos 5 mm a partir do último ponto antes que o PC-DMIS aceite um toque do controlador.
- Se utilizar um modelo do CAD, insira uma tolerância **Localizar nominais** na área **Controles de Localizar nominais**. Isso define a distância real que o ponto esférico central pode estar do local do CAD nominal.
- Defina quaisquer outras opções de caixa de diálogo conforme necessário.
- Clique em **Criar**. O PC-DMIS insere a varredura básica.

8. Execute a rotina de medição. Quando o PC-DMIS executa a varredura, a caixa de diálogo **Opções de execução** abre e o PC-DMIS aguarda o recebimento de dados do controlador.
9. Arraste manualmente a sonda sobre a superfície que deseja fazer a varredura. O PC-DMIS verifica a quantidade de tempo decorrida e a distância que a sonda se move. Sempre que o tempo e a distância excederem os valores especificados, ele aceita um toque do controlador.

### Varredura manual de Quick Start



Também é possível começar a execução de uma varredura variável a partir da interface **Quick Start** clicando no botão **Fazer varredura** na barra de ferramentas **Medir**. O PC-DMIS solicita que você faça toques para varredura manual. Quando tiver concluído os toques de varredura, clique em **Concluir** para adicionar o elemento de varredura manual (delta variável) à rotina de medição.

## Execução de varredura manual tempo fixo

O método de Delta de tempo permite reduzir os dados de varredura pela definição de um incremento de **tempo na caixa Atraso entre leituras**. O PC-DMIS começa com o primeiro toque e reduz a varredura, excluindo toques que forem lidos mais rapidamente que o atraso especificado.

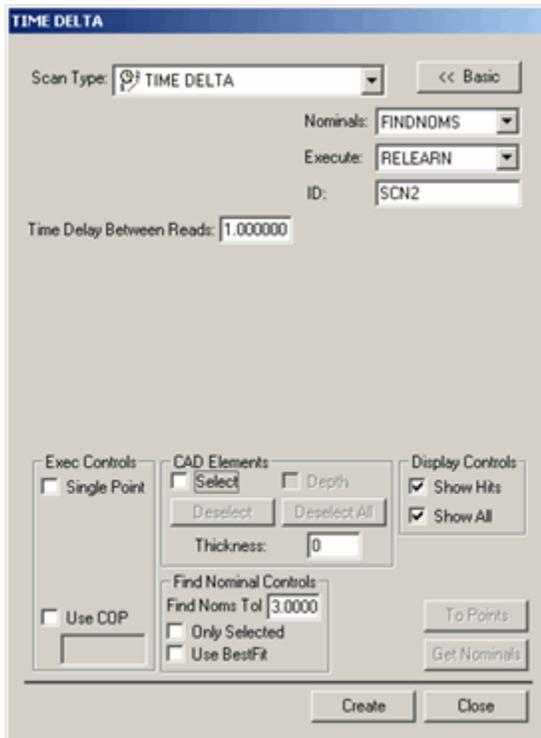


Se você especifica um incremento de tempo de 0,05 segundos, o PC-DMIS mantém somente os toques do controlador que forem medidos com, no mínimo, 0,05 segundos entre si. Os demais toques são excluídos da varredura.

Consulte o tópico "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" da documentação do PC-DMIS Core para obter informações sobre os outros controles dessa guia.

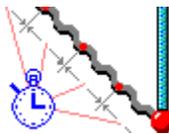
Para criar uma varredura de tempo fixo (delta de tempo):

1. Selecione a opção de menu **Inserir | Varredura | Tempo fixo** para abrir a caixa de diálogo **DELTA DE TEMPO**.



Caixa de diálogo DELTA DE TEMPO

2. Especifique um nome personalizado para a varredura na caixa **ID**, se não deseja usar o nome padrão.



3. Na caixa **Atraso entre leituras**, digite o tempo em segundos que deve decorrer antes que o PC-DMIS faça um toque.
4. Se utilizar um modelo do CAD, digite uma tolerância **Localizar nominais** na área **Localizar controle de nominais**. Isso define a distância real que o ponto esférico central pode estar do local do CAD nominal.
5. Defina quaisquer outras opções de caixa de diálogo conforme necessário.
6. Clique em **Criar**. O PC-DMIS insere a varredura básica.
7. Execute a rotina de medição. Quando o PC-DMIS executa a varredura, a caixa de diálogo **Opções de execução** é exibida e o PC-DMIS aguarda o recebimento de dados do controlador.
8. Arraste manualmente a sonda sobre a superfície que deseja varrer. Sempre que o tempo decorrido exceder os valores especificados na caixa Atraso entre leituras, o PC-DMIS aceitará um toque do controlador.

## Execução de varredura manual do eixo do carro

O método de varredura eixo do carro permite varrer uma peça especificando um plano de corte em um determinado eixo da peça e arrastando a sonda ao longo do Plano de corte. A varredura da peça deve ser feita de modo que a sonda percorra em cruz o Plano de corte definido, quantas vezes desejado. Depois, o PC-DMIS segue este procedimento:

1. O PC-DMIS obtém dados do controlador e localiza os dois toques de dados que forem os mais próximos do Plano de corte em cada lado, à medida que o percorre em cruz.
2. Depois, o PC-DMIS forma uma linha entre os dois toques, que perfurará o Plano de corte.
3. Em seguida, o ponto perfurado se torna um toque no Plano de corte.

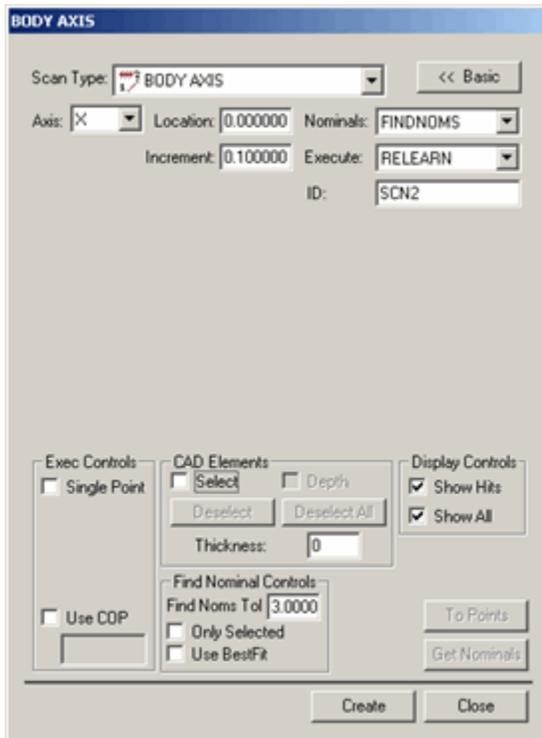
Essa operação ocorre cada vez que você cruza o Plano de corte e, no final, você terá muitos toques localizados no Plano de corte.

Pode-se empregar este método para inspecionar diversas linhas (PEQUENAS SUPERFÍCIES) de varreduras, especificando um incremento para o local do plano de corte. Após varrer a primeira linha, o PC-DMIS desloca o plano de corte para o local seguinte, adicionando o incremento ao local atual. Depois, você pode continuar fazendo a varredura na linha seguinte no local do novo Plano de corte.

Consulte o tópico "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" da documentação do PC-DMIS Core para obter informações sobre os outros controles dessa guia.

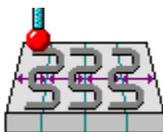
Para criar uma varredura de eixo do carro:

1. Selecione a opção de menu **Inserir | Varredura | Eixo do carro** para abrir a caixa de diálogo **EIXO DO CARRO**.



Caixa de diálogo EIXO DO CARRO

2. Especifique um nome personalizado para a varredura na caixa **ID**, se não deseja usar o nome padrão.
3. Selecione um eixo na lista **Eixo**. Os eixos disponíveis são X,Y e Z. O plano de corte a ser percorrido em cruz pela sonda será paralelo a esse eixo.
4. Na caixa **Local**, especifique uma distância a partir do eixo definido onde o plano de corte estará localizado.



5. Na caixa **Incremento**, especifique a distância entre planos se haverá varredura por vários planos.
6. Se utilizar um modelo do CAD, digite uma tolerância **Localizar nominais** na área **Localizar controle de nominais**. Isso define a distância real que o ponto esférico central pode estar do local do CAD nominal.
7. Defina quaisquer outras opções de caixa de diálogo conforme necessário.
8. Clique em **Criar**. O PC-DMIS insere a varredura básica.
9. Execute a rotina de medição. Quando o PC-DMIS executa a varredura, a caixa de diálogo **Opções de execução** é exibida e o PC-DMIS aguarda o recebimento de dados do controlador.
10. Arraste manualmente a sonda de um lado para outro sobre a superfície que deseja varrer. À medida que a sonda se aproxima de um plano de corte definido,

será reproduzido um tom audível contínuo que aumenta o passo gradualmente até que a sonda cruze o plano. Esse auxílio audível ajuda a determinar a proximidade da sonda de quaisquer planos de corte. O PC-DMIS aceitará toques do controlador cada vez que a sonda cruzar o plano definido.

## Execução de varredura manual de seção múltipla

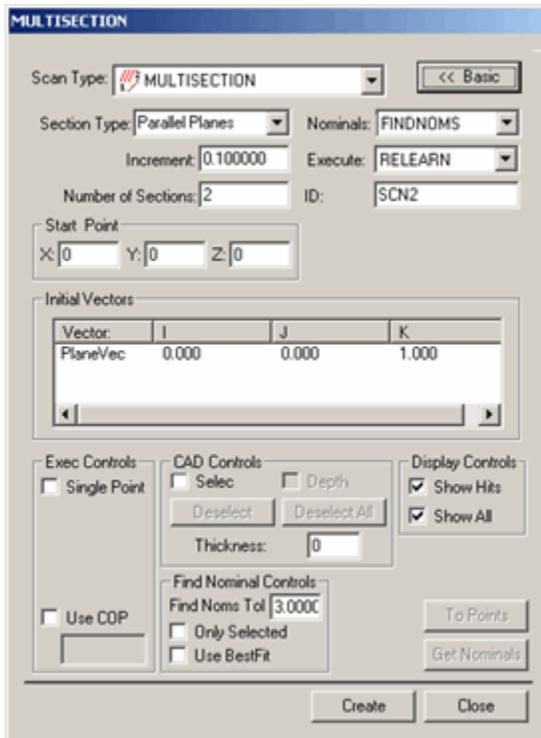
O método de seção múltipla de funções de varredura funciona de forma muito semelhante à varredura manual Eixo do carro com essas diferenças:

- Pode cruzar múltiplas seções.
- Não precisa ser paralela ao eixo X, Y ou Z.

Consulte o tópico "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" da documentação do PC-DMIS Core para obter informações sobre os outros controles dessa guia.

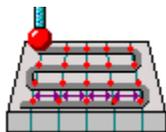
Para criar uma varredura de várias seções:

1. Selecione a opção de menu **Inserir | Varredura | Várias seções** para abrir a caixa de diálogo **VÁRIAS SEÇÕES**.



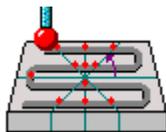
Caixa de diálogo de SEÇÃO MÚLTIPLA

2. Especifique um nome personalizado para a varredura na caixa **ID**, se não deseja usar o nome padrão.
3. Na lista **Tipo de seção**, escolha o tipo de seções que deseja varrer. Os tipos disponíveis são:
  - *Planos paralelos*



- As seções são planos que passam pela peça. Cada vez que a sonda cruza um plano, o PC-DMIS registra um toque. Os planos são relativos ao ponto inicial e vetor de direção. Se você selecionar esse tipo, defina o vetor do plano inicial na área **Vetores iniciais**.

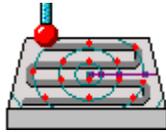
- *Planos radiais*



- Essas seções são planos que saem a partir do ponto inicial. Cada vez que a sonda cruza um plano, o PC-DMIS faz um toque. Se você selecionar esse tipo, defina dois vetores na área **Vetores**

**iniciais:** o vetor do plano inicial (VetPlano), e o outro, o vetor ao redor do qual os planos são girados (VetEixo).

- *Círculos concêntricos*



- Essas seções são círculos concêntricos com diâmetros que se tornam maiores centralizados em torno do ponto inicial. Cada vez que a sonda cruza um círculo, o PC-DMIS faz um toque. Se você selecionar esse tipo, defina um único vetor na área **Vetores iniciais** que estabeleça o plano no qual o círculo está (VetEixo).

4. Na caixa **Número de seções**, digite quantas seções deseja ter na varredura.
5. Se escolher pelo menos duas seções, especifique o incremento entre as seções na caixa **Incremento**. Para planos paralelos e círculos, essa é a distância entre os locais. Para planos radiais, esse valor é um ângulo. O PC-DMIS automaticamente cria espaços entre as seções na peça.
6. Defina o ponto inicial da varredura. Na área **Ponto inicial**, digite os valores de **X**, **Y** e **Z** ou clique na peça para fazer com que o PC-DMIS selecione o ponto inicial do desenho do CAD. As seções são calculadas a partir desse ponto temporário com base no valor do incremento.
7. Se estiver usando um modelo do CAD, digite uma **Tolerância de Localizar nominais** na área **Controles de Localizar nominais**. Isso define a distância real que o ponto esférico central pode estar do local do CAD nominal.
8. Defina quaisquer outras opções de caixa de diálogo conforme necessário.
9. Clique em **Criar**. O PC-DMIS insere a varredura básica.
10. Execute a rotina de medição. Quando o PC-DMIS executa a varredura, a caixa de diálogo **Opções de execução** é exibida e o PC-DMIS aguarda o recebimento de dados do controlador.
11. Arraste manualmente a sonda sobre a superfície que deseja fazer a varredura. À medida que a sonda se aproxima de cada seção, é reproduzido um tom sonoro contínuo que aumenta gradualmente até que a sonda cruze a seção. Esse auxílio sonoro ajuda a determinar a proximidade da sonda de um cruzamento de seção. O PC-DMIS aceita toques do controlador cada vez que a sonda cruza a seção ou as seções definidas.

## Realizando uma varredura manual de forma livre

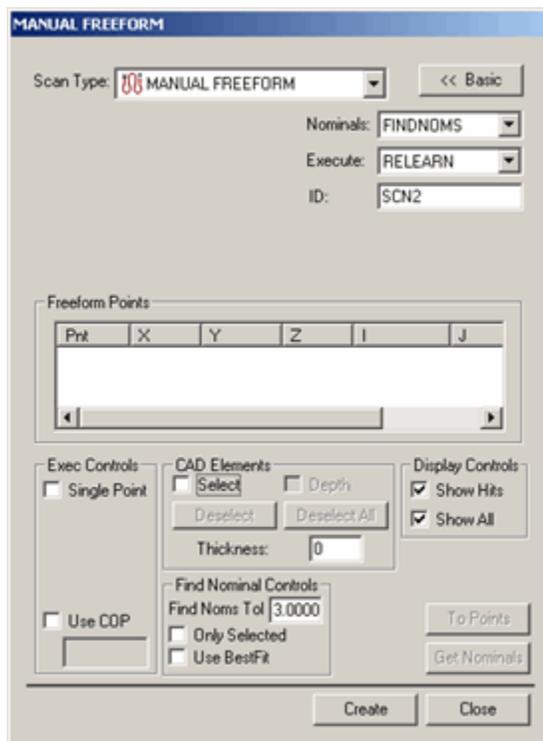
A varredura Forma livre manual permite criar uma varredura de forma livre com uma sonda rígida. Essa varredura não requer um vetor inicial ou de direção, como muitas

das outras varreduras manuais. Da mesma forma que sua contraparte do DCC, para criar uma varredura de forma livre basta clicar em pontos na superfície que você deseja fazer a varredura.

Consulte o tópico "Funções comuns da caixa de diálogo Varredura" no capítulo "Varredura da peça" da documentação do PC-DMIS Core para obter informações sobre os outros controles dessa guia.

Para criar uma varredura de forma livre manual:

1. Selecione a opção de menu **Inserir | Varredura | Forma livre manual** para abrir a caixa de diálogo **FORMA LIVRE MANUAL**.



*Caixa de diálogo Forma livre manual*

2. Especifique um nome personalizado para a varredura na caixa **ID**, se não deseja usar o nome padrão.
3. Se utilizar um modelo do CAD, digite uma tolerância **Localizar nominais** na área **Localizar controle de nominais**. Isso define a distância real que o ponto esférico central pode estar do local do CAD nominal.
4. Clique na superfície da peça na janela Exibição de gráficos para definir o caminho da varredura. A cada clique efetuado, um ponto laranja aparece no desenho da peça. Cada novo ponto conecta-se ao ponto anterior com uma linha laranja.

5. Quando tiver pontos suficientes para a varredura, clique em **Criar**. O PC-DMIS insere a varredura na Janela Edição.

---

## Varredura da sonda a laser portátil

O PC-DMIS permite varrer manualmente a superfície da peça para uma nuvem de pontos (COP). A partir de nuvens de pontos, é possível executar operações de nuvem de pontos e adicionar elementos automáticos de laser à rotina de medição. Você pode executar uma varredura de uma sonda a laser portátil usando um dispositivo de varredura a laser, compatível com o RDS (como um dispositivo de varredura integrado AS1 e AS1-XL, o HP-L/CMS ou o Leica LAS/LAS-XL), ou você pode usar uma Leica T-Scan.

- Para mais informações sobre como configurar e usar uma sonda a laser HP-L/CMS, consulte o capítulo "Introdução" na documentação do PC-DMIS Laser.
- Para informações sobre como usar o dispositivo de varredura a laser Leica LAS, consulte "Exemplo de fluxo de trabalho da varredura LAS" nessa documentação.
- Para informações sobre como configurar e usar os dispositivos de varredura de sonda Leica T-Scan, consulte "Uso de um rastreador a laser Leica" nessa documentação.

### Criar uma varredura manual

Para iniciar a varredura no modo Aprendizado, siga estes passos:

1. [opcional] Para adicionar os dados varridos a uma nuvem de pontos, é preciso criar um comando COP para a rotina de medição. Para fazer isso, selecione o item de menu **Inserir | Elemento da nuvem de pontos** ou clique no botão **Nuvem de pontos** na barra de ferramentas **Nuvem de pontos**.



Se você começar a varredura sem primeiro criar um comando COP, o PC-DMIS cria automaticamente uma COP para os dados varridos.

2. Defina o filtro Linha e outras configurações necessárias de varredura na caixa de diálogo **Configurações de coleta de dados do laser (Operação | Nuvem de pontos | Coleta de dados)**. Para mais detalhes sobre essa caixa de diálogo,

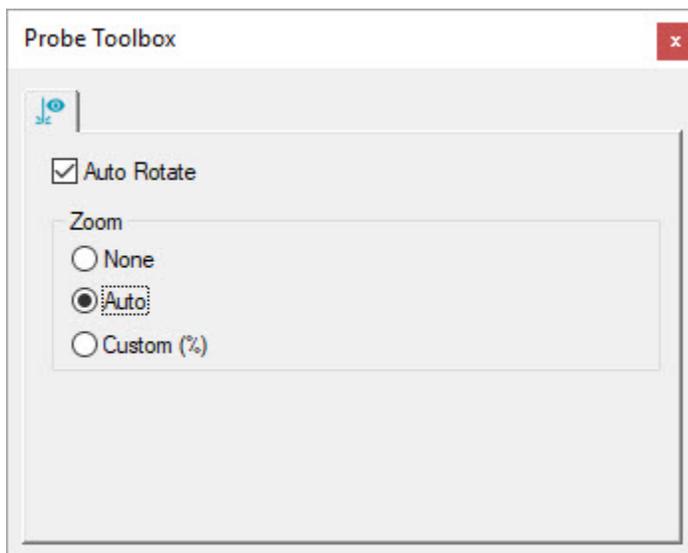
veja "Configurações de coleta de dados do laser" na documentação do PC-DMIS Laser.

3. Faça a varredura da superfície do elemento, ou elementos. Pode ser necessário mais do que uma passada. O software exibe as faixas varridas na janela Exibição de gráficos em tempo real. Se você estiver usando uma COP existente, o PC-DMIS avisa para esvaziá-la.
4. Selecione os elementos automáticos que residem dentro da nuvem de pontos, como descrito no tópico "Extração de elementos automáticos da nuvem de pontos" na documentação do PC-DMIS Laser. Quando um elemento automático é criado, o PC-DMIS extrai a nuvem de pontos para o elemento e a insere na guia **Propriedades de varredura a laser** da caixa de diálogo **Elemento automático a laser**.

## Zoom automático e Rotação automática

Quando você usa um braço portátil ou rastreador a laser para fazer a varredura, o PC-DMIS faz a rotação e o zoom automaticamente da nuvem de pontos em tempo real na janela Exibição de gráficos, para mostrar a visualização adequada.

Isso é feito com a caixa de seleção **Rotação automática** e as opções de **Zoom** localizadas na guia **Propriedades de exibição da varredura a laser** da Caixa de ferramentas da sonda (**Visualizar | Outras janelas | Caixa de ferramentas da sonda**).



*Caixa de ferramentas da sonda - Guia Propriedades de exibição da varredura a laser com as opções Rotação automática e Zoom automático selecionadas.*

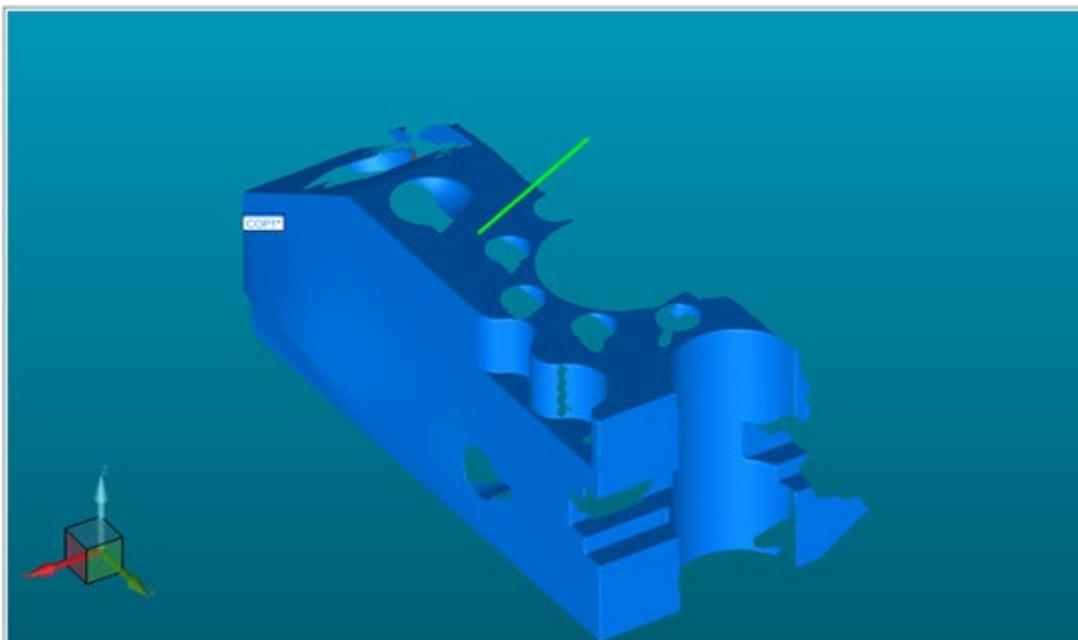
O PC-DMIS ativa a **Rotação automática** e a opção **Automática** na seção **Zoom** como padrão.

Caixa de seleção **Rotação automática** - Se essa caixa de seleção é marcada, a nuvem de pontos gira automaticamente na janela Exibição de gráficos de acordo com a orientação da linha do laser. A rotação ocorre mesmo quando não está sendo feita varredura. Isso permite que você posicione a linha de varredura na peça antes de acionar uma passada de varredura. Quando desativada, não ocorre nenhuma rotação na janela Exibição de gráficos enquanto a varredura a laser está sendo feita.

Seção **Zoom** - Há três opções:

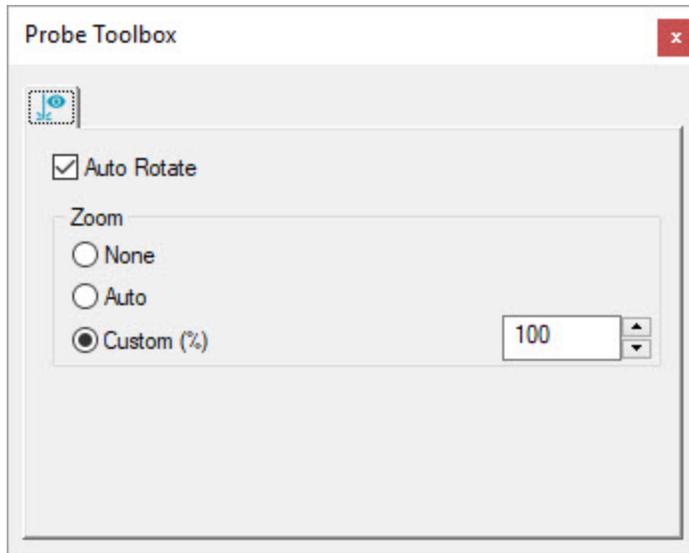
**Nada** - Isso desativa o zoom automático. O software usa a última configuração de zoom definida manualmente pelo usuário para mostrar a varredura da nuvem de pontos na janela Exibição de gráficos.

**Automático** - Se essa opção é marcada, o zoom da janela Exibição de gráficos é aumentado, centralizado no meio da linha da varredura a laser. Conforme você progride a varredura da peça, o zoom da janela Exibição de gráficos diminui para mostrar os dados da nuvem de pontos coletados.



*Janela Exibição de gráficos mostrando a linha de varredura com a opção Zoom automático selecionado*

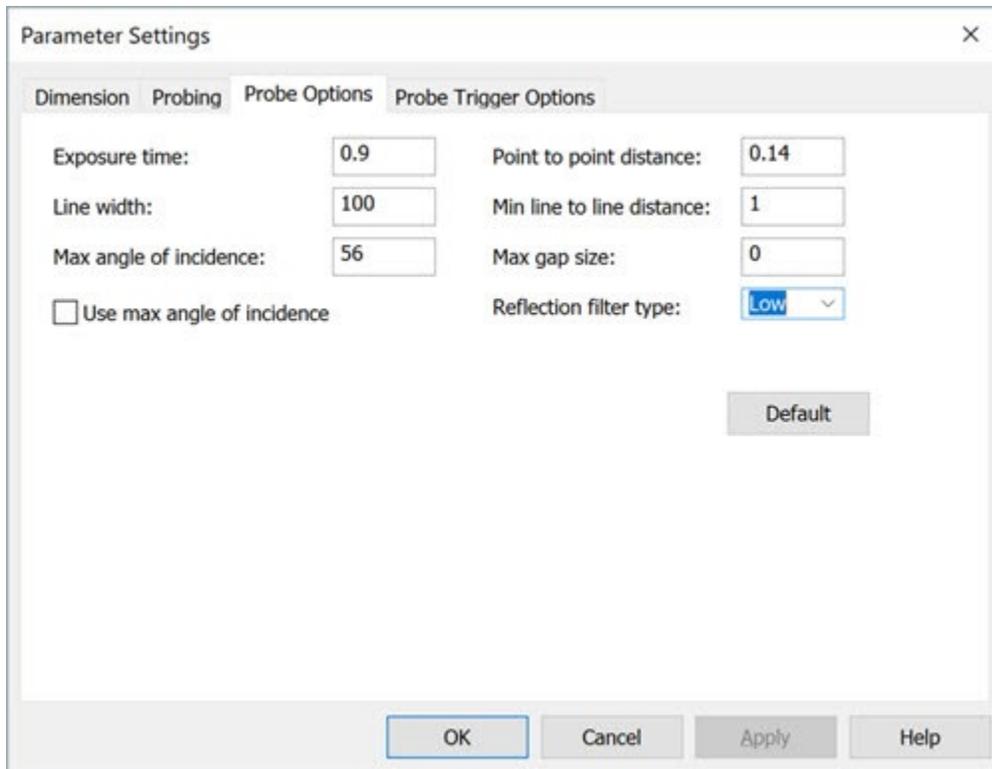
**Personalizado (%)** - Se essa opção é marcada, você pode definir a porcentagem de zoom. 100% indica que o fator de zoom é definido usando o tamanho real da peça (relação 1:1). Você pode aumentar a porcentagem de zoom para obter uma visualização mais próxima da varredura, ou diminuir para ver mais da nuvem de pontos a um tamanho reduzido. Por exemplo, 50% seria metade do tamanho.



*Caixa de ferramentas da sonda - Guia Propriedades de exibição da varredura a laser com as opções Rotação automática e Zoom personalizado (%) selecionadas*

## Configuração de opções da sonda Leica T-Scan

Você pode definir as propriedades dos dispositivos de varredura Leica T-Scan na guia **Opções de sonda** da caixa de diálogo **Configurações de parâmetros (Editar | Preferências | Parâmetros)**.



Caixa de diálogo Configurações de parâmetro — Guia Opções da sonda

As opções disponíveis são:

**Tempo de exposição** - Essa opção define a duração do tempo usado pela câmera do T-Scan para a exposição. Você pode ajustar o tempo de exposição de acordo com o objeto que deseja medir. Para objetos brilhantes, uso tempos de exposição curtos (na faixa de 0,25 ms a 5 ms). Para objetos escuros, uso tempos de exposição mais longos (até 20 ms).

**Largura da linha** - Você pode reduzir a largura da linha de varredura para até 40% da largura máxima. Se for escolhida uma largura menor, a frequência da linha pode aumentar.

**Ângulo máximo de incidência** - Essa opção define o ângulo máximo de incidência entre o feixe do laser e a superfície do objeto. O software da interface T-Scan rejeita qualquer ponto medido que exceda esse valor. Quanto menor o valor, menos dados o software coleta, mas os resultados apresentam uma melhor qualidade de dados.

Caixa de seleção **Usar ângulo máximo de incidência** - Marque essa caixa de seleção para aplicar um filtro aos dados. O filtro remove os pontos medidos que tenham um ângulo de incidência acima do valor especificado para o **Ângulo máximo de incidência**. O modo como esse filtro funciona é descrito em **Ângulo máximo de incidência** acima.

**Distância ponto a ponto** - Essa opção especifica a distância entre dois pontos consecutivos em uma linha de varredura. Os valores válidos são de 0,035 mm a 10 mm, inclusive.

**Distância mínima linha a linha** - Essa opção especifica a distância mínima entre duas linhas de varredura consecutivas. Os valores válidos são de 0 mm a 50 mm, inclusive.

**Tamanho máximo de folga** - Se aparecem folgas dentro de uma linha de varredura, elas podem ser preenchidas automaticamente através de interpolação. Essa opção especifica o tamanho máximo de folga até o qual o software a fecha automaticamente.

**Tipo de filtro de reflexão** - As opções disponíveis são: **Padrão, Baixo, Médio e Alto**. Selecione a configuração que melhor corresponde às propriedades refletoras do objeto.

Botão **Padrão** - Pressione esse botão para redefinir as opções na guia **Opções de sonda** para seus valores padrão.

Após concluir as mudanças, clique no botão **Aplicar**. O PC-DMIS adiciona as configurações à rotina de medição.



Exemplo de configurações de **Opções de sonda** adicionadas à rotina de medição na janela Edição:

```
OPÇÃOSONDA/,DISTÂNCIAPTPT=0,14,DISTLINHALINHA=1,
ÂNGMÁX=56,USARÂNGMÁX=1,TIPOFILTRO=1,TEMPOEXPOSIÇÃO=0,9,
TAMFOLGAMÁX==0,LARGLINHA=100
```

## Interface do rastreador ATS600

O rastreador ATS600 se conecta ao PC-DMIS usando a interface de rastreador ATS600 LeicaLMF. Você pode selecionar a interface ATS600 LeicaLMF na opção de menu **Editar | Configurar a interface do Portable | Rastreador ATS600 LeicaLMF**.

Você pode fazer medições com uma sonda de refletor ou você pode medir uma varredura de área e fazer toques sem um refletor.

## Caixa de diálogo Varredura de área, menu e opções da barra de ferramentas

A varredura de área é executada a partir da caixa de diálogo **Varredura de área**. Para abrir a caixa de seleção, marque **Inserir | Varredura | Varredura de área** ou clique no botão **Varredura de área** () na barra de ferramentas **Medir com rastreador**.



*Barra de ferramentas Medir com rastreador*

A Varredura de área está disponível para o ATS600 somente quando a sonda ativa é uma sonda de superfície.

Você pode usar as configurações na caixa de diálogo **Varredura de área** para abrir a janela Câmera de visão geral e definir a região ou as configurações da varredura. O software armazena a região e as configurações selecionadas para que você possa voltar a executar a varredura. Como o PC-DMIS armazena os dados em uma nuvem de pontos (COP), para criar uma Varredura de área, você tem que ter uma ID válida da **COP de referência** definida na rotina de medição.

AREA SCAN

Scan type: AREA SCAN

ID: SCN1

Accuracy: Standard

Signal Filter: Medium

AOI Filter: 75

Measure

Reference COP: COP1

Overview Camera:

Scan Points

Pnt	X	Y	Z

CAD Elements

Select

Deselect

Deselect All

Create Close

*Caixa de diálogo Varredura da área*

A caixa de diálogo **Varredura de área** contém estas opções:

**Tipo de varredura** - Essa lista permite que você selecione um dos tipos de varredura disponíveis.

**ID** - Essa caixa exibe o texto de identificação da varredura atual. Você pode editá-lo para um nome exclusivo alfanumérico.

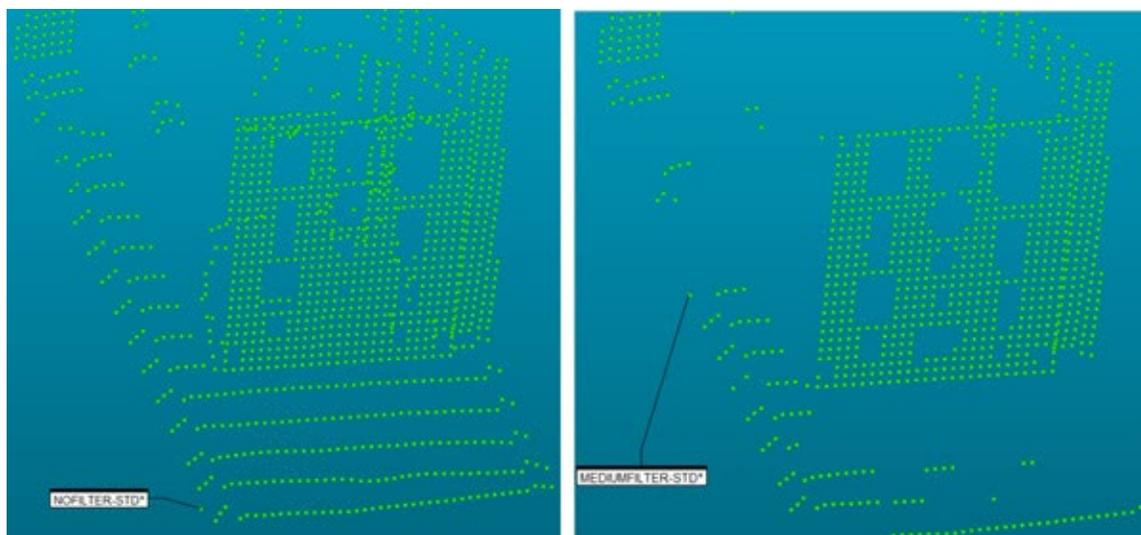
**Precisão** - Essa lista permite que você selecione uma entre três opções de precisão de varredura. As opções são:

- **Padrão** - Selecione essa opção em ambientes controlados para fornecer medições com precisão padrão.
- **Rápido** - Selecione essa opção quando você precisa fazer medições o mais rápido possível.

- **Preciso** - Selecione essa opção quando você quiser que as medições sejam as mais precisas possível. Essa opção requer períodos mais longos de medição.

**Filtro de sinal** - Essa lista tinha o nome de **Filtro de qualidade** nas versões anteriores ao PC-DMIS 2020 R2 e estava localizada na guia **Sonda de superfície** da caixa de diálogo **Opções da máquina**.

Selecione uma opção da lista **Filtro de sinal** para filtrar e remover pontos medidos que foram medidos quando o feixe de laser estava parcialmente na superfície da peça ou parcialmente fora desta. O PC-DMIS filtra os pontos em tempo real enquanto faz as varreduras.



*Exemplo usando a configuração Filtro de sinal como Nenhum (esquerda) e Médio (direita)*

Caixa de seleção **Filtro de ângulo de incidência** e caixa de entrada - Essa é a configuração do filtro do ângulo de incidência. Clique na caixa de seleção para ativar o filtro ou desmarque para desativá-lo. Ao ativar esse filtro, insira um valor válido para definir o ângulo máximo de incidência entre o feixe do laser e a superfície do objeto. O software da interface LeicaLMF rejeita qualquer ponto medido que exceda esse valor. A faixa válida para esse filtro é de 0 (zero) a 90 graus, inclusive.

Caixa de seleção **Medir** - Essa caixa de seleção permite que você configure uma série de varreduras para inserir na janela Edição e medir mais tarde. Esta opção está disponível somente quando você executa o PC-DMIS no modo On-line.

Se você marca a caixa de seleção **Medir** e clica no botão **Criar**, o PC-DMIS começa a medir a varredura imediatamente. Se você não marca a caixa de seleção **Medir** e clica em **Criar**, o PC-DMIS insere um objeto de varredura na janela Edição que pode ser medido mais tarde.

**COP de referência** - Essa é a COP onde o PC-DMIS armazena os dados da varredura. Se você não seleciona uma COP da lista ou insere uma que ainda não foi criada, o PC-DMIS pergunta se você deseja criar uma nova COP.

**Botão Câmera de visão geral** - Clique nesse botão para exibir a janela Câmera de visão geral. Para mais informações sobre essa janela e suas funções, consulte o manual da Leica referente.

**Área Pontos de varredura** - Essa área lista cada ponto da definição do caminho da varredura e suas localizações em coordenadas XYZ.

**Área Controles do CAD** - Você pode usar esta área para especificar os elementos da superfície do CAD que definem os "Pontos teóricos".

Em alguns casos, uma varredura pode começar sobre determinada superfície e passar por muitas outras superfícies antes da conclusão. Nessas situações, o PC-DMIS não sabe quais os elementos que serão usados para gerar a varredura. Ele deve portanto pesquisar através de cada superfície no modelo do CAD. Se o modelo do CAD tiver muitas superfícies, pode demorar muito tempo até que a geração de varredura seja bem-sucedida.



Para utilizar a funcionalidade para selecionar as superfícies do CAD, é necessário importar e utilizar os dados da superfície do CAD.

Para fazer a varredura de superfícies específicas:

1. Marque a caixa de seleção **Selecionar** para ativar estas opções:

**Desmarcar** - Desmarca a última superfície selecionada.

**Botão Desmarcar tudo** - Desmarca todas as superfícies realçadas que foram criadas com a caixa de seleção **Selecionar**.

2. Clique nas superfícies apropriadas. Quando você seleciona uma superfície do CAD, o PC-DMIS a realça na janela Exibição de gráficos. A barra de status exibe o número de superfícies selecionadas.

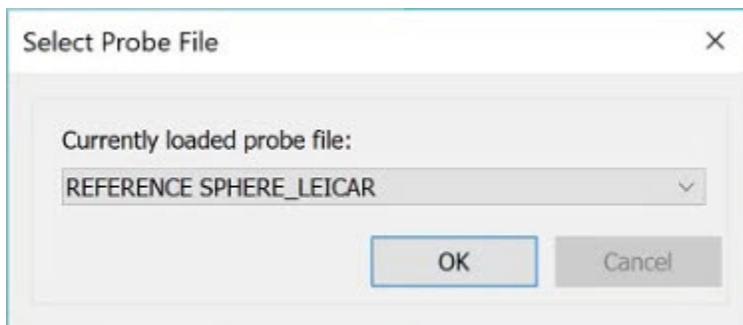
Se você selecionar uma superfície incorretamente, pressione Ctrl e clique novamente na superfície para desmarcá-la. Se você clicar no botão **Desmarcar tudo**, o PC-DMIS desmarca de uma só vez todas as superfícies realçadas.

Depois de concluir a seleção das superfícies, limpe a caixa de seleção **Selecionar**. As superfícies selecionadas permanecem selecionadas.

Se você desmarcar a caixa de seleção **Selecionar**, o PC-DMIS assume qualquer clique na superfície como sendo aquele para criar o caminho de varredura.

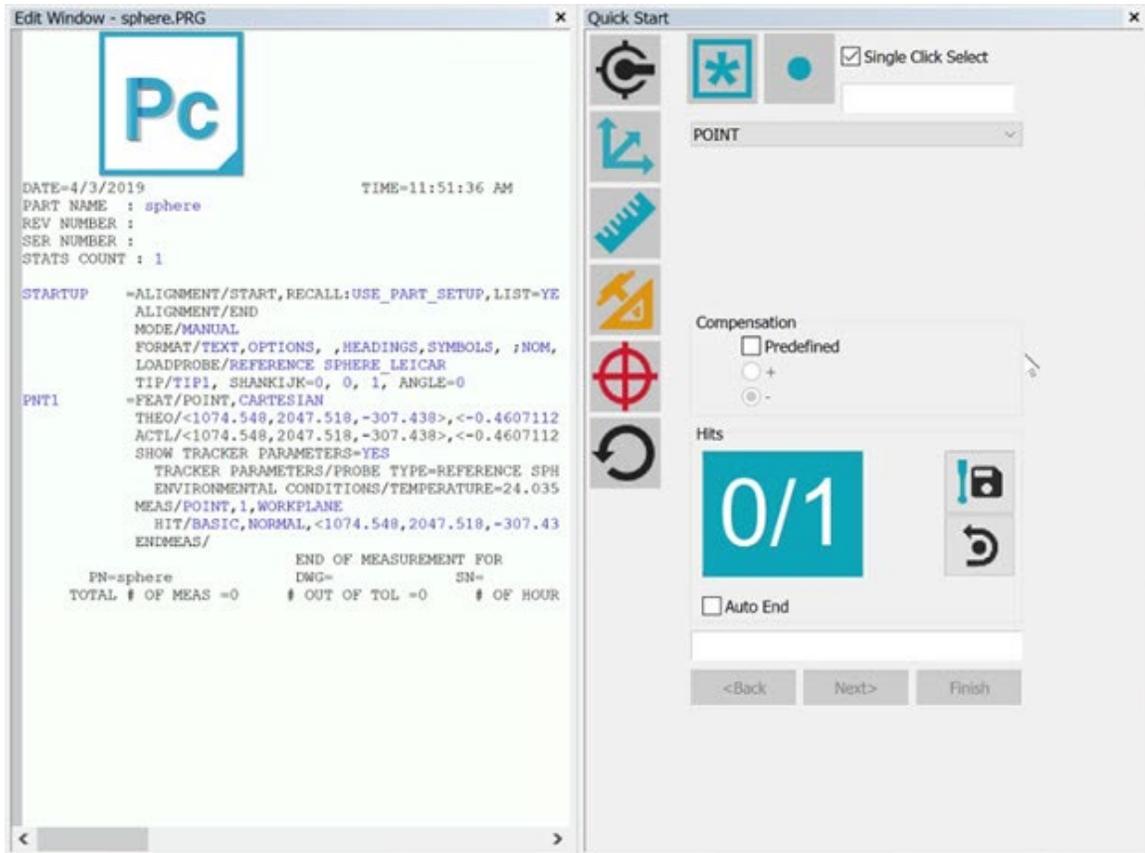
## Como usar a sonda de esfera

Você pode selecionar o arquivo da sonda para a sonda de esfera no PC-DMIS na lista **Sondas** na barra de ferramentas **Configurações (Visualizar | Barras de ferramentas | Configurações)**.



Para medir o ponto central da esfera:

1. Selecione a sonda esfera na lista **Sonda** na barra de ferramentas **Configurações**.
2. Aponte o feixe do rastreador para a esfera física.
3. Clique no botão **Fazer toque** ou pressione Ctrl+H para medir a esfera. O PC-DMIS retorna o ponto central da esfera como o ponto medido.



*Exemplo das janelas Edição e Quick Start depois de medir uma esfera com a sonda de esfera*

## Execução de uma varredura de área

Para executar uma Varredura de área a partir da caixa de diálogo **Varredura de área** e criar o comando Varredura de área, siga estes passos:

1. Selecione uma sonda de superfície.
2. Abra a caixa de diálogo **Varredura de área** a partir do menu (**Inserir | Varredura | Varredura de área**) ou na barra de ferramentas **Medir com**

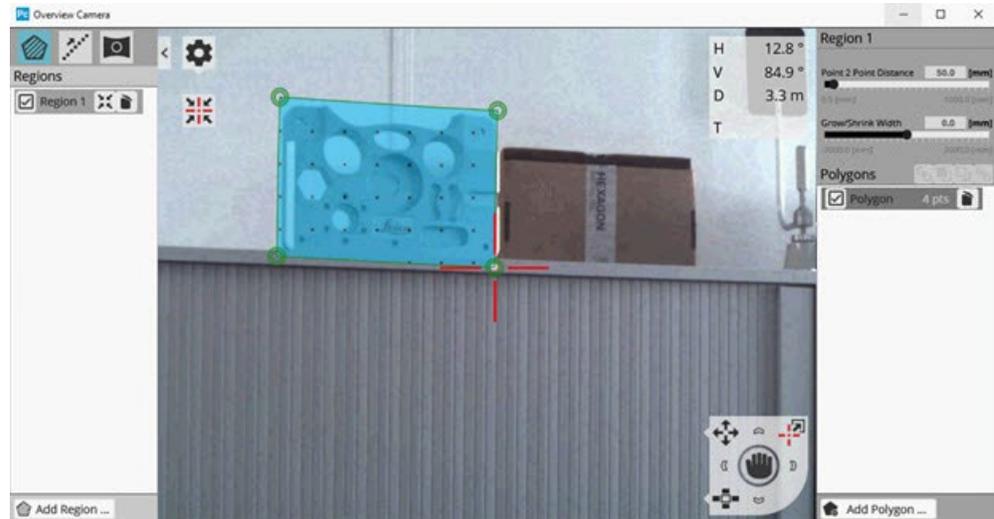
**rastreador**, clique no botão **Varredura de área** ().

Na caixa de diálogo **Varredura de área**, você pode usar estes três métodos para criar uma Varredura de área:

*Defina a região da Varredura de área e as configurações da janela Câmera de visão geral.*

Abra a janela Câmera de visão geral e defina a região de varredura e as configurações da varredura.

Para fazer isso, clique no botão **Câmera de visão geral** e defina a região e as configurações da varredura. Quando terminar, clique no "X" no canto superior direito da janela Câmera de visão geral para fechá-la.



*Exemplo da janela Câmera de visão geral*



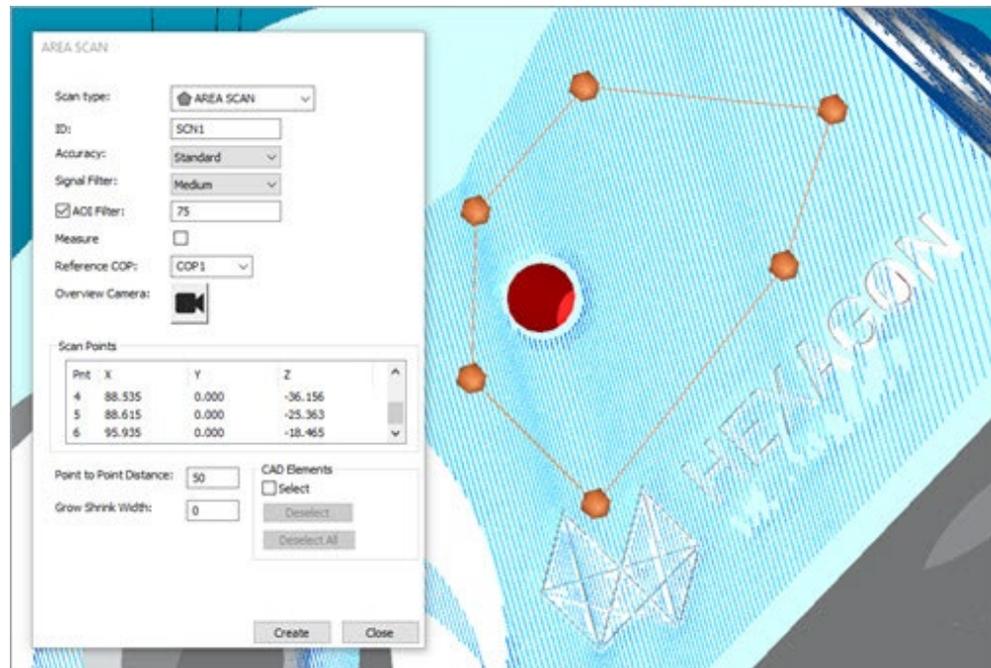
As configurações de Região são definidas na janela Câmera de visão geral. O PC-DMIS armazena essas configurações no comando Varredura de área. As configurações de Região incluem **Distância ponto a ponto** e **Aumentar/diminuir largura**.

Para mais detalhes sobre a janela Câmera de visão geral, inclusive as configurações de Região, veja o devido manual da Leica.

*Defina as regiões de Varredura de área quando alinhado a um modelo do CAD.*

Quando alinhado a um modelo do CAD, você pode clicar no modelo do CAD na janela Exibição de gráficos para definir a região para a Varredura de área.

Para selecionar uma região, clique várias vezes na superfície do CAD de modo a definir a área desejada. O PC-DMIS começa a definir a região depois de você clicar no terceiro ponto no modelo do CAD.



*Exemplo de uma região definida por uma Varredura de área com seis pontos*

O software lista os detalhes para cada ponto na área **Pontos de varredura** da caixa de diálogo **Varredura de área**.

*Fazer a Varredura de área nas superfícies do CAD selecionadas quando alinhado a um modelo do CAD.*

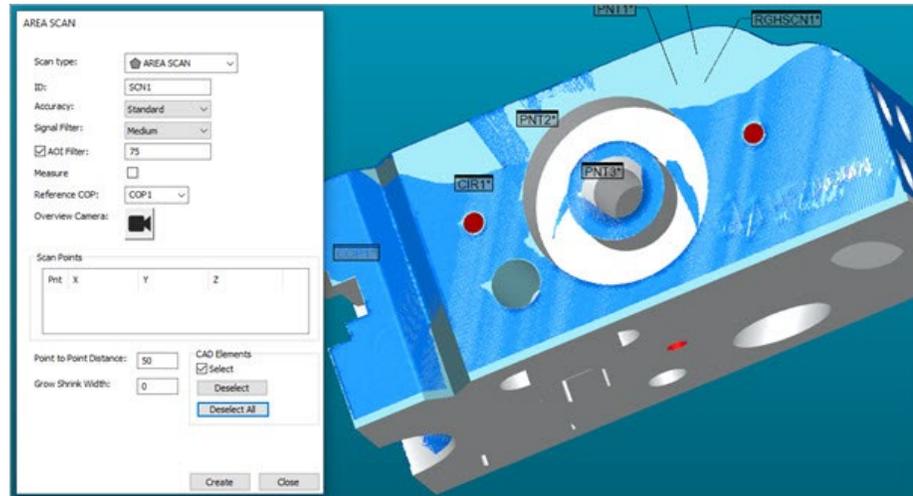
Quando alinhado a um modelo do CAD, você pode clicar em uma ou mais superfícies do CAD para fazer uma Varredura de área nas superfícies selecionadas.



Para utilizar a funcionalidade para selecionar as superfícies do CAD, é necessário importar e utilizar os dados da superfície do CAD.

Para fazer isso:

Marque a caixa de seleção **Selecionar** na área **Controles do CAD** e selecione as superfícies no modelo do CAD na janela Exibição de gráficos. O PC-DMIS realiza cada superfície selecionada.



*Exemplo de várias superfícies selecionadas para uma Varredura de área*

Clique novamente em uma superfície realçada para desmarcá-la.

Para mais informações, veja a seção "Área Controles do CAD" do tópico "Caixa de diálogo Varredura de área, menu e opções da barra de ferramentas".

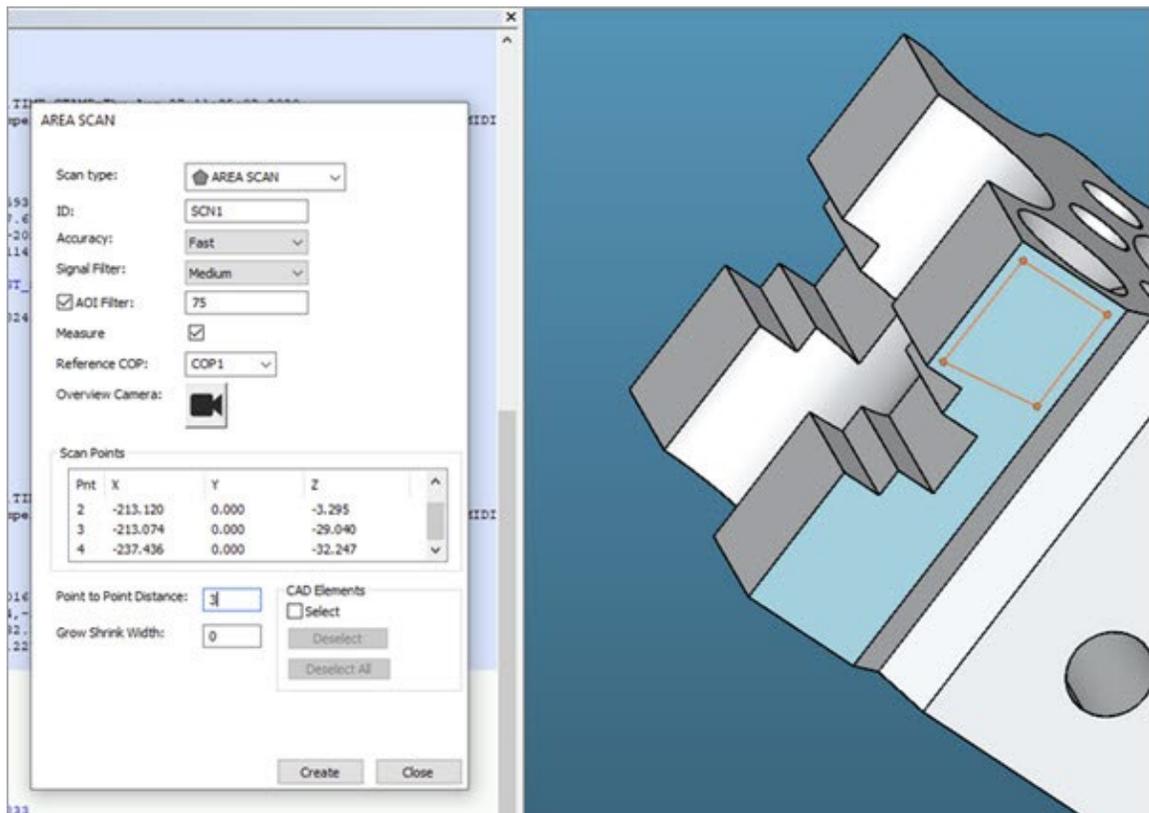
3. Você pode mudar a ID para a varredura no campo **ID** ou usar o nome padrão. Esse é o nome do comando de varredura que o PC-DMIS exibe na janela Edição.
4. Selecione uma opção de precisão na lista **Configurações de precisão** da caixa de diálogo **Varredura de área**. As opções disponíveis são: **Padrão**, **Rápido** e **Preciso**.
5. Na lista, selecione a opção **Filtro de sinal**.
6. Marque a caixa de seleção **Filtro de ângulo de incidência** para ativar esse filtro, se necessário. Em seguida, digite um valor válido.
7. Selecione a caixa de diálogo **Medir** se desejar que as medições comecem imediatamente depois de você fechar a caixa de diálogo. Desde que a definição exista no CAD, essa opção fica disponível quando você executa o PC-DMIS no modo On-line ou Off-line.

- Selecione uma COP na lista **COP de referência**. O PC-DMIS usa a COP selecionada para armazenar os dados da varredura da COP.



Como o PC-DMIS armazena os dados em uma nuvem de pontos (COP), para criar uma Varredura de área, você tem que ter uma ID válida da **COP de referência** definida na rotina de medição. Se você não seleciona uma COP da lista, ou se insere uma que ainda não foi criada, o PC-DMIS pergunta se você deseja criar uma nova COP.

- Na caixa de diálogo **Varredura de área**, clique em **Criar** para adicionar o comando Varredura de área à janela Edição. Em seguida, clique em **Fechar** para retornar à tela principal do PC-DMIS.



*Exemplo de Varredura de área*

```

DATE=4/27/2020          TIME=8:38:27 AM
PART NAME : 1
REV NUMBER :
SER NUMBER :
STATS COUNT : 1

STARTUP  =ALIGNMENT/START,RECALL:USE_PART_SETUP,LIST=YES
ALIGNMENT/END
MODE/MANUAL
FORMAT,TEXT,OPTIONS, ,HEADINGS,SYMBOLS, ,NOM,TOL,MEAS,DEV,OUTTOL, ,
LOADPROBE/SURFACE_LEICAR
TIP,TIP1, SHANKIJK=0, 0, 1, ANGLE=0
COP1     =COP/DATA,TOTAL SIZE=0,REDUCED SIZE=0,
REF=SCN1,,
SCN1     =FEAT/SCAN AREA SCAN,SHOW HITS=YES,SHOWALLPARAMS=YES,POINTCLOUDID=COP1
AREASCAN,ACCURACY=STANDARD,SIGNAL FILTER=MEDIUM,AOI FILTER=75,SHOW REGIONS=YES,SHOW
REGION/PT TO PT DISTANCE=10,GROW SHRINK WIDTH=25
POLYGON/INCLUSION=YES
SHOW TRACKER PARAMETERS=YES
TRACKER PARAMETERS/PROBE TYPE=SURFACE_LEICAR TIME STAMP=Mon Apr 27 08:40:27 2020,
ENVIRONMENTAL CONDITIONS,TEMPERATURE=20 Temperature unit=C,PRESSURE=1013,PRESSURE UNIT=
BASICSCAN/LINE,NUMBER OF HITS=0,SHOW HITS=YES,SHOWALLPARAMS=NO
ENDSCAN
ENDMEAS/

END OF MEASUREMENT FOR
PN=1     DWG=     SN=
TOTAL # OF MEAS =0  # OUT OF TOL =0  # OF HOURS =00:00:00
    
```

*Exemplo de uma janela Edição mostrando o comando Varredura de área com configurações de Região*

O PC-DMIS exibe os pontos do caminho de varredura e suas localizações em coordenadas XYZ na área **Pontos de varredura** da caixa de diálogo **Varredura de área**.

## Execução de uma varredura de anel

Use a função Varredura de anel da ATS600 para executar uma varredura de 360 graus (anel ou cúpula inteira) dentro de ângulos verticais mínimo e máximo.

Para criar uma Varredura de anel a partir da caixa de diálogo **Varredura de anel** e criar um comando Varredura de anel:

1. Selecione uma sonda de superfície.
2. Abra a caixa de diálogo **Varredura de anel** a partir do menu (**Inserir | Varredura**

**| Varredura de anel**) ou clique no botão **Varredura de anel** () na barra de ferramentas **Medir com rastreador**.

RING SCAN

Scan type:

ID:

Max Vertical Angle:

Min Vertical Angle:

Point to Point Distance:

Line to Line Distance:

Reference Distance:

Reference COP:

*Caixa de diálogo Varredura de anel*

3. Você pode mudar a ID para a varredura no campo **ID** ou usar o nome padrão. Esse é o nome do comando de varredura que o PC-DMIS exibe na janela Edição.
4. Digite os valores de **Ângulo vertical máximo** e o **Ângulo vertical mínimo**. Você também pode clicar no respectivo botão **Ler** para ler o ângulo atual do rastreador.
5. Digite um valor na caixa **Distância ponto a ponto**. Esse valor especifica a distância mínima entre dois pontos consecutivos em uma linha de varredura.
6. Digite um valor na caixa **Distância linha a linha**. Esse valor especifica a distância mínima entre duas linhas de varredura consecutivas.
7. Digite um valor na caixa **Distância de referência**.

O PC-DMIS usa o valor de **Distância de referência** para calcular a densidade de ponto a ponto e de linha a linha como o valor possível em tal distância. O PC-DMIS calcula a quantidade de linhas e pontos que "necessita" para conseguir a densidade definida na **Distância de referência**.

Por exemplo, se você mantém os valores padrão para **Distância ponto a ponto** (100), **Distância linha a linha** (100) e **Distância de referência** (10.000), e mede uma parede a 5.000 mm de distância, a densidade obtida deve ser maior.

8. Selecione uma COP na lista **COP de referência**. Essa é a COP onde o PC-DMIS armazena os dados da varredura. Se você não seleciona uma COP da lista, ou se insere uma que ainda não foi criada, o PC-DMIS pergunta se você deseja criar uma nova COP.
9. Clique em **Criar**.

## Execução de varredura de linha

Para criar uma Varredura de linha a partir da caixa de diálogo **Varredura de linha** e criar um comando Varredura de linha:

1. Selecione uma sonda de superfície.
2. Abra a caixa de diálogo **Varredura de linha** a partir do menu (**Inserir |**

**Varredura | Varredura de linha**) ou clique no botão **Varredura de linha** () na barra de ferramentas **Medir com rastreador**.

LINE SCAN

Scan type:

ID:

Accuracy:

Measure

Reference COP:

Overview Camera: 

Scan Points

Pnt	X	Y	Z
2	-238.107	0.000	-2.280
3	-211.681	0.000	-1.703
4	-212.129	0.000	-39.663

Point to Point Distance:

Line to Line Distance:

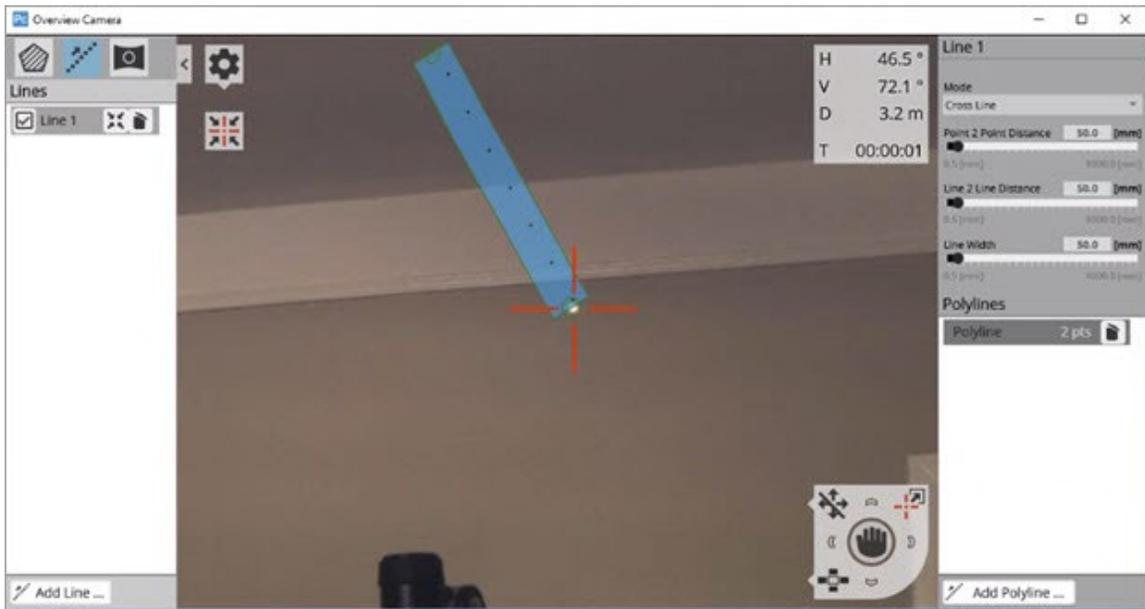
Line Width:

Line Type:

*Caixa de diálogo Varredura de linha*

3. Você pode mudar a ID para a varredura no campo **ID** ou usar o nome padrão. Esse é o nome do comando de varredura que o PC-DMIS exibe na janela Edição.
4. Selecione uma opção de precisão na lista **Configurações de precisão** da caixa de diálogo **Varredura de área**. As opções disponíveis são: **Padrão**, **Rápido** e **Preciso**.
5. Selecione a caixa de diálogo **Medir** se desejar que as medições comecem imediatamente depois de você fechar a caixa de diálogo. Essa opção está disponível quando você executa o PC-DMIS no modo On-line ou Off-line (desde que a definição exista no CAD).
6. Selecione uma COP na lista **COP de referência**. Essa é a COP onde o PC-DMIS armazena os dados da varredura. Se você não seleciona uma COP da lista, ou se digita na lista uma COP que não existe, o PC-DMIS pergunta se você deseja criar uma nova COP.
7. Clique no botão **Câmera de visão geral** para abrir a janela Câmera de visão geral. Você pode usar a janela para definir a região e as configurações para a

varredura. Quando terminar, clique no "X" no canto superior direito da janela Câmera de visão geral para fechá-la.



Exemplo da janela Câmera de visão geral



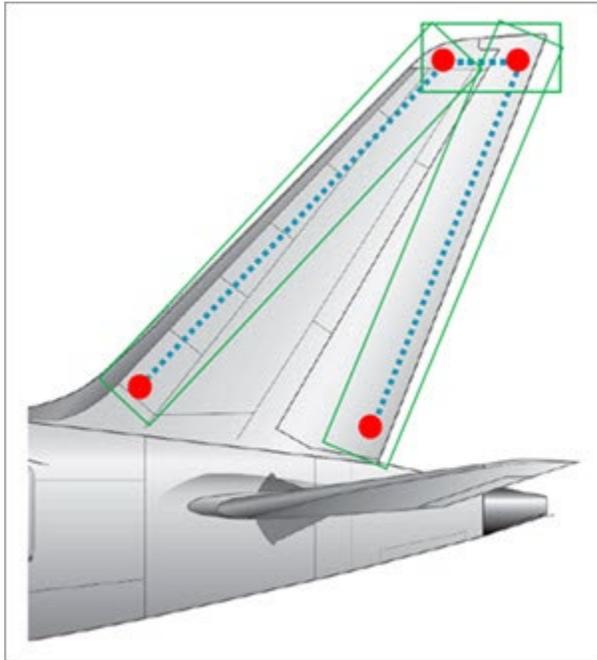
As configurações de Região são definidas na janela Câmera de visão geral. O PC-DMIS armazena essas configurações no comando de Varredura de linha. As configurações de Região incluem **Distância ponto a ponto**, **Distância linha a linha** e **Aumentar/diminuir largura**.

Para mais detalhes sobre a janela Câmera de visão geral, inclusive as configurações de Região, veja o devido manual da Leica.

8. Digite um valor na caixa **Distância ponto a ponto**. Essa opção especifica a distância mínima entre dois pontos consecutivos em uma linha de varredura.
9. Digite um valor na caixa **Distância linha a linha**. Esse valor especifica a distância mínima entre duas linhas de varredura consecutivas.
10. Digite um valor na caixa **Largura da linha**. Esse valor especifica a largura na linha desenhada no modelo do CAD na janela Exibição de gráficos.
11. A varredura de linha do ATS600 tem dois modos diferentes que podem ser selecionados na lista **Tipo de linha**. Para cada modo, você pode definir o ponto de início e de fim, ou múltiplos pontos de início/fim para criar um roteiro.

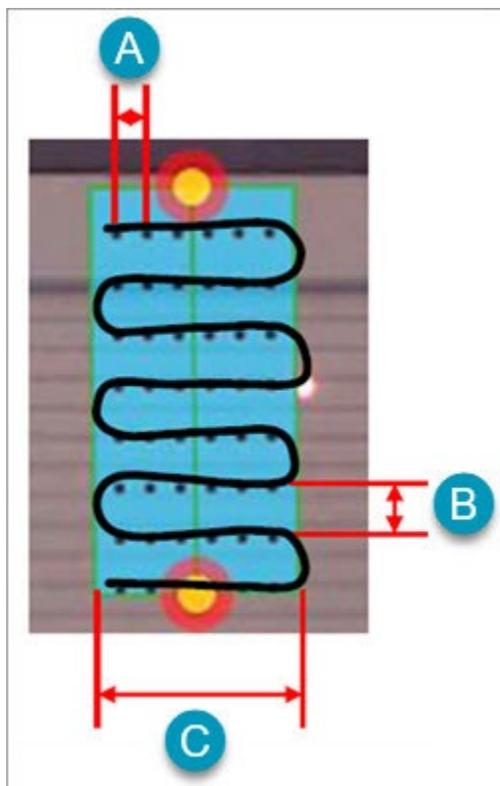
Os modos disponíveis são:

**Linear** - Esse modo é útil se você deseja medir perímetros ou linhas. Se o ATS600 está perpendicular ao objeto de medição e só linhas precisam ser medidas, você pode agora desenhar as linhas e definir um valor para sua largura. Isso permite que o feixe se mova pelos diferentes pontos usando o roteiro mais rápido, em vez de seguir exatamente cada linha. Se você precisa que o rastreador siga uma linha perfeita, defina a largura da linha para seu valor mínimo (0,5 mm).



*Exemplo de uma varredura de linha usando o tipo Linha linear*

**Zigzag** - Esse modo movimentava o feixe do ATS600 em um roteiro vai-e-vem para coletar os pontos. Esse método é útil se você quer gerar seções transversais da nuvem de pontos.



*Exemplo de uma varredura de linha usando o tipo Linha em zigzag*

*A = Distância ponto a ponto*

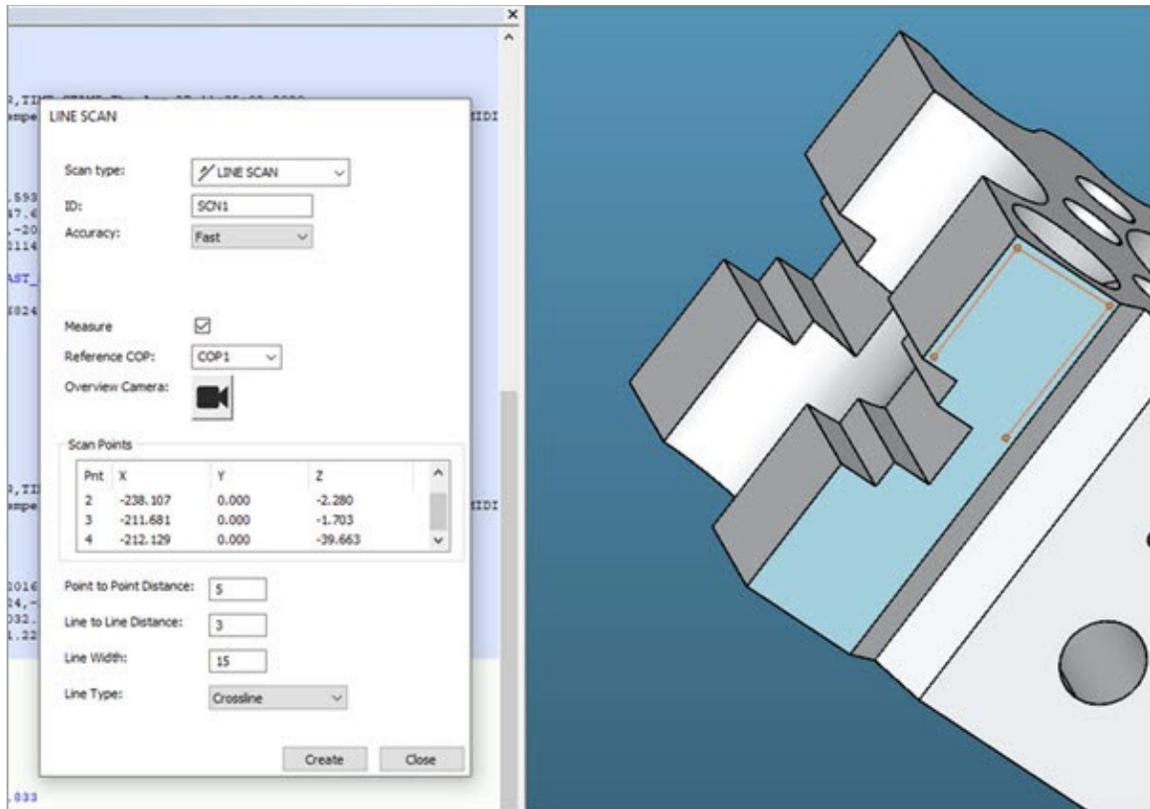
*B = Distância linha a linha*

*C = Largura da linha*



Ao criar um seção transversal de uma nuvem de pontos, defina o valor **Delta** para ficar dentro da largura do zigzag.

12. Clique em **Criar** para adicionar o comando Varredura de linha à janela Edição e, em seguida, clique em **Fechar** para retornar à tela principal do PC-DMIS.

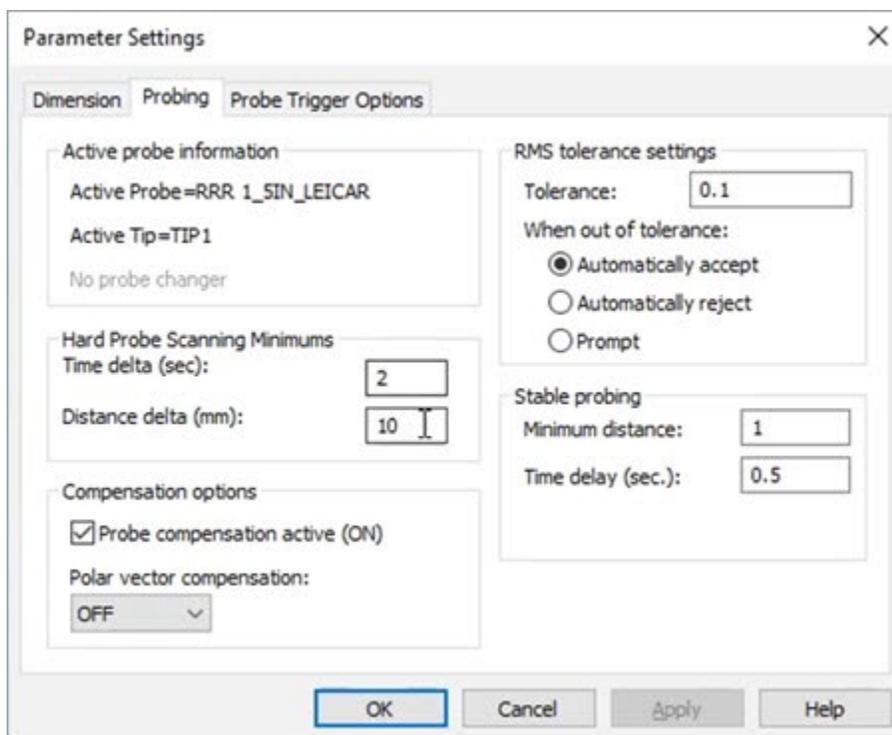


*Exemplo de varredura de linha*

## Modos de varredura contínua para AT403, AT500 e AT9x0

Para definir os modos de varredura contínua para os rastreadores a laser AT403, AT500 e AT9x0, siga estes passos:

1. Na caixa de diálogo **Configurações de parâmetros** (**Editar | Preferências | Parâmetros**), clique na guia **Sonda**.



Caixa de diálogo Configurações de parâmetro - guia Sonda

2. Defina um ou dois desses valores na área **Mínimos de varredura de sonda rígida**:
  - **Delta de tempo (s)** - Usado para o modo Tempo contínuo
  - **Delta de distância (mm)** - Usado para o modo Distância contínua
3. Clique em **Aplicar** para salvar a configuração e depois em **OK** para fechar a caixa de diálogo.
4. Na barra de ferramentas **Operação do rastreador**, escolha o modo:

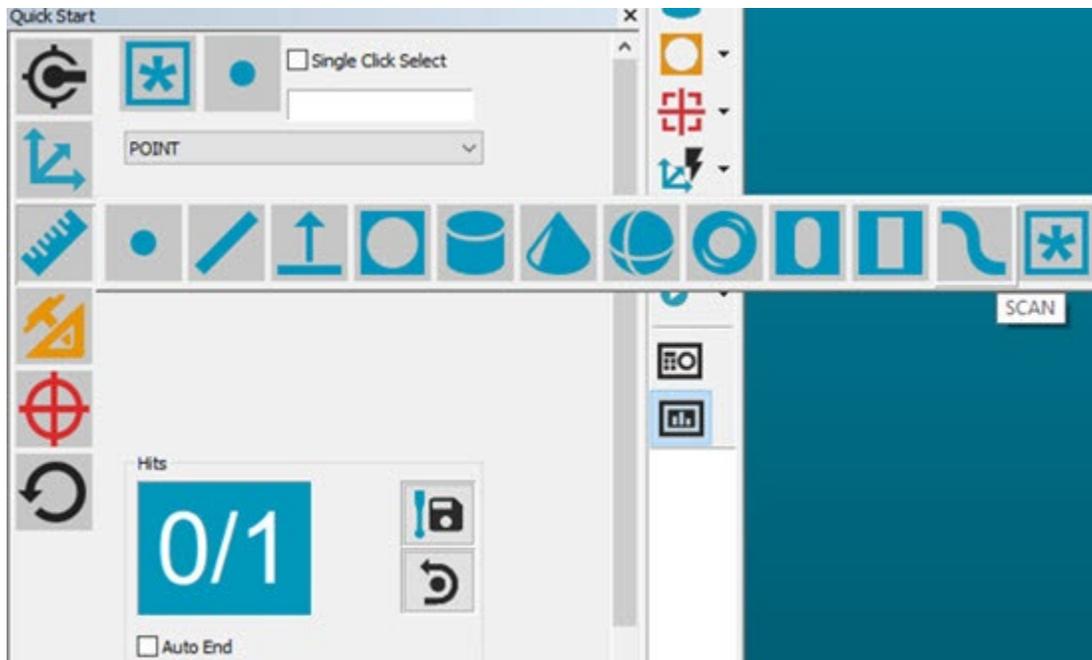


**Distância contínua**



**Tempo contínuo**

5. (Opcional) Se você estiver alinhado à peça física e a um modelo do CAD, na barra de ferramentas **Modo Sonda (Visualizar | Barras de ferramentas)**, ative **Localizar valores nominais a partir do modelo do CAD**. Essa ação permite que cada ponto varrido tenha um valor nominal e também que você visualize seus toques a cada varredura.
6. Na janela **Quick Start**, selecione o tipo de elemento em que deseja fazer a varredura (por exemplo, Plano ou Varredura).



*Janela Quick Start para o modo de varredura contínua*

O processo de varredura é: Iniciar a varredura, fazer a varredura do elemento, parar a varredura, finalizar.

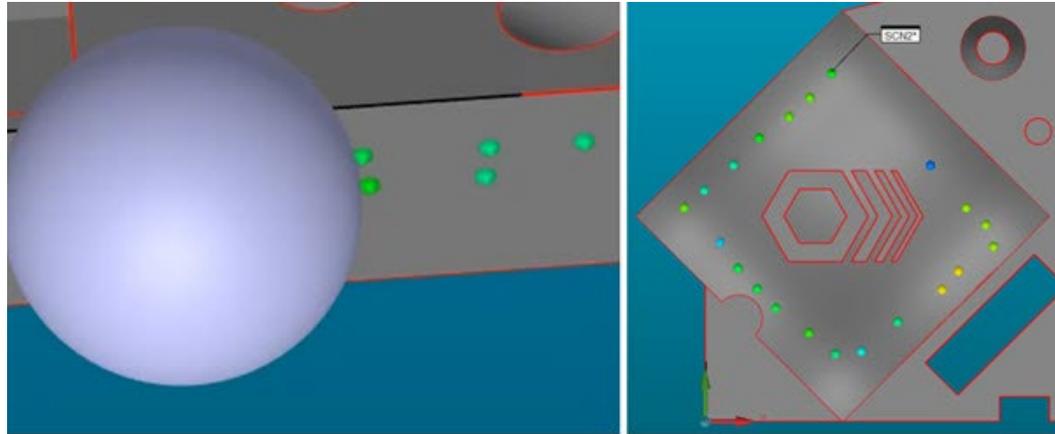
Para tal:

- Pressione Ctrl + I para iniciar a varredura e Ctrl + I para parar a varredura, ou use o botão **Varredura contínua** (  ) na barra de ferramentas **Medir com rastreador**.
- Para o rastreador AT403, use o botão A no controle remoto para iniciar e parar a varredura contínua.
- Para o rastreador AT500, use o botão A no controle remoto para iniciar e parar a varredura contínua.
- Para a sonda-T AT960, mantenha o botão D pressionado para executar a varredura contínua.



Se você não seleciona o modo Varredura contínua, por padrão, o botão D fica no modo Distância contínua.

- Quando terminar a varredura de um elemento (como círculo ou plano), faça a devida compensação e pressione o botão **FIM**.



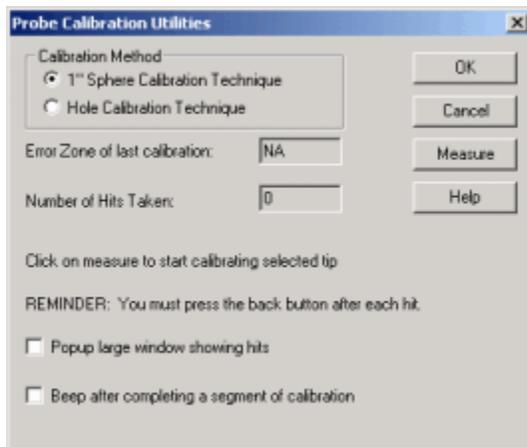
7. Você também pode inserir a Distância contínua e o Tempo contínuo na rotina de medição como comandos Rastreador. Durante a execução, você pode iniciar, parar e finalizar a varredura contínua como descrito acima.

```
MOI1 = TRACKER COMMAND ( SET MEASUREMENT PROFILE (CONTDIST)  
SCN1 = Manual Scan - VARIABLE DELTA  
SCN2 = Manual Scan - VARIABLE DELTA
```

## Apêndice A: Braço portátil Faro

Usar um braço portátil Faro é similar a usar um braço Romer. Consulte o tópico "Uso de uma CMM com Portátil Romer " e outras seções da documentação do Portátil para obter informações gerais sobre como usar uma máquina de braço portátil.

Se estiver usando um braço Faro, a caixa de diálogo **Utilitários da calibração da sonda** irá aparecer no lugar da caixa de diálogo padrão **Medida** que aparece ao clicar em **Medida** a partir da caixa de diálogo **Utilitários da sonda**.



Caixa de diálogo Utilitários de calibração da sonda

## Opções de caixa de diálogo disponíveis

A tabela a seguir lista cada opção disponível na caixa de diálogo **Utilitários de calibração da sonda** e a função de cada uma.

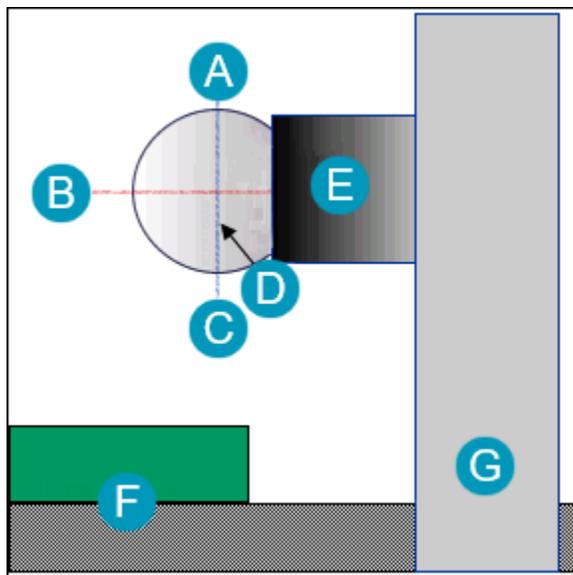
Opção	Descrição
<b>Método de calibração</b>	<p>A caixa de diálogo <b>Utilitários de calibração da sonda</b> permite dois métodos de calibração:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <b>Técnica de calibração da esfera de 1 pol.</b> A maioria dos braços Faro tem uma esfera de calibração interna que é, geralmente, uma esfera de 1,000 pol, portanto o PC-DMIS assume como padrão esse método de calibração.</li> <li>• <b>Técnica de calibração do furo.</b> Se preferir, use um furo para calibrar a sonda Faro em vez da esfera.</li> </ul>
<b>Zona de erro da última calibração</b>	<p>A caixa <b>Zona de erro da última calibração</b> exibe o número volumétrico que a Faro calcula quando a rotina de calibração está concluída. O controlador Faro gera esse número que é usado somente para fins de exibição. Não é possível editá-lo.</p>
<b>Número de toques feitos</b>	<p>A caixa <b>Número de Toques feitos</b> exibe o número de toques por zona de calibração.</p>
<b>Exibir janela popup grande mostrando toques</b>	<p>A seleção da caixa de seleção <b>Exibir janela popup grande mostrando toques</b> mostra as coordenadas XYZ e o número de toques em tempo real, à medida que ocorre o processo de calibração.</p>
<b>Emitir alarme sonoro após concluir um segmento de calibração</b>	<p>A seleção da caixa <b>Emitir alarme sonoro após concluir um segmento de calibração</b> faz com que o sistema do computador emita um alarme sonoro quando uma zona de cálculo ou um segmento específico estiver concluído. A área de status na caixa de diálogo (localizada logo abaixo da</p>

caixa **Número de Toques feitos**) informa o usuário qual zona de calibração deve ser medida a seguir e quantos toques devem ser feitos.

## Procedimento de Calibração Faro

Para calibrar corretamente o sensor usando um braço Faro, siga este procedimento:

1. Acesse a caixa de diálogo **Utilitários de calibração do sensor**.
2. Na área **Método de calibração**, selecione o método de calibração apropriado.
3. Selecione as caixas de seleção adequadas.
4. Clique no botão **Medir** para iniciar o processo de calibração. O PC-DMIS exibe alguns recursos visuais para ajudar você a calibrar o braço Faro.
5. Siga as instruções exibidas na tela (incluindo instruções que podem aparecer na área de status da caixa de diálogo).
6. *Se estiver usando o método da esfera de 1 pol*, faça os toques a seguir na ferramenta esférica, usando o diagrama e os recursos na tela para ajudá-lo:



*Vista lateral da ferramenta esférica e do ímã e da pinça Faro*

A - Oeste

B - Norte (linha vermelha)

C - Leste

D - Equador da ferramenta esférica (linha azul)

E - Vista lateral do ímã Faro mostrando a ferramenta esférica anexada

F - Vista lateral da peça na mesa

G - Vista lateral da pinça anexada à mesa

- Faça cinco toques ao redor do equador.

- Rotacione o último eixo e faça outros cinco toques ao redor do equador da esfera.
  - Faça cinco toques normais à esfera, da direita para a esquerda.
  - Inverta o último eixo e faça quatro toques normais à esfera, da esquerda para a direita.
  - Faça quatro toques normais à esfera de cima para baixo.
  - Rotacione o último eixo e faça quatro toques normais à esfera, de baixo para cima.
7. Se estiver usando a técnica de calibração do furo, o PC-DMIS pede que você faça estes toques:
- Faça 10 toques no furo ao girar a alavanca.
  - Faça 10 toques no furo na direção oposta.
8. Clique em **OK** quando concluir a calibração.

---

## Apêndice B: Rastreador SMX

Para usar a interface de laser SMX, siga essas etapas:

1. Se você estiver usando um portlock, conecte-o a uma porta USB em seu computador. Uma licença LMS devidamente configurada ou um portlock tem de estar presente durante a instalação do PC-DMIS.
2. Execute o setup.exe a partir do suporte de instalação do PC-DMIS. Siga as instruções na tela.
  - Se a opção **SMX laser** está programada em sua licença LMS ou portlock, o PC-DMIS carrega e usa a interface de laser SMX quando você trabalha no modo On-line.
  - Se a opção **Todas as interfaces** estiver programada em sua licença LMS ou portlock (como um dongle de demonstração), pode ser necessário renomear manualmente o smxlaser.dll para interfac.dll. O arquivo smxlaser.dll está no diretório de instalação do PC-DMIS.



Para a maioria das interfaces, você pode usar o Configurador de ambiente para configurar automaticamente o ambiente da interface do PC-DMIS. Com o Configurador de ambiente, você não precisa mais renomear os arquivos dll manualmente. Para mais detalhes, veja a seção "Configurador de ambiente" da documentação do PC-DMIS Core.

3. Instalação do DLL do SMX laser adequado ao seu sistema.

Contate o suporte técnico da Hexagon se precisar de algum arquivo de terceiros para o seu hardware.

4. Descompacte o conteúdo do arquivo *Tracker1331.zip* para o diretório de instalação do PC-DMIS. Além do dll do SMX laser, os arquivos .jar e um diretório e subdiretórios JRE estão incluídos no arquivo zip. Você tem que copiar esses arquivos e diretórios para o diretório de instalação do PC-DMIS.
5. Para testar a comunicação com o seu rastreador, digite o seguinte comando na janela Prompt de comando:

```
ping 128.128.128.100
```



Para rastreadores mais antigos, o último número do endereço IP é o número da senha do rastreador.

Se houver problemas com a comunicação, você pode usar o comando FTP para rastrear e testar a resposta. Digite os comandos seguintes na janela Prompt de comando e pressione Enter depois de cada comando:

```
ftp 128.128.128.100
```

```
Login: supervisorar (não funciona com os novos  
rastreadores Faro)
```

```
> quote home
```

```
> quit
```

Isto coloca a máquina na posição inicial. Se falhar, desligue a máquina, aguarde 1 minuto e ligue-a novamente. Se continuar falhando e se o software SMX Insight estiver carregado na máquina, você pode tentar executar novamente um 'Iniciar' no Insight.



Lembre-se de que uma vez desligado por um certo período de tempo, o rastreador pode levar até 30 minutos até que uma conexão estável seja estabelecida.

O rastreador Faro SMX adicionou o recurso do aplicativo Faro Utilities que você pode acessar a partir do PC-DMIS.

## Usar a Janela Fechamento

O PC-DMIS permite acessar as configurações da janela Fechamento. Fechamento é simplesmente a distância atual do refletor em relação a posição Inicial. O fechamento ajuda garantir a precisão das suas medições, sendo que você veria valores não zero de Fechamento se houvesse algum problema.

## Realizando verificações operacionais

Os Utilitários Faro fornecem a caixa de diálogo **Verificações operacionais** que possuem duas guias: **Página geral** e **Repetibilidade**.

- A guia **Página geral** exibe as condições ambientais e monitora a intensidade do retorno do laser.
- A guia **Repetibilidade** fornece acesso aos testes Estático e Dinâmico, além de ser outra maneira de acessar Encerramento.

---

# Apêndice C: Resolução de problemas de sistemas Portable

Esta seção da documentação do PC-DMIS Portable fornece informações sobre como resolver problemas comuns dos sistemas Portable.

Há vários artigos no site Banco de dados da Hexagon com informações sobre problemas do hardware e software. Você pode usar palavras-chave para buscar artigos específicos.

Por exemplo:

- Se você usa as palavras-chave "problemas braço", aparecem esses artigos: "Artigos do banco de dados da Hexagon sobre resolução de problemas em braços".
- Se você usa as palavras-chave "problemas rastreador", aparecem esses artigos: "Artigos do banco de dados da Hexagon sobre resolução de problemas em rastreadores".

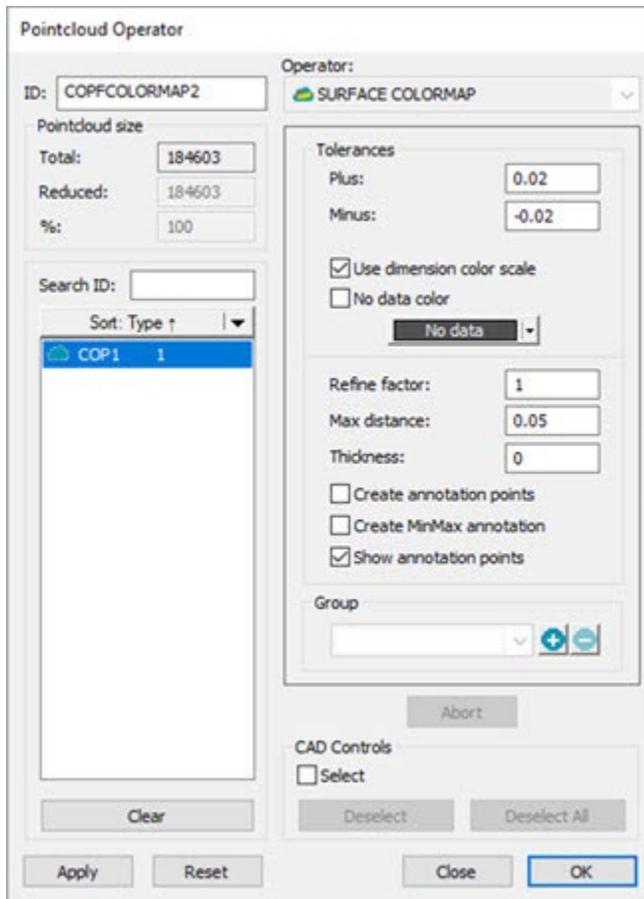
Os tópicos de resolução de problemas nessa seção da documentação do PC-DMIS Portable são:

## Tempo muito longo de processamento do mapa de cores

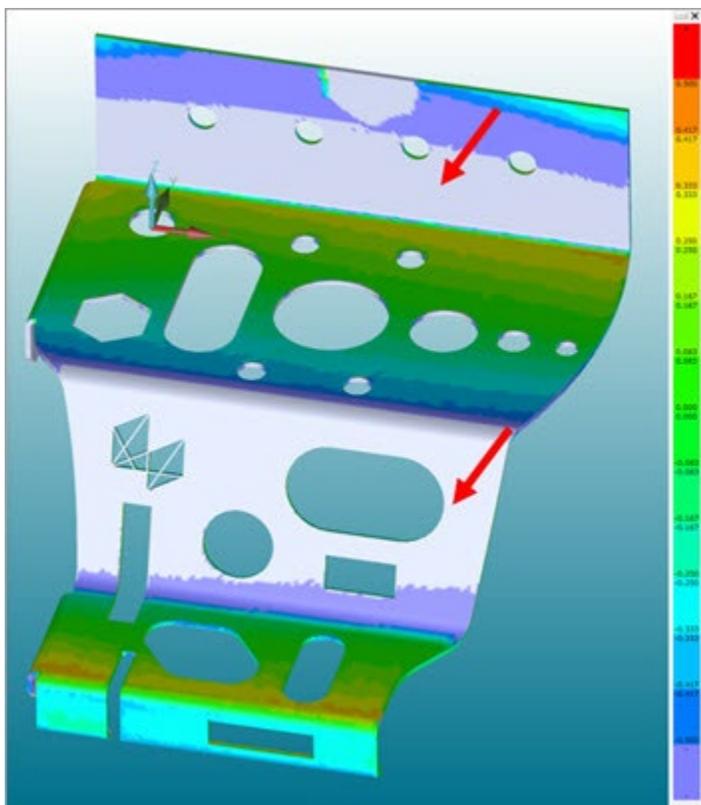
O mapa de cores de superfície da nuvem de pontos usa uma configuração de **Distância máxima** e pesquisa por todos os pontos dentro de tal distância com relação ao modelo do CAD.

Use um valor de **Distância máxima** que seja somente grande o suficiente para capturar os desvios. Definir uma distância grande demais irá retardar o processo do mapa de cores.

Isso pode ocorrer, por exemplo, se você usa unidades em polegadas na rotina de medição. Esteja ciente de que se você estipular a **Distância máxima** para 1 pol em um modelo grande do CAD, o tempo de processamento será longo.

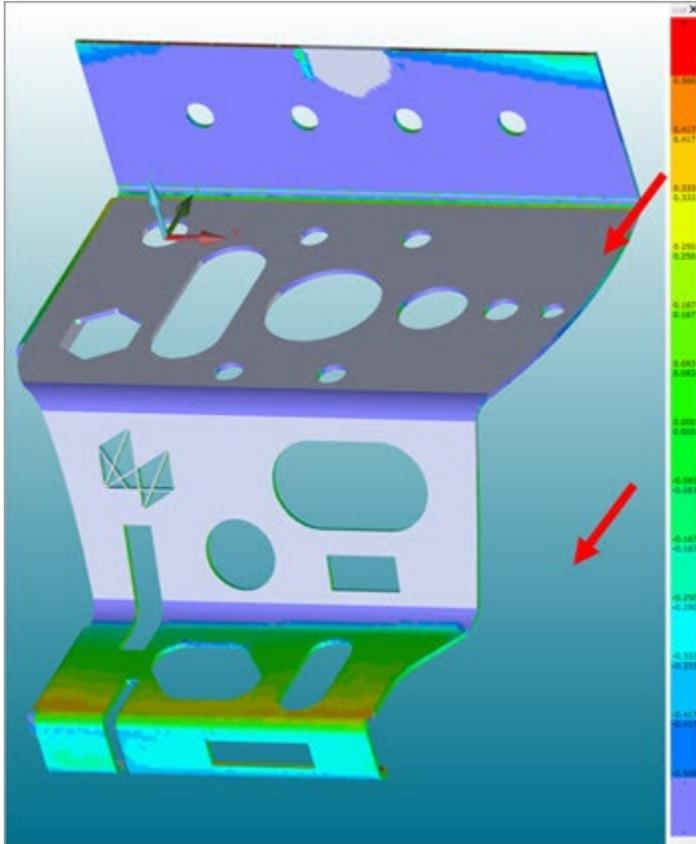


Um mapa de cores incompleto em um modelo do CAD mostra áreas sem dados de mapa de cores. Esse problema é provavelmente resultante de uma configuração inadequada da **Distância máxima**. Uma configuração errada impede que o PC-DMIS crie mapas de cores de partes das superfícies do CAD.



*Exemplo de mapa de cores onde foi definida uma Distância máxima muito pequena*

Vetores incorretos do modelo do CAD impedem que sejam feitos mapas de cores completos de superfícies do CAD.

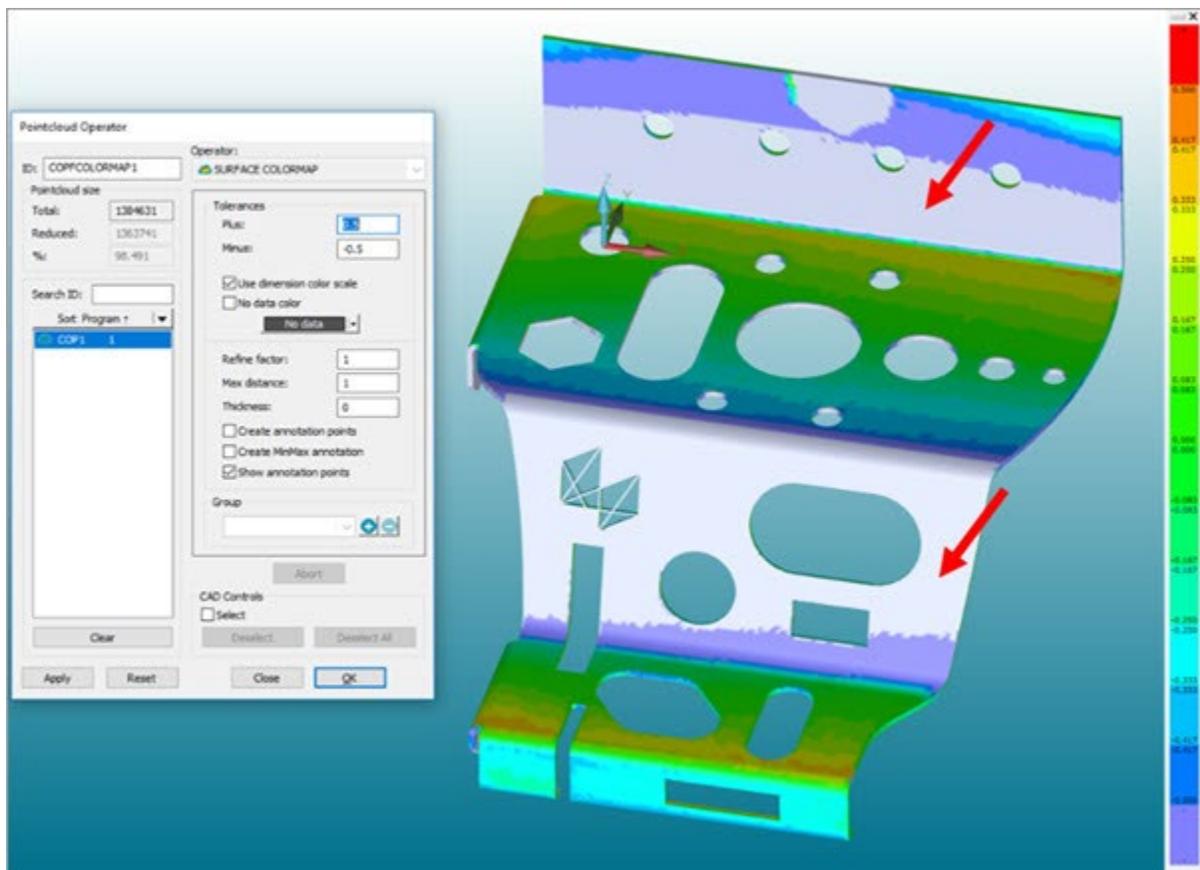


*Exemplo de mapa de cores em que os vetores do CAD estão incorretos*

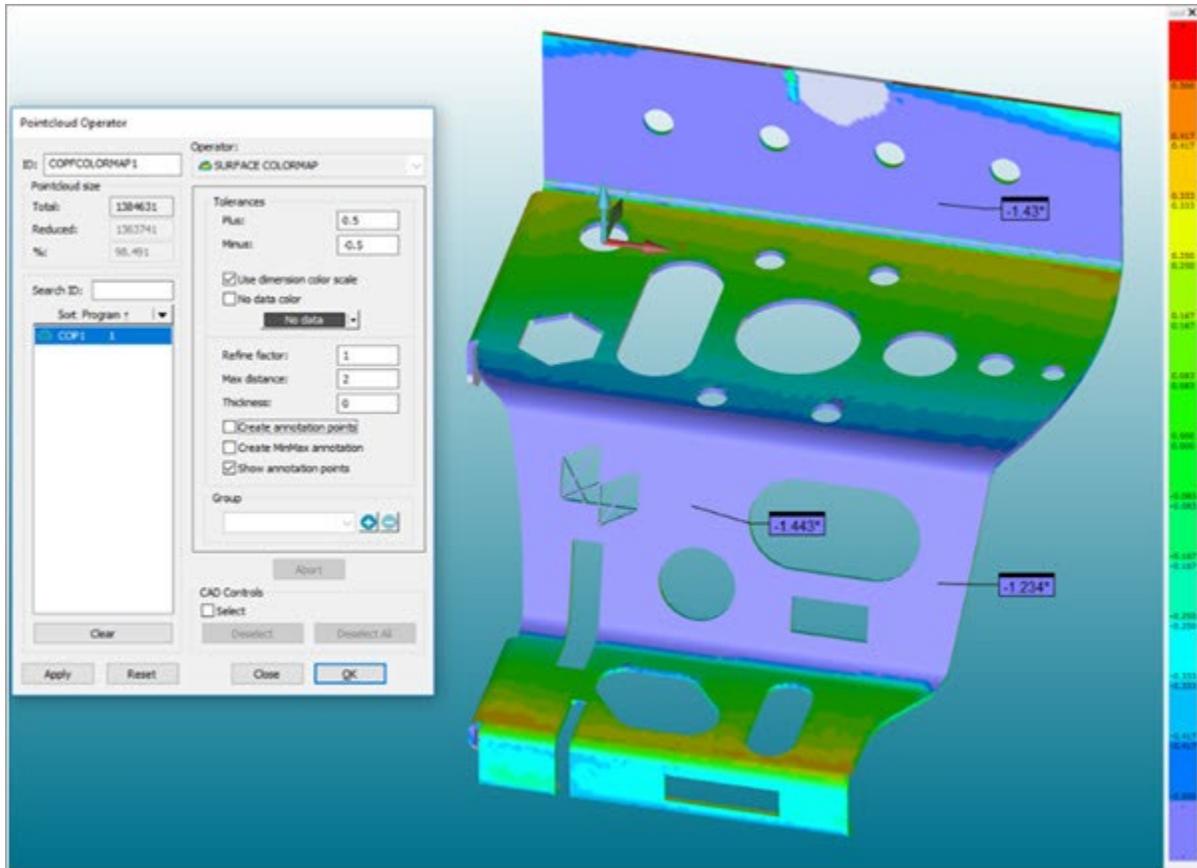
## Mapa de cores incompleto – A configuração da Distância máxima

O operador do mapa de cores de superfície avalia todos os dados da nuvem de pontos dentro da **Distância máxima** do modelo do CAD. O PC-DMIS não usa nenhum dado fora da **Distância máxima** (padrão = 1 mm ou 0,03937 pol) no cálculo. Se o mapa de cores é falho em certas partes do CAD, é preciso aumentar a **Distância máxima**. Isso pode ser útil, por exemplo, em peças com desvios maiores ou que tenham sido mal alinhadas.

Use um valor de **Distância máxima** que seja somente grande o suficiente para capturar os desvios. Definir uma distância grande demais irá retardar o processo do mapa de cores, pois o PC-DMIS pesquisa tal distância em todas as superfícies do CAD.



*Exemplo de mapa de cores incompleto em partes de superfícies do CAD - Distância máxima = 1 mm*

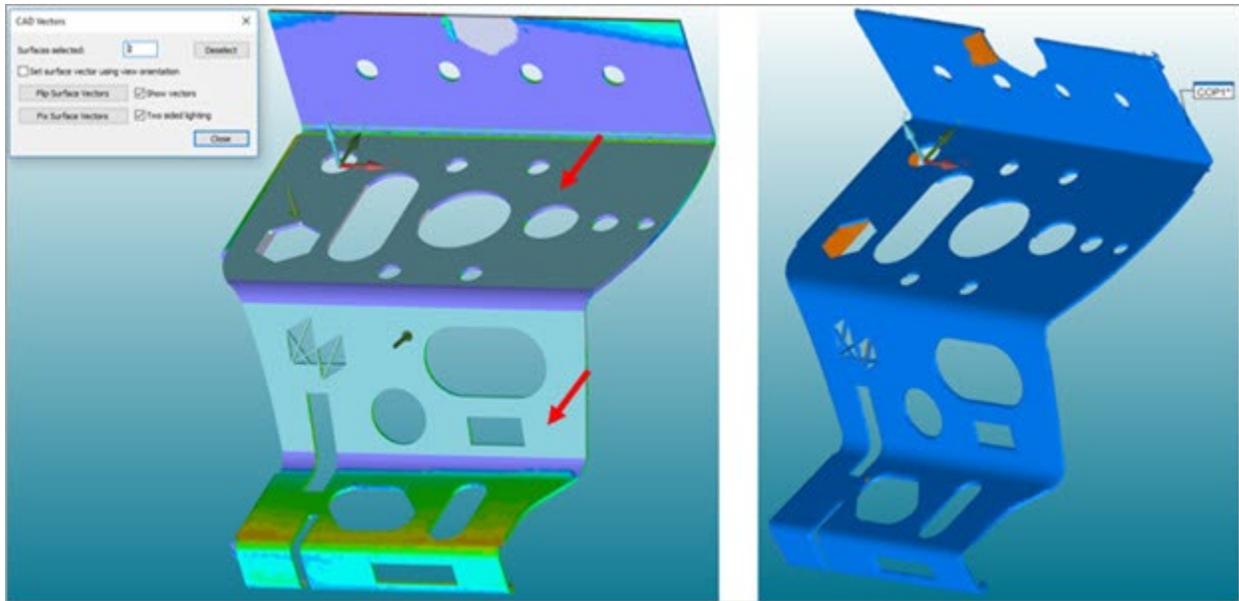


*Exemplo de mapa de cores completo em superfícies do CAD - Distância máxima = 2 mm*

## Mapa de cores incompleto – A função dos vetores do CAD

O mapa de cores de superfície compara os vetores da nuvem de pontos e a superfície do CAD. Se as superfícies do CAD não estão orientadas adequadamente, não aparece nenhum mapa de cores em tais superfícies.

Você pode ver a orientação da nuvem de pontos se configurar a Exibição da nuvem de pontos como Dois lados. Se forem usadas as cores padrão, o lado da varredura é azul e o lado oposto, sem a varredura, é laranja.



*Exemplo de um mapa de cores incompleto devido a vetores incorretos do CAD*

No exemplo acima, as superfícies realçadas possuem vetores incorretos. Isso é por eles estarem 180 graus opostos à orientação da varredura. Você pode usar o item de menu **Editar | Janela Exibição de gráficos | Vetores do CAD** para corrigi-los. Para mais detalhes sobre edição de vetores do CAD, veja "Edição de vetores do CAD" no capítulo ""Edição de exibição do CAD" na documentação do PC-DMIS Core.

Para mais informações sobre mapas de cores incompletos, veja "Por que o mapa de cores do meu modelo do CAD não está sendo exibido corretamente?" no site do banco de dados da Hexagon.

## **Mensagem de erro: Tentativa de acessar um arquivo sem nome excedeu o tempo.**

A mensagem de erro "Tentativa de acessar um arquivo sem nome excedeu o tempo" pode ocorrer quando o PC-DMIS tenta abrir um arquivo ou executar um arquivo de rotina de medição. Esse erro também pode ocorrer em vários outros pontos, como quando você clica no botão **Medir** da caixa de diálogo **Utilitários da sonda**. Isso indica que há um problema com o arquivo.

- Um arquivo corrompido pode causar esse erro.
- Se essa é a única mensagem de erro que aparece, provavelmente é um indício de um problema de acesso ou autorização de uso do arquivo. Pode também ser que a pasta que contém a rotina de medição esteja configurada para somente-leitura.
- Essa mensagem é com frequência associada a uma serialização de mensagens de erros, como por exemplo "Erro de serialização ALT".

- Outra mensagem associada algumas vezes a esses erros é "Não foi possível restaurar o programa da peça a partir dos arquivos de backup" ou "Não foi possível restaurar a rotina de medição a partir dos arquivos de backup". Esses problemas são geralmente causados por um arquivo corrompido.

Para ver soluções sobre essas e outras questões, consulte o artigo "Tentativa de acessar um arquivo sem nome excedeu o tempo" no site do Banco de dados da Hexagon.

## Mensagem de erro - Inicialização: Esperando a câmera

A "Mensagem de erro - Inicialização: Esperando a câmera..." na varredura do RDS ocorre quando o dispositivo de varredura não consegue se conectar ou comunicar com o computador.

Há várias soluções possíveis para esse problema. A causa mais provável é a não correspondência do endereço de IP. Verifique se o endereço de IP digitado na conexão LAN ou Wifi está correto.

- Braços de 6-eixos com um dispositivo de varredura FP1 + HP-L-8.9 e/ou FP2/FP2P para bateria: 192.168.0.100 (.100 pode ser substituído por qualquer número entre .5 e .254)
- Braços de 7-eixos com um pacote de elementos: 192.168.178.100 (.100 pode ser substituído por qualquer número entre .5 e .198)
- Você pode configurar os PLUS Feature Packs como FP3P e FP2P para atribuir o endereço de IP automaticamente (deixe em "automático"), ou atribuir um endereço de IP estático.
- Dispositivo de varredura HP-L-20.8 em um braço de 7-eixos + FP4: 192.168.150.1 (controlador @ = 192.168.150.100)

Para uma descrição completa de como configurar o endereço de IP, veja "Como definir o endereço estático de IP para o dispositivo de varredura ou a CMM?" no site do banco de dados da Hexagon.

Para mais soluções sobre essa mensagem de erro, veja "O braço ROMER não está conectando com a câmera." no site do banco de dados da Hexagon.

## Mensagem de erro: o interfac.dll não foi carregado

A mensagem de erro "O interfac.dll não foi carregado" pode ocorrer quando você transfere o WinRDS para um novo computador e alguns arquivos não são copiados.

Para corrigir isso, faça o seguinte:

1. Faça o download do mais recente WinRDS.
2. Extraia e instale o software. O WinRDS é um software de 32-bit, não há uma versão de 64-bit. Contudo, você pode instalá-lo em sistemas operacionais de 32-bit ou 64-bit.
3. Se disponível, copie as pastas ArmData e ArmDat.s6x do computador anterior para o novo. As pastas estão localizadas em:  
*C:\Arquivos de programas x86\CimCore\WinRds*

Após instalar a versão mais recente do WinRDS e colar as pastas no novo computador, faça o seguinte:

1. Desligue o braço.
2. Abra o atalho **Utilitários do braço CimCore** na sua área de trabalho.
3. Cancele a mensagem de erro.
4. Clique no botão **Config** e selecione a guia **EspecBraço**.
5. Na guia **EspecBraço**, navegue para as pastas **Armdata** e **Armdata.s6x**.



**NÃO** selecione a pasta **Armdata**. Somente aponte para sua pasta pai.

6. Clique em **OK** uma vez para ver a pasta **Armdata** e depois em **OK** uma segunda vez para ver a pasta **Armdata.S6X**.
7. Ligue o braço para conectar.

Braços Infinite mais antigos usam principalmente CimCore WINRDS para se comunicar com o computador. O PC-DMIS usa o arquivo romer.dll para fazer a interface com o braço.

Os braços Absolute mais novos usam RDS para se comunicar com o computador. O PC-DMIS usa o arquivo romerRDS.dll para fazer a interface com o braço.

A sua licença precisa ter uma dessas interfaces programadas. Durante a instalação do PC-DMIS, o instalador lê a interface programada na licença e renomeia o devido arquivo .dll como "interfac.dll".

Para a maioria das interfaces, você pode usar o Configurador de ambiente para configurar automaticamente o ambiente da interface do PC-DMIS. Com o Configurador de ambiente, você não precisa mais renomear os arquivos dll manualmente. Para mais detalhes, veja a seção "Configurador de ambiente" da documentação do PC-DMIS Core.

Você pode encontrar a mensagem de erro "O interfac.dll não foi carregado" original no site Banco de dados da Hexagon Knowledgebase".

## Mensagem de erro: A máquina não está respondendo

Se você receber a mensagem de erro "A máquina não está respondendo" no PC-DMIS, significa que este não conseguiu estabelecer comunicação com o equipamento. O primeiro passo é verificar se o equipamento está ligado e se todas as conexões a cabo foram realizadas adequadamente.

Se o problema continuar ocorrendo, tente uma destas opções:

- Para braços, isso geralmente é um problema com a conexão USB. Conecte o braço em uma porta USB diferente. Isso força o Windows a reinstalar as unidades. Pode ser que seja identificada também uma porta USB falha.
- Para rastreadores a laser, isso é geralmente causado por uma configuração incorreta do IP da conexão da rede.

Para mais detalhes sobre a mensagem de erro "A máquina não está respondendo", veja estes artigos do Banco de dados da Hexagon:

Recebi a mensagem de erro "A máquina não está respondendo"

Erros do PC-DMIS com a mensagem "A máquina não está respondendo". Como eu conecto o rastreador a laser da Leica?

## Mensagem de erro - Falha na inicialização da placa mãe

Há várias razões para a mensagem de erro "Falha na inicialização da placa mãe" aparecer. Um dos erros é "Falha na inicialização da placa mãe, a versão da estrutura não é compatível." Esse erro pode ser resultado de problemas transitentes de comunicação (desconexão) ou mesmo perda de dados.

Isso pode ocorrer, por exemplo, em locais com equipamentos pesados. Os surtos de sobretensão na alimentação criados por este tipo de equipamento podem causar interferência no campo eletromagnético. Essa interferência é captada pelo cabo USB, que funciona como uma antena. Isso por sua vez faz com que o braço seja desconectado ou tenha outros problemas de comunicação.

Outra causa provável é o uso de dispositivos de solda MIG, TIG ou cortadores de plasma dentro de 150 pés ao redor do braço Romer. O arco criado por esses dispositivos causa interferência eletromagnética com o cabo de comunicação USB entre o braço e o computador.

Para resolver esse problema, tente uma ou mais das seguintes soluções:

- Mova o braço para longe do equipamento ou dispositivo possivelmente causando o problema,
- Integre um condicionador de energia.
- Use um cabo USB modificado.
- Em vez de um cabo USB, use WiFi para fazer a comunicação com o braço.

Para outras soluções e informações relacionadas, veja "Quais são algumas possíveis causas de o braço Romer ser desconectado e a inicialização da placa-mãe falhar?" no site do banco de dados da Hexagon.

## Como criar um arquivo de suporte para os rastreadores AT9x0 e AT40x

O suporte técnico da Hexagon usa o arquivo de suporte (.sfile) para depurar problemas dos rastreadores AT9x0 e AT40x Leica.

O arquivo de suporte é útil para resolver problemas do rastreador AT9x0 ou AT40x Leica.

Ao enviar esse arquivo ao suporte técnico, inclua a data e o horário da ocorrência do problema. Também pode ajudar se você enviar uma captura de tela do seu computador mostrando a data e o horário. Além disso, descreva o que você estava fazendo que levou ao problema.

Para criar um arquivo de suporte:

1. Conecte-se ao seu rastreador no Piloto do rastreador.
2. Clique na guia **Ajuda**.
3. Clique em **Criar um arquivo de suporte**.
4. O PC-DMIS salva o arquivo de suporte localmente e exibe a pasta (como C:\Usuários\[nome do usuário]\Dados do aplicativo\Roaming\TrackerPilot\Support\[s/n]).
5. Crie uma nova ocorrência no site Suporte Técnico da Hexagon.
6. Inclua o arquivo de suporte (.sfile) e anexe outras documentações. Se você já criou uma ocorrência, também pode mandar um e-mail com os arquivos para o suporte técnico da Hexagon TechSupport.US@Hexagon.com.

Você pode encontrar o artigo original "Como criar um arquivo de suporte" no site Banco de dados da Hexagon.

## Problemas de firmware do Leica AT9x0

### Erro de firmware do controlador Leica

Se você recebe uma mensagem de erro de firmware no controlador Leica AT9x0, o controlador pode impedir que você se fixe em um produto-T. Com frequência, reiniciar o controlador resolve esse problema.

Para mais detalhes sobre esse problema, veja o artigo " que estou vendo "Problema do firmware" no controlador do rastreador AT9x0 Leica?" no site do banco de dados da Hexagon.

### Erro de correspondência de firmware do PC-DMIS

Se você recebe um erro de correspondência de firmware quando tenta conectar o rastreador Leica AT9x0 Laser, verifique se a versão do firmware instalada é a mais recente.

Para mais detalhes e soluções, veja o artigo "Ao fazer a conexão com o rastreador AT9x0 laser usando o meu software de metrologia, recebo uma mensagem de erro de correspondência." ou "O meu rastreador Leica Laser está dando uma mensagem de não correspondência de versão de firmware." no site do banco de dados da Hexagon.

## Problemas de bateria do rastreador Leica AT9x0 Laser

O padrão das quatro luzes LED no rastreador Leica AT9x0 Laser indica a causa dos erros de bateria.

Para mais detalhes, veja o artigo "Bateria do rastreador Leica Laser AT9x0 - luzes LED e resolução de problemas" no site do banco de dados da Hexagon.

## Dicas para resolução de problemas do RDS

### O computador funciona sempre muito devagar

Se o seu computador fica sempre lento quando você usa o coletor de dados do RDS ou algum outro software 3D, verifique se a unidade de cartão gráfico está correta. Por exemplo, se o cartão mostra ter uma unidade de VGA de baixa resolução, procure e instale uma unidade com uma resolução mais alta.

### **Não consegui desinstalar o RDS e o computador mostra a mensagem "Não foi possível encontrar o registro de instalação do RDS"**

Localize a chave de registro "HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SOFTWARE(\Wow6432Node para 64 bits OS) \Microsoft\Windows\Versão atual\Desinstalar\RDS" e exclua a pasta RDS. Após fazer isso, você pode reinstalar o RDS.

### **Não é possível conectar as funções de manutenção ao braço**

Na caixa de ferramentas RDS, você pode usar a maioria das funções de manutenção no modo de conexão via USB. Se a conexão atual é via WiFi, use o cabo USB para conectar o braço ao computador.

### **O RDS congela após a seleção do tipo de dispositivo de varredura**

Isso pode acontecer quando você adiciona um novo dispositivo de varredura. A solução é desativar o Gerente da área de trabalho nView e abrir o painel de controle Gerente da área de trabalho nVidia nView. Para fazer isso, selecione **Menu do Windows | Configurações | Painel de controle | Gerente da área de trabalho nVidia nView**. Na caixa de diálogo que aparece, desmarque a caixa de seleção **Ativar gerente da área de trabalho** e clique em **OK**.

### **Os botões ou textos aparecem cortados**

Verifique se o tamanho da fonte no Windows está configurada para 100%.

### **A atualização do firmware da placa-mãe falhou ou não é possível iniciar o braço RA8 após a inicialização de firmware**

Tente instalar novamente o firmware.

Para o braço RA8, se o problema ocorreu durante a programação do firmware da placa-mãe, inicie o braço em modo Seguro:

1. Pressione o botão Lig/Desl no braço e depois mais quatro vezes seguidas. O braço será iniciado no modo Seguro.
2. Reinstale o firmware.

Você pode encontrar o artigo original "Dicas para resolução de problemas do RDS" no site Banco de dados da Hexagon.

## O braço ROMER não foi capaz de se conectar à porta LAN

Você inicializou e conectou o dispositivo de varredura RSx ao adaptador USB-Ethernet, mas não à porta da rede local(LAN) no computador. A porta LSN não consegue detectar o dispositivo de varredura, mas funciona bem quando você conecta outros dispositivos ou redes a ela.

Uma possível causa é que a velocidade configurada para o cartão de interface da rede (NIC) está muito alta (por ex. 1 Gbps). Se a configuração está com uma largura de banda muito alta, a comunicação com o braço falha.

Se você configura a propriedade **Velocidade e Duplex** para **Negociação automática**, o NIC detecta a melhor velocidade para comunicação com o braço.

Para tal:

1. No Windows, clique em **Iniciar**.
2. Digite **Conexões de rede**.
3. Clique na opção **Exibir conexões de rede** no Painel de controle. Deve aparecer uma tela com todas as conexões de rede ativas e não ativas.
4. Clique com o botão direito do mouse em **Conexão de área local**.
5. Selecione **Propriedades** no menu pop-up para exibir a caixa de diálogo **Propriedades da conexão de área local**.
6. Clique no botão **Configurar**.
7. Selecione a guia **Avançado**.
8. Na seção **Propriedades**, selecione **Velocidade e Duplex**.
9. Na seção **Valor**, marque **Negociação automática**, se ainda não estiver marcada.
10. Clique no botão **OK** para salvar as alterações.

Suas configurações de rede LAN devem agora permitir a comunicação com o braço Romer.

O artigo original "O braço ROMER não foi capaz de se conectar à porta LAN" pode ser encontrado no site Banco de dados da Hexagon.

## Nenhum dado coletado pelo T-Scan



As seguintes informações sobre resolução desse tipo de problema referem-se ao novo T-Scan e ao novo controlador All-In-One T-Scan.

Esse é um caso em que tudo parece estar correto com o T-Scan:

- O controlador T-Scan é iniciado sem problemas.
- O T-Collect e a Interface mostram luzes verdes e parecem estar funcionando bem.

Contudo, quando você ativa o acionador, nenhum dado é coletado.

As causas possíveis são:

- Você precisa conectar o cabo do acionador do T-Scan.
- Você precisa instalar o software mais recente para o controlador do dispositivo de varredura.
- O arquivo config.ini não possui a configuração correta de variáveis.

Para mais informações sobre esse problema, veja o artigo "A conexão ao T-Scan parece correta, mas nenhum dado aparece na tela durante a varredura" no site do banco de dados da Hexagon.

Para mais informações sobre problemas com o Leica T-Scan, veja o artigo "Configuração do Leica T-Scan" no site do banco de dados da Hexagon.



# Glossário

## A

**ADM:** Absolute Distance Meter

**ATR:** Reconhecimento de destino automático

## B

**Birdbath:** Seu refletor pode ser anexado a essa posição conhecida por meio de um conector magnético localizado na frente do rastreador a laser.

## E

**Encosto físico:** Um retentor físico com relação ao qual o braço se apoia quando não está em uso.

## I

**ID:** Diâmetro Interno

**IFM:** Interferômetro

## L

**LAS:** Varredor absoluto Leica

## M

**Máquina 3D:** Uma máquina 3D coleta dados com base na posição XYZ (três dimensões) da ponta da sonda. O vetor da sonda não é usado.

**Máquina 6DoF:** Seis Graus de Liberdade. Uma máquina 6DoF coleta dados, não somente de três graus (a posição XYZ da ponta da sonda), mas de seis graus (a posição XYZ da sonda junto com o vetor IJK da sonda).

**MIIM:** Manual de Instalação da Interface da Máquina

## N

**NIC:** Cartão de Interface da Rede

**Nível:** O sensor de inclinação projetado para ser usado com o Rastreador a Laser Leica. Esse dispositivo é anexado ao rastreador a laser para estabelecer a orientação da gravidade ou monitorar a estabilidade do rastreador.

**O**

**OD:** Diâmetro de Fora

**OTG:** Orientação pela gravidade

**R**

**RMS:** Valor Quadrático Médio

**T**

**TCU:** Unidade de Controle do Rastreador

**Toque Deslocado:** Altera o vetor para aquela da linha entre o local em que você primeiro apertou o botão (no local do "Toque normal") para o local onde você solta o botão de toque. Essa linha deve ser mais longa que a Distância de vetor de uso para registrar com sucesso um "Toque puxado".

**Toque Normal:** Um "Toque normal" é feito quando você pressiona e solta o botão de toque no mesmo local.

**TTP:** Sensor com acionamento por toque

**V**

**Visor digital:** Janela Leituras digitais

# Índice alfabético

- .
- .sfile 305
- A**
  - Alinhamento do melhor ajuste do ponto nominal 219
  - Alinhamento Salto por cima 221
    - Aceitar 227
    - Área de resultados 226
    - Dados da rotina de medição 224
    - Listas Disponíveis e Utilizados 225
    - Medida marcada 225
    - Medir tudo 226
    - Meia realocação 224
    - Número de toques 223
    - Opções de medida 223
    - Reajuste 227
    - SIM 227
  - Alinhamentos 215
    - Alinhamento de 6 pontos 218
    - Alinhamentos de Quick Start 215
    - Melhor ajuste de ponto nominal 219
    - Operação Salto por cima 221
  - Alinhamentos em pacote 227
    - Adicionar e remover Estações 229
    - Configuração 230
    - Configuração de opções de ajuste 233
    - Resultados 232
    - Texto do Comando 234
  - Aplicativos e vendas 9
  - Arquivo de suporte 305
  - AT40x 305
  - AT9x0 305, 306
    - Firmware 306
  - Atribuição de botões Sonda-B 183
  - Atribuições de botões da Sonda MI 209
  - ATS600 281
    - Varredura do anel 279
  - AutoTrigger 89
- B**
  - Barra de ferramentas 25, 27, 29, 35, 37, 207
    - Barra de ferramentas Portátil QuickMeasure 37
    - Configurações 25
    - Construir e inspecionar 25
    - Modo Sonda 25
    - MoveInspect 207
      - Interface com o Usuário 207
    - Portable 25

- QuickCloud 25, 29, 35
- Rastreador 25
- Rastreadores 3D 25
- Rastreadores 6dof 25
- Widget de varredura portátil 35
- Barra de ferramentas MoveInspect 2, 207
  - Interface com o Usuário 4, 207
- Barra de ferramentas Nuvem de pontos 27, 35
  - Widget de varredura 35
- Barra de ferramentas Portátil QuickMeasure 37
- Barra de ferramentas Widget de varredura portátil 35
- Barras de ferramentas do rastreador 150
- Botão Widget de varredura portátil 35
- Braço portátil Faro 5
  - Máquina como configurações de mouse 68
  - Opções de caixa de diálogo disponíveis 290
  - Procedimento de calibração 291
- Braço Portátil Romer 2, 4, 5, 17, 22, 55, 98, 302, 304, 308
  - Botões do Braço Romer 124
  - Calibração de um Sensor Rígido 116
  - Configuração 100
  - Configuração de dois botões: 125
  - Configuração de três botões: 127
  - Configurar 100
- Exibição da articulação RA8 17, 19, 20, 21, 22
  - Modo estimativa 19
- Início 99
- Instalar o PC-DMIS Portátil 103
- Introdução 98
- Sensores Rígidos 86
- Variáveis de Ambiente WinRDS 102
- Braço portátil Romer e RomerRDS 55, 302, 308
  - Introdução 98
- Braço portátil RomerRDS 55, 302, 304, 308
  - Introdução 98
- Braço Romer, Quick Start 105
- Braços Romer RA7 e RA8 129
  - Configuração de três botões: 129

**C**

- Cam de Visão geral 154
- Câmera 134, 302
  - Mensagem de erro 302
- Câmera de Visão geral do rastreador 154
- Câmera integrada RomerRDS 4, 134, 302
  - Fora da tolerância 302
- Círculos automáticos de ponto único 241
- Círculos automáticos, Ponto único 241
- Círculos medidos de ponto único 241
- Como iniciar o PC-DMIS Portable 2, 4, 5, 9

## Printable Manual

Compensação do eixo do sensor 84

Compensação do sensor 83

Configurações de parâmetro 266

Opções do sensor 266

Construção de Pontos 190

Conversão de toques em pontos 96

COP 27

### D

Dispositivos de pontos ocultos 190

### E

Elementos automáticos de contato 17, 22

Exibição da articulação RA8 17, 20, 22

Estação Total 191

Interface com o Usuário 192

Interface de máquina 76

Eventos de Som 133

Exibição da articulação do braço portátil RA8  
17, 19, 20, 21, 22

Modo estimativa 19

Varreduras a laser 22

Exibição da articulação RA8 17, 19, 20, 21, 22

Loc. nominais 21

Localizar valores nominais 21

Modo estimativa 19

Re-execução dos elementos medidos 20

Varredura de contato 21

Varreduras a laser 22

Varreduras de contato 21

Exibição da articulação RA8 Versão 2 17

Exibição de LED da Sonda MI 209

### F

Funcionalidade Portátil 5, 82

### I

Importação de Dados Nominais 83

Inicialização da placa mãe 304

Fora da tolerância 304

Instalação do Portable 4, 294

Resolução de problemas 294, 306

interfac.dll 302

Mensagem de erro 302

Interface de Braço Faro 2, 4, 5, 67

Interface de Braço Romer 2, 4, 5, 302

Interface de rastreamento SMX 2, 4, 5, 69

Guia Opções 70

Guia Redefinir 73

Interface do Portable 2, 4, 5, 9, 14, 35, 268, 281

Aplicativos e vendas 9

Barra de ferramentas Configurações 43

Barra de ferramentas do modo Sonda 27

Barra de ferramentas Portátil QuickMeasure  
37

Barra de ferramentas Widget de varredura 35

Barra de Status 53

Comutação 2

Janela Edição 51

Janela Status 54

Rastreador ATS600 268, 279, 281

Interface do Portable alternável 2

Interface do rastreador ATS600 268, 274, 279, 281

Varredura da área 269, 274

Interface do Usuário MoveInspect 2, 5, 207

Interface Leica 2, 4, 5, 56, 184, 268, 273

Guia ADM 75

Guia Configuração do sensor 63

Guia Nivelar com a gravidade 66

Guia Opções 58

Guia Redefinir 61

Interface de usuário Leica 4, 143

Parâmetros de ambiente 64, 166

Interface Quick Start 52

Interfaces 2, 4, 5, 9, 55, 207, 268, 281

MoveInspect 207

Rastreador ATS600 268, 269, 279, 281

Interfaces do Portable 2, 4, 5, 55, 207, 268

MoveInspect 207

**J**

Janela de Fechamento 294

**L**

Leica 150

Barras de ferramentas do rastreador 150

Leica AT9x0 306

Bateria 306

Problemas do firmware 306

Leitura da sonda

Personalização 157

Leituras da sonda 54

Licenças móveis 4, 5, 9

Loc. nominais 21

Localizar valores nominais a partir do CAD 21

**M**

MapaColorido 298

Medição com a Sonda MI 5, 207, 212, 213

Exibição de LED da Sonda MI 209

Interface com o Usuário 4, 207

Varredura contínua 213

Medição com uma Sonda-B 181

Medição com uma Sonda-B Plus 181

Medição com uma Sonda-T 175

Medição de elementos 5, 17, 19, 20, 21, 212, 239, 273

Círculos medidos de ponto único 241

Exibição da articulação RA8 17, 19, 20, 21

Loc. nominais 21

## Printable Manual

- Loc. nominais 21
  - Localizar valores nominais 21
  - Modo estimativa 19
  - Slots medidos de ponto duplo 245
  - Sonda de esfera 273
  - Sonda MI 212, 213
    - Exibição de LED da Sonda MI 209
    - Varredura contínua 213
  - Mensagem de erro 301, 302, 304
    - A máquina não está respondendo 304
    - Acesso a arquivo sem nome 301
    - Câmera 302
    - Inicialização da placa mãe 304
    - interfac.dll 302
  - Mensagem de erro do Portable 301, 302, 304
    - Acesso a arquivo sem nome 301
    - Câmera 302
    - Inicialização da placa mãe 304
  - Menu 2, 9, 207
    - MovelInspect 207
  - Menu do rastreador em 3D 146
  - Menu MovelInspect 207
  - Menu Varredura da área e opções da barra de ferramentas 269
  - Método de toques deslocados 85
  - Modo Auto-Inspeccionar 169
  - Modo Distância contínua do rastreador 286
  - Modo estimativa 19
  - Modo Medição de tempo contínuo do rastreador 286
  - Modo ponto de borda 96
  - Modos Estação Total 193
  - MovelInspect 2, 4, 206, 207, 209, 212, 213
    - Exibição de LED da Sonda MI 209
    - Interface com o Usuário 207
    - Introdução 206
    - Medição 5, 212
    - Sonda MI 209
    - Varredura contínua 213
- ## N
- Nuvem de pontos 27
    - Widget de varredura 35
- ## O
- Opção de menu
    - Configurar a interface do portátil 6, 9
  - Opção de menu Portátil 6, 9
    - Configurar a interface do portátil 6, 9
  - Opções do acionador do sensor 88
  - Opções do menu Configurar a interface do portátil 6, 9
- ## P
- PC-DMIS Portable 2, 5, 9, 17, 268, 294

Exibição da articulação RA8 17, 19, 20, 21, 22

Interface com o Usuário 4, 9, 14

Introdução 1

Resolução de problemas 294, 301, 304, 305, 306, 308, 309

Resolução de problemas da T-Scan 309

Placa mãe 304

    Erro de inicialização 304

Plano do acionador 92

Portable 300, 302, 304, 306, 309

    Mensagem de erro 301, 302, 304

        Acesso a arquivo sem nome 301

    T-Scan 309

Problema da bateria 306

    Leica AT9x0 306

Propriedades da varredura

    Leica 266

    T-Scan 266, 309

**Q**

Quick Start 240

Quick Start, braço Romer 105

QuickCloud 29, 35

    Widget de varredura 35

**R**

Rastreador 146

    Menu em 3D 146

Rastreador a Laser Leica 2, 4, 5, 55, 136, 175, 181, 183, 184, 268, 273, 305, 306

    Alinhamentos de Quick Start 215

    Alterando o Laser e a Compensação de Sonda 167

    Arquivo de suporte 305

    Atribuição de botões Sonda-B 183

    Atribuição de botões T-Probe 178

    Barra de Status do rastreador 151

    Cam de Visão geral 154

    Câmera de Visão geral do rastreador 154

    Comandos de nível 150

    Conectando 139

    Configurar a Interface Leica 2, 4, 142

    Controles Especiais 154

    Definição de Parâmetros de ambiente 166

    Inicializando 2, 4, 162

    Iniciar o PC-DMIS 2, 4, 142

    Início 4, 138

    Instalar o PC-DMIS Portátil 138

    Interface com o Usuário 2, 4, 142, 143

    Introdução 137

    Liberação de Motores Rastreadores 168

    Localizar um Refletor 168, 205

    Medição com uma Sonda-B 181

    Medição com uma Sonda-T 175

    Menu Rastreador 144

## Printable Manual

- Modo Auto-Inspeccionar 169
  - Orientação do rastreador para gravidade 162
  - Outras janelas e barras de ferramentas do PC-DMIS 50, 156
  - Outros itens de menu do PC-DMIS 155
  - Parâmetros de elemento no modo Off-line 161
  - Redefinido o Feixe Rastreador 167
  - Sonda de esfera 273
  - Sondas Leica 175
  - Teclas de atalho 160
  - Utilitários 161
  - Varredura com Refletores 188
  - Rastreador SMX 2, 4, 5
    - Janela de Fechamento 294
    - Realizando verificações operacionais 294
  - RDS 306
    - Resolução de problemas 306
  - Registro do Contour.dll 116
  - Resolução de problemas 294, 295, 298, 300, 302, 304, 305, 306, 308, 309
    - Arquivo de suporte 305
    - Bateria 306
    - Câmera 302
    - Distância Máx 298
    - Firmware 306
    - Inicialização da placa mãe 304
    - interfac.dll 302
    - Mapa de cores incompleto 298
    - Mensagem de erro 301, 304
      - Acesso a arquivo sem nome 301
    - Porta LAN 308
    - Processamento do mapa de cores 295
    - RDS 306
    - T-Scan 309
    - Vetores do CAD 300
  - Resolução de problemas do Portable 294, 301, 302, 304, 306
    - Firmware 306
    - Inicialização da placa mãe 304
    - RDS 306
- ## S
- Sensor Perceptron 132
    - Anexe o seu sensor de contorno 113
    - Calibragem 117
    - Cartão de Rede 111
    - Concluir a configuração do PC-DMIS 114
    - Conectando 110
    - Configuração 110
    - Configurar 4, 110
    - Eventos de Som 133
    - Resultados da calibração 122
    - Verificar a instalação do sensor 114

Sensores Rígidos 17, 22, 86

Sistema MoveInspect 4, 206, 207, 209, 212, 213

- Exibição de LED da Sonda MI 209
- Interface com o Usuário 4, 207
- Introdução 206
- Medição 5, 212
- MoveInspect 207
- Sonda MI 209
- Varredura contínua 213

Slots medidos de ponto duplo 245

Sonda de esfera 273

Sonda MI 209, 212, 213

- Atribuições de botões da Sonda MI 209
- Exibição de LED da Sonda MI 209
- Medição 5, 212
- Varredura contínua 213

Sonda-B 181

Sonda-B Plus 181

**T**

Tempo de execução do Portátil 5, 9

Tipo de espessura 241

Tolerância do acionador de pontos manual 93

T-Probe 235

- Atribuição de botões 178

Trackpad 75

T-Scan 266, 309

- Configurações de parâmetro 266

**V**

Varredura 35, 263, 264, 268, 274, 309

- Anel 279
- Área 274
- Exibição da articulação RA8 21, 22
- Linha 281
- Rastreador ATS600 274, 279, 281
- T-Scan 309

Varredura contínua 213, 268

- Sonda MI 213

Varredura da área 269, 274

- Caixa de diálogo 269
- Rastreador ATS600 274

Varredura da linha 281

Varredura de contato 21

Varredura do anel 279

Varredura LAS 184

Varredura manual 263, 264

- Criação 263
- Laser 263

Varredura, Laser 22, 35, 184, 213, 263, 264, 266, 268, 274, 286

Varredura, sonda rígida 248

- Distância de tempo fixa 253

## Printable Manual

Distância fixa 251

Eixo da carroceria 256

Forma livre 261

Regras para varreduras manuais 248

Seção múltipla 259

Tempo fixo 255

Toques de amostra do elemento automático  
250

### **Z**

Zoom automático e Rotação automática 264